

T.C.
SAKARYA ÜNİVERSİTESİ
BİLGİSAYAR VE BİLİŞİM BİLİMLERİ
FAKÜLTESİ BİLGİSAYAR MÜHENDİSLİĞİ
BÖLÜMÜ



SAKARYA
ÜNİVERSİTESİ

Ders : İşletim Sistemleri

Dönem : 2023-2024 Güz

Grup No : 8

Konu : Görevlendirici Ve Bellek Yönetimi

Grup Üyeleri :	Emre Can Seçer	G211210013
	Mehmet Efe Erbaş	G201210093
	Gürkan Kahraman	G211210028
	Muhammet Ali Şahal	G201210011
	Eyüpcan Ekiz	G211210085

Projenin Tanımı:

Projemiz, sınırlı kaynakların kullanıldığı bir ortamda dört seviyeli öncelikli bir proses görevlendiricisine sahip çoklu programlama sistemini ele alır. Bu sistem, kaynakların verimli kullanımını ve işlemlerin zamanında yürütülmesini sağlamak amacıyla tasarlanmıştır.

Dört Seviyeli Öncelikli Görevlendirici:

Görevlendiricimiz, farklı önceliklere sahip proseslerin yönetilmesi için dört ana seviyeye ayrılır:

Gerçek Zamanlı Prosesler:

Öncelik Değeri: 0

Yöntem: İlk Gelen İlk Çalışır (FCFS)

Özellik: Gerçek zamanlı prosesler, diğer proseslere göre yüksek önceliğe sahiptir ve kesintisiz çalıştırılır. Bu prosesler tamamlanıncaya kadar diğer prosesler bekletilir.

Normal Kullanıcı Prosesleri:

Yöntem: Üç Seviyeli Geri Beslemeli Görevlendirici

Temel Zamanlama Kuantumu: 1 saniye

Özellik: Prosesler, gerçek zamanlı prosesler tamamlandıktan sonra işlenir ve gerektiğinde kesilirler.

Görevlendiricinin Çalışma Mekanizması:

Görevlendirici, sürekli güncellenen bir proses listesinden (giriş.txt) beslenir ve iki ana kuyruk üzerinden işlem görür:

Gerçek Zamanlı ve Kullanıcı Proses kuyrukları.

Gerçek Zamanlı Kuyruk:

İşlem: Bu kuyruktaki tüm prosesler öncelikle işlenir.

Özellik: Diğer düşük öncelikli proseslerin çalışması bu süreçte durdurulabilir.

Kullanıcı Proses Kuyruğu:

İşlem: Gerçek zamanlı prosesler tamamlandıktan sonra, bu kuyruktaki prosesler işlenir.

Geri Besleme Mekanizması: Prosesler, önceliklerine göre sıralanır ve belirli bir zaman kuantumunda işlendikten sonra öncelikleri düşürülerek alt kuyruğa aktarılır.

Round Robin Görevlendiricisi:

Eğer tüm prosesler en alt seviye kuyrukta ise, çevrimsel sıralı (round robin) algoritma devreye girer ve her prosese eşit süre verilerek işlem yapılır.

Mantık Akışı ve Kaynak Yönetimi:

Tüm yüksek öncelikli prosesler işlendikten sonra, geri beslemeli görevlendirici en yüksek öncelikli boş olmayan kuyruğun başındaki prosesle devam eder. Bu esnada, eşit veya daha yüksek öncelikli yeni "hazır" prosesler varsa, mevcut proses askıya alınabilir.

Sistemin Kaynakları:

Bu projede yönetilen kaynaklar ve kapasiteleri şu şekildedir:

Yazıcılar: 2 Adet

Tarayıcı: 1 Adet

Modem: 1 Adet

CD Sürücüleri: 2 Adet

Bellek: Toplam 1024 MB

Kaynak Yönetimi ve Prosesler:

Düşük öncelikli prosesler, bu kaynakların herhangi birini veya tamamını kullanabilir. Ancak, önemli bir nokta, prosesin hangi kaynakları kullanacağını, Görevlendiriciye proses gönderilirken (giriş.txt üzerinden) belirtilmesidir. Bu sistem, talep edilen her kaynağın proses için ayrılarak sadece o proses tarafından kullanılmasını garanti eder. Proses tamamlandığında, bu kaynaklar sistem tarafından geri alınır ve tekrar kullanılabilir hale getirilir.

Gerçek Zamanlı Prosesler ve Kaynak Kullanımı:

Gerçek Zamanlı prosesler, giriş/çıkış kaynaklarına (yazıcı, tarayıcı, modem, CD) ihtiyaç duymazlar. Ancak, bu prosesler bellek tahsisine ihtiyaç duyarlar ve her biri için bellek gereksinimi her zaman 64 MB veya daha az olacaktır.

Bellek Tahsisi Stratejisi:

Bellek tahsisi, bir prosesin ömrü boyunca onun kullanımına ayrılan özel bir bellek bloğudur. Sistemin etkin çalışması için, Gerçek Zamanlı proseslerin engellenmeden yürütülmesi gerekmektedir. Bu nedenle, çalışan bir Gerçek Zamanlı proses için her zaman 64 MB yedek bellek ayrılmalıdır. Geri kalan 960 MB bellek, "etkin" kullanıcı işleri arasında paylaşılacak şekilde ayrılır.

Proseslerin Simülasyonu ve Fonksiyonları:

Proje kapsamında, Görevlendirici tarafından sevk edilen her iş için yeni bir proses simüle edilir. Bu genel prosesler, işlemlerin yürütülmesi sırasında aşağıdaki fonksiyonları gerçekleştirir:

Proses Başlangıcı: İşlemin başladığını belirten, proses kimliğini gösteren bir mesaj.

Düzenli Güncellemeler: İşlemin yürütüldüğü her saniye düzenli bir mesaj.

Durum Değişiklikleri: Proses askıya alındığında, devam ettiğinde veya sonlandırıldığında bir mesaj.

Eğer Görevlendirici tarafından sonlandırılmazsa, her proses 20 saniye sonra kendiliğinden sonlanır. Prosesler, benzersiz renk şemaları kullanarak işlenir, bu da onların kolayca ayırt edilmesini sağlar.

Prosesin Yaşam Döngüsü:

Giriş ve Hazırlık:

Proses, varış zamanı, önceliği, gereken süre, bellek blok boyutu ve talep edilen kaynakları belirten bir liste aracılığıyla Görevlendiriciye gönderilir.

Proses, gerekli kaynaklar mevcut olduğunda çalışmaya hazırdır.

Gerçek Zamanlı İşlerin Yürütülmesi:

Gerçek Zamanlı işler, FCFS prensibine göre öncelikle yürütülür.

Düşük Öncelikli Kullanıcı Prosesleri:

Yeterli kaynak ve bellek mevcutsa, bu prosesler geri besleme

Görevlendirici birimine aktarılır.

Prosesin Başlatılması:

Görevlendirici, prosesin parametrelerini (kimlik, öncelik, süre, bellek konumu, blok boyutu, istenen kaynaklar) gösterir.

Gerçek Zamanlı prosesler, zaman sınırına kadar çalıştırılır.

Düşük öncelikli Kullanıcı prosesleri, bir saniye boyunca çalıştırılır ve gerekirse askıya alınır veya sonlandırılır.

Prosesin Yönetimi ve Sonlandırılması:

Daha yüksek öncelikli prosesler olmadığı sürece, en yüksek öncelikli bekleyen proses başlatılır veya yeniden başlatılır.

Bir proses sonlandığında, kullandığı kaynaklar

Görevlendiriciye geri döner.

Sistem Sonu:

Proses listesi, giriş ve geri besleme kuyruklarında başka proses kalmadığında Görevlendirici işlemini sonlandırır.

Program

Priority

Bu Priority enum, Dispatcher sınıfındaki bir işlemin önceliğini belirlemek için kullanılıyor. Dört olası değeri vardır: RealTime, Highest, Medium ve Lowest. Önceliğine göre hangi kuyruğa işlem ekleneceğini belirlemek için queueProcess yönteminde kullanılır.

Statement

Statement enum, bir işlemin içinde olabileceği durumları temsil eder. Aşağıdaki değerlere sahiptir:

New: Bu, sürecin yeni oluşturulduğunu gösterir.

Ready: Bu, işlemin yürütülmeye hazır olduğunu gösterir.

Running: Bu, işlemin şu anda yürütülmekte olduğunu gösterir.

Terminated: Bu, işlemin yürütmeyi sonlandırıldığını veya tamamladığını gösterir.

Timeout: Bu, işlemin zaman aşımına uğradığını, yani yürütme için izin verilen süre sınırını aştığını gösterir.

Statement enum, bir işlemin mevcut durumunu takip etmek için **SpecialProcess** sınıfında kullanılır. **SpecialProcess** sınıfının **getStatement ()** ve **setStatement (Statement statement)** yöntemleri, sırasıyla bir işlemin **Statement** almanıza ve güncellemenize olanak tanır.

Node <A>

Node çift bağlantılı listedeki düğümü temsil eden bir sınıftır. **Node** sınıfının üç üye değişkeni vardır:

next: Bu değişken, listedeki sonraki düğüme bir referans tutar. Bu, listedeki son düğümse, sonraki boş olacaktır.

prev: Bu değişken, listedeki önceki düğüme bir referans tutar. Bu, listedeki ilk düğümse, önceki boş olacaktır.

data: Bu değişken, düğümle ilişkili verileri tutar. Verilerin tipi **tip** parametresi **A** ile belirtilir.

Node sınıfı, **A** türünde tek bir bağımsız değişken alan ve onu veri üyesi değişkenine atayan tek bir oluşturucuya sahiptir. Sonraki ve önceki üye değişkenlerinin her ikisi de **null** olarak başlatılır.

Bir **Node** nesnesi oluşturulduktan sonra, sonraki ve önceki üye değişkenlerini diğer **Node** nesnelere referans verecek şekilde ayarlayarak çift bağlantılı bir listenin parçası olarak kullanılabilir.

IQueue<A>

Bu kod, kuyruk veri yapısını temsil eden **IQueue** adlı bir interfacei tanımlar. **IQueue** interfaceinde, kuyrukta depolanabilecek nesnelerin türünü belirten tek bir tür parametresi **A** vardır. Interface üç yöntemi

tanımlar:

enqueue(A data): Bu metot kuyruğun sonuna bir öge ekler.

dequeue(): Bu yöntem, kuyruktaki ilk ögeyi kaldırır ve döndürür.

isEmpty(): Bu yöntem, kuyruğun boş olup olmadığını gösteren bir boolean değeri döndürür.

ISpecialProcess

Bu kod, özel bir işlemi temsil eden ISpecialProcess adlı bir interfacei tanımlar. ISpecialProcess interfacei, süreç hakkında bilgi sağlayan ve çeşitli şekillerde manipüle edilmesine izin veren birkaç yöntem tanımlar. Bu yöntemler şunları içerir:

getProcessBuilder(): Bu yöntem, işlemi başlatmak ve yapılandırmak için kullanılabilecek bir ProcessBuilder nesnesi döndürür.

getPid(): Bu yöntem, işlemin işlem kimliğini döndürür.

getDestinationTime(): Bu metot işlemin varış zamanını döndürür. Bu koddan varış zamanının neyi temsil ettiği açık değildir.

getPriority(): Bu metot işlemin önceliğini döndürür.

decreasePriority(): Bu yöntem, işlemin önceliğini azaltır.

getBurstTime(): Bu metot işlemin patlama zamanını döndürür. Patlama süresi, işlemin işini tamamlaması için gereken süredir.

reduceBurstTime(): Bu yöntem, işlemin patlama süresini 1 azaltır.

increaseWaitingTime(): Bu metot işlemin bekleme süresini 1 arttırır. Eğer bekleme süresi 20 olursa bu metot true değerini döndürür.

resetWaitingTime(): Bu metot işlemin bekleme süresini 0 olarak resetler.

getStatement(): Bu yöntem, işlemle ilişkili bir Deyim nesnesi döndürür.

setStatement(Statement statement): Bu yöntem, işlemle ilişkili Beyan nesnesini ayarlar.

SpecialProcess

SpecialProcess sınıfı, ISpecialProcess interfaceinin bir uygulamasıdır. Hedef zamanı, öncelik ve patlama zamanı gibi özel özelliklere sahip bir süreci temsil eder.

Sınıfın, bir SpecialProcess nesnesinin üye değişkenlerini verilen parametrelerle başlatan bir yapıcısı vardır. Ayrıca, işlemi başlatmak için “kullanılacak” belirtilen komutla yeni bir ProcessBuilder nesnesi oluşturur. SpecialProcess sınıfı, ISpecialProcess interfaceinde tanımlanan yöntemleri şu şekilde uygular:

getProcessBuilder(): Bu yöntem, SpecialProcess nesnesiyle ilişkili ProcessBuilder nesnesini döndürür. getPid(): Bu yöntem, SpecialProcess nesnesinin işlem kimliğini döndürür.

getDestinationTime(): Bu metot, SpecialProcess nesnesinin varış zamanını döndürür.

getPriority(): Bu yöntem, SpecialProcess nesnesinin önceliğini döndürür.

decreasePriority(): Bu yöntem, SpecialProcess nesnesinin önceliğini bir düzey azaltır. Geçerli öncelik Highest ise, Medium olarak değiştirilir. Geçerli öncelik Medium ise, Lowest olarak değiştirilir.

getBurstTime(): Bu yöntem, SpecialProcess nesnesinin patlama

zamanını döndürür.

`reduceBurstTime()`: Bu metod `SpecialProcess` nesnesinin burst süresini 1 azaltır. Burst time zaten 0 ise 0 olarak kalır.

`increaseWaitingTime()`: Bu metod, `SpecialProcess` nesnesinin bekleme süresini 1 arttırır. Bekleme süresi 20'den büyük veya ona eşit olursa metod true, aksi takdirde false döndürür.

`resetWaitingTime()`: Bu metod, `SpecialProcess` nesnesinin bekleme süresini 0 olarak ayarlar.

`getStatement()`: Bu yöntem, işlemin geçerli durumunu gösteren `SpecialProcess` nesnesinin `Statement`'ını döndürür.

`setStatement(Statement statement)`: Bu yöntem, `SpecialProcess` nesnesinin Bildirimini verilen ifade parametresine ayarlar.

`IProcessQueue <ISpecialProcess>`

Bu kod, `IQueue` interfaceini genişleten ve birkaç ek yöntem ekleyen `IProcessQueue` adlı bir interfacei tanımlar. Java'daki bir interface, bir sınıfın uygulayabileceği bir dizi ilgili yöntemi tanımlayan bir türdür. Bir interface uygulayarak, bir sınıf interfacede tanımlanan tüm yöntemleri uygulamayı kabul eder.

`IQueue` interfaceinde, kuyrukta depolanabilecek nesnelerin türünü belirten `ISpecialProcess` adlı tek bir tür parametresi vardır. `IProcessQueue` interfacei, `IQueue`'yi genişletir ve dört ek yöntem ekler:

`getFirstItem()`: Bu metod kuyruktaki ilk öğeyi döndürür.

`increaseWaitingTime()`: Bu metod tüm işlemlerin bekleme süresini arttırır. sıradaki işlemleri 1 ile sıralar ve bekleme süresi 20 saniyeden uzun olan tüm işlemleri içeren bir sıra döndürür.

search(int destinationTime): Bu yöntem, belirli bir varış saatine sahip bir işlem için kuyruğu arar ve bu tür tüm işlemleri içeren bir sıra döndürür.

delete(ISpecialProcess process): Bu yöntem, belirtilen bir işlemi sıradan kaldırır.

ProcessQueue

ProcessQueue sınıfı, ISpecialProcess nesnelerini depolayan bir kuyruk veri yapısıdır. Node sınıfı kullanılarak çift bağlantılı bir liste olarak uygulanır. Sınıfın, front ve back üye değişkenlerini null olarak başlatan ve listenin boş olduğunu belirten bir varsayılan oluşturucusu vardır. ProcessQueue sınıfı, IProcessQueue interfaceinde tanımlanan yöntemleri şu şekilde uygular:

enqueue(ISpecialProcess process): Bu metot, yeni bir Node nesnesi oluşturup onu listeye ekleyerek kuyruğun sonuna yeni bir ISpecialProcess nesnesi ekler. Liste boşsa, yeni düğüm listedeki hem ilk hem de son düğüm olur. Aksi takdirde, yeni düğüm mevcut son düğümünden sonra eklenir ve yeni son düğüm olur.

dequeue(): Bu yöntem, listedeki ilk Node silerek kuyruktaki ilk ISpecialProcess nesnesini kaldırır ve döndürür. İlk düğüm silindikten sonra liste boşalırsa, front ve back üye değişkenlerinin her ikisi de null olarak ayarlanır. Aksi takdirde, listedeki ikinci düğüm yeni ilk düğüm olur ve bir sonraki üyesi null olarak ayarlanır.

isEmpty(): Bu yöntem, kuyruğun boş olup olmadığını gösteren bir boolean değeri döndürür. Front üye null ise kuyruk boş kabul edilir.

getFirstItem(): Bu yöntem, kuyruktaki ilk ISpecialProcess nesnesini döndürür.

increaseWaitingTime(): Bu metot, kuyruktaki tüm süreçlerin bekleme süresini 1 arttırır ve bekleme süresi 20 saniyeden fazla olan tüm

süreçleri içeren yeni bir ProcessQueue nesnesi döndürür. Bunu, ISpecialProcess nesneleri listesinde gezinerek ve her biri için increaseWaitingTime() yöntemini çağırarak yapar. Bir işlemin bekleme süresi 20 saniyeyi geçerse yeni kuyruğa eklenir.

search(int destinationTime): Bu yöntem, kuyrukta verilen destinationTime parametresine eşit bir hedef zamana sahip ISpecialProcess nesneleri arar. Arama ölçütleriyle eşleşen tüm işlemleri içeren yeni bir ProcessQueue nesnesi döndürür. Yöntem bunu, ISpecialProcess nesnelerinin listesini geçerek ve her birinin varış zamanını kontrol ederek yapar. Bir işlemin hedef zamanı, verilen destinationTime eşitse, yeni kuyruğa eklenir.

delete(ISpecialProcess process): Bu yöntem, belirli bir ISpecialProcess nesnesini sıradan kaldırır. Bunu, ISpecialProcess nesneleri listesinde gezinerek ve verilen işlem parametresiyle eşleşeni arayarak yapar. Eğer işlem bulunursa çevredeki düğümlerin prev ve next üye değişkenleri güncellenerek listeden silinir. Silinen işlem listedeki ilk veya son düğüm ise, front veya back üye değişkeni buna göre güncellenir.

IProcessReader

IProcessReader interfacei, belirli bir varış saatine ulaşan işlemleri okumaktan ve döndürmekten sorumlu bir nesne olan bir işlem okuyucusunu temsil eder. Aşağıdaki yöntemlere sahiptir:

getProcesses(int destinationTime): Bu yöntem, verilen destinationTime'a ulaşan işlemlerin bir sırasını döndürür.

isEmpty(): Bu metot, gelecekte okunacak başka proses olup olmadığını gösteren bir boolean değeri döndürür.

ProcessReader

Bu, IProcessReader interfaceini uygulayan ve bir dosyadan özel işlemlerde okumak ve belirli bir zamana eşit bir hedef zamanı olan herhangi bir özel işlemi döndürmek için bir yöntem sağlayan bir

sınıftır. ProcessReader sınıfı, dosyadan okunan özel işlemleri depolamak için kullanılan bir IProcessQueue nesnesi olan processes özel alanına sahiptir. readFile yöntemi, belirtilen yoldan bir dosyada okur ve dosyadaki her satır için, satırın içerdiği bilgilerle yeni bir ISpecialProcess nesnesi oluşturur ve onu processes kuyruğuna ekler. getProcesses yöntemi, processes kuyruğunda verilen zamana eşit bir hedef zamana sahip özel işlemler arar, bunları processes kuyruğundan kaldırır ve yeni bir IProcessQueue nesnesinde döndürür. isEmpty yöntemi, processes kuyruğunda herhangi bir özel işlem kalıp kalmadığını belirten bir boolean değeri döndürür.

IProcessor

IProcessor interfacei, bağımsız değişken olarak bir ISpecialProcess nesnesi ve bir currentTime alan run adlı tek bir yöntem tanımlar ve verilen işlemi çalıştırır.

Processor

Bu, IProcessor interfaceinin bir uygulamasıdır. "İşlemci" sınıfı, şu anda çalışan işlemi depolayan currentProcess adlı bir örnek değişkene sahiptir.

runProcess yöntemi, bir SpecialProcess nesnesi, geçerli zamanı temsil eden bir integer ve konsolda görüntülenecek bir mesajı temsil eden bir string alır. Verilen bilgilerle biçimlendirilmiş bir dize oluşturur ve ardından SpecialProcess nesnesinin ProcessBuilder nesnesini kullanarak yeni bir işlem başlatır. İşlem, process.jar adlı bir jar dosyasını çalıştırır ve biçimlendirilmiş dizgiyi bir bağımsız değişken olarak iletir.

Çalıştır yöntemi, belirli bir SpecialProcess nesnesini çalıştırmak için kullanılır. Verilen process null ise ve o anki process Terminated deyimine sahipse, kuyruktaki tüm processler tamamlanmış demektir ve bu bilgiyi konsolda görüntülemek için runProcess methodu çağrılır. Verilen process'in TimeOut ifadesi varsa, bu process'in zaman sınırını aştığı anlamına gelir ve bu bilgiyi konsolda görüntülemek için runProcess methodu çağrılır. currentProcess örnek

değişkeni null ise, Processor nesnesinin henüz herhangi bir işlemi çalıştırmadığı ve verilen işlemin currentProcess olarak ayarlandığı ve patlama süresini azaltmak için decreaseBurstTime yöntemi çağrıldığı anlamına gelir. Verilen işlem currentProcess ile aynı değilse Processor nesnesi yeni bir işleme geçiyor demektir. Bu durumda runProcess methodu currentProcess ile çağrılarak sonlandırıldığını veya hazır olduğunu gösterir ve currentProcess verilen process'e set edilerek runProcess methodu yeni currentProcess ile çağrılır. Çalışmaya başladığını göstermek için. Verilen process currentProcess ile aynı ise Processor nesnesi aynı process'i çalıştırmaya devam ediyor demektir ve runProcess methodu currentProcess ile çağrılarak hala çalışmakta olduğunu gösterir. Her durumda, patlama süresini azaltmak için currentProcess'in decreaseBurstTime yöntemi çağrılır.

IDispatcher

IDispatcher interfacei, işlemci tarafından yürütülecek işlemleri gönderme sürecini başlatmak için kullanılan "start" adlı bir yöntemi belirtir.

Dispatcher

Bu kod, IDispatcher interfaceini uygulayan Dispatcher sınıfını tanımlar. Bu sınıf, IProcessor interfaceini kullanarak süreçlerin planlanmasından ve çalıştırılmasından sorumludur.

Dispatcher sınıfı, işlemleri önceliklerine göre depolamak için dört kuyruğa ve geçerli zamanı takip etmek için bir currentTime değişkenine sahiptir. Ayrıca, işlemleri çalıştırmak için kullanılacak IProcessor nesnesine bir referansı tutmak için bir işlemci alanına ve bir dosyadan süreçleri okumak için kullanılacak IProcessReader nesnesine bir referansı tutmak için bir processReader alanına sahiptir.

Dağıtıcıyı başlatmak için start() yöntemi kullanılır. Sürekli olarak aşağıdakileri yapan sonsuz bir döngüye sahiptir:

1. processReader nesnesinden geçerli zamanda gelen tüm işlemleri alın.

2. Alınan işlemleri uygun öncelik sırasına göre sıralayın.
3. Öncelik sıralarında 20 saniyeden uzun süredir bekleyen işlemleri kontrol edin ve sonlandırın.
4. Önceliğe göre çalıştırmak için uygun işlemi alın.
5. Çalıştırılacak başka işlem yoksa, döngüden çıkın.
6. İşlemci nesnesini kullanarak işlemi çalıştırın.
7. İşlem çalışmayı bitirdiyse durumunu "sonlandırıldı" olarak ayarlayın.
8. CurrentTime'ı 1 saniye artırın.

queueProcess, bir ISpecialProcess nesnesini bağımsız değişken olarak alır ve önceliğine göre uygun kuyruğa yerleştirir. İşlemin önceliği RealTime ise realTimeQueue içine alınır. Öncelik Highest ise, highestQueue yerleştirilir ve böyle devam eder. Öncelik RealTime , Highest veya Medium değilse, Lowest olduğu varsayılır ve lowestQueue yerleştirilir. terminatedTime en yüksek, orta ve en düşük öncelikli kuyruklardaki işlemlerin bekleme sürelerini kontrol etmek ve bekleme süresi 20 saniyeyi geçen işlemleri sonlandırmakla görevlidir. Bunu, öncelik sıralarının her birinde increaseWaitingTime() yöntemini çağırarak ve ardından döndürülen tüm işlemleri kuyruktan çıkarıp sonlandırarak yapar."increaseWaitingTime() yönteminin, bekleme süresi 20 saniyeyi geçen işlemlerden oluşan bir sıra döndürmesi beklenir.

getAppropriateProcess, öncelik sıralarından en uygun işlemi alır. Gerçek zamanlı kuyruk boş değilse, gerçek zamanlı kuyruğun ilk ögesini döndürür. En yüksek öncelikli sıra boş değilse, en yüksek öncelikli sıranın ilk ögesini sıradan çıkarır ve geri döndürür. Orta

öncelikli sıra boş değilse, orta öncelikli sıranın ilk ögesini sıradan çıkarır ve geri döndürür. En düşük öncelikli sıra boş değilse, en düşük öncelikli sıranın ilk ögesini sıradan çıkarır ve geri döndürür. Tüm öncelik sıraları boşsa, null değerini döndürür.

Program

Bu kod, bir işletim sisteminde bir işlem zamanlayıcıyı simüle eden bir programın ana yöntemidir. Program, işlemler hakkında bilgi içeren bir dosyayı okur ve ardından bu işlemleri yönetmek için "Dispatcher" sınıfının bir örneğini kullanır.

Ana yöntem önce "processReader" adlı bir "ProcessReader" örneği oluşturur ve yapıcıya ilk komut satırı bağımsız değişkenini (args[0]) iletir. Bu sınıf, süreçler hakkında bilgi içeren dosyadaki okumadan sorumludur.

Ardından, "processor" adı verilen bir "Processor" örneği oluşturulur. Bu sınıf, süreçlerin yürütülmesinden sorumlu olacaktır.

Son olarak, "processor" ve "processReader" örneklerini yapıcıya argüman olarak ileterek "dispatcher" adlı bir "Dispatcher" örneği oluşturulur.

Ardından, dosyadan okunan işlemleri yönetme ve planlama sürecini başlatan

"dispatcher" örneğinin "start" yöntemi çağrılır.

CDDrive:

İşlev: CD sürücü kaynaklarını temsil eder ve yönetir.

Kullanım: Sistemin iki CD sürücüsünün her biri için bir örneği oluşturulur.

CDDriveManager:

İşlev: CD sürücülerinin kullanımını ve tahsisini yönetir.

Kullanım: Proseslerin CD sürücü kaynaklarına erişimini ve serbest bırakılmasını kontrol eder.

Modem:

İşlev: Modem kaynağını temsil eder ve yönetir.

Kullanım: Sistemdeki tek modem için bir örneği oluşturulur.

ModemManager:

İşlev: Modem kaynağının kullanımını ve tahsisini yönetir.

Kullanım: Proseslerin modem kaynağına erişimini ve serbest bırakılmasını kontrol eder.

Printer:

İşlev: Yazıcı kaynaklarını temsil eder ve yönetir.

Kullanım: Sistemin iki yazıcısının her biri için bir örneği oluşturulur.

PrinterManager:

İşlev: Yazıcı kaynaklarının kullanımını ve tahsisini yönetir.

Kullanım: Proseslerin yazıcı kaynaklarına erişimini ve serbest bırakılmasını kontrol eder.

Scanner:

İşlev: Tarayıcı kaynağını temsil eder ve yönetir.

Kullanım: Sistemdeki tek tarayıcı için bir örneği oluşturulur.

ScannerManager:

İşlev: Tarayıcı kaynağının kullanımını ve tahsisini yönetir.

Kullanım: Proseslerin tarayıcı kaynağına erişimini ve serbest bırakılmasını kontrol eder.

ProcessInfo:

İşlev: Bir prosesin detaylı bilgilerini tutar.

Kullanım: Prosesin kimliği, kullanacağı kaynaklar, durumu ve diğer özellikleri bu sınıf üzerinden takip edilir.

TARTIşMA

Hem Linux hem de Windows işletim sistemlerinin çekirdekleri, işlemlerin yürütölmesini yönetmek için bir görevlendirici içerir. Bu görevlendirici, hazır işlemler kuyruğuna alınan işlemler arasından seçim yaparak, işlemciyi (CPU) uygun işleme tahsis eder. İşlem, ya tamamlanana kadar ya da bloke olana kadar çalıştırılır. İşlem tamamlandığında ya da bloke olduğunda, görevlendirici kuyruktan bir sonraki işlemi seçer ve işlemciyi buna tahsis eder.

Linux çekirdeği tamamen önleyici bir zamanlayıcı kullanır. Bu, Linux çekirdeğinin, herhangi bir zamanda çalışan bir işlemi kesip CPU'yu başka bir işleme verebileceği anlamına gelir. Buna karşılık, Windows çekirdeği kısmen önleyicidir; yani, bir işlem yalnızca belirli koşullar altında kesilebilir, örneğin bir sistem çağrısını engellediğinde veya atanan zaman dilimini kullandığında.

Linux, Çok Adil Zamanlayıcı (CFS) ve Round Robin Zamanlayıcı gibi çeşitli algoritmalar kullanırken, Windows öncelik tabanlı zamanlamayla birlikte zaman dilimlemeyi kullanır. Bizim yazdığımız Dispatcher sınıfı, simüle edilmiş bir işletim sisteminde işlemlerin yönetiminden sorumludur. Bu sınıf, farklı öncelik seviyelerine sahip işlemler için dört farklı kuyruk tutar: gerçek zamanlı, en yüksek, orta ve en düşük öncelikli işlemler. Dispatcher'ın start metodu, bir sonsuz döngüde çalışır ve sürekli yeni işlemleri kontrol eder. Ayrıca, 20 saniye bekleme süresini aşan işlemleri sonlandırır ve çalışmaya hazır işlemleri yürütür. İşlemlerin kontrolü için processReader nesnesi, bekleme süresini aşan işlemlerin sonlandırılması için terminateTimeout metodu ve çalışmaya hazır işlemlerin yürütölmesi için processor nesnesi kullanılır.

Bu metod, hangi işlemin sıradaki olarak çalıştırılacağını belirlemek için kuyrukları belirli bir sırayla kontrol eder gerçek zamanlı, en yüksek, orta ve en düşük.

Dispatcher sınıfı, simüle edilmiş işletim sistemimizde işlemlerin etkin bir şekilde planlanmasını ve yönetilmesini sağlar. İşlemleri önceliklerine göre sıralar ve işlemlerin gereksiz yere uzun süre beklememesini sağlayarak sistemin genel verimliliğini artırır. Bu yaklaşıım, gerçek dünyadaki işletim sistemleri olan Linux ve Windows'un çekirdek zamanlama stratejileriyle karşılaştırıldığında, benzer prensipleri takip eder, ancak kendi özgünlüğünü korur.