

İşaretli 2'li Sayılar (Signed Binary Numbers)



10'luk sistemde ve matematikte işaretli (eksi) sayılar başlarında "-" sembolü ile ifade edilirler:

-9, -12, -3.14

2'lik sistemde en anlamlı bit (MSB) 1 ise sayı eksi, 0 ise artı işaretlidir. 2'lik sistemde işaretli sayıları göstermek için meşhur olan 3 farklı yöntem mevucttur:

- İşaretli Büyüklük (Signed Magnitude)
- İşaretli 1'e Tümleyen (Signed 1's Complement)
- İşaretli 2'ye Tümleyen (Signed 2's Complement)

2'lik sistemde bir bit dizisi verildiğinde ilk olarak sayının hangi metotla ifade edildiğinin belirtilmesi gerekir:

01001:9

11001: ???

Eğer bu dizi işaretsiz (unsigned) olarak tanımlandıysa 25 sayısını ifade eder Peki işaretli (signed) olarak tanımlandıysa hangi sayıyı ifade eder?



İşaretli 2'li Sayılar (Signed Binary Numbers)



- İşaretli Büyüklük: En anlamlı bit 1 ise, geri kalan bit dizisi işaretsiz olarak değeri hesaplanır ve eksi işaret eklenir: 11001: $-(1001)_2 \rightarrow -9$
- İşaretli 1'e Tümleyen: En anlamlı bit 1 ise, geri kalan bit dizisinin 1'e tümleyeni alınır ve eksi işaret eklenir: 11001: $-(0110)_2 \rightarrow -6$
- İşaretli 2'ye Tümleyen: En anlamlı bit 1 ise, geri kalan bit dizisinin 2'ye tümleyeni alınır ve eksi işaret eklenir: 11001: $-(0111)_2 \rightarrow -7$

NOT: Günümüz bilgisayarlarda İşaretli 2'ye Tümleyen (Signed 2's Complement) metodu kullanılmaktadır

İşaretli 2'ye Tümleyen'de eksi sayıları hesaplama:

 $11001: -1*2^4 + 1*2^3 + 1*2^0 = -7$



İşaretli 2'li Sayılar (Signed Binary Numbers)



Günümüz bilgisayarları neden 2'ye tümleyen metodunu kullanıyorlar?

5 bit ile İşaretli Büyüklük yöntemiyle gösterilebilecek sayılar: -15,-14,...,-1,-0,+0,1,...,15 bit ile İşaretli 1'e Tümleyen yöntemiyle gösterilebilecek sayılar: -15,-14,...,-1,-0,+0,1,...,15 bit ile İşaretli 2'ye Tümleyen yöntemiyle gösterilebilecek sayılar: -16,-15,...,-1,0,1,...,15

Toplama/Çıkarma İşlemleri:

+ 6	00000110	- 6	11111010
+13	00001101	+13	00001101
+19	00010011	+ 7	00000111
+ 6	00000110	- 6	11111010
	00000110 11110011		11111010 11110011



Taşma (Overflow)



Bilgisayarlarda (ya da 2'li aritmetik yapan herhangi bir sayısal devrede) aritmetik işlemlerin yapıldığı birimlerin sınırlı alana sahip olduğunu hiçbir zaman unutmamak gerekir.

Örnek olarak 4-bit büyüklüğünde sayılarla işlem yaptığımızı düşünelim -> -8,-7,...,6,7

Bilgisayarlarda (ve pek çok sayısal sistemde) kullanılan standart veri tipleri (C dili baz alınmıştır):

unsigned char : 8-bit işaretsiz sayılar \rightarrow 0,1,...,255 signed char : 8-bit işaretli sayılar \rightarrow -128,-127,...,126,127 (-2^7,...,2^7-1) int : 32-bit işaretli sayılar \rightarrow -2_147_483_648,..., 2_147_483_647 (-2^31,...,2^31-1) long : 64-bit işaretli sayılar \rightarrow (-2^63,...,2^63-1) \rightarrow (-1.2E-38 to 3.4E+38) double : 64-bit kayan sayılar \rightarrow (-2.3E-308 to 1.7E+308)

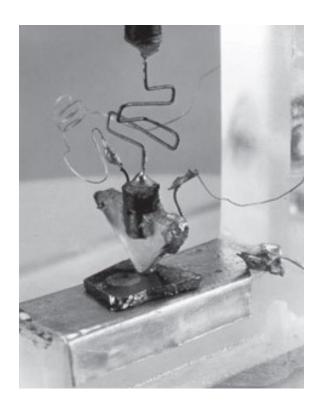


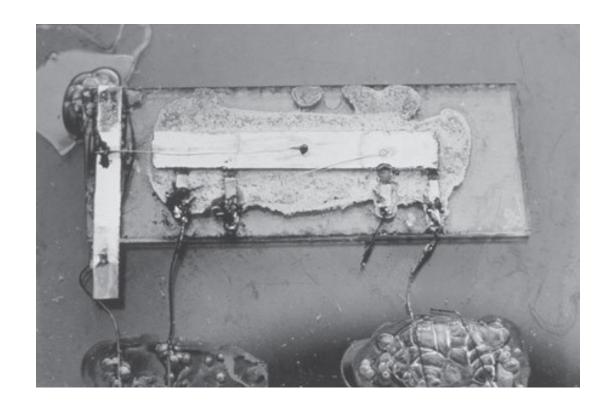
İlk Transistör – İlk Tümleşik Devre



1947 – john bardeen, walter brattain, william shockley ilk transistor – 1956 nobel fizik ödülü

1958 – jack kilby İlk Tümleşik Devre – Flip Flop 2000 nobel prize for physic

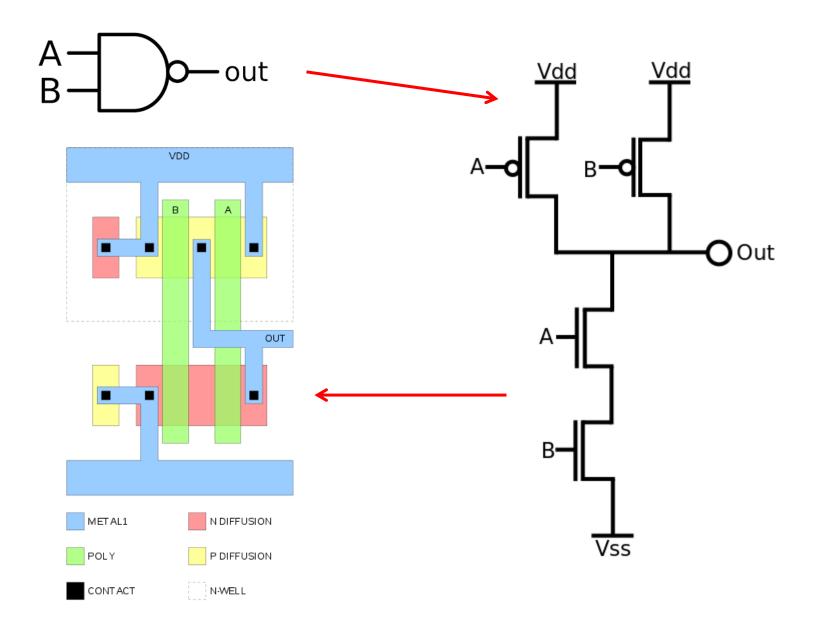






Kapı (Gate) – Transistör – Yerleşim (Layout)

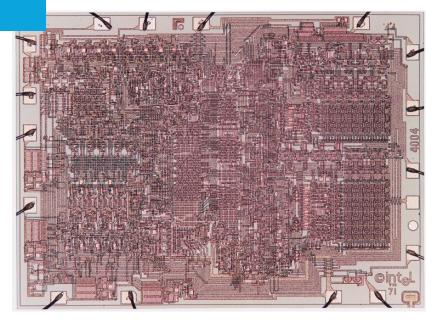


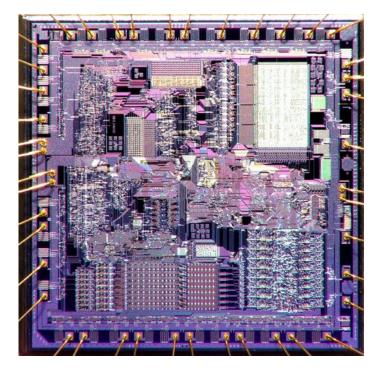




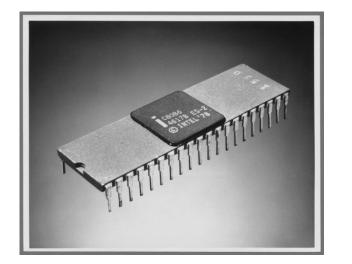
Mikroişlemciler







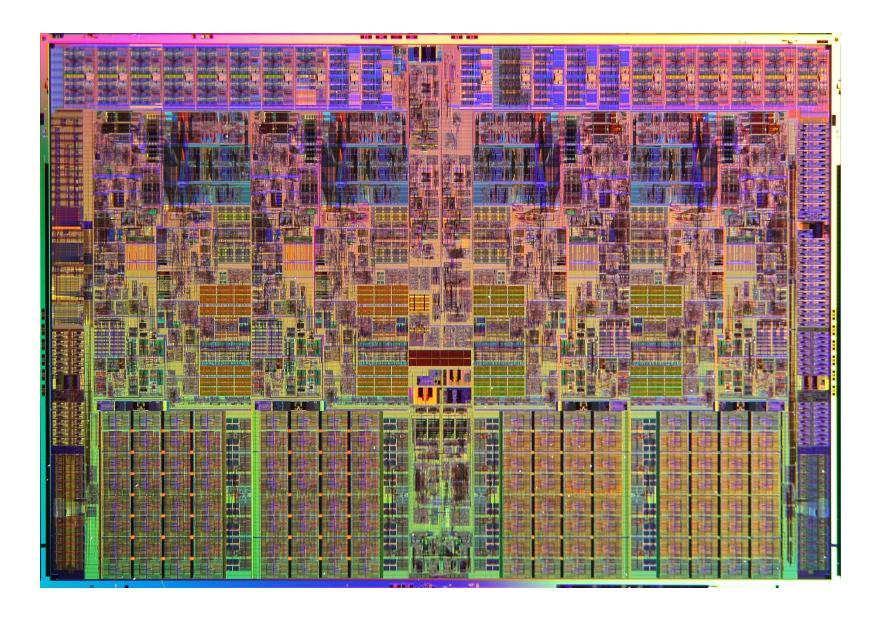






Mikroişlemciler



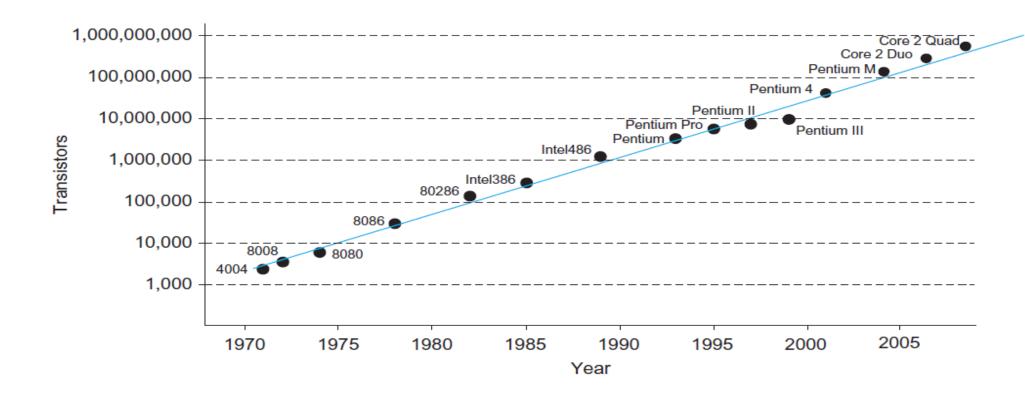




MOORE'S LAW



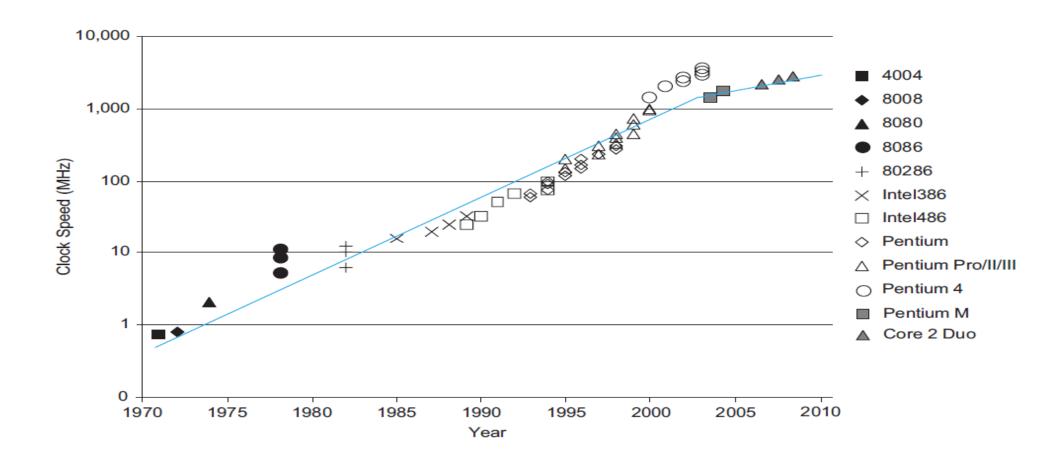
 1965 Moore Law - he found transistor count doubling every 18 months



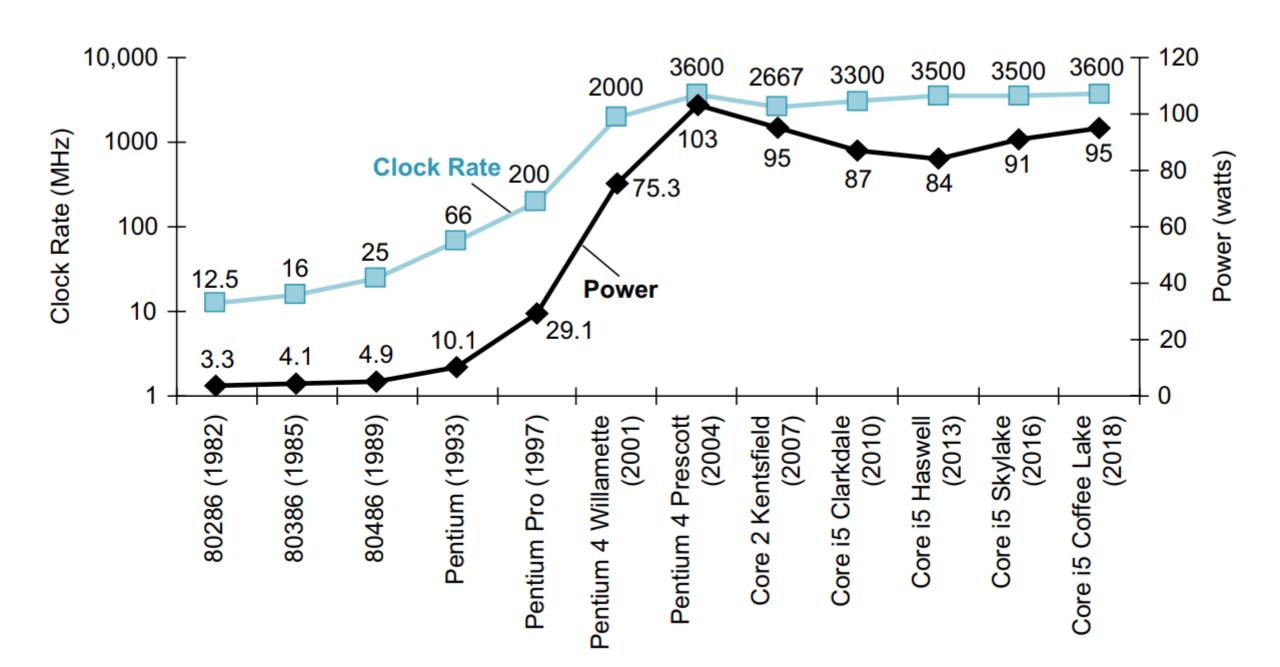


MOORE'S LAW

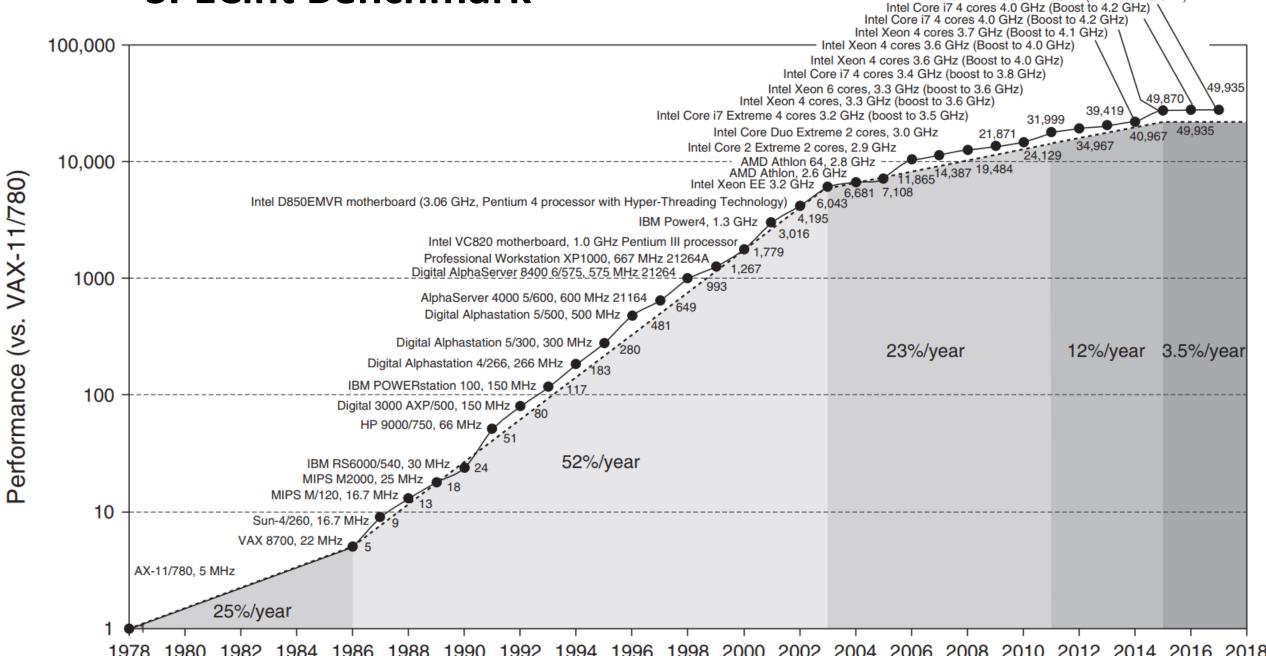




POWER WALL



SPECint Benchmark



Intel Core i7 4 cores 4.2 GHz (Boost to 4.5 GHz)

BENCHMARKING

YONGATEK Microelectronics



Soru : Hangi işlemci daha hızlı?

Cevap: Neye göre, kime göre?

Çözüm: Benchmarking

Dhrystone: 1984 Reinhold Weicker tarafından geliştirildi. Floating-point operasyonlar içermiyor, yalnızca integer. DEC VAX 11/780 (1977) minicomputer performansına referansla DMIPS (Dhrystone Millions Instructions per Second), MIPS veya DMIPS/MHz olarak sonuç verilir. Örnek PicoRV32 0.516 DMIPS/MHz.

CoreMark: List processing (find and sort), matrix manipulation (common matrix operations), state machine (determine if an input stream contains valid numbers), and CRC (cyclic redundancy check). It is designed to run on devices from 8-bit microcontrollers to 64-bit microprocessors. CoreMark/MHz olarak hesaplanır. Örnek: Ibex RV32IMC 2.47 CoreMark/MHz.

SPEC: 1988'de ABD'de kurulan bir organizasyon. Güncel SPEC CPU2017. Genelde akademik çalışmalarda en çok kullanılan benchmarktır.

```
/*************/
 /* Start timer */
 /*************/
#ifdef TIMES
 times (&time info);
 Begin_Time = (long) time_info.tms_utime;
#endif
#ifdef TIME
 Begin_Time = time ( (long *) 0);
#endif
#ifdef MSC CLOCK
 Begin Time = clock();
#endif
 for (Run Index = 1; Run Index <= Number Of Runs; ++Run Index)</pre>
   Proc_5();
   Proc 4();
     /* Ch 1 Glob == 'A', Ch_2_Glob == 'B', Bool_Glob == true */
   Int 1 Loc = 2;
   Int 2 Loc = 3;
   strcpy (Str_2_Loc, "DHRYSTONE PROGRAM, 2'ND STRING");
   Enum Loc = Ident 2;
   Bool_Glob = ! Func_2 (Str_1_Loc, Str_2_Loc);
     /* Bool Glob == 1 */
   while (Int 1 Loc < Int_2_Loc) /* loop body executed once */
     Int_3_Loc = 5 * Int_1_Loc - Int_2_Loc;
       /* Int 3 Loc == 7 */
     Proc_7 (Int_1_Loc, Int_2_Loc, &Int_3_Loc);
       /* Int 3 Loc == 7 */
     Int 1 Loc += 1;
   } /* while */
     /* Int 1 Loc == 3, Int 2 Loc == 3, Int 3 Loc == 7 */
   Proc 8 (Arr 1 Glob, Arr 2 Glob, Int 1 Loc, Int 3 Loc);
      /* Int Glob == 5 */
```

```
DHRYSTONE
BENCHMARK
```

Proc_2 (Int_Par_Ref)

/**************/

/* executed once */

One Fifty *Int Par Ref;

One Fifty Int Loc;

Enumeration Enum Loc;

do /* executed once */
 if (Ch 1 Glob == 'A')

Int Loc -= 1;

} /* if */

} /* Proc 2 */

Int_Loc = *Int_Par_Ref + 10;

/* then, executed */

Enum Loc = Ident 1;

*Int Par Ref = Int Loc - Int Glob;

while (Enum Loc != Ident 1); /* true */

/* *Int Par Ref == 1, becomes 4 */

YONGATEK Microelectronics



```
Proc 3 (Ptr Ref Par)
/***************
    /* executed once */
    /* Ptr Ref Par becomes Ptr Glob */
Rec Pointer *Ptr Ref Par;
  if (Ptr Glob != Null)
    /* then, executed */
    *Ptr_Ref_Par = Ptr_Glob->Ptr_Comp;
  Proc_7 (10, Int_Glob, &Ptr_Glob->variant.var_1.Int_Comp);
} /* Proc 3 */
Proc 4 () /* without parameters */
/******/
    /* executed once */
  Boolean Bool Loc;
  Bool Loc = Ch 1 Glob == 'A';
  Bool Glob = Bool Loc | Bool Glob;
  Ch_2_Glob = 'B';
} /* Proc_4 */
```

https://github.com/sifive/benchmark-dhrystone

```
/* perform actual benchmark */
                                                            #include "coremark.h"
    start_time();
#if (MULTITHREAD > 1)
                                                            Topic: Description
    if (default_num_contexts > MULTITHREAD)
                                                                    Matrix manipulation benchmark
        default num contexts = MULTITHREAD;
                                                                    This very simple algorithm forms the basis of many more complex
                                                            algorithms.
    for (i = 0; i < default num contexts; i++)</pre>
                                                                    The tight inner loop is the focus of many optimizations (compiler as
        results[i].iterations = results[0].iterations;
                                                            well as hardware based) and is thus relevant for embedded processing.
        results[i].execs
                                = results[0].execs;
        core_start_parallel(&results[i]);
                                                                    The total available data space will be divided to 3 parts:
                                                                    NxN Matrix A - initialized with small values (upper 3/4 of the bits all
    for (i = 0; i < default_num_contexts; i++)</pre>
                                                            zero). NxN Matrix B - initialized with medium values (upper half of the bits all
                                                            zero). NxN Matrix C - used for the result.
        core stop parallel(&results[i]);
                                                                    The actual values for A and B must be derived based on input that is not
#else
                                                            available at compile time.
    iterate(&results[0]);
#endif
                                                            ee_s16 matrix_test(ee_u32 N, MATRES *C, MATDAT *A, MATDAT *B, MATDAT val);
    stop_time();
                                                            ee s16 matrix sum(ee u32 N, MATRES *C, MATDAT clipval);
    total_time = get_time();
                                                                   matrix_mul_const(ee_u32 N, MATRES *C, MATDAT *A, MATDAT val);
    /* get a function of the input to report */
                                                                   matrix mul vect(ee u32 N, MATRES *C, MATDAT *A, MATDAT *B);
                                                            void
    seedcrc = crc16(results[0].seed1, seedcrc);
                                                            void
                                                                   matrix_mul_matrix(ee_u32 N, MATRES *C, MATDAT *A, MATDAT *B);
    seedcrc = crc16(results[0].seed2, seedcrc);
                                                                   matrix mul matrix bitextract(ee u32 N, MATRES *C, MATDAT *A, MATDAT *B);
                                                            void
    seedcrc = crc16(results[0].seed3, seedcrc);
                                                            void
                                                                   matrix_add_const(ee_u32 N, MATDAT *A, MATDAT val);
    seedcrc = crc16(results[0].size, seedcrc);
                                                            #define matrix_test_next(x)
                                                                                            (x + 1)
                                                            #define matrix clip(x, y)
                                                                                            ((y) ? (x)\&0x0ff : (x)\&0x0ffff)
                                                            #define matrix_big(x)
                                                                                            (0xf000 | (x))
https://github.com/eembc/coremark
                                                            #define bit_extract(x, from, to) (((x) >> (from)) & (~(0xffffffff << (to))))</pre>
```







SPEC BENCHMARKS





Standard Performance Evaluation Corporation

Home Benchmarks Tools Results Contact Blog Join Us Search Help

Benchmarks

- Cloud
- CPU
- Graphics/Workstations
- High Performance Computing
- Java Client/Server
- Machine Learning
- Storage
- Power
- Virtualization
- Results Search
- Submitting Results

Cloud/CPU/Java/Power Storage/Virtualization ACCEL/HPC/MPI/OMP SPECapc/SPECviewperf SPECworkstation

Tools

SERT Suite

The Standard Performance Evaluation Corporation (SPEC) is a non-profit corporation formed to establish, maintain and endorse standardized benchmarks and tools to evaluate performance and energy efficiency for the newest generation of computing systems. SPEC develops benchmark suites and also reviews and publishes submitted results from our member organizations and other benchmark licensees.

What's New:

February 9, 2023: The 14th International Conference on Performance Engineering (ICPE) will be held April 15-19, 2023 in Coimbra, Portugal.

December 14, 2022: The International Standards Group (ISG) has formed the Client Efficiency Committee to oversee the establishment and development of standardized client computing benchmarks for use primarily in national and international standards organizations, governmental regulations and energy efficiency programs for client computing systems. The benchmarks will focus on application types that are often used on notebooks, desktops and workstations.

December 1, 2022: The OSG CPU Committee has released version 1.1.9 of the SPEC CPU 2017 benchmark suite. The new update includes: an initial toolset to enable limited usage on RISC-V architectures (reportable runs not supported at this time), improved automated system configuration gathering tools (sysinfo) and new Academic Pricing (\$50). Please note, as of February 28, 2023, all SPEC CPU 2017 results submitted to SPEC must use version 1.1.9.

https://www.spec.org/





Başarımın tanımı değişkenlik gösterebilir. Örnek olarak tek kullanıcıya hizmet veren bir bilgisayarın tek bir işi ne kadar zamanda bitirdiği (latency) önem arz ederken çoklu kullanıcılara hizmet veren bir sunucunun tek bir işi bitirdiği süreden ziyade birim zamanda bitirdiği iş sayısı (throughput/bandwidth) önem arz etmektedir.

Bilgisayar başarımı (performance), bir işin bitmesi için geçen toplam zamanla (execution time) ters orantılıdır.

$$Performance_{X} = \frac{1}{Execution time_{X}}$$

$$\frac{1}{\text{Execution time}_{X}} > \frac{1}{\text{Execution time}_{Y}}$$

$$\frac{1}{\text{Execution time}_{Y}} > \frac{1}{\text{Execution time}_{Y}}$$

$$\frac{\text{Performance}_{X}}{\text{Performance}_{Y}} = n$$

$$\frac{\text{Performance}_{X}}{\text{Performance}_{Y}} = \frac{\text{Execution time}_{Y}}{\text{Execution time}_{X}} = n$$

X'in performansı, Y'nin "n" katıdır X, Y'den "n" katı kadar hızlıdır





Örnek: Eğer Bilgisayar_A bir işi 10 saniyede, Bilgisayar_B 15 saniyede bitiriyorsa, Bilgisayar_A, Bilgisayar_B'den ne kadar daha hızlıdır?

$$\frac{\text{Performance}_{X}}{\text{Performance}_{Y}} = \frac{\text{Execution time}_{Y}}{\text{Execution time}_{X}} = n$$

$$\frac{Ba\$arım_A}{Ba\$arım_B} = \frac{\mbox{\c Cali\$maZamani_B}}{\mbox{\c Cali\$maZamani_A}} = \frac{15}{10} = 1.5$$

Bilgisayar_A, Bilgisayar_B'nin 1.5 katı kadar hızlıdır.





Clock Cycle (Saat Çevrimi): Sayısal sistemler (CPU da buna dahil) bir saat sinyali ile senkron olarak çalışırlar. Saat sinyalinin sıklığı, bir saniyede gerçekleştirdiği çevrim miktarı ile frekans olarak tanımlanır. Örnek olarak 1 kilohertz (kHz) frekansa sahip bir saat bir saniyede 1000 çevrim gerçekleştirebilmektedir.

Frekansın tersi (1/frekans) period (periyot) olarak tanımlanmaktadır ve bir zaman ifade etmektedir. Örnek olarak 1 kHz frekansa sahip bir saatin bir çevrimi tamamlaması 1 ms sürer.

<u>Frekans</u> :	<u>Period</u> :	<u>Frekans</u> :	<u>Period</u> :
1 Hz	1 sn	333.3 MHz	3 ns
5 Hz	200 ms	1 GHz	1 ns
1 kHz	1 ms	4 GHz	250 ps
500 kHz	2 us	10 GHz	100 ps
1 MHz	1 us		
100 MHz	10 ns		





Bir programın tamamlanması için gereken CPU yürütme zamanı, bu program meydana getiren toplam saat çevrim sayısının, her bir çevrim için gereken zaman (period) ile çarpılması ile hesaplanır.

$$\frac{\text{CPU execution time}}{\text{for a program}} = \frac{\text{CPU clock cycles for a program}}{\text{Clock rate}}$$

Amaç: Program yürütme zamanını en aza indirmeye çalışmak

Çözüm: Programın yürütülmesi için gerekli CPU saat çevrim sayısını azaltmak ve saat vuruş

frekansını arttırmak

Nasıl : ???





Örnek: Bir program, 2 GHz saat frekansına sahip A bilgisayarında 10 saniyede çalışıyor. Aynı program 6 saniyede yürütecek bir B bilgisayarı tasarlamak istiyoruz. Tasarımcı, saat frekansında büyük bir artış sağlayabileceğini, fakat bunun için işlemci tasarımında da bazı değişiklikler yapılması gerektiğini söylüyor. Yapılacak bu değişiklikler, aynı programın B bilgisayarında 1.2 kat daha fazla saat çevrimi ihtiyacına neden oluyor. Bu durumda tasarımcı saat frekansı olarak ne hedeflemelidir?

$$\frac{\text{CPU execution time}}{\text{for a program}} = \frac{\text{CPU clock cycles for a program}}{\text{Clock rate}}$$

10 saniye = saat_çevrimi(A) / 2 x 10^9 \rightarrow saat_çevrimi(A) = 20 x 10^9 saat_çevrimi(B) = saat_çevrimi(A) x 1.2 = 24 x 10^9

6 saniye = saat_çevrimi(B) / freq(B)
$$\rightarrow$$
 6 saniye = 24 x 10^9 / freq(B) freq(B) = 24 x 10^9 / 6 = 4 GHz





Yürütme zamanı formülünü biraz açalım:

```
CPU execution time for a program = CPU clock cycles for a program × Clock cycle time CPU clock cycles = Instructions for a program × Average clock cycles per instruction
```

Derleyicinin (compiler) bir program için oluşturduğu buyruklar (instruction) önem arz etmektedir. Bir programın yürütme zamanını etkileyen önemli faktörlerden bir tanesi de derleyicinin başarımıdır.

Aşağıdaki ifade <u>kesinlikle</u> doğru mudur?

Hipotez: Derleyici, aynı fonksiyonu yerine getirecek en az sayıda buyruk üretirse başarımı maximize etmiş olur.

Burada şunu bilmemiz lazım: Bütün buyruklar eşit sayıda saat vuruşunda tamamlanıyorsa yukarıdaki ifade doğrudur. Çünkü en az sayıda buyruk, en az sayıda saat çevrimine delalet eder. Peki durum bu mudur? Yani bütün buyruklar eşit sayıda saat vuruşunda mı işlemini tamamlar?

Table 1 Cortex-M3 instruction set summary

Operation	Description	Assembler	Cycles
	Register	MOV Rd, <op2></op2>	1
Marria	16-bit immediate	MOVW Rd, # <imm></imm>	1
Move	Immediate into top	MOVT Rd, # <imm></imm>	1
	To PC	MOV PC, Rm	1 + P
	Add	ADD Rd, Rn, <op2></op2>	1
	Add to PC	ADD PC, PC, Rm	1 + P
Add	Add with carry	ADC Rd, Rn, <op2></op2>	1
	Form address	ADR Rd, <label></label>	1
	Subtract	SUB Rd, Rn, <op2></op2>	1
Subtract	Subtract with borrow	SBC Rd, Rn, <op2></op2>	1
	Reverse	RSB Rd, Rn, <op2></op2>	1
	Multiply	MUL Rd, Rn, Rm	1
	Multiply accumulate	MLA Rd, Rn, Rm	2
	Multiply subtract	MLS Rd, Rn, Rm	2
Multiply	Long signed	SMULL RdLo, RdHi, Rn, Rm	3 to 5 ^[a]
	Long unsigned	UMULL RdLo, RdHi, Rn, Rm	3 to 5 ^[a]
	Long signed accumulate	SMLAL RdLo, RdHi, Rn, Rm	4 to 7 ^[a]
	Long unsigned accumulate	UMLAL RdLo, RdHi, Rn, Rm	4 to 7 ^[a]

x86 INSTRUCTION LATENCIES

Instruction	Operands	Ops	Latency	Reciprocal throughput	Execution unit
Move instructions					
MOV	r,r	1	1	1/3	ALU
MOV	r,i	1	1	1/3	ALU
MOV	r8,m8	1	4	1/2	ALU, AGU
MOV	r16,m16	1	4	1/2	ALU, AGU
MOV	r32,m32	1	3	1/2	AGU
MOV	m8,r8H	1	8	1/2	AGU
MOV	m8,r8L	1	2	1/2	AGU
MOV	m16/32,r	1	2	1/2	AGU
MOV	m,i	1	2	1/2	AGU
MOV	r,sr	1	2	1	
MOV	sr,r/m	6	9-13	8	
MOVZX, MOVSX	r,r	1	1	1/3	ALU
MOVZX, MOVSX	r,m	1	4	1/2	ALU, AGU

i					
Arithmetic instructions					
ADD, SUB	r,r/i	1	1	1/3	ALU
ADD, SUB	r,m	1	1	1/2	ALU, AGU
ADD, SUB	m,r	1	7	2.5	ALU, AGU
ADC, SBB	r,r/i	1	1	1/3	ALU
ADC, SBB	r,m	1	1	1/2	ALU, AGU
ADC, SBB	m,r/i	1	7	2.5	ALU, AGU
CMP	r,r/i	1	1	1/3	ALU
CMP	r,m	1		1/2	ALU, AGU
INC, DEC, NEG	r	1	1	1/3	ALU
INC, DEC, NEG	m	1	7	3	ALU, AGU
AAA, AAS		9	5	5	ALU
DAA		12	6	6	ALU
DAS		16	7	7	ALU
AAD		4	5		ALU0
AAM		31	13		ALU
MUL, IMUL	r8/m8	3	3	2	ALU0
MUL, IMUL	r16/m16	3	3	2	ALU0_1
MUL, IMUL	r32/m32	3	4	3	ALU0_1
IMUL	r16,r16/m16	2	3	2	ALU0
IMUL	r32,r32/m32	2	4	2.5	ALU0
IMUL	r16,(r16),i	2	4	1	ALU0
IMUL	r32,(r32),i	2	5	2	ALU0
IMUL	r16,m16,i	3		2	ALU0
IMUL	r32,m32,i	3		2	ALU0
DIV	r8/m8	32	24	23	ALU

Sonuç olarak şunu gördük ki bütün buyruklar eşit saat vuruşunda tamamlanmıyor. Öyleyse tek başına buyruk sayısı, programın gecikmesini hesaplamak için yeterli değil!

https://www.agner.org/optimize/instruction_tables.pdf





Yürütme zamanı formülünü biraz açalım:

```
CPU execution time for a program = CPU clock cycles for a program × Clock cycle time CPU clock cycles = Instructions for a program × Average clock cycles per instruction
```

Aşağıdaki ifade <u>kesinlikle</u> doğru mudur?

Hipotez: Derleyici, aynı fonksiyonu yerine getirecek en az sayıda buyruk üretirse başarımı maximize etmiş olur.

Bütün buyrukların eşit sürede bitmediğini öğrendik. O zaman, bir programın yürütme zamanını buyruk sayısı cinsinden hesaplamak için, ortalama olarak bir buyruğun kaç çevrim sürdüğünü hesaplayıp, bu sayıyla buyruk sayısını çarptığımızda bu programın yürütülmesi için gereken çevrim sayısını (CPU clock cycles for a program) hesaplamış oluruz.





```
CPU execution time for a program = CPU clock cycles for a program × Clock cycle time CPU clock cycles = Instructions for a program × Average clock cycles per instruction
```

Buyruk başına çevrim (Clock cycles per instruction - CPI): CPI kavramı, ortalama olarak bir buyruk için harcanan çevrim sayısını belirtir. Tabi ki derlenen programdan programa, aynı program ve derleyici içinse mikromimariden mikromimariye değişim gösterebilir.

Örnek olarak, farklı RISC-V işlemci tasarımlarında aynı buyruğun farklı çevrim sayılarına sahip olması muhtemeldir. Boruhattı derinliği ya da tasarımdaki farklılıklar CPI sayısını etkiler.

Soru: Aynı ISA'in farklı 2 implementasyonunda Bilgisayar_A 4 GHz, Bilgisayar_B 2 GHz saat frekansında çalışmaktadır. Bir program derlendikten sonra buyrukların A bilgisayarında CPI değeri 2 iken B bilgisayarında CPI değeri 1.2 olmaktadır. Bu program hangi bilgisayarda daha hızlı çalışır, hızlı olan bilgisayar diğerinden ne kadar daha hızlıdır?





```
 \begin{array}{ll} \text{CPU execution time} & \text{CPU clock cycles} \\ \text{for a program} & = \begin{array}{ll} \text{CPU clock cycles} \\ \text{for a program} & \times \text{Clock cycle time} \end{array} \\ \end{array} \\ \begin{array}{ll} \text{CPU clock cycles} & = \text{Instructions for a program} \\ \times \text{ per instruction} \end{array}
```

```
Saat_Çevrim(A) = BuyrukSayısı*CPI(A) = BuyrukSayısı*2
```

Saat_Çevrim(B) = BuyrukSayısı*CPI(B) = BuyrukSayısı*1.2

Yürütre 27 marı (R) = Saat_Çevrim(A)*Periyot(A) = BuyrukSayısı*2*250ps

YürütmeZamanı(B) = Saat_Çevrim(B)*Periyot(B) = BuyrukSayısı*1.2*500ps

$$\frac{Ba\$arım(A)}{Ba\$arım(B)} = \frac{Y\ddot{u}r\ddot{u}tmeZamanı(B)}{Y\ddot{u}r\ddot{u}tmeZamanı(A)} = \frac{BuyrukSayısı*1.2*500ps}{BuyrukSayısı*2*250ps} = \frac{600ps}{500ps} = 1.2$$

"A bilgisayarı, B bilgisayarından 1.2 kat daha hızlıdır"





CPU time = Instruction count \times CPI \times Clock cycle time

$$CPU time = \frac{Instruction count \times CPI}{Clock rate}$$

$$\frac{\text{Performance}_{X}}{\text{Performance}_{Y}} = \frac{\text{Execution time}_{Y}}{\text{Execution time}_{X}} = n$$