## ECN 6338 Cours 3 Quelques sujets préalables

William McCausland

2025-09-18

#### Survol du Cours 3

#### Optimisation sous contraintes

- une contrainte d'égalité
- plusieures contraintes d'égalité
- plusieures contraintes d'égalité plus non-négativité
- plusieures contraintes d'égalité et d'inégalité
- exemple

#### Maximisation de la vraisemblance

- la vraisemblance
- l'estimateur maximum de vraisemblance et ses propriétés
- les problèmes d'optimisation à effectuer

#### Inférence bayésienne

- les lois a priori et a posteriori
- les problèmes d'intégration à effectuer

#### Exemples d'optimisation sous contraintes en économie

- 1. Consommateur : choisir un panier qui
  - maximise une fonction d'utilité sous une contrainte budgétaire
  - minimise la dépense pour atteindre un niveau donné d'utilité
- 2. Producteur : choisir les quantités d'intrants qui
  - minimisent le coût d'un niveau donné de production
- 3. Principal d'un problème principal-agent : choisir un contrat qui
  - maximise le profit sous les contraintes de
    - participation (inciter l'agent à signer le contrat)
    - compatibilité des incitations (aligner les incitations de l'agent avec les objectifs du principal)
- 4. Choix de portefeuille : choisir un portefeuille qui
  - minimise la variance du rendement sous une contraint sur sa moyenne
- 5. Beaucoup d'exemples inter-temporels pour plus tard

## Problème de maximisation avec une contrainte d'égalité

Problème:

$$\max_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$$
 t.q.  $g(x) = c$ ,

οù

- $ightharpoonup f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, g: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R},$
- $ightharpoonup c \in \mathbb{R}$ ,
- ▶  $f,g \in C^2$ , l'espace de fonctions avec deux dérivées continues.

Fonction de Lagrange, en  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ :

$$L(x,\lambda) = f(x) + \lambda [c - g(x)].$$

Théorème : Si  $x^*$  est une solution et que  $g_j(x^*) \neq 0$  pour au moins un j, il existe  $\lambda^* \in \mathbb{R}$  tel que

$$L_j(x^*, \lambda^*) = 0, j = 1, ..., n, \text{ et } L_{\lambda}(x^*, \lambda^*) = 0.$$

#### Remarques

- ► La continuité des dérivées de *f* et *g* exclue les solutions de coude.
- L'aspect illimité du domaine  $(x \in \mathbb{R})$  exclue les solutions de coin.
- ► En économie, la maximisation (de l'utilité, du profit) est plus habituelle que la minimisation (du coût) mais en analyse numérique, la convention est d'écrire un problème comme une minimisation. Il faut faire attention à
  - la convention utilisée par les logiciels,
  - l'interprétation de la signe des multiplicateurs de Lagrange.
- ► Trouver un candidat x\* pour une solution consiste en resolvant un système d'équations, souvent non-linéaires.

## Problème avec plusieurs contraintes d'égalité

Problème:

$$\max_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$$
 t.q.  $g(x) = c$ ,

οù

- $ightharpoonup f: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}, \ g: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^m; \ m < n; \ f, g \in C^2,$
- $ightharpoonup c \in \mathbb{R}^m$ .

Fonction de Lagrange, en  $x \in \mathbb{R}^n$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}^m$  est :

$$L(x,\lambda) = f(x) + \lambda^{\top}[c - g(x)] = f(x) + \sum_{i=1}^{m} \lambda_{i}[c_{i} - g^{i}(x)].$$

Théorème : Si  $x^*$  est une solution et le rang du jacobien  $g_x(x^*)$  est m, il existe  $\lambda^* \in \mathbb{R}^m$  tel que

$$L_{x}(x^{*},\lambda^{*}) = 0_{n}, L_{\lambda}(x^{*},\lambda^{*}) = 0_{m}.$$

### Plusieurs contraintes d'égalité, non-négativité

Problème:

$$\max_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$$
 t.q.  $g(x) = c, x \ge 0,$ 

où f, g et c sont comme dans le problème précédent.

Fonction de Lagrange, comme dans le dernier problème :

$$L(x,\lambda) = f(x) + \lambda^{\top} [c - g(x)].$$

Théorème : Si  $x^*$  est une solution et le rang du jacobien  $g_x(x^*)$  est m, il existe  $\lambda^* \in \mathbb{R}^m$  tel que

- ▶  $L_x(x^*, \lambda^*) \le 0$ ,  $x^* \ge 0$  avec écarts complémentaires,
- $L_{\lambda}(x^*,\lambda^*)=0.$

## Exemple, utilité quasi-linéaire (exemple 3.1 de Dixit)

Le problème : pour prix p > 0 et q > 0, revenu l > 0 et a > 0,

$$\max_{x,y\in\mathbb{R}}y+a\ln x\quad \text{t.q.}\quad px+qy=I.$$

La fonction de Lagrange :

$$L(x, y, \lambda) = y + a \ln x + \lambda (I - px - qy).$$

Les conditions nécessaires pour un maximum :

$$L_x = \frac{a}{x} - \lambda p \le 0, \ x \ge 0;$$
 avec écarts complémentaires

$$L_y = 1 - \lambda q \le 0, \ y \ge 0;$$
 avec écarts complémentaires

$$I-px-qy=0.$$

Exemple, utilité quasi-linéaire, cas x=0, y=0 et x=0, y>0

Les conditions de première ordre encore :

$$L_x=rac{a}{x}-\lambda p\leq 0,\ x\geq 0;$$
 avec écarts complémentaires  $L_y=1-\lambda q\leq 0,\ y\geq 0;$  avec écarts complémentaires  $I-px-qy=0.$ 

On peut écarter les deux cas parce que l'utilité marginal de x est infinie à x=0 :

$$\lim_{x\downarrow 0}L(x,y,\lambda)=\infty,$$

alors  $L_x \leq 0$  est impossible.

#### Exemple, utilité quasi-linéaire, cas x > 0, y = 0

Les conditions de première ordre encore :

$$L_x=rac{a}{x}-\lambda p\leq 0,\; x\geq 0;\; {
m avec}\; {
m \'ec}$$
 are complémentaires 
$$L_y=1-\lambda q\leq 0,\; y\geq 0;\; {
m avec}\; {
m \'ec}$$
 are complémentaires 
$$I-px-qy=0.$$

On a trois équations en trois inconnus :

$$\frac{a}{x} = \lambda p$$
,  $y = 0$ ,  $I = px + qy$ .

La solution du système est  $(x^*, y^*, \lambda^*) = (I/p, 0, a/I)$ Il faut vérifier  $1 - aq/I \le 0$ , équivalent à  $I \le aq$ .

### Exemple, utilité quasi-linéaire, cas x > 0, y > 0

Les conditions de première ordre encore :

$$L_x=rac{a}{x}-\lambda p\leq 0,\; x\geq 0;\; {
m avec}\; {
m \'ec}$$
 are complémentaires 
$$L_y=1-\lambda q\leq 0,\; y\geq 0;\; {
m avec}\; {
m \'ec}$$
 are complémentaires 
$$I-px-qy=0.$$

On a trois équations en trois inconnus :

$$\lambda = \frac{a}{px} = 1/q, \quad I = px + qy.$$

La solution du système est  $(x^*, y^*, \lambda^*) = (aq/p, I/q - a, 1/q)$ .

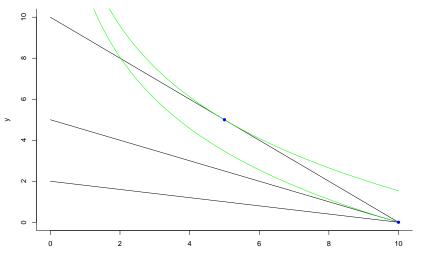
Il faut vérifier que x=aq/p>0 (toujours vrai) et y=I/q-a>0, équivalent à I>aq.

## Exemple, utilité quasi-linéaire (suite)

```
p <- 1; I <- 10 # Prix de x et revenu
a <- 5; # Paramètre d'utilité
q1 \leftarrow 1; q2 \leftarrow 2; q3 \leftarrow 5 # Trois valeurs du prix de y
x <- seq(0, 10, length.out=1000) # Grille, valeurs de x
# Trois budgets
b1 \leftarrow (I - p*x)/q1;
b2 <- (I - p*x)/q2;
b3 \leftarrow (I - p*x)/q3;
# Deux courbes d'indifférence
y1 \leftarrow 5*log(5)+5 - 5*log(x) # Qui passe par (5, 5)
y2 \leftarrow 5*log(10) - 5*log(x) # Qui passe par (10, 0)
```

## Exemple, utilité quasi-linéaire (suite)

```
plot(x, b1, type='l', xlab='x', ylab='y', bty='l');
lines(x, b2); lines(x, b3)
lines(x, y1, col='green'); lines(x, y2, col='green')
points(c(5, 10), c(5, 0), col='blue', pch=16)
```



## Plusieurs contraintes d'égalité et d'inégalité

Problème:

$$\max_{x \in \mathbb{R}^n} f(x)$$
 t.q.  $g(x) = c$ ,  $h(x) \le d$ ,

où f, g et c sont comme dans le problème précédent,

▶ 
$$h: \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^l$$
,  $h \in C^2$ ,  $d \in \mathbb{R}^l$ .

Fonction de Lagrange :

$$L(x,\lambda) = f(x) + \lambda^{\top}[c - g(x)] + \mu^{\top}[d - h(x)].$$

Théorème (Karush-Kuhn-Tucker) : Si  $x^*$  est une solution, le rang des jacobiens  $g_x(x^*)$  et  $h_x(x^*)$  sont m et I, il existe  $\lambda^* \in \mathbb{R}^m$  et  $\mu^* \in \mathbb{R}^I$  tels que

- $L_x(x^*, \lambda^*, \mu^*) = 0_n$
- $L_{\lambda}(x^*, \lambda^*, \mu^*) = 0_m$
- ▶  $L_{\mu}(x^*, \lambda^*, \mu^*) \ge 0_I$ ,  $\mu \ge 0_I$  avec écarts complémentaires.

### Comparaison avec la page 122 dans Judd

#### Dans Judd:

- ightharpoonup g(x)=0 et  $h(x)\leq 0$ , pas g(x)=c et  $h(x)\leq d$ .
  - ▶ aucune perte de généralité : défine  $\tilde{g}(x) = g(x) c$ ,  $\tilde{h}(x) = h(x) d$
- moins de détail sur les conditions de rang ("constraint qualification")
- problème de minimisation, pas de maximisation
  - le relâchement d'une contrainte *réduit* la valeur optimale  $f(x^*)$
- L(x,  $\lambda$ ,  $\mu$ ) =  $f(x) + \lambda^{\top} g(x) + \mu^{\top} h(x)$  (signe opposé des deux derniers termes)
- Les conditions pour  $\mu$  et  $L_{\mu}$  sont  $\mu \leq 0$ ,  $L_{\mu} \leq 0$ .

Le problème de maximisation est plus naturel pour les économistes mais les logiciels exigent souvent des fonctions à minimiser. Il faut "traduire" la spécification du problème et bien intérpreter la signe des prix d'ombre et autres résultats.

## Exemple, chomage technique (exemple 3.2 de Dixit)

#### Le problème :

- ▶ Une économie a 300 unités de L (main d'oeuvre) et 450 unités de T (terrain), pour la production de blé et de boeuf.
- ▶ Produire une unité de blé prend 2 unités de *L*, 1 unité de *T*.
- ▶ Produire une unité de boeuf prend 1 unité de *L*, 2 unités de *T*.
- On veut maximiser  $W(x,y) = (1-\beta) \ln x + \beta \ln y$ , où x et y sont les quantités de blé et de boeuf.
- ▶ On écarte d'emblée la possibilité des valeurs x < 0, y < 0.

#### La fonction de Lagrange :

$$L(x, y, \mu_L, \mu_T) = (1 - \beta) \ln x + \beta \ln y + \mu_L [300 - 2x - y] + \mu_T [450 - x - 2y]$$

## Chomage technique, conditions de première ordre

$$L(x, y, \mu_L, \mu_T) = (1 - \beta) \ln x + \beta \ln y + \mu_L [300 - 2x - y] + \mu_T [450 - x - 2y]$$

Les conditions de première ordre sont

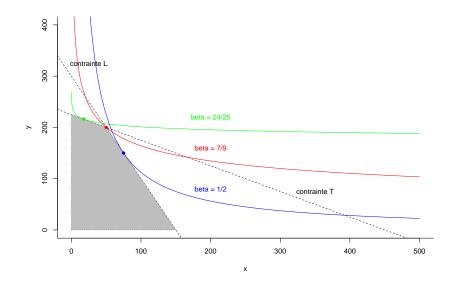
$$\frac{1-\beta}{x} - 2\mu_L - \mu_T = 0, \quad \frac{\beta}{y} - \mu_L - 2\mu_T = 0,$$

et avec écarts complémentaires,

$$300 - 2x - y \ge 0$$
,  $\mu_L \ge 0$ ;  
 $450 - x - 2y \ge 0$ ,  $\mu_T \ge 0$ .

- $\mu_L = 0$ ,  $\mu_T = 0$  ne vérifie pas les deux premières équations.
- $\mu_L > 0$ ,  $\mu_T > 0$  donne le plan unique sans chomage, mais il faut vérifier  $\mu_L > 0$  et  $\mu_T > 0$ : il faut que  $2/3 < \beta < 8/9$ .
- $\mu_L = 0$  et  $\mu_T > 0$  (chomage de L) requiert  $\beta \ge 8/9$ .
- $\mu_L > 0$  et  $\mu_T = 0$  (chomage de T) requiert  $\beta \le 2/3$ .

## Trois solutions, selon la valeur de $\beta$ ('chomage.R')



# Éléments de l'analyse maximum de vraisemblance

- Quantités pertinentes :
  - $\triangleright$   $\theta$ , un vecteur de paramètres inconnus,
  - $y = (y_1, \dots, y_T)$ , un vecteur aléatoire des variables observables,
  - y°, le vecteur observé.
- ► Fonctions pertinentes :
  - $ightharpoonup f(y|\theta)$ , la densité conditionnelle des données (modèle),
  - $\triangleright$   $\mathcal{L}(\theta; y) = f(y|\theta)$ , la vraisemblance,
  - $\mathcal{L}(\theta; y^{\circ}) = f(y^{\circ}|\theta)$ , la vraisemblance réalisée.

#### Le modèle Bernoulli

- Supposez que les  $y_i$  sont iid Bernoulli avec probabilité  $\theta \in [0, 1]$ :  $y_i = 1$  avec probabilité  $\theta$ ,  $y_i = 0$  avec probabilité  $(1 \theta)$ .
- ▶ Alors la fonction de masse de probabilité de *y<sub>i</sub>* est

$$f(y_i| heta) = egin{cases} heta & y_i = 1 \ (1- heta) & y_i = 0 \ = heta^{y_i} (1- heta)^{1-y_i}. \end{cases}$$

On observe le vecteur aléatoire  $y = (y_1, \dots, y_n)$ ; la fonction de masse de probabilité de y est

$$f(y|\theta) = \prod_{i=1}^n f(y_i|\theta) = \prod_{i=1}^n \theta^{y_i} (1-\theta)^{1-y_i} = \theta^{n_1} (1-\theta)^{n_0},$$

οù

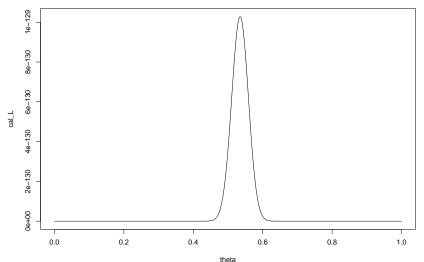
- $n_1 = \sum_{i=1}^n y_i$  est le nombre de fois qu'on observe 1, et

### Deux intérpretations de la même expression

- ▶ Deux intérpretations de l'expression  $\theta^{n_1}(1-\theta)^{n_0}$  :
  - Fonction de masse de probabilité  $f(y|\hat{\theta}) = \theta^{n_1}(1-\theta)^{n_0}$ .
  - Fonction de vraisemblance  $\mathcal{L}(\theta; y) = \theta^{n_1} (1 \theta)^{n_0}$ .
- ▶  $f(y|\theta)$  donne, pour  $\theta$  fixe, les probabilités relatives des séquences possibles  $(y_1, \ldots, y_n)$ .
- ▶  $\mathcal{L}(\theta; y)$  donne, pour y fixe (notamment  $y = y^\circ$ ) une note (ou évaluation) à chaque valeur  $\theta$  pour la qualité de sa prévision des données observées.
- ▶ Soit  $L(\theta; y) = \log \mathcal{L}(\theta; y)$ , la log-vraisemblance.

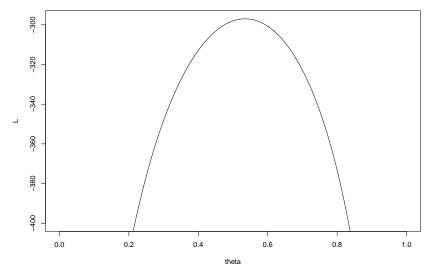
## La vraisemblance Bernoulli pour $n_0 = 200$ , $n_1 = 230$

```
n_0 = 200; n_1 = 230; theta = seq(0, 1, by=0.001)
cal_L = theta^n_1 * (1-theta)^n_0
plot(theta, cal_L, type='l')
```



#### La log vraisemblance Bernoulli pour $n_0 = 200$ , $n_1 = 230$

```
L = n_1 * log(theta) + n_0 * log(1-theta)
plot(theta, L, type='l', ylim=c(-400, max(L)))
```



#### Maximum de la vraisemblance Bernoulli

- Vraisemblance :  $\mathcal{L}(\theta; y) = \theta^{n_1} (1 \theta)^{n_0}$ .
- ▶ Log vraisemblance :  $L(\theta; y) = n_1 \log(\theta) + n_0 \log(1 \theta)$
- Deux dérivées de la log vraisemblance :

$$\frac{\partial L(\theta; y)}{\partial \theta} = \frac{n_1}{\theta} - \frac{n_0}{1 - \theta}$$

$$\frac{\partial^2 L(\theta; y)}{\partial \theta^2} = -\frac{n_1}{\theta^2} - \frac{n_0}{(1-\theta)^2} < 0.$$

La valeur  $\hat{\theta}$  (souvent vue comme une variable aléatoire) qui maximise la vraisemblance et la log-vraisemblance est

$$\hat{\theta}=\frac{n_1}{n_0+n_1}=\frac{n_1}{n}.$$

Pour  $n_0 = 200$  et  $n_1 = 230$ ,  $\hat{\theta} = \frac{23}{43} \approx 0.5349$ .

#### Maximum de vraisemblance : conditions de régularité

- Définitions :
  - $m{\theta}$  est le vecteur des paramètres ;  $\Theta$ , l'ensemble de toutes les valeurs possibles de  $\theta$ .
  - y est le vecteur (aléatoire) des données.
- ► Conditions informelles de regularité :
  - 1. Le modèle est correct pour une valeur  $\theta = \theta_0 \in \Theta$ .
  - 2. La vraie valeur  $\theta_0$  est dans l'intérieur de  $\Theta$ .
  - 3. Identification:

$$\theta \neq \theta_0 \Rightarrow f(\cdot|\theta) \neq f(\cdot|\theta_0).$$

- 4.  $L(\theta; y) \equiv \log f(y|\theta)$  a toujours un maximum global unique.
- 5. Le gradient de  $L(\theta; y)$  (par rapport à  $\theta$ ) est toujours borné.
- 6. La matrice  $\mathcal{I}(\theta)$  suivante (matrice d'information de Fisher) est définie positive:

$$\mathcal{I}(\theta) = E_{y|\theta} \left[ \frac{\partial L(\theta; y)}{\partial \theta^{\top}} \frac{\partial L(\theta; y)}{\partial \theta} \right].$$

#### Maximum de vraisemblance : résultats

Résultats : (Soit  $\hat{\theta} \equiv \arg \max_{\theta} L(\theta; y)$ , qui existe et est unique.)

- 1.  $\hat{\theta} \rightarrow_{p} \theta_{0}$  (loi de grands nombres)
- 2.  $\sqrt{n}(\hat{\theta} \theta_0) \rightarrow_d N(0, n\mathcal{I}(\theta_0)^{-1})$  (théorème central limite)
- 3.  $\mathcal{I}(\theta) = E_{y|\theta} \left[ -\frac{\partial^2 L(\theta;y)}{\partial \theta \partial \theta^{\top}} \right]$ .

#### Problèmes restants :

- 1. Il faut trouver  $\hat{\theta}$ .
- 2. La variance asymptotique  $\mathcal{I}(\theta_0)^{-1}$  de  $\hat{\theta}$  dépend de  $\theta_0$ , qui est inconnu.
- 3. L'espérance dans les deux expressions pour  $\mathcal{I}(\theta)$  sont difficiles à évaluer analytiquement.

#### Exemple Bernoulli

- Un cas rare où les calculs analytiques sont faisables.
- La matrice d'information de Fisher :

$$\mathcal{I}(\theta) = E_{y|\theta} \left[ -\frac{\partial^2 L}{\partial \theta^2} \right] = E_{y|\theta} \left[ \frac{n_1}{\theta^2} + \frac{n_0}{(1-\theta)^2} \right]$$
$$= \frac{n\theta}{\theta^2} + \frac{n(1-\theta)}{(1-\theta)^2} = \frac{n}{\theta(1-\theta)}.$$

La variance de  $\hat{\theta}$  (exacte, pas asymptotique) :

$$\operatorname{Var}[\hat{\theta}] = \operatorname{Var}\left[\frac{n_1}{n}\right] = \frac{1}{n^2} n \operatorname{Var}[y_i] = \frac{1}{n} (\theta - \theta^2) = \frac{\theta(1 - \theta)}{n}.$$

Pour  $n_0 = 200$  et  $n_1 = 230$ ,  $Var[\hat{\theta}]$  est de  $(0.02411)^2$  pour  $\theta = 1/2$  et  $(0.02405)^2$  pour  $\theta = \hat{\theta} \approx 0.5349$ 

# Éléments de l'analyse bayésienne

- Quantités pertinentes :
  - $\triangleright$   $\theta$ , un vecteur de paramètres inconnus *aléatoire*
  - $y = (y_1, \dots, y_T)$ , un vecteur aléatoire des variables observables,
  - y°, le vecteur observé.
- ► Fonctions pertinentes :
  - $ightharpoonup f(y|\theta)$ , la densité conditionnelle des données (modèle),
  - $\blacktriangleright$   $\mathcal{L}(\theta; y^{\circ}) = f(y^{\circ}|\theta)$ , la vraisemblance réalisé,
  - $ightharpoonup f(\theta)$ , la densité a priori,
  - $ightharpoonup f(\theta, y)$ , la densité conjointe,
  - $ightharpoonup f(\theta|y)$ , la densité a posteriori,
  - ightharpoonup f(y), la densité marginale des données,
  - $ightharpoonup f(y^{\circ})$ , la vraisemblance marginale (un nombre).

## Inférence bayésienne

Par la règle de Bayes,

$$f(\theta|y^{\circ}) = \frac{f(\theta, y^{\circ})}{f(y^{\circ})} = \frac{f(\theta)f(y^{\circ}|\theta)}{f(y^{\circ})} \propto f(\theta)f(y^{\circ}|\theta).$$

- ightharpoonup f( heta) représente notre incertitude sur heta avant l'observation de y.
- $f(\theta|y^{\circ})$  resprésente notre incertitude sur  $\theta$  après qu'observe  $y = y^{\circ}$ .
- ▶ Un point important à retenir :  $f(\theta|y^\circ) \propto f(\theta,y^\circ)$ .

## Reprise et extension de l'exemple Bernoulli

- ▶ Si  $y_i$  est Bernoulli avec probabilité  $\theta$ ,  $f(y|\theta) = \theta^{n_1}(1-\theta)^{n_0}$ .
- ▶ Mettons qu'on choisit la loi *a priori*  $\theta \sim \text{Beta}(\alpha, \beta)$  sur [0, 1] :

$$f(\theta) = \frac{\Gamma(\alpha + \beta)}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} \theta^{\alpha - 1} (1 - \theta)^{\beta - 1}.$$

La densité conjointe est

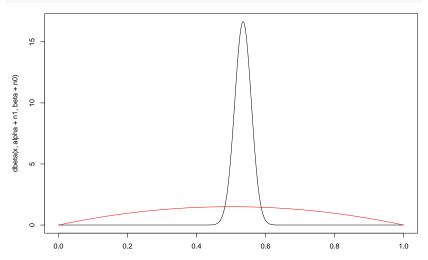
$$f(\theta, y) = f(\theta)f(y|\theta) = \frac{\Gamma(\alpha + \beta)}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)}\theta^{\alpha + n_1 - 1}(1 - \theta)^{\beta + n_0 - 1}.$$

- ▶ La loi *a posteriori* doit être  $\theta \sim \text{Beta}(\alpha + n_1, \beta + n_0)$ .
- ▶ La vraisemblance marginale est  $f(\theta, y)/f(\theta|y)$  :

$$f(y) = \frac{\Gamma(\alpha+\beta)}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} \frac{\Gamma(\alpha+n_1)\Gamma(\beta+n_0)}{\Gamma(\alpha+\beta+n)}.$$

# Graphique pour l'exemple Bernoulli

```
n0 = 200; n1 = 230; alpha=2; beta=2
x = seq(0, 1, by=0.002)
plot(x, dbeta(x, alpha+n1, beta+n0), type='l')
lines(x, dbeta(x, alpha, beta), col='red')
```



## L'intégration et les objectifs de l'analyse bayésienne

- Plusieurs problèmes d'inférence bayésienne ont, comme solution, une intégrale par rapport à la densité a posteriori.
- $\blacktriangleright$  Exemple 1, estimation ponctuelle de  $\theta_k$  sous perte quadratique:

$$\hat{\theta}_k = E[\theta_k|y^\circ] = \int \theta_k f(\theta|y^\circ) d\theta.$$

**Exemple 2**, quantification de l'incertitude sur  $\theta_k$ :

$$\operatorname{Var}[\theta|y^{\circ}] = E[(\theta_k - E[\theta_k|y^{\circ}])^2|y^{\circ}].$$

**Exemple** 3, densité prédictive (valeurs de  $y_{T+1}$  sur une grille) :

$$f(y_{T+1}|y^{\circ}) = E[f(y_{T+1}|\theta, y^{\circ})|y^{\circ}].$$

#### Preuve de l'exemple 3

$$E[f(y_{T+1}|y_1,\ldots,y_T,\theta)|y_1,\ldots,y_T]$$

$$= \int f(y_{T+1}|y_1,\ldots,y_T,\theta)f(\theta|y_1,\ldots,y_T) d\theta$$

$$= \int f(y_{T+1},\theta|y_1,\ldots,y_T) d\theta$$

$$= f(y_{T+1}|y_1,\ldots,y_T)$$

# Méthodes pour trouver $E[g(\theta)|y^\circ]$

- ► Calcul analytique : élégant, exacte, presque toujours insoluble.
- ► Simulation Monte Carlo indépendante :
  - ► Si on peut simuler  $\theta^m \sim \operatorname{iid} \theta | y^\circ$ ,

$$\frac{1}{M}\sum_{m=1}^{M}g(\theta^{m})\rightarrow_{p}E[g(\theta)|y^{\circ}].$$

- Cependant, cette simulation est rarement faisable.
- Simulation Monte Carlo chaîne de markov (MCMC) :
  - On choisit un processus markovien avec densité de transition  $f(\theta^m|\theta^{m-1})$  telle que la loi *a posteriori*  $\theta|y^\circ$  est la loi stationnaire du processus. C'est à dire :

$$\theta^{m-1} \sim f(\theta|\mathbf{v}^{\circ}) \Rightarrow \theta^{m} \sim f(\theta|\mathbf{v}^{\circ}).$$

Sous quelques conditions techniques, la loi de  $\theta^m$  converge à la loi *a posteriori* et

$$\frac{1}{M}\sum_{m=1}^{M}g(\theta^{m})\rightarrow_{p}E[g(\theta)|y^{\circ}].$$