Exercices, ECN 6338, Hiver 2022

William McCausland

2022-01-19

Cours 1. Introduction

Exercices théorique

1. Montrez que $6n^2 + 3n + 10 = O(n^2)$.

Exercices de computation

- 1. Lisez l'aide sur la fonction expm1 et démontrez son avantage par rapport à la fonction exp pour évaluer $e^x 1$ quand |x| est prés de zéro. Vous pouvez suivre l'exemple sur log1p dans les diapos.
- 2. Téléchargez le paquet R microbenchmark, lisez l'aide sur la fonction microbenchmark et mesurer le temps nécessaire pour faire les opérations x * y, x / y, exp(y) et log(x), pour un vecteur x > 0 de mille éléments et un vecteur y de mille éléments.

Cours 2. La résolution de systèmes d'équations linéaires

Exercices préliminaires

- 1. Soit L_1 et L_2 des matrices triangulaires inférieures $n \times n$. Soit U_1 et U_2 des matrices triangulaires supérieures $n \times n$. Supposez que L_1 et U_1 sont inversibles.
 - a. Parmi les matrices suivantes, lequelles sont toujours triangulaires inférieures : L_1L_2 , $L_1 + L_2$, L_1^{-1} , L_1^{\top} , U_1^{\top} , L_1U_1 ?
 - b. Parmi les matrices suivantes, lequelles sont toujours triangulaires supérieures : U_1U_2 , U_1+U_2 , U_1^{-1} , U_1^{\top} , L_1^{\top} , L_1U_1 ?
- 2. (Substitution avant et substitution arrière) Soit L et U des matrices inversibles $n \times n$, où L est triangulaire inférieure et U est triangulaire supérieure. Soit y un vecteur $n \times 1$. Notez que Judd utilise le terme "back substitution" pour décrire deux algorithmes distincts (a. et b.). Plusieurs auteurs font une distinction entre "back substitution" (b.) et "forward substitution" (a.).
 - a. Trouver un algorithme pour résoudre l'équation Lx = y. Notez que $L_{11}x_1 = y_1$, alors $x_1 = y_1/L_{11}$.
 - b. Trouvez un algorithme pour résoudre l'équation Ux = y. Commencez par x_n .
- 3. Soit x un n-vecteur aléatoire avec moyenne μ $(n \times 1)$ et variance Σ $(n \times n)$. Soit A une matrice constante $m \times n$. Quelles sont la moyenne et la variance de Ax.

Exercices théoriques

- 1. Quelquefois, il est plus facile de spécifier la matrice de précision $H = \Sigma^{-1}$ que la matrice de variance Σ , pour une loi gaussienne multivariée $N(\mu, \Sigma)$. Si vous avez la matrice H et non la matrice Σ , décrivez comment on peut tirer des variables aléatoires $N(\mu, \Sigma)$ et évaluer la densité gaussienne multivariée. Commencez par la décomposition cholesky de H.
- 2. La matrice de précision H pour un processus AR(1) gaussien est tridiagonale $(H_{ij} = 0 \text{ pour } |i-j| > 1)$ et symmétrique. Si $\omega = \sigma^{-2}$ est la précision de l'innovation et ϕ est le coefficient d'autorégression, le diagonal de H est $\omega(1, 1+\phi^2, \ldots, 1+\phi^2, 1)$ et le sous-diagonal est $-\omega(\phi, \ldots, \phi)$. Trouvez la décomposition cholesky de H, en utilisant une description de l'algorithme (page 59 de Judd, par exemple).
- 3. Dans l'exemple MCO, calculez le vecteur e = y Xb des résiduelles et $\hat{\sigma}^2(X^\top X)^{-1}$, une estimation de la variance de b. Utilisez seulement y et la décomposition QR de X, pas X elle-même. Notez que $\hat{\sigma}^2 = e^\top e/(n-k)$.

Exercices de computation

Cours 3. Quelques sujets préalables

Exercices préliminaires

- 1. Trouvez le panier de consommation (x_1,x_2) qui maximise $U(x_1,x_2)=x_1^{1/2}x_2^{1/2}$ sous les contraintes $p_1x_1+p_2x_2=m,\ x_1\geq 0$ et $x_2\geq 0$, où $m\geq 0,\ p_1\geq 0$ et $p_2\geq 0$. Utilisez la méthode de Lagrange.
- 2. Si $X_i|\lambda\sim \mathrm{iid}\ \mathrm{Exp}(\lambda)$ (loi exponentielle) et $\lambda\sim \mathrm{Ga}(\alpha,\beta)$ (loi gamma) écrivez
 - a. la fonction de densité conditionnelle de (X_1, \ldots, X_n) sachant λ .
 - b. la densité conjointe de (X_1, \ldots, X_n) et λ .

Exercices théoriques

Exercices de computation

Aucune, étant donnée la nature du cours 3.

Cours 4. L'optimisation statique