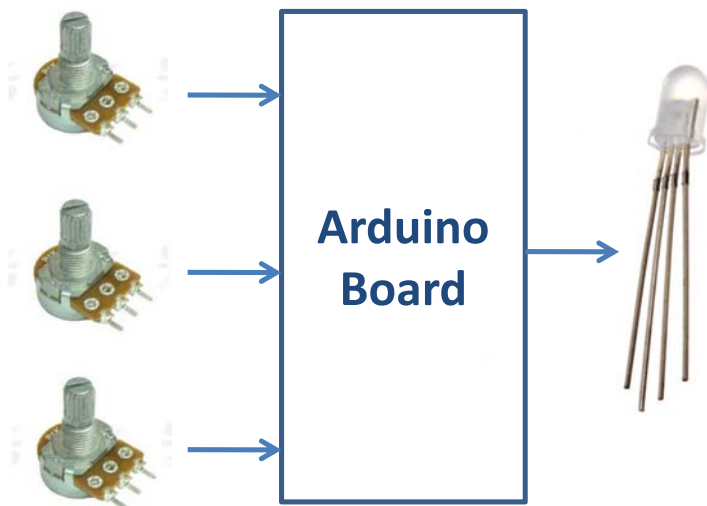


แบบฝึกหัดที่ 3.2 Tuning Color LED

จงเขียนโปรแกรมปรับสี color LED โดยรับค่าจาก ตัวต้านทานปรับค่าได้ จำนวน 3 ตัว เพื่อไปปรับค่าสี Red, Green, Blue เพื่อให้ปรับสีต่างๆ ได้ตามใจชอบ



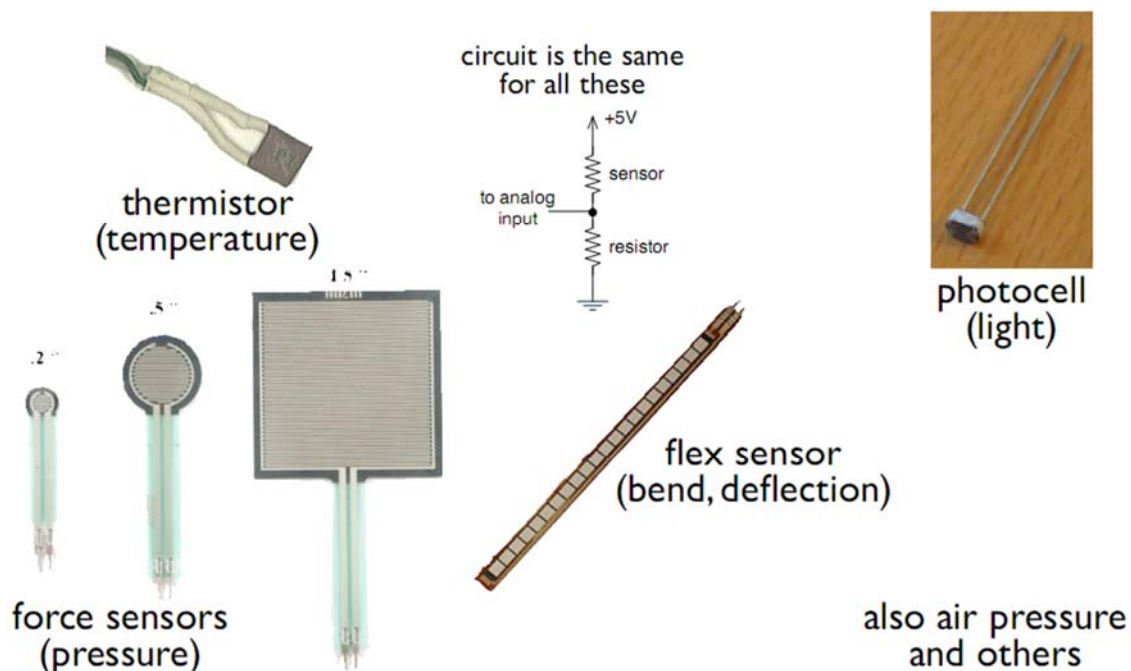
ตัวอย่าง สินค้า



73

แนวทางการพัฒนา

- นำไปใช้อ่านค่าจาก Resistive Sensor ต่างๆ ได้ เช่น



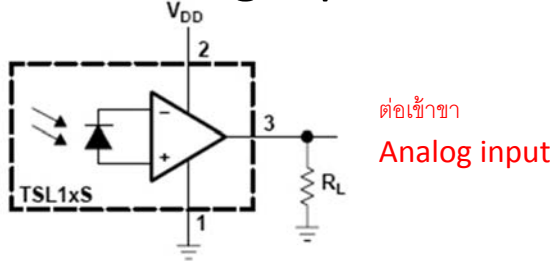
74

แบบฝึกหัดที่ 3.3 Light Sensor

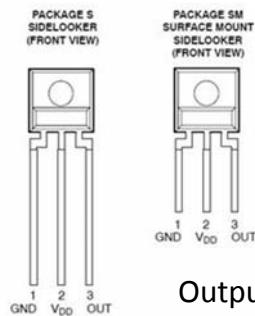
ต่อวงจรเซ็นเซอร์ ตรวจสอบแสงดังรูป

โดยให้ $R_L = 10k$, $V_{DD} = 5V$

และไปเข้าขา Analog input



รายละเอียดขา Sensor



Output voltage is linear with light intensity

จงเขียนโปรแกรม

Sensing the Dark

โดยที่ ให้ LED สว่าง ตาม

ระดับความมืด

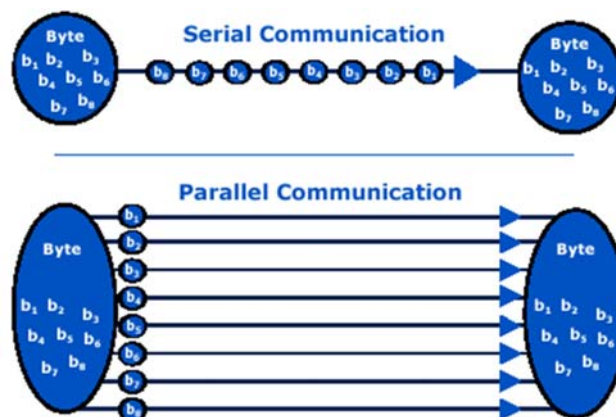
เช่น

ถ้าห้องสว่างมาก ให้ LED ดับ

ถ้าห้องมืดทึบ ให้ LED สว่างที่สุด

75

4. Serial Communication



4. Communicating with other

- Not just for computer-to-Arduino communications
- Many other devices speak serial
- Older keyboards & mice speak are serial (good for sensors!)
- Interface boards (graphic LCDs, servo drivers, RFID readers, Ethernet, Wi-Fi)



to Wi-Fi to Ethernet



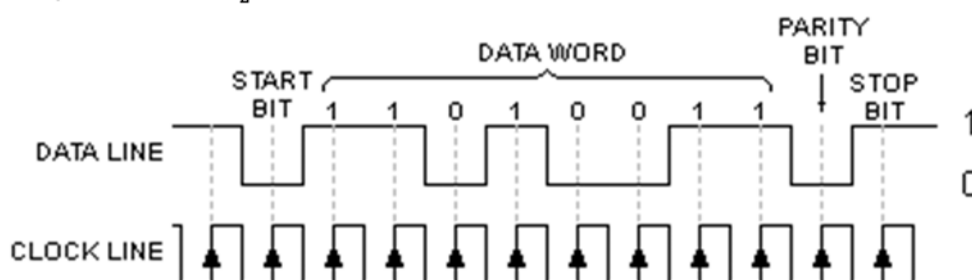
to graphic LCD



Serial LCD Serial Servo Control 77

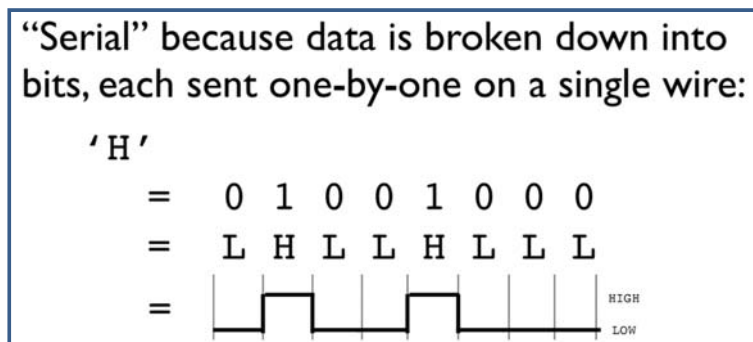
4.1 Serial Communication

- การสื่อสารแบบอนุกรม หรือ **Serial** เป็นส่งข้อมูล โดยใช้เทคนิคการเลื่อนข้อมูล (**Shift Bit**) ส่งไปที่ละบิต บนสายสัญญาณเส้นเดียว โดยการส่งข้อมูลแบบ **Serial** จะไม่มีการ **sync** สัญญาณนาฬิการะหว่างตัวรับและตัวส่ง แต่จะอาศัยวิธี **ตั้งค่าความเร็วในการรับส่งสัญญาณให้เท่ากัน** หรือ เรียกว่าตั้งค่า **baud rate** และส่งสัญญาณ **start** และ **stop** เพื่อบอกว่า เป็นส่วนต้นของข้อมูล (**start bit**) หรือ ส่วนท้ายของข้อมูล (**stop bit**) ดังรูป



รูปแบบของ ข้อมูลจากที่ส่งผ่าน **Serial** จะมีการเพิ่ม **Start bit** และ **Stop bit** เข้าไปเพิ่มจากข้อมูลเดิม

- บิตเริ่มต้น (**Start bit**) จะมีขนาด 1 บิต จะเป็นลอจิก **LOW**
- บิตข้อมูล (**Data bit**) 8 บิต ข้อมูลที่จะส่ง
- บิตภาวะคู่หรือคี่ (**Parity bit**) มีขนาด 1 บิต ใช้ตรวจสอบข้อมูล ถ้าข้อมูลที่
ได้รับไม่สมบูรณ์ นำค่ามา **check** กับ **Parity bit** จะได้ค่าไม่ตรงกัน
- บิตหยุด (**Stop bit**) เป็นการระบุถึงขอบเขตของการสิ้นสุดข้อมูล จะเป็น
ลอจิก **HIGH**



79

4.2 Arduino Communications

- Psst, Arduino doesn't really do USB
- It really is “serial”, like old RS-232 serial
- All microcontrollers can do serial
- Not many can do USB
- Serial is easy, USB is hard

80

4.3 Serial command

- Talking to other uses the “Serial” command

- `Serial.begin()` : prepare to use serial
- `Serial.print()` : send data to serial port
- `Serial.println()` : send data and newline to serial port
- `Serial.read()` : read data from serial port
- `Serial.available()` : ready to read
- `Serial.flush()` : clear buffer at incoming serial data
- `Serial.parseInt()` : returns the first valid (long) integer number from the serial buffer

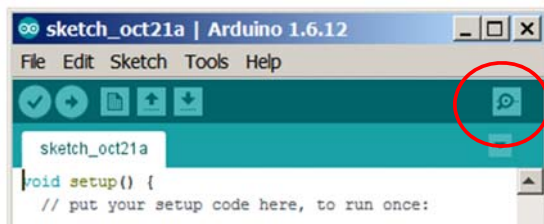
- Can talk to not just computers.
- Most things more complex than simple sensors/actuators speak serial.

81

การทดลองที่ 4.1 Serial Hello world !

ทดลองส่งค่าไปยังคอมพิวเตอร์

- Send “Hello World” to computer and Blink LED
- Click on “Serial Monitor” button to see output



- Watch LED at DigitalPin13

```
int ledPin = 13;
int i = 0;

void setup() {
  pinMode(ledPin, OUTPUT);
  Serial.begin(19200);
}

void loop() {
  Serial.print(i++);
  Serial.println("Hello world");
  digitalWrite(ledPin, HIGH);
  delay(500);
  digitalWrite(ledPin, LOW);
  delay(500);
}
```

82

Note!! : Serial.print()

- Prints data to the serial port as **human-readable ASCII text**. This command can take many forms. Numbers are printed using an ASCII character for each digit. Floats are similarly printed as ASCII digits, defaulting to two decimal places. Bytes are sent as a single character. Characters and strings are sent as is.

For example:

- Serial.print(78) gives "78"
- Serial.print(1.23456) gives "1.23"
- Serial.print(byte(78)) gives "N" (whose ASCII value is 78)
- Serial.print('N') gives "N"
- Serial.print("Hello world.") gives "Hello world."

An optional second parameter specifies the base (format) to use

- Serial.print(78, BIN) gives "1001110" BIN : เลขฐานสอง
- Serial.print(78, OCT) gives "116" OCT : เลขฐานแปด
- Serial.print(78, DEC) gives "78" DEC : เลขฐานสิบ
- Serial.print(78, HEX) gives "4E" HEX : เลขฐานสิบหก

83

การทดลองที่ 4.2 Serial Read Basic

ทดลองรับค่าจากคอมพิวเตอร์

และส่งค่าออกกลับไปคอมพิวเตอร์

ในโปรแกรม "Serial Monitor", ให้พิมพ์อะไรก็ได้
จากนั้น กดปุ่ม Send



Note !!!

- Serial.available()** tells you if data present to read.
- Always check **Serial.available()** or if **Serial.read() != -1** to determine if there's actual data to read.

```
char inByte = 0;
void setup() {
    Serial.begin(19200);
    Serial.println("Hello,type something");
}

void loop() {
    if (Serial.available()) {
        inByte = Serial.read();
        Serial.print("> ");
        Serial.println(inByte);
    }
}
```



84

การทดลองที่ 4.3 Controlling from computer

ทดลองรับค่าจากคอมพิวเตอร์

- In “Serial Monitor”, You type “H”, Press Send



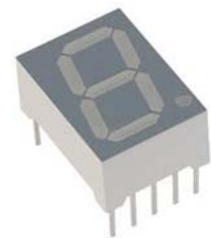
- When you type “H”, LED Blink.

```
int ledPin = 13;
void setup() {
  pinMode(ledPin, OUTPUT);
  Serial.begin(19200);
}
void loop(){
  if( Serial.available() ){
    int val = Serial.read();
    if (val == 'H') {
      digitalWrite(ledPin,HIGH);
      delay(500);
      digitalWrite(ledPin,LOW);
      delay(500);
    }
  }
}
```

85

แบบฝึกหัดที่ 4.1

- ส่งค่าจากคอมพิวเตอร์เป็นตัวเลข 0-9 แล้วแสดงผลออก 7-segment



แบบฝึกหัดที่ 4.2

- ส่งค่าจากคอมพิวเตอร์เป็นตัวเลข 0-255 ไปควบคุมความสว่างของ LED ที่ต่อที่ Digital pin 9. (ใช้คำสั่ง analogWrite ในการควบคุมความสว่าง)



86

แบบฝึกหัดที่ 5.3

จากการทดลอง **Analog input** (การทดลองที่ 3.2)

จงเขียนโปรแกรม อ่านค่าแรงดัน จากการปรับตัวต้านทานปรับค่าได้ แล้ว
ไปแสดงผลที่จอคอมพิวเตอร์

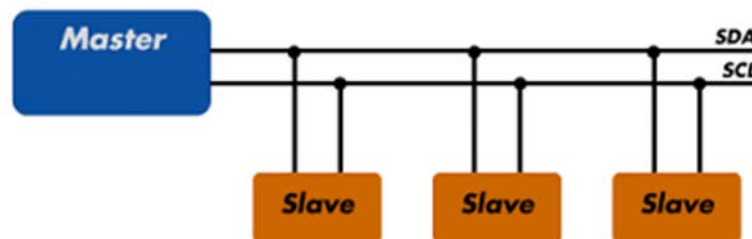
แบบฝึกหัดที่ 5.4



จากการทดลอง **Light Sensor** (การทดลองที่ 3.2)

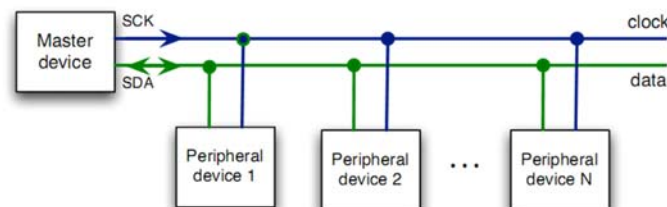
จงเขียนโปรแกรมอ่านค่าแรงดันที่ได้จาก **Sensor** และแสดงค่าออก
จอคอมพิวเตอร์ว่า เมื่อมืดที่สุด (เอามือปิด **Sensor**) มีค่าเท่าใด
และเมื่อสว่างสุด มีค่าเท่าใด

6. Inter Integrate Circuit Bus (I²C)



I²C , “Two Wire”

Synchronous serial bus with shared a data line
a little network for your gadgets



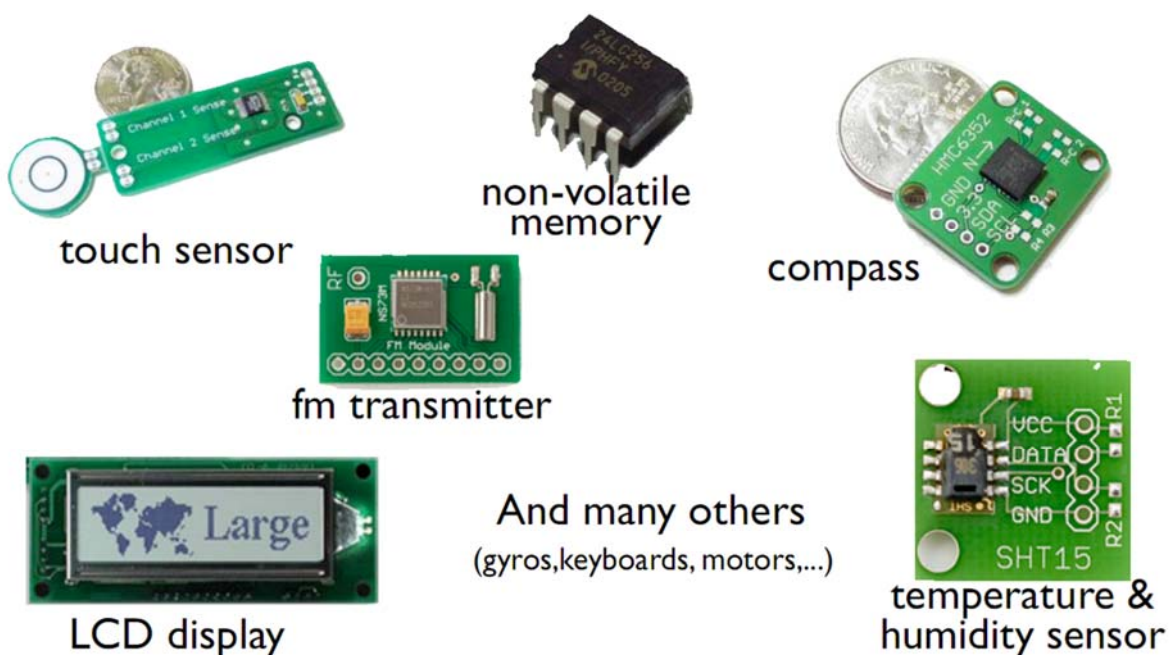
- Up to 127 devices on one bus
- Up to 1Mbps data rate
- Really simple protocol (compared to USB, Ethernet, etc)
- Most microcontrollers have it built-in

I²C , “Two Wire”

- I²C Bus ย่อมาจาก Inter Integrate Circuit Bus เป็นการสื่อสารอนุกรม แบบซิงโครนัส (Synchronous) เพื่อใช้ ติดต่อสื่อสาร ระหว่างไมโครคอนโทรลเลอร์ (MCU) กับอุปกรณ์ภายนอก
- ถูกพัฒนาขึ้นโดยบริษัท Philips Semiconductors โดยใช้สายสัญญาณเพียง 2 เส้นเท่านั้น คือ serial data (SDA) และสาย serial clock (SCL) ซึ่งสามารถ เชื่อมต่ออุปกรณ์ จำนวนหลายๆ ตัวเข้าด้วยกันได้ ทำให้ MCU ใช้พอร์ตเพียง 2 พอร์ตเท่านั้น

99

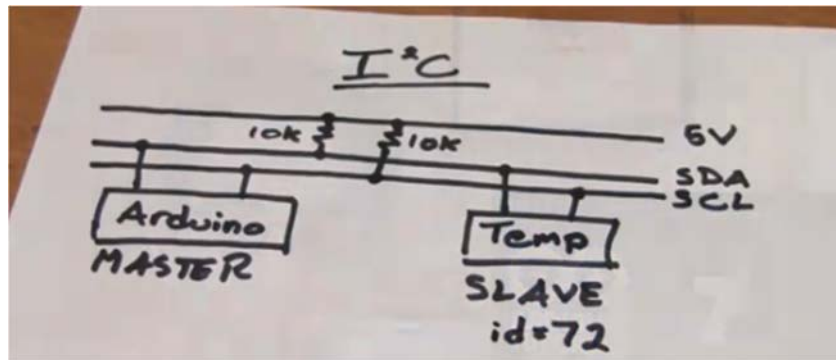
Many I²C devices



100

I²C on Arduino

- I²C built-in on Arduino's ATmega168 chip
- Use "Wire" library to access it
- **Analog In 4 is SDA signal**
- **Analog In 5 is SCK signal**



101

Wire library Functions

- | | |
|--|---|
| • <code>Wire.begin()</code> | <i>join i²c bus (master)</i> |
| • <code>Wire.begin(4)</code> | <i>join i²c bus with address #4 (Slave)</i> |
| • <code>Wire.beginTransmission(112)</code> | <i>transmit to device #112</i> |
| • <code>Wire.endTransmission()</code> | <i>stop transmitting</i> |
| • <code>Wire.requestFrom(112, 2)</code> | <i>request 2 bytes from slave device #112</i> |
| • <code>Wire.available()</code> | <i>Returns the number of bytes available for reading</i> |
| • <code>Wire.read()</code> | <i>receive a byte</i> |
| • <code>Wire.write("x is ")</code> | <i>sends five byte</i> |
| • <code>Wire.write(x)</code> | <i>sends one byte</i> |

102

Arduino “Wire Library”

Master Writing data to Slave

Load wire Library	<code>#include <Wire.h></code>
	<code>void setup()</code>
	<code>{</code>
Join i2c	<code>Wire.begin(); // join i2c bus (master)</code>
	<code>}</code>
	<code>byte x = 0;</code>
	<code>void loop()</code>
	<code>{</code>
Start sending	<code>Wire.beginTransmission(4); // transmit to device #4</code>
Send data	<code>Wire.write("x is "); // sends five bytes</code>
	<code>Wire.write(x); // sends one byte</code>
Stop sending	<code>Wire.endTransmission(); // stop transmitting</code>
	<code>x++;</code>
	<code>delay(500);</code>
	<code>}</code>

103

Arduino “Wire Library”

Master Reading data from Slave

	<code>#include <Wire.h></code>
	<code>void setup()</code>
	<code>{</code>
Join i2c	<code>Wire.begin(); // join i2c bus (master)</code>
	<code>Serial.begin(9600); // start serial for output</code>
	<code>}</code>
	<code>void loop()</code>
	<code>{</code>
Request data	<code>Wire.requestFrom(2, 6); //request 6 bytes from device #2</code>
	<code>while(Wire.available()) //slave may send less than requested</code>
Get data	<code>{</code>
	<code>char c = Wire.read(); // receive a byte as character</code>
	<code>Serial.print(c); // print the character</code>
	<code>}</code>
	<code>delay(500);</code>
	<code>}</code>

104