#### Matemáticas II

Marcos Bujosa

Universidad Complutense de Madrid

12/04/2023

1/44

L-R

L-15 L-16 L-17 L-18

1 Esquema de la Lección 15

Matrices siempre cuadradas en este tema

## Esquema de la Lección 15

- Autovalores, autovectores (eigen, característicos, propios)
- $|\mathbf{A} \lambda \mathbf{I}| = 0$  ecuación característica
- $ullet {
  m tr} \left( {f A} 
  ight), \; \det {f A}$  (demo en la próxima lección)

L-15 L-16 L-17 L-18 L-F

Puede encontrar la última versión de este material en

https://github.com/mbujosab/MatematicasII/tree/main/Esp

Marcos Bujosa. Copyright © 2008–2023
Algunos derechos reservados. Esta obra está bajo una licencia de Creative Commons Reconocimiento-CompartirIgual 4.0
Internacional. Para ver una copia de esta licencia, visite
<a href="http://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/">http://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/</a> o envie una carta a Creative Commons, 559 Nathan Abbott Way, Stanford, California 94305, USA.

1/44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

2 Autovalores y autovectores

Considere la ecuación

$$\mathbf{A} \underline{\mathbf{x}} = \lambda \underline{\mathbf{x}} \qquad (con \quad \underline{\mathbf{x}} \neq \mathbf{0})$$

- Autovalor es cualquier  $\lambda$  para el que existan soluciones.
- Dichas soluciones *no nulas* x se llaman *autovectores*.  $x \neq 0$  tales que  $\mathbf{A} x$  es un múltiplo de x

Cuando  $\lambda$  es 0, ¿quienes son los auto-vectores?

2/44 3/44

- 3 Un ejemplo: matriz de proyección
- Proyección ortogonal
- ¿Qué vectores son autovectores? ¿qué vectores quedan en la misma dirección?
- ¿Cuanto valen sus autovalores?
- ¿Hay más autovectores? ¿Con qué autovalor?
- Dos autoespacios

4 / 44

L-R

L-15 L-16 L-17 L-18

5 ¿Cómo calcular los autovalores y los autovectores?

¿Cómo resolver

$$\mathbf{A}x = \widehat{\lambda} \widehat{x}$$

Reescribamos ...

$$(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I})\boldsymbol{x} =$$

idea Para que esto ocurra ¿cómo debe ser la matriz  $(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I})$ ?

¿Cuánto debe valer el determinante?  $|\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}| =$ 

L-15 L-16 L-17 L-18 L-1

4 Otro ejemplo: matriz intercambio

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- ¿Un vector que no cambie tras el intercambio?
- ¿Cuál es su autovalor?
- ¿Algún autovector asociado a  $\lambda_2 = -1$ ?

$$\mathbf{A}\boldsymbol{x}_2 = -\boldsymbol{x}_2$$

Nótese:  $\operatorname{tr}(\mathbf{A}) = 0 = \lambda_1 + \lambda_2;$   $\det \mathbf{A} = -1 = \lambda_1 \cdot \lambda_2.$ 

5 / 44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

6 ¿Cómo calcular los autovalores y los autovectores?

- 1. Autovalores son los  $\lambda$ 's tales que:  $|\mathbf{A} \lambda \mathbf{I}| =$  (Polinomio característico  $P_{\mathbf{A}}(\lambda)$ )
- 2. ¿Cómo calcular los x tales que  $(\mathbf{A} \lambda \mathbf{I}) x = \mathbf{0}$ ?

Autoespacio (conjunto de autovectores +  $\mathbf{0}$ ):

$${\cal E}_{\lambda}({f A}) = \left\{ \left. {m x} \in {\mathbb R}^n 
ight| {f A} {m x} = \lambda {m x} 
ight\}$$

*Espectro*: conjunto  $\{\lambda_1, \dots \lambda_k\}$  de autovalores (raíces de  $P_{\mathbf{A}}(\lambda)$ )

**7** Ejemplo (¡primero los autovalores!)

## Buscamos determinante nulo (Polinomio característico)

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}; \qquad \det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = \begin{vmatrix} 3 - \lambda & 1 \\ 1 & 3 - \lambda \end{vmatrix} = (3 - \lambda)^2 - 1 = 0$$

Nótese:  $\operatorname{tr}(\mathbf{A}) = 6 = \lambda_1 + \lambda_2$ ;  $\det \mathbf{A} = 8 = \lambda_1 \cdot \lambda_2$ .

8 / 44

L-R

L-15 L-16 L-17 L-18

9 Otro ejemplo: Matriz rotación 90º

$$\mathbf{Q} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

- ¿Cuanto suman los autovalores?
- ¿Cuanto vale el determinante?

#### Dificultades

$$\lambda_1 + \lambda_2 = 0$$
 y  $\lambda_1 \cdot \lambda_2 = 1$   $(+) \cdot (-) = (+)$ 

¿Qué vector es paralelo a si mismo tras una rotación de  $90^{\circ}$ ?

$$\det (\mathbf{Q} - \lambda \mathbf{I}) = \begin{vmatrix} -\lambda & -1 \\ 1 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 + 1 =$$

L-15 L-16 L-17 L-18 L-

8 Ejemplo (después los autoespacios)

y ahora calculamos el espacio nulo  $\mathcal{N}(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I})$  ... para cada  $\lambda$ .

Para 
$$\lambda_1 = 4$$

$$(\mathbf{A} - 4\mathbf{I}) = \begin{bmatrix} 3 - 4 & 1 \\ 1 & 3 - 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

Para 
$$\lambda_2 = 2$$

$$(\mathbf{A} - 2\mathbf{I}) = \begin{bmatrix} 3 - 2 & 1 \\ 1 & 3 - 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow$$

¿Son los dos únicos autovectores?

$$\mathbf{A} oldsymbol{x}_i = \lambda oldsymbol{x}_i; \qquad egin{bmatrix} 3 & 1 \ 1 & 3 \end{bmatrix} oldsymbol{x}_i = \lambda oldsymbol{x}_i.$$

9 / 44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

10 Ejemplos aún peores

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$$

Autovalores

$$\det (\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = \begin{vmatrix} 3 - \lambda & 1 \\ 0 & 3 - \lambda \end{vmatrix} = (3 - \lambda)(3 - \lambda) = 0 \begin{cases} \lambda_1 = 3 \\ \lambda_2 = 3 \end{cases}$$

Autovectores

• para 
$$\lambda_1$$
:  $(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) \boldsymbol{x} = \mathbf{0} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \boldsymbol{x}_1; \qquad \boldsymbol{x}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 

• para  $\lambda_2$ :

 $\lambda=3$  está repetido dos veces, pero  $\dim \mathcal{E}_3(\mathbf{A})=1$ 

$$\mu(3) = 2 \neq 1 = \gamma(3)$$

#### Resumen:

- 1. Los autovalores  $\lambda$  son aquellos que hacen singular a la matriz  $(\mathbf{A} \lambda \mathbf{I})$ , es decir, son las raíces del polinomio característico:  $\det(\mathbf{A} \lambda \mathbf{I})$ .
- 2. Una matriz de orden  $n \times n$  tiene polinomio caracteristico de grado n
- 3. Un polinomio de grado n tiene n raíces (quizá algunas raíces repetidas)
- 4. La suma de los autovalores es igual a la suma de los elementos de la diagonal de la matriz (traza)
- 5. El producto de los autovalores es igual al determinante
- 6. Los autovectores asociados a  $\lambda$  son los vectores no nulos de  $\mathcal{N}$  ( $\mathbf{A}-\lambda\mathbf{I}$ ).

12 / 44

L-15

L-16

I\_17

L-18

L-R

(b)

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} a & b \\ b & a \end{bmatrix}$$

(?. eiercicio 12 del conjunto de problemas 5.1.)

(L-15) PROBLEMA 3. Si **B** tiene autovalores 1, 2, 3, **C** tiene autovalores 4, 5, 6, y **D** tiene autovalores 7, 8, 9,  $\xi$ Qué autovalores tiene la matriz de orden 6 por 6

 $A = \begin{bmatrix} B & C \\ 0 & D \end{bmatrix}$ ? donde B, C, D son matrices triangulares superiores.

(?, ejercicio 13 del conjunto de problemas 5.1.)

(L-15) Problema 4. Encuentre los autovalores y autovectores de las siguientes matrices

(a)

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 2 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

(b)

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

(?, ejercicio 5 del conjunto de problemas 5.1.)

L-15

# Problemas de la Lección 15

(L-15) PROBLEMA 1. Considere la matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -3 & 4 & -4 \\ -3 & 5 & -3 \\ -1 & 2 & 0 \end{bmatrix}$$

(a) Los autovalores de **A** son -1, 1 y 2; y dos auto-vectores son

Compruebe que estos vectores son efectivamente auto-vectores de A. ¿Cuales son sus correspondientes autovalores?

(b) Encuentre un tercer auto-vector correspondiente al tercer auto-valor.

(L-15) PROBLEMA 2. Encuentre los valores y vectores característicos de

(a)

L-15

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 4 & -3 \end{bmatrix}$$

12 / 44

L-16

L-17 L-18 L-R

(L-15) PROBLEMA 5. Los autovalores de **A** son iguales a los autovalores  $\mathbf{A}^{\mathsf{T}}$ . Esto se debe a que  $\det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I})$  es igual a  $\det(\mathbf{A}^{\mathsf{T}} - \lambda \mathbf{I})$ .

- (a) Lo anterior es cierto porque
- (b) Demuestre con un ejemplo que, sin embargo, los auto-vectores de A y A<sup>T</sup> no son
- (?, ejercicio 11 del conjunto de problemas 5.1.)

(L-15) PROBLEMA 6. Sea **B** y un autovector  $\boldsymbol{x}$  con autovalor asociado  $\lambda$ , es decir  $\mathbf{B}\boldsymbol{x}=\lambda\boldsymbol{x}$ ; sea también  $\mathbf{A}=(\mathbf{B}+\alpha\mathbf{I})$ . Demuestre que  $\boldsymbol{x}$  es también un autovector de **A**, pero con el autovalor asociado  $(\lambda+\alpha)$ .

(L-15) Problema 7.

- (a) Encuentre los autovalores y los auto-vectores de la matriz  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}$ . Compruebe que la traza es igual a la suma de los autovalores, y que el determinante es igual a su producto.
- (b) Si consideramos una nueva matriz, generada a partir de la anterior como

$$\mathbf{B} = (\mathbf{A} - 7\mathbf{I}) = \begin{bmatrix} -6 & -1 \\ 2 & -3 \end{bmatrix}.$$

¿Cuáles son los autovalores y auto-vectores de la nueva matriz, y como están relacionados con los de A?

(?, ejercicio 1 y 3 del conjunto de problemas 5.1.)

(L-15) PROBLEMA 8. Suponga que  $\lambda$  es un auto-valor de  ${\bf A}$ , y que  ${\bf x}$  es un auto-vector tal que  ${\bf A}{\bf x}=\lambda {\bf x}$ .

- (a) Demuestre que ese mismo x es un auto-vector de  $\mathbf{B} = \mathbf{A} 7\mathbf{I}$ , y encuentre el correspondiente auto-valor de  $\mathbf{B}$ .
- (b) Suponga que  $\lambda \neq 0$  ( y que **A** es invertible), demuestre que x también es un auto-vector de  $\mathbf{A}^{-1}$ , y encuentre el correspondiente auto-valor. ¿Qué relación tiene con  $\lambda$ ?
- (?, ejercicio 7 del conjunto de problemas 5.1.)

(L-15) PROBLEMA 9. Suponga que  $\bf A$  es una matriz de dimensiones  $n \times n$ , y que  $\bf A^2 = \bf A$ . ¿Qué posibles valores pueden tomar los autovalores de  $\bf A$ ?

(L-15) PROBLEMA 10. Suponga la matriz  $\mathbf{A}$  con autovalores 1, 2 y 3. Si  $v_1$  es un auto-vector asociado al auto-valor 1,  $v_2$  al auto-valor 2 y  $v_3$  al auto-valor 3; entonces ¿cuanto es  $\mathbf{A}(v_1+v_2-v_3)$ ?

(L-15) PROBLEMA 11. Proporcione un ejemplo que muestre que los auto-valores pueden cambiar cuando un múltiplo de una columna se resta de otra. ¿Por qué los pasos de eliminación no modifican los autovalores nulos? (?, ejercicio 6 del conjunto de problemas 5.1.)

12 / 44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

(L-15) Problema 15. The equation  $(\mathbf{A}^2 - 4\mathbf{I})x = b$  has no solution for some right-hand side b. Give as much information as possible about the eigenvalues of the matrix  $\mathbf{A}$  (the matrix  $\mathbf{A}$  is diagonalizable).

(L-15) PROBLEMA 16. You are given the matrix

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0.5 & 0.2 & 0.2 \\ 0.1 & 0.5 & 0.5 \\ 0.4 & 0.3 & 0.3 \end{bmatrix}$$

One of the eigenvalues is  $\lambda=1$ . What are the eigenvalues of **A**? [Hint: Very little calculation required! You should be able to see another eigenvalue by inspection of the form of **A**, and the third by an easy calculation. You shouldn't need to compute  $\det(\mathbf{A}-\lambda\mathbf{I})$  unless you really want to do it the hard way.]

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

(L-15) PROBLEMA 12. El polinomio característico de una matriz **A** se puede factorizar como

$$\det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) = (\lambda_1 - \lambda)(\lambda_2 - \lambda) \cdots (\lambda_n - \lambda).$$

Demuestre, partiendo de esta factorización, que el determinante de  ${\bf A}$  es igual al producto de sus valores propios (autovalores). Para ello haga una elección inteligente del valor de  $\lambda$ .

(?, ejercicio 8 del conjunto de problemas 5.1.)

(L-15) PROBLEMA 13. Calcule los valores característicos (autovalores o valores propios) y los vectores característicos de  $\bf A$  y  $\bf A^2$ :

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & 3 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \qquad \mathbf{y} \qquad \mathbf{A}^2 = \begin{bmatrix} 7 & -3 \\ -2 & 6 \end{bmatrix}$$

 ${\bf A}^2$  tiene los mismos \_\_\_\_\_ que  ${\bf A}$ . Cuando los autovalores de  ${\bf A}$  son  $\lambda_1$  y  $\lambda_2$ , los autovalores de  ${\bf A}^2$  son \_\_\_\_. (?, ejercicio 22 del conjunto de problemas 5.1.)

(L-15) PROBLEMA 14. Suponga que los valores característicos de  $\mathbf{A}$  son 1, 2 y 4, ¿cuál es la traza de  $\mathbf{A}^2$ ? ¿Cuál es el determinante de  $(\mathbf{A}^{-1})^{\mathsf{T}}$ ? (?, ejercicio 10 del conjunto de problemas 5.2.)

12 / 44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

1 Esquema de la Lección 16

#### Esquema de la Lección 16

- Matrices semejantes:  $C = S^{-1}AS$
- Diagonalizando una matriz por bloques triangulares

• Matrices diagonalizables: cuando **C** es diagonal.

## 2 Matrices semejantes

## Semejanza

A y C son semejantes si existe S invertible tal que

$$\mathbf{C} = \mathbf{S}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{S}$$

Si A y C son semejantes (mirar demos en el libro):

- Mismo determinante:  $\det \mathbf{A} = \det \mathbf{C}$
- Mismo polinomio característico:  $|\mathbf{A} \lambda \mathbf{I}| = |\mathbf{C} \lambda \mathbf{I}|$
- Mismos autovalores y con las mismas multiplicidades algebraica y geométrica.
- La misma traza.

Trans. Elem. inversas espejo:  $\left(\mathbf{I}_{(\tau_1\cdots\tau_k)}\right)^{-1}={}_{esp(\tau_k^{-1}\cdots\tau_1^{-1})}\mathbf{I}$ 

$$\mathbf{I} = \mathbf{I}_{[(-\alpha)\mathbf{j}+\mathbf{i}]} \mathbf{T}_{[(\alpha)\mathbf{i}+\mathbf{j}]} = \mathbf{I}_{[\left(\frac{1}{\alpha}\right)\mathbf{j}]} \mathbf{T}_{[(\alpha)\mathbf{j}]} \Rightarrow \mathbf{A} \text{ similar a } esp(\tau_1 \cdots \tau_k)^{-1} \mathbf{A}_{\tau_1 \cdots \tau_k}$$

L-16 L-18 L-R

4 Diagonalizando por bloques una matriz (matriz dentada)

Sea 
$$\mathbf{A} = \left[ \begin{array}{c|c} \mathbf{C} & \parallel \\ \hline * & \parallel \mathbf{L} \end{array} \right] \in \mathbb{C}[n \times n]$$
 donde

**C** (de orden m) es singular y **L** es triangular inferior e invertible, entonces existe S = RP (invertible) tal que

L-R

3 Diagonalizando por bloques una matriz (matriz dentada)

Sea 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \mathbf{C} & \\ \hline * & \mathbf{L} \end{bmatrix} \in \mathbb{C}[n \times n]$$
 donde

C (de orden m) es singular y L es triangular inferior e invertible; entonces existe R invertible tal que

$$\mathbf{R}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{R} = \begin{bmatrix} & & 0 & & & & \\ & \star & & \vdots & & & \\ & & \mathbf{m} \times (m-1) & 0 & & & \\ & & & d_{m+1} & \beta_{m+1} & & \\ & \star & & d_{m+2} & * & \beta_{m+2} & & \\ & & \vdots & * & * & \ddots & \\ & & d_n & * & * & \cdots & \beta_n \end{bmatrix}$$

$$\left( \dots \begin{array}{c} & & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & & & & \\ & &$$

15 / 44

L-18 L-16

**5** Un ejemplo muy sencillo

## Ejemplo

Sea 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$
 con autovalores 0, 1 y 1.

$$\underbrace{\begin{bmatrix} \mathbf{A} \\ \mathbf{I} \end{bmatrix}}_{\begin{subarray}{c} \mathbf{I} \\ \mathbf{I} \end{subarray}}_{\begin{subarray}{c} \mathbf{I} \\ \mathbf{I} \end{subarray}}_{\begin{subarray}{c} \mathbf{I} \\ \mathbf{I} \end{subarray}} \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}}_{\begin{subarray}{c} [(1)1+2] \\ [(2)3+2] \\ [(2)3+2] \\ [(2)3+2] \\ [(2)3+2] \\ [(3)1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{subarray}} \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{subarray}}_{\begin{subarray}{c} \mathbf{I} \\ \mathbf{I} \\ \mathbf{I} \end{subarray}} \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{subarray}}_{\begin{subarray}{c} \mathbf{I} \\ \mathbf{I} \\ \mathbf{I} \end{subarray}}_{\begin{subarray}{c} \mathbf{I} \\ \mathbf{I} \end{subarray}} \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{subarray}}_{\begin{subarray}{c} \mathbf{I} \\ \mathbf{I} \end{subarray}}_{\begin{subarray}{c} \mathbf$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}}_{\text{diagonal}}$$

16 / 44 17 / 44

L-16

6 Un ejemplo no tan sencillo

**Ejemplo** 

Sea 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 3 \\ 3 & -2 & -9 \\ -1 & 2 & 6 \end{bmatrix}$$
 con autovalores 1, 1 y 0.

$$\begin{array}{c} (-) \\ \hline 1I \\ \hline \end{array} \end{array} = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 3 \\ 3 & -3 & -9 \\ -1 & 2 & 5 \\ \hline 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} = \begin{pmatrix} -2 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ (-) \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} = \begin{pmatrix} -2 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 0 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 0 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 1 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \hline \end{array} \\ \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \\ \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \\ \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \end{array} \\ \begin{array}{c} (-) \\ 2 \\ \hline \end{array} \\ \begin{array}{c} (-)$$

18 / 44

L-16

L-R

**8** De vuelta al ejemplo sencillo y "desdentado"

Sea 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$
 con autovalores 0, 1 y 1.

$$\underbrace{\begin{bmatrix} \mathbf{A} \\ \mathbf{I} \end{bmatrix}}_{\mathbf{0}\mathbf{I}} \overset{(-)}{\underset{\mathbf{0}}{\mathbf{0}}} + \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \\ \hline 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}}_{\mathbf{0}} \overset{\tau}{\underset{[2:3]}{\overset{[(1)1+2]}{\underset{[2:3]}{\overset{[(1)1+2]}{\underset{[2:3]}{\overset{[(1)1+2]}{\underset{[0,1]}{\overset{[(1)2+3]}{\underset{[(-1)2+3]}{\overset{[(1)2+3]}{\underset{[0,1]}{\overset{[(1)2+3]}{\underset{[0,1]}{\overset{[(1)2+3]}{\underset{[0,1]}{\overset{[(1)2+3]}{\underset{[0,1]}{\overset{[(1)2+3]}{\underset{[1]}{\overset{[1]}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A}(\mathbf{S}_{|i}) = \lambda_i(\mathbf{S}_{|i}) \quad \Rightarrow \quad \mathbf{S}_{|i} \text{ es un autovector.}$$

7 Toda matriz es semejante a otra matriz dentada

Para toda A existe S tal que

$$S^{-1}AS = C$$
  $\Rightarrow$   $AS = SC$ 

donde C, dentada, tiene los autovalores en la diagonal **Ejemplo** 

$$\begin{bmatrix} 6 & -1 & 1 \\ -9 & 1 & -2 \\ 4 & 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} -2 & 0 & 3 \\ 3 & -2 & -9 \\ -1 & 2 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 6 & -1 & 1 \\ -9 & 1 & -2 \\ 4 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 1 \end{bmatrix}}_{}$$

Consecuencias

•  $\sum \lambda_i = \operatorname{tr}\left(\mathbf{A}\right)$  y  $\prod \lambda_i = \det \mathbf{A}$ 

 $\bullet \quad \mathbf{AS}_{|j} = \mathbf{SC}_{|j} \qquad \Rightarrow \qquad \text{para } j \text{ tal que } \mathbf{C}_{|j} = \lambda_i \mathbf{I}_{|j} :$ 

$$\mathbf{A}(\mathbf{S}_{|i}) = \lambda_i(\mathbf{S}_{|i}) \quad \Rightarrow \quad \mathbf{S}_{|i} \text{ es un autovector.}$$

19 / 44

L-18 L-16 9 Matrices diagonalizables

- La matriz es diagonalizable si y solo si las multiplicidades algebraicas son iguales a las geométricas para cada autovalor
- Si no hay autovalores repetidos tampoco hay "dientes"
- Cuando no hay autovalores repetidos A es diagonalizable

## 10 Diagonalizando una matriz

- Encuentre el espectro:  $\{\lambda_1, \lambda_2, \ldots\}$
- ullet Encuentre la *multiplicidad algebraica* de cada autovalor:  $\mu(\lambda_i)$

luego elija una de estas alternativas:

- 1. Dentar la matrix (implementado en NAcAL)
- 2. ...o para cada  $\lambda_i$ 
  - encuentre el autoespacio

$${\mathcal E}_{\lambda_i}({\mathsf A}) = \left\{ \left. {m x} \in {\mathbb R}^n \right| {\mathsf A} {m x} = \lambda_i {m x} 
ight\} \ = \ {\mathcal N}({\mathsf A} - \lambda_i {\mathsf I}).$$

• revise  $\mu(\lambda_i) = \dim {\mathcal E}_{\lambda_i}({\mathbf A})$  (multiplicidades algebráica y geométrica iguales)

$$\mathbf{D} = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_k \end{bmatrix}; \quad \mathbf{S} = \begin{bmatrix} \text{base de } \mathcal{E}_{\lambda_1}(\mathbf{A}) \text{#}\cdots \text{#} \text{base de } \mathcal{E}_{\lambda_k}(\mathbf{A}) \end{bmatrix}$$

$$S^{-1}AS = D \Leftrightarrow A = SDS^{-1}$$

22 / 44

L-15

L-16

L-17

L-18

L-R

#### Problemas de la Lección 16

(L-16) PROBLEMA 1. Factorice las siguientes matrices en SDS<sup>-1</sup>;

(a) 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}$$

(b) 
$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}$$

(?, ejercicio 15 del conjunto de problemas 5.2.)

(L-16) Problema 2. ¿Cuáles de las siguientes matrices no se pueden diagonalizar?

(a)

$$\mathbf{A}_1 = \begin{bmatrix} 2 & -2 \\ 2 & -2 \end{bmatrix}$$

(b)

$$\mathbf{A}_2 = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 2 & -2 \end{bmatrix}$$

(c)

$$\mathbf{A}_3 = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}$$

(?, ejercicio 5 del conjunto de problemas 5.2.)

L-16

L-18

Si 
$$\mathbf{A}x = \lambda x$$
 entonces  $\mathbf{A}^2 x = \mathbf{A} \mathbf{A} x = \mathbf{A}(\lambda x) = \lambda \mathbf{A} x = \mathbf{A}(\lambda x)$ 

• ¿Qué relación hay entre los autovectores de **A** y los de **A**<sup>2</sup>?

11 Potencias de una matriz diagonalizable

• ¿Qué relación hay entre los autovalores de **A** y los de **A**<sup>2</sup>?

Dicho en forma matricial (si **A** es diagonalizable,  $\mathbf{A} = \mathbf{SDS}^{-1}$ ):

$$\mathbf{A}^2 = \mathbf{S}\mathbf{D}\mathbf{S}^{-1}\mathbf{S}\mathbf{D}\mathbf{S}^{-1} = \mathbf{S}\mathbf{D}^2\mathbf{S}^{-1}$$

En general para,  $n \in \mathbb{Z}$ ,  $n \ge 0...$   $\mathbf{A}^n =$  *i*y si  $\mathbf{A}$  es invertible?

23 / 44

L-R

l

I -17

L-18

(L-16) PROBLEMA 3. Si  $\mathbf{A}=\begin{bmatrix}4&3\\1&2\end{bmatrix}$  encuentre  $\mathbf{A}^{100}$  diagonalizando  $\mathbf{A}$ 

(?, ejercicio 7 del conjunto de problemas 5.2.)

- (L-16) PROBLEMA 4. Si los autovalores de  ${f A}$  son 1, 1 y 2, ¿cuáles de las siguientes afirmaciones sabemos que son ciertas?
- (a) A es invertible.
- (b) A es diagonalizable.
- (c) A no es diagonalizable
- (?, ejercicio 11 del conjunto de problemas 5.2.)

(L-16) PROBLEMA 5. Considere la matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

- (a)  $(1^{pts})$  Determine si la matriz **A** es diagonalizable. En caso de que lo sea, encuentre una matriz diagonal **D** y una matriz **S** tal que **A** = **SDS**<sup>-1</sup>.
- (b)  $(0.5^{\mathsf{pts}})$  Calcule  $(\mathbf{A}^6)\mathbf{v}$ , donde  $\mathbf{v} = (0, 0, 0, 1)$ .
- (c)  $(0.5^{\rm pts})$  Use los valores obtenidos en el primer apartado para justificar que  ${\bf A}$  es regular (invertible).

L-15 L-16 L-17 L-18

(d) (0.5 pts) ¿Qué relación hay entre los autovalores y los autovectores de  ${\bf A}$  y los de  ${\bf A}^{-1}$  ?

(L-16) PROBLEMA 6. Si  $\mathbf{A} = \mathbf{SDS}^{-1}$ ; entonces  $\mathbf{A}^3 = ($  )( )( )  $\mathbf{A}^{-1} = ($  )( )( ).

(?, ejercicio 16 del conjunto de problemas 5.2.)

(L-16) PROBLEMA 7. Considere la matriz

Г1

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$$

- (a) Encuentre los autovalores de A
- (b) Encuentre los auto-vectores de A
- (c) Diagonalice **A**: escríbalo como  $\mathbf{A} = \mathbf{SDS}^{-1}$ .

(L-16) PROBLEMA 8. ¿Falso o verdadero? Si los autovalores de  ${\bf A}$  son 2, 2 y 3 entonces sabemos que la matriz es

- (a) Invertible
- (b) Diagonalizable
- (c) No diagonalizable.

(L-16) PROBLEMA 9. Sean las matrices

$$\mathbf{A}_1 = \begin{bmatrix} 8 & \\ & 2 \end{bmatrix}; \qquad \mathbf{A}_2 = \begin{bmatrix} 9 & 4 \\ & 1 \end{bmatrix}; \qquad \mathbf{A}_3 = \begin{bmatrix} 10 & 5 \\ -5 & \end{bmatrix}$$

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

- (a) Encuentre los autovalores y auto-vectores de la matriz  $\mathbf{A}=\begin{bmatrix}1&0&0\\-2&1&0\\1&0&1\end{bmatrix}$  .
- (b) Explique por qué (o por qué no) la matriz A es diagonalizable.

(L-16) PROBLEMA 14. Sea **A** una matriz  $3\times 3$ . Asuma que sus autovalores son 1 y 0, que una base de los autovectores asociados a  $\lambda=1$  son [1,0,1] y [0,0,1]; mientras que los asociados a  $\lambda=0$  son paralelos a [1,1,2].

- (a) ¿Es A diagonalizable? En caso afirmativo escriba la matriz diagonal  $\bf D$  y la matriz  $\bf S$  tales que  $\bf A = \bf S \bf D \bf S^{-1}$ .
- (b) Encuentre A.

(L-16) PROBLEMA 15. Sea **A** una matriz  $2 \times 2$  tal que  $\binom{2}{0}$  es un autovector de **A** con autovalor 2, y  $\binom{2}{-1}$  es otro autovector de **A** con autovalor -2. Si  $v = \binom{1}{-1}$ , calcule  $(\mathbf{A}^3)v$ .

L-15 **L-16** L-17 L-18 L-R

- (a) Complete dichas matrices de modo que en los tres casos  $\det \mathbf{A}_i = 25$ . Así, la traza es en todos los casos igual a 10, y por tanto para las tres matrices el único auto-valor  $\lambda = 5$  está repetido dos veces ( $\lambda^2 = 25$  y  $\lambda + \lambda = 10$  implica  $\lambda = 5$ ).
- (b) Encuentre un vector característico con  $\mathbf{A}x=5x$ . Estas tres matrices no son diagonalizable porque no hay un segundo auto-vector linealmente independiente del primero.

(?, ejercicio 27 del conjunto de problemas 5.2.)

(L-16) PROBLEMA 10. Factorice las siguientes matrices en S D  $S^{-1}$ 

(a) 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$
  
(b)  $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ 

(?, ejercicio 1 del conjunto de problemas 5.2.)

(L-16) PROBLEMA 11. Encuentre la matriz **A** cuyos autovalores son 1 y 4, cuyos autovectores son  $\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$  y  $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  respectivamente. (?, ejercicio 2 del conjunto de problemas 5.2.)

(L-16) PROBLEMA 12. Si los elementos diagonales de una matriz triangular superior de orden  $3 \times 3$  son 1, 2 y 7, ¿puede saber si la matriz es diagonalizable? ¿Quién es **D**? (?, ejercicio 4 del conjunto de problemas 5.2.)

(L-16) Problema 13.

23 / 44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

1 Esquema de la Lección 17

#### Esquema de la Lección 17

- Matrices simétricas  $\mathbf{A} = \mathbf{A}^{\mathsf{T}}$ 
  - Autovalores y autovectores
- Introd. formas cuadráticas y matrices definidas positivas

L-R

# **2** Matrices simétricas $\mathbf{A} = \mathbf{A}^{\mathsf{T}}$

¿que hay de especial en  $\mathbf{A}x=\lambda x$  cuando  $\mathbf{A}_{n\times n}$  es simétrica?

- 1. Los autovalores son REALES
- 2. n autovectores *pueden elegirse* PERPENDICULARES (¡siempre diagonalizable!)

## Caso diagonalizable usual:

$$S^{-1}AS = D \longleftrightarrow A = SDS^{-1}$$

#### Caso simétrico:

Puedo elegir autovectores orto*normales* (columnas de S = Q)

(Si 
$$\mathbf{A} = \mathbf{A}^{\mathsf{T}}$$
)  $\mathbf{A} = \mathbf{Q}\mathbf{D}\mathbf{Q}^{\mathsf{T}} = \mathbf{Q}\mathbf{D}\mathbf{Q}^{\mathsf{T}}$  Tma. espectral

Diagonalizable ortogonalmente.

25 / 44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

4 Formas cuadráticas

#### Forma cuadrática:

$$x A x$$
; con  $A^{T} = A$ 

Como  $\mathbf{A} = \mathbf{Q} \mathbf{D} \mathbf{Q}^{\mathsf{T}}$  (con  $\mathbf{Q}^{\mathsf{T}} \mathbf{Q} = \mathbf{Q} \mathbf{Q}^{\mathsf{T}} = \mathbf{I}$ ), entonces

 $x\mathbf{A}x = x\mathbf{Q}\mathbf{D}\mathbf{Q}^{\intercal}x = (\mathbf{Q}^{\intercal}x)\mathbf{D}(\mathbf{Q}^{\intercal}x)$  (suma ponderada de cuadrados)

#### Forma cuadrática definida positiva:

$$x\mathbf{A}x > 0 \quad \forall x \neq \mathbf{0} \qquad \iff \qquad \lambda_i > 0, \quad i = 1:n.$$

entonces también decimos que A es definida positiva.

L-15 L-16 **L-17** L-18 L

## 3 Autoespacios ortogonales en las matrices simétricas

Los autovectores (correspondientes a autovalores distintos) de una matriz simétrica son ortogonales.

#### Demostración.

Suponga  $\mathbf{A} x = \lambda_1 x$  y  $\mathbf{A} y = \lambda_2 y$  (con  $\lambda_1 \neq \lambda_2$ ). Entonces

$$\lambda_1 \boldsymbol{x} \cdot \boldsymbol{y} = \mathbf{A} \boldsymbol{x} \cdot \boldsymbol{y} = \boldsymbol{x} (\mathbf{A}^{\intercal}) \boldsymbol{y} = \boldsymbol{x} \mathbf{A} \boldsymbol{y} = (\boldsymbol{x} \cdot \boldsymbol{y}) \lambda_2.$$

Puesto que  $\lambda_1 \neq \lambda_2$  necesariamente:

$$\lambda_1(\boldsymbol{x}\cdot\boldsymbol{y}) - \lambda_2(\boldsymbol{x}\cdot\boldsymbol{y}) = 0 \implies (\lambda_1 - \lambda_2)\boldsymbol{x}\cdot\boldsymbol{y} = 0 \implies \boldsymbol{x}\cdot\boldsymbol{y} = 0.$$

26 / 44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

5 Matrices definidas positivas

#### Significado:

$$x \mathbf{A} x > 0$$
 (excepto para  $x = \mathbf{0}$ )

#### Algunas propiedades

Suponga **A** simétrica definida positiva: ¿lo es también  $A^{-1}$ ?  $A = QDQ^{-1} = QDQ^{T}$ 

Suponga A, B simétricas definidas positivas: ¿lo es A + B?

por tanto la respuesta es...

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

## 6 Producto de matrices A<sup>T</sup>A

Supongamos  $\mathbf{A}_{m \times n}$  rectangular. ¿Es  $\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}$  definida positiva?

$$\boldsymbol{x}(\mathbf{A}^{\intercal}\mathbf{A})\boldsymbol{x} =$$

Sólo puede ser 0 si  $\mathbf{A}x$  es  $\mathbf{0}$ 

¿Cómo garantizar que  $\mathbf{A}x \neq \mathbf{0}$  cuando  $x \neq \mathbf{0}$ ?

29 / 44

L-R

L-15 L-16 L-17 L-18

8 Matrices simétricas definidas positivas

- Todos los autovalores son:
- Todos los pivotes son:

$$\begin{bmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$$

**Pivotes:** 

¿Signo de los autovalores?

$$\lambda^2 - 8\lambda + 11 = 0 \rightarrow \lambda = 4 \pm \sqrt{5} > 0$$

L-15 L-16 L-17 L-18 L-1

7 Matrices simétricas: signo de los autovalores

¿Son todos los  $\lambda_i$  positivos? ¿Son todos negativos?

Calcular autovalores de  $\underset{5\times 5}{\textbf{A}}$  es imposible en general

Buenas noticias: Signo de los pivotes de la forma escalonada coincide con el de los  $\lambda_i$  (si no hemos cambiado el signo del determinante con transformaciones  $Tipo\ II$ )

núm. pivotes positivos = núm. autovalores positivos

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

Resumen (para matrices simétricas):

- 1. Matrices simétricas tienen autovalores reales y autovectores que se pueden elegir perpendiculares
- 2.  $\mathbf{A} = \mathbf{Q} \mathbf{D} \mathbf{Q}^{\mathsf{T}}$  con  $\mathbf{Q}$  ortogonal
- 3. A es simétricas si y solo si es *ortogonalmente* diagonalizable.
- 4. El signo de los autovalores coincide con el de los pivotes<sup>1</sup>

30 / 44

# Problemas de la Lección 17

(L-17) PROBLEMA 1. Escriba las matrices  $\bf A$ ,  $\bf B$  y  $\bf C$  en la forma  $\bf QDQ^T$  del teorema espectral.

(a) 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 \\ 1/2 & 1/2 \end{bmatrix}$$

(b) 
$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

(c) 
$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 4 & -3 \end{bmatrix}$$

(?, ejercicio 11 del conjunto de problemas 5.5.)

(L-17) Problema 2. Encuentre los autovalores y los autovectores unitarios (de longitud igual a uno) de

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

(?, ejercicio 3 del conjunto de problemas 6.4.)

(L-17) PROBLEMA 3. Encuentre una matriz ortonornal  ${\bf Q}$  que diagonalize la siguiente matriz simétrica:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & -2 \\ 2 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$

32 / 44

L-R

L-15

L-16

L-17

L-18

L-R

(L-17) PROBLEMA 6. Sean

- (a) Encuentre los valores característicos de **A** (recuerde que  $i^2 = -1$ ).
- (b) Encuentre los valores característicos de B (en este caso quizá le resulte más sencillo encontrar primero los autovectores, y deducir entonces los autovalores).
- (c) De los siguientes tipos de matrices: ortogonales, invertibles, permutación, hermíticas, de rango 1. diagonalizables, de Markov ¿a qué tipos pertenece A?
- (d) ¿y **B**?

(?, ejercicio 14 del conjunto de problemas 5.5.)

(L-17) Problema 7. Si  ${\bf A}^3={\bf 0}$  entonces los autovalores de  ${\bf A}$  deben ser \_\_\_\_\_. De un ejemplo tal que  ${\bf A}\neq {\bf 0}$ . Ahora bien, si  ${\bf A}$  es además simétrica, demuestre que entonces  ${\bf A}^3$  es necesariamente  ${\bf 0}$ .

15 L-16 L-17 L-18

(?, ejercicio 5 del conjunto de problemas 6.4.)

(L-17) PROBLEMA 4. Suponga que **A** es una matriz simétrica de 3 por 3 con autovalores 0, 1 y 2.

- (a) ¿Qué propiedades pueden garantizarse para los autovectores unitarios u, v y w correspondientes a los respectivos autovalores 0, 1 y 2?
- (b) En términos de u, v y w, describa el espacio nulo  $\mathcal{N}(\mathbf{A})$ , el espacio nulo por la izquierda  $\mathcal{N}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}})$ , el espacio fila  $\mathcal{C}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}})$  y el espacio columna  $\mathcal{C}(\mathbf{A})$ .
- (c) Encuentre un vector x tal que Ax = v + w. ¿Es único?
- (d) ¿Qué condiciones debemos imponer sobre b para que  $\mathbf{A}x=b$  tenga solución?
- (e) Si u, v y w son las columnas de S, y v es ortogonal a w; escriba las matrices  $S^{-1}$  y  $S^{-1}AS$ .
- (?, ejercicio 13 del conjunto de problemas 5.5.)

(L-17) Problema 5. Escriba un hecho destacado sobre los valores característicos de cada uno de estos tipos de matrices:

- (a) Una matriz simétrica real.
- (b) Una matriz diagonalizable tal que  $\mathbf{A}^n \to \mathbf{0}$  cuando  $n \to \infty$ .
- (c) Una matriz no diagonalizable
- (d) Una matriz singular
- (?, ejercicio 16 del conjunto de problemas 5.5.)

32 / 44

L-15 L-16 **L-17** L-18 L-F

(L-17) PROBLEMA 8. Sea la matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a & 1 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}.$$

- (a) Demuestre que **A** no es diagonalizable cuando a=3.
- (b) ¿Es **A** diagonalizable cuando a=2? (explique su respuesta). En caso afirmativo calcule una matriz diagonal de autovalores **D** y una de autovectores **S** tales que  $\mathbf{A} = \mathbf{S}\mathbf{D}\mathbf{S}^{-1}$ .
- (c) ¿Es ATA diagonalizable para cualquier valor de a? ¿Es posible encontrar una base ortonormal de autovectores de ATA?
- (d) Encuentre todos los valores de a para los cuales existe  ${\bf A}^{-1}$  y además la matriz es diagonalizable.

(L-17) PROBLEMA 9. Sea la matriz

$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix};$$

- (a) Exprese B en la forma  $B = A = QDQ^{T}$  del teorema espectral.
- (b) ¿Es B diagonalizable? Si no lo es, diga las razones; y en caso contrario genere una matriz S que diagonalice a B.

1 Esquema de la Lección 18

## Esquema de la Lección 18

- Matrices (semi)definidas positivas, (semi)definidas negativas
- Completando el cuadrado
- Diagonalización por congruencia

33 / 44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

#### **Ejemplo**

¿Qué número debo poner para que la matriz A sea singular?

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 6 & \end{bmatrix}$$

- Autovalores:
- Menores principales:
- Para la forma cuadrática

$$q_{\mathbf{A}}(\boldsymbol{x}) = \boldsymbol{x} \mathbf{A} \boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} x, & y, \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 6 & \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 2x^2 + 12xy + y^2$$

¿Existe  $x \neq 0$  tal que xAx = 0?

2 Formas cuadráticas

L-18

• Definida positiva:  $\forall x \neq 0 \Rightarrow x A x > 0$ .

L-16

- Semi-definida positiva:  $\forall x \neq 0 \Rightarrow x Ax \geq 0$ .
- Definida negativa:  $\forall x \neq 0 \Rightarrow x A x < 0$ .
- Semi-definida negativa:  $\forall x \neq 0 \Rightarrow x Ax \leq 0$ .
- Indefinida: ni semi-definida positiva ni semi-definida negativa.

34 / 44

L-15 L-16 L-17 **L-18** L-R

#### **Ejemplo**

Si 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 6 & 7 \end{bmatrix}$$
 entonces  $\begin{pmatrix} x, & y, \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 6 & 7 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 2x^2 + 12xy + ? y^2$ 

- ¡Hay números x y y que hagan xAx negativa?
- ¿Pasa por el origen?
- Si y = 0 y x = 1, ¿es positiva? (¿y si x = -1?)
- Si x = 0 y y = 1, ¿es positiva? (¿y si y = -1?)
- ¿Es siempre positiva?

(0,0,) **punto de silla**: mínimo en unas direcciones, y máximo en otras.

$$\lambda_1 = -2, \quad \begin{pmatrix} -6\\4 \end{pmatrix}; \qquad \lambda_1 = 11, \quad \begin{pmatrix} 6\\9 \end{pmatrix}$$

## **Ejemplo**

Si 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 6 & 20 \end{bmatrix}$$
 entonces  $\begin{pmatrix} x, & y, \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 6 & 20 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 2x^2 + 12xy + 20y^2$ 

#### Definida positiva.

Pruebas de que A es definida positiva

- ¡Son los menores principales positivos?
- ¿Son los autovalores positivos?

$$q_{\mathbf{A}}(oldsymbol{x}) = oldsymbol{x} \mathbf{A} oldsymbol{x} > 0$$
 para todo  $oldsymbol{x} 
eq oldsymbol{0}$ 

37 / 44

L-15 L-16

L-11

4 Matrices congruentes

L-18

 ${f A}$  y  ${f C}$  son congruentes si existe  ${f B}$  invertible tal que  ${f C}={f B}^{\intercal}{f A}{f B}$ 

## Diagonalización por congruencia

Para toda **A** (simétrica) existe  $\mathbf{B} = \mathbf{I}_{ au_1 \cdots au_k}$  (invertible) tal que

$$\mathbf{D} = \mathbf{B}^{\mathsf{T}} \mathbf{A} \mathbf{B} \qquad \text{es diagonal} \qquad (\mathbf{B}^{\mathsf{T}} = {}_{\tau_k \cdots \tau_1} \mathbf{I})$$

Teorema Espectral: ¡Diagonalización por semejanza y congruencia!

$$\mathbf{D} = \mathbf{Q}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{Q} = \mathbf{Q}^{\mathsf{T}} \mathbf{A} \mathbf{Q}.$$

Toda forma cuadrática se puede expresar como suma de cuadrados

$$oldsymbol{x} \mathbf{A} oldsymbol{x} = oldsymbol{x} oldsymbol{\left(\mathbf{B}^{-1}\right)^{\mathsf{T}} \mathbf{D} \mathbf{B}^{-1} oldsymbol{x}} = oldsymbol{y} \mathbf{D} oldsymbol{y}; \qquad \mathsf{donde} \qquad oldsymbol{y} = \mathbf{B}^{-1} oldsymbol{x}.$$

L-17 L-18

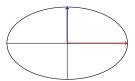
#### 3 Completando el cuadrado

Si pudiéramos expresar q(x) como suma de cuadrados, sabríamos si q(x) es defnida positiva.

Completemos el cuadrado!

- $q(x,y) = 2x^2 + 12xy + 20y^2 = 2(x + ?y)^2 + ?$
- $q(x,y) = 2x^2 + 12xy + 7y^2$
- $q(x,y) = 2x^2 + 12xy + 18y^2$
- $q(x,y) = 2x^2 + 12xy + 200y^2$  (gráfico)

Si definida positiva:  $q(x,y) = a; \quad a > 0$ : elipse



įes

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

# **5** Completar el cuadrado

$$2x^{2} + 12xy + 20y^{2}$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 6 & 20 \end{bmatrix} \xrightarrow{[(-3)\mathbf{1}+\mathbf{2}]} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 6 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow{\boldsymbol{\tau}} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix};$$

por tanto tenemos que:

$$\begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \mathbf{D} = \mathbf{E}^{\mathsf{T}} \mathbf{A} \mathbf{E} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 6 & 20 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

así  $\mathbf{A} = (\mathbf{E}^{\mathsf{T}})^{-1}\mathbf{D}\mathbf{E}^{-1}$  y por tanto

$$\boldsymbol{x} \mathbf{A} \boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} x, & y, \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \boldsymbol{x} (\mathbf{E}^{-1})^{\mathsf{T}} \end{pmatrix} \mathbf{D} \begin{pmatrix} \mathbf{E}^{-1} \boldsymbol{x} \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} (x+3y), & y, \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} (x+3y) \\ y \end{pmatrix} = 2(x+3y)^2 + 2y^2$$

L-15 L-16 L-17 L-18 L

**6** Ejemplo 3 por 3

¿Es 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$
 definida positiva?

$$\begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow[\begin{bmatrix} \left(\frac{1}{2}\right)\mathbf{1}+\mathbf{2} \right]]{\boldsymbol{\tau}} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & -1 \\ 0 & -1 & 2 \end{bmatrix} \xrightarrow[\begin{bmatrix} \left(\frac{1}{2}\right)\mathbf{2}+\mathbf{3} \right]]{\boldsymbol{\tau}} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{4}{3} \end{bmatrix}$$

$$x\mathbf{A}x = 2x^2 + 2y^2 + 2z^2 - 2xy - 2yz > 0$$

41 / 44

 $x \mathbf{A} x = 1$  : (elipsoide) Ejes en la dirección de los autovectores  $\mathbf{A} = \mathbf{Q}^{\intercal} \lambda \mathbf{Q}$ 

L-15 L-16 L-17 **L-18** L-R

**8** Otro ejemplo 3 por 3

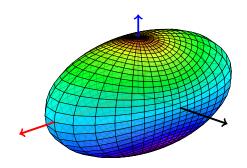
¿Es 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$
 definida positiva?

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow[[(1)\mathbf{3}+1]{\textbf{7}}{[(1)\mathbf{3}+1]} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \xrightarrow[[(-\frac{1}{2})\mathbf{1}+\mathbf{3}]{\textbf{7}}{[(-\frac{1}{2})\mathbf{1}+\mathbf{3}]} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} \xrightarrow[[\mathbf{2}=\mathbf{3}]{\textbf{2}=\mathbf{3}}]{\mathbf{2}=\mathbf{3}} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Matriz indefinida

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

- Matrices definidas positivas y elipsoides: ejemplo 3 por 3
- La región (xAx = a) es un (elipsoide).
- Los autovectores son los ejes principales Q.
- Longitud de los ejes determinada por los autovalores



42 / 44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

9 "Clasificación" de formas cuadráticas

 $oxed{x \mathbf{A} x \overset{ ext{ ext{ iny }}}{ ext{ iny }} 0}; \quad \mathsf{para todo } x 
eq \mathbf{0}$ 

#### Métodos

Mirar el signo de

- 1. Elem. diag.:  $D = B^T AB$  (Diagonalización por congruencia)
- 2. Calcular los autovalores: (Raíces de un polinomio) ©
- 3. Menores principales: (Critero de Sylvester) 😟

## Ley de inercia

el número de componentes positivas, negativas y nulas de la diagonal de  $\bf D$  es un invariante de  $\bf A$ , i.e., no depende de  $\bf B$  (La diagonalización ortogonal  $\bf D=\bf Q^T\bf A\bf Q$  es un caso especial)

#### Problemas de la Lección 18

(L-18) PROBLEMA 1. Decida si las siguientes matrices son definidas positivas, y escriba las formas cuadráticas  $f = x \mathbf{A} x$  correspondientes:

(a) 
$$\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 5 \end{bmatrix}$$

(b) 
$$\begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

(c) 
$$\begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 5 \end{bmatrix}$$

(d) 
$$\begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 2 & -8 \end{bmatrix}$$

(e) El determinante del apartado (b) es cero; ;a lo largo de que recta se verifica que en todos sus puntos f(x,y) = 0?

(?, ejercicio 2 del conjunto de problemas 6.1.)

(L-18) PROBLEMA 2. ¿Cuál es la forma cuadrática  $f = ax^2 + 2bxy + cy^2$  para cada una de las siguientes matrices? Complete el cuadrado con la finalidad de escribir fcomo una suma de uno o dos cuadrados  $d_1()^2 + d_2()^2$ .

(a) 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 9 \end{bmatrix}$$

(a) 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 9 \end{bmatrix}$$
  
(b)  $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 3 & 9 \end{bmatrix}$ 

(?, ejercicio 15 del conjunto de problemas 6.1.)

44 / 44

L-R

L-18 L-16

(L-18) PROBLEMA 6. Sean las formas cuadráticas

$$q_1(x, y, z) = x^2 + 4y^2 + 5z^2 - 4xy.$$
  

$$q_2(x, y, z) = -x^2 + 4y^2 + z^2 + 2xy - 2axz.$$

- (a) Demuestre que  $q_1(x, y, z)$  es semi-definida positiva.
- (b) Halle, si existiese, un valor de a de manera que  $q_2(x, y, z)$  sea definida negativa.

(L-18) PROBLEMA 7. Decida si las siguientes matrices son definidas positivas o no.

(a) 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & -1 \\ -1 & -1 & 2 \end{bmatrix}$$

(b) 
$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & -1 \\ -1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

(c) 
$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{bmatrix}^2$$

(?, ejercicio 2 del conjunto de problemas 6.2.)

L-16 L-18 L-R

(L-18) PROBLEMA 3. ; Cuales de la siguientes matrices tienen dos autovalores positivos? Pruebe a > 0 y  $ac > b^2$  (determinante mayor que cero); no calcule los autovalores. xAx < 0.

(a) 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 5 & 6 \\ 6 & 7 \end{bmatrix}$$

(b) 
$$\mathbf{B} = \begin{bmatrix} -1 & -2 \\ -2 & -5 \end{bmatrix}$$

(c) 
$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1 & 10 \\ 10 & 100 \end{bmatrix}$$

(d) 
$$\mathbf{D} = \begin{bmatrix} 1 & 10 \\ 10 & 101 \end{bmatrix}$$

(?, ejercicio 14 del conjunto de problemas 6.1.)

(L-18) Problema 4. Demuestre que  $f(x,y)=x^2+4xy+3y^2$  no tiene un mínimo en (0,0) a pesar de que todos sus coeficientes son positivos. Escriba f(x,y) como una diferencia de cuadrados y encuentre un punto (x, y) donde f(x, y) sea negativa. (?, ejercicio 16 del conjunto de problemas 6.1.)

(L-18) PROBLEMA 5. Demuestre a partir de los valores característicos que si A es definida positiva, entonces también lo son  $A^2 \vee A^{-1}$ . (?, ejercicio 4 del conjunto de problemas 6.2.)

44 / 44

L-16 L-18 L-R

(L-18) PROBLEMA 8. Clasifique la forma cuadrática (ie., definida positiva, negativa, semidefinida, no definida, etc.)

$$a(x, y, z) = x^2 + 6xy + y^2 + az^2$$
:

en función del parámetro a.

(L-18) PROBLEMA 9. Si  $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a & b \\ b & d \end{bmatrix}$  es definida positiva, pruebe que  $\mathbf{A}^{-1}$  es definida positiva.

(?. eiercicio 8 del conjunto de problemas 6.1.)

(L-18) PROBLEMA 10. Si una matriz simétrica de 2 por 2 satisface a > 0, y  $ac > b^2$ . demuestre que sus autovalores son reales y positivos (definida positiva). Emplee la ecuación característica y el hecho de que el producto de los autovalores es igual al determinante.

(?, ejercicio 3 del conjunto de problemas 6.1.)

(L-18) Problema 11. Decida si las siguientes matrices son definidas positivas, definidas negativas, semi-definidas, o indefinidas.

(a) 
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 5 & 4 \\ 3 & 4 & 9 \end{bmatrix}$$
  
(b)  $\mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 6 & -2 & 0 \\ 0 & -2 & 5 & -2 \\ 0 & 0 & -2 & 3 \end{bmatrix}$   
(c)  $\mathbf{C} = -\mathbf{B}$   
(d)  $\mathbf{D} = \mathbf{A}^{-1}$ 

(L-18) PROBLEMA 12. Una matriz definida positiva no puede tener un cero (o incluso peor; un número negativo) en su diagonal principal. Demuestre que esta matriz no cumple  $x\mathbf{A}x > 0$ , para todo  $x \neq 0$ :

$$\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 5 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \quad \text{no es positiva cuando} \quad \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} & & & \\ & & & \\ & & & \end{pmatrix}$$

(?, ejercicio 21 del conjunto de problemas 6.2.)

44 / 44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

(L-18) PROBLEMA 16. Considere las siguientes matrices

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & a & 0 \\ 0 & 0 & a & a \end{bmatrix} \qquad \mathbf{y} \qquad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Se pide:

- (a)  $(0.5^{pts})$  Calcule los autovalores de la matriz **A**.
- (b)  $(0.5^{\text{pts}})$  Prueba que si a=2 la matriz **A** NO es diagonalizable.
- (c) (1<sup>pts</sup>) Para la matriz B, encuentre una matriz diagonal D y una matriz P tal que  $B = PDP^\intercal$ .
- (d) (0.5<sup>pts</sup>) Obtenga la expresión polinómica de la forma cuadrática asociada a la matriz B y pruebe que es definida positiva.

(L-18) PROBLEMA 17. Dada la matriz  ${\bf A}=\left( \begin{smallmatrix} a&3/5\\b&4/5 \end{smallmatrix} \right),$  calcule valores (si existen) de a y b para los cuales

- (a)  $(0.5^{\text{pts}})$  La matriz **A** es orto-normal.
- (b)  $(0.5^{pts})$  Las columnas de la matriz **A** son independientes.
- (c)  $(0.5^{\text{pts}}) \lambda = 0$  es un autovalor de **A**.
- (d)  $(0.5^{pts})$  **A** es simétrica y definida negativa.

-15 L-16 L-17 **L-18** 

(L-18) PROBLEMA 13. Demuestre que si  $\bf A$  y  $\bf B$  son definidas positivas entonces  $\bf A+\bf B$  también es definida positiva. Para esta demostración los pivotes y los valores característicos no son convenientes. Es mejor emplear  $x(\bf A+\bf B)x>0$  (?, ejercicio 5 del conjunto de problemas 6.2.)

(L-18) Problema 14. Factorice las siguientes matrices simétricas en la forma  $\dot{\mathbf{L}} \cdot \mathbf{D} \cdot \dot{\mathbf{L}}^\mathsf{T}$ .

(a)

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 3 & 6 & 10 \\ 1 & 4 & 10 & 20 \end{bmatrix}$$

(b)

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 3 & 3 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \end{bmatrix}$$

(L-18) PROBLEMA 15. La forma cuadrática  $f(x,y)=3(x+2y)^2+4y^2$  es definida positiva. Encuentre la matriz **A**, factorícela en **LDL**<sup>T</sup>, y relacione los elementos en **D** y **L** con 3, 2 y 4 en f.

(?, ejercicio 9 del conjunto de problemas 6.1.)

44 / 44

L-R

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

(L-18) Problema 18

- (a) Obtenga la matriz  $\mathbf{Q}$  asociada a la forma cuadrática  $q(x,y,z) = x^2 + 2xy + ay^2 + 8z^2$  y clasifique la matriz  $\mathbf{Q}$  (es decir, diga en que casos la matriz es no definida, definida o semidefinida, de manera positiva o negativa) para el caso en el que a es igual a uno (a=1).
- (b) Clasifíque la matriz **Q** cuando  $a \neq 1$ .

## Problemas de la Lección opcional 2

(L-OPT-2) PROBLEMA 1. Considere la matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & a & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

- (a)  $(0.5^{\text{pts}})$  Demuestre que **A** es invertible si y sólo si  $a \neq 0$ .
- (b)  $(0.5^{\text{pts}})$  ; Es la matriz **A** definida positiva cuando a=1? Justifique su respuesta.
- (c)  $(1^{\text{pts}})$  Calcule  $\mathbf{A}^{-1}$  cuando a=2.
- (d)  $(0.5^{\rm pts})$  ¿Cuantas variables pueden ser tomadas como exógenas (o libres) en el sistema  $\mathbf{A}x = \mathbf{0}$  cuando a = 0? ¿Cuales?

(L-OPT-2) PROBLEMA 2. Verdadero o falso (puntuarán aquellas respuestas correctamente justificadas; una respuesta que se limite a indicar la falsedad o veracidad de cada afirmación tendrá una calificación de cero puntos)

- (a) Si A es simétrica, entonces A<sup>2</sup> también lo es.
- (b) Si  $A^2 = A$  entonces  $(I A)^2 = (I A)$  donde I es la matriz identidad.
- (c) Si  $\lambda=0$  es un autovalor de la matriz cuadrada  ${\bf A}$ , entonces el sistema de ecuaciones  ${\bf A}x={\bf 0}$  es compatible determinado.
- (d) Si  $\lambda=0$  es un autovalor de la matriz cuadrada **A**, entonces el sistema de ecuaciones  $\mathbf{A}x=\mathbf{b}$  puede ser incompatible.
- (e) Si una matriz es ortogonal (columnas perpendiculares y de norma uno) entonces su inversa también es ortogonal.

44 / 44

L-R

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

(L-OPT-2) PROBLEMA 4. En las preguntas siguientes  $\bf A$  y  $\bf B$  son matrices  $n \times n$ . Indique si las siguientes afirmaciones son verdaderas o falsas (incluya una breve explicación, o un contra ejemplo que justifique su respuesta):

- (a) Si A no es cero entonces  $det(A) \neq 0$
- (b) Si  $det(AB) \neq 0$  entonces A es invertible.
- (c) Si intercambio las dos primeras filas de A sus autovalores cambian.
- (d) Si A es real y simétrica, entonces sus autovalores son reales (aquí no es necesaria una justificación).
- (e) Si la forma reducida de echelon de ( ${\bf A}-5{\bf I}$ ) es la matriz identidad, entonces 5 no es un autovalor de  ${\bf A}$ .
- (f) Sea  ${m b}$  un vector columna de  ${\mathbb R}^n.$  Si el sistema  ${f A}{m x}={m b}$  no tiene solución, entonces  $\det({f A}) 
  eq 0$
- (g) Sea C de orden  $3 \times 5$ . El rango de C puede ser 4.
- (h) Sea C de orden  $n \times m$ , y b un vector columna de  $\mathbb{R}^n$ . Si  $\mathbf{C} x = b$  no tiene solución, entonces  $\operatorname{rg}(\mathbf{C}) < n$ .
- (i) Toda matriz diagonalizable es invertible.
- (i) Si A es invertible, entonces su forma reducida de echelon es la matriz identidad.

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

(f) Si 1 es el único autovalor de una matriz  $\bf A$  de orden  $2\times 2$ , entonces  $\bf A$  necesariamente tiene que ser la matriz identidad  $\bf I$ .

(L-OPT-2) PROBLEMA 3. complete los blancos, o responda Verdadero/Falso.

- (a) Cualquier sistema generador de un espacio vectorial contiene una base del espacio (V/F)
- (b) Que los vectores  $v_1, v_2, \ldots, v_n$  sean linealmente independientes significa que
- (c) El conjunto que sólo contiene el vector  ${\bf 0}$  es un conjunto linealmente independiente. (V/F)
- (d) Una matriz cuadrada de orden n por n es diagonalizable cuando:

(e) Si 
$$u = (1, 2, -1, 1)$$
, entonces  $||u|| = \underline{\hspace{1cm}}$ 

(f) Si 
$$u = (1, 2, -1, 1)$$
 y  $v = (-2, 1, 0, 0)$ , entonces  $u \cdot v =$ 

44 / 44

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

(L-OPT-2) PROBLEMA 5. Sean

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & -3 & 4 \\ 0 & 0 & 5 \end{bmatrix}; \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}; \quad \mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 6 \end{bmatrix}; \quad \mathbf{D} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 3 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Los autovalores de  ${\bf B}$  son 0 y 2. Use esta información para responder a las siguientes cuestiones. Para cada matriz debe dar una explicación. Puede haber más de una matriz que cumpla la condición:

- (a) ¿ Qué matrices son invertibles?
- (b) ¿Qué matrices tienen un autovalor repetido?
- (c) ¿Qué matrices tienen rango menor a tres?
- (d) ¿ Qué matrices son diagonalizables?
- (e) ¿Para qué matrices diagonalizables podemos encontrar tres autovectores ortogonales entre si?

(L-OPT-2) PROBLEMA 6. Sea la matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

- (a) Calcule los autovalores y autovectores de A.
- (b) ; Es A diagonalizable?

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

- (c) ¿Es posible encontrar una matriz P tal que A = PDP<sup>T</sup>, siendo D una matriz diagonal?
- (d) Calcule  $|\mathbf{A}^{-1}|$ .

(L-OPT-2) PROBLEMA 7. Sea **A** una matriz  $3\times 3$  y sean  $\lambda_1=1,\ \lambda_2=2$  y  $\lambda_3=-1$  sus autovalores. Sean  $\boldsymbol{v}_1=(1,0,1)^{\mathsf{T}}$  y  $\boldsymbol{v}_2=(1,1,1)^{\mathsf{T}}$  los autovectores asociados a  $\lambda_1$  y  $\lambda_2$ .

- (a) ¿Es A diagonalizable?
- (b) ¿Podría ser  $v_3 = (-1, 0, -1)^{\mathsf{T}}$  un autovector asociado al autovalor  $\lambda_3 = -1$ .
- (c) Calcule  $\mathbf{A}(\boldsymbol{v}_1 \boldsymbol{v}_2)$ .

#### (L-Opt-2) Problema 8.

(a)  $(0.5^{\rm pts})$  Encuentre un sistema lineal homogéneo  $\mathbf{A}x=\mathbf{0}$  cuyas soluciones sean

$$\left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4 \ \middle| \ \exists \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R} \quad \text{tales que} \ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}. \right\}$$

44 / 44

(b) (0.5<sup>pts</sup>) Si el polinomio característico de la matriz **A** es  $p(\lambda) = \lambda^5 + 3\lambda^4 - 24\lambda^3 + 28\lambda^2 - 3\lambda + 10$ , encuentre el rango de **A**.

(L-OPT-2) PROBLEMA 9. Suponga una matriz cuadrada e invertible A.

L-15 L-16 L-17 L-18 L-R

- (a) ¿Cuáles son sus espacios columna  $\mathcal{C}(\mathbf{A})$  y espacio nulo  $\mathcal{N}(\mathbf{A})$ ? (no responda con la definición, diga qué conjunto de vectores compone cada espacio).
- (b) Suponga que A puede ser factorizada en A = LU:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 5 & 1 & 0 \\ 7 & 3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} \\ 0 & u_{12} & u_{13} \\ 0 & 0 & u_{13} \end{bmatrix}$$

Describa el primer paso de eliminación en la reducción de A a U. ¿porqué sabe que U es también una matriz invertible? ¿Cuanto vale el determinante de A?

(c) Encuentre una matriz particular de dimensiones  $3\times 3$  e invertible **A** que no pueda ser factorizada en la forma **LU** (sin permutar previamente las filas). ¿Qué factorización es todavía posible en su ejemplo? (no es necesario que realice la factorización). ¿Cómo sabe que su matriz **A** es invertible?

44 / 44