# Байесовский классификатор. Оценка плотности распределения.

Евгений Борисов

Вероятностное пространство математическая модель случайного эксперимента (опыта)

 $(\Omega,A,P)$ 

- $\Omega$  элементарные исходы эксперимента, множество объектов  $\omega$ .
- **A** случайные события, набор подмножеств  $\Omega$ .
  - A ∋  $\Omega$  достоверное событие
  - $A \ni \emptyset$  невозможное событие
- **Р** функция вероятности **Р**: **A**  $\longrightarrow$  [0,1] **0**  $\le$  **P**(**a**)  $\le$  **1** вероятность события **a** из **A**

 $P(\emptyset)=0$ ;  $P(\Omega)=1$ 

Случайная величина в пространстве ( $\Omega$ , A, P) это числовая функция

 $X: A \longrightarrow \mathbb{R}$ 

#### типы случайных величин:

<u>дискретные (discrete)</u> - принимающая конечное или счетное число значений (<u>Пример</u>: частота слов в тексте, количество детей в семье)

<u>непрерывные (continuous)</u> - принимают значение в определённом интервале (*Пример*: *рост людей*)

#### Вероятностное пространство ( $\Omega$ , A, P)

Ω - элементарные исходы эксперимента

 $oldsymbol{\mathsf{A}}$  - случайные события, набор подмножеств  $oldsymbol{\Omega}$ 

**Р** - функция вероятности **Р**:  $A \rightarrow [0,1]$ 

X - случайная величина X:  $A \longrightarrow \mathbb{R}$ 

случайная величина **X** задаётся распределением вероятностей **F** своих значений

$$F(x) = P(X \leq x)$$

Рассмотрим интервалы  $(x,x+\Delta x)$ , где  $\Delta x$  - бесконечно малые приращения x для F(x)

$$\varphi(x) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{F(x + \Delta x) - F(x)}{\Delta x}$$

Плотностью распределения (вероятности)  $\phi(x)$  непрерывной случайной величины X назовём первую производную функции распределения F(x)

#### Вероятностное пространство ( $\Omega$ , A, P)

Ω - элементарные исходы эксперимента

 ${f A}$  - случайные события, набор подмножеств  ${f \Omega}$ 

**P** - функция вероятности **P**:  $A \rightarrow [0,1]$ 

**X** - случайная величина **X**:  $\mathbf{A} \longrightarrow \mathbb{R}$ 

**F**(**x**)=**P**(**X**≤**x**) - распределение вероятностей **P** 

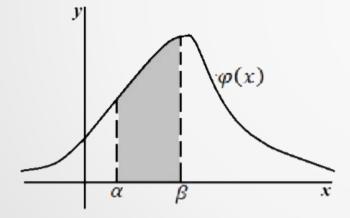
 $\phi(x)=F^{x}(x)$  - плотность распределения F



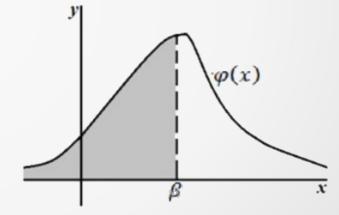
$$P(\Omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \varphi(x) dx = 1$$

**площадь** криволинейной трапеции, ограниченной графиком  $\phi(x)$  и прямыми x=a, x=b, y=0 это вероятность  $P(a \leqslant X \leqslant b)$  попадания X в интервал [a,b]

площадь бесконечной криволинейной трапеции, ограниченной графиком  $\phi(x)$ , прямой x=b, y=0 это функция распределения F(b)=P(X≤b)



$$P(\alpha \leq X \leq \beta) = \int_{\alpha}^{\beta} \varphi(x) dx$$



$$F(\beta) = P(X \leq \beta) = \int_{-\infty}^{\beta} \varphi(x) dx$$

Х - объекты, Ү - метки классов

$$X\! imes\!Y$$
- вероятностное пространство с плотностью  $p(x,y)$ 

выборка: 
$$(X' \times Y') \subset (X \times Y)$$

Задача: построить классификатор с минимальной ошибкой

$$a: X' \rightarrow Y'$$

#### принцип максимума апостериорной вероятности

$$a(x) = \underset{y \in Y}{argmax} P(y|x)$$

#### принцип максимума апостериорной вероятности

# $a(x) = \underset{y \in Y}{argmax} P(y|x)$

#### формула Байеса

$$P(A|B) = \frac{P(A)P(B|A)}{P(B)}$$

#### байесовский классификатор

$$a(x) = \underset{y \in Y}{\operatorname{argmax}} \lambda_{y} P(y) p(x|y)$$

 $\lambda_{_{\scriptscriptstyle V}}$  - потеря для объектов у

 $P\left(\,y\,
ight)$  - доля примеров класса у (априорная вероятность)

p(x|y)- плотность класса у

#### подходы к оценке плотности распределения

- непараметрический
- параметрический
- смеси распределений

#### Восстановление плотности

#### подходы к оценке плотности распределения:

параметрический подход

$$\hat{p}(x) = \varphi(x, \theta)$$

НЕпараметрический подход

$$\hat{p}(x) = \frac{1}{m V(h)} \sum_{j=1}^{m} K\left(\frac{\rho(x, x_j)}{h}\right)$$

смеси распределений

$$\hat{p}(x) = \sum_{j=1}^{k} w_j \varphi_j(x, \theta_j)$$

«наивный Байес»

**допущение:** признаки X - независимы друг от друга

тогда многомерную плотность можно представить как произведение одномерных плотностей

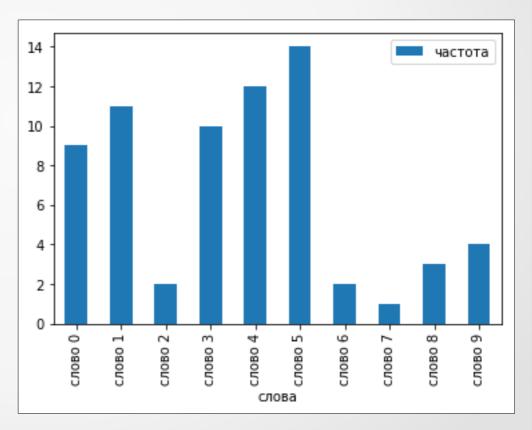
$$p(x|y) = p_1(x_1|y)...p_n(x_n|y)$$

#### Восстановление плотности

### НЕпараметрический подход

дискретный случай: гистограмма

$$\hat{p}(x) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} [x = x_i]$$



**пример**: распределение повторов слов в тексте

#### непараметрические методы оценки плотности распределения

непрерывный случай: эмпирическая оценка, окно ширины h (доля объектов попавших в отрезок)

$$\hat{p}(x) = \frac{1}{2hm} \sum_{i=1}^{m} [|x - x_i| < h]$$

$$\hat{p}(x) = \frac{1}{mh} \sum_{i=1}^{m} \frac{1}{2} \left[ \frac{|x - x_i|}{h} < 1 \right]$$

#### оценка Парзена-Розенблата для класса у

$$\hat{p}(x|y) = \frac{1}{L_y V(h)} \sum_{i:y=y_i} K\left(\frac{\rho(x, x_i)}{h}\right)$$

$$K(r)$$
 - ядро

 $L_{_{\scriptscriptstyle V}}$  - количество объектов у

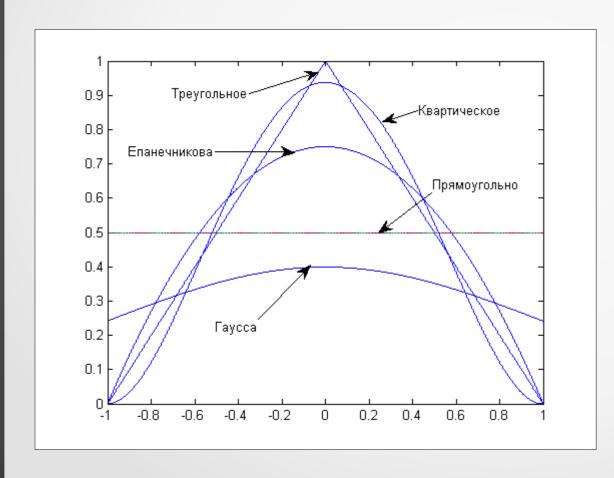
$$ho(x_i,x_i)$$
 - мера на Х

V(h) - нормирующий множитель

#### Восстановление плотности

функции ядра для сглаживания гистограммы

KDE, Kernel Density Estimation



чётная ф-ция

$$K(r)=K(-r)$$

нормированная

$$\int K(r)dr = 1$$

невозрастающая при r>0, неотрицательная ф-ция

ядро Епанечникова:

$$K(r) = \frac{3}{4}(1-r^2); |r| \le 1$$

#### Восстановление плотности

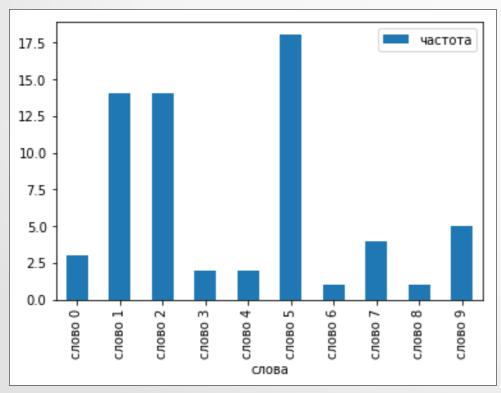
#### непараметрические методы:

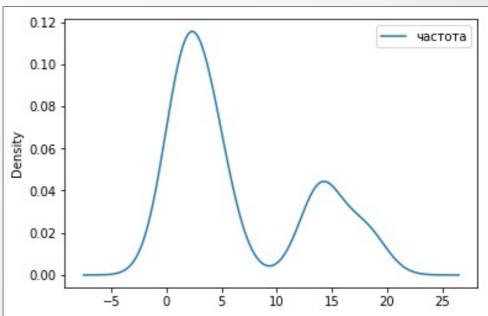
оценка плотности Парзена-Розенблата

ядерное сглаживание (гистограммы)

KDE, Kernel Density Estimation

$$\hat{p}(x) = \frac{1}{mV(h)} \sum_{i=1}^{m} K\left(\frac{\rho(x, x_i)}{h}\right)$$





$$a(x) = \underset{y \in Y}{\operatorname{argmax}} \lambda_{y} P(y) p(x|y)$$

Байесовский классификатор, метод Парзеновского окна

$$a(x, X^{L}, h) = \underset{y \in Y}{argmax} \lambda_{y} P(y) \frac{1}{L_{y}} \sum_{i: y = y_{i}} K\left(\frac{\rho(x, x_{i})}{h}\right)$$

оценка плотности - параметрический подход

$$\hat{p}(x) = \varphi(x, \theta)$$

#### оценка плотности - параметрический подход

$$\hat{p}(x) = \varphi(x, \theta)$$

принцип максимума правдоподобия

$$L(\theta, X) = \sum_{i=1}^{m} \ln \varphi(x_i, \theta) \rightarrow \max_{\theta}$$

#### оценка плотности - параметрический подход

$$\hat{p}(x) = \varphi(x, \theta)$$

принцип максимума правдоподобия

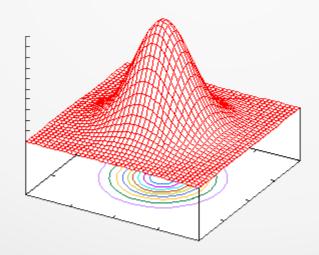
$$L(\theta, X) = \sum_{i=1}^{m} \ln \varphi(x_i, \theta) \rightarrow \max_{\theta}$$

условие оптимума

$$\frac{\partial}{\partial \theta} L(\theta, X) = \sum_{i=1}^{m} \frac{\partial}{\partial \theta} \ln \varphi(x_i, \theta) = 0$$

допущение: классы имеют n-мерную нормальную плотность

$$p(x|y) = \frac{\exp\left(-\frac{1}{2}(x - \mu_y)^T \Sigma_y^{-1}(x - \mu_y)\right)}{\sqrt{(2\pi)^n \det \Sigma_y}}; y \in Y$$



**Теорема:** параметры оценки максимального правдоподобия для n-мерных гауссовских плотностей классов у имеют следующий вид

$$\hat{\mu}_{y} = \frac{1}{l_{y}} \sum_{i:y=y_{i}} x_{i} \qquad \hat{\Sigma}_{y} = \frac{1}{l_{y}} \sum_{i:y=y_{i}} (x_{i} - \hat{\mu}_{y}) (x_{i} - \hat{\mu}_{y})^{T}$$

**Теорема:** параметры оценки максимального правдоподобия для n-мерных гауссовских плотностей классов у имеют следующий вид

$$\hat{\mu}_{y} = \frac{1}{l_{y}} \sum_{i:y=y_{i}} x_{i} \qquad \hat{\Sigma}_{y} = \frac{1}{l_{y}} \sum_{i:y=y_{i}} (x_{i} - \hat{\mu}_{y}) (x_{i} - \hat{\mu}_{y})^{T}$$

Байесовский классификатор: квадратичный дискриминант

$$a(x) = \underset{y \in Y}{argmax} \left( \ln(\lambda_{y} P_{y}) - (x - \hat{\mu}_{y})^{T} \hat{\Sigma}_{y}^{-1} (x - \hat{\mu}_{y}) - \frac{1}{2} \ln(\det \hat{\Sigma}_{y}) \right)$$

#### Дополнение:

если матрицы ковариаций классов равны то параметры оценки плотности имеют следующий вид

$$\hat{\mu}_{y} = \frac{1}{l_{y}} \sum_{i:y=y_{i}} x_{i} \qquad \hat{\Sigma} = \frac{1}{l} \sum_{i=1}^{l} (x_{i} - \hat{\mu}_{yi}) (x_{i} - \hat{\mu}_{yi})^{T}$$

#### Дополнение:

если матрицы ковариаций классов равны то параметры оценки плотности имеют следующий вид

$$\hat{\mu}_{y} = \frac{1}{l_{y}} \sum_{i:y=y_{i}} x_{i} \qquad \hat{\Sigma} = \frac{1}{l} \sum_{i=1}^{l} (x_{i} - \hat{\mu}_{yi}) (x_{i} - \hat{\mu}_{yi})^{T}$$

Байесовский классификатор: линейный дискриминант Фишера

$$a(x) = \underset{y \in Y}{argmax} \left( \ln(\lambda_{y} P_{y}) - \frac{1}{2} \hat{\mu}_{y}^{T} \hat{\Sigma}^{-1} \hat{\mu}_{y} + x^{T} \hat{\Sigma}^{-1} \hat{\mu}_{y} \right)$$

### Литература

Борисов E.C. Методы машинного обучения. 2024 https://github.com/mechanoid5/ml\_lectorium\_2024\_I

Константин Воронцов - Машинное обучение. ШАД Яндекс https://www.youtube.com/playlist?list=PLJOzdkh8T5kp99tGTEFjH\_b9zqEQiiBtC

SciKit-Learn : Naive Bayes

https://scikit-learn.org/stable/modules/naive\_bayes.html