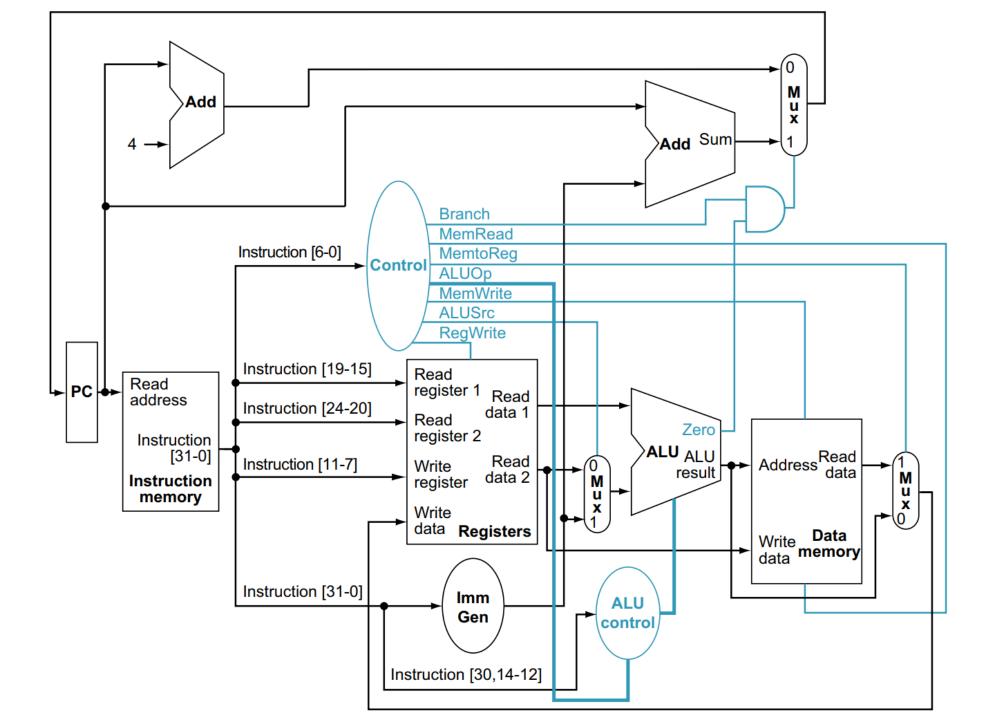
#### Tahmini Ders İçeriği (Tentative Couse Schedule – Syllabus)



- 1. Hafta: Sayı sistemleri, onluk/ikilik taban sayı gösterimleri, mantıksal kapılar, computer system overview, başarım (performance)
- 2. Hafta: 2'lik tabanda işaretli sayılar, mikroişlemci tarihi, benchmarking, başarım,
- 3. Hafta: Başarım, Amdahl yasası, RISC-V development Environment, Verilog HDL ile Birleşik (Combinational) devreler
- **4. Hafta:**, Verilog HDL ile sıralı (sequential) mantıksal devre ve sonlu durum makinası tasarımı, timing analysis
- 5. Hafta: Aritmetik devre tasarımları: Toplama, çıkarma, çarpma, bölme, trigonometri, square-root, hyperbolic, exponential, logarithm
- **6. Hafta:** Fixed ve Floating-Point sayı gösterimleri
- 7. Hafta: RISC-V buyruk kümesi mimarisi (ISA) ve buyrukların tanıtımı
- 8. Hafta: RISC-V buyruk kümesi mimarisi (ISA) ve buyrukların tanıtımı
- **9. Hafta:** Vize Çözümleri CPU Tasarımına Giriş
- **10. Hafta:** Tek-çevrim işlemci tasarımı (single-cycle CPU)
- 11. Hafta: Çok-çevrim işlemci tasarımı (multi-cycle CPU)
- **12. Hafta:** Boruhatlı işlemci tasarımı (pipelined CPU)
- **13.** Hafta: Bellek sistemi ve hiyerarşisi
- 14. Hafta: Gömülü sistemler, mikrodenetleyiciler, SoCs











# **CPU CONTROL SIGNALS**



Instruction		Memto- Reg	Reg- Write		Mem- Write	Branch	ALUOp1	ALUOp0
R-format	0	0	1	0	0	0	1	0
lw	1	1	1	1	0	0	0	0
SW	1	Х	0	0	1	0	0	0
beq	0	Х	0	0	0	1	0	1

Input or output	Signal name	R-format	lw	sw	beq
Inputs	I[6]	0	0	0	1
	I[5]	1	0	1	1
	I[4]	1	0	0	0
	I[3]	0	0	0	0
	I[2]	0	0	0	0
	l[1]	1	1	1	1
	I[0]	1	1	1	1
Outputs	ALUSrc	0	1	1	0
	MemtoReg	0	1	Х	Х
	RegWrite	1	1	0	0
	MemRead	0	1	0	0
	MemWrite	0	0	1	0
	Branch	0	0	0	1
	ALUOp1	1	0	0	0
	ALUOp0	0	0	0	1

0
pcode R-type
pcode I-type
pcode S-type
pcode B-type
)

Instructionların veriyolunda izledikleri yol ve tahmini gecikmelerini hesaplamaya çalışalım: R-Type ightarrow

Clock rising edge sonrasında PC registerinin değeri güncellenir: PC FF clock-to-q delay

Güncel PC değeri instruction memory adres girişi olur, instruction memory'den instruction okunur: Memory read

Register file'dan 2 adet register okunur, 2. register ayrıca mux'tan geçer, bu sırada control logic'de mux için ALUsrc sinyalinin de hesaplanmış olması gerekir: **RegFile read + mux** (ALUsrc daha önce hesaplanır varsayımıyla)

ALU'da aritmetik ya da mantıksal işlem gerçekleştirilir: ALU

ALU sonucu MemtoReg control sinyali ile kontrol edilen mux'tan geçerek register file'a yazılır, yazma işlemi bir sonraki clock rise edge'de gerçekleşecektir, register file'a yazılacak verinin setup time öncesinde hazır olması gerekir:

#### RegFile setup time

	31 30	25 24	21	20	19	15 14	12 11	3 7	6 0	
→ R-type	funct7		rs2		rs1	funct3	r	d	opcode	R-type
		•				'	'			_
→ I-type		imm[11:0]			rs1	funct3	r	d	opcode	I-type
						'	'			
→ B-type	imm[11:5]		rs2		rs1	funct3	imm	[4:0]	opcode	S-type
		<b>'</b>				'				_
→ S-type	imm[12] imm[1	.0:5]	rs2		rs1	funct3	imm[4:1]	imm[11	] opcode	B-type
	→ I-type  → B-type	→ R-type funct7 → I-type $\rightarrow$ B-type imm[11:5]	→ R-type       funct7         → I-type       imm[11:0]         → B-type       imm[11:5]	→ R-type funct7 rs2   → I-type imm[11:0]   → B-type imm[11:5] rs2	$\rightarrow$ R-type funct7 rs2  → I-type imm[11:0]  → B-type imm[11:5] rs2	→ R-type funct7 rs2 rs1   → I-type imm[11:0] rs1   → B-type imm[11:5] rs2 rs1	→ R-type funct7 rs2 rs1 funct3   → I-type imm[11:0] rs1 funct3   → B-type imm[11:5] rs2 rs1 funct3	→ R-type funct7 rs2 rs1 funct3 r   → I-type imm[11:0] rs1 funct3 r   → B-type imm[11:5] rs2 rs1 funct3 imm	→ R-type     funct7     rs2     rs1     funct3     rd       → I-type     imm[11:0]     rs1     funct3     rd       → B-type     imm[11:5]     rs2     rs1     funct3     imm[4:0]	→ R-type     funct7     rs2     rs1     funct3     rd     opcode       → I-type     imm[11:0]     rs1     funct3     rd     opcode       → B-type     imm[11:5]     rs2     rs1     funct3     imm[4:0]     opcode

Instructionların veriyolunda izledikleri yol ve tahmini gecikmelerini hesaplamaya çalışalım: lw 🔿

Clock rising edge sonrasında PC registerinin değeri güncellenir: PC FF clock-to-q delay

Güncel PC değeri instruction memory adres girişi olur, instruction memory'den instruction okunur: Memory read

Register file'dan memory adres hesabı için 1 adet register okunur, adresin offset bilgisi immgen'den gelir ve mux'tan

geçer, memory okumak imm hesaplamaktan daha uzundur: MAX(RegFile read, immgen + mux) = RegFile read

ALU'da toplama işlemi gerçekleştirilir: ALU

ALU sonucu data memory için adres olur, data memory'den okuma yapılır: Memory read + mux

gerçekleşecektir, register file'a yazılacak verinin setup time öncesinde hazır olması gerekir: RegFile setup time

		31 30	25 24	21	20	19	15 14 13	2 11 8 7	6 0	
add, sub, and, or	→ R-type	funct7		rs2		rs1	funct3	rd	opcode	R-type
						'	<u> </u>	'		
lw	→ I-type	i	mm[11:0]			rs1	funct3	rd	opcode	I-type
										_
beq	→ B-type	imm[11:5]		rs2		rs1	funct3	imm[4:0]	opcode	S-type
						'	ı			_ • •
SW	→ S-type	imm[12] imm[1	0:5]	rs2		rs1	funct3	imm[4:1] imm[11]	opcode	B-type
	<i>,</i> .	r 1	- · - J					[ ]	T	] ·JP·

Instructionların veriyolunda izledikleri yol ve tahmini gecikmelerini hesaplamaya çalışalım: beq ->

Clock rising edge sonrasında PC registerinin değeri güncellenir: PC FF clock-to-q delay

Güncel PC değeri instruction memory adres girişi olur, instruction memory'den instruction okunur: Memory read

Register file'dan eşitlik kontrolü için 2 adet register okunur, 2. register mux'tan geçer: RegFile read + mux

ALU'da çıkarma işlemi gerçekleştirilir: ALU

ALU sonucu zero sinyaline göre , PC'ye PC + IMM ya da PC+4 değeri yazılır. Yavaş olan yol: IMM + ADD + mux

		31 30	25 24	21	20	19	15 14 13	2 11 8 7	6 0	
add, sub, and, or	→ R-type	funct7		rs2		rs1	funct3	rd	opcode	R-type
						'		'		
lw	→ I-type	i	mm[11:0]			rs1	funct3	rd	opcode	I-type
										_ • •
beq	→ B-type	imm[11:5]		rs2		rs1	funct3	imm[4:0]	opcode	S-type
·			I			1				_
SW	→ S-type	imm[12] imm[1	0:51	rs2		rs1	funct3	imm[4:1] imm[11]	opcode	B-type
									1	] JI

Instructionların veriyolunda izledikleri yol ve tahmini gecikmelerini hesaplamaya çalışalım: sw 🔿

Clock rising edge sonrasında PC registerinin değeri güncellenir: PC FF clock-to-q delay

Güncel PC değeri instruction memory adres girişi olur, instruction memory'den instruction okunur: Memory read

Register file'dan 2 adet register okunur, 1 tanesi memory adres hesabı için kullanılır. Adresin offset bilgisi

immgen'den gelir ve mux'tan geçer, memory okumak imm hesaplamaktan daha uzundur: MAX(RegFile read,

immgen + mux) = RegFile read

ALU'da toplama işlemi gerçekleştirilir: ALU

ALU sonucu data memory için adres olur, data memory'ye diğer okunan register değeri yazılır: Memory write

	31 30	25 24	21	20	19	15 14	12 11	3 7	6 0	
→ R-type	funct7		rs2		rs1	funct3	r	d	opcode	R-type
		•				'	'			_
→ I-type		imm[11:0]			rs1	funct3	r	d	opcode	I-type
						'	'			
→ B-type	imm[11:5]		rs2		rs1	funct3	imm	[4:0]	opcode	S-type
		<b>'</b>				'				_
→ S-type	imm[12] imm[1	.0:5]	rs2		rs1	funct3	imm[4:1]	imm[11	] opcode	B-type
	→ I-type  → B-type	→ R-type funct7 → I-type $\rightarrow$ B-type imm[11:5]	→ R-type       funct7         → I-type       imm[11:0]         → B-type       imm[11:5]	→ R-type funct7 rs2   → I-type imm[11:0]   → B-type imm[11:5] rs2	$\rightarrow$ R-type funct7 rs2  → I-type imm[11:0]  → B-type imm[11:5] rs2	→ R-type funct7 rs2 rs1   → I-type imm[11:0] rs1   → B-type imm[11:5] rs2 rs1	→ R-type funct7 rs2 rs1 funct3   → I-type imm[11:0] rs1 funct3   → B-type imm[11:5] rs2 rs1 funct3	→ R-type funct7 rs2 rs1 funct3 r   → I-type imm[11:0] rs1 funct3 r   → B-type imm[11:5] rs2 rs1 funct3 imm	→ R-type     funct7     rs2     rs1     funct3     rd       → I-type     imm[11:0]     rs1     funct3     rd       → B-type     imm[11:5]     rs2     rs1     funct3     imm[4:0]	→ R-type     funct7     rs2     rs1     funct3     rd     opcode       → I-type     imm[11:0]     rs1     funct3     rd     opcode       → B-type     imm[11:5]     rs2     rs1     funct3     imm[4:0]     opcode

Bütün instructionlar için toplam gecikme hesapları:

Single-cycle CPU'da bütün instructionlar tek bir saat vuruşunda, yani 1 periyot süresi boyunca işlemini tamamlamak durumundadır. Bu periyot, yani işlemci frekans değeri de en uzun gecikmeye sahip instruction'a göre hesaplanır. RISC mimarisinde load instructionları, en fazla aşamadan geçen ve en fazla gecikmeye sahip instructionlardır





Bütün instructionlar için toplam gecikme hesapları:

Mesela R-Type, beq veya sw instructionları da farklı gecikmeye sahiptirler. Fakat en uzun gecikme lw gecikmesi olduğu için bu instructionlar işlerini daha önce bitirseler dahi periyot boyunca beklemek durumundadırlar.

Single-cycle CPU'larda CPI (cycle-per-instrcution) değeri 1'dir. Performans denkleminde bu güzel bir şey olsa da yine aynı denklemdeki periyot bileşenini arttırdığı için Single-cycle CPU performansı düşüktür.





Element	Parameter	Delay (ps)
Register clk-to-Q	$t_{pcq}$	40
Register setup	$t_{setup}$	50
Multiplexer	$t_{mux}$	30
AND-OR gate	$t_{AND ext{-}OR}$	20
ALU	$t_{ALU}$	120
Decoder (control unit)	$t_{dec}$	25
Extend unit	$t_{ext}$	35
Memory read	$t_{mem}$	200
Register file read	$t_{RFread}$	100
Register file setup	$t_{RFsetup}$	60

Iw → tcq\_PC + Mem\_Read + RF\_Read + ALU + Mem\_Read + Mux + RF\_Setup

Min Periyot =  $40 + 200 + 100 + 120 + 200 + 30 + 60 = 750 \text{ ps} \rightarrow \text{Max Frequency} = 1 / 750 \text{ ps} = 1.33 \text{ GHz}$ 



 $lw \rightarrow 750 ps$ 

## SINGLE-CYCLE CPU PERFORMANCE



Element	Parameter	Delay (ps)
Register clk-to-Q	$t_{pcq}$	40
Register setup	$t_{setup}$	50
Multiplexer	$t_{mux}$	30
AND-OR gate	$t_{AND ext{-}OR}$	20
ALU	$t_{ALU}$	120
Decoder (control unit)	$t_{dec}$	25
Extend unit	$t_{ext}$	35
Memory read	$t_{mem}$	200
Register file read	$t_{RFread}$	100
Register file setup	$t_{RFsetup}$	60

R-Type → tcq\_PC + Mem\_Read + RF\_Read + Mux + ALU + RF\_Setup | Min Periyot = 40 + 200 + 100 + 30 + 120 + 60 = 550 ps

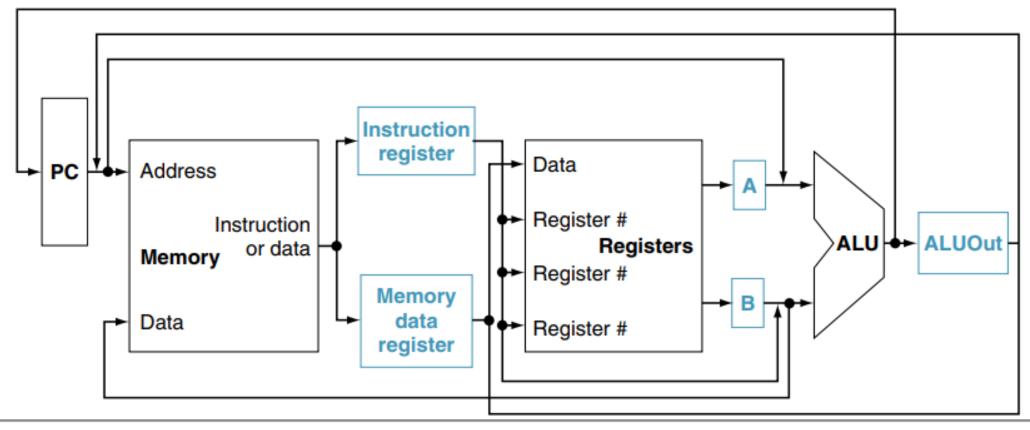
beq → tcq\_PC + Mem\_Read + RF\_Read + Mux + ALU + Imm + Add + Mux | Min Periyot = 40 + 200 + 100 + 30 + 120 + 35 + 90 + 30 = 645 ps

sw → tcq\_PC + Mem\_Read + RF\_Read + ALU + Mem\_Write | Min Periyot = 40 + 200 + 100 + 120 + 200 = 660 ps



#### **MULTI-CYCLE CPU**





**FIGURE e4.5.1** The high-level view of the multicycle datapath. This picture shows the key elements of the datapath: a shared memory unit, a single ALU shared among instructions, and the connections among these shared units. The use of shared functional units requires the addition or widening of multiplexors as well as new temporary registers that hold data between clock cycles of the same instruction. The additional registers are the Instruction register (IR), the Memory data register (MDR), A, B, and ALUOut.



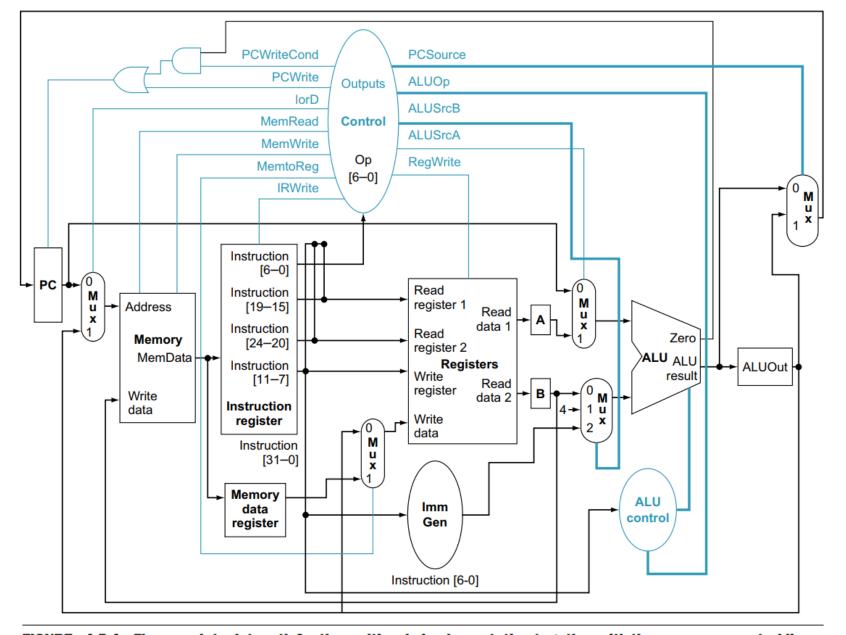


FIGURE e4.5.4 The complete datapath for the multicycle implementation together with the necessary control lines. The control lines of Figure e4.5.3 are attached to the control unit, and the control and datapath elements needed to effect changes to the

PC are included. The major additions from Figure 4.29 include the multiplexor used to select the source of a new PC value; gates used to combine the PC write signals; and the control signals PCSource, PCWrite, and PCWriteCond. The PCWriteCond signal is used to decide whether a conditional branch should be taken.







Her bir adım, 1 saat vuruşunda gerçekleşecek. RISC-V ISA'da instructionlar için CPI 3,4,5 olabilir.

**1. Adım - Instruction Fetch:** Bu aşamada instruction memory'den 32-bitlik instruction okunur ve bir sonraki sıradaki instruction için adres hesaplanır.

```
IR <= Memory[PC];
PC <= PC + 4;</pre>
```

**2. Adım – Instruction Decode and Register Fetch:** 1. adımda hangi instruction olduğunu henüz bilmiyoruz, bunun anlaşılabilmesi için instruction fieldleri (opcode, func3, func7) çözülmelidir ve yine bu aşamada register file'dan hangi registerların okunacağı adresi belirlenir. Ayrıca instruction'ın branch olma ihtimaline göre ALUout register için PC'ye offset değeri eklenir.

```
A <= Reg[IR[19:15]];
B <= Reg[IR[24:20]];
ALUOut <= PC + immediate;
```





**3. Adım - Execution, memory address computation, or branch completion:** Bu aşamaya kadar instruction'ın ne olduğundan bağımsız işlemler gerçekleştirildi. Bu aşamada ise instruction'a göre işlemler devam edecek. Örneğin lw veya sw instructionları için ALU'da bir registerla immediate değeri toplanacak ve ALUout registerına bu sonuç yazılacak. Eğer R-Type bir instruction ise, A ve B registerlarındaki değerler instruction tipine göre işlenecek. Eğer beq instruction ise ALU'da çıkarma işlemi yapılacak ve zero kontrol sinyali hesaplanmış olunacak ve PC update edilecek.

Burada dikkat edilmesi gereken şey, ALUOut registerında bir önceki saat vuruşunda (2. Adım) PC + immediate değerinin yazılmış olmasıdır. Eğer fetch edilen instruction bir branch instruction ise bu adımda bu instruction tamamlanmış olur ve bir sonraki saat vuruşunda yeni instruction çekilebilir.





**4. Adım - Memory access or R-type instruction completion step:** Bu aşamada lw veya sw instruction memory erişimi sağlar, instructiona göre yazma ya da okuma yapar. Eğer R-Type bir instruction ise bu instruction tamamlanır. Memory'den veri getiriliyorsa (lw) getirilen veri MDR registerına kaydedilir ki bir sonraki saat vuruşunda kullanılabilsin. Memory'ye veri yazılıyorsa da ALUout registerına bir önceki adımda (3. Adım) hesaplanan adrese B registerının içeriği yazılır.

MDR <= Memory [ALUOut];

Memory [ALUOut] <= B;

R-Type instructionlar içinse bir önceki saat vuruşunda (3. Adım) hesaplanmış ve ALUout registerina yazılmış olan ALU sonucu bu adımda register file'da ilgili adrese yazılır.

Reg[IR[11:7]] <= ALUOut;

Bu işlem ile de 4. saat vuruşu sonunda R-Type instructionlar veya sw tamamlanmış olur.





**5. Adım - Memory read completion step:** Bu aşamaya sadece lw instructionı gelebilir, diğer instructionlar işlemini tamamlamış olurlar. lw instructionı ise bu aşamada son olarak memory'den okunan ve MDR registerında tutulan değeri register file'a yazar.

Reg[IR[11:7]] <= MDR;

Bu işlem ile de 5. saat vuruşu sonunda lw instruction tamamlanmış olur.





Step name	Action for R-type instructions	Action for branches						
Instruction fetch	IR <= Memory[PC] PC <= PC + 4							
Instruction decode/register fetch	A<= Reg [IR[19:15]] B <= Reg [IR[24:20]] ALUOut <= PC + immediate							
Execution, address computation, branch/jump completion	ALUOut <= A op B	ALUOut <= A + immediate	if (A == B) PC <= ALUOut					
Memory access or R-type completion	Reg [IR[11:7]] <= ALUOut	Load: MDR <= Memory[ALUOut] or Store: Memory [ALUOut] <= B						
Memory read completion		Load: Reg[IR[11:7]] <= MDR						

**FIGURE e4.5.6 Summary of the steps taken to execute any instruction class.** Instructions take from three to five execution steps. The first two steps are independent of the instruction class. After these steps, an instruction takes from one to three more cycles to complete, depending on the instruction class. The empty entries for the Memory access step or the Memory read completion step indicate that the particular instruction class takes fewer cycles. In a multicycle implementation, a new instruction will be started as soon as the current instruction completes, so these cycles are not idle or wasted. As mentioned earlier, the register file actually reads every cycle, but as long as the IR does not change, the values read from the register file are identical. In particular, the value read into register B during the Instruction decode stage, for a branch or R-type instruction, is the same as the value stored into B during the Execution stage and then used in the Memory access stage for a store word instruction.



#### **MULTI-CYCLE CPU – CPI CALCULATION**



SORU: Multi-Cycle bir işlemcide bir program derlendiğinde %20 load, %8 store, %10 branch ve geri kalan %62 ALU (R-Type) instructionlardan oluşuyor. Bu instructionların saat çevrim sayıları sırasıyla 5,4,3 ve 4 ise bu program için bu işlemcide CPI değeri nedir?

#### **CEVAP:**

0.2\*5 + 0.08\*4 + 0.1\*3 + 0.62\*4 = 4.10