Microcontroladores

Interrupções: externas e temporizadas

Prof. Renan Augusto Starke

Instituto Federal de Santa Catarina — IFSC Campus Florianópolis renan.starke@ifsc.edu.br

12 de março de 2020



Ministério da Educação Secretaria de Educação Profissional e Tecnológica INSTITUTO FEDERAL DE SANTA CATARINA

Tópicos

Interrupções

2 Interrupções no MSP430

Interrupções externas

Tópico

Interrupções

2 Interrupções no MSP430

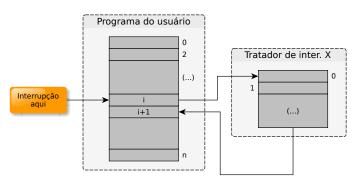
Interrupções externas

- Alteração do fluxo de execução (software):
 - Instruções de *branch* laços e desvio condicionais.
 - Instruções de saltos incondicionais jmp
 - Chamada de funções call
 - Retorno de funções *ret*.
- Alteração do fluxo de execução (hardware)
 - Exceção: divisão por 0, instrução inválida, falha de hardware.
 - Reset externo: pino ou energização.
 - Interrupções: periférico solicitando tempo de CPU.

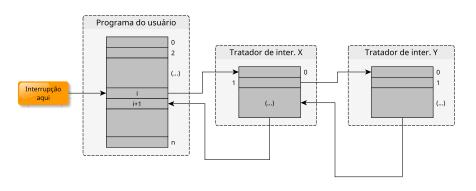
- Exceções e interrupções:
 - O periférico faz um pedido de interrupção ao processador ou acontece uma exceção.
 - 2 Suspende-se a execução do código atual em execução.
 - Executa-se a rotina do serviço de interrupção (ISR) ou recuperação da exceção (se for recuperável).
 - Retorna-se a executar o código suspenso previamente.

As interrupções são muito importantes porque permitem que diferentes serviços (ou periféricos) executem "paralelamente", interrompendo o processador somente quando necessário.

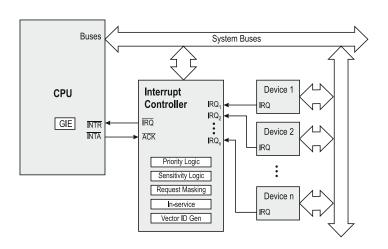
- Interrupções são desvios assíncronos e aperiódicos.
- Tratadores de interrupções são funções "chamadas" por um hardware externo.
- Dependendo do processador, existe um vetor de interrupção que mapeia o endereço de transferência de controle para cada tipo de interrupção.



• Interrupções/exceções podem acontecer enquanto está lidando-se com outra interrupção.



- Interrupções são usadas para:
 - Tarefas urgentes de prioridade mais alta que o código principal.
 - Tarefas infrequentes evitando-se o polling overhead.
 - Chamada para o sistema operacional (software interrupt).
- Programação orientada a eventos:
 - Fluxo do programa é determinado por eventos sensores ou ações do usuário (clicks, teclas) ou menssagens entre programas/threads.
 - Aplicação tem um laço principal detectando e manipulando eventos



Tópico

Interrupções

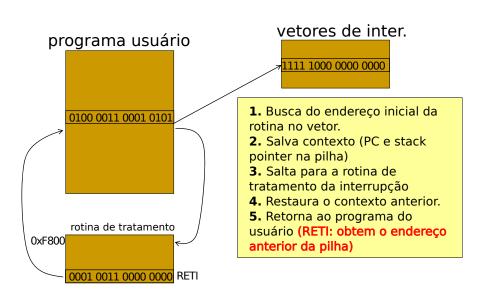
2 Interrupções no MSP430

Interrupções externas

- As interrupções são vetorizadas.
- Vetor possue endereço fixo, mas a implementação pode ficar em qualquer lugar.
- Possuem prioridades.
- São habilitadas e desabilitadas através de registradores.
- Interupções podem ser mascaradas: habilitadas e/ou desabilitadas.

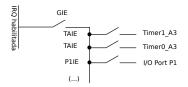
Reset possui a maior prioridade.

Memory Addres	s	Description	Access
End:	0FFFFh	Interrupt Vector Table	Word/Byte
Start:	0FFE0h		Wordsbyte
End:	0FFDFh		
		Flash/ROM	Word/Byte
Start *: -	0F800h		Word Dyte
-	01100h		
_			
End *: -	010FFh		
	0107Fh	Information Memory	Word/Byte
Start:	01000h	(Flash devices only)	
End:	0FFFh	Boot Memory	Word/Byte
Start:	0C00h	(Flash devices only)	
_			
End *: —	09FFh		
_	027Fh	RAM	Word/Byte
Start:	0200h		
End:	01FFh	16-bit Peripheral modules	Word
Start:	0100h	**************************************	
End:	00FFh	8-bit Peripheral modules	Byte
Start:	0010h	o bit I cripate at mounts	2,00
End:	000Fh	Special Function Registers	Byte
Start:	0000h	Special Function Registers	Dyte

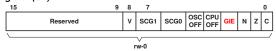


INTERRUPT SOURCE	INTERRUPT FLAG	SYSTEM INTERRUPT	WORD ADDRESS	PRIORITY	
Power-Up External Reset Watchdog Timer+ Flash key violation PC out-of-range ⁽¹⁾	PORIFG RSTIFG WDTIFG KEYV ⁽²⁾	Reset	0FFFEh	31, highest	
NMI Oscillator fault Flash memory access violation	NMIIFG OFIFG ACCVIFG ⁽²⁾⁽³⁾	(non)-maskable (non)-maskable (non)-maskable	0FFFCh	30	
Timer1_A3	TA1CCR0 CCIFG (4)	maskable	0FFFAh	29	
Timer1_A3	TA1CCR2 TA1CCR1 CCIFG, TAIFG ⁽²⁾⁽⁴⁾	maskable	0FFF8h	28	
Comparator_A+	CAIFG ⁽⁴⁾	maskable	0FFF6h	27	
Watchdog Timer+	WDTIFG	maskable	0FFF4h	26	
Timer0_A3	TA0CCR0 CCIFG ⁽⁴⁾	maskable	0FFF2h	25	
Timer0_A3	TA0CCR2 TA0CCR1 CCIFG, TAIFG	maskable	0FFF0h	24	
USCI_A0/USCI_B0 receive USCI_B0 I2C status	UCA0RXIFG, UCB0RXIFG ⁽²⁾⁽⁵⁾	maskable	0FFEEh	23	
USCI_A0/USCI_B0 transmit USCI_B0 I2C receive/transmit	UCA0TXIFG, UCB0TXIFG ⁽²⁾⁽⁶⁾	maskable	0FFECh	22	
ADC10 (MSP430G2x53 only)	ADC10IFG ⁽⁴⁾	maskable	0FFEAh	21	
			0FFE8h	20	
I/O Port P2 (up to eight flags)	P2IFG.0 to P2IFG.7 ⁽²⁾⁽⁴⁾	maskable	0FFE6h	19	
I/O Port P1 (up to eight flags)	P1IFG.0 to P1IFG.7 ⁽²⁾⁽⁴⁾	maskable	0FFE4h	18	
			0FFE2h	17	
			0FFE0h	16	
See (7)			0FFDEh	15	
See (8)			0FFDEh to	14 to 0, lowe	

- Habilitação/desabilitação geral:
 - __bis_SR_register(GIE);
 - __bic_SR_register(GIE);
- Habilitação individual
 - Por periférico.



Status Register (SR)



General interrupt enable. This bit, when set, enables maskable interrupts. When reset, all maskable interrupts are disabled.

GIF

Tópico

Interrupções

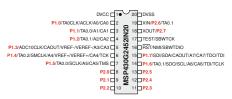
2 Interrupções no MSP430

Interrupções externas

Interrupções externas

Desviam o fluxo de execução devido à uma **mudança de estado** em um pino específico.

- Quase todo pino de uma porta Px pode ser habilitado para interrupção externa (sempre observar o datasheet específico).
- Interrupções são configuradas pelos registradores PxIE e PxIES.
- Há um vetor para cada porta. Todos as IRQ de P1 desviam para um vetor específico de P1.
- Caso há mais de uma IRQ externa na mesma porta, deve-se testar a fonte.



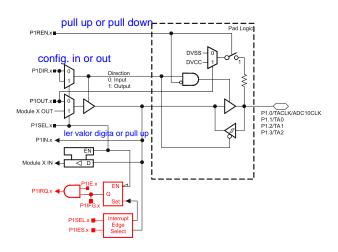
Interrupções externas – função main e energia

Técnica de polling

Orientado a Interrupções

```
void main(){
    /* Configuração de hardware */
    WDTCTL = WDTPW | WDTHOLD:
    /* Configura interupções */
                                                 modo baixa
    config ext ira():
                                                 energia
    /* Habilita IRQs e desliga CPU */
    __bis_SR_register(LPM4_bits |
}
                                              Global
                                              Interrupt
/* Port 1 ISR (interrupt service routine) */enabble
#pragma vector=PORT1 VECTOR
__interrupt void Port_1(void)
    /* Código da ISR agui */
                                             config. ex P2.4
                                             P2IE = bit 4:
    /* Limpa sinal de IRO do bit xuz */
    P1IFG &= ~BIT xvz
                                             ou
}
                                             config. ex
                                             P2.4/p2.5
                                             P2IE = bit 4 I
                                             bit 5;
```

Interrupções externas – configuração



Interrupções externas – configuração

8.4.12 PxIES Register

Port x Interrupt Edge Select Register

Figure 8-12. PxIES Register

7	6	5	4	3	2	1	0
			Pxl	ES			
rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw	rw

Table 8-16. PxIES Register Description

Bit	Field	Туре	Reset	Description
7-0	PxIES	RW		Port x interrupt edge select 0b = PxIFG flag is set with a low-to-high transition 1b = PxIFG flag is set with a high-to-low transition

8.4.13 PxIE Register

Port x Interrupt Enable Register

Figure 8-13. PxIE Register

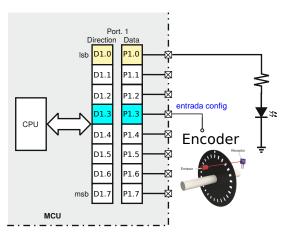
7	6	5	4	3	2	1	0
PxlE							
rw-0							

Table 8-17. PxIE Register Description

Bit	Field	Туре	Reset	Description	
7-0	PxIE	RW		Port x interrupt enable 0b = Corresponding port interrupt disabled 1b = Corresponding port interrupt enabled	

Interrupções externas – Exemplo

 Contador de pulsos de um encoder para medir deslocamento de um motor.



Interrupções externas – Exemplo

```
#define LED_DEBUG BITO
#define ENCODER_INPUT BIT3
volatile uint16_t pulses = 0;
void config_ext_irq(){
    /* Primeiramente configura porta: LED como saída.
     * Demais pinos como entraada */
    P1DIR = LED DEBUG:
    /* Pull up/down */ habilita pra pull up or down
    P1REN = ENCODER_INPUT;
    /* Pull up */
    P10UT = ENCODER_INPUT;
    /* Habilitação da IRO apenas para encoder */
    P1IE = ENCODER_INPUT;
    /* Transição de nível alto para baixo */
    P1IES = ENCODER_INPUT;
    /* Limpa alguma IRO pendente */
    P1IFG &= ~ENCODER_INPUT;
```

```
void main(){
   /* Configuração de hardware */
   WDTCTL = WDTPW | WDTHOLD:
   /* Configura interupções */
   config ext ira():
   /* Habilita IRQs e desliga CPU */
   __bis_SR_register(LPM4_bits | GIE);
}
/* Port 1 ISR (interrupt service routine) */
#pragma vector=PORT1 VECTOR
__interrupt void Port_1(void)
   /* Liga/desliga LED quando detectado
   * borda no encoder */
   P1OUT ^= LED_DEBUG;
   /* Conta o número de pulsos */
   pulses++;
   /* Limpa sinal de IRO do botão O */
   P1IFG &= ~ENCODER_INPUT;
}
```