INSTITUTO TECNOLOGICO DE MEXICALI

Alumnos

Duarte Corona José Ángel Hernández Hernández Edgar Iván

Profesores

Verónica Quintero Rosas Arnoldo Díaz Ramírez Claudia Martínez Castillo

Trabajo

Manual de Bolsillo: BeagleBone Black

Índice

Introducción	3
Que es BeagleBone Black	4
Especificaciones	4
Conectividad	4
Compatibilidad	4
Componentes clave en el BeagleBone Black	6
Conectores y switch en el BeagleBone Black	7
Tabla de características del BeagleBone Black	8
¿Cómo usar BeagleBone Black?	9
Actualizar plataforma con los controladores más actualizados	12
Ahora BeagleBone Black tiene conexión inalámbrica	19
Instalando Ubuntu 12.04 y escritorio XFCE en Beaglebone Blac	k.19
Instalando SimpleCV en Beaglebone Black con Ubuntu 12.04	26
Instalando OpenCV en Beaglebone Black con Ubuntu 12.04	27
Ejemplo de simpleCV	31
Sonido en el Beaglebone Black	33
Sonido y TTS en el Beaglebone Black con Ubuntu 12.04	35
Enviar correos y adjuntar archivos en Beaglebone Black	38
Precios	40
Fuentes de información	42

Introducción

Este manual básico sobre BeagleBone Black, es para facilitar y dar los primeros pasos para conocer y saber utilizar esta tarjeta.

Su uso es educativo e informativo. La información presentada es un abstracto de las páginas oficiales de la placa. Las prácticas fueron verificadas por estudiantes del departamento de sistemas del Instituto Tecnológico de Mexicali.

Beaglebone black

¿Qué es BeagleBone Black?

Beaglebone black es una pequeña plataforma desarrollada por desarrolladores de software y aficionados en el tema se puede correr en Linux muy rápido (en segundos) y empezar a desarrollar en menos de 5 minutos solamente conectándola por medio de un cable USB.

Especificaciones

RAM DDR3 DE 512MB

Placa de almacenamiento rápido de 4GB 8-Bit eMMC

Acelerador grafico 3D

Acelerador NEON punto-flotante

2 PRU microcontroladores de 32 bit

Conectividad

Cliente USB para energía y comunicaciones USB Host Ethernet HDMI 2 X 46 Cabecera de pines

Compatibilidad

Debian Android Ubuntu Cloud9 IDE en Node.js con librería BoneScript Y muchos más.

BeagleBone Black y sus componentes

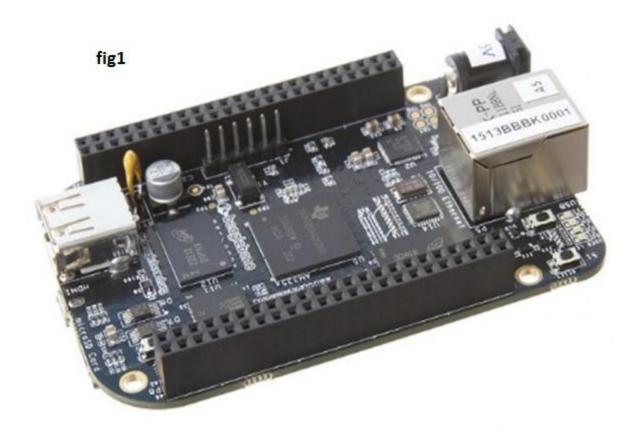


Fig. 1. Así luce un BeagleBone Black. Imagen obtenida de la página: http://elinux.org/Beagleboard:BeagleBoneBlack

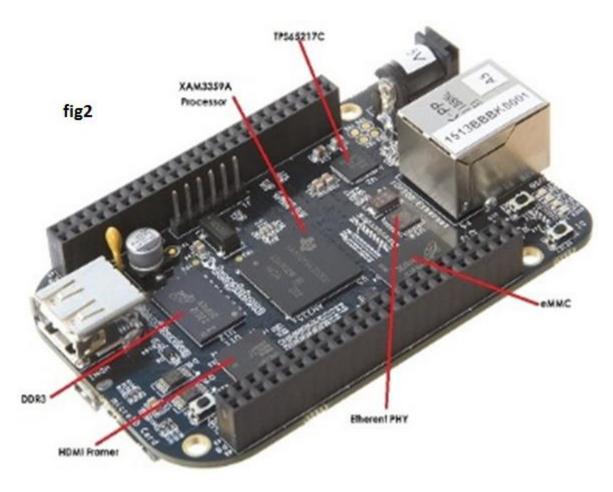


Fig. 2. Componentes clave en el BeagleBone Black. Imagen obtenida de la página: http://elinux.org/Beagleboard:BeagleBoneBlack

TPS65217C XAM3359A DDR3 HDMI FramerR Ethernet PHY eMMC

Conectores y Smith en el BeagleBone Black

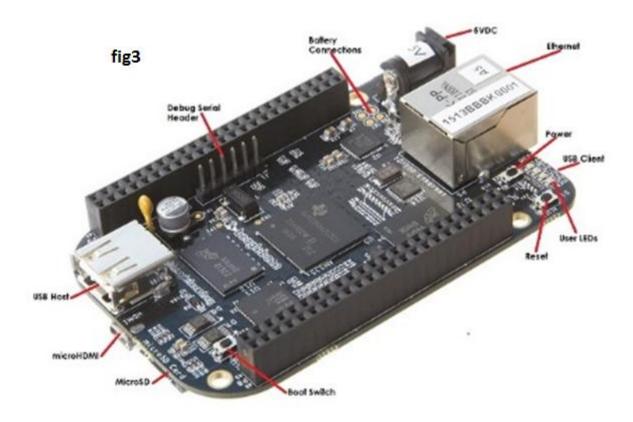


Fig. 3. Conectores y Smith en el BeagleBone Black. Imagen obtenida de la página: http://elinux.org/Beagleboard:BeagleBoneBlack

Battery Connections
Debug Serial Header
USB Host
microHDMI
MicroSD
Boot Switch
Reset

User LEDs USB Client Power Ethernet 6VDC

Tabla de características del BeagleBone Black

	Fe	eature	
	Sitara AM3358BZCZ100		
Processor	1GHz, 2000 MIPS		
Graphics Engine	SGX530 3D, 20M Polygons/S		
SDRAM Memory	512MB DDR3L 800MHZ		
Onboard Flash	4GB, 8bit Embedded MMC		
PMIC	TPS65217C PMIC regulator and one additional LDO.		
Debug Support	Optional Onboard 20-pin CTI JTAG, Serial Header		
Power Source	miniUSB USB or DC Jack	5VDC External Via Expansion Header	
PCB	3.4" x 2.1"	6 layers	
Indicators	1-Power, 2-Ethernet, 4-User Controllable LEDs		
HS USB 2.0 Client Port	Access to USB0, Client mode via miniUSB		
HS USB 2.0 Host Port	Access to USB1, Type A Socket, 500mA LS/FS/HS		
Serial Port	UART0 access via 6 pin 3.3V TTL Header. Header is populated		
Ethernet	10/100, RJ45		
SD/MMC Connector	microSD , 3.3V		
	Res	et Button	
User Input	Boot Button		
2		er Button	
Video Out	16b HDMI, 1280x1024 (MAX) 1024x768,1280x720,1440x900 ,1920x1080@24Hz		
Video Out		[사고: [사고] 가입니다. [자고] : [사고] 사고 (사고) 사고 (사고) (사고) (사고) (사고) (사고) (사고	
Audio	w/EDID Support Via HDMI Interface, Stereo		
	Power 5V, 3.3V	, VDD_ADC(1.8V)	
	The state of the s	on all signals	
Expansion Connectors	McASP0, SPI1, I2C, GPIO(69 max), LCD, GPMC, MMC1, MMC2, 7		
Expansion connectors	AIN(1.8V MAX), 4 Timers, 4 Serial Ports, CANO,		
	하는 기업을 하다 하는 기업이 하면 이 교육으로 가장 하면 되었다면 보다는 이번 없어서 다른데 하는데 아니다 아니라 하다.	t, Power button, Expansion Board ID	
	(Up to 4 c	an be stacked)	
Weight	1.4 oz (39.68 grams)		
Power	Refer to Section 6.1.7		

Tabla 1. Características del BeagleBone Black. Tabla obtenida de la página: http://elinux.org/Beagleboard:BeagleBoneBlack

¿Cómo usar BeagleBone Black?

Paso 1:

Conectar tu Beagle por medio de USB.

Usar el cable que viene con el Beagle para conectarlo a la computadora por medio de USB, esto alimentará la placa y proporcionará una interfaz de desarrollo.

BeagleBone Black arrancará Linux desde el eMMC de 2 GB o 4 GB. BeagleBone Black o BeagleBone original también puede arrancar desde una tarjeta microSD. El BeagleBone original se suministra con una tarjeta microSD de 4GB pre configurada.

BeagleBone o BeagleBone Black funcionará como una unidad flash que le proporcionará una copia local de la documentación y controladores. Hay que tener en cuenta que esta interfaz no se puede utilizar para volver a configurar la tarjeta microSD con una nueva imagen, pero puede utilizarse para actualizar los parámetros de arranque utilizando el archivo uEnv.txt.

Veras un Led de PWR brillando estático. Dentro de 10 segundos deberías ver el otro LED parpadeando en sus configuraciones por de defecto.

- 1) USR0 es configurada en el arranque para parpadear al ritmo del corazón.
- 2) USR1 es configurada en el arranque para iluminar durante los accesos de la tarjeta microSD.
- 3) USR2 es configurada en el arranque para iluminar durante una actividad del CPU.
- 4) USR4 es configurada en el arranque para iluminar durante accesos eMMC. (Fig4)

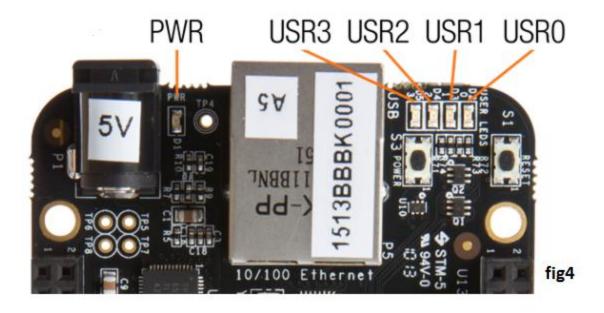


Fig. 4. Más componentes del BeagleBone Black. Imagen obtenida de la página: https://beagleboard.org/getting-started

Paso 2:

Instale los controladores de su sistema operativo para darle acceso a su Beagle a través de la red. Los controladores adicionales le dan acceso serial a su placa.

Operating System	USB Drivers	Comments
Windows (64-bit)	64-bit installer	If in doubt, try the 64-bit installer first. Note #1: Windows Driver Certification warning may pop up two or three times. Click "Ignore", "Install" or "Run" Note #2: To check if you're running 32 or 84 bit Windows see this: https://grunnoid.microsoft.com/kb/237219 do
Windows (32-bit)	32-bit installer	 Note #2: To check if you're running 32 or 64-bit Windows see this: https://support.microsoft.com/kb/827218 Note #3: On systems without the latest service release, you may get an error (0xc000007b). In that case, please install the following and retry: https://www.microsoft.com/en-us/download/confirmation.aspx?id=1352 Note #4: You may need to reboot Windows. Note #5: These drivers have been tested to work up to Windows 10
Mac OS X	Network Serial	Install both sets of drivers.
Linux	mkudevrule.sh	Driver installation isn't required, but you might find a few udev rules helpful.

Tabla 2. Sistemas operativos para utilizar BeagleBone Black. Imagen obtenida de la página: https://beagleboard.org/getting-started

Para más información y controladores adicionales FTDI USB a Serial/JTAG podemos encontrarla en la siguiente página.

https://www.ftdichip.com/Drivers/VCP.htm

Para más información y controladores adicionales USB a Ethernet Virtual podemos encontrarla en la siguiente página.

https://www.linux-usb.org/gadget/

https://joshuawise.com/horndis

Paso 3:

Explora tu Beagle

Utilizando Chrome o Firefox (Internet Explorer NO funcionará), vaya al servidor web que se ejecuta en su placa. Se cargará una presentación que muestra las capacidades de la plataforma. Utilice las teclas de flecha del teclado para navegar por la presentación.

Entraremos a la siguiente dirección web:

http://192.168.7.2

Y nos aparecerá una página como la siguiente(fig5)

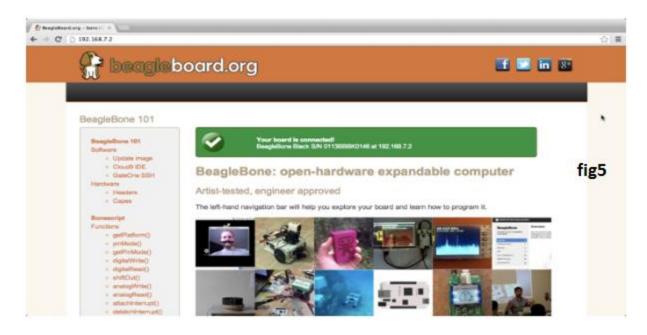


Fig. 5. Página de instalación de BeagleBone Black. Imagen obtenida de https://beagleboard.org/getting-started

Actualizar plataforma con los controladores más actualizados

Paso 1:

Descargar la imagen del software más actualizada

Descarga la imagen deseada desde https://beagleboard.org/latest-images

La imagen que descarguemos tendrá una extensión ".img.xz" (fig6)



Fig. 6. Página de instalación de BeagleBone Black. Imagen obtenida de la página: https://beagleboard.org/getting-started

Paso 2:

Instalar el archivo 7-zip

Descargamos e instalamos 7-zip (fig7)

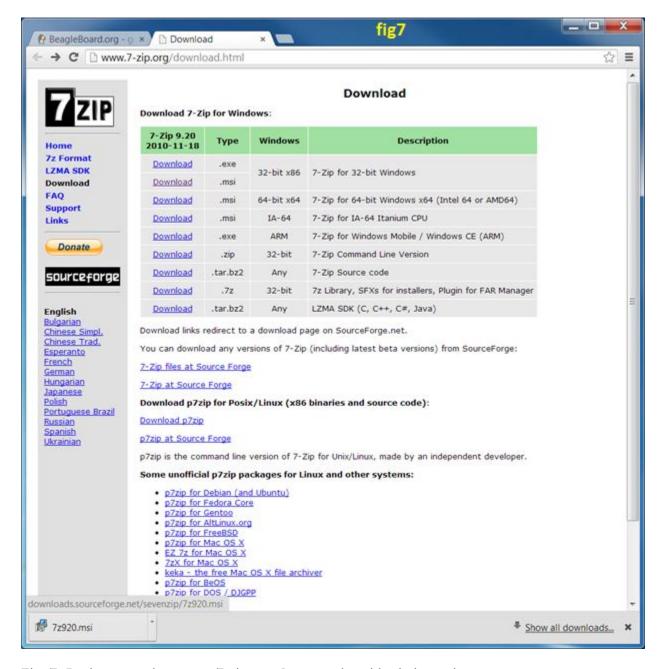


Fig. 7. Página para descargar 7-zip.org. Imagen obtenida de la página: https://beagleboard.org/getting-started

Descargaremos de esta página www.7-zip.org/download.html

El que más nos convenga dependiendo nuestro sistema operativo, una vez hecho eso pasaremos a ejecutarlo. (fig8)



Fig. 8 Instalación de BeagleBone Black. Imagen obtenida de la página: https://beagleboard.org/getting-started

Paso 3:

Instalar el programa de utilidad para la tarjeta SD

Descargaremos e instalaremos "Imagen Writer for Windows" (fig9)

Nota: Debemos asegurarnos que sea la versión binaria.

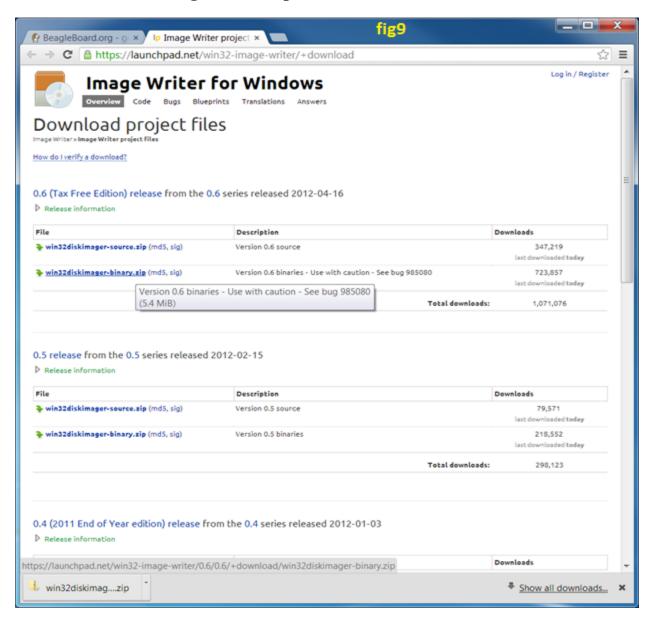


Fig. 9. Página para descargar ImageWrite para Windows. Imagen obtenida de la página: https://beagleboard.org/getting-started

Y lo extraeremos como se muestra en la imagen. (fig10)

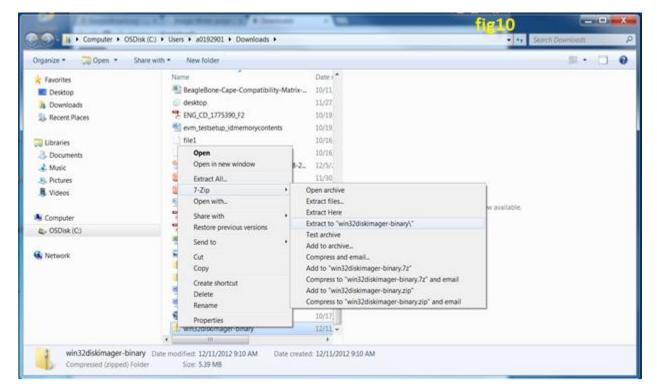


Fig. 10. Instalación 7-Zip. Imagen obtenida de la página: https://beagleboard.org/getting-started

Paso 4:

Conectar tu tarjeta SD a tu computadora

Paso 5:

Escribe la imagen en tu tarjeta SD (fig11)

Nota: Podría aparecer un mensaje de que podría dañar tu SD, pero no importa mientras solo la estés usando para escribir archivos.

Nota: No deberías tener conectado tu BeagleBone Black en este momento.



Fig. 11. Instalación de 7-Zip. Imagen obtenida de la página: https://beagleboard.org/getting-started

Paso 6:

Correr tu tarjeta SD

Ejecutar la recién tarjeta SD programada.

Paso 7:

Arrancar la plataforma en tu tarjeta SD

Inserta tu tarjeta SD en tu plataforma, mantén presionado el botón de "USER/BOOT" y enciéndelo ya sea con el cable USB o conectado con el adaptador de 5V.

Ahora BeagleBone Black tiene conexión inalámbrica

Para remplazar el puerto 10/100 Ethernet con 802.11 b/g/n a 2.4GHz de Wifi y bluetooth, la popular computadora BeagleBlack viene construida con capacidad para red inalámbrica.

Instalando Ubuntu 12.04 y escritorio XFCE en Beaglebone Black

En este post instalamos Ubuntu 12.04 en el Beaglebone Black, un escritorio mínimo pero funcional llamado XFCE y finalmente VNCServer para conexión remota, con esto el Beaglebone Black está listo para instalar otro software más adelante.

Al instalar esta versión, aparecen particiones que no reconocen el tamaño de la microSD usada, mostramos la secuencia de pasos para crear una partición que considere este espacio Elegimos esta versión de Ubuntu por su estabilidad, documentación y amplia comunidad que le da soporte. Esto la convierte en candidato ideal para realizar pruebas más avanzadas.

Procedimiento

Lo primero es bajar la imagen de Ubuntu desde la página oficial

A continuación usamos la aplicación <u>Win32DiskImager</u> para "quemar" una memoria microSD. Para eso se siguen los siguientes pasos

- 1. Se inserta la microSD
- 2. Se abre el programa y se elige la unidad de disco correspondiente a la microSD

- 3. Se presiona el ícono con la carpeta para elegir el archivo ubuntu-precise-12.04.3-armhf-3.8.13-bone30.img
- 4. Presionar Write
- 5. Se retira la microSd y se inserta en el Beaglebone Black.

Ahora conectamos el cable de red y la alimentación en el Beaglebone Black. Un punto muy importante es que para el booteo desde la SD, junto con la alimentación debes presionar el botón que se encuentra junto al conector USB, cuando los leds comiencen a parpadear rápidamente ya se puede soltar este botón.

Ya es posible conectar vía ssh con Putty con el user ubuntu y password ubuntu.

A continuación, ejecutamos los siguientes comandos

sudo apt-get update

sudo apt-get upgrade

Ahora bien, el espacio de la instalación asume que se están ocupando 2GB, para ocupar todo el espacio de la tarjeta microsd, se debe realizar el procedimiento que mostramos a continuación una sola vez. Para esto modificamos la partición de la tarjeta de la siguiente manera.

sudo su
ll /dev/mmcblk*
fdisk /dev/mmcblk0

En la imagen se muestra la salida de estos comandos. (fig12)

```
# 192.168.1.16 - PuTTY
ubuntu@ubuntu-armhf:~$ sudo su
                                                                    fig12
root@ubuntu-armhf:/home/ubuntu# 11 /dev/mmcblk*
brw-rw---- 1 root disk 179, 0 Jan 1 2000 /dev/mmcblk0
brw-rw---- 1 root disk 179, 1 Jan 1 2000 /dev/mmcblk0p1
brw-rw---- 1 root disk 179, 2 Jan 1 2000 /dev/mmcblk0p2
orw-rw---- 1 root disk 179, 8 Jan
                                       1 2000 /dev/mmcblk1
brw-rw---- 1 root disk 179, 16 Jan
                                       1 2000 /dev/mmcblklboot0
1 2000 /dev/mmcblklboot1
brw-rw---- 1 root disk 179, 24 Jan
                                       1 2000 /dev/mmcblk1p1
brw-rw---- 1 root disk 179,
                               9 Jan
prw-rw---- 1 root disk 179, 10 Jan
                                           2000 /dev/mmcblk1p2
root@ubuntu-armhf:/home/ubuntu# fdisk /dev/mmcblk0
Command (m for help): p
Disk /dev/mmcblk0: 3904 MB, 3904897024 bytes
4 heads, 16 sectors/track, 119168 cylinders, total 7626752 sectors Units = sectors of 1 * 512 = 512 bytes
Sector size (logical/physical): 512 bytes / 512 bytes
I/O size (minimum/optimal): 512 bytes / 512 bytes
Disk identifier: 0x80008000
        Device Boot
                            Start
                                                     Blocks
                                                                    System
/dev/mmcblk0p1
                            2048
                                          4095
                                                                    FAT12
dev/mmcblk0p2
                             4096
                                       3751935
                                                     1873920
                                                                    Linux
 ommand (m for help):
```

Fig. 12. Código para instalar Ubuntu 12.04 y escritorio XFCE en Beaglebone Black. Imagen obtenida de la página: http://www.internetdelascosas.cl/2014/02/21/instalando-ubuntu-12-04-y-escritorio-xfce-en-beaglebone-black/

Luego de los comandos anteriores, usar la siguiente secuencia **p** para listar el detalle del espacio, **d** para borrar la partición 2, **p** para listar el detalle.(fig13)

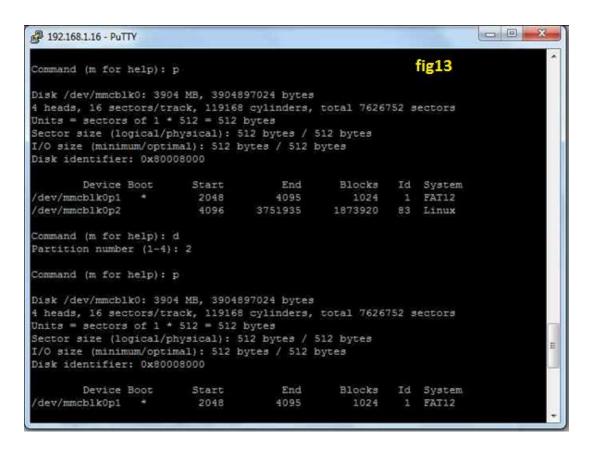


Fig. 13. Código para instalar Ubuntu 12.04 y escritorio XFCE en Beaglebone Black. Imagen obtenida de la página: http://www.internetdelascosas.cl/2014/02/21/instalando-ubuntu-12-04-y-escritorio-xfce-en-beaglebone-black/

La nueva partición va ocupar valores por omisión. A continuación la siguiente secuencia

n para una nueva partición, **p**, **2**, luego aceptas los valores propuestos con ENTER, y finalmente **w**. (fig14)

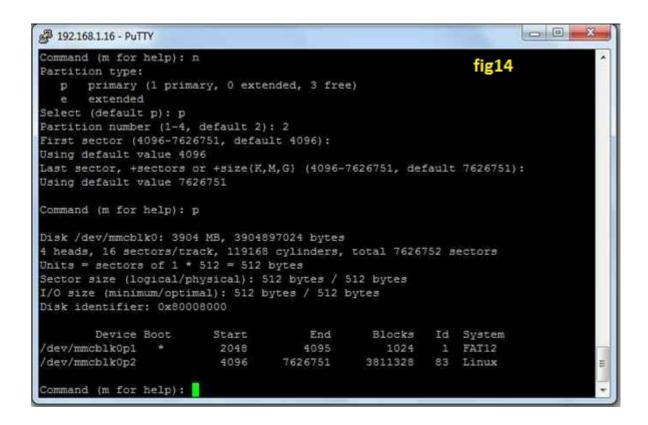


Fig. 14. Código para instalar Ubuntu 12.04 y escritorio XFCE en Beaglebone Black. Imagen obtenida de la página: http://www.internetdelascosas.cl/2014/02/21/instalando-ubuntu-12-04-y-escritorio-xfce-en-beaglebone-black/

Ahora se hace el reboot del Beaglebone Black

Se puede apreciar el cambio entre los comandos para verificar el uso de espacio. (fig15)

```
192.168.1.16 - PuTTY
ubuntu@ubuntu-armhf:~$ df -h
Filesystem
              Size Used Avail Use% Mounted on
rootfs
              1.8G 737M 942M 44% /
                                                              fig15
              1.8G 737M 942M 44% /
/dev/root
               248M 4.0K 248M
                                 1% /dev
devtmpfs
               50M 236K
none
                           50M
                                 1% /run
               5.0M
                       0 5.0M
none
                                 0% /run/lock
               248M
                       0 248M
                                 O% /run/shm
/dev/mmcblk0p1 1004K 466K 538K 47% /boot/uboot
ubuntu@ubuntu-armhf:~$ resize2fs /dev/mmcblk0p2
resize2fs 1.42 (29-Nov-2011)
open: Permission denied while opening /dev/mmcblk0p2
ubuntu@ubuntu-armhf:~$ sudo resize2fs /dev/mmcblk0p2
resize2fs 1.42 (29-Nov-2011)
Filesystem at /dev/mmcblkOp2 is mounted on /; on-line resizing required
old desc blocks = 1, new desc blocks = 1
The filesystem on /dev/mmcblkOp2 is now 952832 blocks long.
ubuntu@ubuntu-armhf:~$ df -h
             Size Used Avail Use% Mounted on
Filesystem
               3.6G 738M 2.7G 22% /
rootfs
/dev/root
              3.6G 738M 2.7G 22% /
               248M 4.0K 248M
                                 1% /dev
devtmpfs
                                 1% /run
               50M 236K
                           50M
none
               5.0M
                     0 5.0M
                                 0% /run/lock
none
                       0 248M
               248M
                                 0% /run/shm
/dev/mmcblk0p1 1004K 466K 538K
                                47% /boot/uboot
ubuntu@ubuntu-armhf:~$
```

Fig. 15. Código para instalar Ubuntu 12.04 y escritorio XFCE en Beaglebone Black. Imagen obtenida de la página: http://www.internetdelascosas.cl/2014/02/21/instalando-ubuntu-12-04-y-escritorio-xfce-en-beaglebone-black/

A continuación instalamos el escritorio con:

sudo apt-get install xfce4

Luego instalamos VNC

sudo apt-get install tightvncserver

Aquí se nos va a pedir una clave que usaremos en el software cliente.

Ahora desde el windows nos conectamos con el cliente, como por ejemplo TighVNC Viewer, a la siguiente dirección IP_RaspberryPi:5901

Al conectarnos veremos el escritorio recién instalado, como se muestra en la imagen. (fig16)



Fig. 16. Instalación completada. Imagen obtenida de la página: http://www.internetdelascosas.cl/2014/02/21/instalando-ubuntu-12-04-y-escritorio-xfce-enbeaglebone-black/

Instalando SimpleCV en Beaglebone Black con Ubuntu 12.04

Se puede realizar con el programa putty o desde la misma terminal del beaglebone

Los comandos para la instalación son

sudo apt-get install ipython python-opencv python-scipy python-numpy python-pygame python-setuptools python-pip

sudo pip install

https://github.com/sightmachine/SimpleCV/zipball/master

Posteriormente actualizamos ipython

sudo pip install -U ipython

Sin embargo al ejecutar

simplecv

nos aparece un error, este error

```
ERROR:
Traceback (most recent call last):
 File "/usr/local/bin/simplecv", line 9, in <module>
  load_entry_point('SimpleCV==1.3', 'console_scripts', 'simplecv')()
 File "/usr/lib/python2.7/dist-packages/pkg_resources.py", line
337, in load_entry_point
  return get distribution(dist).load entry point(group, name)
 File "/usr/lib/python2.7/dist-packages/pkg_resources.py", line
2279, in load entry point
  return ep.load()
 File "/usr/lib/python2.7/dist-packages/pkg_resources.py", line
1989, in load
  entry = __import__(self.module_name, globals(), globals(),
['__name__'])
 File "/home/jay/SimpleCV/SimpleCV/__init__.py", line 4, in
<module>
  from SimpleCV.Camera import *
```

File "/home/jay/SimpleCV/SimpleCV/Camera.py", line 5, in <module>

from SimpleCV.ImageClass import Image, ImageSet, ColorSpace File "/home/jay/SimpleCV/SimpleCV/ImageClass.py", line 14497, in <module>

from SimpleCV.DrawingLayer import *

File "/home/jay/SimpleCV/SimpleCV/DrawingLayer.py", line 5, in <module>

import svgwrite

ImportError: No module named sugurite

Que se soluciona con

sudo pip install svgwrite

Y con esto si ya tenemos SimpleCV para nuestra beaglebone Black.

Instalando OpenCV en Beaglebone Black con Ubuntu 12.04

Para probar la compatibilidad con la cámara usamos el software GUVCViwer que se instala con el siguiente comando

sudo apt-get install guvcviewer

Ahora se siguen los siguientes pasos, Apagar el Beaglebone Black con *sudo shutdown -h now*

Conectar la cámara

Habilitar el escritorio remoto con *uncserver*

Abrir vnc viewer en el notebook

En el escritorio remoto ejecutar el siguiente comando

sudo guvcviewer

Se puede ver una serie de controles, para obtener la imagen o video esperado. En caso que no se vea una imagen se recomienda modificar el valor de Video&Files -> Resolution. La siguiente imagen muestra el resultado típico de este programa, mostrando una cámara que funciona sin problemas. (fig17)

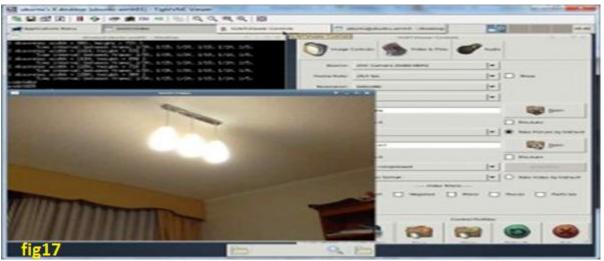


Fig. 17. Instalando OpenCV en Beaglebone Black con Ubuntu 12.04. Imagen obtenida de la página: http://www.internetdelascosas.cl/2014/02/21/instalando-opencv-en-beaglebone-black-con-ubuntu-12-04/

Ahora viene la instalación de OpenCV propiamente tal. Los comandos son

```
sudo apt-get install build-essential sudo apt-get install libavformat-dev sudo apt-get install ffmpeg sudo apt-get install libcv2.3 libcvaux2.3 libhighgui2.3 sudo apt-get install python-opencv sudo apt-get install opencv-doc sudo apt-get install libcv-dev sudo apt-get install libcvaux-dev sudo apt-get install libhighgui-dev
```

Ahora creamos la carpeta ejemplo

```
mkdir ejemplo
```

Y movemos los ejemplos a esa carpeta

```
sudo cp -r /usr/share/doc/opencv-doc/examples/ejemplo
```

Instalamos "numpy" para usar en OpenCV

```
sudo apt-get install python-numpy
sudo nano ejemplo/examples/python/camera.py
```

Editar este archivo para que quede de esta manera

```
import cv2.cv as cv
import time

cv.NamedWindow("camera", 1)

capture = cv.CaptureFromCAM(0)
 cv.SetCaptureProperty(capture, 3, 360)
 cv.SetCaptureProperty(capture, 4, 240)

while True:
  img = cv.QueryFrame(capture)
  cv.ShowImage("camera", img)
```

if cv.WaitKey(10) == 27: break

Lo que se modifica son las propiedades de la cámara, forzando un tamaño. Ahora desde el escritorio remoto, usar el comando

sudo python camera

Para obtener la siguiente imagen (fig18)

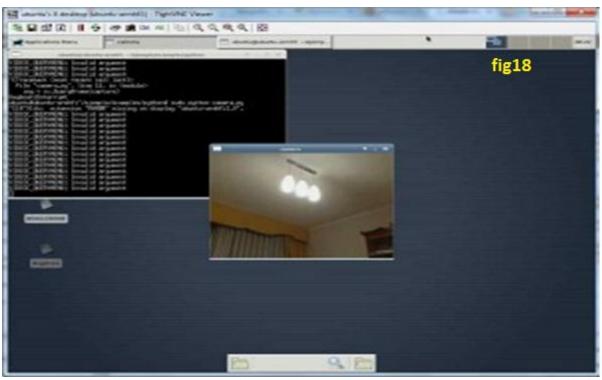


Fig. 18. Instalando OpenCV en Beaglebone Black con Ubuntu 12.04. Imagen obtenida de la página: http://www.internetdelascosas.cl/2014/02/21/instalando-opencv-en-beaglebone-black-con-ubuntu-12-04/

Con los pasos anteriores tenemos una instalación funcional de OpenCV.

Ejemplo de simpleCV (https://www.youtube.com/watch?v=GXXMPMvgzWg)

```
from _future_ import print_function
import cv2
import numpy as rp
import sys
import math
if _name_ == '__main__'
     print(__doc__)
     src = cv2.imread("imagen.jpg", 1)
     dst = cv2.Canny(src, 50, 200)
     cdst = cv2.cvtColor(dst, cv2.COLOR\_GRAYBGR)
     lines = cv2.cvtColor(dst, 1, math.p1/180.0, 40, np.array({}), 50,
10)
     a,b,c = lines.shape
     for 1 in range(a)
       cv2.line(cdst,
(lines[1][0][0],lines[1][0][1],lines[1][0][2],lines[1][0][3],lines[1][0][4] ))
     print("Existen ",i," Lineas")
     cv2.inshow("original",src)
     cv2.inshow("Lineas Detectadas", cdst)
     cv2.inshow("Canny", dst)
cv2.waitKey(0)
```

Sonido en el Beaglebone Black

Procedimiento

Conectamos el controlador USB en la puerta USB y a continuación el parlante. (fig19)

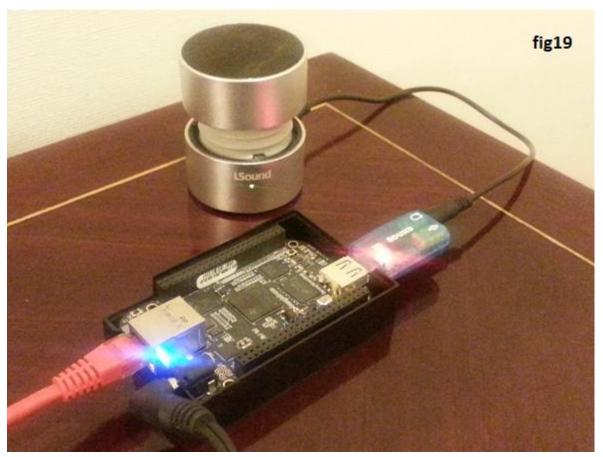


Fig. 19. Programación de sonido en el Beagle Bone Black. Imagen obtenida de la página: http://www.internet delascosas.cl/2014/03/13/sonido-y-tts-en-el-beagle bone-black-conubuntu-12-04/

Luego ejecutamos

sudo nano /boot/uboot/uEnv.txt

Al final del archivo se agrega el comentario

 $capemgr=capemgr.disable_partno=BB-BONELT-HDMI,BB-BONE-EMMC-2g$

Se ejecuta

sudo apt-get install mpd mpc alsa-utils

Y luego

sudo reboot now

Tras el reboot comprobamos el audio con el siguiente comando aplay -l

**** List of PLAYBACK Hardware Devices ****

card 0: Black [TI BeagleBone Black], device 0: HDMI nxp-hdmi-hifi-0 []

Subdevices: 1/1

Subdevice #0: subdevice #0

card 1: Device [Generic USB Audio Device], device 0: USB Audio [USB Audio]

Subdevices: 1/1

Subdevice #0: subdevice #0

Nos indica dos salidas de audio

Bajamos un sonido para probar

wget

http://www.freespecialeffects.co.uk/soundfx/computers/bleep_01. wav

Y para probar la salida de audio ejecutamos el siguiente comando

aplay -D default:Device bleep_01.wav

Con esto ya tenemos la función de sonido en nuestro Beaglebone Black.

Sonido y TTS en el Beaglebone Black con Ubuntu 12.04

Procedimiento

Usamos los siguientes comandos para instalar el soporte de audio

sudo apt-get update

sudo apt-get upgrade

sudo apt-get install alsa-base alsa-utils

sudo apt-get install libasound2-dev

sudo alsamixer

Con el último comando se habilita la configuración de audio, presionas F6 y eliges la salida de sonido apropiada como se muestra en la pantalla. (fig20)

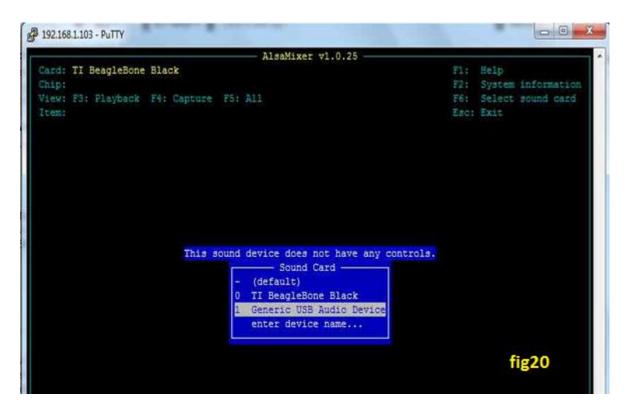


Fig. 20. Instalación de sonido y TTS en el Beaglebone Black con Ubuntu 12.04. Imagen obtenida de la página: http://www.internetdelascosas.cl/2014/03/13/sonido-y-tts-en-el-beaglebone-black-con-ubuntu-12-04/

Luego se configura el sonido, dejamos todas las otras opciones en MM (mute) presionando la letra m cunado esta sobre ella. Cuando se configura si todo simplemente se presiona la tecla "**Esc**" para salir de la aplicación. A continuación mostramos una pantalla de ejemplo. (fig21)

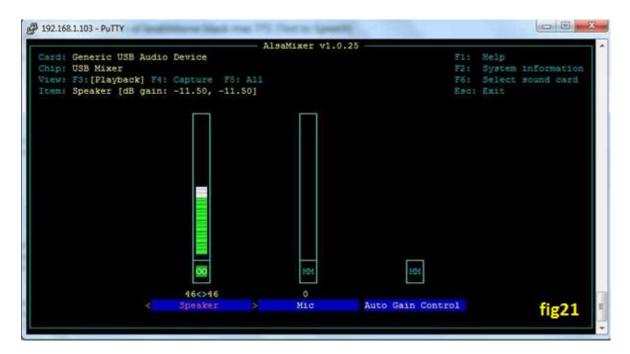


Fig. 21. Instalación de sonido y TTS en el Beaglebone Black con Ubuntu 12.04. Imagen obtenida de la página: http://www.internetdelascosas.cl/2014/03/13/sonido-y-tts-en-el-beaglebone-black-con-ubuntu-12-04/

Bajamos dos sonidos de prueba

wget http://members.tripod.com/~MLaputka/sounds/whales.wav wget

http://www.freespecialeffects.co.uk/soundfx/computers/bleep_01.wav

Y creamos un archivo nuevo en el home

sudo nano ~/.asoundrc

En este archivo .asoundre, recien creado se debe ingresar el siguiente texto

pcm.!default sysdefault:Device

grabar el archivo y ejecutar reboot con

sudo reboot

Para hacer pruebas de sonido usar el siguiente comando o usando algunos de los sonidos de pruebas que bajamos anteriormente

sudo aplay /usr/share/sounds/alsa/Front_Center.wav

sudo aplay whales.wav

sudo bleep_01.wav

Instalando programa para TTS

El comando para instalar es el siguiente:

sudo apt-get install espeak

Para probar ejecutamos el siguiente comando

sudo espeak -v es 'Bienvenidos a la Internet de las Cosas' 2>/dev/null

Donde la parte -v es permite que nuestro Beaglebone hable en español. Si buscas más opciones que configurar en Espeak te recomendamos las siguientes fuentes de información, con el comando

espeak –h

Enviar correos y adjuntar archivos en Beaglebone Black

Procedimiento

Ejecutamos los siguientes comandos para instalar las aplicaciones;

sudo apt-get install ssmtp

sudo apt-get install mailutils

sudo apt-get install mpack

A continuación, los pasos para configurar una cuenta GMAIL,

Luego se edita el archivo smtp.conf (siempre se recomienda respaldar, en caso de reversa)

sudo nano /etc/ssmtp/ssmtp.conf

Y se cambian los siguientes campos

mailhub=smtp.gmail.com:587

rewriteDomain=gmail.com

Y se agrega al final del archivo tus datos de la cuenta

AuthUser=tucorreo@gmail.com

AuthPass=password

FromLineOverride=Yes

UseTLS=Yes

UseSTARTTLS=Yes

Con esto finalizamos la configuración del archivo ssmtp.conf, en la bibliografía verán algunas variaciones. Ahora a probar el envío de correo con la siguiente línea de comandos

echo "Texto del correo" | mail -s "Titulo" <u>correodestino@mail.com</u>
Si necesitas enviar un adjunto, el comando a usar es el siguiente
mpack -s "Titulo" /home/pi/test/somefile.ext
<u>correodestino@mail.com</u>

Ahora tenemos la funcionalidad de enviar correos y adjuntar archivos.

Precios

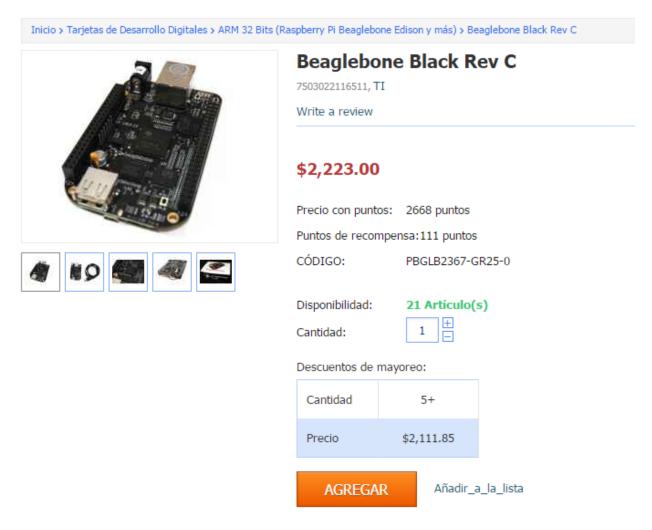


Fig. 2. Precios del BeagleBone Black. Imagen obtenida desde la página: http://www.mouser.mx/search/ProductDetail.aspx?R=0virtualkey0virtualkeyBBBWL-SC-562

Mercado Libre

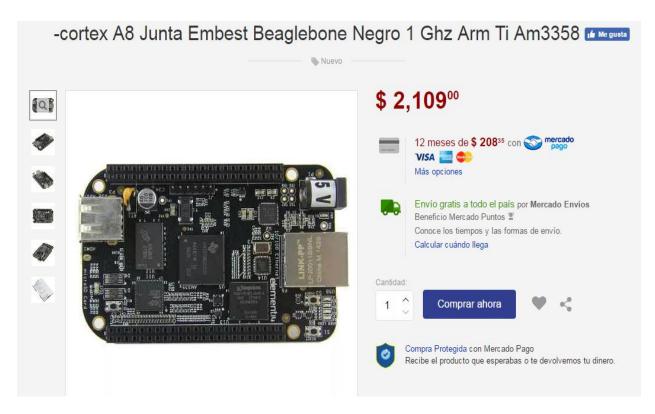


Fig. 2. Precios del BeagleBone Black. Imagen obtenida desde la página: http://articulo.mercadolibre.com.mx/MLM-573456754--cortex-a8-junta-embest-beaglebone-negro-1-ghz-arm-ti-am3358-_JM?source=gps

Fuentes de información

http://www.mouser.mx/search/ProductDetail.aspx?R=0virtualkey0 virtualkeyBBBWL-SC-562

https://beagleboard.org/black

https://beagleboard.org/black-wireless

http://articulo.mercadolibre.com.mx/MLM-573456754--cortex-a8-junta-embest-beaglebone-negro-1-ghz-arm-ti-am3358-_JM?source=gps

http://www.internetdelascosas.cl/2014/01/05/enviar-correos-y-adjuntar-archivos-en-beaglebone-black/

http://www.internetdelascosas.cl/2014/03/13/instalando-simplecv-en-beaglebone-black-con-ubuntu-12-04/

http://www.internetdelascosas.cl/2014/02/21/instalando-opencven-beaglebone-black-con-ubuntu-12-04/