Envoi de données depuis la carte vers le PC via la liaison USB

Ici on envoie une tension lue sur un capteur (simulé à l'aide d'un potentiomètre)

```
# envoi d'une tension via le port serie
import time
import board
from analogio import AnalogIn
U0 = AnalogIn(board.A0)
# sur carte trinket M0 A0 sur patte 1
while True:
    Upotar = U0.value*3.3/65535
    print(Upotar)
    # print("coucou")
    time.sleep(0.05)
```

L'instruction **print()** permet d'envoyer soit des nombres, soit du texte.

Vous pouvez soit afficher ces valeurs dans la **console série de MU** ou récupérer ces données via le port **COM** sur votre PC(attention la console série doit être fermée)

Cette instruction envoie les données sous forme de texte en ajoutant automatiquement les caractères de fin de phrase \r\n

```
# reception de donnees envoyees depuis la carte
2
     # il faut installer la librairie pyserial
3
     from serial import *
 4
     import time
5
6
     #creation du port com
 7
     ser=Serial(port="COM17", baudrate=9600, timeout=1)
8
9 ⊕
10
   pif ser.isOpen():
11
        while True:
12
           messageinitial = ser.readline()
13
           print "le message initial recu est: ", messageinitial
           print"-----
14
15
          time.sleep(0.04)
```

Sur votre PC avec la librairie Pyserial, création d'un port de communication.

Ici création de l'objet **ser** qui sera associé au port **COM** correspondant à l'adresse de votre carte (ici COM17)

Si la liaison est ouverte, l'instruction readline() permet de lire les données reçues jusqu'à ce qu'il y ait un caractère de fin de phrase.

Remarques:

- Toujours envoyer les données sous forme de texte
- Il est préférable de lire les données un peu plus vite qu'elles ne sont envoyées.
- Si besoin on peut lire les caractères l'un après l'autre en utilisant l'instruction ser.read(N) avec le paramètre N qui correspond au nombre de caractères à lire (nombre de bytes(octets))
- Pour envoyer plusieurs données depuis la carte, il suffira de les regrouper dans un seul message, puis de les envoyer. Pensez à séparer les données à l'aide de caractères particuliers. Cela vous permettra de les récupérer plus facilement par la suite.

Communication dans les 2 sens via la liaison série(UART) créée avec le module FTDI232

Comme précédemment on crée un objet **ser** qui sera associé au port COM créé par le module FTDI232(ici COM18)

```
# connexion via USB serial FTID232
     #dans gestionnaire de peripherique trouver le numero du port COM
     from serial import *
     import time
     ser=Serial(port="COM18", baudrate=9600, timeout=1)
    □if ser.isOpen():
                                                On envoie le caractère « 2 »
 8
        while True:
 9
          ser.write("2")
10
          time.sleep(0.5)
          messageinitial = ser.readline()
                                                                    On envoie la valeur
11
          print messageinitial
12
                                                                       De la tension
13
```

<u>But des 2 programmes</u>: on envoie le caractère « **2** » pour déclencher la mesure sur la carte. Lorsque celui-ci est reçu par la carte, celle-ci envoie la tension lue sur le captel'envoie puis l'affiche sur le PC

- Sur la carte, les données lues sont stockées dans **data** qui correspond à un tableau d'octets.
- Ici on aura un tableau contenant un octet correspondant au code ASCII du caractère reçu.
- On converti le code ASCII en caractère en utilisant **chr()** et on stocke dans la variable **donnees recues** qui est maintenant de type string.
- Si donnees_recues est égale au caractère « 2 », on décide d'envoyer la mesure de tension réalisée sur la carte, mais avant de l'envoyer avec uart.write() il faudra convertir la tension en chaine(String) et ajouter les caractères de fin de phrase « \r\n ».
- Pour finir sur le PC on récupère sur le pc la valeur de la tension envoyée sous forme de chaine de caractères.

```
# communication 2 sens via FTID232
import time
import board
import busio
from analogio import AnalogIn
uart = busio.UART(board.TX, board.RX, baudrate=9600)
N = AnalogIn(board.A0)
                                On lit le nombre d'octets
while True:
                                correspondant au nombre de
    time.sleep(0.05)
    U = N.value*3.3/65535
                                caractères (ici 1 octet)
    data = uart.read()
    if data is not None:
            print(data)
            donnees_recues = chr(data[0])
            print(donnees_recues)
            if donnees recues == "2":
                donnees_envoi = str(U)+"\r\n"
                uart.write(donnees_envoi)
```

Pour créer une liaison série sur la carte, on utilise la librairie busio qui contient le module UART.

On crée un objet **uart** définissant la liaison en indiquant les broches de communication et la vitesse de communication

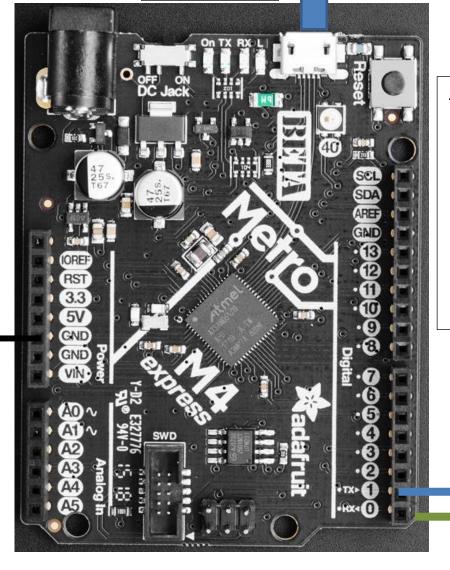
Pour lire et écrire on utilisera les fonctions uart.read(N) ou N correspond au nombre de bytes(octes) à lire, chaque octet correspondant au code ASCII des caractères reçus

La fonction uart.write(M) permet d'envoyer l'information M, le plus simple est d'envoyer les donnes sous forme de texte auquel vous aurez ajouté les caractéres de fin de phrase \r\n

Liaison USB vers le PC

Transfert des données dans une seule direction

Liaison USB vers le PC

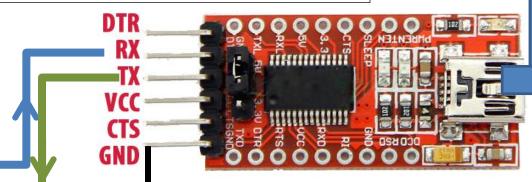


<u>Pour créer une liaison série on a besoin uniquement de</u> 3 fils :

- TxD (Transmission de Données)
- RxD (Réception de Données)

La transmission d'un des périphériques doit être connectée à la réception du second périphérique et inversement.

 Et les masses GND (GrouND) doivent être reliées ensemble Transfert des données dans les deux directions



Permet de convertir une liaison USB en liaison série TTL