

# Técnicas de Programação Avançada

Árvores Geradoras Mínimas  
PCV

# Definição

- Árvore Geradora Mínima – Minimum Spanning Tree – MST (árvore espalhada mínima)
- Em um grafo não orientado ponderado, é um conjunto de arestas  $T$  cuja soma dos seus pesos  $w(T) = \sum w(u,v), (u,v) \in T$ , é mínimo.
- Aplicações: Determinar conexões mínimas em sistemas com cabeamento.

# Algoritmo Genérico

$A \leftarrow \{\}$

Enquanto  $A$  não formar uma MST faça

    Encontrar uma aresta  $(u,v)$  que seja segura  
    para  $A$

    Adicionar  $(u,v)$  ao conjunto  $A$

fim enquanto

Retornar  $A$

# Definições

- **Corte:** é uma partição  $(S, V-S)$  do conjunto  $V$  de vértices de  $G$ .
- Uma aresta **cruza** o corte quando cada um de seus vértices estiver de um lado do corte
- **Um corte respeita** um conjunto  $A$  de arestas se nenhuma dessas arestas cruza o corte.
- **Aresta leve** é uma aresta que cruza o corte e cujo peso é o menor dentre os pesos das arestas que cruzam o corte.

# Determinando Arestas seguras

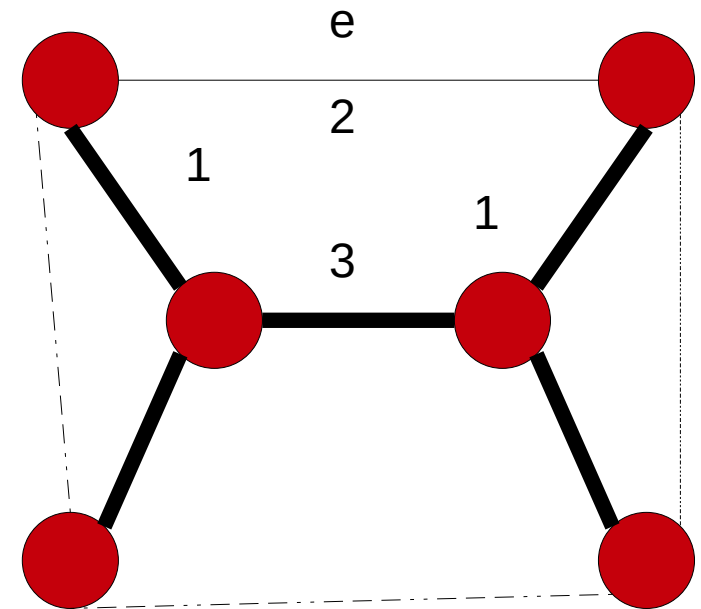
- Teorema: Se  $(S, V-S)$  é um corte que respeita o conjunto de arestas  $A$ , e  $(u,v)$  é uma aresta level cruzando  $(S, V-S)$ , então  $(u,v)$  é uma aresta segura para  $A$

# Propriedade dos Ciclos

- Seja  $T$  uma árvore geradora de um grafo ponderado  $G$
- Sejam  $e$  uma aresta de  $G$  fora de  $T$  e  $C$  um ciclo formado por  $e + T$
- Se  $T$  é uma árvore geradora mínima, para cada aresta  $f$  de  $C$ ,  $w(f) \leq w(e)$
- Se  $w(f) > w(e)$ , é possível obter uma árvore geradora de menor peso total trocando-se  $f$  por  $e$ .

# Propriedade do Ciclo

- No Exemplo ao lado, **e** não é máxima para o ciclo. Logo  $T$  não é uma árvore geradora mínima.



# Propriedade da Partição

- Considere uma partição dos vértices de  $G$  em dois subconjuntos disjuntos  $U$  e  $V$ . Seja  $e$  a aresta de peso mínimo que conecta  $U$  e  $V$  (aresta leve).
- Então, existe uma árvore geradora mínima de  $G$  que contém  $e$ .



# Algoritmo de Prim-Jarnik

- É um algoritmo parecido com o algoritmo de Dijkstra para encontrar menores caminhos.
- O algoritmo parte de um vértice arbitrário pertencente ao grafo e gera a MST:
  1. Escolhe um vértice para iniciar a MST
  2. Encontra a aresta mínima dentre as arestas que ligam a MST ao restante do grafo e adiciona o vértice oposto (que ainda não faz parte da MST) a ela.
  3. Repete o passo 2 até não haver mais vértices fora da MST.

# Algoritmo de Prim-Jarnik

```
Prim(G,r, w)
para cada vértice u de G faça
    custo[u] ← inf
    p[u] ← nil
fim para
custo[r]=0
Q ← V[G]
enquanto (Q.vazia == FALSO) faça
    u ← removeMenor(Q)
    para cada v adjacente a u faça
        Se v ∈ Q e w(u,v) < custo[v]
            então p[v] = u
            custo[v] =w[u,v]
        fim se
    fim para
fim enquanto
```

# Algoritmo de Prim-Jarnik

- $Q$  é uma fila de prioridade onde são removidos sempre os vértices de menor custo.
- O custo de um vértice é o peso da menor aresta que liga o vértice à MST.
- Inicialmente o custo é infinito para todos os vértices exceto para o vértice escolhido para iniciar a MST que possuirá custo 0.
- O vetor  $p$  indica a qual vértice da MST um vértice novato vai ser ligado quando este for adicionado à MST.
- Neste algoritmo a partição fica mantida entre o vetor  $p$  e a fila  $Q$ .

# Algoritmo de Kruskal

Criar um grafo  $T$  formado por todos os vértices de  $G$  e nem uma aresta. Ou seja uma floresta com  $V$  árvores cada uma com um vértice.

Criar uma lista ordenada em ordem não decrescente com todas as arestas de  $G$ .

Para cada aresta  $(u,v)$  tomadas respeitando a ordem da lista faça

Se  $u$  e  $v$  não estão conectadas por um caminho em  $T$ , inserir  $(u,v)$  em  $T$

Fim para

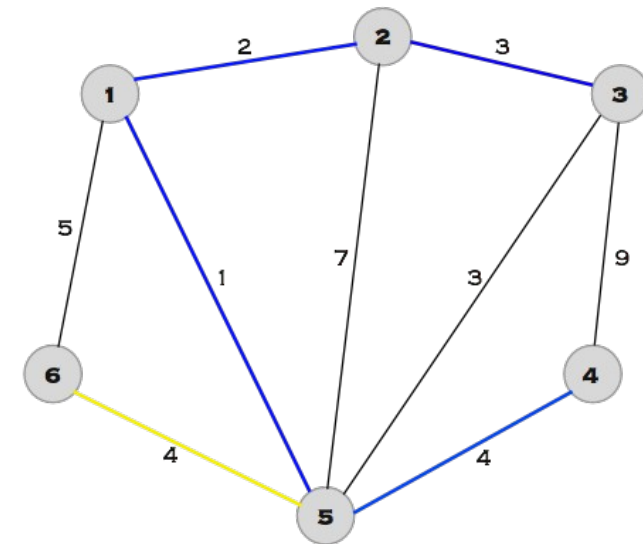
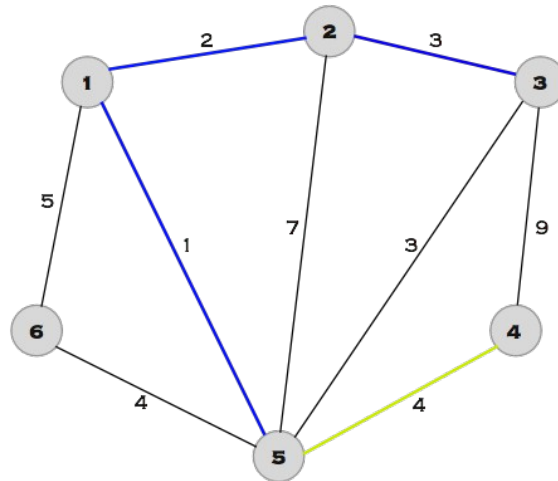
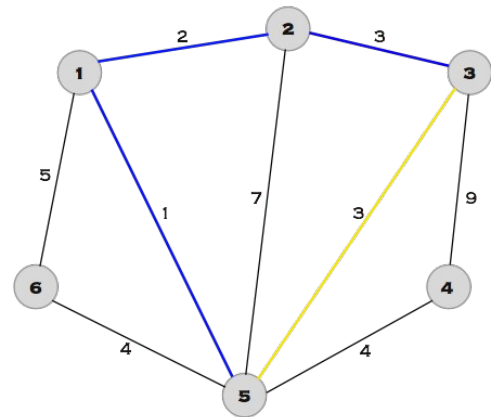
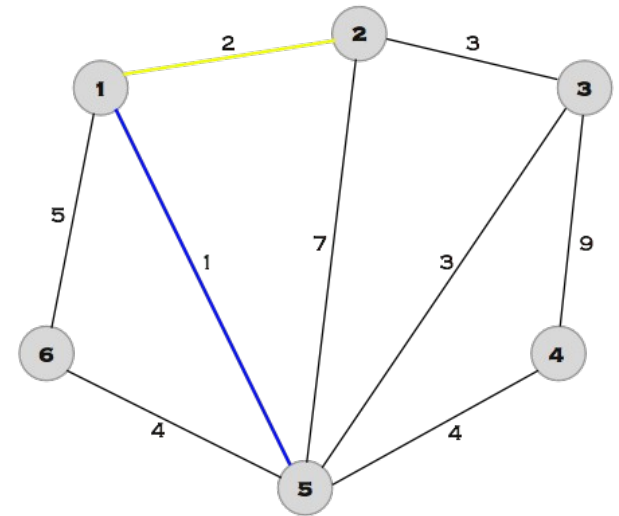
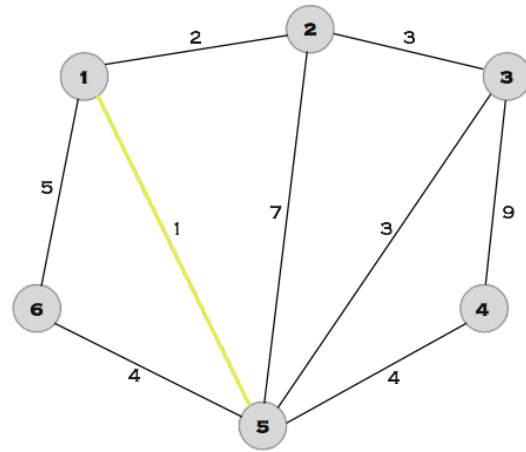
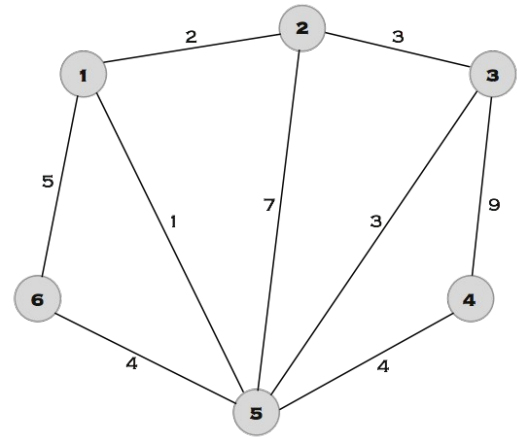
# Algoritmo de Kruskal

- O conjunto  $A$  no algoritmo de Kruskal é uma floresta.
- O algoritmo encontra arestas seguras procurando por arestas mínimas que conectam duas árvores quaisquer da floresta sem criar ciclos.
- O algoritmo mantém estruturas de conjuntos disjuntos para guardar cada árvore da floresta atual

# MST - KRUSKAL

- Obtém uma AGM adicionando uma aresta de cada vez à floresta e, a cada passo, usa a aresta de menor peso que não forma ciclo.
- Inicia com uma floresta de  $|V|$  árvores de um vértice: em  $|V|$  passos, une duas árvores até que exista apenas uma árvore na floresta.
-

# Kruskal - Exemplo



# Algoritmo MST-KRUSKAL

mst-kruskal( $G, w$ )

$A \leftarrow \{\}$

para cada vértice  $v \in V$  faça

    make-set( $v$ )

ordenar as arestas de  $E$  pelo peso  $w$  em ordem crescente

para cada aresta  $(u, v)$  de  $E$  em ordem crescente de peso  
faça

    se find-set( $u$ )  $\neq$  find-set( $v$ ) então

$A \leftarrow A \cup \{(u, v)\}$

        Union ( $u, v$ )



# Problema do Caixeiro Viajante

- *Dados um conjunto de cidades  $c_1..c_n$  e uma conexão direta com distância  $d(c_i, c_j)$  para cada par de cidades, encontrar o trajeto para visitar todas as cidades, passando uma única vez em cada cidade, cujo comprimento total seja o menor possível.*
- *Ou, Dado um grafo ponderado completo  $G$ , encontrar um circuito hamiltoniano para  $G$  cujo custo total seja mínimo.*
- *Conhecido como PCV ou em inglês TSP (Travelling Salesman problem)*
- *Problema NP-Completo. Não existe uma solução conhecida para o mesmo que o resolva em tempo polinomial. A função de complexidade de tempo do algoritmo ótimo conhecido é exponencial.*

# Problema do Caixeiro Viajante

- Aplicações
  - o problema do Caixeiro viajante está muito relacionado com aplicações de transporte
  - Mas sua aplicação mais importante é na otimização de sequências de operações de manufatura.
    - exemplo: Considere um braço de robô cuja função é soldar todas as conexões de uma placa de circuito impresso. O menor roteiro que visita todos os pontos de solda exatamente uma única vez define o roteiro mais eficiente para o robô.

# Problema do Caixeiro Viajante

- Um algoritmo que forneça uma solução ótima para este problema deve percorrer todas as possíveis soluções afim de verificar qual a solução ótima, que é um percurso de menor custo possível.
- Para tanto, o algoritmo deve montar todos os possíveis caminhos a partir de uma dada cidade passando por todas as cidades uma única vez e retornando a cidade de origem, e computar seus custos.
- O menor custo vai sendo armazenado e comparado com o custo de cada novo percurso encontrado.

# Problema do Caixeiro Viajante

- O algoritmo de busca em profundidade em grafos (Depth First Search -DFS), pode ser adaptado para determinar uma solução ótima do PCV.
- O DFS utiliza o esquema de cores para determinar vertices não visitados (brancos), visitados (cinzas) e com todos os adjacentes visitados (pretos)
- Avaliando o comportamento do algoritmo DFS, verificamos que um vértice qualquer  $r$ , pintado de preto não será mais alcançado em uma busca através de um outro vértice  $v$  da lista de adjacência de um vértice qualquer  $s$ . Assim este algoritmo vai eliminando vértices alcançáveis e sua complexidade de tempo fica  $= O(V+E)$ .

# Problema do Caixeiro Viajante

- Para fazer com que DFS visite um vértice  $t$ , quantas vezes este for alcançado a partir de um vértice inicial  $s$ , passando por vértices intermediários diferentes, basta que ao término da lista de adjacências de cada vértice, estes passem a ter novamente a cor branca.
- Com esta alteração, se o mesmo vértice  $t$ , for adjacente a um outro vértice que não seja o seu predecessor atual, ele será novamente visitado.

# Problema do Caixeiro Viajante

- Outra adaptação necessária é fazer com que o algoritmo compute o custo do percurso construído, verifique quando um novo percurso foi concluído e compare o custo deste novo percurso com o custo do menor percurso obtido até então.
- Além disso, para computar o percurso, uma cidade de partida é definida, dado que o percurso é um ciclo deve haver uma conexão entre a ultima cidade do percurso e a primeira.
- Como se trata de um ciclo, a partida poderá se dar de qualquer outra cidade dentro do percurso encontrado.

# TSP – - Algoritmo

Algoritmo DFS(G: grafo,c)

para cada vértice u de G faça

cor[u] ← branco

pred[u] ← -1

fim para

nVisitas ← 1

MenorRota ← {}

Custo = 0

MenorCusto ← Infinito

Rota ← {}

visita(u)

# TSP - Algoritmo

Visita(u: vertice)

cor[u]  $\leftarrow$  cinza

rota  $\leftarrow$  rota U u

Para cada v adjacente a u faça

Se (cor[v]  $\neq$  branco) então

**nVisitas  $\leftarrow$  nVisitas+1**

**custo=custo+peso(u,v)**

pred[v] $\leftarrow$ u

visita(v)

Fim se

Fim Para

Cor[u]  $\leftarrow$  **BRANCO**

Se visitas = |V|

custo  $\leftarrow$  custo + peso(u,ci)

Se custo < menorCusto

MenorCusto  $\leftarrow$  custo

MenorRota  $\leftarrow$  Rota

Fim se

custo  $\leftarrow$  custo – peso(u,ci)

Fim se

custo  $\leftarrow$  custo - peso(Pred[u],u)

rota  $\leftarrow$  rota – u

visitas  $\leftarrow$  vistas -1

fim Visita