## Trabalho Prático 3 - AEDS III

- André Augustho Sarti Trindade Silva 2021.1.08.001
- Vinicius Eduardo de Souza Honório 2021.1.08.024

## **RESOLUÇÃO**

Na busca de uma heurística construtiva para solução do problema, utilizamos primeiramente a ordenação de vetores por *Quick Sort* e tomamos de base os dois vértices de maior aresta. Assim, com a lógica similar à do algoritmo de Prim, pôde-se criar um caminho sem ciclo (que é um tipo de árvore binária) até formar-se um subgrafo de 5 vértices.

Já para busca largura, a solução obtida anteriormente é modificada de forma a verificar se a alteração de um dos vértices desta gerará uma solução melhor ou não para o problema em questão.

### **CONCLUSÃO**

A dificuldade na resolução foi a criação de uma árvore binária, porém, o caminho formado já seria uma árvore, então pouco nos importou outros modelos de resposta.

Algumas instâncias não puderam ser executadas devido a estouro de memória, pois o programa não suportava uma matriz de tamanho tão grande quanto necessário

Diferentemente do das expectativas: o processo de busca largura feito, por exemplo, 1000 vezes, foi extremamente rápido.

### **PSEUDOCÓDIGO**

// Heurística Construtiva

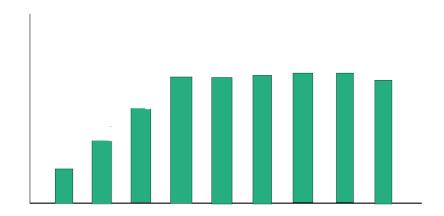
```
reverseQuickSort(MatrizArestas) // Ordena, em ordem decrescente, a matriz de
arestas
Solucao ← Solucao ∪ MatrizArestas[0][1] ∪ MatrizArestas[0][2] // Adiciona, no vetor
Solucao, os dois vértices da aresta mais pesada como base
pontaA ← MatrizArestas[0][1]
pontaB ← MatrizArestas[0][2]
i ← 1
enquanto nElementos(Solucao) < 5 faça
      se matrizArestas[i][1] pertence a {pontoA, pontoB} então // Se a próxima
aresta mais pesada tiver um vértice adjacente a pontaA ou pontaB, então este
vértice será adicionado à solução
             se matrizArestas[i][2] não pertence a Solucao então
                   Solucao <- Solucao ∪ MatrizArestas[i][2]
                   se MatrizArestas[i][1] == pontoA então // O vértice adicionado se
torna uma nova ponta
                          pontoA ← MatrizArestas[i][2]
                   senão
                          pontoB ← MatrizArestas[i][2]
                   fimse
             fimse
      fimse
      se matrizArestas[i][2] pertence a {pontoA, pontoB} então
             se matrizArestas[i][1] não pertence a Solucao então
                   Solucao ← Solucao ∪ MatrizArestas[i][1]
                   se MatrizArestas[i][2] == pontoA então
                          pontoA ← MatrizArestas[i][1]
                   senão
                          pontoB ← MatrizArestas[i][1]
                   fimse
             fimse
      fimse
      j++
fimenquanto
```

#### // Busca Local

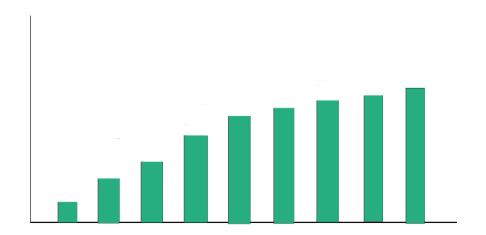
```
enquanto condiçãoDeParada == Falsa faça
      para i \leftarrow 1; i <= 5; i++ faça
            SolucaoAux ← Solucao
            soma(SolucaoAux,i,v) // soma: Soma v à posição SolucaoAux[i] do
vetor, garantindo SolucaoAux[i] <= nVertices
            se <a href="custo">custo</a>(SolucaoMaior) entao
                   SolucaoMaior ← SolucaoAux
            fimse
            SolucaoAux ← Solucao
            subtrai(SolucaoAux,i,v) // subtrai: Subtrai v à posição SolucaoAux[i] do
vetor, garantindo SolucaoAux[i] >= 1
            se <a href="custo">custo</a>(SolucaoMaior) entao
                   SolucaoMaior ← SolucaoAux
            fimse
      fimpara
      ۷++
fimenquanto
```

# **RESULTADOS**

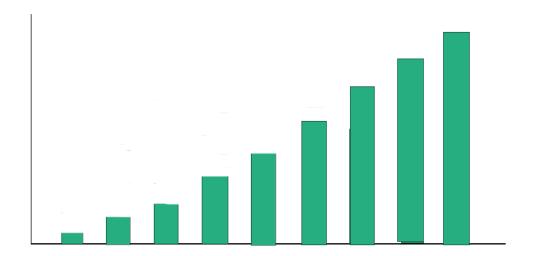
### 10 Segundos



## 30 Segundos



## 60 Segundos



a28.txt 78 1 96 1 95 1203

att48.txt 19 4 17 4 37 33392

att532.txt 472 1 489 1 465 35188

berlin52.txt 42 52 2 52 7 6792

bier127.txt 104 98 128 101 107 129464354

brd14051.txt

terminate called after throwing an instance of 'std::length\_error' what(): vector::\_M\_default\_append

burma14.txt 1 5 10 4 15 1997164871

d15112.txt

terminate called after throwing an instance of 'std::length\_error' what(): vector::\_M\_default\_append

eil101.txt 86 65 38 65 43 350