Евгений Борисов

#### методы ML

- метрические измеряем расстояния, определить ближайших
- логические построить правило (комбинацию предикатов)
- статистические восстановить плотность, определить вероятность
- линейные построить разделяющую поверхность
- *композиции* собрать несколько классификаторов в один

```
Х - объекты у - метки
```

a(x)=C(b(x)) - классификатор

b : X → R - базовый алгоритм

C : R → y - решающее правило

R - множество оценок (существенно шире чем у)

### примеры оценок и решающих правил

```
a(x) = sign(b(x)) - классификация на 2 класса y = \{-1,1\} - метки b: X \to \mathbb{R} - базовый алгоритм C(b) = sign(b) - решающее правило
```

### примеры оценок и решающих правил

```
a(x) = sign(b(x)) - классификация на 2 класса y = \{-1,1\} - метки b: X \to \mathbb{R} - базовый алгоритм C(b) = sign(b) - решающее правило a(x) = argmax\ b_t(x) - классификация на т классов y = \{1,...,m\} - метки R = \mathbb{R}^m - оценки b: X \to \mathbb{R}^m - базовый алгоритм C(b_1,...b_m) = argmax\ b_t - оценки
```

### примеры оценок и решающих правил

```
a(x) = sign(b(x)) - классификация на 2 класса
  y = \{-1,1\} - метки
   b: X \to \mathbb{R} - базовый алгоритм
C(b) = sign(b) - решающее правило
a(x)=argmax b_{\iota}(x) - классификация на m классов
y = \{1,..,m\} - метки
R=ℝ<sup>m</sup> - оценки
b:X \to \mathbb{R}^m - базовый алгоритм
C(b_1,...b_m)=argmax b_t - оценки
a(x)=b(x) - регрессия
  y=R=\mathbb{R} - метки / оценки
b:X\to\mathbb{R} - базовый алгоритм
  C(b)=b - решающее правило (вырождено)
```

**Идея:** из нескольких «плохих» классификаторов собрать один «хороший»

**Идея:** из нескольких «плохих» классификаторов собрать один «хороший»

Х - объекты у - метки

b₊: X → R - базовый алгоритм

С: R → y - решающее правило

R - множество оценок

### композиция базовых алгоритмов b<sub>+</sub>(x)

$$a(x) = C( F( b_1(x),...,b_T(x) ) )$$

 $F: R^T \to R$  - корректирующая операция

$$a(x) = Cigl( Figl( b_1(x), ... b_T(x) igr) igr)$$
 композиция из классификаторов  $\mathbf{b_t}$ 

#### примеры корректирующих операций

$$F\left(b_{1}(x),...b_{T}(x)\right) = \frac{1}{T}\sum_{t=1}^{T}b_{t}(x)$$
 простое голосование

$$a(x) = Cigl( Figl( b_1(x), ... b_T(x) igr) igr)$$
 композиция из классификаторов  $\mathbf{b_t}$ 

### примеры корректирующих операций

$$F(b_1(x),...b_T(x)) = \frac{1}{T} \sum_{t=1}^{T} b_t(x)$$

простое голосование

$$F(b_1(x),...b_T(x)) = \sum_{t=1}^{T} a_t \cdot b_t(x); a_t \in \mathbb{R}$$

взвешенное голосование

$$a(x) = Cigl( Figl( b_1(x), ... b_T(x) igr) igr)$$
 композиция из классификаторов  $\mathbf{b_t}$ 

### примеры корректирующих операций

$$F(b_1(x),...b_T(x)) = \frac{1}{T} \sum_{i=1}^{T} b_i(x)$$

простое голосование

$$F(b_1(x),...b_T(x)) = \sum_{i=1}^{T} a_i \cdot b_i(x); a_i \in \mathbb{R}$$

взвешенное голосование

$$F(b_1(x),...b_T(x)) = \sum_{t=1}^{T} g_t(x) \cdot b_t(x); g_t: X \rightarrow \mathbb{R}$$

смесь алгоритмов

### бустинг

$$X \subset \mathbb{R}^n$$
 - объекты ;  $y = \{-1; +1\}$  - метки

$$b_{t}(x): X \to \{-1, 0, +1\}$$
 классификатор с отказами

взвешенное голосование

$$a(x) = sign\left(\sum_{t=1}^{T} a_t \cdot b_t(x)\right)$$

функционал качества - количество ошибок

$$Q_T = \sum_{i} \left[ \left( y_i \cdot \sum_{t=1}^{T} a_t \cdot b_t(x_i) \right) < 0 \right]$$

последовательно добавляем компоненты a<sub>t</sub>b<sub>t</sub>(x) при этом фиксируем параметры предыдущих компонент

### **AdaBoost**

взвешенное голосование

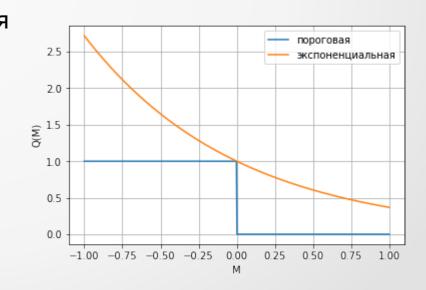
$$a(x) = sign\left(\sum_{t=1}^{T} a_t \cdot b_t(x)\right)$$

функционал качества - количество ошибок

$$Q_T = \sum_{i} \left[ \left( y_i \cdot \sum_{t=1}^{T} a_t \cdot b_t(x_i) \right) < 0 \right]$$

функционал качества - пороговая функция оптимизировать не удобно заменим его на гладкую аппроксимацию

$$Q_T \leq \widetilde{Q}_T = \sum_{i} \left[ \exp \left( -y_i \cdot \sum_{t=1}^{T} a_t \cdot b_t(x_i) \right) \right]$$



### AdaBoost обучение

взвешенное голосование

$$a(x) = sign\left(\sum_{t=1}^{T} a_t \cdot b_t(x)\right)$$

функционал качества

$$Q_T = \sum_{i} \left[ \exp \left( -y_i \cdot \sum_{t=1}^{T} a_t \cdot b_t(x_i) \right) \right]$$

для каждого учебного примера Х введём вес w

### AdaBoost обучение

взвешенное голосование

$$a(x) = sign\left(\sum_{t=1}^{T} a_t \cdot b_t(x)\right)$$

функционал качества

$$Q_T = \sum_{i} \left[ \exp \left( -y_i \cdot \sum_{t=1}^{T} a_t \cdot b_t(x_i) \right) \right]$$

### для каждого учебного примера Х введём вес w

сумма весов w примеров x, классифицированных b с ошибкой

$$N(b, W) = \sum_{i} w_{i} [b(x_{i}) = -y_{i}]$$

сумма весов w примеров x, классифицированных b верно

$$P(b,W) = \sum_{i} w_{i}[b(x_{i}) = y_{i}]$$

AdaBoost обучение сумма весов w примеров x, классифицированных b с ошибкой

$$N(b,W) = \sum_{i} w_{i}[b(x_{i}) = -y_{i}]$$

сумма весов w примеров x, классифицированных b верно

$$P(b,W) = \sum_{i} w_{i}[b(x_{i}) = y_{i}]$$

функционал качества

$$Q_T = \sum_{i} \left[ \exp \left( -y_i \cdot \sum_{i=1}^{T} a_t \cdot b_t(x_i) \right) \right]$$

### **Теорема Freund, Schapire (1996)**

пусть для вектора весов примеров W существует классификатор b, который классифицирует выборку X лучше чем наугад (P>N) тогда минимум функционала Q, достигается при следующих параметрах.

$$a_{T} = \frac{1}{2} \ln \left( \frac{P(b_{t}, W)}{N(b_{t}, W)} \right) \qquad b_{T} = \underset{b}{\operatorname{argmax}} \sqrt{P(b, W)} - \sqrt{N(b, W)}$$

Yoav Freund, Robert E. Schapire. A decision-theoretic generalization of on-line learning and an application to boosting // Second European Conference on Computational Learning Theory. - 1995.

## AdaBoost обучение

$$w_i = \frac{1}{n}$$
 начальные значения весов примеров,  $n$  - количество примеров

последовательно обучаем и добавляем компоненты композиции с учётом весов примеров w

## AdaBoost обучение

$$w_i = \frac{1}{n}$$
 начальные значения весов примеров,  $n - \kappa$ оличество примеров

последовательно обучаем и добавляем компоненты композиции с учётом весов примеров w

#### вес классификатора

в композиции

$$a_{t} = \frac{1}{2} \ln \left( \frac{P(b_{t}, W)}{N(b_{t}, W)} \right)$$

## AdaBoost обучение

$$w_i = \frac{1}{n}$$
 начальные значения весов примеров,  $n - \kappa$ оличество примеров

последовательно обучаем и добавляем компоненты композиции с учётом весов примеров w

### вес классификатора

в композиции

$$a_{t} = \frac{1}{2} \ln \left( \frac{P(b_{t}, W)}{N(b_{t}, W)} \right)$$

#### изменение весов примеров

при добавлении классификатора b,

$$w_i := w_i \cdot \exp(-y_i \cdot a_t \cdot b_t(x_i))$$

$$w_{i} := \frac{w_{i}}{\sum_{i} w_{i}}$$
 нормируем веса после коррекции

$$Q_{T} = \sum_{i} \left[ \underbrace{\exp\left(-y_{i} \cdot \sum_{i=1}^{T-1} a_{t} \cdot b_{t}(x_{i})\right)}_{w_{i}} \cdot \exp\left(-y_{i} \cdot a_{T} \cdot b_{T}(x_{i})\right) \right]$$

### AdaBoost обучение

$$w_i = \frac{1}{n}$$
 начальные значения весов примеров,  $n$  - количество примеров

последовательно обучаем и добавляем компоненты композиции с учётом весов примеров w

### вес классификатора

в композиции

$$a_{t} = \frac{1}{2} \ln \left( \frac{P(b_{t}, W)}{N(b_{t}, W)} \right)$$

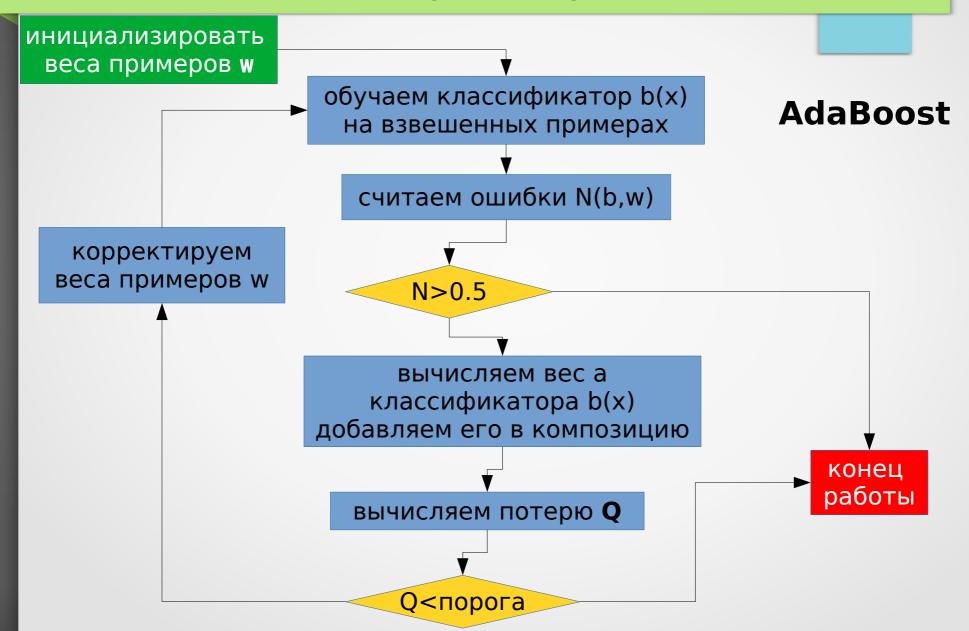
### изменение весов примеров

при добавлении классификатора b,

$$w_i := w_i \cdot \exp(-y_i \cdot a_t \cdot b_t(x_i))$$

$$w_{i} := \frac{w_{i}}{\sum_{i} w_{i}}$$
 нормируем веса после коррекции

$$Q_{T} = \sum_{i} \left[ \underbrace{\exp\left(-y_{i} \cdot \sum_{i=1}^{T-1} a_{t} \cdot b_{t}(x_{i})\right)}_{w_{i}} \cdot \exp\left(-y_{i} \cdot a_{T} \cdot b_{T}(x_{i})\right) \right]$$



### примеры базовых классификаторов для AdaBoost

решающие деревья

пороговый классификатор

#### примеры базовых классификаторов для AdaBoost

решающие деревья

пороговый классификатор

AdaBoost строит длинные композиции из простых классификаторов

для коротких композиции из сложных классификаторов (SVM) результаты AdaBoost хуже

### другие методы построения композиций

#### bagging

обучение по случайным подвыборкам набора примеров, подвыборки могут пересекаться, применяем на больших наборах

### другие методы построения композиций

#### bagging

обучение по случайным подвыборкам набора примеров, подвыборки могут пересекаться, применяем на больших наборах

**rsm** (random subspace method) обучение на случайном подмножестве признаков, применяем если много признаков

### другие методы построения композиций

#### bagging

обучение по случайным подвыборкам набора примеров, подвыборки могут пересекаться, применяем на больших наборах

**rsm** (random subspace method) обучение на случайном подмножестве признаков, применяем если много признаков

bagging и rsm можно комбинировать

### схема построения композиции bagging/rsm

выделяем случайное подмножество примеров/признаков

обучаем классификатор

если результат классификатора хороший то добавляем в композицию

если ошибка композиции уменьшилась то повторяем иначе завершение работы

$$a(x) = sign \left( \sum_{i=1}^{T} b_t(x) \right)$$
 композиция - простое голосование

 $b_{t}(x): X \to \{-1, 0, +1\}$  классификатор с отказами

#### медод RandomForest (случайный лес)

bagging над решающими деревьями без pruning (без оптимизации)

признак в каждой вершине выбираем из случайного подмножества размера k всех признаков учебного набора размера n

$$k = \sqrt{n}$$
 для задач классификации

подбираем количество деревьев Т по критерию out-of-bag

$$\mathsf{out\text{-}of\text{-}bag}(a) = \sum_{i=1}^\ell \left[ \mathsf{sign} \Big( \sum_{t=1}^T \big[ x_i \!\notin\! U_t \big] b_t(x_i) \Big) \neq y_i \right] \to \mathsf{min}$$

т.е. проверяем количество ошибок на учебных наборах других деревьев

# Литература

Борисов E.C. Методы машинного обучения. 2024 https://github.com/mechanoid5/ml\_lectorium\_2024\_I

Константин Воронцов Машинное обучение. ШАД Яндекс https://www.youtube.com/playlist?list=PLJOzdkh8T5kp99tGTEFjH\_b9zqEQiiBtC

Константин Воронцов Машинное\_обучение. курс\_лекций. http://www.machinelearning.ru/wiki/index.php?title=Машинное\_обучение\_(курс\_лекций,\_К.В.Воронцов)

Константин Воронцов Алгоритмические композиции. http://www.machinelearning.ru/wiki/images/0/0d/Voron-ML-Compositions.pdf