ESEP - Embedded System Engineering Praktikum

15.11.2016

https://github.com/mbutkereit/conveyor

HAW Hamburg

Projekt Manager Mona Lüdemann

Projektbeginn/ende 28.09.2016 - 22.12.2016

Fortschritt 68% Vorgänge 81 Ressourcen 6

2

Vorgänge

Vorgang	Anfang	Ende
Erstellung des C++-Projektes/erste Programmierung	28.09.16	05.10.16
Ansteuerung der Ampel der Anlage	28.09.16	05.10.16
Anpassung/Erweiterung der Aufgabenstellung	05.10.16	12.10.16
Genaue Spezifikaton	05.10.16	12.10.16
Erweiterung um das dritte Band	05.10.16	12.10.16
Meilenstein 1 (1. Praktikumstermin) - Erste Programmierung, Ansteuerung der Ampelanlage	05.10.16	05.10.16
Anforderungsanalyse	05.10.16	18.10.16
Ausarbeitung drei typischer Anwendungsszenarien (Use Cases)	05.10.16	12.10.16
Ausarbeitung von Software Requirements	05.10.16	18.10.16
Testkonzept für die Abnahme	05.10.16	13.10.16
Definition der Software Architektur	19.10.16	03.11.16
Struktur, interne Kommunikation, Pattern-Einsatz, Datenmodell	19.10.16	19.10.16
Visualisierung	20.10.16	25.10.16
Darstellung der Architektur als Komponenten-Diagramm	26.10.16	03.11.16
Projektmanagement	05.10.16	03.11.16
Erstellung Terminplan	05.10.16	12.10.16
Defintion von Arbeitspaketen	05.10.16	18.10.16
Erstellung eines Gantt Diagramms	19.10.16	03.11.16
HAL der Aktorik	13.10.16	30.10.16
Definiton der Schnittstelle	13.10.16	13.10.16
Erstellung des Klassendiagramms	13.10.16	18.10.16
Implementation	13.10.16	26.10.16
Testen inkl. Testprotokoll	27.10.16	30.10.16

3

Vorgänge

Vorgang	Anfang	Ende
Serielle Kommunikation	19.10.16	26.10.16
Konzept	19.10.16	19.10.16
Implementation	19.10.16	26.10.16
Testen inkl. Testprotokoll	26.10.16	26.10.16
Meilenstein 2 (3. Praktikumstermin) - Software Architektur, Projektmanagement, HAL der Aktorik & Serielle Kommunikation	26.10.16	26.10.16
Modellierung/Design der Anlagensteuerung	19.10.16	10.11.16
Modellierung der drei Förderbänder mit Zustandsautomaten (mit Ausnahmebehandlung)	19.10.16	10.11.16
Zustandautomat für Band 1	19.10.16	10.11.16
Zustandautomat für Band 2	27.10.16	10.11.16
Zustandautomat für Band 3	03.11.16	10.11.16
Konzept für die Weiterleitung der Sensordaten zu den verarbeitenden Komponenten	03.11.16	07.11.16
Pattern/Design für die Verarbeitung der Sensordaten	03.11.16	07.11.16
HAL der Sensorik	03.11.16	15.11.16
Definition der Schnittstelle	08.11.16	09.11.16
Erstellung des Klassendiagramms	08.11.16	13.11.16
Realisierung basierend auf ISRs und Pulse-Messages	03.11.16	15.11.16
Testen inkl. Testprotokoll	15.11.16	15.11.16
Meilenstein 3 (4. Praktikumstermin) - Modellierung der Anlagensteuerung & HAL der Sensorik	16.11.16	16.11.16
Architektur und Zustandautomat für die Anlagensteuerung	11.11.16	22.11.16
Implementation	11.11.16	22.11.16
Testen inkl. Testprotokoll	22.11.16	22.11.16
Entwurf der Kommunikation zwischen den drei Förderbändern	16.11.16	16.11.16
Konzept	16.11.16	16.11.16
Visualisierung	16.11.16	16.11.16

Vorgänge

Vorgang	Anfang	Ende
Meilenstein 4 (5. Praktikumstermin) - Implementation/Test der Anlagensteuerung	23.11.16	23.11.16
Ablauf Fertigungsstraße	16.11.16	06.12.16
Ablaufsteuerung über alle drei Förderbänder (ohne Ausnahmebehandlung)	16.11.16	30.11.16
Implementation	16.11.16	29.11.16
Testen inkl. Testprotokoll	30.11.16	30.11.16
Timer	23.11.16	06.12.16
Diskussion des Timingverhaltens bzgl. HW- und BS-Timer	23.11.16	23.11.16
Implementation der Timerklasse	23.11.16	06.12.16
Meilenstein 5 (6. Praktikumstermin) - Ablaufsteuerung über alle drei Förderbänder & Timer	07.12.16	07.12.16
Endgültige Abnahme	07.12.16	14.12.16
Abschluss der Implementation und der Tests	07.12.16	14.12.16
Dokumentation der Lessons Learned	07.12.16	14.12.16
Abschlussreflexion über das Projekt	14.12.16	14.12.16
Meilenstein 6 (7. Praktikumstermin) - Endgültige Abnahme	14.12.16	14.12.16
RDD	13.10.16	21.12.16
1. Teamorganisation	13.10.16	18.10.16
2. Projektmanagement	13.10.16	18.10.16
3. Randbedingungen	13.10.16	18.10.16
4. Requirements und Use Cases	19.10.16	25.10.16
5. Design	04.11.16	20.11.16
a) Systemarchitektur (Komponentendiagramm)	04.11.16	09.11.16
b) Datenmodellierung (HAL)	04.11.16	20.11.16
HAL der Aktorik	04.11.16	09.11.16
HAL der Sensorik	17.11.16	20.11.16
c) Verhaltensmodellierung (Zustandautomaten)	17.11.16	20.11.16
6. Implementierung	07.12.16	13.12.16

.0 10

ESEP - Embedded System Engineering Praktikum

15.11.2016

	•••	
\mathcal{N}	orgän	α
VL	ıı ualı	IUC
	- J	. J -

Vorgang	Anfang	Ende
7. Testen	19.10.16	13.12.16
a) HAL der Aktorik	04.11.16	09.11.16
b) HAL der Sensorik	17.11.16	20.11.16
c) Anlagensteuerung pro Band	24.11.16	30.11.16
d) Ablaufsteuerung über alle Bänder	08.12.16	13.12.16
e) Testkonzept für die Abnahme	19.10.16	25.10.16
8. Lessons Learned	15.12.16	21.12.16
9. Anhang	15.12.16	21.12.16

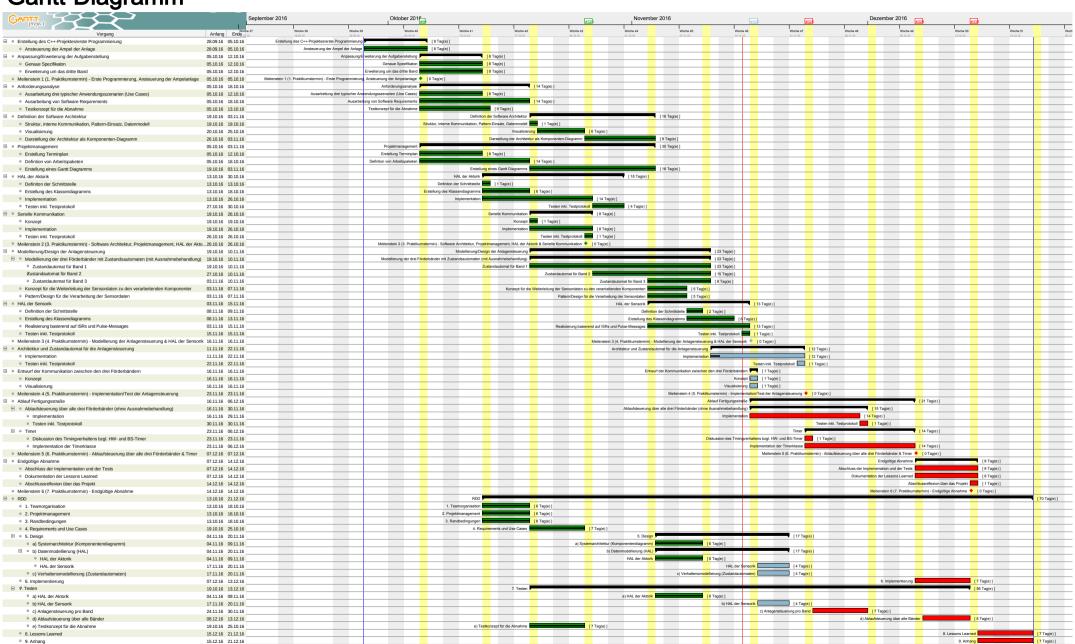
5

Ressourcen

Ressource	Rolle
Mona Lüdemann	Projekt Manager
Marvin Butkereit	Entwickler
Wilhelm Schumacher	Entwickler
Anushavan Melkonyan	keine bestimmte Rolle
Marco Colbow	keine bestimmte Rolle
Mehmet Cakir	Handbuchersteller

6

Gantt-Diagramm



7

Ressourcendiagramm

