100 Notions de maths en IA, LLM et Data Science

Dr. Clotilde Djuikem

10 Notions d'Algèbre

1. Produit Matriciel

Définition : Le produit matriciel est une opération entre deux matrices A et B qui donne une nouvelle matrice C définie par :

$$C = AB$$
, $C_{ij} = \sum_{k} A_{ik} B_{kj}$

Applications

- Utilisé dans la propagation avant des réseaux neuronaux.
- Permet les transformations linéaires des données.
- Modélisation des systèmes dynamiques en ingénierie et en physique.

March 6, 2025

2. Décomposition en Valeurs Singulières (SVD)

Définition : La SVD est une factorisation de matrice exprimée comme suit :

$$A = U\Sigma V^T$$

- Réduction de dimension, notamment en analyse en composantes principales (PCA).
- Compression des données en apprentissage automatique.
- Filtrage collaboratif dans les systèmes de recommandation.

3. Valeurs Propres et Vecteurs Propres

Définition : Une valeur propre λ et un vecteur propre v d'une matrice A satisfont :

$$Av = \lambda v$$

- Utilisé pour les méthodes spectrales en clustering.
- Permet le partitionnement de graphes et la segmentation d'images.
- Analyse de la stabilité des systèmes dynamiques en ingénierie et en physique.

4. Multiplication de Tenseurs

Définition : Généralisation du produit matriciel aux tenseurs de dimensions supérieures.

$$C_{ijk} = \sum_{l} A_{ijl} B_{lk}$$

- Traitement des données en deep learning.
- Utilisé pour les modèles de réseaux de neurones convolutifs.
- Compression et factorisation des tenseurs pour réduire la complexité des modèles.

5. Matrice de Covariance

Définition : La matrice de covariance mesure la relation entre deux variables aléatoires :

$$Cov(X, Y) = \mathbb{E}[(X - \mu_X)(Y - \mu_Y)]$$

- Analyse des relations entre variables en statistiques.
- Réduction de dimension et filtrage des données.
- Optimisation des portefeuilles financiers et gestion des risques.



6. Transformation Linéaire

Définition : Une transformation linéaire est une application qui conserve l'addition et la multiplication par un scalaire.

$$T(\mathbf{v}) = A\mathbf{v}$$

- Manipulation des espaces de représentation en NLP.
- Analyse des transformations des données en vision par ordinateur.
- Propagation des activations dans les réseaux neuronaux profonds.

7. Normes et Distances

Exemple: Norme Euclidienne

$$\|\mathbf{x}\|_2 = \sqrt{\sum_i x_i^2}$$

Applications

- Mesures de similarité entre données en machine learning et NLP.
- Utilisé pour l'optimisation et la régularisation des modèles.
- Convergence des algorithmes d'optimisation en deep learning.

March 6, 2025

8. Espaces Vectoriels

Définition : Un espace vectoriel est un ensemble de vecteurs qui peuvent être additionnés et multipliés par un scalaire.

- Fondamental pour les embeddings de mots en NLP.
- Utilisé pour la manipulation des données en IA et en apprentissage automatique.
- Employé en réduction de dimensionnalité en data science.

9. Rang d'une Matrice

Définition : Le rang d'une matrice A est le nombre de colonnes linéairement indépendantes.

- Vérification de redondance dans les données.
- Analyse de la complexité et de la stabilité des modèles IA.
- Détection des dimensions utiles pour la réduction de données en data science.

10. Décomposition LU et QR

Formules:

$$A = LU$$
, $A = QR$

- Optimisation numérique et résolution efficace de systèmes linéaires.
- Utilisé pour l'implémentation efficace des modèles en machine learning.
- Appliqué en analyse de données pour la factorisation de matrices

10 Notions de Probabilités et Statistiques

11. Théorème de Bayes

Formule:

$$P(A|B) = \frac{P(B|A)P(A)}{P(B)}$$

où P(A|B) est la probabilité de A sachant B et P(A), P(B) sont les probabilités a priori.

- Modèles probabilistes et inférence en NLP.
- Détection de spams et classification bayésienne.
- Systèmes de recommandation et filtres collaboratifs.



12. Entropie de Shannon

Formule:

$$H(X) = -\sum_{i} p(x_i) \log p(x_i)$$

où H(X) mesure l'incertitude d'une variable aléatoire et $p(x_i)$ est la probabilité d'occurrence de x_i .

- Compression de texte et codage de Huffman.
- Modélisation des incertitudes en IA.
- Sélection de variables en machine learning.



13. Variance et Écart-Type

Formules:

$$Var(X) = \mathbb{E}[(X - \mathbb{E}[X])^2], \quad \sigma_X = \sqrt{Var(X)}$$

où Var(X) mesure la dispersion des valeurs de X, $\mathbb{E}[X]$ est l'espérance et σ_X est l'écart-type.

- Normalisation des données en machine learning.
- Détection des anomalies dans les données.
- Analyse du bruit dans les modèles statistiques.



14. Loi Normale

Formule:

$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right)$$

où μ est la moyenne et σ l'écart-type, définissant une distribution de données centrée autour de μ .

- Hypothèses sur la distribution des erreurs en régression.
- Génération de données synthétiques.
- Modélisation des phénomènes naturels et financiers.

15. Tests d'Hypothèse

Exemple: Test de Student

$$t = \frac{\bar{X} - \mu}{s / \sqrt{n}}$$

où \bar{X} est la moyenne de l'échantillon, μ la moyenne théorique, s l'écart-type et n la taille de l'échantillon.

- Validation des modèles en machine learning.
- Comparaison des performances d'algorithmes.
- Analyse A/B en marketing et expérimentation.



16. Espérance Mathématique

Formule:

$$\mathbb{E}[X] = \sum_{i} x_{i} P(X = x_{i})$$

où $\mathbb{E}[X]$ est la valeur moyenne attendue d'une variable aléatoire discrète.

- Prédiction des sorties des modèles IA.
- Stratégies optimales en apprentissage par renforcement.
- Évaluation des risques en finance et assurance.



17. Divergence de Kullback-Leibler

Formule:

$$D_{KL}(P||Q) = \sum_{i} P(x_i) \log \frac{P(x_i)}{Q(x_i)}$$

où $P(x_i)$ est la distribution réelle et $Q(x_i)$ une distribution approximée.

Applications

- Comparaison des distributions en apprentissage automatique.
- Optimisation des modèles génératifs (GANs, VAE).
- Sélection de modèles statistiques et inférence bayésienne.

March 6, 2025

18. Modèles Markoviens

Propriété : Processus où l'état futur dépend uniquement de l'état présent.

$$P(X_{t+1}|X_t, X_{t-1}, ...) = P(X_{t+1}|X_t)$$

- Modélisation du langage en NLP (HMM).
- Systèmes de reconnaissance vocale et traitement du signal.
- Modélisation des séries temporelles en finance.



19. Processus de Poisson

Formule:

$$P(N(t) = k) = \frac{(\lambda t)^k e^{-\lambda t}}{k!}$$

où λ est le taux moyen d'occurrence et t la période d'observation.

- Modélisation d'événements rares (pannes, appels clients).
- Analyse du trafic réseau et gestion des files d'attente.
- Détection d'anomalies en cybersécurité et finance.



20. Bootstrap et Estimation Bayésienne

Principe : Méthode d'échantillonnage avec remise pour estimer la distribution d'une statistique.

- Estimation des intervalles de confiance en ML.
- Validation de la robustesse des modèles.
- Approche bayésienne pour la prédiction et la prise de décision.

10 Notions d'Optimisation

21. Descente de Gradient

Formule:

$$\theta_{t+1} = \theta_t - \eta \nabla J(\theta_t)$$

où θ_t représente les paramètres du modèle à l'itération t, η est le taux d'apprentissage et $\nabla J(\theta_t)$ est le gradient de la fonction de coût.

- Apprentissage des réseaux neuronaux.
- Optimisation des paramètres en machine learning.
- Ajustement des coefficients en régression.



22. Descente de Gradient Stochastique (SGD)

Formule:

$$\theta_{t+1} = \theta_t - \eta \nabla J_i(\theta_t)$$

où $\nabla J_i(\theta_t)$ est le gradient calculé sur un échantillon unique de données.

- Optimisation des modèles en mini-batchs.
- Réduction du coût de calcul en deep learning.
- Accélération de l'apprentissage des grands modèles.

23. Algorithme d'Adam

Formules:

$$m_t = \beta_1 m_{t-1} + (1 - \beta_1) g_t$$

 $v_t = \beta_2 v_{t-1} + (1 - \beta_2) g_t^2$

où m_t et v_t sont les moyennes mobiles des gradients et β_1, β_2 sont des coefficients d'atténuation.

- Accélération de la convergence en deep learning.
- Optimisation des modèles complexes.
- Stabilisation de l'entraînement des réseaux neuronaux profonds.

24. Méthode de Newton

Formule:

$$x_{t+1} = x_t - H^{-1} \nabla f(x_t)$$

où H est la matrice hessienne de la fonction f(x).

- Optimisation des fonctions convexes.
- Calcul des points critiques en optimisation.
- Convergence rapide pour les fonctions bien conditionnées.

25. Méthode de Lagrange

Formule:

$$\mathcal{L}(x,\lambda) = f(x) + \lambda g(x)$$

où λ est un multiplicateur de Lagrange, utilisé pour prendre en compte la contrainte g(x) = 0.

- Régularisation des réseaux de neurones.
- Optimisation sous contrainte en IA.
- Calcul des optima en économie et en physique.

26. Réseaux de Contraintes

Définition : Ensemble de variables liées par des contraintes formalisées mathématiquement.

- Résolution de problèmes d'optimisation sous contrainte.
- Planification et allocation de ressources.
- Intelligence artificielle et systèmes experts.

27. Relaxation Convexe

Principe : Transformation d'un problème d'optimisation combinatoire en un problème convexe plus facile à résoudre.

- Formulation de problèmes complexes en optimisation.
- Approximations en machine learning.
- Simplification des problèmes NP-difficiles.

28. Programmation Linéaire

Formule Générale :

$$\max_{x} c^{T}x$$
 sous contraintes $Ax \leq b$

où c est le vecteur de coefficients, x les variables à optimiser, et A, b définissent les contraintes.

- Allocation des ressources en apprentissage.
- Optimisation des chaînes logistiques et industrielles.
- Planification des tâches et gestion de production.

29. Régularisation L1 et L2

Formules:

L1:
$$\lambda \sum |w_i|$$
, L2: $\lambda \sum w_i^2$

où λ est un coefficient de régularisation et w_i les poids du modèle.

- Réduction du surajustement (overfitting).
- Sélection de variables en machine learning.
- Amélioration de la généralisation des modèles.

30. Optimisation Combinatoire

Exemple : Problème du Voyageur de Commerce (TSP)

$$\min \sum d(i,j)x_{ij}$$

où $x_{ij} = 1$ si la ville i est visitée avant la ville j, et d(i,j) est la distance entre elles.

- Recherche de chemins optimaux en graphes.
- Planification de tournées et logistique.
- Séquençage génétique et réseaux de transport.

10 Notions de Graphe

31. Algorithme de Dijkstra

Principe : Trouver le chemin le plus court entre un nœud source et tous les autres nœuds d'un graphe pondéré.

Formule de mise à jour :

$$d(v) = \min(d(v), d(u) + w(u, v))$$

où d(v) est la distance minimale au sommet v, et w(u, v) est le poids de l'arête entre u et v.

- Optimisation des trajets en logistique et transport.
- Recherche d'itinéraires dans les graphes de connaissances en IA.
- Planification des parcours en robotique et jeux vidéo.

32. PageRank

Formule de mise à jour :

$$PR(v) = (1-d) + d \sum_{u \in L(v)} \frac{PR(u)}{C(u)}$$

où PR(v) est le score de PageRank du nœud v, d est un facteur de téléportation, L(v) l'ensemble des pages pointant vers v, et C(u) le nombre de liens sortants de u.

- Algorithme clé de Google Search.
- Modélisation des graphes neuronaux (GNN) en deep learning.
- Recommandation de contenu en data science.

33. Centralité des Graphes

Formule de centralité de betweenness :

$$C_B(v) = \sum_{s \neq v \neq t} \frac{\sigma(s, t|v)}{\sigma(s, t)}$$

où $\sigma(s,t)$ est le nombre total de chemins entre s et t, et $\sigma(s,t|v)$ est le nombre de ces chemins passant par v.

- Analyse des réseaux sociaux (ex: influenceurs sur Twitter).
- Détection des points critiques dans les infrastructures réseaux.
- Études des interactions entre neurones dans les

34. Graphes Orientés

Définition : Graphe G = (V, E) avec un ensemble de sommets V et un ensemble d'arêtes E telles que chaque arête $(u, v) \in E$ est dirigée de u vers v.

- Modélisation des relations causales en IA.
- Représentation des transitions d'état en apprentissage par renforcement.
- Organisation des dépendances en programmation et bases de données.

35. Recherche en Profondeur (DFS)

Algorithme récursif :

$$DFS(v) = Marquer \ v; \quad \forall w \in Adj(v),.$$

si w non marqué, alors DFS(w)

où Adj(v) est l'ensemble des voisins du sommet v.

- Exploration des graphes de connaissances en LLM et NLP.
- Analyse des relations entre entités en data science.
- Résolution de labyrinthes et de jeux vidéo.

36. Recherche en Largeur (BFS)

Algorithme: Exploration couche par couche d'un graphe. **Complexité**: O(V + E) avec V sommets et E arêtes.

- Optimisation des parcours dans les réseaux (ex: calcul du plus court chemin sans poids).
- Détection de communautés dans les réseaux sociaux.
- Recherche de correspondances dans les graphes d'entités en IA

37. Coloration de Graphes

Définition : Trouver une fonction $c:V \to \{1,...,k\}$ telle que $c(u) \neq c(v)$ pour toute arête (u,v). **Formule d'optimisation :**

min k sous contrainte $c(u) \neq c(v)$ pour $(u, v) \in E$.

- Allocation des fréquences radio en télécommunications.
- Optimisation des emplois du temps et planifications.
- Segmentation d'images et classification en IA.

38. Flot Maximum

Formule du Théorème de Ford-Fulkerson :

$$\max \sum_{u} f(s, u) = \sum_{v} f(v, t)$$

où f(s, u) est le flot partant de la source s vers u, et f(v, t) est le flot arrivant au puits t.

- Optimisation des flux d'information dans les réseaux.
- Planification des chaînes d'approvisionnement.
- Distribution optimale des charges dans les serveurs cloud.

39. Graphes Eulerien et Hamiltonien

Définitions:

- Un graphe eulérien contient un cycle passant par chaque arête exactement une fois.
- **Un graphe hamiltonien** contient un cycle passant par chaque sommet une fois.

Critère d'Euler : Un graphe est eulérien s'il contient 0 ou 2 sommets de degré impair.

- Planification des trajets en logistique et transport.
- Optimisation des circuits dans les microprocesseurs.
- Séquençage de l'ADN en bio-informatique.

40. Modèles Graphiques Probabilistes

Exemple : Réseau Bayésien

$$P(X_1,...,X_n) = \prod_i P(X_i|\mathsf{Parents}(X_i))$$

où chaque variable X_i dépend d'un sous-ensemble de variables appelées parents.

- Modélisation des dépendances en IA et apprentissage probabiliste.
- Détection des anomalies en data science.
- Traitement des données incertaines en finance et médecine.

10 Notions de la Théorie de l'Information et Compression

41. Entropie et divergence de Kullback-Leibler (KL)

Définition : Mesure de l'information et de la distance entre distributions de probabilité.

$$D_{KL}(P||Q) = \sum_{x} P(x) \log \frac{P(x)}{Q(x)}$$

Applications

- Modélisation du langage naturel et NLP.
- Optimisation des modèles génératifs (GANs, VAEs).
- Sélection de modèles statistiques.



March 6, 2025 47 / 112

42. Codage de Huffman et compression

Définition : Algorithme de compression sans perte basé sur des arbres binaires.

$$L=\sum_{i}p_{i}\cdot l_{i}$$

- Compression de texte et d'images (JPEG, PNG).
- Réduction de taille des modèles NLP.
- Codage de données en télécommunications.

43. Transformée de Fourier discrète (DFT) et FFT

Définition : Transformation d'un signal du domaine temporel au domaine fréquentiel.

$$X_k = \sum_{n=0}^{N-1} x_n e^{-i2\pi kn/N}$$

Applications

- Analyse des signaux audio et traitement du son.
- Compression d'images et de vidéos.
- Détection de motifs en séries temporelles.



March 6, 2025 49 / 112

44. Transformée en ondelettes

Définition : Décomposition des signaux en fonctions élémentaires localisées en temps et en fréquence.

$$W_{j,k} = \sum_{n} x_n \psi_{j,k}(n)$$

- Compression de données audio et d'images (JPEG 2000).
- Analyse multi-échelle en vision par ordinateur.
- Détection des anomalies dans les séries temporelles.

45. Théorie du signal et filtrage

Définition : Traitement des signaux pour améliorer leur qualité ou extraire des informations utiles.

$$y[n] = \sum_{k=0}^{M} b_k x[n-k] - \sum_{j=1}^{N} a_j y[n-j]$$

- Reconnaissance vocale et NLP.
- Suppression du bruit dans les signaux audio.
- Analyse des données EEG et ECG en médecine.



46. Autoencodeurs (AE, VAE)

Définition : Réseaux neuronaux pour la compression et l'apprentissage des représentations latentes.

$$z = \mu + \sigma \odot \epsilon$$

- Réduction de dimension en machine learning.
- Génération de nouvelles images et textes.
- Dénoising autoencoders pour le traitement du signal.

47. Théorème de l'information de Shannon

Définition : Décrit la capacité maximale d'un canal de communication.

$$C = B \log_2(1 + S/N)$$

Applications

- Optimisation des algorithmes de compression.
- Codage des données en télécommunications.
- Analyse des réseaux neuronaux et information theory.

March 6, 2025 53 / 112

48. Théorème du taux-distorsion

Définition : Définit la limite fondamentale de la compression avec perte.

$$R(D) = \min_{p(\hat{X}|X): E[d(X,\hat{X})] \le D} I(X; \hat{X})$$

$$D(R) = \min_{p(\hat{X}|X): I(X; \hat{X}) \le R} E[d(X, \hat{X})]$$

- Compression vidéo et audio (MP3, MPEG).
- Réduction de modèles pour le deep learning.
- Transmission efficace des données.



49. Sparsité et codage parcimonieux

Définition : Représentation des données avec un nombre minimal de coefficients non nuls.

$$x = D\alpha$$
, avec $\|\alpha\|_0 \ll N$
$$\min_{\alpha} \|\alpha\|_0 \text{ sous } \|x - D\alpha\|_2 \le \epsilon$$

Applications

- Compression et stockage efficace des modèles IA.
- Reconstruction d'images et de signaux.
- Détection d'anomalies en machine learning.

March 6, 2025

50. Analyse des séries temporelles avec Fourier et ondelettes

Définition : Identification des tendances cachées dans les séries temporelles.

$$W_{j,k} = \sum_{n} x_n \psi_{j,k}(n)$$
 $S_X(f) = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} E\left[|X_T(f)|^2\right]$

- Prédiction des marchés financiers.
- Détection des tendances dans les signaux biologiques.
- Surveillance des infrastructures critiques.

10 Notions de Géométrie et Topolog

51. Espaces métriques et distances

Définition : Mesure de la similarité entre données.

$$d(x,y) = ||x - y||$$
$$d(x,y) = \sqrt{\sum_{i} (x_i - y_i)^2}$$

- Clustering et classification en apprentissage automatique.
- Recherche d'informations en NLP.
- Détection d'anomalies en Data Science.



52. Analyse de persistance topologique

Définition : Détection des structures cachées dans les données.

$$H_k(X) = \frac{Z_k(X)}{B_k(X)}$$
$$P_k(X) = \{(b_i, d_i)\}$$

Applications

- Analyse de réseaux neuronaux.
- Reconnaissance de formes en vision par ordinateur.
- Étude des structures complexes en biologie computationnelle.

March 6, 2025

53. Graphe de Voronoï et diagrammes de Delaunay

Définition : Partition d'un espace en régions influencées par un ensemble de points.

$$V(p_i) = \{x \in \mathbb{R}^n \mid d(x, p_i) < d(x, p_j), j \neq i\}$$

$$D(p) = \bigcup_i \text{convex hull}(p_i)$$

- Clustering et réseaux neuronaux.
- Optimisation en graphes et planification.
- Analyse des données spatiales.



54. Variétés et géométrie différentielle

Définition : Représentation des données dans des espaces courbés.

$$T_p M = \{ v \in \mathbb{R}^n \mid \text{tangent à } M \text{ en } p \}$$

$$g_{ij} = \left\langle \frac{\partial}{\partial x^i}, \frac{\partial}{\partial x^j} \right\rangle$$

- Réduction de dimension en apprentissage automatique.
- Modélisation des données en NLP et vision.
- Analyse topologique des espaces de représentations.

55. Algorithmes de projection (PCA, t-SNE, UMAP)

Définition : Techniques de réduction de dimension et de visualisation.

$$X' = WX$$

$$D_{ij} = ||x_i - x_j||^2$$

- Exploration des données en haute dimension.
- Amélioration des performances des algorithmes de ML.
- Visualisation des relations entre variables.



56. Espace latent et distances géodésiques

Définition : Utilisé pour la modélisation en GANs et modèles génératifs.

$$d_g(x, y) = \inf \int_0^1 \|\gamma'(t)\| dt$$
$$x' = G(z)$$

Applications

- Génération de données synthétiques.
- Apprentissage des représentations en NLP.
- Clustering et interpolation en espace latent.

March 6, 2025

57. Topologie de réseaux neuronaux

Définition : Étude de la structure et de l'optimisation des architectures de deep learning.

$$\mathcal{L} = \sum_i y_i \log \hat{y}_i$$

$$A'=f(WA+b)$$

- Conception de nouvelles architectures neuronales.
- Optimisation de la connectivité des réseaux.
- Analyse des performances des modèles IA.

58. Applications de la géométrie algébrique

Définition : Modélisation des formes complexes en IA à l'aide d'équations polynomiales.

$$f(x,y)=0$$

$$J(f) = \det\left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j}\right)$$

- Représentation des surfaces et des formes.
- Modélisation d'objets 3D en vision par ordinateur.
- Optimisation des modèles IA en robotique.



59. Optimisation sur variétés riemanniennes

Définition : Apprentissage dans des espaces non euclidiens.

$$\nabla_{M} f(x) = P_{T_{x}M} \nabla f(x)$$
$$x_{k+1} = R_{x_{k}}(\alpha d_{k})$$

- Optimisation des modèles de deep learning.
- Amélioration des algorithmes de descente de gradient.
- Apprentissage des représentations géométriques en IA.



60. Courbure et géométrie différentielle

Définition : Étude de la courbure et des structures différentielles des espaces de représentation.

$$K = \frac{R_{1212}}{g_{11}g_{22} - g_{12}^2}$$
$$\nabla_Y X = \sum_i \Gamma_{ij}^k X^j Y^i \frac{\partial}{\partial x^k}$$

Applications

- Analyse des structures de données non euclidiennes.
- Modélisation des espaces latents en machine learning.
- Optimisation des algorithmes géométriques en vision par ordinateur.

March 6, 2025

10 Notions de Processus Stochastiq

61. Processus Stochastique

Définition : Un processus stochastique est une famille de variables aléatoires indexées par un paramètre (temps, espace, etc.).

$$X_t:\Omega\to\mathbb{R}$$

- Modélisation des séries temporelles en Data Science.
- Prédiction des prix en finance.
- Suivi des phénomènes physiques et biologiques.



62. Processus de Wiener

Définition : Un processus de Wiener est un processus stochastique continu à accroissements indépendants et stationnaires.

$$W_t \sim \mathcal{N}(0, t)$$

- Modélisation du mouvement brownien.
- Calcul stochastique et équations différentielles stochastiques.
- Prédiction des marchés financiers.



63. Processus de Markov

Propriété : Un processus de Markov est un processus où l'état futur dépend uniquement de l'état présent.

$$P(X_{t+1}|X_t, X_{t-1}, ...) = P(X_{t+1}|X_t)$$

- Chaînes de Markov en NLP et modèles génératifs.
- Modélisation des transitions d'état en apprentissage par renforcement.
- Analyse des files d'attente et gestion des ressources.



64. Processus de Poisson

Formule:

$$P(N(t) = k) = \frac{(\lambda t)^k e^{-\lambda t}}{k!}$$

où λ est le taux moyen d'occurrence et t la période d'observation.

- Modélisation d'événements rares (appels clients, défaillances).
- Analyse du trafic en cybersécurité.
- Gestion des flux dans les systèmes en réseau.



65. Processus de Branching

Définition : Un processus de branching décrit l'évolution d'une population où chaque individu engendre une descendance aléatoire.

$$Z_{n+1} = \sum_{i=1}^{Z_n} X_i$$

- Modélisation des infections épidémiologiques.
- Croissance des populations et systèmes biologiques.
- Simulation de la propagation des informations.



66. Processus de Martingale

Propriété : Un processus X_t est une martingale si :

$$\mathbb{E}[X_{t+1}|X_t, X_{t-1}, ...] = X_t$$

Applications

- Théorie des jeux et stratégies optimales.
- Modélisation des marchés financiers.
- Algorithmes d'optimisation en apprentissage machine.

March 6, 2025

67. Processus de Diffusion

Équation de Langevin :

$$dX_t = \mu(X_t, t)dt + \sigma(X_t, t)dW_t$$

Applications

- Modélisation du mouvement des particules en physique.
- Simulation des systèmes financiers et biologiques.
- Détection des anomalies dans les séries temporelles.

March 6, 2025 75 / 112

68. Processus Stationnaire

Définition : Un processus est stationnaire si sa distribution ne dépend pas du temps.

$$\mathbb{E}[X_t] = \mathbb{E}[X_{t+ au}], \quad \mathsf{Var}(X_t) = \mathsf{Var}(X_{t+ au})$$

- Analyse des signaux en traitement du signal.
- Modélisation des séries temporelles en finance.
- Étude des réseaux neuronaux récurrents en deep learning.



69. Processus Gaussien

Définition : Un processus gaussien est un ensemble de variables aléatoires telles que toute combinaison linéaire suit une distribution gaussienne.

$$X_t \sim \mathcal{N}(\mu_t, K(t, t'))$$

- Méthodes d'apprentissage non paramétriques.
- Optimisation bayésienne en intelligence artificielle.
- Interpolation et modélisation en statistiques.



70. Modèle de Random Walk

Formule:

$$X_t = X_{t-1} + \epsilon_t, \quad \epsilon_t \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$$

- Modélisation des trajectoires boursières.
- Génération de bruit en vision par ordinateur.
- Étude des déplacements en biologie et physique.

10 Notions d'Analyse

71. Théorème des Valeurs Intermédiaires

Définition : Si une fonction continue f sur un intervalle [a,b] prend deux valeurs f(a) et f(b), alors elle prend toute valeur intermédiaire :

$$\forall y \in [f(a), f(b)], \quad \exists c \in (a, b) \text{ tel que } f(c) = y.$$

- Convergence et existence des solutions en apprentissage automatique.
- Recherche des points fixes en IA.
- Interpolation et approximation de données.



72. Théorème de Point Fixe de Banach

Définition : Si f est une contraction sur un espace métrique complet, alors il existe un unique point fixe x^* tel que :

$$f(x^*) = x^*.$$

- Algorithmes itératifs en optimisation et deep learning.
- Convergence des méthodes numériques en IA.
- Résolution des équations fonctionnelles en machine learning.



73. Analyse Asymptotique et Big-O

Définition : L'analyse asymptotique étudie le comportement des fonctions lorsque $x \to \infty$. On note :

$$f(x) = O(g(x))$$
 si $\exists C, x_0 \text{ tq } \forall x > x_0, |f(x)| \leq C|g(x)|$.

- Analyse de la complexité algorithmique en IA.
- Étude des performances des modèles de deep learning.
- Optimisation des algorithmes d'entraînement.



74. Théorème d'Approximation de Weierstrass

Définition : Toute fonction continue sur un intervalle [a, b] peut être uniformément approchée par des polynômes :

$$\forall \epsilon > 0, \exists P_n(x) \text{ tel que } \sup_{x \in [a,b]} |f(x) - P_n(x)| < \epsilon.$$

- Approximation des réseaux neuronaux.
- Compression des modèles d'IA.
- Interpolation et régularisation des données.



75. Espaces de Sobolev

Définition: Un espace de Sobolev $W^{k,p}(\Omega)$ généralise les notions de différentiabilité et d'intégrabilité en exigeant que les dérivées faibles soient dans L^p .

$$W^{k,p}(\Omega) = \{ f \in L^p(\Omega) \mid D^{\alpha}f \in L^p(\Omega), |\alpha| \leq k \}.$$

- Analyse des régularités dans les modèles d'IA.
- Apprentissage des solutions des équations aux dérivées partielles.
- Traitement d'image et filtrage en deep learning.

76. Théorème de la Convergence Dominée

Définition : Si une suite de fonctions f_n est dominée par une fonction intégrable g, alors :

$$\lim_{n\to\infty}\int f_n=\int \lim_{n\to\infty}f_n.$$

Applications

- Convergence des méthodes de Monte Carlo en IA.
- Validation de la convergence des algorithmes probabilistes.
- Théorèmes limites en deep learning.



March 6, 2025 85 / 112

77. Théorème de Lagrange et Développement de Taylor

Définition : Le théorème de Lagrange garantit qu'une fonction dérivable possède un point c où :

$$f(b) - f(a) = f'(c)(b - a).$$

Le développement de Taylor permet d'approximer f(x) par un polynôme :

$$f(x) \approx f(a) + f'(a)(x-a) + \frac{f''(a)}{2!}(x-a)^2 + \dots$$

Applications

- Approximation des modèles d'IA.
- Analyse de la stabilité des algorithmes.
- Calcul de gradients et descentes de gradient.

March 6, 2025

78. Théorème Spectral

Définition : Tout opérateur autoadjoint A dans un espace de Hilbert possède une décomposition en valeurs propres :

$$A=\sum \lambda_i P_i.$$

- Analyse des matrices de covariance en apprentissage automatique.
- Réduction de dimension via PCA.
- Étude des réseaux de neurones et des graphes.



79. Analyse Variationnelle

Définition : L'analyse variationnelle étudie l'optimisation des fonctionnelles. Une solution optimale satisfait :

$$\left. \frac{d}{d\epsilon} J(u + \epsilon v) \right|_{\epsilon = 0} = 0.$$

- Optimisation des modèles d'IA.
- Calcul de gradients dans l'apprentissage automatique.
- Formulation des modèles physiques et statistiques.



80. Systèmes Dynamiques et Chaoticité

Définition : Un système dynamique est défini par :

$$\frac{dx}{dt} = f(x).$$

On parle de chaos si la sensibilité aux conditions initiales est exponentielle :

$$d(x_t, y_t) \approx e^{\lambda t} d(x_0, y_0).$$

Applications

- Modélisation des comportements imprévisibles en IA.
- Dynamique des apprentissages en deep learning.
- Analyse des trajectoires dans les algorithmes évolutionnaires.

March 6, 2025

10 Notions de Séries et Transformé

81. Séries de Fourier

Définition : Toute fonction périodique peut être exprimée en une somme infinie de sinusoïdes.

$$f(x) = a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} \left(a_n \cos(nx) + b_n \sin(nx) \right)$$

- Analyse des signaux et compression.
- Modélisation des séries temporelles.
- Traitement du son et reconnaissance vocale.



82. Transformée de Fourier Discrète (DFT)

Définition : Conversion d'un signal temporel en signal fréquentiel.

$$X_k = \sum_{n=0}^{N-1} x_n e^{-i2\pi kn/N}$$

- Traitement des signaux en vision par ordinateur.
- Compression des images et sons (JPEG, MP3).
- Détection de motifs dans les séries temporelles.

83. Transformée de Fourier Rapide (FFT)

Définition : Algorithme optimisé pour calculer la DFT en $O(N \log N)$ au lieu de $O(N^2)$.

- Optimisation du traitement d'images.
- Analyse spectrale des signaux biologiques.
- Compression et filtrage en télécommunications.

84. Transformée en Ondelette (Wavelet)

Définition : Analyse fréquentielle avec localisation temporelle.

$$W_{j,k} = \sum_{n} x_n \psi_{j,k}(n)$$

- Compression d'images (JPEG 2000).
- Analyse multi-échelle des signaux.
- Détection d'anomalies dans les données temporelles.

85. Série de Taylor et Applications

Définition : Approximation locale d'une fonction par une somme infinie de termes polynomiaux.

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(a)}{n!} (x-a)^n$$

Applications

- Approximation des fonctions non linéaires en IA.
- Analyse des erreurs en calcul numérique.
- Optimisation en apprentissage automatique.



March 6, 2025 95 / 112

86. Transformée de Laplace

Définition : Conversion des équations différentielles en équations algébriques.

$$F(s) = \int_0^\infty e^{-st} f(t) dt$$

- Analyse des systèmes dynamiques.
- Modélisation des signaux et contrôle automatique.
- Résolution des équations différentielles en IA.



87. Transformée de Z

Définition : Extension discrète de la transformée de Laplace.

$$X(z) = \sum_{n=0}^{\infty} x_n z^{-n}$$

- Analyse des systèmes à temps discret.
- Conception de filtres en traitement du signal.
- Modélisation des processus en apprentissage automatique.

88. Fenêtrage de Fourier

Définition : Multiplication d'un signal par une fonction de fenêtre pour éviter les effets de bord.

- Amélioration de la précision spectrale.
- Analyse des signaux en audio et électrophysiologie.
- Réduction des artefacts en traitement du signal.

89. Convolution et Théorème de Convolution

Définition : La convolution d'un signal avec un noyau est utilisée pour le filtrage et la détection de motifs.

$$(f*g)(t) = \int_{-\infty}^{\infty} f(\tau)g(t-\tau)d\tau$$

- Réseaux de neurones convolutifs (CNN).
- Traitement d'images et reconnaissance faciale.
- Analyse des données en apprentissage automatique.



90. Fonction de Transfert en Traitement du Signal

Définition : Modélisation d'un système linéaire dans le domaine fréquentiel.

$$H(s) = \frac{Y(s)}{X(s)}$$

- Conception des filtres numériques.
- Modélisation des réseaux neuronaux récurrents.
- Optimisation des signaux en reconnaissance vocale.

10 Notions de Logique Mathématiq

91. Logique Propositionnelle

Définition : Système logique basé sur des propositions qui peuvent être vraies ou fausses.

$$P \vee \neg P = Vrai$$
 (principe du tiers exclu)

- Vérification de programmes informatiques.
- Modélisation des circuits logiques.
- Systèmes de raisonnement automatisé en IA.

92. Logique des Prédicats

Définition : Extension de la logique propositionnelle intégrant des variables et des quantificateurs.

$$\forall x \in D, P(x) \Rightarrow Q(x)$$

- Intelligence artificielle et systèmes experts.
- Représentation des connaissances en NLP.
- Vérification formelle des logiciels.

93. Théorème de Complétude de Gödel

Définition : Un système formel est complet si toute formule vraie peut être prouvée.

 $\vdash \phi \Rightarrow \text{si } \phi \text{ est vraie, elle est prouvable.}$

- Fondements des mathématiques et IA symbolique.
- Preuves automatisées et vérification des théorèmes.
- Modélisation des bases de connaissances.

94. Théorème d'Incomplétude de Gödel

Définition : Tout système formel suffisamment puissant contient des énoncés indécidables.

$$\exists \phi, \neg(\vdash \phi) \land \neg(\vdash \neg \phi)$$

- Limites des systèmes d'IA formelle.
- Théories des nombres et formalisation des mathématiques.
- Étude des langages formels et programmation logique.



95. Logique Modale

Définition : Extension de la logique classique permettant d'exprimer des modalités comme la nécessité et la possibilité.

$$\Box P \Rightarrow P, \quad P \Rightarrow \Diamond P$$

- Raisonnement en intelligence artificielle.
- Vérification de protocoles et systèmes distribués.
- Modélisation de la connaissance et de la croyance.

96. Logique Intuitionniste

Définition : Logique sans tiers exclu, utilisée en mathématiques constructives.

 $P \vee \neg P$ n'est pas toujours vrai.

- Vérification formelle des programmes.
- Preuves assistées par ordinateur.
- Fondements de la théorie des types.

97. Algèbre de Boole

Définition : Système algébrique basé sur des opérations logiques.

$$A \wedge (B \vee C) = (A \wedge B) \vee (A \wedge C)$$

- Conception des circuits numériques.
- Optimisation des bases de données.
- Développement des moteurs de recherche.

98. Logique Floue

Définition : Logique généralisant la logique booléenne pour gérer des degrés de vérité.

$$\mu_A(x) \in [0,1]$$

- Systèmes de contrôle intelligents.
- Traitement du langage naturel.
- Prise de décision et IA hybride.

99. Calcul des Lambda

Définition : Modèle formel de calcul basé sur les fonctions anonymes et l'application de fonctions.

$$(\lambda x. f(x))(y) = f(y)$$

- Théorie des langages de programmation.
- Intelligence artificielle et raisonnement automatique.
- Conception des compilateurs et analyse statique.

100. Théorie des Types

Définition : Système logique où chaque terme appartient à un type bien défini.

x: A, signifie que x est de type A.

- Vérification de la sûreté des programmes.
- Développement des langages fonctionnels.
- Preuves formelles et assistants de preuve.

Conclusion

Envie d'en apprendre plus ?

Suivez Clotilde Djuikem sur LinkedIn et Tioh Academy sur YouTube!