ECN 6578A, Économétrie des marchés financiers, Hiver 2022

Cours 3

William McCausland

2022-01-24

Plan

- 1. Comment spécifier un processus ARMA(p,q).
- 2. Comment trouver la fonction d'autocorrélation d'un processus $\mathsf{ARMA}(\mathsf{p},\mathsf{q}).$
- 3. Comment estimer les paramètres d'un processus ARMA(p,q).
- 4. Comment selectionner les ordres d'un processus $\mathsf{ARMA}(\mathsf{p},\mathsf{q})$.

Commentaires préliminaires

- 1. On focalise sur les processus covariance-stationnaires r_t .
- 2. Tous les moments d'ordre un et deux de r_t se trouvent dans la moyenne μ et la fonction d'autocovariance γ_k , $k=0,1,\ldots$
- 3. Spécification alternative : moyenne μ , variance σ^2 et fonction d'autocorrélation ρ_k , $k=1,2,\ldots$, avec $\sigma^2=\gamma_0$, $\rho_k=\gamma_k/\gamma_0$.
- 4. On peut trouver les moments d'ordre un et deux de toutes les fonctions linéaires des r_t si on connaît μ , γ_k , $k=1,\ldots$
- 5. Un processus gaussien est complètement spécifié par ces moments d'ordre un et deux.
- 6. Il est très utile de définir un processus r_t en termes d'une transformation d'un bruit blanc a_t telle que la valeur r_t dépend seulement du passé $(r_{t-1}, a_{t-1}, r_{t-2}, a_{t-2}, \ldots)$ et *l'innovation* a_t , non-corrélé avec les valeurs passées.
- 7. Pour aujourd'hui, la notation a_t signifie toujours un bruit blanc et on suppose que r_t est toujours un processus covariance-stationnaire.

Modèle AR(1) : spécification

▶ Supposons que $|\phi| < 1$.

AR(1) avec moyenne zéro, expressions équivalentes:

$$r_t = \phi r_{t-1} + a_t$$

$$(1 - \phi B) r_t = a_t$$

$$r_t = (1 - \phi B)^{-1} a_t = \sum_{\tau=0}^{\infty} \phi^{\tau} B^{\tau} a_t$$
:

$$r_t = \phi r_{t-1} + a_t = \phi(\phi r_{t-2} + a_{t-1}) + a_t = a_t + \phi a_{t-1} + \phi^2 r_{t-2}.$$

remplace
$$r_{t-2}$$
 par $\phi r_{t-3} + a_{t-2}$ pour obtenir

$$r_t = a_t + \phi a_{t-1} + \phi^2 a_{t-2} + \phi^3 r_{t-3}$$
, etc.

$$r_t = \sum_{\tau=0}^{\infty} \phi^{\tau} a_{t-\tau}.$$

AR(1) avec moyenne μ , expressions équivalentes:

$$ightharpoonup (1 - \phi B)(r_t - \mu) = a_t$$

$$r_t = (1 - \phi)\mu + \phi r_{t-1} + a_t$$

$$ightharpoonup r_t = \phi_0 + \phi_1 r_{t-1} + a_t$$
, si $\phi_0 = (1 - \phi)\mu$ et $\phi_1 = \phi$.

Modèle AR(1): Calcul de la fonction d'autocovariance I

▶ Supposons que $\mu = 0$, ϕ et $\sigma_a^2 \equiv \text{Var}[a_t]$ sont donnés, $|\phi| < 0$.

Équations Yule-Walker pour trouver γ_0 , γ_1

Multipliez $r_t = \phi r_{t-1} + a_t$ par r_t , r_{t-1} et prenez les espérances :

$$\begin{split} E[r_t^2] &= \phi E[r_t r_{t-1}] + E[r_t a_t] \quad \text{ou} \quad \gamma_0 = \phi \gamma_1 + \sigma_a^2, \\ E[r_{t-1} r_t] &= \phi E[r_{t-1}^2] + E[r_{t-1} a_t] \quad \text{ou} \quad \gamma_1 = \phi \gamma_0. \end{split}$$

La solution est $\gamma_0 = \sigma_a^2/(1-\phi^2)$, $\gamma_1 = \phi \sigma_a^2/(1-\phi^2)$.

Récursion pour trouver γ_k , k > 1

Pour k > 1,

$$\gamma_k = E[r_t r_{t-k}] = E[(\phi r_{t-1} + a_t) r_{t-k}] = \phi \gamma_{k-1}.$$

Modèle AR(1) : Calcul de la fonction d'autocovariance II

 Avec la solution des équations Y-W et la récursion, on obtient la fonction d'autocovariance

$$\gamma_k = \frac{\sigma_a^2}{1 - \phi^2} \, \phi^k,$$

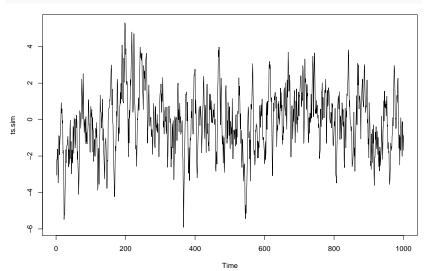
et la fonction d'autocorrélation

$$\rho_{\mathbf{k}} = \phi^{\mathbf{k}}.$$

- La fonction d'autocorrélation diminue à un taux exponentiel.
- La valeur ϕ^{-1} est la racine du polynôme caracteristique $1 \phi x$, où x replace B dans l'expression $1 \phi B$.
- La stationnarité implique $|\phi| < 1$ ou $|\phi^{-1}| > 1$.

Modèle AR(1): Simulation

```
ts.sim = arima.sim(n=1000, list(ar=0.8, sd = 0.1))
ts.plot(ts.sim)
```



Introduction au modèle AR(2)

- ▶ Mettons que s_t est un AR(1) : $(1 \omega_1 B)s_t = a_t$.
- ▶ Définissons r_t par $(1 \omega_2 B)r_t = s_t$.
- Attention : r_t n'est pas un AR(1) parce que s_t n'est pas un bruit blanc.
- Notez que $(1 \omega_1 B)(1 \omega_2 B)r_t = a_t$.
- Autrement dit, $[1 (\omega_1 + \omega_2)B + \omega_1\omega_2B^2]r_t = a_t$.
- ightharpoonup Alors r_t est un AR(2).
- Notez la symétrie $(1 \omega_1 B)(1 \omega_2 B) = (1 \omega_2 B)(1 \omega_1 B)$: l'ordre des opérations n'importe pas.

Modèle AR(2) avec moyenne zéro : spécification

Expressions équivalentes pour un AR(2):

$$(1 - \omega_1 B)(1 - \omega_2 B)r_t = a_t$$

$$[1 - (\omega_1 + \omega_2)B + \omega_1 \omega_2 B^2]r_t = a_t$$

$$(1 - \omega_2 B)(1 - \omega_1 B)r_t = a_t$$

$$r_t = (\omega_1 + \omega_2)r_{t-1} - \omega_1 \omega_2 r_{t-2} + a_t$$

$$(1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2)r_t = a_t, \text{ où } \phi_1 = \omega_1 + \omega_2, \phi_2 = -\omega_1 \omega_2$$

$$r_t = (1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2)^{-1} a_t$$

Notes

- Remarquez que $(1 \omega_1 x)(1 \omega_2 x) = 1 \phi_1 x \phi_2 x^2$.
- Alors ω_1^{-1} et ω_2^{-1} sont les deux racines de $1 \phi_1 x \phi_2 x^2$.

Racines du polynôme caractéristique et la stationnarité

Les racines ω_1^{-1} et ω_2^{-1} sont réelles ou sont complèxes conjugées :

$$\omega_1^{-1} = a + bi, \qquad \omega_2^{-1} = a - bi,$$

pour a et b réels.

- \blacktriangleright Dans les deux cas, la stationnarité implique $|\omega_1|<1$ et $|\omega_2|<1$
- ► Condition équivalente : $|\omega_1^{-1}| > 1$ et $|\omega_2^{-1}| > 1$.
- Si $(\omega_1^{-1}, \omega_2^{-1}) = a \pm bi$, $|\omega_1^{-1}| = |\omega_2^{-1}| = \sqrt{a^2 + b^2}$,

$$(\omega_1,\omega_2)=\frac{a\mp bi}{a^2+b^2}.$$

Modèle AR(2): Calcul de la fonction d'autocovariance I

Équations Yule-Walker pour trouver γ_0 , γ_1 , γ_2

Multipliez $r_t = \phi_1 r_{t-1} + \phi_2 r_{t-2} + a_t$ par r_t , r_{t-1} , r_{t-2} et prenez l'espérance:

$$E[r_t^2] = \phi_1 E[r_t r_{t-1}] + \phi_2 E[r_t r_{t-2}] + E[r_t a_t],$$

$$E[r_{t-1} r_t] = \phi_1 E[r_{t-1}^2] + \phi_2 E[r_{t-1} r_{t-2}] + E[r_{t-1} a_t],$$

$$E[r_{t-2} r_t] = \phi_1 E[r_{t-2} r_{t-1}] + \phi_2 E[r_{t-2}^2] + E[r_{t-2} a_t].$$

► En termes de γ_0 , γ_1 , γ_2 ,

$$\gamma_0 = \phi_1 \gamma_1 + \phi_2 \gamma_2 + \sigma_a^2,$$

$$\gamma_1 = \phi_1 \gamma_0 + \phi_2 \gamma_1,$$

$$\gamma_2 = \phi_1 \gamma_1 + \phi_2 \gamma_0.$$

▶ On trouve la solution γ_0 , γ_1 , γ_2 pour ϕ_1 , ϕ_2 et σ_a^2 donnés.

Modèle AR(2) : Calcul de la fonction d'autocovariance II

Récursion pour trouver γ_k , k > 2

lacktriangle Une récursion qui donne une équation de différence pour γ_k :

$$\gamma_k = E[r_t r_{t-k}] = E[(\phi_1 r_{t-1} + \phi_2 r_{t-2} + a_t) r_{t-k}]$$

= $\phi_1 \gamma_{k-1} + \phi_2 \gamma_{k-2}$.

La solution générale de cette équation de différence linéaire de 2e ordre est (pourvu que $\omega_1 \neq \omega_2$)

$$\gamma_k = c_1 \omega_1^k + c_2 \omega_2^k,$$

où ω_1^{-1} et ω_2^{-1} sont les deux racines de $1 - \phi_1 x - \phi_2 x^2$.

- On peut trouver c_1 et c_2 avec les valeurs initiales γ_0 et γ_1 .
- ➤ Signification : une description des ailes de la fonction d'autocorrélation.

Fonction d'autocovariance pour quelques processus AR(2)

1.
$$\omega_1 = \omega_2 = 0.4$$
:

$$(1 - 0.4B)(1 - 0.4B) = 1 - 0.8B + 0.16B^2.$$

2. $\omega_1 = -0.1$, $\omega_2 = 0.9$:

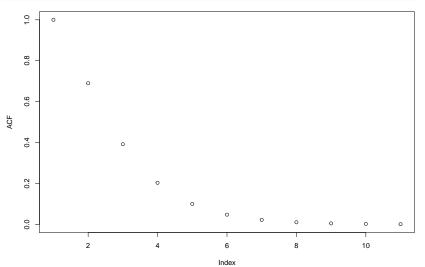
$$(1+0.1B)(1-0.9B) = 1-0.8B-0.09B^2.$$

3. $\omega_1 = 0.4 + 0.5i$, $\omega_2 = 0.4 - 0.5i$:

$$(1 - (0.4 + 0.5i)B)(1 - (0.4 - 0.5i)B) = 1 - 0.8B + 0.41B^{2}.$$

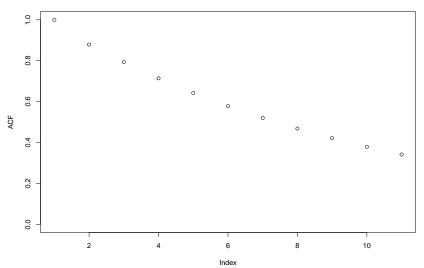
ACF pour $\omega_1 = \omega_2 = 0.4$

```
ACF = ARMAacf(ar = c(0.8, -0.16), lag.max=10)
plot(ACF, ylim=c(0, 1))
```



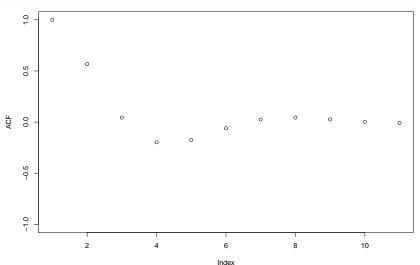
ACF pour $\omega_1 = -0.1$, $\omega_2 = 0.9$

```
ACF = ARMAacf(ar = c(0.8, 0.09), lag.max=10)
plot(ACF, ylim=c(0, 1))
```



ACF pour $\omega_1 = 0.4 + 0.5i$, $\omega_2 = 0.4 - 0.5i$

```
ACF = ARMAacf(ar = c(0.8, -0.41), lag.max=10)
plot(ACF, ylim=c(-1,1))
```



Extensions aux AR(p)

- Même approche pour trouver la fonction d'autocovariance :
 - ightharpoonup (p+1) équations linéaires Yule-Walker pour calculer les (p+1) variables inconnues $\sigma_0, \gamma_1, \ldots, \gamma_p$ à partir de σ_a^2 et ϕ_1, \ldots, ϕ_p .
 - ▶ Une récursion donne γ_k en termes de $\gamma_{k-1}, \ldots, \gamma_{k-p}, k > p$.
- ightharpoonup Si $\omega_1^{-1}, \ldots, \omega_p^{-1}$ sont les racines de $(1 \phi_1 x \ldots \phi_p x^p)$,

$$(1-\phi_1B-\ldots-\phi_pB^p)=(1-\omega_1B)\cdots(1-\omega_pB),$$

- La stationnarité implique $|\omega_i^{-1}| > 1$ (ou $|\omega_i| < 1$), $i = 1, \ldots, p$.
- ▶ La fonction d'autocovariance vérifie, pour k > p, si les ω_i sont distincts.

$$\gamma_k = c_1 \omega_1^k + \ldots + c_p \omega_p^k$$

et $\gamma_0, \ldots, \gamma_p$ détermine c_1, \ldots, c_p .

- Conséquence : la fonction d'autocorrélation d'un AR(p) diminue de taux exponentiel.
- ▶ Il peut y avoir des paires $(\omega_i, \omega_j) = a \pm bi$, mais les γ_k sont toujours réels.

ARMA(p,q): 3 représentations

1. Représentation ARMA(p,q)

$$(1-\phi_1B-\phi_2B^2-\ldots\phi_pB^p)r_t=(1-\theta_1B-\theta_2B^2-\ldots-\theta_qB^q)a_t.$$

$$\phi(B)r_t=\theta(B)a_t$$

2. Représentation MA infinie

$$\frac{\theta(B)}{\phi(B)} = 1 + \psi_1 B + \psi_2 B^2 + \dots \equiv \psi(B)$$
$$r_t = \psi(B) a_t$$

3. Représentation AR infinie (si le processus est inversible)

$$\frac{\phi(B)}{\theta(B)} = 1 - \pi_1 B - \pi_2 B^2 - \dots \equiv \pi(B)$$
$$\pi(B)r_t = a_t$$

Calcul de la fonction d'autocovariance d'un ARMA(p,q)

L'équation ARMA:

$$r_t = \phi_1 r_{t-1} + \dots + \phi_p r_{t-p} + a_t - \theta_1 a_{t-1} - \dots - \theta_q a_{t-q}$$

▶ Multiplie par r_{t-h} et prenez l'espérance:

$$\gamma_h = \phi_1 \gamma_{h-1} - \dots - \phi_p \gamma_{h-p} - \theta_h E[a_{t-h} r_{t-h}] - \dots - \theta_q E[a_{t-q} r_{t-h}]$$

En utilisant la représentation MA infinie,

$$\gamma_h = \phi_1 \gamma_{h-1} - \ldots - \phi_p \gamma_{h-p} - \theta_h \psi_0 \sigma_a^2 - \ldots - \theta_q \psi_{q-h} \sigma_a^2$$

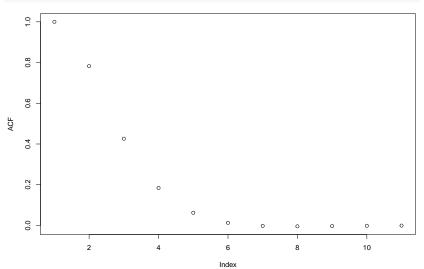
- Les équations pour $h=0,1,\ldots,p$ donnent $\gamma_0,\gamma_1,\ldots,\gamma_p$.
- Pour $h > \max(p, q)$, c'est comme un AR(p) :

$$\gamma_h = \phi_1 \gamma_{h-1} - \ldots - \phi_p \gamma_{h-p},$$

alors les racines du polynome caracteristique déterminent le taux de diminution de la ACF.

Exemple : ACF d'un processus ARMA(p,q)

```
ACF = ARMAacf(ar = c(0.8, -0.2), ma = c(0.5), 10) plot(ACF)
```



Exemple: PACF d'un processus ARMA(p,q)

```
PACF = ARMAacf(ar = c(0.8, -0.2), ma = c(0.5), 10, pacf=TR
plot(PACF)
  0.8
       0
  9.0
  4.0
  0.2
  -0.2
             0
                                                                10
```

Index

Estimation des paramètres des modèles ARMA(p,q)

- Pour p et q donné, on veut
 - trouver les estimateurs $\hat{\phi}$, $\hat{\theta}$, $\hat{\sigma}_a^2$ de $\phi = (\phi_0, \phi_1, \dots, \phi_p)$, $\theta = (\theta_1, \dots, \theta_q)$ et σ_a^2 , pour un échantillon donné,
 - trouver la loi asymptotique des estimateurs.
- ► La méthode la plus courante : maximum de vraisemblance (MV) pour une vraisemblance gaussienne.
- Même si un ARMA(p,q) n'est pas gaussien, la loi asymptotique des estimateurs MV est pareille. (Un exemple de l'approche pseudo-maximum de vraisemblance)
- ► La théorie des lois asymptotiques des estimateurs MV et pseudo-MV est bien connue.
- En pratique, il faut, de façon efficace :
 - évaluer la fonction de vraisemblance,
 - maximiser cette fonction en se servant des évaluations.
- Les logiciels font tous le travail, mais il vaut la peine de comprendre ce qu'ils font.

Évaluation de la vraisemblance gaussienne I

- Attention: voici une façon directe mais *très* inefficace.
- ▶ Soit $r = (r_1, ..., r_T)$, un vecteur colonne.
- ▶ Si r est stationnaire et gaussien, sa densité est

$$f(r) = \frac{1}{(2\pi)^{T/2}} |\Gamma|^{-1/2} \exp\left[-\frac{1}{2}(r - \mu \iota)^T \Gamma^{-1}(r - \mu \iota)\right],$$

où
$$\mu = E[r_t]$$
,

$$\iota = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{bmatrix}, \qquad \Gamma = \begin{bmatrix} \gamma_0 & \gamma_1 & \cdots & \gamma_{T-1} \\ \gamma_1 & \gamma_0 & \cdots & \gamma_{T-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \gamma_{T-1} & \gamma_{T-2} & \cdots & \gamma_0 \end{bmatrix}.$$

- Pour évaluer la vraisemblance à $\phi_0, \phi_1, \dots, \phi_p, \theta_1, \dots, \theta_q, \sigma_a^2$:
 - trouvez μ , $\gamma_0, \gamma_1, \dots, \gamma_{T-1}$ en fonction des coefficients, puis
 - évaluer l'expression f(r) ci-haut.

Évaluation de la vraisemblance gaussienne II

- ► En pratique, cette façon directe d'évaluer la vraisemblance est très inefficace.
- ► Il y a des algorithmes pour évaluer la vraisemblance des ARMA(p,q) gaussiens.
- ► Remarquez par exemple que la vraisemblance d'un AR(1) est plus rapide à évaluer si on décompose la densité comme

$$f(r) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_a^2(1-\phi^2)^{-1}}} \exp\left[-\frac{1}{2}\frac{(r_1-\mu)^2}{\sigma_a^2(1-\phi^2)^{-1}}\right] \times \prod_{t=2}^{T} \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_a^2}} \exp\left[-\frac{1}{2}\frac{(r_t-\phi r_{t-1}-(1-\phi)\mu)^2}{\sigma_a^2}\right]$$

- Le coût de computation ici est linéaire en T.
- ► Le coût de l'évaluation directe est quadratique en *T*.

Exemple en R de l'estimation des paramètres ARMA

```
t=read.table('m-ibm3dx2608.txt', header=T)
arima(t$vwrtn, order=c(3,0,1))
##
## Call:
## arima(x = t$vwrtn, order = c(3, 0, 1))
##
## Coefficients:
##
            ar1
                     ar2
                             ar3
                                     ma1
                                          intercept
##
        -0.0073 -0.0040 -0.1091 0.1245
                                             0.0089
## s.e. 0.1860 0.0382 0.0319 0.1855
                                             0.0017
##
## sigma^2 estimated as 0.002874: log likelihood = 1501.0
```

Sélection des ordres p et q d'un processus ARMA

- ► La vraisemblance maximale croit avec l'ajout d'un paramètre.
- ▶ On veut éviter le problème de surapprentissage (overfitting).
- ▶ Une façon de le faire est l'imposition d'un coût.
- ► Le critère AIC (Akaike Information Criterion) est

$$AIC(p,q) = -\frac{2}{T}\ln f(r;\hat{\phi},\hat{\theta},\hat{\sigma}_a^2) + \frac{2(p+q+1)}{T}.$$

► Le critère BIC (Bayesian Information Criterion) est

$$BIC(p,q) = -rac{2}{T} \ln f(r; \hat{\phi}, \hat{\theta}, \hat{\sigma}_a^2) + rac{(p+q+1) \ln T}{T}$$

- ▶ On choisit les ordres *p* et *q* qui minimisent AIC ou BIC.
- Si l'ARMA(p,q) est gaussien,

$$\hat{\sigma}_{\mathsf{a}}^2 = -rac{2}{T} \ln f(r; \hat{\phi}, \hat{ heta}, \hat{\sigma}_{\mathsf{a}}^2).$$

alors augmenter la vraisemblance, c'est réduire la variance estimée de l'innovation.

Cours 4, la semaine prochaine

Plan préliminaire

- 1. Prévision avec un ARMA(p,q)
- 2. Modèles d'héteroscédasticité conditionnelle autorégressive
- 3. Introduction à l'inférence bayésienne
- 4. Modèles de volatilité stochastique