

IFSP Catanduva / Projeto Microcontroladores 22 de Novembro de 2018

Elabore as rotinas do programa em C que atenda ao seguinte projeto. Um peso é mensurado através de sensor ligado a entrada analógica A1. A leitura em binário entre 0 e 1023 é convertida para 0g a 5000g através de uma equação por regra simples de 3. O valor é enviado para porta serial a cada 1 segundo. A porta serial pré-configurada em 9600 bauds. . Este valor também é utilizado para ajuste do PWM da saída PB2, saída na qual esta conectado um LED. Se o valor estiver acima de 2500g, um led ligado a saída PD2 é acionado, abaixo deste valor PD3 é acionado.

---

IFSP Catanduva / Projeto Microcontroladores 22 de Novembro de 2018

Elabore as rotinas do programa em C que atenda ao seguinte projeto. Um peso é mensurado através de sensor ligado a entrada analógica A1. A leitura em binário entre 0 e 1023 é convertida para 0g a 5000g através de uma equação por regra simples de 3. O valor é enviado para porta serial a cada 1 segundo. A porta serial pré-configurada em 9600 bauds. . Este valor também é utilizado para ajuste do PWM da saída PB2, saída na qual esta conectado um LED. Se o valor estiver acima de 2500g, um led ligado a saída PD2 é acionado, abaixo deste valor PD3 é acionado.

---

IFSP Catanduva / Projeto Microcontroladores 22 de Novembro de 2018

Elabore as rotinas do programa em C que atenda ao seguinte projeto. Um peso é mensurado através de sensor ligado a entrada analógica A1. A leitura em binário entre 0 e 1023 é convertida para 0g a 5000g através de uma equação por regra simples de 3. O valor é enviado para porta serial a cada 1 segundo. A porta serial pré-configurada em 9600 bauds. . Este valor também é utilizado para ajuste do PWM da saída PB2, saída na qual esta conectado um LED. Se o valor estiver acima de 2500g, um led ligado a saída PD2 é acionado, abaixo deste valor PD3 é acionado.

---

IFSP Catanduva / Projeto Microcontroladores 22 de Novembro de 2018

Elabore as rotinas do programa em C que atenda ao seguinte projeto. Um peso é mensurado através de sensor ligado a entrada analógica A1. A leitura em binário entre 0 e 1023 é convertida para 0g a 5000g através de uma equação por regra simples de 3. O valor é enviado para porta serial a cada 1 segundo. A porta serial pré-configurada em 9600 bauds. . Este valor também é utilizado para ajuste do PWM da saída PB2, saída na qual esta conectado um LED. Se o valor estiver acima de 2500g, um led ligado a saída PD2 é acionado, abaixo deste valor PD3 é acionado.

---

IFSP Catanduva / Projeto Microcontroladores 22 de Novembro de 2018

Elabore as rotinas do programa em C que atenda ao seguinte projeto. Um peso é mensurado através de sensor ligado a entrada analógica A1. A leitura em binário entre 0 e 1023 é convertida para 0g a 5000g através de uma equação por regra simples de 3. O valor é enviado para porta serial a cada 1 segundo. A porta serial pré-configurada em 9600 bauds. . Este valor também é utilizado para ajuste do PWM da saída PB2, saída na qual esta conectado um LED. Se o valor estiver acima de 2500g, um led ligado a saída PD2 é acionado, abaixo deste valor PD3 é acionado.