# Contents

	0.1	Internat. airline passengers: monthly totals in thousands. Jan 49 – Dec 60	2
1	Des	scomposición estructural de una serie temporal	2
	1.1	Tendencia determinista lineal	3
	1.2	Tendencia determinista cuadrática	5
	1.3	Componente estacional determinista mediante dummies	7

# Econometría Aplicada. Lección 2

Marcos Bujosa

June 19, 2024

#### Carga de algunos módulos de python

```
# Para trabajar con los datos y dibujarlos necesitamos cargar algunos módulos de python
   import numpy as np # linear algebra
   import pandas as pd # data processing, CSV file I/O (e.g. pd.read_csv)
   import matplotlib as mpl
   import matplotlib.pyplot as plt # data visualization
   mpl.rc('text', usetex=True)
   mpl.rc('text.latex', preamble=r'\usepackage{amsmath}')
   import dataframe_image as dfi
   import statsmodels.api as sm
   from sympy.printing.preview import preview
3
   def repr_png(tex, ImgFile):
       preamble = "\\documentclass[preview]{standalone}\n" \
4
            "\\usepackage{booktabs,amsmath,amsfonts}\\begin{document}"
       preview(tex, filename=ImgFile, viewer='file', preamble=preamble, dvioptions=['-D','250'])
       #return open(ImgFile, 'rb').read()
```

#### 0.1 Internat. airline passengers: monthly totals in thousands. Jan 49 – Dec 60

Leemos los datos de un fichero csv y generamos un dataframe de pandas.

Vamos a crear un nuevo dataframe con los datos originales y varias transformaciones de los datos

```
TransformedData = OrigData.copy()
TransformedData['dataLog'] = np.log(OrigData['Passengers'])
TransformedData['dataLogDiff'] = TransformedData['dataLog'].diff(1)
TransformedData['dataLogDiffDiff12'] = TransformedData['dataLogDiff'].diff(12)
```

# 1 Descomposición estructural de una serie temporal

Una estrategia para analizar series temporales es transformar los datos para

1. primero lograr que sean "estacionarios" y

2. después, mediante más transformaciones, lograr una secuencia de "datos *i.i.d*" (este segundo paso aún no lo hemos abordado)

(recuerde que las expresiones "datos estacionarios" o "datos i.i.d." son un abuso del lenguaje).

Pero existe otro enfoque que pretende descomponer la serie temporal en los siguientes componentes "no observables" (o un subconjunto de ellos):

$$y = t + c + s + e$$

donde:

La tendencia "t" recoge la lenta evolución de la media a largo plazo.

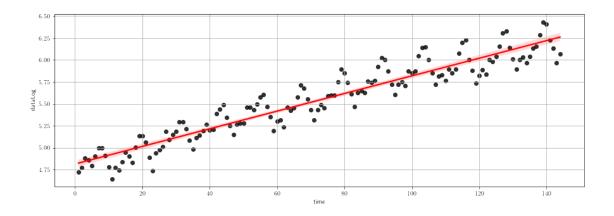
- El componente estacional "s" recoge las oscilaciones periódicas que se repiten regularmente en ciclos estacionales (de año en año, o de semana en semana, etc.).
- El componente cíclico "c" Cuando aparece explícitamente en el modelo, c recoge las oscilaciones a medio plazo. Es decir, aquellas de un plazo más largo que las oscilaciones estacionales, pero más corto que la tendencia de largo plazo. Si está ausente, dichas oscilaciones suelen aparecer en el componente de la tendencia, que entonces también podemos denominar tendencia-ciclo.
- El componente irregular "e" recoge las oscilaciones no captadas por el resto de componentes, ya que debe cumplir la siguiente identidad: e = y t c s.

Ajuste aceptable si (como poco) el componente irregular e parece "estacionario".

#### 1.1 Tendencia determinista lineal

El modelo de tendencia más simple es la recta de regresión donde el regresor es el propio índice t que indica el instante del tiempo de cada dato:

$$\ln y_t = \beta_1 \cdot 1 + \beta_2 \cdot t + e_t; \quad t = 1:114$$



- round(results1.params['cte'],4)
- round(results1.params['time'],4)
- $\hline \$ \widetilde{\norm{0.5}} = << Cte-ajuste-tendencia-lineal()>> + << Pte-ajuste-tendencia-lineal()>> \setminus cdot \setminus big(t \setminus big), \quad qquad t=1:114 \$ \$$

$$\widehat{\ln y_t} = 4.8137 + 0.01 \cdot (t), \qquad t = 1:114$$

# print(results.summary()) Esta es la forma habitual de ver los resultados

e repr\_png(results1.summary().as\_latex(), "./img/resultsModel1.png") # pero emplearé esta para importar los resultados como image

Dep. Variable:			dataLog		R-squared:			0.902
Model:			OLS		Adj. R-squared:			0.901
Method:			Least Squares		F-statistic:			1300.
Date:			Wed, 19 Jun 2024		Prob (F-statistic):			2.41e-73
Time:			10:47:03		Log-Likelihood:			80.794
No. Observations:			144		AIC:			-157.6
Df Residuals:			142		BIC:			-151.6
Df Model:			1					
Covariance Type:			nonrobust					
		$\mathbf{coef}$	$\operatorname{std}$ err	t	P> t	[0.025]	0.97	5]
	cto	4 9197	0.023	206 649	0.000	4 768	1 96	

	coef	std err	t	P> t	[0.025]	0.975]
cte	4.8137	0.023	206.648	0.000	4.768	4.860
$_{ m time}$	0.0100	0.000	36.050	0.000	0.009	0.011
Omi	Omnibus:		50 <b>D</b> ui	rbin-Wat	son:	0.587
$\operatorname{Prol}$	o(Omnib	ous): 0.1	53 Jar	que-Bera	ı (JB):	2.722
$\mathbf{Skev}$	v:	0.1	84 <b>Pro</b>	Prob(JB):		
Kur	tosis:	2.4	36 <b>Cor</b>	nd. No.		168.

Notes

[1] Standard Errors assume that the covariance matrix of the errors is correctly specified.

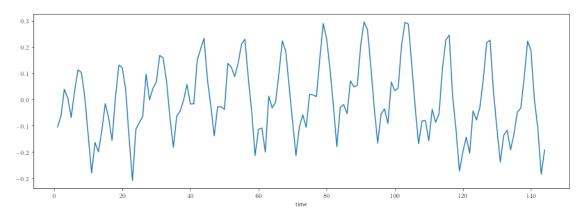
#### cte 4.813668 time 0.010048 dtype: float64

- ax = sns.lineplot(data=datosModelo1, x="time", y=results1.resid)
- 2 fig = ax.get\_figure()
- 3 #fig.savefig("./img/airlinepass+irreg.png")

En este caso, el modelo

$$y = t + e$$

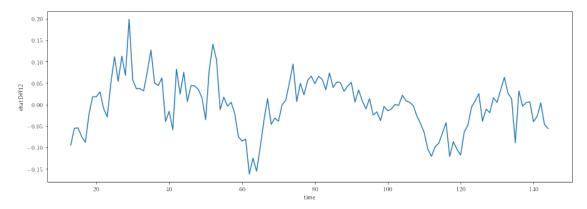
donde t es una tendencia lineal no es un ajuste satisfactorio, pues el componente irregular e no parece la realización de un proceso estacionario.



```
datosModelo1['yhat'] = datosModelo1['cte']*results1.params['cte']+datosModelo1['time']*results1.params['time']
datosModelo1['ehat'] = results1.resid
datosModelo1['ehatDiff12'] = datosModelo1['ehat'].diff(12)

ax = sns.lineplot(data=datosModelo1, x="time", y=datosModelo1['ehatDiff12'])
fig = ax.get_figure()
#fig.savefig("./img/airlinepass+irregDiff12.png")
```

Diferencia de orden 12 del componente irregular parece mostrar un componente cíclico.



Probemos con una tendencia cuadrática

### 1.2 Tendencia determinista cuadrática

```
datosModelo2 = TransformedData[['dataLog']].copy()
    nsample = len(datosModelo1)
    datosModelo2['cte'] = [1]*nsample
    datosModelo2['time'] = np.linspace(1, nsample, nsample)
    datosModelo2['sq_time'] = [t**2 for t in datosModelo2['time']]
    model2 = sm.OLS(datosModelo1['dataLog'], datosModelo2[['cte', 'time', 'sq_time']])
    results2 = model2.fit()
```

```
datosModelo2['yhat'] = datosModelo2['cte']*results2.params['cte']+datosModelo2['time']*results2.params['time']+datosModelo2['sq.
datosModelo2['ehat'] = results2.resid
datosModelo2['ehatDiff12'] = datosModelo2['ehat'].diff(12)

ax = sns.lineplot(data=datosModelo2, x="time", y="dataLog")
```

$$\#fig.\, save \overline{fig("./img/airline pass+quadratic Trend.\, png")}$$

ax = sns.lineplot(data=datosModelo2, x="time", y="yhat")

fig = ax.get\_figure()

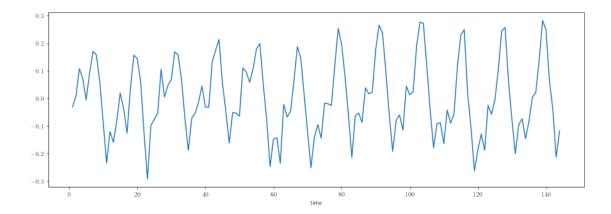
 $\ln y_t = \beta_1 \cdot 1 + \beta_2 \cdot t + \beta_3 \cdot t^2 + e_t; \quad t = 1:114$ 

# print(results.summary()) Esta es la forma habitual de ver los resultados
repr\_png(results2.summary().as\_latex(), "./img/resultsModel2.png") # pero usaré esta

Dep. Var	riable:	dataLog		R-squa	0.907	
Model:		OLS		Adj. R-squared:		0.906
Method:	Method:		Least Squares		F-statistic:	
Date:		Wed, 19 Jun 2024		Prob (F-statistic):		1.37e-73
Time:		10:47:04		Log-Likelihood:		85.260
No. Obse	ervations:	144		AIC:		-164.5
Df Resid	uals:	$\begin{array}{c} 141 \\ 2 \\ \text{nonrobust} \end{array}$		BIC:		-155.6
Df Mode	l:					
Covarian	ce Type:					
	coef	$\operatorname{std}$ err	t	$\mathbf{P} >  \mathbf{t} $	[0.025]	0.975]
cte	4.7364	0.034	138.117	0.000	4.669	4.804
$_{ m time}$	0.0132	0.001	12.112	0.000	0.011	0.015
$sq\_time$	-2.191e-05	7.29e-06	-3.004	0.003	-3.63e-05	-7.49e-06
Om	nibus:	4.978	Durbir	ı-Watson	ı: 0.6	24
$\operatorname{Pro}$	b(Omnibus	): 0.083	Jarque-Bera (JB): 3.317			
<b>Skew:</b> 0.205			<b>Prob(JB):</b> 0.19			.90
Kur	Kurtosis: 2.380			Cond. No. 2.85e		
-						

#### Notes

- [1] Standard Errors assume that the covariance matrix of the errors is correctly specified.
- $\hat{Z}$  The condition number is large, 2.85e+04. This might indicate that there are strong multicollinearity or other numerical problems.
- ax = sns.lineplot(data=datosModelo2, x="time", y=results2.resid)
- fig = ax.get\_figure()
- 3 #fig.savefig("./img/airlinepass+irreg2.png")



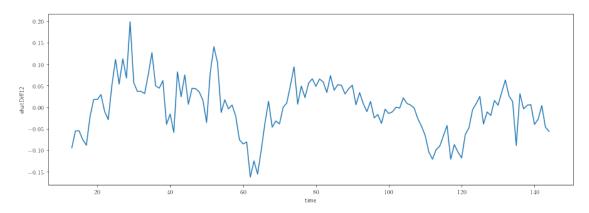
En este caso, el modelo

$$y = t + e$$

donde t es una tendencia cuadrática tampoco es un ajuste satisfactorio, pues el componente irregular e sigue sin parecer la realización de un proceso estacionario.

```
ax = sns.lineplot(data=datosModelo2, x="time", y=datosModelo2['ehatDiff12'])
fig = ax.get_figure()
#fig.savefig("./img/airlinepass+irregDiff12-2.png")
```

La diferencia de orden 12 del componente irregular de este segundo modelo sigue mostrando un componente cíclico.



Para obtener una tendencia-ciclo que capte este ciclo, necesitamos procedimientos más sofisticados (TRAMO-SEATS, X13-ARIMA, STAMP, LDHR, etc.)... y que estiman tendencias estocásticas (en lugar de tendencias deterministas con en los dos ejemplos vistos).

Pasemos a estimar un componente estacional

### 1.3 Componente estacional determinista mediante dummies

```
datosModelo3 = TransformedData[['dataLog']].copy()
nsample = len(datosModelo1)
datosModelo3['cte'] = [1]*nsample
datosModelo3['time'] = np.linspace(1, nsample, nsample)
datosModelo3['sq_time'] = [t**2 for t in datosModelo3['time']]
```

#### Creamos las dummies estacionales

```
from statsmodels.datasets import sunspots
from statsmodels.tsa.deterministic import Seasonality
seas_gen = Seasonality(12, initial_period=1)
seas_gen.in_sample(datosModelo3.index)

datosModelo2 = TransformedData[['dataLog']].copy()
nsample = len(datosModelo1)
datosModelo2['cte'] = [1]*nsample
datosModelo2['time'] = np.linspace(i, nsample)
datosModelo2['time'] = np.linspace(i, nsample)
datosModelo2['sq_time'] = [t**2 for t in datosModelo2['time']]
model2 = sm.OLS(datosModelo1['dataLog'], datosModelo2[['cte', 'time', 'sq_time']])
results2 = model2.fit()

datosModelo2['yhat'] = datosModelo2['cte']*results2.params['cte']+datosModelo2['time']*results2.params['time']+datosModelo2['sq_time'] = results2.resid
datosModelo2['ehatDiff12'] = datosModelo2['ehat'].diff(12)
```