b) Funktionsbaustein-Plan der Steuerung:

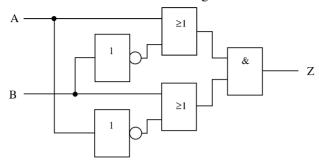


Bild L4-3 Funktionsbaustein-Plan der Steuerung

c) Gegeben ist die Gleichung:

$$Z = (A \vee \overline{B}) \wedge (\overline{A} \vee B).$$

Darauf wenden wir das distributives Gesetz an:

$$Z = (A \wedge \overline{A}) \vee (A \wedge B) \vee (\overline{B} \wedge \overline{A}) \vee (\overline{B} \wedge B) .$$

Mit
$$(x \wedge \overline{x}) = 0$$
 folgt:

$$Z = (A \wedge B) \vee (\overline{B} \wedge \overline{A}) .$$

Darauf wenden wir das Inversionsgesetz an und erhalten als Ergebnis:

$$Z = (A \wedge B) \vee \overline{(A \vee B)} .$$

Die Schalttabelle lautet:

e benantabene lautet.					
	A	В	$(A \wedge B)$	$\overline{(A \vee B)}$	$Z = (A \wedge B) \vee \overline{(A \vee B)}$
•	0	0	0		1
	0	1	0	0	0
	1	0	0	0	0
	1	1	1	0	1