Лекция 10: линейные методы

Евгений Борисов

методы ML

- <u>статистические</u> восстановить плотность, определить вероятность
- <u>метрические</u> померять расстояния, определить ближайших
- <u>логические</u> построить правило (комбинацию предикатов)
- <u>линейные</u> построить разделяющую поверхность

метки классов $Y = \{-1,1\}$

размеченные данные
$$X = (x, y)$$

метки классов

$$Y = \{-1,1\}$$

размеченные данные X = (x, y)

алгоритм классификации

$$a(x, w) = sign(f(x, w))$$

метки классов

$$Y = \{-1,1\}$$

размеченные данные X=(x, y)

алгоритм классификации

$$a(x, w) = sign(f(x, w))$$

дискриминантная функция

вектор параметров

 \overline{W}

метки классов

$$Y = \{-1,1\}$$

размеченные данные

$$X = (x, y)$$

алгоритм классификации

$$a(x, w) = sign(f(x, w))$$

дискриминантная функция

вектор параметров

 $\overline{\mathcal{W}}$

разделяющая поверхность

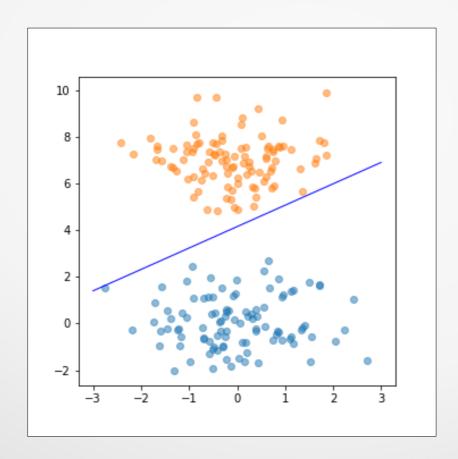
$$f(x, w) = 0$$

Линейные методы: разделяющая поверхность

пример: линейно разделимые данные

разделяющая поверхность - прямая

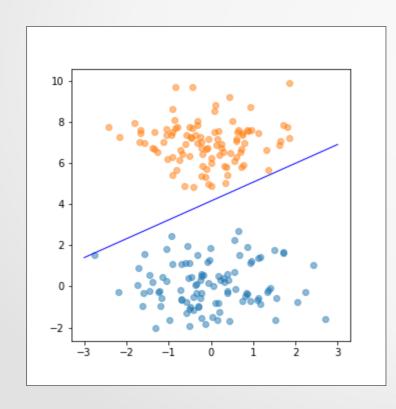
$$w_1 \cdot x + w_0 = 0$$



Линейные методы: отступы

отступ - насколько далеко объект х от разделяющей поверхности

$$M(x, w) = y \cdot f(x, w)$$

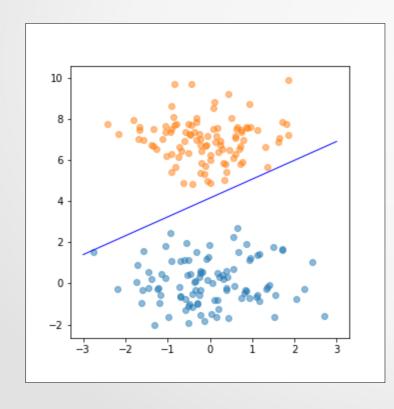


$$y{\in}\{-1,1\}$$
 - метка класса $f(x,w)$ - дискриминантная функция

Линейные методы: отступы

отступ - насколько далеко объект х от разделяющей поверхности

$$M(x, w) = y \cdot f(x, w)$$



$$y{\in}\{-1,1\}$$
 - метка класса $f(x,w)$ - дискриминантная функция

$$M(x,w)$$
< 0 - алгоритм ошибается на \mathbf{x}

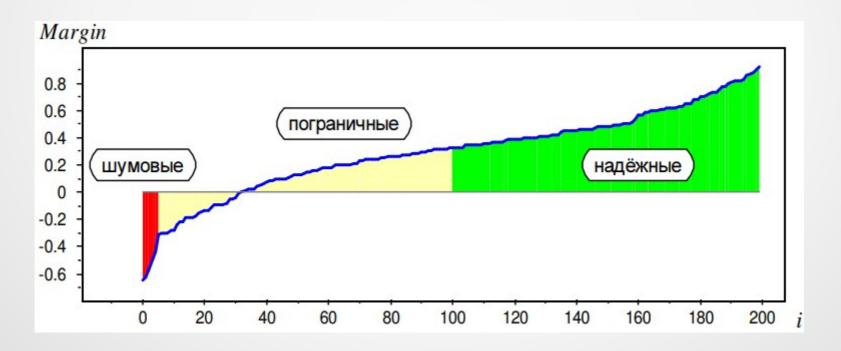
Линейные методы: отступы

отступ - насколько далеко объект от разделяющей поверхности

$$M(x,w) = y \cdot f(x,w)$$

$$y \in \{-1,1\}$$
 - метка класса

$$f(x,w)$$
 - дискриминантная функция



$$M(x,w)$$
< 0 - алгоритм ошибается на ${\bf x}$

Линейные методы: эмпирический риск

функционал эмпирического риска, (число ошибок)

$$Q(x,w) = \sum_{x} [M(x,w) < 0]$$

$$M(x,w) = f(x,w) \cdot y$$
 - отступ объекта **х** $y \in \{-1,1\}$ - метка класса $f(x,w)$ - дискриминантная функция

M(x,w)<0 - алгоритм ошибается на ${\bf x}$

Линейные методы: функция потери

функционал эмпирического риска

$$Q(x,w) = \sum_{x} [M(x,w) < 0]$$

Линейные методы: функция потери

функционал эмпирического риска

$$Q(x,w) = \sum_{x} [M(x,w) < 0]$$

[M<0] это пороговая функция, не учитываем значение отступа М, оптимизировать не удобно, заменим её...

Линейные методы: функция потери

функционал эмпирического риска

$$Q(x, w) = \sum_{x} [M(x, w) < 0]$$

[M<0] это пороговая функция, не учитываем значение отступа М, оптимизировать не удобно, заменим её...

построим аппроксимацию Q

введём функцию потери L(M) (невозрастающая, неотрицательная)

$$\widetilde{Q}(x,w) = \sum_{x} L(M(x,w)) \rightarrow min$$

$$Q(x, w) \leq \widetilde{Q}(x, w)$$

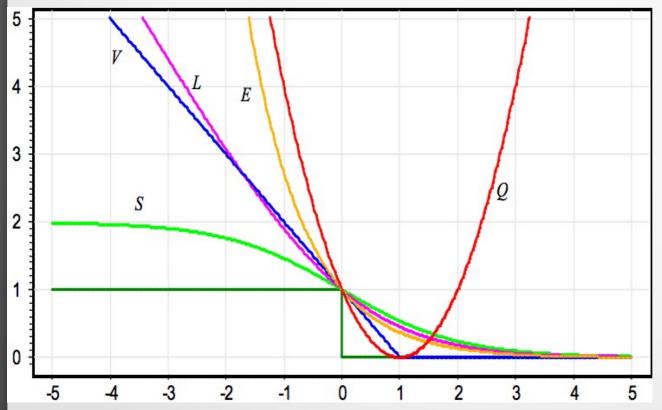
функционал эмпирического риска

$$Q(x,w) = \sum_{x} [M(x,w) < 0]$$

[M<0] это пороговая функция, оптимизировать не удобно, заменим её...

варианты для замены [М<0]

$$L(M) = \log_2 \left(1 + \frac{1}{\exp(M)}\right)$$
 логарифмическая



$$V(M) = (1 - M)_{+}$$
 кусочно-линейная

$$Q(M)$$
= $(1-M)^2$ квадратичная

$$E(M) = \frac{1}{\exp(M)}$$
 экспоненциальная

$$S(M) = \frac{1}{2 \cdot (1 + \exp(M))}$$
 сигмоид

Линейные методы: линейный классификатор

рассмотрим линейный классификатор,

дискриминантная функция f(x,w) это гиперплоскость

$$f(x,w) = \sum_{i=1}^{n} x_i \cdot w_i - w_0$$
 - дискриминантная функция

$$a(x, w) = sign(f(x, w)) = sign\left(\sum_{i=1}^{n} x_i \cdot w_i - w_0\right) = sign(\langle x, w \rangle)$$

 $M(x,w)=\langle x,w\rangle\cdot y$ - отступ на объекте **х** класса **у**

$$sign(x) = \begin{cases} 1, & x > 0 \\ 0, & x = 0 \\ -1, & x < 0 \end{cases}$$

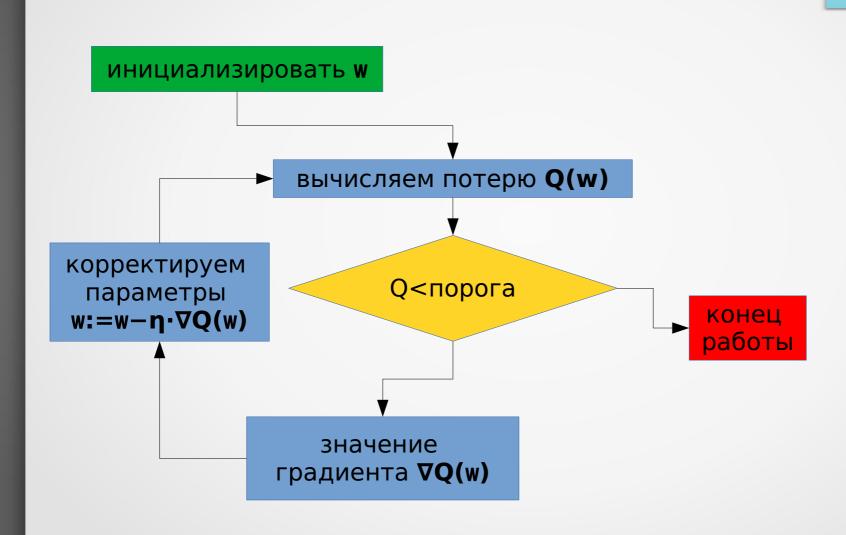
обучение классификатора как задача оптимизации

$$Q(w;X) = \sum_{x \in X} L(\langle x, w \rangle \cdot y) \rightarrow \min_{w}$$

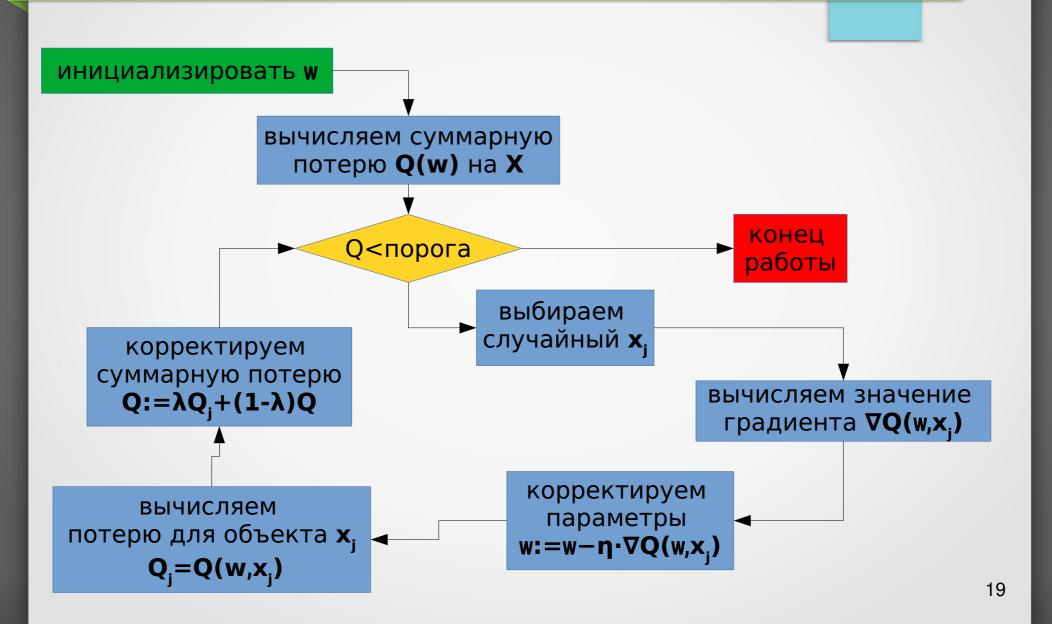
можно использовать градиентные методы

$$abla Q(w) = \left(\frac{\partial Q(w)}{\partial w_j} \right)_{j=0}^n$$
 - вектор градиента ф-ции \mathbf{Q}

Линейные методы: градиентный спуск (GD)



Линейные методы: стохастический градиентный спуск (SGD)



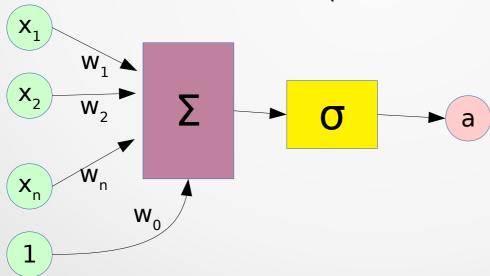
Линейные методы: линейный классификатор

линейная модель МакКаллока-Питтса (1943)

(формальный нейрон)

$$a(x,w) = \sigma \left(\sum_{i=1}^{n} x_i \cdot w_i - w_0 \right) = \sigma(\langle x, w \rangle)$$

σ - функция активации нейрона (можно использовать **sign**)



частный случай 1:

адаптивный линейный элемент AĎALINE, Видроу, Хофф (1960)

задача регрессии

$$X = \mathbb{R}^n$$
 $y \in \mathbb{R}$

$$a(x,w)=\langle x,w\rangle$$

частный случай 1:

адаптивный линейный элемент AĎALINE, Видроу, Хофф (1960)

задача регрессии

$$X = \mathbb{R}^n$$
 $y \in \mathbb{R}$

$$a(x, w) = \langle x, w \rangle$$

$$L(a, y) = \frac{1}{2} \cdot (a(x, w) - y)^2$$

частный случай 1:

адаптивный линейный элемент ADALINE, Видроу, Хофф (1960)

задача регрессии

$$X = \mathbb{R}^n$$
 $y \in \mathbb{R}$

$$a(x,w)=\langle x,w\rangle$$

$$L(a, y) = \frac{1}{2} \cdot (a(x, w) - y)^2$$

градиентный шаг - дельта правило

$$w := w - \eta(\langle x, w \rangle - y) \cdot x$$

 $(\langle x,w
angle - y)$ - ошибка на объекте **х**

частный случай 2:

правило обучения Хебба (1949)

задача классификации

$$x \in \mathbb{R}^n$$
 $y \in \{-1,1\}$ $a(x, w) = sign(\langle x, w \rangle)$

частный случай 2:

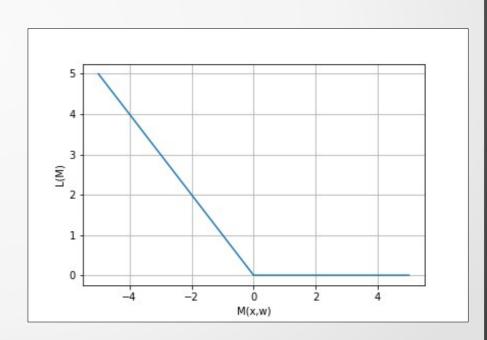
правило обучения Хебба (1949)

задача классификации

$$x \in \mathbb{R}^n$$
 $y \in \{-1,1\}$

$$a(x, w) = sign(\langle x, w \rangle)$$

$$x \in \mathbb{R}^n$$
 $y \in \{-1,1\}$ $a(x, w) = sign(\langle x, w \rangle)$ $L(a, y) = (-\langle x, w \rangle \cdot y)_+$



частный случай 2:

правило обучения Хебба (1949)

задача классификации

$$x \in \mathbb{R}^n \quad y \in \{-1,1\}$$

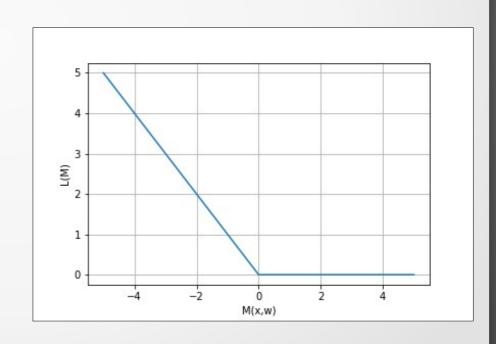
$$a(x, w) = sign(\langle x, w \rangle)$$

$$x \in \mathbb{R}^n$$
 $y \in \{-1,1\}$ $a(x, w) = sign(\langle x, w \rangle)$ $L(a, y) = (-\langle x, w \rangle \cdot y)_+$

градиентный шаг

$$[\langle x, w \rangle \cdot y < 0] \Rightarrow w := w + \eta \cdot y \cdot x$$

параметры корректируем только в случае ошибки



частный случай 3:

правило обучения Розенблатта (1957)

задача классификации

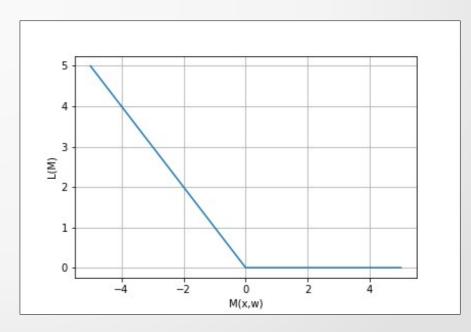
$$x \in \{0,1\}^n$$
 $y \in \{0,1\}$

$$a(x, w) = sign(\langle x, w \rangle)$$

$$x \in \{0,1\}^n \quad y \in \{0,1\} \quad a(x,w) = sign(\langle x,w \rangle) \quad L(a,y) = (-\langle x,w \rangle \cdot y)_+$$

градиентный шаг

$$w := w - \eta \cdot (a(x, w) - y) \cdot x$$

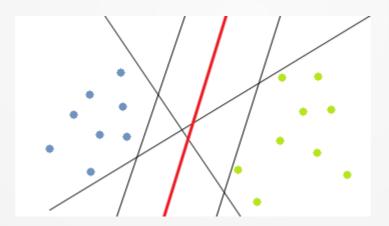


«зоопарк» методов

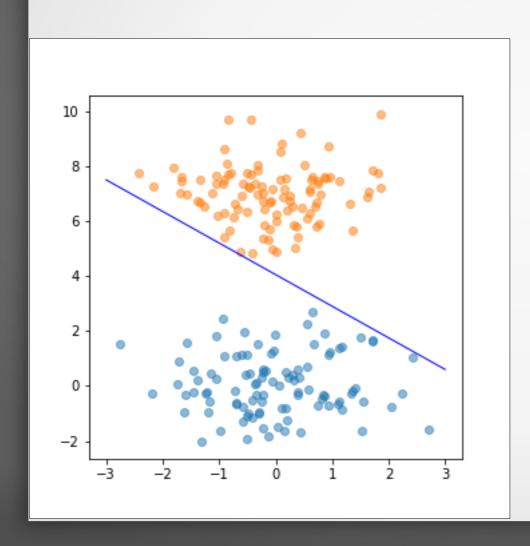
- вид разделяющей поверхности **f(x,w)** (линейная, нелинейная)
- вид функции потерь **L(M)**
- вид метода оптимизации Q(w) → min

Метод опорных векторов (SVM, support vector machine)

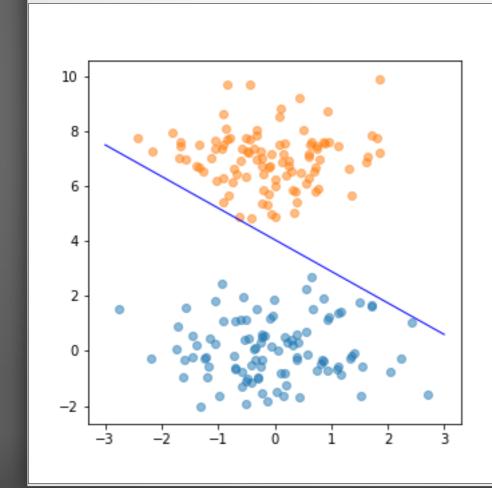
В.Н.Вапник, А.Я.Червоненкис, (1963)

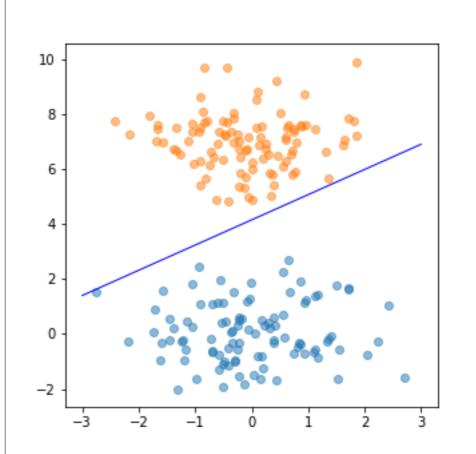


рассмотрим линейно разделимый набор

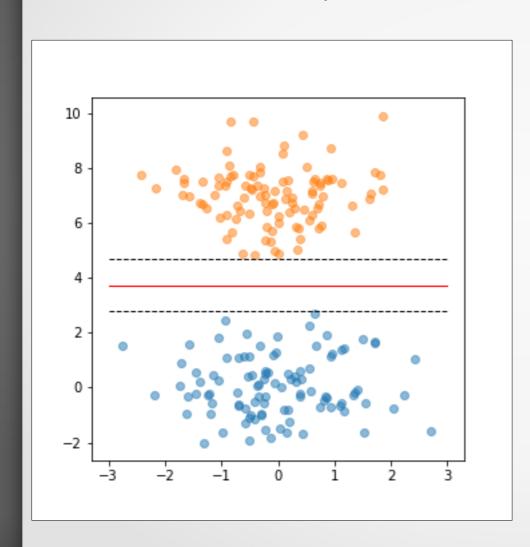


рассмотрим линейно разделимый набор много разделяющих гиперплоскостей





разделительная полоса



цель: увеличить отступы, получить полосу максимальной ширины

модель: машина опорных векторов (SVM)

$$a(x; w, w_0) = sign(\langle x, w \rangle - w_0)$$

задача классификации

$$x \in \mathbb{R}^n$$
 $y \in \{-1, +1\}$

модель: машина опорных векторов (SVM)

$$a(x; w, w_0) = sign(\langle x, w \rangle - w_0)$$

задача классификации

$$x \in \mathbb{R}^n$$
 $y \in \{-1, +1\}$

обучение классификатора это задача оптимизации функционала эмпирического риска

$$\sum_{i} [a(x_{i}; w, w_{0}) \neq y_{i}] = \sum_{x} [M(x, w, w_{0}) < 0] \rightarrow \min_{w, w_{0}}$$

отступ на объекте \mathbf{x} класса \mathbf{y}

$$M(x, w, w_0) = (\langle x, w \rangle - w_0) \cdot y$$

модель: машина опорных векторов (SVM)

$$a(x; w, w_0) = sign(\langle x, w \rangle - w_0)$$

задача классификации

$$x \in \mathbb{R}^n$$
 $y \in \{-1, +1\}$

обучение классификатора это задача оптимизации функционала эмпирического риска

$$\sum_{i} [a(x_{i}; w, w_{0}) \neq y_{i}] = \sum_{x} [M(x, w, w_{0}) < 0] \rightarrow \min_{w, w_{0}}$$

отступ на объекте ${\bf x}$ класса ${\bf y}$

$$M(x, w, w_0) = (\langle x, w \rangle - w_0) \cdot y$$

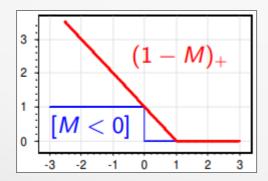
замена пороговой ф-ции потери на кусочно линейную

$$\sum_{x} [M(x, w, w_0) < 0] \le \sum_{x} (1 - M(x, w, w_0))_{+} \to \min_{w, w_0}$$

замена пороговой ф-ции потери на кусочно линейную

$$\sum_{x} \left(1 - M(x, w, w_0) \right)_{+} + \frac{1}{2C} ||w||^2 \to \min_{w, w_0}$$

аппроксимация штрафует за приближение к границе классов регуляризация штрафует за неустойчивые решения увеличиваем разделительную полосу (зазор между классами)



 $\boldsymbol{M}_i(w,w_0) = (\langle x_i,w \rangle - w_0) \cdot y_i$ - отступ на объекте $\mathbf{x_i}$

для линейно разделимого набора все отступы М > 0

 $\boldsymbol{M}_i(w,w_0) = (\langle x_i,w \rangle - w_0) \cdot y_i$ - отступ на объекте $\mathbf{x_i}$

для линейно разделимого набора все отступы М > 0

введём нормировку отступов

$$\min_{i} \left(M_{i}(w, w_{0}) \right) = 1$$

$$\boldsymbol{M}_i(w,w_0) = (\langle x_i,w \rangle - w_0) \cdot y_i$$
 - отступ на объекте $\mathbf{x_i}$

для линейно разделимого набора все отступы М > 0

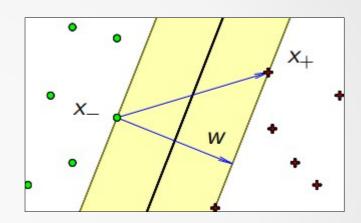
введём нормировку отступов

$$\min_{i} \left(M_{i}(w, w_{0}) \right) = 1$$

крайние точки классов, ограничивающие разделяющую полосу

$$\exists x_+: \langle w, x_+ \rangle - w_0 = +1$$

$$\exists x_-: \langle w, x_- \rangle - w_0 = -1$$



$$M_i(w, w_0) = (\langle x_i, w \rangle - w_0) \cdot y_i$$
 - отступ на объекте $\mathbf{x_i}$

для линейно разделимого набора все отступы М > 0

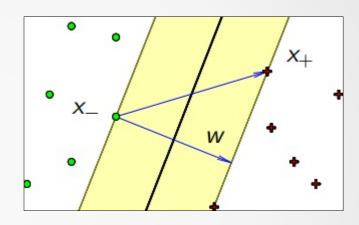
введём нормировку отступов

$$\min_{i} \left(M_{i}(w, w_{0}) \right) = 1$$

крайние точки классов, ограничивающие разделяющую полосу

$$\exists x_+: \langle w, x_+ \rangle - w_0 = +1$$

$$\exists x_-: \langle w, x_- \rangle - w_0 = -1$$



разделяющая полоса

$$\{x:-1 \leq (\langle x_i, w \rangle - w_0) \leq 1\}$$

$$M_i(w, w_0) = (\langle x_i, w \rangle - w_0) \cdot y_i$$
 - отступ на объекте $\mathbf{x_i}$

для линейно разделимого набора все отступы М > 0

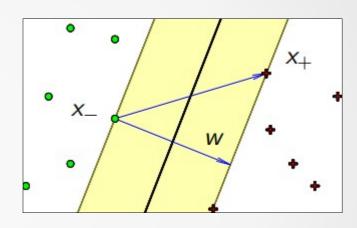
введём нормировку отступов

$$\min_{i} \left(M_{i}(w, w_{0}) \right) = 1$$

крайние точки классов, ограничивающие разделяющую полосу

$$\exists x_+: \langle w, x_+ \rangle - w_0 = +1$$

$$\exists x_-: \langle w, x_- \rangle - w_0 = -1$$



разделяющая полоса

$$\{x:-1 \leq (\langle x_i, w \rangle - w_0) \leq 1\}$$

ширина разделяющей полосы

$$\frac{\langle x_+, w \rangle - \langle x_-, w \rangle}{\|w\|} = \frac{1 + w_0 - (-1 + w_0)}{\|w\|} = \frac{2}{\|w\|} \rightarrow max$$

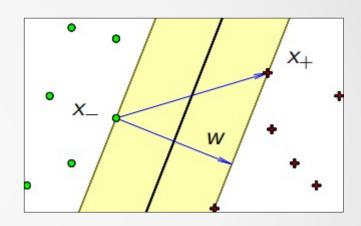
добавка регуляризации
$$||w|| → min$$

постановка задачи

для линейно разделимого набора

$$M_i(w, w_0) = (\langle x_i, w \rangle - w_0) \cdot y_i$$

$$\begin{cases} ||w||^2 \rightarrow \min_{w, w, w, w} \\ M_i(w, w_0) \ge 1 \end{cases}$$

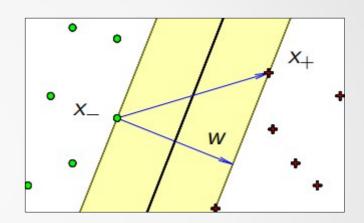


постановка задачи

для линейно разделимого набора

$$M_i(w, w_0) = (\langle x_i, w \rangle - w_0) \cdot y_i$$

$$\begin{cases} ||w||^2 \to \min_{w, w, w, w} \\ M_i(w, w_0) \ge 1 \end{cases}$$



для линейно НЕразделимого набора система неравенств несовместна решения нет

эвристика для линейно НЕразделимого набора

ослабим ограничения

$$\begin{cases} \frac{1}{2} ||w||^2 + C \sum_{i} \xi_i \to \min_{w, w_0, \xi} \\ M_i(w, w_0) \ge 1 - \xi_i \\ \xi_i \ge 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \xi_i \geqslant 1 - M_i \\ \xi_i \geqslant 0 \end{cases} \Rightarrow \xi_i = 1 - M_i$$

эквивалентная задача оптимизации

$$C \cdot \sum_{i} (1 - M_i(x, x_0))_{+} + \frac{1}{2} ||w||^2 \rightarrow \min_{w, w_0}$$

задача выпуклой квадратичной оптимизации

решение задачи выпуклой квадратичной оптимизации применение условий Каруша-Куна-Таккера

выписываем ф-цию Лагранжа и ищем её седловую точку (приравниваем к нулю производную)

Функция Лагранжа:
$$\mathscr{L}(w,w_0,\xi;\lambda,\eta)=$$

$$= \frac{1}{2} ||w||^2 - \sum_{i=1}^{\ell} \lambda_i (M_i(w, w_0) - 1) - \sum_{i=1}^{\ell} \xi_i (\lambda_i + \eta_i - C)$$

разбираем объекты х, на три типа

- 1. $\lambda_i = 0$; $\eta_i = C$; $\xi_i = 0$; $M_i \geqslant 1$.

 периферийные (неинформативные) объекты.
- 2. $0 < \lambda_i < C$; $0 < \eta_i < C$; $\xi_i = 0$; $M_i = 1$. опорные граничные объекты.
- 3. $\lambda_i = C$; $\eta_i = 0$; $\xi_i > 0$; $M_i < 1$. опорные-нарушители.

опорным назовём объект \mathbf{x}_{i} , для которого $\lambda_{i} \neq 0$

$$a(x) = sign\left(\sum_{i} \lambda_{i} y_{i} \langle x_{i}, x \rangle - w_{0}\right)$$

для решения задачи оптимизации и нахождения опорных объектов применяется алгоритм SMO (sequential minimal optimization)

после нахождения опорных объектов

классификатор приобретает следующий вид

$$a(x) = sign\left(\sum_{i} \lambda_{i} y_{i} \langle x_{i}, x \rangle - w_{0}\right) \qquad \begin{cases} w = \sum_{i=1}^{\ell} \lambda_{i} y_{i} x_{i}; \\ w_{0} = \langle w, x_{i} \rangle - y_{i}, \end{cases}$$

нелинейное обобщение - kernel trick

вместо скалярного произведения

будем использовать функцию-ядро

$$a(x) = sign\left(\sum_{i} \lambda_{i} y_{i} K(x_{i}, x) - w_{0}\right)$$

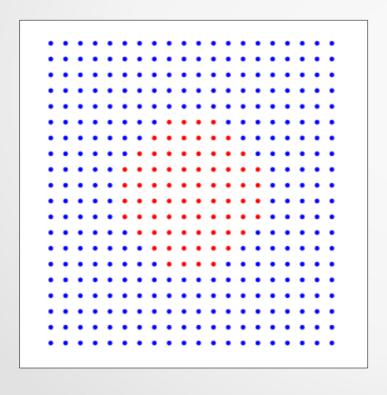
функция К - ядро если для него существует отображение, удовлетворяющее условиям скалярного произведения

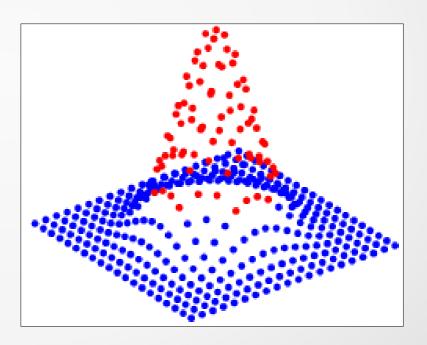
$$\exists \psi : K(x, x') = \langle \psi(x), \psi(x') \rangle$$

функция К симметрична и неотрицательно определена

kernel trick

с помощью ядра отображаем данные в пространство большей размерности линейно неразделимая задача превращается в линейно разделимую





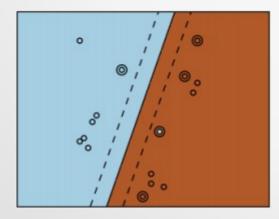
kernel trick

с помощью ядра отображаем данные в пространство большей размерности линейно неразделимая задача превращается в линейно разделимую

Примеры с различными ядрами K(x, x')

линейное

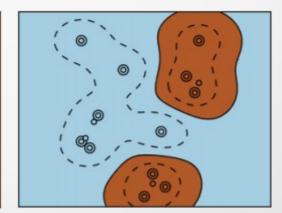
$$\langle x, x' \rangle$$



полиномиальное $\left(\langle x,x'\rangle+1\right)^d$, $d{=}3$

гауссовское (RBF)

$$\exp(-\gamma ||x - x'||^2)$$



Линейные методы: итог

- линейные методы строят разделяющие поверхности в пространстве признаков
- использования нелинейных поверхностей позволяет разделять линейно неразделимые наборы
- аппроксимация пороговой ф-ции потерь позволяет использовать градиентные методы оптимизации
- метод стохастического градиента SGD хорошо подходит для обучения на больших данных
- метод обучения SVM как задача выпуклой квадратичной оптимизации имее единственное решение
- для обучения SVM применяется алгоритм SMO (sequential minimal optimization)
- применение ядер позволяет SVM разделять линейно неразделимые наборы, общих подходов для выбора ядер нет

Линейные методы: литература

git clone https://github.com/mechanoid5/ml_lectorium.git

- Борисов Е.С. Классификатор на основе машины опорных векторов. http://mechanoid.kiev.ua/ml-svm.html
- К.В. Воронцов Линейные методы классификации: метод стохастического градиента.
- К.В. Воронцов Линейные методы классификации: метод опорных векторов.

Линейные методы



Вопросы?

Линейные методы: практика



источники данных для экспериментов

sklearn.datasets UCI Repository kaggle



практика

- разделить данные на train/test (sklearn.train_test_split)
- посчитать метрики качества (confusion matrix, precision, recall, ROC/AUC)
- классифицировать набор с использованием sklearn.SVM