

---

**Traitement Numérique des Signaux Aléatoires****Série 3****Exercice 1**

Soit  $d(n)$  le processus aléatoire d'autocorrélation :  $r_d(k) = \alpha^{|k|}$  avec  $0 < \alpha < 1$

Le signal  $d(n)$  est attaqué par le bruit blanc centré  $v(n)$  de variance  $\sigma_v^2$ . Le signal observé est alors :

$$x(n) = d(n) + v(n)$$

Avec  $d(n)$ ,  $v(n)$  supposés décorrélés.

1. Construire un filtre de Wiener de 2<sup>nd</sup> ordre permettant de réduire le bruit.
2. Etudier le cas particulier :  $\sigma_v^2 = 1$  et  $\alpha = 0.6$ .

**Exercice 2**

$x(n)$  est un processus aléatoire tel que :

$$x(n) = \alpha x(n-1) + v(n) + \beta v(n-1)$$

Avec  $v(n)$  est un bruit blanc de moyenne  $m_v$  et de variance  $\sigma_v^2$ .

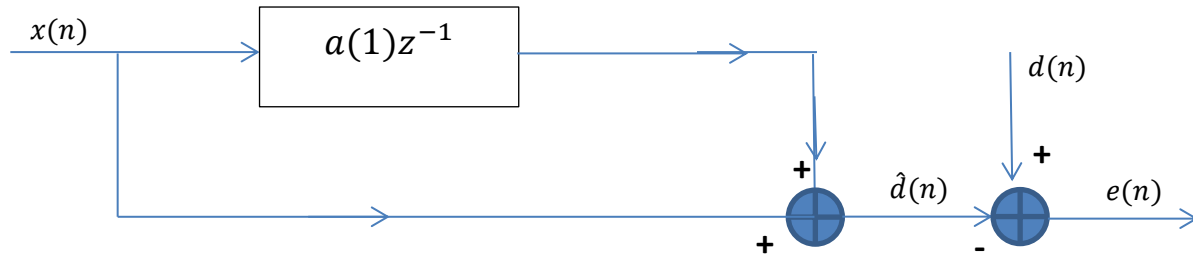
1. Ecrire les équations de Wiener-Hopf permettant de définir un prédicteur linéaire de 1<sup>er</sup> ordre.
2. Proposer le prédicteur linéaire permettant de minimiser l'erreur quadratique moyenne pour  $m_v = 0$  et  $\sigma_v^2 = 1$ . On donne :

$$\hat{x}(n+1) = w(0)x(n) + w(1)x(n-1)$$

3. Donner la valeur de cette erreur.

### Exercice 3

On considère le système donné par la figure suivante ayant pour objectif d'estimer  $d(n)$  à partir de  $x(n)$ .



Sachant que  $\sigma_d^2 = 4$  ;  $r_x = [1.0 \ 0.5 \ 0.25]^T$  et  $r_{dx} = [-1.0 \ 1.0]^T$  trouver la valeur de  $a(1)$  permettant de minimiser l'erreur quadratique moyenne  $= E[|e(n)|^2]$ . Trouver la valeur de cette erreur.

### Exercice 4

On désire estimer un processus  $d(n)$  en milieu bruité :

$$x(n) = d(n) + v(n)$$

Le signal utile  $d(n)$  est un processus aléatoire SSL d'autocorrélation :  $r_d = [1.5 \ 0 \ 1.0 \ 0]^T$  décorrélé de  $v(n)$  bruit blanc centré de variance  $\sigma_v^2 = 1$ .

1. Donner les trois coefficients du filtre de Wiener permettant d'estimer  $d(n)$ . (on se limite à un filtre d'ordre 2 :  $w(z) = w(0) + w(1)z^{-1} + w(2)z^{-2}$ )
2. Evaluer l'erreur quadratique moyenne  $E[|d(n) - \hat{d}(n)|^2]$