Systemy/Programowanie równoległe i rozproszone

Układ równań liniowych-redukcja QR - transformacje Householdera

Autorzy Michał Domin Tomasz Szkaradek

1. Wstęp

Projekt dotyczy efektywnego rozwiązywania układów równań liniowych poprzez dekompozycję QR z użyciem transformacji Householdera. Zastosowanie programowania równoległego i rozproszonego ma na celu przyspieszenie obliczeń, co jest kluczowe w przypadku dużych zestawów danych.

1.1. Wymagania

Projekt został zaimplementowany wykorzystując język C++ w standardzie C++17, zintegrowany z biblioteką UPC++ będący interfejsem dla asynchronicznego równoległego programowania, umożliwia efektywne zarządzanie równoległością, poprzez abstrakcję takich koncepcji jak zdalne wywołania procedur, globalna przestrzeń adresowa i efektywne przesyłanie danych między wątkami. Dzięki temu możliwe jest tworzenie skalowalnych aplikacji o wysokiej wydajności, które są niezbędne w obliczeniach naukowych, inżynierii i przetwarzaniu dużych zbiorów danych.

1.2. Uruchomienie

Aby uruchomić projekt, należy podjąć kilka kroków. Na początku powinniśmy sklonować repozytorium projektu, używając komendy "git clone https://github.com/mdmkl6/SRIR_QR_decomposition_Project". Następnie, przechodzimy do katalogu projektu za pomocą polecenia "cd SRIR_QR_decomposition_Project/Project2".

Przed uruchomieniem programu, ważne jest, aby skonfigurować środowisko UPC++. Aby to zrobić, należy uruchomić następujące polecenie w wierszu poleceń: "source /opt/nfs/config/source_upcxx_2023.3.sh"

To polecenie załaduje niezbędne zmienne środowiskowe i skonfiguruje środowisko tak, aby można było korzystać z biblioteki UPC++. Ważne jest, aby to polecenie zostało wykonane w każdym nowym oknie terminala, w którym planujemy pracować z UPC++.

Po wykonaniu powyższego polecenia, jesteśmy gotowi do skompilowania i uruchomienia projektu zgodnie z instrukcjami zawartymi w pliku Makefile.

Plik Makefile zawiera następujące reguły:

- compile, która kompiluje projekt.
- run, która uruchamia program.
- clean, która usuwa pliki wynikowe projektu.
- all, która wykonuje powyższe reguły sekwencyjnie.

Możemy również podać wartości "file={plik}", gdzie w miejsce {plik} wpisujemy ścieżkę do pliku z macierzą A (domyślnym plikiem jest "matrix.txt"), oraz "outfile={plik}", gdzie w miejsce {plik} wpisujemy ścieżkę, do której zostaną zapisane wyniki.

W pliku Makefile, poza kompilacją i uruchamianiem aplikacji, możemy również uruchamiać testy za pomocą komendy make all-test. Wśród dostępnych reguł są:

- compile-test, która kompiluje plik testujący.
- run-test, która uruchamia plik testujący.
- clean-test, która usuwa pliki plik testujący.
- all-test, która wykonuje powyższe reguły testujące sekwencyjnie

Przykładowy test, który możemy uruchomić, wczytuje zadaną macierz z pliku, przeprowadza dekompozycję na macierze Q i R, a następnie porównuje wczytaną macierz A z iloczynem macierzy Q i R. Jest to istotny proces testowy, który pozwala na sprawdzenie poprawności działania programu oraz wykrycie ewentualnych błędów.

1.3. Teoria i Algorytm

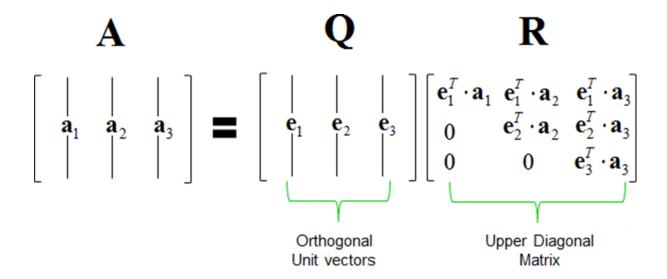
1.3.1. Podstawy Rozkładu QR

Rozkład QR macierzy A polega na przedstawieniu jej jako iloczynu macierzy ortogonalnej Q i macierzy trójkątnej górnej R, tzn A=QR. Macierz ortogonalna to macierz, której transpozycja jest równocześnie jej odwrotnością, czyli $\boldsymbol{Q}^T = \boldsymbol{Q}^{-1}$ Macierz trójkątna górna to macierz, w której wszystkie elementy poniżej głównej przekątnej są równe zero.

Dla danej macierzy A o wymiarach m x n, gdzie m > n, rozkład QR ma postać:

$$A = Q \begin{bmatrix} R \\ O \end{bmatrix}$$

macierz Q ma wymiar m x m, jest ortogonalna, a macierz R ma wymiar n x n i jest górnotrójkatna.



1.3.2. Transformacje Householdera

Transformacja Householdera jest techniką wykorzystywaną do wprowadzenia zer w wybranych miejscach macierzy. Dla wektora x możemy znaleźć macierz Householdera H, taką że Hx jest wektorem, którego wszystkie elementy poza pierwszym są zerami. Macierz Householdera jest symetryczna i ortogonalna, a jej postać jest dana przez:

$$H = I - 2vv^{T}$$

gdzie v jest odpowiednio dobranym wektorem, a I jest macierzą jednostkową.

1.3.3. Rozkład QR Metodą Householdera

Aby obliczyć rozkład QR macierzy A za pomocą transformacji Householdera, stosujemy serię transformacji Householdera do macierzy A w taki sposób, aby wprowadzić zera poniżej głównej przekątnej. Po zastosowaniu n transformacji Householdera otrzymujemy macierz trójkątną górną R, a iloczyn odpowiadających macierzy Householdera daje macierz ortogonalną Q.

Rozkład QR metodą Householdera jest podobny do eliminacji Gaussa w rozkładzie LU. Tworzenie wektora Householdera v_{ι} jest analogiczne do obliczania mnożników w eliminacji

Gaussa. Kolejne aktualizacje pozostałej nieredukowanej części macierzy są również analogiczne do eliminacji Gaussa. Dlatego implementacja równoległa jest podobna do równoległej implementacji rozkładu LU, ale, z tym że wektory Householdera są transmitowane poziomo zamiast mnożników.

- Może być wykorzystany do rozwiązywania układów równań liniowych, problemów najmniejszych kwadratów itp.
- Podobnie jak w przypadku eliminacji Gaussa, zera są wprowadzane sukcesywnie do macierzy A, aż osiągnie ona postać górnotrójkątną. Jednak w rozkładzie QR stosuje się transformacje ortogonalne zamiast eliminacji elementarnych.

- Metody rozkładu QR:
 - o transformacje Householdera (reflektory elementarne)
 - transformacje Givensa (obroty płaszczyznowe)
 - o ortogonalizacja Grama-Schmidta
- Transformacja Householdera ma postać:

$$\boldsymbol{H} = \boldsymbol{I} - 2 \frac{\boldsymbol{v} \boldsymbol{v}^T}{\boldsymbol{v}^T \boldsymbol{v}}$$

gdzie v to niezerowy wektor.

- Z definicji wynika, że symetryczna $H = H^{T} = H^{-1}$, zatem H jest jednocześnie ortogonalna i symetryczna
- Dla danego wektora a, wybiera się wektor v w taki sposób, aby:

$$\boldsymbol{Ha} = \begin{bmatrix} \alpha \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} = \alpha \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} = \alpha \boldsymbol{e}_1$$

Podstawiając to do wzoru na H, widzimy, że możemy przyjąć:

$$\mathbf{v} = \mathbf{a} - \alpha \mathbf{e}_1$$

a aby zachować normę, musimy przyjąć $\alpha=\pm ||\alpha||_2$, z odpowiednim znakiem, aby uniknąć anulowania się wartości.

for
$$k=1$$
 to n
$$\alpha_k = -\mathrm{sign}(a_{kk})\sqrt{a_{kk}^2 + \cdots + a_{mk}^2}$$

$$v_k = \begin{bmatrix} 0 & \cdots & 0 & a_{kk} & \cdots & a_{mk} \end{bmatrix}^T - \alpha_k \boldsymbol{e}_k$$

$$\beta_k = \boldsymbol{v}_k^T \boldsymbol{v}_k$$
 if $\beta_k = 0$ then continue with next k for $j=k$ to n
$$\gamma_j = \boldsymbol{v}_k^T \boldsymbol{a}_j$$

$$\boldsymbol{a}_j = \boldsymbol{a}_j - (2\gamma_j/\beta_k)\boldsymbol{v}_k$$
 end end

2. Działanie programu

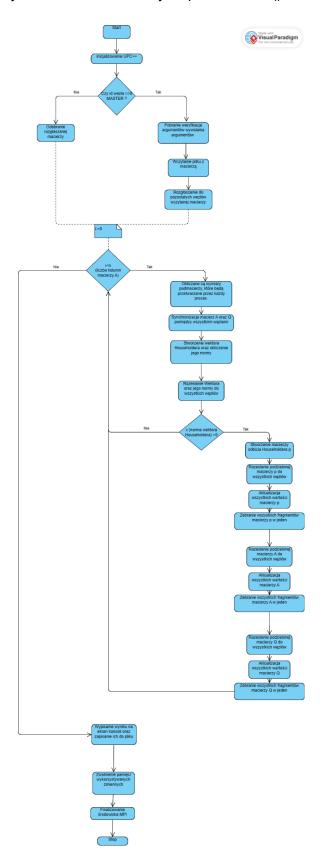
Program rozpoczyna swoje działanie od inicjalizacji zmiennych oraz UPC++, co umożliwia korzystanie z mechanizmów równoległych. Na weźle głównym (master) przeprowadzane jest wczytanie macierzy z pliku, które następnie jest rozgłaszane do wszystkich procesów.

Dla każdej kolumny macierzy A, program przeprowadza szereg operacji. Na początku obliczane są wymiary podmacierzy, które mają być przetwarzane przez każdy z procesów. Następnie obliczany jest wektor Householdera oraz jego norma, a wartość tej normy jest rozgłaszana do pozostałych węzłów. Jeżeli wartość normy jest większa od zera, to macierz p jest rozpraszana pomiędzy procesy metodą `scatter`.

Każdy z procesów oblicza część macierzy mat, która zostanie użyta do skonstruowania macierzy p. Następnie, funkcja `gather` zbiera fragmenty macierzy mat z powrotem do macierzy p.

```
void gather(int myid, matrix *target, int sendstart, int count)
upcxx::global ptr<double> matrix;
if(myid==0)
    matrix = upcxx::new_array<double>(target->_numrows * target->_numcols);
    matrix = upcxx::broadcast(matrix, 0).wait();
    int i = 0;
    for(; i < count; i++)
        target-> data[0][sendstart+i]= data[0][i];
    upcxx::barrier();
    double *local matrix = matrix.local();
    for(; i < target-> numrows * target-> numcols; i++)
        target->_data[0][sendstart+i]=local_matrix[i];
else
    matrix = upcxx::broadcast(matrix, 0).wait();
    for(int i = 0; i < count; i++)
        upcxx::rput(_data[0][i], matrix+sendstart+i).wait();
    upcxx::barrier();
}
```

Wartości macierzy A oraz Q są aktualizowane w trakcie wykonywania programu. Kiedy wszystkie operacje zostaną wykonane, na głównym węźle wyniki są wyświetlane oraz zapisywane. Następnie, pamięć dynamicznie alokowana dla obiektów A, Q, p, matTmp i vec jest zwalniana, a funkcja `upcxx::finalize()` finalizuje środowisko UPC++.



3. Podsumowanie wyniki oraz wnioski

3.1. Funkcjonalność Programu

Program przyjmuje na wejściu macierz i zwraca dwie macierze: Q (ortogonalną) i R (trójkątną górną), które są wynikiem dekompozycji QR macierzy wejściowej. Program korzysta z metody Householdera do obliczenia transformacji, a także wykorzystuje programowanie równoległe do przyspieszenia obliczeń.

3.2. Przykładowe Wywołania Programu

Użytkownik może wprowadzić macierz wejściową, a program zwróci odpowiednie macierze Q i R. Przykładowe wywołania programu mogą obejmować różne rozmiary i typy macierzy.

```
| Sestardekde_tud204_12:-//Deaktom//Systemy_równolegie_i_rozproszone/SRIR_QR_decomposition_Project2$ make all / /obt/nfs/berkelpy upcxx=203_3_0bin/upcxx=02_9R_cpp_utils_h = 0_gR_out / /obt/nfs/berkelpy_upcxx=203_3_0bin/upcxx=02_9R_cpp_utils_h = 0_gR_out / /obt/nfs/berkelpy_upcxx=203_3_0bin/upcxx=02_9R_cpp_utils_h = 0_gR_out / /obt/nfs/berkelpy_upcxx=203_3_0bin/upcxx=02_9R_cpp_utils_h = 0_gR_out / /obt/nfs/berkelpy_upcx=203_3_0bin/upcxx=02_9R_cpp_utils_h = 0_gR_out / /obt/nfs/berkelpy_upcx=203_3_0bin/upcxx=02_9R_cpp_utils_h = 0_gR_out / /obt/nfs/berkelpy_upcx=203_3_0bin/upcxx=02_9R_out204_13_stud204_13_stud204_15_stud204_0_3_stud204_0_5_stud204_0_7_stud204_10_stud204_11_stud204_13_stud204_15_stud204_15_stud204_0_3_stud204_0_5_stud204_0_5_stud204_0_5_stud204_0_7_stud204_0_8_stud204_0_9_stud204_0_5_stud204_13_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204_15_stud204
```

3.3. Wnioski

- Metoda Householdera jest skutecznym sposobem na dekompozycję macierzy na dwie macierze ortogonalne i trójkątną górną. Dzięki temu można łatwo rozwiązywać układy równań liniowych oraz wyznaczać wartości własne macierzy.
- Wykorzystanie programowania zrównoleglonego pozwala na przyspieszenie procesu dekompozycji macierzy, co jest szczególnie korzystne w przypadku dużych macierzy.
- Programowanie zrównoleglone wymaga jednak odpowiedniego dostosowania algorytmu do architektury procesora oraz uwzględnienia kosztów synchronizacji wątków, co może być trudne i czasochłonne.
- Warto zwrócić uwagę na optymalizację pamięciową programu, aby uniknąć przeciążenia pamięci w przypadku dużej liczby danych.
- W zastosowaniach praktycznych metoda Householdera oraz programowanie zrównoleglone są stosowane w wielu dziedzinach, takich jak przetwarzanie sygnałów, obliczenia numeryczne, czy uczenie maszynowe.
- Dostosowanie programu do specyficznych potrzeb użytkownika, takich jak zastosowanie innej metody dekompozycji macierzy, może wymagać dokładniejszej analizy algorytmu oraz jego implementacji.

4. Źródła

- harp Documentation QR Decomposition (dsc-spidal.github.io) Dokumentacja
- https://atozmath.com/example/MatrixEv.aspx?q=qrdecomphh&q1=E1 Algorytm oraz przykłady
- https://github.com/mdmkl6/SRIR QR decomposition Project Repozytorium projektu