

# Подготовительная программа по программированию на С/С++

Занятие №4

Валентина Глазкова

### Специальные вопросы инкапсуляции и наследования



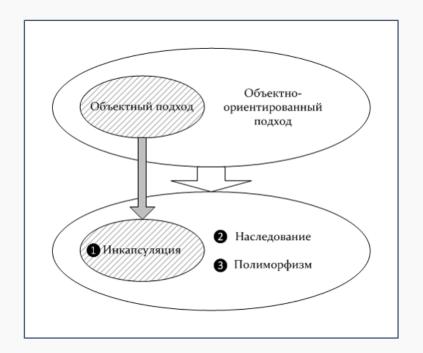
- Наследование классов
- Динамический полиморфизм и виртуальные функции
- Абстрактные классы
- Множественное наследование
- Динамическая идентификация типов
- Праводопустимые выражения в С++11

Регистрация на лекции!

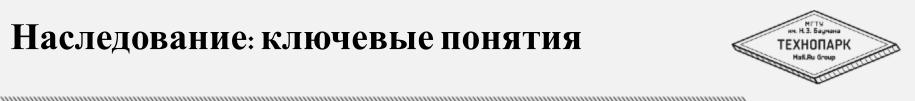
# Объектный или объектно-ориентированный подход?



Объектноориентированное программирование расширяет объектный подход и вводит отношения «тип – ПОДТИП», прибегая для этого к механизмам наследования и полиморфизма.



#### Наследование: ключевые понятия



Наследование содействует повторному использованию атрибутов и методов класса, а значит, делает процесс разработки ПО более эффективным. Возникающие между классами А и В отношения наследования позволяют, например, говорить, что:

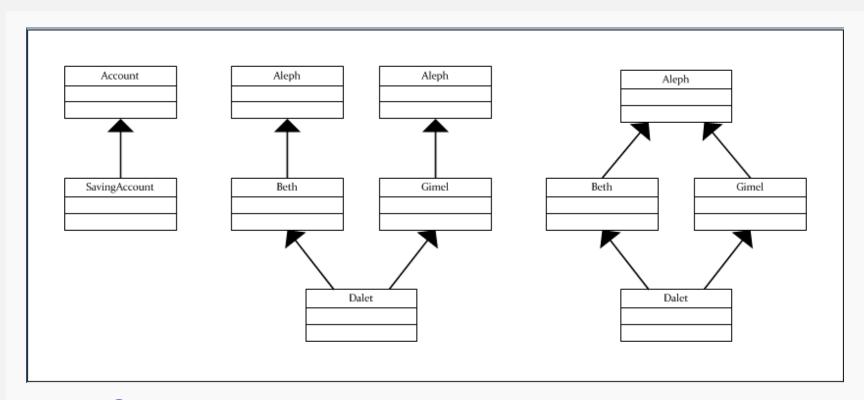
- класс А является базовым (родительским) классом, классомпредком, надклассом (англ. superclass);
- класс В является производным (дочерним) классом, классомпотомком, подклассом (англ. subclass).

Отношения наследования связывают классы в иерархию наследования, вид которой зависит от числа базовых классов у каждого производного:

- при одиночном наследовании иерархия имеет вид дерева;
- при множественном наследовании вид направленного ациклического графа (НАГ) произвольного вида.

#### Наследование «в картинках»





Одиночное наследование (слева), множественное наследование (в центре), виртуальное множественное наследование (справа)

#### Полиморфизм подклассов



Отношение между классом и подклассом, позволяющее указателю или ссылке на базовый класс без вмешательства программиста адресовать объект производного класса, возникает в С++ благодаря поддержке полиморфизма.

Полиморфизм позволяет предложить такую реализацию ядра объектно-ориентированного приложения, которая не будет зависеть от конкретных используемых подклассов.

#### Раннее и позднее связывание



В рамках классического объектного подхода, — а равно и процедурного программирования, — адрес вызываемой функции (метода класса) определяется на этапе компиляции (сборки). Такой порядок связывания вызова функции и ее адреса получил название раннего (статического).

**Позднее** (динамическое) связывание состоит в нахождении (разрешении) нужной функции во время исполнения кода. При этом работа по разрешению типов перекладывается с программиста на компилятор.

В языке C++ динамическое связывание поддерживается механизмом **виртуальных** методов класса, для работы с которыми компиляторы строят **таблицы виртуальных** методов (англ. VMT, virtual method table).

#### Базовые и производные классы



OO-проектирование допускает существование классов, которые могут выполнять чисто технические функции, моделировать абстрактные сущности и отличаться функциональной неполнотой:

- не подлежащий реализации в виде экземпляров (объектов) базовый класс может оставаться абстрактным. В противовес абстрактным базовым классам классы, предполагающие создание экземпляров, именуют конкретными;
- (абстрактные) базовые классы **специфицируют открытые интерфейсы** иерархий и **содержат общие** для всех подклассов атрибуты и методы (или их прототипы).

Множество подклассов любого базового класса ограничено иерархией наследования, но потенциально бесконечно (ввиду отсутствия пределов по расширению иерархии вглубь и вширь).

#### Определение наследования



Определение отношения наследования имеет вид (для одиночного наследования):

где <уровень доступа> — ключевое слово public, private или protected, а <имя базового класса> — имя ранее определенного (не описанного!) класса.

Производный класс расширяет функциональность базового класса В зависимости от уровня доступа к членам базового класса говорят об открытом, закрытом или защищенном наследовании.



### Определение наследования: пример



```
// описание производного класса
// (не включает список базовых классов!)
class Deposit;
/* · · · */
// определение базового класса
class Account
     /* ··· */
// определение производного класса
class Deposit : public Account
{
     /* · · · */
```

### Уровень доступа при наследовании



Квалификатор доступа члена базового класса	Область видимости
private	Доступны внутри данного класса и из дружественных функций
protected	Также доступны в производных классах
public	Доступны всюду

Квалификатор	Уровень доступа при наследовании			
доступа члена базового класса	public	protected	private	
public	public	protected	private	
protected	protected	protected	private	
private		<del></del>		

### Защищенные и закрытые члены класса



Атрибуты и методы базового класса, как правило, должны быть непосредственно доступны для производных классов и непосредственно недоступны для прочих компонентов программы. В этом случае они помещаются в секцию protected, в результате чего защищенные члены данных и методы базового класса:

- доступны производному классу (прямому потомку);
- недоступны классам вне рассматриваемой иерархии, глобальным функциям и вызывающей программе.

Если **наличие прямого доступа** к члену класса со стороны производных классов **нежелательно**, он вводится как **закрытый**.

Закрытые члены класса не наследуются потомками. Для доступа к ним класс-потомок должен быть объявлен в классепредке как дружественный. Отношения дружественности не наследуются.



### Уровень доступа: пример



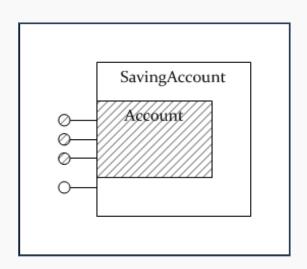
```
class Base {
 int m_Foo;
protected:
 void SetFoo(int in_Foo) { m_Foo = in_Foo; }
public:
 int GetFoo() const { return m Foo; }
};
class Derived : public Base {
public:
 void IncFoo() {
    m_Foo++; // Cannot access private member
    SetFoo(GetFoo() + 1); // OK
                                              void main() {
};
                                               Derived d;
                                                d.m_Foo = 0; // Cannot access private member
                                                d.SetFoo(0); // Cannot access protected member
                                                d.IncFoo(); // OK
```

### Производный объект «в разрезе»



Согласно объектной модели языка С++ экземпляр (объект) производного класса состоит из подобъектов, соответствующих каждому из его базовых классов, а также части, объединяющей нестатические члены самого класса.

Заметим, что объект производного класса имеет непосредственный доступ только к защищенным и открытым членам входящего в него подобъекта



### Перегрузка и перекрытие членов класса



**Члены данных** базового класса **могут перекрываться** одноименными членами данных производного класса, при этом их типы не должны обязательно совпадать. (Для доступа к члену базового класса его имя должно быть квалифицировано.)

**Методы** базового и производного классов **не образуют множество перегруженных функций**. В этом случае методы производного класса не перегружают (англ. overload), а перекрывают (англ. override) методы базового.

Для явного создания объединенного множества перегруженных функций базового и производного классов используется объявление using, которое вводит именованный член базового класса в область видимости производного.

### Перегрузка и перекрытие членов класса: пример 1



В данном примере в область видимости производного класса попадают все одноименные методы базового класса, а не только некоторые из них.

```
class Account
{    /* ··· */
        void display(const char *fmt);
        void display(const int mode = 0);
};
class Deposit : public Account
{
    void display(const string &fmt);
    using Account::display;
    /* ··· */
};
```



# Перегрузка и перекрытие членов класса: пример 2



```
int x:
void f(int a, int b) \{ x = a + b; \}
class B {
 int x;
public:
 void f() \{ x = 2; \}
};
class D : public B {
public:
 void f(int a) \{ :: x = a; \}
 void g() {
    f(); // Error
   D::f(1);
    f(5, 1); // Error
    x = 2; // Error
```

```
void main()
{
    D d;
    d.f(); // Error
    f(5); // Error
    f('+', 1);
}
```

### Статические члены данных и наследование



При наличии в базовом классе статического члена данных объекты производного класса ссылаются на его единственный разделяемый статический атрибут.

Никакие другие экземпляры данного атрибута при наследовании от содержащего его класса не создаются.

### Порядок вызова конструкторов производных классов (1/2)



Порядок вызова конструкторов объектов-членов, а также базовых классов при построении объекта производного класса не зависит от порядка их перечисления в списке инициализации конструктора производного класса и является следующим:

- конструктор базового класса (если таковых несколько, конструкторы вызываются в порядке перечисления имен классов в списке базовых классов);
- конструктор объекта-члена (если таковых несколько, конструкторы вызываются в порядке объявления членов данных в определении класса);
- конструктор производного класса.

### Порядок вызова конструкторов производных классов (2/2)



Конструктор производного класса может вызывать

(в списке инициализации) только конструкторы классов, непосредственно являющихся базовыми для данного (прямых предков)

Примечание: правильно спроектированный конструктор производного класса не должен инициализировать атрибуты базового класса напрямую (путем присваивания значений).



### Список инициализации при наследовании: пример



```
class Alpha {
public:
       // Alpha();
       Alpha(int i); /* ··· */
class Beta : public Alpha {
public:
       Beta() : _s("dictum factum") { }
       // Beta() : Alpha(), _s("dictum factum") { }
       Beta(int i, string s) : Alpha(i), _s(s) { }
protected:
       string _s; /* · · · */
```

### Порядок вызова деструкторов производных классов



Порядок вызова деструкторов при уничтожении объекта производного класса прямо противоположен порядку вызова конструкторов и является следующим:

- деструктор производного класса;
- деструктор объекта-члена (или нескольких);
- деструктор базового класса (или нескольких).

Взаимная противоположность порядка вызова конструкторов и деструкторов является строгой гарантией языка С++.



### Порядок вызова конструкторов и деструкторов: пример



```
class B {
public:
  B() { cout << "B::B();" << end1; }
  B(const B&) {
    cout << "B::B(const B&);" << endl;
  \sim B() \{ \text{cout} << "B::~~B();" << \text{endl}; \}
class D: public B {
public:
  D() { cout << "D::D();" << end1; }
  D(const D& d) : B(d) {
    cout << "D::D(const D&);" << endl;
  ~D() { cout << "D::~D();" << endl; }
};
```

```
D f(D& x, D& y) {
   return x;
}
void main() {
   D d;
   d = f(d, d);
}
```

```
B::B();
D::D();
B::B(const B&);
D::D(const D&);
D::~D();
B::~B();
D::~D();
B::~B();
```

### Виртуальные функции (1/4)



Методы, результат разрешения вызова которых зависит от «реального» (динамического) типа объекта, доступного по указателю или ссылке, называются виртуальными и при определении в базовом классе снабжаются спецификатором virtual.

Примечание: в этом контексте тип непосредственно определяемого экземпляра, ссылки или указателя на объект называется статическим. Для самого объекта любого типа (автоматической переменной) статический и динамический тип совпадают.

По умолчанию объектная модель С++ работает с невиртуальными методами. Механизм виртуальных функций работает только в случае косвенной адресации (по указателю или ссылке).

### Виртуальные функции (2/4)



Значения формальных параметров виртуальных функций определяются (а) на этапе компиляции (б) типом объекта, через который осуществляется вызов.

**Отмена** действия механизма **виртуализации** возможна и достигается статическим вызовом метода при помощи операции разрешения области видимости (::).

```
class Alpha {
    /* ··· */
    virtual void display();
};
class Beta : public Alpha {
    void display();
}
```



### Виртуальные функции (3/4)



```
class X { public:
  virtual void g(int x) { h(); cout << "X::g() "; }</pre>
  void h() { t(); cout << "X::h() "; }</pre>
  virtual void t() { cout << "X::t() "; }</pre>
} ;
                                                    Не имеет значения, т.к. у
class Z: public X { public:
                                                    класса нет наследников
  void g(int y) { h(); cout << "Z::g() "; }</pre>
  virtual void h() { t(1); cout << "Z::h() "; }</pre>
  virtual void t(int k) { cout << "Z::t() "; }</pre>
};
                                      Переопределения не происходит, т.к.
void main() {
                                          у функции другой прототип
  X \ a; \ Z \ b; \ X^* \ p = \&b;
  p->g(2); // Z::t() Z::g() Z::g()
  p->h(); // X::t() X::h()
  p->t(5); // Error: X::t doesn't take one argument
```



#### Виртуальные функции (3/4)



```
class A {
public:
 virtual void Foo(int k = 0, int i = 1)
    { cout << "A::Foo(" << i << ")" << endl; }
};
                                        Это объявление функции скрывает
class B : public A {
                                          версию функции без параметров
public:
  void Foo(int k, int i = 0)
    { cout << "B::Foo(" << i << ")" << end1; }
};
                                         Значения функции по умолчанию
void main() {
                                        фиксируются на этапе компиляции
 B b;
  A* pa = \&b; pa -> Foo(5); // B:: Foo(5, 1)
  B* pb = \&b; pb \rightarrow Foo(); // Error
```



#### Виртуальные деструкторы



```
class A {
public:
  A() { cout << "A::A()" << end1; }
  <u>virtual</u> ~A() { cout << "A::~A()" << endl; }
};
class B : public A {
public:
  B() \{ cout << "B::B()" << endl; \}
  \sim B() \{ \text{cout} << "B::~~B()" << \text{endl}; \}
};
                                                    A::A()
                                                    B::B()
void main()
                                                    B∷~B()
                                                    A::\sim A()
  A* pa = new B;
  delete pa;
```

# Чистые виртуальные функции и абстрактные классы (1/3)

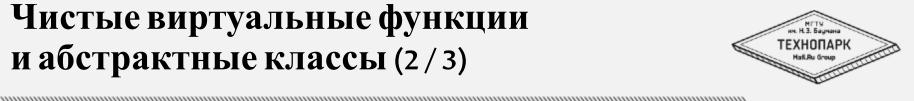


Класс, где виртуальный метод объявляется впервые, должен определять его тело либо декларировать метод как не имеющую собственной реализации чистую виртуальную функцию.

Производный класс может **наследовать** реализацию виртуального метода из базового класса или **перекрывать** его собственной реализацией, при этом прототипы обеих реализаций обязаны совпадать.

Haпример: virtual void display() = 0;

### Чистые виртуальные функции и абстрактные классы (2/3)



Класс, который определяет или наследует хотя бы одну чистую виртуальную функцию, является абстрактным.

Экземпляры абстрактных классов создавать нельзя. Абстрактный класс может реализовываться только как подобъект производного, неабстрактного класса.



### Чистые виртуальные функции и абстрактные классы (3/3)



```
class Object {
public:
 virtual const char* ToString() = 0;
};
class PointSet : public Object {
public:
  const char* ToString() { return "PointSet"; }
};
void main()
  Object obj; // Error - cannot instantiate abstract class
  PointSet set;
  Object* pobj = &set;
  cout << pobj->ToString(); // PointSet
```

#### Множественное наследование (1/2)



**Множественное наследование** в ООП — это наследование от двух и более базовых классов, возможно, с различным уровнем доступа. Язык не накладывает ограничений на количество базовых классов.

При множественном наследовании конструкторы базовых классов вызываются в порядке перечисления имен классов в списке базовых классов. Порядок вызова деструкторов ему прямо противоположен.

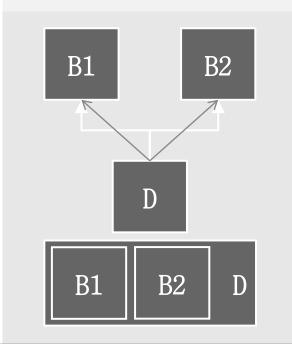
Унаследованные от разных базовых классов методы не образуют множество перегруженных функций, а потому разрешаются только по имени, без учета их сигнатур.



#### Множественное наследование (2/2)



```
class B1 {
  int a;
public:
  B1(int x) \{ a = x; \}
};
class B2 {
  int b;
public:
  B2(int x) \{ b = x; \}
};
class D: public B1, public B2 {
  int c;
public:
  D(int x, int y, int z):
    B2(x), B1(y)
  \{ c = z; \overline{\}}
```



Конструкторы базовых классов вызываются в порядке перечисления имен классов в списке базовых классов, а не в списке инициализации

### Виртуальное наследование (1/2)



При множественном наследовании возможна ситуация неоднократного включения (дублирования) подобъекта одного и того же базового класса в состав производного. Связанные с нею проблемы и неоднозначности снимает виртуальное наследование.

Суть виртуального наследования — включение в состав класса единственного разделяемого подобъекта базового класса (виртуального базового класса).

Виртуальное наследование не характеризует базовый класс, а лишь описывает его отношение к производному.

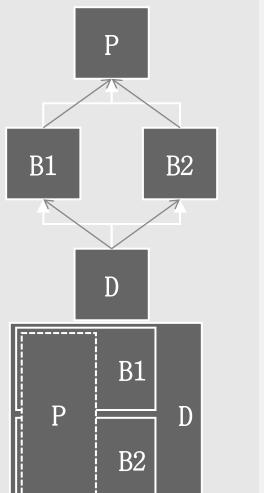
Использование виртуального наследования должно быть взвешенным проектным решением конкретных проблем объектно-ориентированного проектирования.



#### Виртуальное наследование (2/2)



```
struct P { int p; };
struct B1 : virtual P {};
struct B2 : virtual P
struct D : B1, B2 {};
                    Ключевое слово virtual
void main()
                   должно быть объявлено во
                     всех наследованиях от
 D d;
                     класса, порождающего
  d.p; // OK
                        ромбовидность
  d.B1::p; // OK
  d.B2::p; // OK
  static_cast<B1>(d).p; // OK
  static_cast<B2>(d).p; // OK
```



### **Конструкторы объектов при виртуальном** наследовании



Виртуальные базовые классы конструируются перед невиртуальными независимо от их расположения в иерархии наследования.

В промежуточных производных классах прямые вызовы конструкторов виртуальных базовых классов автоматически подавляются.

# Динамическая идентификация типов времени выполнения (RTTI)



Динамическая идентификация типов времени выполнения (англ. Real-Time Type Identification) обеспечивает специальную поддержку полиморфизма и позволяет программе узнать реальный производный тип объекта, адресуемого по ссылке или по указателю на базовый класс.

Поддержка RTTI в С++ реализована двумя операциями:

- операция dynamic\_cast поддерживает преобразование типов времени выполнения;
- операция typeid идентифицирует реальный тип выражения.

Операции RTTI — это события времени выполнения для классов с виртуальными функциями и события времени компиляции для остальных типов.

Исследование RTTI-информации полезно, в частности, при решении задач системного программирования.

# Операция dynamic\_cast (1/3)



Встроенная унарная операция dynamic\_cast языка C++ позволяет:

- **безопасно трансформировать указатель** на базовый класс в указатель на производный класс (с возвратом нулевого указателя при невозможности выполнения трансформации);
- преобразовывать леводопустимые значения, ссылающиеся на базовый класс, в ссылки на производный класс (с возбуждением исключения bad\_cast при ошибке).

Единственный операнд dynamic\_cast должен тип указателя или ссылки на класс, в котором имеется хотя бы один виртуальный метод.

## Операция dynamic\_cast (2/3)



#### Например (для указателей):

 пусть классы Alpha и Вета образуют полиморфную иерархию, в которой класс Вета открыто наследуется от класса Alpha, тогда:

## Операция dynamic\_cast (3/3)



#### Например (для ссылок):

■ пусть классы Alpha и Веtа образуют полиморфную иерархию, в которой класс Веtа открыто наследуется от класса Alpha, тогда:

# **Операция** typeid (1/2)



Встроенная унарная операция typeid позволяет установить фактический тип выражения-операнда и может использоваться с выражениями и именами любых типов (включая выражения встроенных типов и константы).

Операция typeid имеет тип (возвращает значение типа) type\_info и требует подключения заголовочного файла <typeinfo>.

Реализация класса type\_info зависит от компилятора, но в общем и целом позволяет получить результат в виде С-строки (const char\*), присваивать объекты type\_info друг другу (operator =), а также сравнивать их на равенство и неравенство (operator ==, operator !=).

## **Операция** typeid (2 / 2)



#### Например:

■ пусть классы Alpha и Веtа образуют полиморфную иерархию, в которой класс Веtа открыто наследует классу Alpha, тогда:

```
#include <typeinfo> // для type_info

Alpha *al = new Alpha;
Beta *bt = new Beta;

if(typeid(al) == typeid(Alpha*)) /* ··· */
if(typeid(*al) == typeid(Alpha)) /* ··· */
```

## Вопросы производительности



■ Глубина цепочки наследования не увеличивает затраты времени и не ограничивает доступ к унаследованным членам базовых классов.

- Вызов виртуальной функции в большинстве случаев не менее эффективен, чем косвенный вызов функции по указателю на нее.
- При использовании встроенных конструкторов глубина иерархии наследования почти не влияет на производительность.

## Семантика переноса (С++11)



Введение в C++11 семантики переноса (англ. move semantics) обогащает язык возможностями более тонкого и эффективного управления памятью данных, устраняющего копирование объектов там, где оно нецелесообразно.

Технически семантика переноса реализуется при помощи **ссылок на праводопустимые выражения** (англ. rvalue reference) и **конструкторов переноса**.

Объявление *rvalue*-ссылок: type &&.

## Семантика переноса (С++11)



В С++11 правила разрешения перегрузки позволяют использовать разные перегруженные функции для неконстантных временных объектов, обозначаемых посредством rvalues, и для всех остальных объектов

**Конструкторы переноса** не создают точную копию своего параметра, а перенастраивают параметр так, чтобы права владения соответствующей областью памяти были переданы вновь создаваемому объекту («заимствованы» последним).

Аналогично работают операции присваивания с переносом.



## Конструктор переноса: пример (1/2)



```
class Alpha {
public:
       Alpha();
       // конструктор копирования
       Alpha(const Alpha &a);
       // конструктор переноса
       Alpha(Alpha &&a);
       ~Alpha();
private:
       size_t sz;
       double *d;
};
Alpha::Alpha(): sz(0), d(0) \{ \}
Alpha::~Alpha() {
       delete [] d;
```



## Конструктор переноса: пример (2 / 2)



```
// конструктор копирования
Alpha::Alpha(const Alpha &a) : sz(a.sz)
      d = new double[sz];
      /* · · · */
      for(size_t i = 0; i < sz; i++)
             d[i] = a.d[i];
// конструктор переноса
Alpha::Alpha(Alpha &&a) : sz(a.sz)
      d = a.d;
      // перенастройка параметра
      a.d = nullptr; // C++11
      a.sz = 0;
```



#### Валентина Глазкова

Спасибо за внимание!