

# Contents

<b>computational complexity</b>	<b>2</b>
def: problema in computer science . . . . .	2
tipologie di problema . . . . .	2
complessità degli algoritmi e dei problemi . . . . .	2
esempio: codice . . . . .	3
def: tempo di esecuzione dell'algoritmo $A$ . . . . .	3
def: complessità temporale dell'algoritmo $A$ . . . . .	3
def: complessità di un problema . . . . .	3
problemi di decisione e classi di complessità . . . . .	4
def: un algoritmo $A$ risolve $\pi$ . . . . .	4
def: classe dei problemi $TIME(g(n))$ . . . . .	4

# computational complexity

## def: problema in computer science

un problema  $\pi$  é una relazione

$$\pi \subseteq I_\pi \times S_\pi$$

dove:

- $I_\pi$  = insieme delle istanze di input del problema
- $S_\pi$  = insieme delle soluzioni del problema

## tipologie di problema

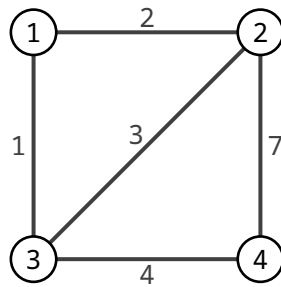
- decisione
  - si verifica se una data proprietà é valida per un determinato input
  - $S_\pi = \{true, false\}$  o semplicemente  $S_\pi = \{0,1\}$  e la relazione  $\pi \subseteq I_\pi \times S_\pi$  corrisponde ad una funzione
$$f : I_\pi \rightarrow \{0,1\}$$
  - esempi: soddisfacibilità, test di connettività di un grafo, etc....
- ricerca
  - data un'istanza  $x \in I_\pi$ , si chiede di determinare una soluzione  $y \in S_\pi$  tale che la coppia  $(x,y) \in \pi$  appartengono alla relazione che definisce il problema
  - esempi: soddisfacibilità, clique, vertex cover, nei quali chiediamo in output un assegnamento di verità soddisfacente, rispettivamente una clique o un vertex cover, invece di semplicemente "si" o "no"
- ottimizzazione
  - data un'istanza  $x \in I_\pi$ , si chiede di determinare una soluzione  $y \in S_\pi$  ottimizzando una data misura della funzione costo
  - esempi: min spanning tree, max SAT, max clique, min vertex cover, min TSP, etc....

## complessità degli algoritmi e dei problemi

- espressa in funzione della taglia dell'input (denotata come  $|x|, \forall x \in I_\pi$ )
- taglia dell'istanza  $x$ 
  - quantità di memoria necessaria a memorizzare  $x$  in un computer
  - lunghezza  $|x|_c$  della stringa che codifica  $x$  in un particolare codice naturale  $c : I_\pi \rightarrow \Sigma$ , dove  $\Sigma$  é l'alfabeto del codice  $c$
- codice naturale
  - conciso: le stringhe che codificano le istanze non devono essere ridondanti o allungate inutilmente
  - numeri espressi in base  $\geq 2$

## esempio: codice

- istanza: grafo  $G$



- codice per  $G$ 
  - $\Sigma = \{\{, \}, ,, 0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9\}$  (simboli)
  - $c(G) = \{1, 2, 3, 4, \{1, 2\}, \{1, 3\}, \{2, 3\}, \{2, 4\}, \{3, 4\}, 2, 1, 3, 7, 4\}$ 
    - \*  $\{1, 2, 3, 4\}$  (nodi)
    - \*  $\{\{1, 2\}, \{1, 3\}, \{2, 3\}, \{2, 4\}, \{3, 4\}\}$  (archi)
    - \*  $\{2, 1, 3, 7, 4\}$  (pesi)
  - $|G|_c = 49$

## def: tempo di esecuzione dell'algoritmo $A$

sia  $t_A(x)$  il tempo di esecuzione dell'algoritmo  $A$  per l'input  $x_i$ , allora il tempo di esecuzione nel caso peggiore di  $A$  é:

$$T_A(n) = \max\{t_A(x) \mid |x| \leq n\}, \quad \forall n > 0$$

## def: complessità temporale dell'algoritmo $A$

l'algoritmo  $A$  ha complessità temporale

- $O(g(n))$  se  $T_A(n) = O(g(n))$ , ovvero

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{T_A(n)}{g(n)} \leq c, \text{ per una costante } c > 0$$

- $\Omega(g(n))$  se  $T_A(n) = \Omega(g(n))$ , ovvero

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{T_A(n)}{g(n)} \geq c, \text{ per una costante } c > 0$$

- $\Theta(g(n))$  se  $T_A(n) = \Theta(g(n))$ , ovvero

$$T_A(n) = \Omega(g(n)) \text{ e } T_A(n) = O(g(n))$$

## def: complessità di un problema

un problema ha complessità

- $O(g(n))$  se esiste un algoritmo che lo risolve avente complessità  $O(g(n))$
- $\Omega(g(n))$  se ogni algoritmo  $A$  che lo risolve ha complessità  $\Omega(g(n))$
- $\Theta(g(n))$  se ha complessità  $O(g(n))$  e  $\Omega(g(n))$

## problemi di decisione e classi di complessità

i problemi di decisione sono solitamente descritti da un'istanza di input (o semplicemente INPUT) e da una DOMANDA sull'input esempi:

- soddisfacibilità
  - INPUT: CNF (Conjunctive Normal Form) formula definita su un insieme di variabili
  - DOMANDA: esiste un assegnamento di verità  $\tau: V \rightarrow \{0,1\}$  ?
- clique
  - INPUT: un grafo non orientato  $G = (V, E)$  di  $n$  nodi e un intero  $k > 0$
  - DOMANDA: esiste in  $G$  una clique di almeno  $k$  nodi ( $> k$ ), ovvero un sottoinsieme  $U \subseteq V$  tale che  $|U| \geq K$  e  $\{u, v\} \in E, \forall u, v \in U$  ?
- vertex cover
  - INPUT: un grafo non orientato  $G = (V, E)$  di  $n$  nodi e un intero  $k > 0$
  - DOMANDA: esiste in  $G$  una vertex cover di al massimo  $k$  nodi ( $< k$ ), ovvero un sottoinsieme  $U \subseteq V$  tale che  $|U| \leq K$  e  $u \in U$  o  $v \in U, \forall \{u, v\} \in E$  ?

nei problemi di decisione  $I_\pi = Y_\pi \cup N_\pi$

- $Y_\pi$  = insieme di istanze positive, ovvero con soluzione 1
- $N_\pi$  = insieme di istanze negative, ovvero con soluzione 0

**def: un algoritmo  $A$  risolve  $\pi$**

un algoritmo  $A$  risolve  $\pi \iff \forall \text{ input } x \in I_\pi, A \text{ risponde } 1 \iff x \in Y_\pi$

**def: classe dei problemi  $TIME(g(n))$**

$TIME(g(n))$  = classe dei problemi di decisione con complessità  $O(g(n))$

optimization problems body  
approximation body  
greedy body  
local search body  
rounding body  
primal dual body  
dynamic programming body  
approximation schemes body  
alternative approaches body  
social networks and bibliography body  
centrality measures body  
spectral analysis and prestige index body  
link analysis body  
web structure body  
search and advertising body  
matching markets body  
auctions body  
vcg mechanism body  
gsp mechanism body