

Heurística para o Problema do Caixeiro Viajante Assimétrico (PCVA)

Prof. Mateus Costa

27 de janeiro de 2025

O Problema do Caixeiro Viajante Assimétrico (PCVA)

- ▶ O PCVA é uma variação do Problema do Caixeiro Viajante (PCV), onde o custo de viajar de uma cidade i para outra cidade j pode ser diferente do custo de viajar de j para i .
- ▶ É um problema de otimização combinatória com aplicações em logística, roteamento e planejamento.
- ▶ Objetivo: Determinar a rota de menor custo que visita todas as cidades uma única vez e retorna à cidade de origem.

Heurística Desenvolvida

- ▶ Baseada no algoritmo de Johnson-McGeogh.
- ▶ Utiliza a heurística construtiva do **vizinho mais próximo** para construir uma rota inicial.
- ▶ Aplica a heurística de busca local **3-Opt** para melhorar a solução inicial.
- ▶ Complexidade: $O(N^3)$, onde N é o número de cidades.

Passos do Algoritmo

1. Construir uma rota inicial utilizando a heurística do **vizinho mais próximo**:
 - ▶ Para cada cidade inicial, construa uma rota considerando sempre a cidade mais próxima ainda não visitada.
 - ▶ Selecione a rota de menor custo como solução inicial.
2. Aplicar a heurística **3-Opt**:
 - ▶ Remova 3 arestas da rota.
 - ▶ Reorganize os caminhos resultantes de forma a reduzir o custo total.
 - ▶ Repita até que nenhuma melhoria adicional seja possível.

Construção da Rota Inicial

```
public List<Vertex> nearestNeighbor(  
    DirectedSparseGraph<Vertex, Edge> graph, Vertex  
    start) {  
    List<Vertex> route = new ArrayList<>();  
    Set<Vertex> visited = new HashSet<>();  
    Vertex current = start;  
    visited.add(current);  
    route.add(current);  
  
    while (visited.size() < graph.getVertexCount()) {  
        Vertex next = null;  
        double minCost = Double.MAX_VALUE;  
  
        for (Edge edge : graph.getOutEdges(current)) {  
            Vertex neighbor = graph.getOpposite(  
                current, edge);  
            if (!visited.contains(neighbor) && edge.  
                getWeight() < minCost) {  
                minCost = edge.getWeight();  
                next = neighbor;  
            }  
        }  
    }  
}
```

Construção da Rota Inicial

```
        if (next == null) break;

        visited.add(next);
        route.add(next);
        current = next;
    }

    route.add(start); // Complete the cycle
    return route;
}
```

Heurística 3-Opt

```
public List<Vertex> threeOpt(List<Vertex> route,
    DirectedSparseGraph<Vertex, Edge> graph) {
    boolean improvement = true;
    while (improvement) {
        improvement = false;
        for (int i = 0; i < route.size() - 3; i++) {
            for (int j = i + 2; j < route.size() - 1;
                j++) {
                for (int k = j + 2; k < route.size();
                    k++) {
                    double originalCost =
                        calculateRouteCost(route,
                            graph);
                    List<Vertex> newRoute =
                        apply3OptSwap(route, i, j, k);
                    double newCost =
                        calculateRouteCost(newRoute,
                            graph);
```

Construção da Rota Inicial

```
        if (newCost < originalCost) {
            route = newRoute;
            improvement = true;
        }
    }
}

return route;
}

private double calculateRouteCost(List<Vertex> route,
    DirectedSparseGraph<Vertex, Edge> graph) {
    double cost = 0.0;
    for (int i = 0; i < route.size() - 1; i++) {
        Edge edge = graph.findEdge(route.get(i), route
            .get(i + 1));
        if (edge != null) {
            cost += edge.getWeight();
        }
    }
    return cost;
}
```


Construção da Rota Inicial

```
private List<Vertex> apply3OptSwap(List<Vertex> route,
    int i, int j, int k) {
    List<Vertex> newRoute = new ArrayList<>();
    newRoute.addAll(route.subList(0, i + 1));
    newRoute.addAll(route.subList(j + 1, k + 1));
    Collections.reverse(newRoute.subList(i + 1,
        newRoute.size()));
    newRoute.addAll(route.subList(k + 1, route.size())
        );
    return newRoute;
}
```

Conjunto de Testes

- ▶ Foram realizados testes utilizando as matrizes disponíveis no site TSPLIB.
- ▶ Exemplos de instâncias testadas:

| Instância | n | Ótimo | Heurística | Limite Superior |
|------------------|----------|--------------|-------------------|------------------------|
| br17.atsp | 17 | 39 | 40 | 80.5 |
| ftv33.atsp | 33 | 1286 | 1457 | 3257.49 |
| ftv53.atsp | 53 | 6905 | 8462 | 19822.41 |
| ft70.atsp | 70 | 38673 | 41815 | 118717.42 |
| ftv64.atsp | 64 | 1839 | 2202 | 5547.73 |
| rbg443.atsp | 443 | 2720 | 2860 | 11958.19 |

Tabela: Resultados dos Testes com a TSPLIB

Resultados Detalhados

Teste: br17.atsp.gz

- ▶ Melhor resultado: 39
- ▶ Limite superior da heurística: 80.5
- ▶ Custo da menor rota antes da busca local: 56
- ▶ Custo da menor rota com a busca local: 40

Rota:

3 4 5 6 14 15 0 11 10 9 1 13 2 12 7 8 16

Resultados Detalhados

Teste: ftv33.atsp.gz

- ▶ Melhor resultado: 1286
- ▶ Limite superior da heurística: 3257.49
- ▶ Custo da menor rota antes da busca local: 1504
- ▶ Custo da menor rota com a busca local: 1457

Rota:

*16 31 27 22 8 15 29 24 9 21 10 19 4 3 28 23 12 25 26 18
2 5 11 1 0 14 30 20 6 13 17 7 32*

Resultados Detalhados

Teste: ftv53.atsp.gz

- ▶ Melhor resultado: 6905
- ▶ Limite superior da heurística: 19822.41
- ▶ Custo da menor rota antes da busca local: 8584
- ▶ Custo da menor rota com a busca local: 8462

Rota:

*19 18 17 16 15 52 50 51 48 49 29 28 25 26 27 7 5 8 6 9
33 31 30 0 3 2 1 41 43 42 46 45 44 34 32 21 20 39 35 40
37 36 10 12 14 13 11 38 4 22 47 23 24*

Estímulo para os Estudantes

- ▶ Os testes realizados no passado com a TSPLIB fornecem um benchmark importante.
- ▶ Os estudantes podem implementar a heurística em Java e comparar os resultados com os apresentados nesta tabela.
- ▶ Proposta: Testar instâncias menores para validar a implementação e, em seguida, executar em instâncias maiores, como `rbg443.atsp`.

Conclusão

- ▶ A heurística combina a simplicidade do **vizinho mais próximo** com a potência do **3-Opt**.
- ▶ Implementação em Java utilizando a biblioteca JUNG permite flexibilidade e extensibilidade.
- ▶ A abordagem pode ser expandida para outros problemas relacionados a roteamento.

Trabalho Prático Final

- ▶ Implementar uma heurística para o PCVA.
- ▶ Testar a heurística com os arquivos do TSPLIB.
- ▶ Mostrar os resultados graficamente.
- ▶ Comparar os resultados obtidos com os apresentados nestes slides.
- ▶ Elaborar um relatório em PDF contendo:
 - ▶ Algoritmos.
 - ▶ Código fonte.
 - ▶ Resultados dos testes.
- ▶ Base para o trabalho: TSPLIB e Heurística para PCVA.