Евгений Борисов

#### методы ML

- метрические измеряем расстояния, определить ближайших
- логические построить правило (комбинацию предикатов)
- статистические восстановить плотность, определить вероятность
- линейные построить разделяющую поверхность
- композиции собрать несколько классификаторов в один

$$X = (x, y)$$
 - датасет  $Y = \{-1, 1\}$  - метки классов

$$X = (x, y)$$
 - датасет  $Y = \{-1, 1\}$  - метки классов

#### алгоритм классификации

$$a(x, w) = sign(f(x, w))$$

f(x,w) - дискриминантная ф-ция

 $_{\mathcal{W}}$  - вектор параметров

$$X{=}(x,y)$$
 - датасет  $Y{=}\{-1,1\}$  - метки классов

#### разделяющая поверхность

$$f(x, w) = 0$$

#### алгоритм классификации

$$a(x, w) = sign(f(x, w))$$

f(x,w) - дискриминантная ф-ция

 $_{\mathcal{W}}$  - вектор параметров

$$X=(x,y)$$
 - датасет

$$Y = \{-1,1\}$$
 - метки классов

#### разделяющая поверхность

$$f(x, w) = 0$$

#### алгоритм классификации

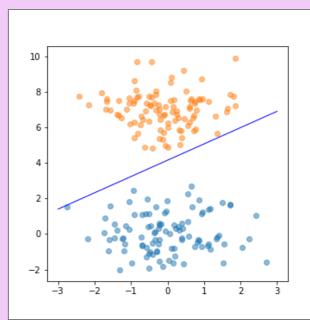
$$a(x, w) = sign(f(x, w))$$

f(x,w) - дискриминантная ф-ция

 $_{\mathcal{W}}$  - вектор параметров

**пример:** линейно разделимые данные разделяющая поверхность - прямая

$$w_1 \cdot x + w_0 = 0$$



$$X=(x,y)$$
 - датасет

$$Y = \{-1,1\}$$
 - метки классов

#### разделяющая поверхность

$$f(x, w) = 0$$

#### алгоритм классификации

$$a(x, w) = sign(f(x, w))$$

f(x,w) - дискриминантная ф-ция

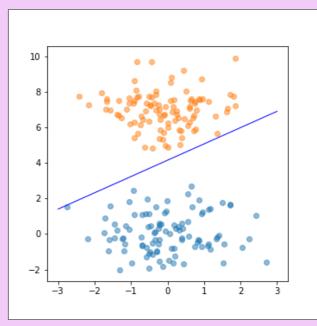
 $_{\mathcal{W}}$  - вектор параметров

#### задача:

заданы данные X,Y и вид функции f найти вектор параметров w ?

**пример:** линейно разделимые данные разделяющая поверхность - прямая

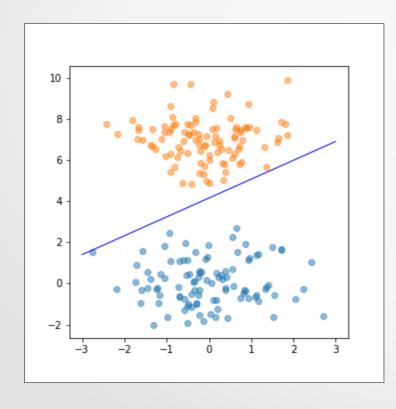
$$w_1 \cdot x + w_0 = 0$$



# Линейные методы: отступы

отступ - насколько далеко объект х от разделяющей поверхности

$$M(x, w) = y \cdot f(x, w)$$

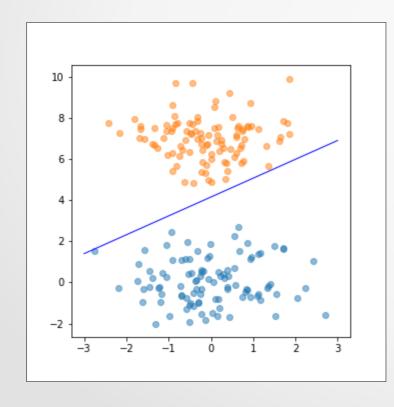


$$y{\in}\{-1,1\}$$
 - метка класса  $f(x,w)$  - дискриминантная функция

# Линейные методы: отступы

отступ - насколько далеко объект х от разделяющей поверхности

$$M(x, w) = y \cdot f(x, w)$$



$$y{\in}\{-1,1\}$$
 - метка класса  $f(x,w)$  - дискриминантная функция

$$M(x$$
 ,  $w) < 0$  - алгоритм ошибается на  ${f x}$ 

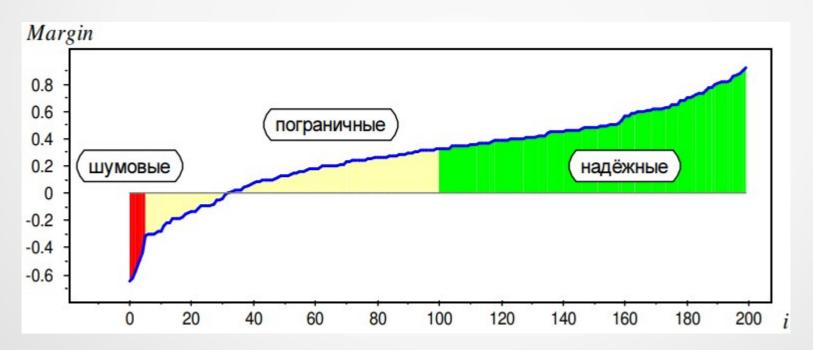
# Линейные методы: отступы

отступ - насколько далеко объект от разделяющей поверхности

$$M(x, w) = y \cdot f(x, w)$$

$$y \in \{-1,1\}$$
 - метка класса

$$f(x,w)$$
 - дискриминантная функция



$$M(x,w)$$
< $0$  - алгоритм ошибается на  ${\bf x}$ 

### Линейные методы: эмпирический риск

#### функционал эмпирического риска, (число ошибок)

$$Q(x,w) = \sum_{x} [M(x,w) < 0]$$

$$M(x,w) = f(x,w) \cdot y$$
 - отступ объекта **х**  $y \in \{-1,1\}$  - метка класса  $f(x,w)$  - дискриминантная функция

M(x,w)<0 - алгоритм ошибается на  ${\bf x}$ 

# Линейные методы: функция потери

функционал эмпирического риска

$$Q(x, w) = \sum_{x} [M(x, w) < 0]$$

### Линейные методы: функция потери

функционал эмпирического риска

$$Q(x, w) = \sum_{x} [M(x, w) < 0]$$

[ M<0 ] это пороговая функция, не учитываем значение отступа М, оптимизировать не удобно, заменим её...

### Линейные методы: функция потери

функционал эмпирического риска

$$Q(x, w) = \sum_{x} [M(x, w) < 0]$$

[ M<0 ] это пороговая функция, не учитываем значение отступа М, оптимизировать не удобно, заменим её...

построим аппроксимацию Q

определим функцию потери L(M) - невозрастающая, неотрицательная

$$\widetilde{Q}(x, w) = \sum_{x} L(M(x, w)) \rightarrow min$$

$$Q(x, w) \leq \widetilde{Q}(x, w)$$

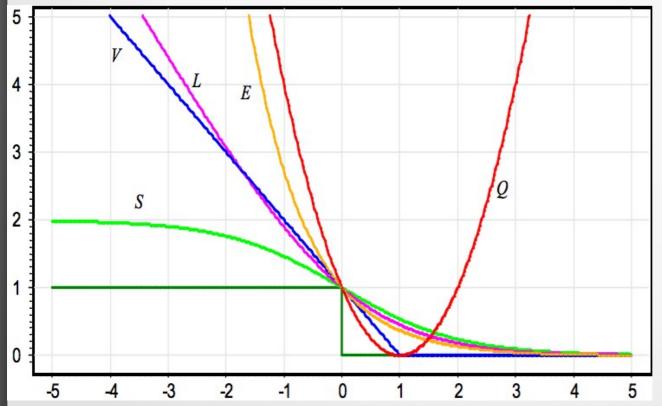
#### функционал эмпирического риска

$$Q(x, w) = \sum_{x} [M(x, w) < 0]$$

[M<0] это пороговая функция, оптимизировать не удобно, заменим её...

#### варианты для замены [М<0]

$$L(M) = \log_2 \left(1 + \frac{1}{\exp(M)}\right)$$
 логарифмическая



$$V(M) = (1 - M)_{+}$$
 кусочно-линейная

$$Q(M) = (1 - M)^2$$
 квадратичная

$$E(M) = \frac{1}{\exp(M)}$$
 экспоненциальная

$$S(M) = \frac{1}{2 \cdot (1 + \exp(M))}$$
 сигмоид

#### Линейные методы: линейный классификатор

рассмотрим линейный классификатор,

дискриминантная функция f(x,w) это гиперплоскость

$$f(x,w) = \sum_{i=1}^{n} x_i \cdot w_i - w_0$$
 - дискриминантная функция

$$a(x, w) = sign(f(x, w)) = sign\left(\sum_{i=1}^{n} x_i \cdot w_i - w_0\right) = sign(\langle x, w \rangle)$$

 $M(x,w)=\langle x,w\rangle\cdot y$  - отступ на объекте **х** класса **у** 

$$sign(x) = \begin{cases} 1, & x > 0 \\ 0, & x = 0 \\ -1, & x < 0 \end{cases}$$

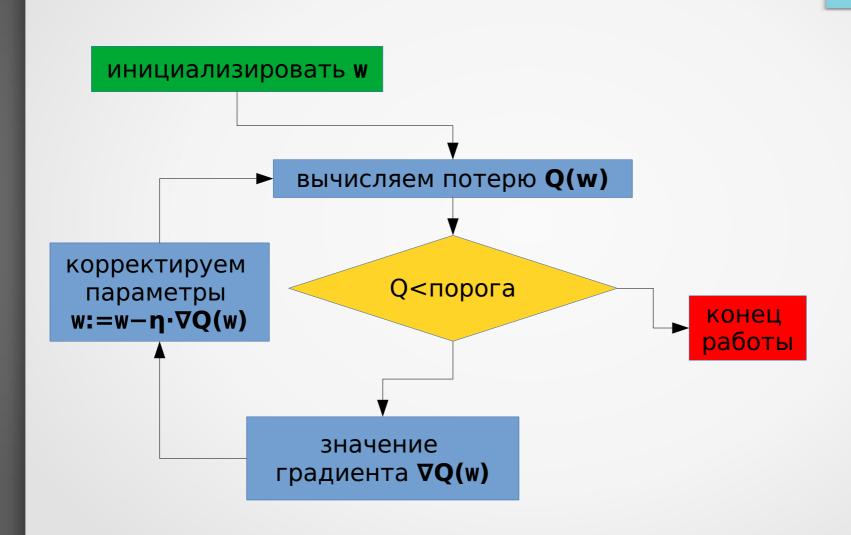
#### обучение классификатора как задача оптимизации

$$Q(w;X) = \sum_{x \in X} L(\langle x, w \rangle \cdot y) \rightarrow \min_{w}$$

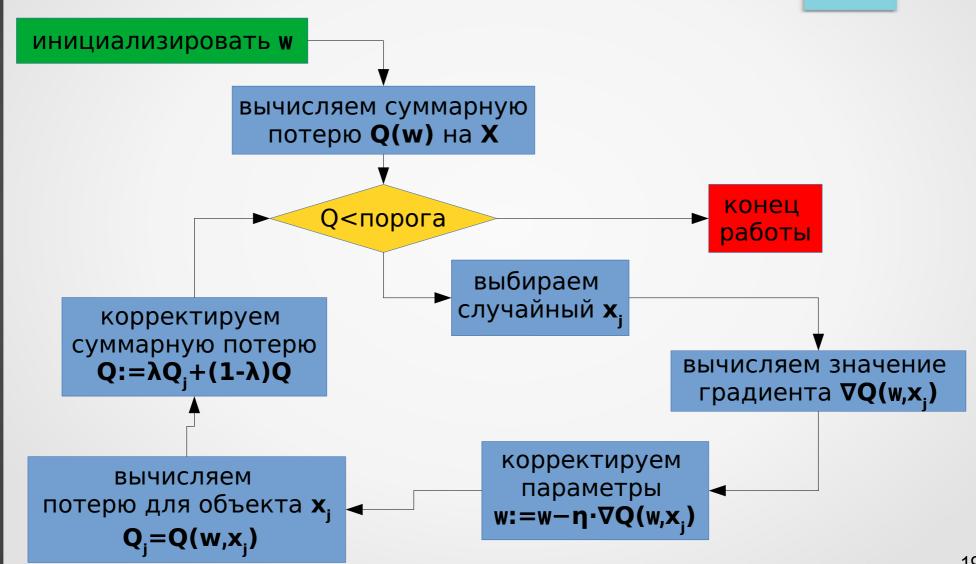
можно использовать градиентные методы

$$abla Q(w) = \left( \frac{\partial Q(w)}{\partial w_j} \right)_{j=0}^n$$
 - вектор градиента ф-ции  ${f Q}$ 

#### Линейные методы: градиентный спуск (GD)



#### Линейные методы: стохастический градиентный спуск (SGD)



#### «зоопарк» методов

- вид разделяющей поверхности **f(x,w)** (линейная, нелинейная)
- вид функции потерь **L(M)**
- вид метода оптимизации  $\mathbf{Q}(\mathbf{w}) \to \mathbf{min}$

#### Линейные методы: итог

- линейные методы строят разделяющие поверхности в пространстве признаков
- использования нелинейных поверхностей позволяет разделять линейно неразделимые наборы
- аппроксимация пороговой ф-ции потерь позволяет использовать градиентные методы оптимизации
- метод стохастического градиента SGD подходит для обучения на больших данных

### Линейные методы: литература

git clone https://github.com/mechanoid5/ml\_lectorium.git

K.B. Воронцов Линейный классификатор и стохастический градиент. http://www.machinelearning.ru

Машинное обучение для людей https://vas3k.ru/blog/machine\_learning/