1. ใช้ฟังก์ชันเพื่อหา (a) ภาพ (image) ของ ${f v}$ และ (b) บุพภาพ (preimage) ของ ${f w}$

$$T(v_1, v_2) = (v_1 + v_2, v_1 - v_2), \mathbf{v} = (-3,4), \mathbf{w} = (-3,19)$$

$$T(V) = (V_1 + V_2, V_1 - V_2)$$

 $T(-3,4) = (1,-7)$
 $T(V) = (1,-7)$

$$T(W) = (W_1 + W_2)W_1 - W_2)$$

 $(-3, 19) = (W_1 + W_2)W_1 - W_3)$
 $W_1 + W_2 = -3$ - 1
 $W_1 - W_2 = 19$ - 2
 $W_1 = 16$
 $W_1 = 8$, $W_2 = -11$

2. การแปลงเชิงเส้น $T: R^n \to R^m$ ถูกกำหนดโดย $T(\mathbf{v}) = A\mathbf{v}$ จงหาขนาด (มิติ) ของ R^n และ R^m

Find A

3. จงหาเมทริกซ์มาตรฐานของการแปลงเชิงเส้น T

$$T(x,y,z) = (3z + 2y,4x - 11z)$$

$$T(e_1) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 4 \end{bmatrix}$$

$$T(e_2) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T(e_3) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 3 \\ -11 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 6237 \\ 40-11 \end{bmatrix}$$

4. จงหาเมทริกซ์มาตรฐานของการประกอบ $T=T_2$ ° T_1 และ $T'=T_1$ ° T_2

$$T_1: R^2 \to R^2, T_1(x, y) = (x - 2y, 2x + 3y)$$

$$T_2: R^2 \to R^2, T_2(x, y) = (2x, x - y)$$

$$T_1(e_1) * T_1([0]) = [1]$$

$$T_1(e_2) - T_1[1] = \begin{bmatrix} -2\\3 \end{bmatrix}$$

$$A_1 = \begin{bmatrix} 1 - 2 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$T_{2}(e_{1}) = T_{2}(\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$T_{2}(e_{1}) = T_{2}(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$T_2(e_2) = T_2(\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix}$$

$$A_2 = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$A = A_2 A_1 = \begin{bmatrix} 20 \\ 1-1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 9-2 \\ 23 \end{bmatrix}$$

$$=\begin{bmatrix} 2 & -4 \\ 1-2 & -2-3 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 2 & -4 \\ -1 & -5 \end{bmatrix}$$

$$A = A_{1} A_{2}$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & -2 & 3 & 2 & 0 \\ 2 & 3 & 3 & 2 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 2-2 & 2 & 2 & 2 \\ 4+3 & -3 & 3 & 2 \\ 2 & 2 & 3 & 3 & 2 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 2 & 3 & 3 & 3 \\ 2 & 2 & 3 & 3 & 3 \\ 3 & 2 & 3 & 3 & 3 \end{bmatrix}$$

5. จงพิจารณาว่า(การแปลงเชิงเส้น)หาตัวผกผันได้หรือไม่ ถ้าหาได้ ให้แสดงการหา ตัวผกผัน

$$T(x_{1},x_{2},x_{3}) = (x_{1},x_{1} + x_{2},x_{1} + x_{2} + x_{3})$$

$$T(e_{1}) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \qquad T = A$$

$$T(e_{2}) = T(\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}) = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \qquad = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{2} \\ x_{3} \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0$$

$$T = A$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} x_1 \\ -x_1 + x_2 \\ -x_2 + x_3 \end{bmatrix}$$

$$T \left(\times_{1}, \times_{2}, \times_{3} \right) = \left(\times_{1}, -\lambda_{1} + \lambda_{2} \right)$$
$$-\lambda_{2} + \lambda_{3}$$