Matemáticas II

Marcos Bujosa

Universidad Complutense de Madrid

28/03/2023

1/27

L-11

1 Esquema de la Lección 11

Esquema de la Lección 11

- Vectores y subespacios ortogonales
- Espacio nulo ⊥ espacio fila

$$\mathcal{N}\left(\mathbf{A}\right) \perp \mathcal{C}\left(\mathbf{A}^{\intercal}\right)$$

• espacio nulo por la izquierda ⊥ espacio columna

$$\mathcal{N}\left(\mathbf{A}^{\intercal}\right)\perp\mathcal{C}\left(\mathbf{A}\right)$$

• De las ecuaciones paramétricas a las cartesianas (o implícitas)

Puede encontrar la última versión de este material en

https://github.com/mbujosab/MatematicasII/tree/main/Esp

Marcos Bujosa. Copyright © 2008–2023 Algunos derechos reservados. Esta obra está bajo una licencia de Creative Commons Reconocimiento-CompartirIgual 4.0 Internacional. Para ver una copia de esta licencia, visite http://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/ o envie una carta a Creative Commons, 559 Nathan Abbott Way, Stanford, California 94305, USA.

1/27

- Producto punto

L-11

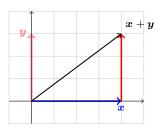
$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \sum_{i=1}^{n} a_i b_i$$

2 Algunas definiciones

- Longitud de un vector $\|a\| = \sqrt{a \cdot a}$ $a \cdot a = \|a\|^2$.
- Vector unitario: $\|\boldsymbol{a}\| = 1$
- Vectores ortogonales (perpendiculares): $x \cdot y = 0$.

L-11

3 Vectores ortogonales



$$\boldsymbol{x} \cdot \boldsymbol{y} = 0 \iff \boldsymbol{x} \perp \boldsymbol{y}$$

Tma. Pitágoras:
$$m{x}\cdot m{y} = 0 \iff \|m{x}\|^2 + \|m{y}\|^2 = \|m{x}+m{y}\|^2$$
 $m{x}\cdot m{x} + m{y}\cdot m{y} = (m{x}+m{y})\cdot (m{x}+m{y}).$

4 / 27

L-11 L-12

5 Subespacios ortogonales

Cuando el subespacio S es ortogonal al subespacio T:

Cada vector de ${\mathcal S}$ es ortogonal a cada vector de ${\mathcal T}$

¿Son ortogonales el plano de la pizarra y el suelo?

L-11 L-11

4 Norma al cuadrado de un vector

$$\|oldsymbol{v}\|^2 = oldsymbol{v} \cdot oldsymbol{v}$$

$$oldsymbol{x} = egin{pmatrix} 1 \ 2 \ 3 \end{pmatrix} \quad
ightarrow \quad \|oldsymbol{x}\|^2 = \qquad ; \qquad oldsymbol{y} = egin{pmatrix} 2 \ -1 \ 0 \end{pmatrix} \quad
ightarrow \quad \|oldsymbol{y}\|^2 = \qquad ;$$

¿Son estos vectores ortogonales?

$$oldsymbol{x} + oldsymbol{y} = \left(egin{array}{c} \|oldsymbol{x} + oldsymbol{y}\|^2 = \end{array}
ight. ;$$

5 / 27

L-11 L-12

6 Espacio nulo ortogonal a espacio fila

• $\mathcal{N}(\mathbf{A}) \perp \text{filas de } \mathbf{A}$

$$\mathbf{A}x = \mathbf{0} \implies \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \mathbf{A} \end{pmatrix} \cdot \mathbf{x} \\ \vdots \\ \begin{pmatrix} 1 & \mathbf{A} \end{pmatrix} \cdot \mathbf{x} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}$$

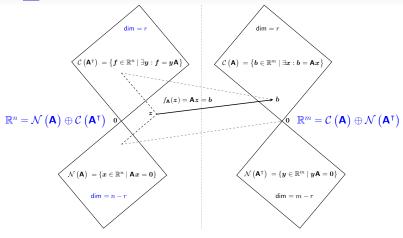
ullet $\mathcal{N}\left(\mathbf{A}
ight)\perp d\mathbf{A}, \quad orall d\in\mathbb{R}^m$ (cualquier combinación lineal de las filas)

$$x \in \mathcal{N}(\mathbf{A}) \quad \Rightarrow \quad d\mathbf{A}x = d \cdot \mathbf{0} = 0.$$

espacio nulo
$$\perp$$
 espacio fila $\mathcal{N}\left(\mathbf{A}\right) \perp \mathcal{C}\left(\mathbf{A}^{\intercal}\right)$

También:
$$x\mathbf{A} = \mathbf{0}$$
 \Rightarrow $\mathcal{N}\left(\mathbf{A}^{\intercal}\right) \perp \mathcal{C}\left(\mathbf{A}\right)$

7 El gran esquema: suma directa de complementos ortogonales



$$egin{aligned} \mathcal{C}\left(\mathbf{A}^{\intercal}
ight) \perp \mathcal{N}\left(\mathbf{A}
ight) & \mathcal{C}\left(\mathbf{A}
ight) \perp \mathcal{N}\left(\mathbf{A}^{\intercal}
ight) \ f \cdot x = y \mathbf{A} x = y \cdot \mathbf{0} & y \cdot b = y \mathbf{A} x = \mathbf{0} \cdot x \end{aligned}$$

$$\mathcal{C}\left(\mathbf{A}\right) \perp \mathcal{N}\left(\mathbf{A}^{\intercal}\right)$$

8 / 27

9 Ecuaciones cartesianas (implícitas) y paramétricas de rectas y planos

Ecuación cartesiana (implícita) $\{x \in \mathbb{R}^n \mid \mathbf{A}x = \mathbf{b}\}$:

Por ejemplo

L-11

$$\left\{ \boldsymbol{x} \in \mathbb{R}^3 \; \left| \; \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right. \right\} = \text{c. sol. de } \left\{ \begin{matrix} x_1 - x_2 + x_3 = 1 \\ x_3 = 1 \end{matrix} \right.$$

Ecuación paramétrica:

Para el conjunto del ejemplo anterior

$$\left\{oldsymbol{x} \in \mathbb{R}^3 \; \middle| \; \exists oldsymbol{p} \in \mathbb{R}^1 : oldsymbol{x} = egin{pmatrix} 0 \ 0 \ 1 \end{pmatrix} + egin{bmatrix} 1 \ 1 \ 0 \end{bmatrix} oldsymbol{p}
ight\}$$

En este caso dimensión 1 Una recta (sólo hay un parámetro a) recta recta

8 Revisitando la eliminación gaussiana

Algoritmo que encuentra una base del complemento ortogonal

Dame varios vectores y los escribo como filas de una matriz M ...

$$\begin{bmatrix} \mathbf{M} \\ \mathbf{I} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & 1 \\ 1 & -4 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{ \begin{bmatrix} (3)1+2 \\ [(1)1+4] \\ [(1)2+3] \\ [(1)2+4] \\ \end{bmatrix}} \xrightarrow{ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 3 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{C} & \mathbf{0} \\ \mathbf{D} & \mathbf{N} \end{bmatrix}$$

Base del espacio generado por los vectores (fila): \mathcal{V} Base del complemento ortogonal: \mathcal{V}^{\perp}

MN = 0

9 / 27

Pero si me das $N_{|1}$ y $N_{|2}$ y empiezo de nuevo... obtendré una base de. . .

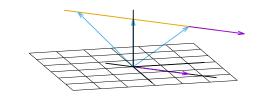
L-11

o bien

$$\left\{oldsymbol{x} \in \mathbb{R}^3 \; \middle| \; \exists oldsymbol{p} \in \mathbb{R}^1 : oldsymbol{x} = egin{pmatrix} 1 \ 1 \ 1 \end{pmatrix} + egin{bmatrix} 1 \ 1 \ 0 \end{bmatrix} oldsymbol{p}
ight\}$$

o bien

$$\left\{oldsymbol{x} \in \mathbb{R}^3 \;\left|\; \exists oldsymbol{p} \in \mathbb{R}^1 : oldsymbol{x} = egin{pmatrix} -1 \ -1 \ 1 \end{pmatrix} + egin{bmatrix} 1 \ 1 \ 0 \end{bmatrix} oldsymbol{p}
ight.
ight\}$$



.12

10 Ecuaciones cartesianas (implícitas) y paramétricas de rectas y planos

Ecuación cartesiana (implícita) $\{x \in \mathbb{R}^n \mid \mathbf{A}x = \mathbf{b}\}$:

Por ejemplo

$$\{x \in \mathbb{R}^3 \mid [1 \ -1 \ 1] x = (1,)\} = c. \text{ sol. de } \{x_1 - x_2 + x_3 = 1\}$$

Ecuación paramétrica:

Para el conjunto del ejemplo anterior

$$\left\{oldsymbol{x} \in \mathbb{R}^3 \; \middle| \; \exists oldsymbol{p} \in \mathbb{R}^2 : oldsymbol{x} = egin{bmatrix} 0 \ 0 \ 1 \end{pmatrix} + egin{bmatrix} 1 & -1 \ 1 & 0 \ 0 & 1 \end{bmatrix} oldsymbol{p}
ight\}$$

En este caso dimensión 2 Un plano (hay dos parámetros a y b) plano plano

12 / 27

L-11

I_12

11 De las ecuaciones paramétricas a las cartesianas

$$\mathcal{C}\left(\mathbf{A}^{\intercal}\right)\perp\mathcal{N}\left(\mathbf{A}\right)$$

Considere

$$C = \left\{ oldsymbol{x} \in \mathbb{R}^n \; \middle| \; \exists oldsymbol{p} \in \mathbb{R}^k : oldsymbol{x} = oldsymbol{s} + ig[oldsymbol{n}_1; \; \dots \; oldsymbol{n}_k; ig] oldsymbol{p}
ight\}.$$

Si encontramos **A** tal que $\mathbf{A}n_i = \mathbf{0}$ entonces si $x \in C$

$$\mathbf{A}x = \mathbf{A}s + \underbrace{\mathbf{A}[n_1; \dots n_k;]}_{\mathbf{0}} p \Rightarrow \mathbf{A}x = \mathbf{b}, \text{ donde } \mathbf{b} = \mathbf{A}s.$$

Por tanto

$$C = \{ oldsymbol{x} \in \mathbb{R}^n \mid \mathbf{A} oldsymbol{x} = oldsymbol{b} \}$$
 .

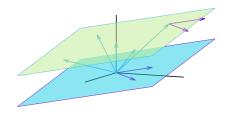
L-11

o bien

$$\left\{oldsymbol{x} \in \mathbb{R}^3 \; \middle| \; \exists oldsymbol{p} \in \mathbb{R}^2 : oldsymbol{x} = egin{pmatrix} 1 \ 1 \ 1 \end{pmatrix} + egin{bmatrix} 1 & -1 \ 1 & 0 \ 0 & 1 \end{bmatrix} oldsymbol{p}
ight\}$$

pero también

$$\left\{oldsymbol{x} \in \mathbb{R}^3 \; \middle| \; \exists oldsymbol{p} \in \mathbb{R}^2 : oldsymbol{x} = egin{pmatrix} -1 \ -1 \ 1 \end{pmatrix} + egin{bmatrix} 1 & -1 \ 1 & 0 \ 0 & 1 \end{bmatrix} oldsymbol{p}
ight.
ight\}$$



13 / 27

L-11 L

12 De la solución al sistema de ecuaciones

Ecuaciones implícitas del plano P paralelo al generado por (1, 2, 0, -2) y (0, 0, 1, 3) que pasa por s = (1, 3, 1, 1).

$$P = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} \middle| \exists a, b \in \mathbb{R} : \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} + a \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$$

$$egin{aligned} egin{aligned} egin{aligned} oldsymbol{x} \in \mathbb{R}^4 & egin{aligned} oldsymbol{p} \in \mathbb{R}^2 : oldsymbol{x} = egin{pmatrix} 1 \ 3 \ 1 \ 1 \end{pmatrix} + egin{bmatrix} 1 & 0 \ 2 & 0 \ 0 & 1 \ -2 & 3 \end{bmatrix} oldsymbol{p} \end{aligned} \end{aligned}$$

Necesitamos vectores perpendiculares a (1, 2, 0, -2) y a (0, 0, 1, 3)

13 De la solución al sistema de ecuaciones

$$x = (x, y, z, w,);$$
 $s = (1, 3, 1, 1,).$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ \hline x & y & z & w \\ \hline 1 & 3 & 1 & 1 \\ \end{bmatrix} \xrightarrow{ \begin{bmatrix} (-7)1+2 \\ [(2)1+4] \\ \end{bmatrix}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ \hline x & y-2x & z & w+2x \\ \hline 1 & 1 & 1 & 3 \\ \end{bmatrix} \xrightarrow{ \begin{bmatrix} (-3)3+4 \end{bmatrix}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ \hline x & y-2x & z & w+2x-3z \\ \hline 1 & 1 & 1 & 0 \\ \end{bmatrix}$$

$$\text{Asi } \mathbf{A} = \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -3 & 1 \end{bmatrix}; \text{ y entonces } \mathbf{A} \boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} -2x + y \\ 2x + w - 3z \end{pmatrix} \text{ y }$$

$$\boldsymbol{b} = \mathbf{A} \boldsymbol{s} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}. \text{ Por tanto } \begin{cases} -2x + y & = 1 \\ 2x & -3z + w = 0 \end{cases}$$

$$P = \left\{ \boldsymbol{x} \in \mathbb{R}^4 \ \middle| \ \begin{bmatrix} -2 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -3 & 1 \end{bmatrix} \boldsymbol{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

16 / 27

L-11

(L-11) PROBLEMA 6. Calcule la longitud de cada uno de estos vectores

(a) $\binom{1}{3}$.

- (b) $\binom{-1}{2}$.
- (c) $\begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

(d) $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$.

(e) $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

(?, ejercicio 2.11 del conjunto de problemas II.2.)

(L-11) Problema 7. Encuentre un vector unitario (de norma uno) con la misma direccción que $v=(2,\,-1,\,0,\,4,\,-2)$.

(L-11) PROBLEMA 8. Encuentre el valor de k de manera que estos vectores sean perpendiculares.

(?, ejercicio 2.14 del conjunto de problemas II.2.)

L-11

(L-11) PROBLEMA 1. Describa el conjunto de vectores en \mathbb{R}^3 ortogonales a $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$

(?, ejercicio 2.15 del conjunto de problemas II.2.)

(L-11) Problema 2.

- (a) Encuentre una representación paramétrica de la recta que pasa por los puntos ${m x}_P = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ y ${m x}_Q = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$.
- (b) Encuentre una representación implícita de la recta anterior.

(L-11) Problema 3.

- (a) Encuentre una representación paramétrica de la recta que pasa por los puntos ${m x}_P=\begin{pmatrix} 1,&-3,&1, \end{pmatrix}$ y ${m x}_Q=\begin{pmatrix} -2,&4,&5, \end{pmatrix}$.
- (b) Encuentre una representación implícita (ecuaciones Cartesianas) de la recta.
- (L-11) PROBLEMA 4. ¡ Hay algún vector que sea perpendicular a si mismo?

(L-11) Problema 5.

- (a) Ecuación paramética de la recta paralela a 2x-3y=5 que pasa por el punto (1,1).
- (b) Encuentre una representación implícita de la recta.

16 / 27

L-11

(L-11) PROBLEMA 9. Escriba una matriz con las propiedades requeridas, o explique por qué es imposible:

- (a) El espacio columna contiene $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}$ y $\begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix}$, el espacio nulo contiene $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$
- (b) El espacio fila contiene $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}$ y $\begin{pmatrix} 2 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix}$, y el espacio nulo contiene $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$
- (c) $\mathbf{A}x = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ tiene solución, y $\mathbf{A}^{\mathsf{T}} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$
- (d) Cada fila es ortogonal a cada columna (y A no es la matriz cero)
- (e) La suma de columnas da una columna de ceros, la suma de filas suma una fila de unos.
- (?, ejercicio 3 del conjunto de problemas 4.1.)

(L-11) PROBLEMA 10. Si AB = 0, las columnas de B pertencen a ______ de A. Las filas de A están contenidas en el ______ de B. Por qué no es posible que A y B sean matrices 3 por 3 de rango 2?

(?, ejercicio 4 del conjunto de problemas 4.1.)

(7.44)

(L-11) PROBLEMA 11. Suponga que $\, u \cdot v = u \cdot w \,$ y que $\, u \neq 0 \,$. ¿Debe ocurrir que $\, v = w \,$?

(?, ejercicio 2.20 del conjunto de problemas II.2.)

(L-11) Problema 12.

- (a) Si $\mathbf{A}x = \mathbf{b}$ tiene solución y $\mathbf{A}^{\mathsf{T}}y = \mathbf{0}$, entonces y es perpendicular a _____.
- (b) Si $\mathbf{A}^{\intercal}y=c$ tiene solución y $\mathbf{A}x=0$, entonces x es perpendicular a _____.

(?, ejercicio 5 del conjunto de problemas 4.1.)

(L-11) Problema 13. Demuestre, para \mathbb{R}^n , que si u y v son perpendiculares, entonces $||u+v||^2=||u||^2+||v||^2$.

(?, ejercicio 2.33 del conjunto de problemas II.2.)

(L-11) Problema 14.

- (a) Encuentre las ecuaciones paramétricas del plano que pasa por el punto (0, 1, 1) y tiene por vectores directores (0, 1, 2) y (1, 1, 0)
- (b) Escriba la ecuación implicita del mismo plano.

(L-11) Problema 15.

- (a) Encuentre las ecuaciones paramétricas del plano que pasa por el punto (2, 1, 3,) y es perpendicular a (3, 1, 1,).
- (b) Escriba la ecuación implicita del mismo plano.

(L-11) Problema 16. Encuentre una matriz de 1 por 3 cuyo espacio nulo conste de todos los vectores de \mathbb{R}^3 tales que $x_1+2x_2+4x_3=0$. Encuentre una matriz de 3 por 3 con el mismo espacio nulo.

(?, ejercicio 9 del conjunto de problemas 2.4.)

16 / 27

L-12

L-11

1 Esquema de la Lección 12

Esquema de la Lección 12

- Proyecciones
- Matrices proyección

L-11 L-1

(L-11) PROBLEMA 17. Considere el sistema de ecuaciones $\mathbf{A}x = \mathbf{b}$, donde

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}, \qquad \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

- (a) (1^{pts}) Obtenga la solución al sistema.
- (b) $(0.5^{\rm pts})$ Explique por qué el conjunto de vectores solución al sistema anterior es una recta en \mathbb{R}^5 . Indique un vector director y un punto por el que pasa la recta.
- (c) (1^{pts}) Encuentre los vectores perpendiculares al vector director anterior. Pruebe que el conjunto de vectores perpendiculares a dicho vector forman un subespacio vectorial de dimensión 4. Encuentre una base de dicho subespacio.

(L-11) PROBLEMA 18. Consider \mathbf{A} with exactly two special solutions for $x\mathbf{A} = 0$:

$$\boldsymbol{s}_1 = \begin{pmatrix} 3, & 1, & 0, & 0, \end{pmatrix}, \quad \text{and} \quad \boldsymbol{s}_2 = \begin{pmatrix} 6, & 0, & 2, & 1, \end{pmatrix}.$$

- (a) Find the reduced row echelon form R of A.
- (b) What is the row space of A?
- (c) What is the complete solution to $x\mathbf{R} = (3, 6,)$?
- (d) Find a combination of rows 2, 3, 4 that equals $\acute{0}$. (Not OK to use $0(_{2|}\mathbf{A})+0(_{3|}\mathbf{A})+0(_{4|}\mathbf{A})$. The problem is to show that these rows are dependent.)

16 / 27

L-11

2 Suma directa de subespacios

 \mathbb{R}^n es suma directa de \mathcal{A} y \mathcal{B}

$$(\mathbb{R}^n = \mathcal{A} \oplus \mathcal{B})$$

si todo $x \in \mathbb{R}^n$ tiene una descomposición **única** x = a + b,

con $oldsymbol{a} \in \mathcal{A}$ y $oldsymbol{b} \in \mathcal{B}$.

Ejemplo
$$\mathbb{R}^n = C$$

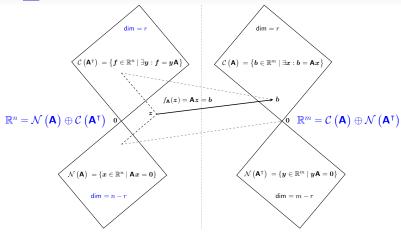
$$\mathbb{R}^{n}=\mathcal{C}\left(\mathbf{A}^{\intercal}\right)\oplus\mathcal{N}\left(\mathbf{A}\right)$$

$$\forall \boldsymbol{x} \in \mathbb{R}^3, \ \exists c_1, c_2, c_3 \ \left| \ \boldsymbol{x} = c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + c_3 \begin{pmatrix} -5 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \boldsymbol{a} + \boldsymbol{b}$$

donde $a \in \mathcal{C}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}})$ y $b \in \mathcal{N}(\mathbf{A})$.

También
$$\mathbb{R}^{m}=\mathcal{C}\left(\mathbf{A}\right)\oplus\mathcal{N}\left(\mathbf{A}^{\intercal}\right)$$

3 El gran esquema: suma directa de complementos ortogonales



$$\mathcal{C}\left(\mathbf{A}^{\dagger}\right) \pm \mathcal{N}\left(\mathbf{A}\right)$$

$$\mathbf{f} \quad m = m\mathbf{A}m = m\mathbf{A}$$

$$\mathcal{C}\left(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\right) \perp \mathcal{N}\left(\mathbf{A}\right) \qquad \qquad \mathcal{C}\left(\mathbf{A}\right) \perp \mathcal{N}\left(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\right)$$

$$f \cdot x = y \mathsf{A} x = y \cdot 0$$
 $y \cdot b = y \mathsf{A} x = 0 \cdot x$

19 / 27

L-12

5 Ecuaciones normales

Sea ${f A}$. Buscamos la descomposición ${m y}={m p}_y+{m e}$ donde

$$oldsymbol{p}_{y} \in \mathcal{C}\left(oldsymbol{\mathsf{A}}
ight)$$
 y $oldsymbol{\left(p_{y}-y
ight)} \in \mathcal{N}\left(oldsymbol{\mathsf{A}}^{\intercal}
ight)$

Por tanto

$$\mathbf{A}\widehat{oldsymbol{x}} = oldsymbol{p}_{y} \qquad \Leftrightarrow \qquad (\mathbf{A}\widehat{oldsymbol{x}} - oldsymbol{y}) \in \mathcal{N}\left(\mathbf{A}^{\intercal}
ight)$$

Es decir

$$\mathbf{A}\widehat{x} = \mathbf{p}_y \quad \Leftrightarrow \quad \mathbf{A}^{\mathsf{T}} (\mathbf{A}\widehat{x} - \mathbf{y}) = \mathbf{0} \quad \Leftrightarrow \quad (\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A})\widehat{x} = \mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{y}$$

¡Sistemas equivalentes!
$$\Rightarrow \mathcal{N}(\mathbf{A}) = \mathcal{N}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}) \Rightarrow \operatorname{rg}(\mathbf{A}) = \operatorname{rg}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A})$$

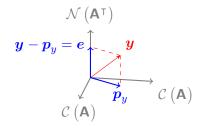
solución única $\widehat{m{x}}$ si y sólo si $m{\mathsf{A}}$ tiene columnas independientes

4 Proyección ortogonal sobre $\mathcal{C}(\mathbf{A})$

Sea \mathbf{A} ; como $\mathbb{R}^m = \mathcal{C}\left(\mathbf{A}\right) \oplus \mathcal{N}\left(\mathbf{A}^\intercal\right)$, para todo $oldsymbol{y} \in \mathbb{R}^m$

$$y = p_y + e;$$
 $(e = y - p_y)$

 $oxed{p_y \in \mathcal{C}\left(\mathbf{A}
ight)}$ y $oldsymbol{e} \perp oldsymbol{p}_y$, así que $oldsymbol{e} \in \mathcal{N}\left(\mathbf{A}^\intercal
ight)$.



¿Cómo calcular $p_y \in \mathcal{C}\left(\mathbf{A}\right)$?

20 / 27

L-12

L-12

6 Solución a las ecuaciones normales (rango completo por columnas))

$$ig| oldsymbol{\mathsf{A}}^\intercal oldsymbol{\mathsf{A}} \widehat{x} = oldsymbol{\mathsf{A}}^\intercal oldsymbol{y} ig| \qquad (oldsymbol{\mathsf{A}} ext{ de rango completo por columnas})$$

La solución

$$\hat{\boldsymbol{x}} = (\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A})^{\mathsf{-}1}\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{y}$$

La proyección

$$\boldsymbol{p} = \mathbf{A}\widehat{\boldsymbol{x}} = \mathbf{A}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A})^{\mathsf{-}1}\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{y}$$

La matriz de proyección

$$\mathbf{P} = \mathbf{A}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A})^{-1}\mathbf{A}^{\mathsf{T}}$$

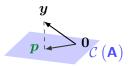
$$p = \mathsf{P} y$$

P: Simétrica e idempotente.

7 Matriz proyección

$$\mathbf{P} = \mathbf{A} \big(\mathbf{A}^\intercal \mathbf{A} \big)^{-1} \mathbf{A}^\intercal$$

La proyección $\mathbf{P}y$ es el punto p de $\mathcal{C}\left(\mathbf{A}\right)$ más próximo a y



Casos extremos:

- ullet Si $oldsymbol{y} \in \mathcal{C}\left(oldsymbol{\mathsf{A}}
 ight)$ entonces $oldsymbol{\mathsf{P}}oldsymbol{y} =$
- Si $m{y} \perp \mathcal{C} (\mathbf{A})$ entonces $\mathbf{P} m{y} =$

23 / 27

L-12

L-11

9 Proyección sobre un plano

¿Por qué proyectar?

Así que resolveremos

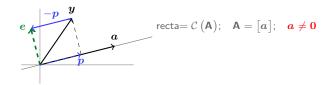
$$\mathbf{A}x = (\text{Proy. de }y \text{ sobre } \mathcal{C}(\mathbf{A})).$$

$$\mathcal{C}$$
 (A): Espacio columna de A = $\begin{bmatrix} \mathbf{A}_{|1} & \mathbf{A}_{|2} \end{bmatrix}$ \mathbf{y} $-\mathbf{p}$ $\mathbf{e} = \mathbf{y} - \mathbf{p}$ Proy. $(\mathbf{y}) = \mathbf{p}$

$$(y-p)=\mathbf{e}\perp\mathcal{C}\left(\mathbf{A}
ight)$$
 ... ese es el hecho fundamental.

L-11

8 Proyección sobre una recta



Queremos encontrar el punto $oldsymbol{p}$ sobre la linea más próximo a $oldsymbol{y}$

$$m{p} \in \mathcal{C}\left(\left[m{a}
ight]
ight) \quad \perp \quad e = (m{y} - m{p}) \in \mathcal{N}\left(\left[m{a}
ight]^{\intercal}\right).$$

p es algún múltiplo de a: $p = [a](\hat{x},)$

Cómo: $[a]^{\mathsf{T}}[a]\widehat{x} = [a]^{\mathsf{T}}y$

La solución $\widehat{x} = ([a]^{\intercal}[a])^{-1}[a]^{\intercal}y$

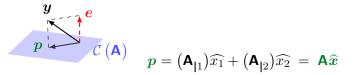
La proyección $p = igl[aigr]\widehat{x} = igl[aigr]igl(igl[aigr]^{ op}igl[aigr]^{ op}igr]$

La matriz de proyección $\mathbf{P} = ig[aig] ig(ig[aig]^{\mathsf{T}} ig[aig]^{\mathsf{T}}$

L-11 L-12

10 Ecuaciones normales

¿Qué es la proyección de y sobre el espacio columna de $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} | & | \\ \mathbf{A}_{|1} & \mathbf{A}_{|2} \\ | & | \end{bmatrix}$?



"Encontrar una combinación de columnas tal que $e \perp \mathcal{C}\left(\mathbf{A}\right)$ "

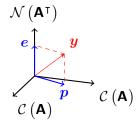
$$e\perp\mathcal{C}\left(\mathsf{A}
ight) \quad\Rightarrow\quad e\in$$

$$\mathbf{A}^{\mathsf{T}}e = \mathbf{A}^{\mathsf{T}}(\boldsymbol{y} - p) \quad = \quad \mathbf{A}^{\mathsf{T}}(\boldsymbol{y} - \mathbf{A}\widehat{\boldsymbol{x}}) = \mathbf{0} \quad \Leftrightarrow \quad \boxed{(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A})\widehat{\boldsymbol{x}} = \mathbf{A}^{\mathsf{T}}\boldsymbol{y}}$$

24 / 27

11 Dos proyecciones

y tiene un componente p en $\mathcal{C}(\mathbf{A})$, y otro e en $\mathcal{C}(\mathbf{A})^{\perp}$.



$$egin{aligned} m{p} + m{e} &= m{y} \ m{p} &= m{P}m{y} \end{aligned} \qquad & ext{es la proyección sobre } \mathcal{C}\left(m{A}
ight) \ m{e} &= (m{I} - m{P})m{y} \end{aligned} \qquad & ext{es la proyección sobre } \mathcal{C}\left(m{A}
ight)^{\perp}$$

27 / 27

L-11 L-12

(L-12) PROBLEMA 3. Aunque los dibujos nos han guiado el desarrollo del tema, no estamos restringidos a espacios que podamos dibujar. En \mathbb{R}^4 proyecte el vector sobre la recta.

$$egin{pmatrix} 1 \ 2 \ 1 \ 3 \end{pmatrix}; \quad \left\{ oldsymbol{v} \in \mathbb{R}^4 \; \middle| \; \exists oldsymbol{p} \in \mathbb{R}^1, \; oldsymbol{v} = \left[egin{array}{c} -1 \ 1 \ -1 \ 1 \end{array}
ight] oldsymbol{p}
ight\}.$$

(L-12) Problema 4.

- (a) Proyecte el vector $b=\begin{pmatrix}1,&1,\end{pmatrix}$ sobre las rectas generadas por $a_1=\begin{pmatrix}1,&0,\end{pmatrix}$ y $a_2=\begin{pmatrix}1,&2,\end{pmatrix}$. Sume las proyecciones: p_1+p_2 . Las proyecciones no suman b porque los vectores a_1 y a_2 no son ortogonales.
- (b) La proyección de b sobre el plano generado por a_1 y a_2 será igual a b. Encuentre $\mathbf{P} = \mathbf{A}(\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A})^{-1}\mathbf{A}^{\mathsf{T}}$ para $\mathbf{A} = [a_1; a_2;]$.
- (?, ejercicio 8-9 del conjunto de problemas 4.2.)

(L-12) Problema 5.

- (a) Si $P^2 = P$ demuestre que $(I P)^2 = I P$. Cuando P proyecta sobre el espacio columna de A, (I P) proyecta sobre el
- (b) Si $P^{T} = P$ demuestre que $(I P)^{T} = I P$.
- (?, ejercicio 17 del conjunto de problemas 4.2.)

_-11 L-12

Problemas de la Lección 12

(L-12) PROBLEMA 1. Proyecte el primer vector (b) sobre la recta generada por el segundo vector (a). Compruebe que e es perpendicular a a. Encuentre la matriz proyección $\mathbf{P} = [a] ([a]^\mathsf{T} [a])^{-1} [a]^\mathsf{T}$ sobre la recta generada por cada vector a. Verifique en cada caso que $\mathbf{P}^2 = \mathbf{P}$. Multiplique $\mathbf{P}b$ en cada caso para calcular la proyección p.

(a)
$$b = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$
; $a = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$

(b)
$$\boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$
; $\boldsymbol{a} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix}$.

(c)
$$\boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}$$
; $\boldsymbol{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$

(d)
$$b = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}$$
; $a = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 12 \end{pmatrix}$

(?, ejercicio 1.6 del conjunto de problemas VI.1.)

(L-12) PROBLEMA 2. Proyecte ortogonalmente el vector sobre la recta.

(a)
$$\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 4 \end{pmatrix}$$
, La recta : $\left\{ oldsymbol{v} \in \mathbb{R}^3 \; \middle| \; \exists oldsymbol{p} \in \mathbb{R}^1, \; oldsymbol{v} = \left[egin{array}{c} -3 \\ 1 \\ -3 \end{array} \right] oldsymbol{p} \right\}.$

(b)
$$\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}$$
, la recta descrita por la ecuación $y = 3x$.

27 / 27

L-11 L-12

(L-12) Problema 6.

- (a) Calcule las matrices proyección $\mathbf{P} = [a] ([a]^\mathsf{T} [a])^{-1} [a]^\mathsf{T}$ sobre las rectas que pasan por $a_1 = (-1, 2, 2,)$ y $a_2 = (2, 2, -1,)$. Compruebe que $a_1 \perp a_2$. Multiplique esas matrices proyección y explique por qué su producto $\mathbf{P}_1 \mathbf{P}_2$ es lo que es.
- (b) Proyecte ${m b}=\begin{pmatrix} 1, & 0, & 0, \end{pmatrix}$ sobre las rectas generadas por ${m a}_1$, y ${m a}_2$ y también por ${m a}_3=\begin{pmatrix} 2, & -1, & 2, \end{pmatrix}$. Sume las tres proyecciones ${m p}_1+{m p}_2+{m p}_3$.
- (c) Encuentre la matriz proyección \mathbf{P}_3 sobre $\mathcal{L}([a_3;]) = \mathcal{L}([(2,-1,2,);])$. Verifique que $\mathbf{P}_1 + \mathbf{P}_2 + \mathbf{P}_3 = \mathbf{I}$. ¡La base a_1 , a_2 , a_3 es ortogonal!
- (?, ejercicio 5–7 del conjunto de problemas 4.2.)

(L-12) PROBLEMA 7. Proyecte b sobre el espacio columna de \mathbf{A} resolviendo $\mathbf{A}^{\mathsf{T}}\mathbf{A}\widehat{x} = \mathbf{A}^{\mathsf{T}}b$ y $p = \mathbf{A}\widehat{x}$. Encuentre e = b - p.

(a)
$$\mathbf{A}_1 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$
 y $\mathbf{b}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix}$
(b) $\mathbf{A}_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ y $\mathbf{b}_2 = \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \\ 6 \end{pmatrix}$

- (c) Calcule las matrices proyección \mathbf{P}_1 y \mathbf{P}_2 sobre los espacios columna. Verifique que $\mathbf{P}_1 b_1$ da la primera proyección p_1 . Verifique también que $\left(\mathbf{P}_2\right)^2 = \mathbf{P}_2$.
- (?, ejercicio 11-12 del conjunto de problemas 4.2.)