## ECN 6578A, Économétrie des marchés financiers, Hiver 2020

Cours 5

William McCausland

2022-02-06

#### Plan

- 1. La fonction de vraisemblance : exemples bernoullien, poissonien
- 2. Maximisation de vraisemblance : exemples simples
- 3. Maximum de vraisemblance : propriétés (un peu de théorie)
- 4. Le modèle EGARCH
- 5. Estimation des modèles GARCH, quelques résultats

## Éléments de l'analyse maximum de vraisemblance

- Quantités pertinentes :
  - $\triangleright$   $\theta$ , un vecteur de paramètres inconnus,
  - $y = (y_1, \dots, y_T)$ , un vecteur aléatoire des variables observables,
  - y°, le vecteur observé.
- ► Fonctions pertinentes :
  - $ightharpoonup f(y|\theta)$ , la densité conditionnelle des données (modèle),
  - $\triangleright$   $\mathcal{L}(\theta; y) = f(y|\theta)$ , la vraisemblance,
  - $\mathcal{L}(\theta; y^{\circ}) = f(y^{\circ}|\theta)$ , la vraisemblance réalisée.

#### Le modèle Bernoulli

Supposons que les  $y_i$  sont iid Bernoulli avec probabilité  $\theta \in [0,1]$ :

$$f(y_i| heta) = egin{cases} heta & y_i = 1 \ (1- heta) & y_i = 0 \ = heta^{y_i} (1- heta)^{1-y_i} \end{cases}$$

• On observe  $y = (y_1, \dots, y_n)$ ; la fonction de masse de probabilité est

$$f(y|\theta) = \prod_{i=1}^n f(y_i|\theta) = \prod_{i=1}^n \theta^{y_i} (1-\theta)^{1-y_i} = \theta^{n_1} (1-\theta)^{n_0},$$

οù

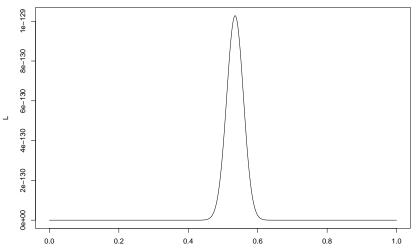
- $n_1 = \sum_{i=1}^n y_i$  est le nombre de fois qu'on observe 1, et
- $n_0 = n \sum_{i=1}^{n} y_i$  est le nombre de fois qu'on observe 0.

#### Deux intérpretations de la même expression

- Deux façons de dénoter la même expression :
  - Fonction de masse de probabilité  $f(y|\theta) = \theta^{n_1}(1-\theta)^{n_0}$ .
  - Fonction de vraisemblance  $\mathcal{L}(\theta; y) = \theta^{n_1} (1 \theta)^{n_0}$ .
- ▶  $f(y|\theta)$  donne, pour  $\theta$  fixe, les probabilités relatives de plusieurs séquences  $(y_1, \ldots, y_n)$ .
- $\triangleright$   $\mathcal{L}(\theta; y)$  donne, pour y fixe (le vecteur des données observées) une note (ou évaluation) à chaque valeur  $\theta$  pour la qualité de sa prévision des données observées.
- ▶ Soit  $L(\theta; y) = \log \mathcal{L}(\theta; y)$ , la log-vraisemblance.

### La vraisemblance Bernoulli pour $n_0 = 200$ , $n_1 = 230$

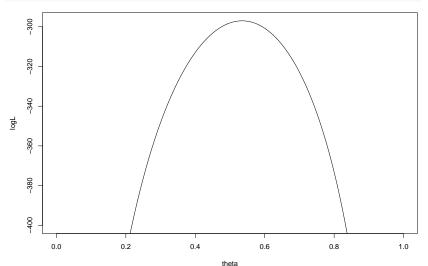
```
n_0 = 200; n_1 = 230; theta = seq(0, 1, by=0.001)
L = theta^n_1 * (1-theta)^n_0
plot(theta, L, type='l')
```



theta

### La log vraisemblance Bernoulli pour $n_0 = 200$ , $n_1 = 230$

```
logL = n_1 * log(theta) + n_0 * log(1-theta)
plot(theta, logL, type='l', ylim=c(-400, max(logL)))
```



### Le modèle poissonien

- Supposez que les  $y_i$  sont iid Poisson avec moyenne  $\theta > 0$ .
- La fonction de masse de probabilité de y<sub>i</sub> est

$$f(y_i|\theta)=e^{-\theta}\frac{\theta^{y_i}}{y_i!}.$$

• On observe le vecteur aléatoire  $y = (y_1, \dots, y_n)$ ; la fonction de masse de probabilité de y est

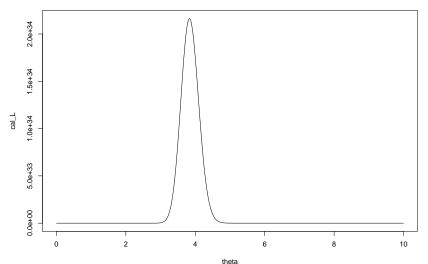
$$f(y|\theta) = \prod_{i=1}^{n} f(y_i|\theta) = \prod_{i=1}^{n} e^{-\theta} \frac{\theta^{y_i}}{y_i!} = \left[ \prod_{i=1}^{n} \frac{1}{y_i!} \right] e^{-n\theta} \theta^{\sum_{i=1}^{n} y_i}.$$

Pour simplifier un facteur qui importe peu,

$$c \equiv \left| \prod_{i=1}^n \frac{1}{y_i!} \right|.$$

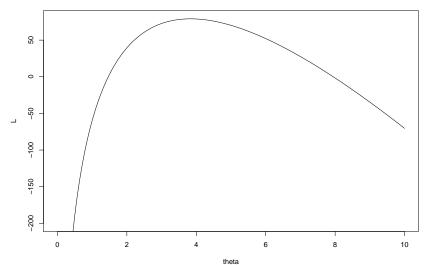
### Vraisemblance poissonienne pour n = 60, $\sum_{i=1}^{n} y_i = 230$

```
n = 60; somme_y = 230; theta = seq(0, 10, by=0.001)
cal_L = exp(-n*theta) * theta^somme_y
plot(theta, cal_L, type='l')
```



### Log vraisemblance poissonienne, n = 60, $\sum_{i=1}^{n} y_i = 230$

```
L = -n*theta + somme_y*log(theta)
plot(theta, L, type='l', ylim=c(-200, max(L)))
```



### Exemple : évaluation de la log vraisemblance GARCH(1,1)

- ▶ Juste avant l'itération t, la valeur  $\sigma_t^2$  est disponible.
- ▶ À l'itération t,
- 1. On calcule le terme  $\log f(r_t|r_1,\ldots,r_{t-1})$  de la log vraisemblance. Dans le cas gaussien,

$$\log f(r_t|r_1,\ldots,r_{t-1}) = -\frac{1}{2}(\log 2\pi + \log \sigma_t^2) - \frac{1}{2}r_t^2/\sigma_t^2.$$

et plus en général,

$$\log f(r_t|r_1,\ldots,r_{t-1}) = -\log \sigma_t + \log f_{\epsilon}(r_t/\sigma_t),$$

où  $f_{\epsilon}(\epsilon)$  et la densité des  $\epsilon_t$ .

2. On calcule la valeur  $\sigma_{t+1}^2$ :

$$\sigma_{t+1}^2 = \alpha_0 + \alpha_1 r_t^2 + \beta_1 \sigma_t^2.$$

#### Maximum de la vraisemblance Bernoulli

- ▶ Vraisemblance :  $\mathcal{L}(\theta; y) = \theta^{n_1} (1 \theta)^{n_0}$ .
- ▶ Log vraisemblance :  $L(\theta; y) = n_1 \log(\theta) + n_0 \log(1 \theta)$
- Deux dérivées de la log vraisemblance :

$$\frac{\partial L(\theta; y)}{\partial \theta} = \frac{n_1}{\theta} - \frac{n_0}{1 - \theta}$$

$$\frac{\partial^2 L(\theta; y)}{\partial \theta^2} = -\frac{n_1}{\theta^2} - \frac{n_0}{(1-\theta)^2} < 0.$$

► La valeur qui maximise la vraisemblance et la log-vraisemblance est

$$\hat{\theta} = \frac{n_1}{n_0 + n_1} = \frac{n_1}{n}$$
.

### Maximum de la vraisemblance poissonienne

- Vraisemblance :  $\mathcal{L}(\theta; y) = ce^{-n\theta} \theta^{\sum_{i=1}^{n} y_i}$ .
- ▶ Log vraisemblance :  $L(\theta; y) = \log c n\theta + (\sum_{i=1}^{n} y_i) \log \theta$ .
- Deux dérivées de la log vraisemblance :

$$\frac{\partial L(\theta; y)}{\partial \theta} = -n + \frac{\sum_{i=1}^{n} y_i}{\theta}$$

$$\frac{\partial^2 L(\theta; y)}{\partial \theta^2} = -\frac{\sum_{i=1}^n y_i}{\theta^2} < 0.$$

La valeur  $\hat{\theta}$  (souvent vue comme une variable aléatoire) qui maximise la vraisemblance et la log-vraisemblance est

$$\hat{\theta} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} y_i.$$

Pour n = 60 et  $\sum_{i=1}^{n} y_i = 230$ ,  $\hat{\theta} = \frac{23}{6} \approx 3.833$ .

### La fonction de vraisemblance pour une séries chronologique

La vraisemblance en général pour un modèle qui donne la densité  $f(r_1, \ldots, r_T, \theta)$ .

$$\mathcal{L}(\theta; r) = f(r_1|\theta)f(r_2|r_1, \theta)\cdots f(r_T|r_1, \ldots, r_{T-1}, \theta)$$

- Chaque densité  $f(r_t|r_1,...,r_{t-1})$  est un genre de prévision conditionnelle de  $r_t$  sachant  $r_1,...,r_{t-1}$ .
- ► La log vraisemblance est

$$L(\theta;r) = \sum_{t=1}^{T} \log f(r_t|r_1,\ldots,r_{t-1},\theta).$$

- ▶ Pourquoi la log-vraisemblance et non juste la vraisemblance?
  - Pas de underflow numérique (soupassement arithmétique)
  - ▶ Plus facile à maximiser (la dérivée d'une somme est la somme des dérivées)

#### Maximum de vraisemblance : conditions de régularité

- Définitions :
  - $\theta$  est le vecteur des paramètres ;  $\Theta$ , l'ensemble de toutes les valeurs possibles de  $\theta$ .
  - r est le vecteur (aléatoire) des données.
- ► Conditions informelles de regularité :
  - 1. Le modèle est correct pour une valeur  $\theta = \theta_0 \in \Theta$ .
  - 2. La vraie valeur  $\theta_0$  est dans l'intérieur de  $\Theta$ .
  - 3. Identification:

$$\theta \neq \theta_0 \Rightarrow f(\cdot|\theta) \neq f(\cdot|\theta_0).$$

- 4.  $L(\theta; r) \equiv \log f(r|\theta)$  a toujours un maximum global unique.
- 5. Le gradient de  $L(\theta; r)$  est toujours borné.
- 6. La matrice  $\mathcal{I}(\theta)$  suivante (matrice d'information de Fisher) est définie positive:

$$\mathcal{I}(\theta) = E_{r|\theta} \left[ \frac{\partial L(\theta; r)}{\partial \theta^{\top}} \frac{\partial L(\theta; r)}{\partial \theta} \right].$$

#### Maximum de vraisemblance : résultats

Résultats : (Soit  $\hat{\theta} \equiv \arg \max_{\theta} L(\theta; r)$ , qui existe et est unique.)

- 1.  $\hat{\theta} \rightarrow_{p} \theta_{0}$  (loi de grands nombres)
- 2.  $\sqrt{n}(\hat{\theta} \theta_0) \rightarrow_d N(0, \mathcal{I}(\theta_0)^{-1})$  (théorème central limite)
- 3.  $E_{r|\theta} \left[ \frac{\partial L(\theta;r)}{\partial \theta} \right] = 0$ , alors  $\mathcal{I}(\theta) = \operatorname{Var}_{r|\theta} \left[ \frac{\partial L(\theta;r)}{\partial \theta} \right]$ .
- 4.  $\mathcal{I}(\theta) = E_{r|\theta} \left[ -\frac{\partial^2 L(\theta;r)}{\partial \theta \partial \theta^{\top}} \right]$ .

#### Problèmes restants :

- 1. Il faut trouver  $\hat{\theta}$ .
- 2. La variance asymptotique  $\mathcal{I}(\theta_0)^{-1}$  dépend de  $\theta_0$ , qui est inconnu.
- 3. L'espérance dans l'expression de  $\mathcal{I}(\theta)$  est difficile à évaluer analytiquement.

#### Exemple Bernoulli

- ▶ Un cas rare où les calculs analytiques sont faisables.
- La moyenne du score :

$$E_{y|\theta}\left[\frac{\partial L}{\partial \theta}\right] = E_{y|\theta}\left[\frac{n_1}{\theta} - \frac{n_0}{(1-\theta)}\right] = \frac{n\theta}{\theta} - \frac{n(1-\theta)}{(1-\theta)} = 0$$

La matrice d'information de Fisher :

$$\mathcal{I}(\theta) = E_{y|\theta} \left[ -\frac{\partial^2 L}{\partial \theta^2} \right] = E_{y|\theta} \left[ \frac{n_1}{\theta^2} + \frac{n_0}{(1-\theta)^2} \right]$$
$$= \frac{n\theta}{\theta^2} + \frac{n(1-\theta)}{(1-\theta)^2} = \frac{n}{\theta(1-\theta)}.$$

La variance de  $\hat{\theta}$  (exacte, pas asymptotique) :

$$\operatorname{Var}[\hat{\theta}] = \operatorname{Var}\left[\frac{n_1}{n}\right] = \frac{1}{n^2} n \operatorname{Var}[y_i] = \frac{1}{n} (\theta - \theta^2) = \frac{\theta(1 - \theta)}{n}.$$

#### Exemple poissonien

- ▶ Un autre cas rare où les calculs analytiques sont faisables.
- ▶ La matrice d'information de Fisher :  $(E[y_i] = \theta, Var[y_i] = \theta)$

$$\mathcal{I}(\theta) = E_{y|\theta} \left[ -\frac{\partial^2 L}{\partial \theta^2} \right] = E_{y|\theta} \left[ \frac{\sum_{i=1}^n y_i}{\theta^2} \right] = \frac{n\theta}{\theta^2} = \frac{n}{\theta}.$$

**L**a variance de  $\hat{\theta}$  (exacte, pas asymptotique) :

$$\operatorname{Var}[\hat{\theta}] = \operatorname{Var}\left[\frac{\sum_{i=1}^{n} y_i}{n}\right] = \frac{1}{n^2} n \operatorname{Var}[y_i] = \frac{\theta}{n}.$$

Pour n = 60 et  $\sum_{i=1}^{n} y_i = 230$ ,  $Var[\hat{\theta}]$  est de  $(0.2528)^2$  pour  $\theta = \hat{\theta} \approx 3.833$ ,  $(0.2236)^2$  pour  $\theta = 3$  et  $(0.2739)^2$  pour  $\theta = 4.5$ .

#### Comment trouver $\hat{\theta}$ I

► Gradient (score) et hessienne de la log-vraisemblance :

$$s(\theta) \equiv \frac{\partial L(\theta; r)}{\partial \theta^{\top}}, \quad H(\theta) \equiv \frac{\partial^2 L(\theta; r)}{\partial \theta \partial \theta^{\top}}.$$

- ▶ Processus iteratif pour trouver  $\hat{\theta}$  :  $\theta_1, \theta_2, \ldots$ ,
- lacktriangle Approximation quadratique local autour de  $heta_k$  :

$$\tilde{L}(\theta; r) = L(\theta_k; r) + s(\theta_k)^{\top}(\theta - \theta_k) + \frac{1}{2}(\theta - \theta_k)^{\top}H(\theta_k)(\theta - \theta_k).$$

▶ Le gradient  $\tilde{s}(\theta)$  de  $\tilde{L}(\theta; r)$  :

$$\tilde{s}(\theta) = s(\theta_k) + H(\theta_k)(\theta - \theta_k)$$

 $ightharpoonup ilde{s}(\theta_{k+1}) = 0$  définit  $\theta_{k+1}$  de la méthode Newton :

$$\theta_{k+1} = \theta_k - H(\theta_k)^{-1} s(\theta_k).$$

### Comment trouver $\hat{\theta}$ II

- Problème de non-convergence si la forme de la log vraisemblance est loin de quadratique et négative définie.
- ▶ Solution de BHHH : choisir une valeur scalaire  $\lambda_k$  et calculer

$$\theta_{k+1} = \theta_k - \lambda_k H(\theta_k)^{-1} s(\theta_k).$$

- 1. Calculez  $s(\theta_k)$ ,  $H(\theta_k)$ .
- 2. Trouvez une bonne valeur de  $\lambda_k$  (recherche linéaire)
- ▶ Des fois, on utilise souvent, au lieu de  $H(\theta)$ ,

$$\hat{H}(\theta) = -\sum_{t=1}^{T} \frac{\partial \log f(r_{t}|r_{1},\ldots,r_{t-1},\theta)}{\partial \theta^{\top}} \frac{\partial \log f(r_{t}|r_{1},\ldots,r_{t-1},\theta)}{\partial \theta}.$$

► Une loi de grands nombres donne

$$\hat{H}(\theta_0) \to_{p} E[s(\theta_0)s(\theta_0)^{\top}] = \mathcal{I}(\theta_0) = -E[H(\theta_0)].$$

## Approximation de $\mathcal{I}(\theta_0)$

- ▶ On utilise  $H(\hat{\theta})$  ou  $\hat{H}(\hat{\theta})$  au lieu de  $\mathcal{I}(\theta_0)$ , qui est inconnu.
- ► Convergence de  $\hat{\theta}$  à  $\theta_0$ .
- ▶ Convergence de  $\hat{H}(\theta_0)$  ou  $H(\theta_0)$  à  $\mathcal{I}(\theta_0) = E[H(\theta_0)]$ .
- ► Ensemble, convergence de  $H(\hat{\theta})$  ou  $\hat{H}(\hat{\theta})$  à  $\mathcal{I}(\theta_0)$ .

#### Le modèle EGARCH

Le modèle EGARCH(1,1):

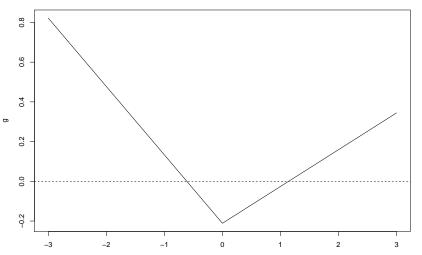
$$\begin{split} \mathbf{a}_t &= \sigma_t \epsilon_t \quad \ln \sigma_t^2 = \alpha \ln \sigma_{t-1}^2 + (1-\alpha)\alpha_0 + \mathbf{g}(\epsilon_t) \quad \epsilon_t \sim \mathrm{iid}(0,1), \\ \mathrm{où} \ \mathbf{g}(\epsilon) &= \theta \epsilon + \gamma [|\epsilon| - E[|\epsilon|]]. \end{split}$$

#### Notes:

- ►  $E[\epsilon_t] = 0$ ,  $E[|\epsilon_t| E[|\epsilon_t|]] = 0$ ,  $E[g(\epsilon_t)] = 0$ .
- Par exemple, si  $\epsilon_t \sim N(0,1)$ ,  $E[|\epsilon_t|] = \sqrt{2/\pi}$
- ▶ In  $\sigma_t^2$  est un processus AR(1), puisque  $g(\epsilon_t)$  est un bruit blanc.
- Pour  $\theta$  < 0, il y a un effet de levier.
- Pas besoin de contraintes pour assurer la positivité de la volatilité.

### La fonction $g(\epsilon)$ de l'équation (3.31) (un exemple)

```
eps = seq(-3, 3, by=0.01)
theta = -0.0795; gamma = 0.2647
g = theta * eps + gamma * (abs(eps) - sqrt(2/pi))
plot(eps, g, type='l'); abline(h=0, lty=2)
```

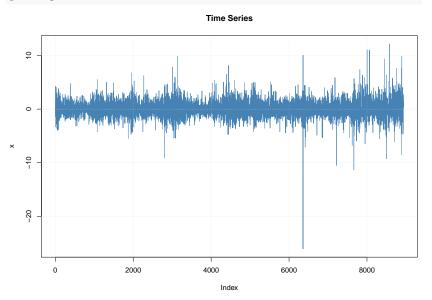


### Ajustement de plusieurs modèles GARCH (code)

```
library(fGarch)
# Séries IBM journalière, log rendements 1962-97
r = scan('d-ibmln.txt')
# GARCH(1, 1) gaussien
gn = garchFit(~garch(1,1), cond.dist='norm', data=r)
# mu t : ARMA(1, 0), sigma t : GARCH(1, 1) gaussien
agn = garchFit(~arma(1,0)+garch(1,1), cond.dist='norm', da
# GARCH(1, 1) t de Student
gt = garchFit(~garch(1,1), cond.dist='std', data=r)
```

### Données IBM journalière, r<sub>t</sub>

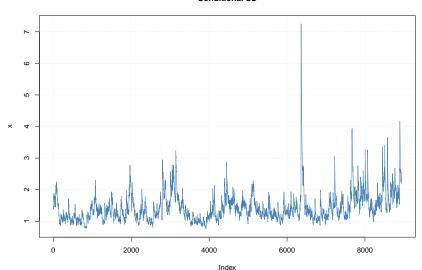
plot(gn, which=1)



# $\mathsf{GARCH}(1,1)$ gaussien, $\hat{\sigma}_t$

plot(gn, which=2)

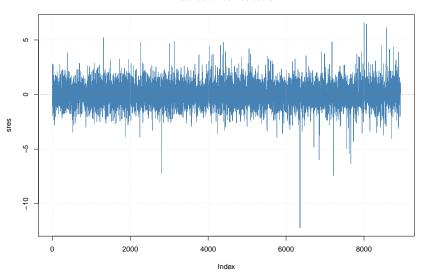




### GARCH(1,1) gaussien, $\hat{\epsilon}_t$

plot(gn, which=9)

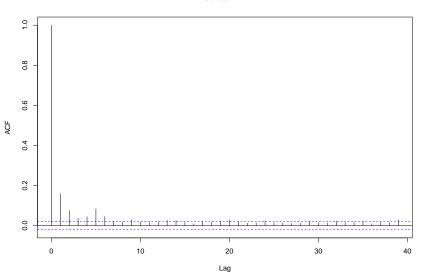




 $ACF(r_t^2)$ 

 $acf(r^2)$ 

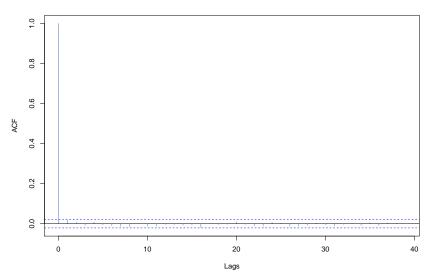




## GARCH(1,1) gaussien, ACF( $\hat{\epsilon}_t^2$ )

plot(gn, which=11)

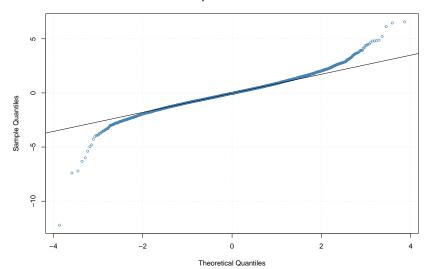
**ACF of Squared Standardized Residuals** 



## $\mathsf{GARCH}(1,1)$ gaussien, graphique Q-Q pour $\hat{\epsilon}_t$

plot(gn, which=13)





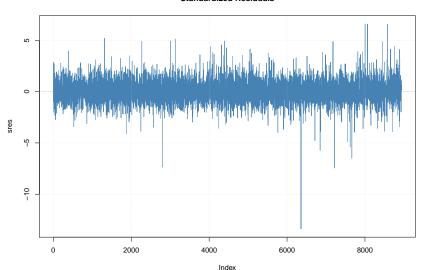
### GARCH(1,1) gaussien, sommaire des résultats

- Le modèle capture bien l'autodépendence de volatilité.
- Le modèle capture mal l'asymétrie et surtout l'aplatissement conditionnel.

### $\mathsf{GARCH}(1,1)\ t$ de Student, $\hat{\epsilon}_t$

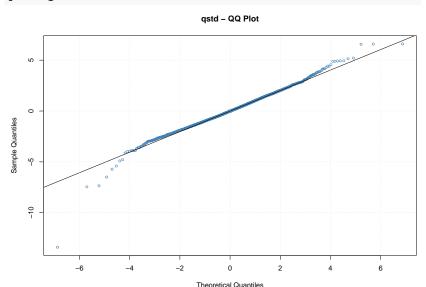
plot(gt, which=9)

#### Standardized Residuals



### $\mathsf{GARCH}(1,1)\ t$ de Student, graphique Q-Q pour $\hat{\epsilon}_t$

plot(gt, which=13)



### GARCH(1,1) t de Student, sommaire des résultats

- ► Le modèle capture mieux l'aplatissement conditionnel que le modèle GARCH(1,1) gaussien,
- mais pas parfaitement :
  - le modèle ne capture pas bien les (mettons) 10 valeurs les plus extrêmes (sur  $\approx$  9000)
  - il y a plus de valeurs extrêmes que prévu par le modèle (mauvaise spécification de l'évolution de la variance conditionnelle  $\sigma_t$  ou de la loi conditionnelle ou des deux?)
- Une asymétrie : les valeurs extrêmes négatives sont particulièrement extrêmes.