



شبیه سازی کامپیوتری

پروژه، فاز دوم

دکتر صفایی

مهران بختیاری

کد کامل شبیه‌سازی:

کد کامل شبیه‌سازی در فایل main.py آمده است. در بخش اول کد، می‌توانیم مقادیر پارامترهای سیستم را تغییر دهیم و همچنین از بین سه حالت مختلف برای قانون صف، یکی را انتخاب کنیم.

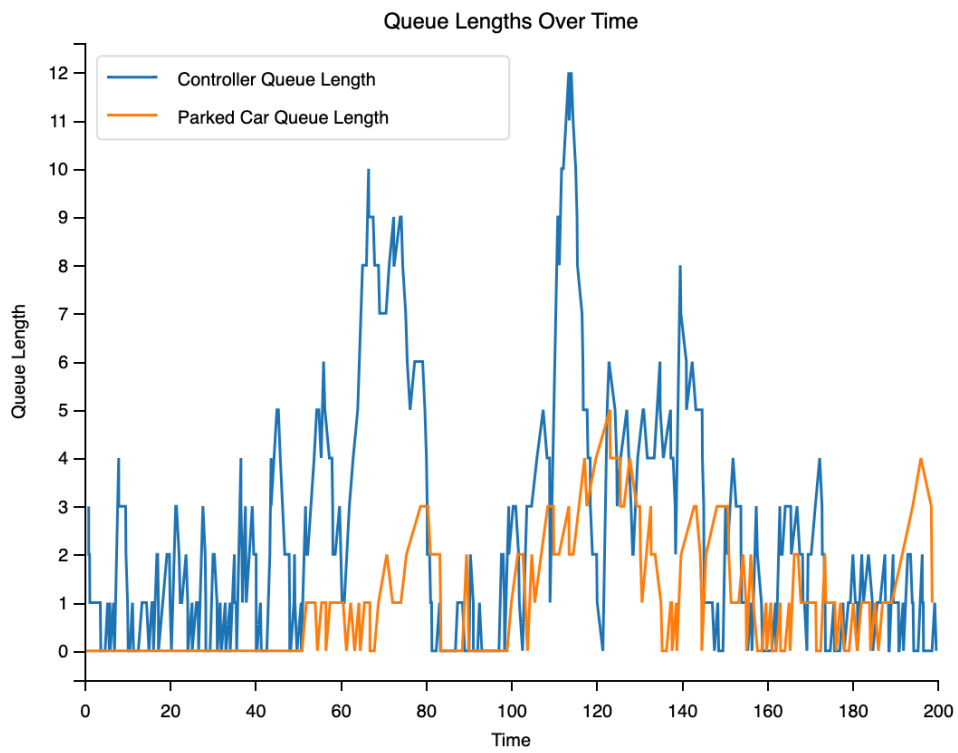
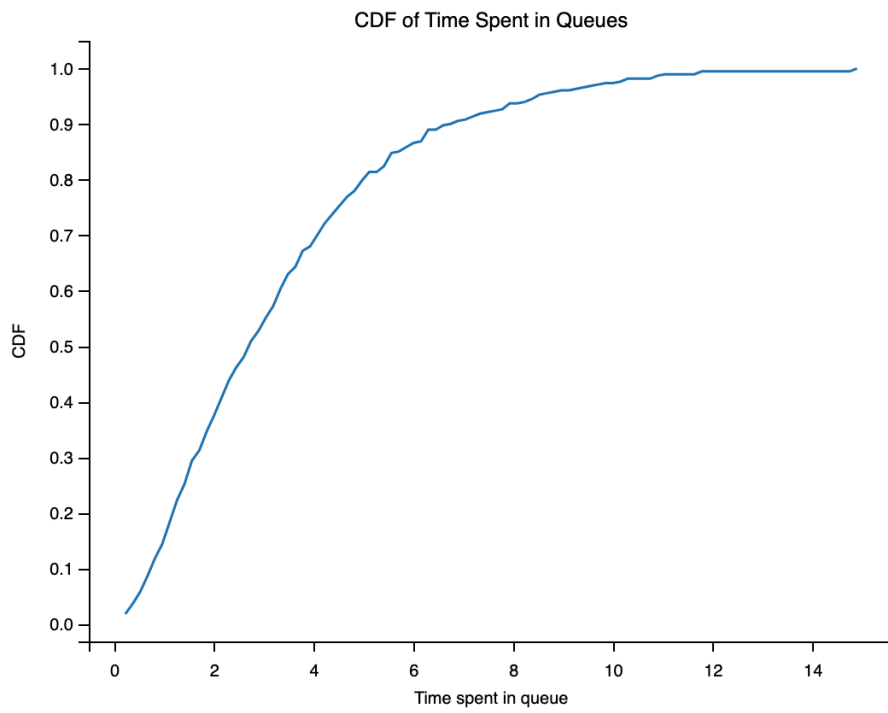
نتایج و خواسته‌ها:

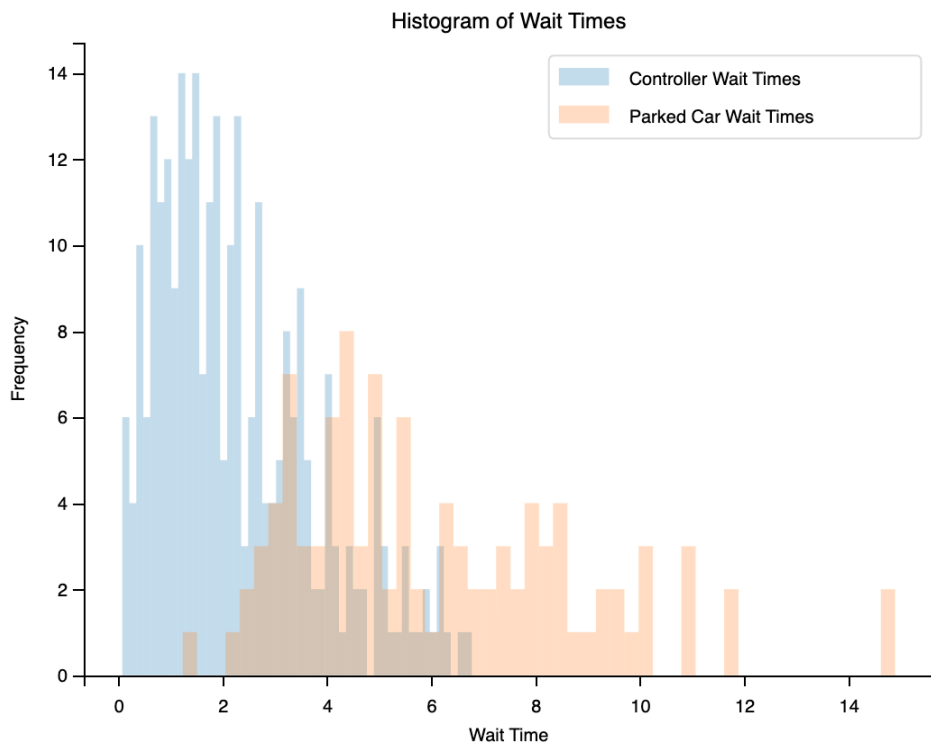
میانگین طول صف‌ها، میانگین زمان صرف شده در صف‌ها، میانگین بهره‌وری هر کدام از پردازنده‌ها در کنترلر و ماشین پارک شده، توان عملیاتی هر کدام از پردازنده‌ها در کنترلر و ماشین پارک شده، نمودار CDF مربوط به مدت‌زمان صرف شده در تمام صف‌ها برای انواع تسک‌ها، نمودار طول صف‌ها در طول زمان، نمودار فرکانس زمان‌های صرف شده در صف‌ها:

```
Lambda1 = 1.5
Lambda2 = 1.0
X = 0.5
C = 1.0
t = 50
T = 200
N = 2
P = 0.5

queuing_mode = 'FIFO'
```

Average queue length (Controller): 2.3367875647668392
Average queue length (Parked Car): 0.9455445544554455
Average wait time (Controller): 2.2906428296466728
Average wait time (Parked Car): 6.054479889152932
Efficiency (Controller Processor 0): 0.4833845867569373
Throughput (Controller Processor 0): 0.725
Efficiency (Controller Processor 1): 0.45511495168648536
Throughput (Controller Processor 1): 0.67
Efficiency (Parked Car): 0.680456809491743
Throughput (Parked Car): 0.6866666666666666

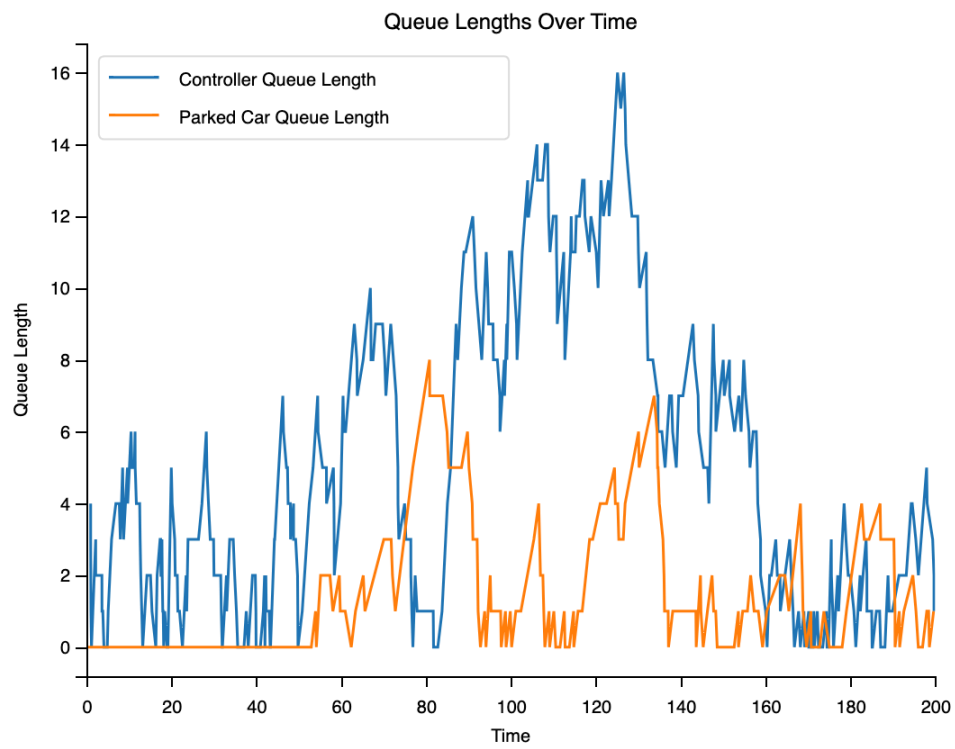
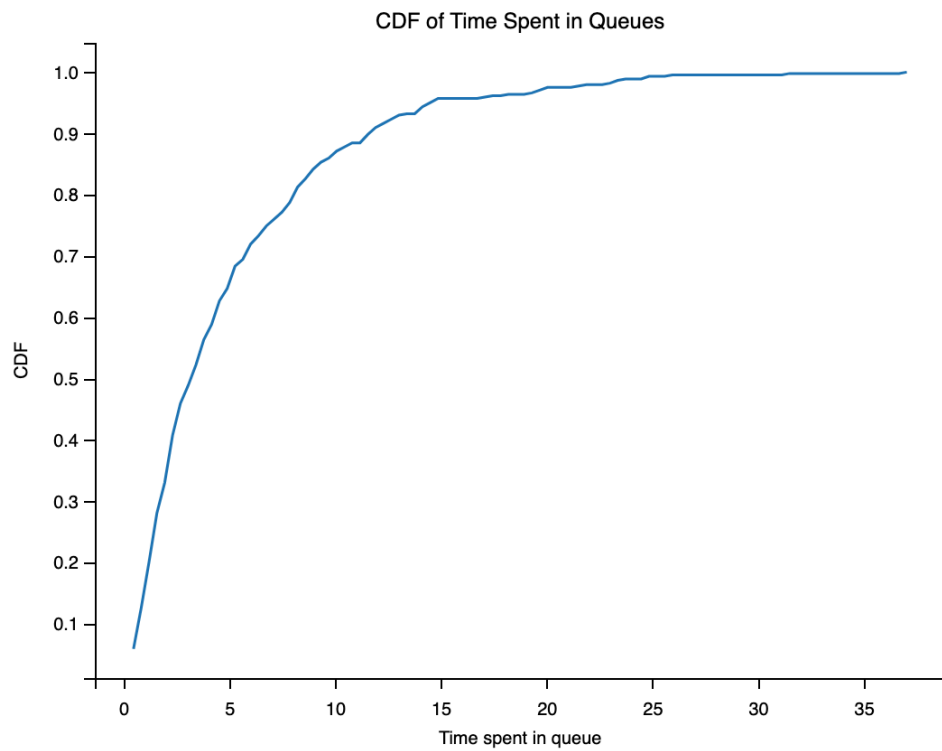


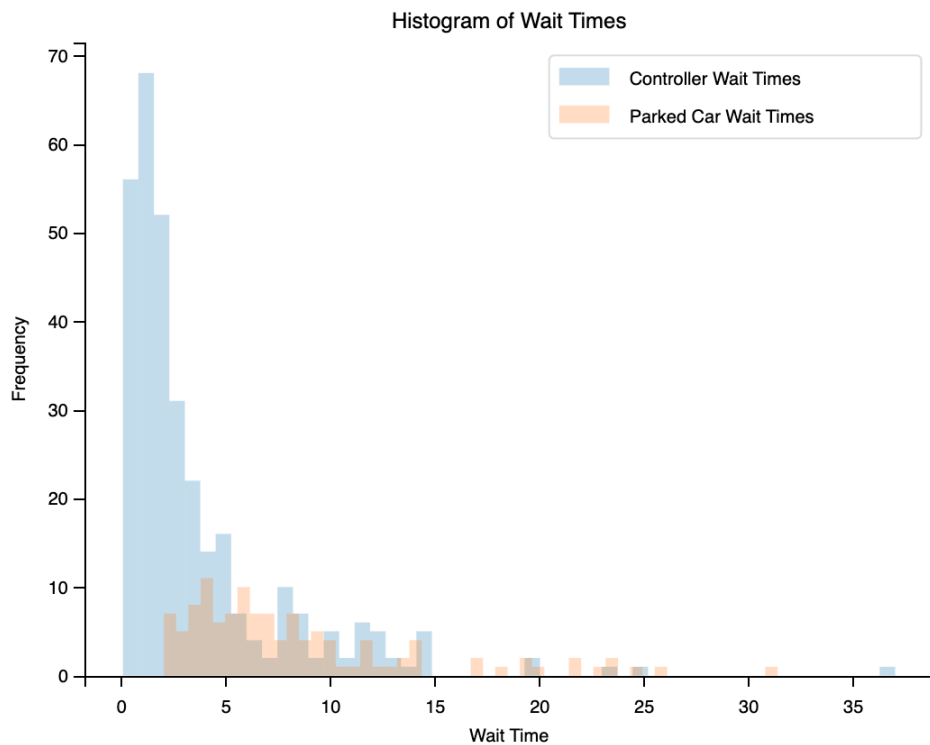


```
Lambda1 = 1.5
Lambda2 = 1.0
X = 0.5
C = 1.0
t = 50
T = 200
N = 2
P = 0.5

queuing_mode = 'WRR'
```

Average queue length (Controller): 4.791891891891892
Average queue length (Parked Car): 1.3726415094339623
Average wait time (Controller): 3.667910671909835
Average wait time (Parked Car): 8.456359689404234
Efficiency (Controller Processor 0): 0.5822378182308414
Throughput (Controller Processor 0): 0.8
Efficiency (Controller Processor 1): 0.570846260341261
Throughput (Controller Processor 1): 0.82
Efficiency (Parked Car): 0.7266869977454801
Throughput (Parked Car): 0.8

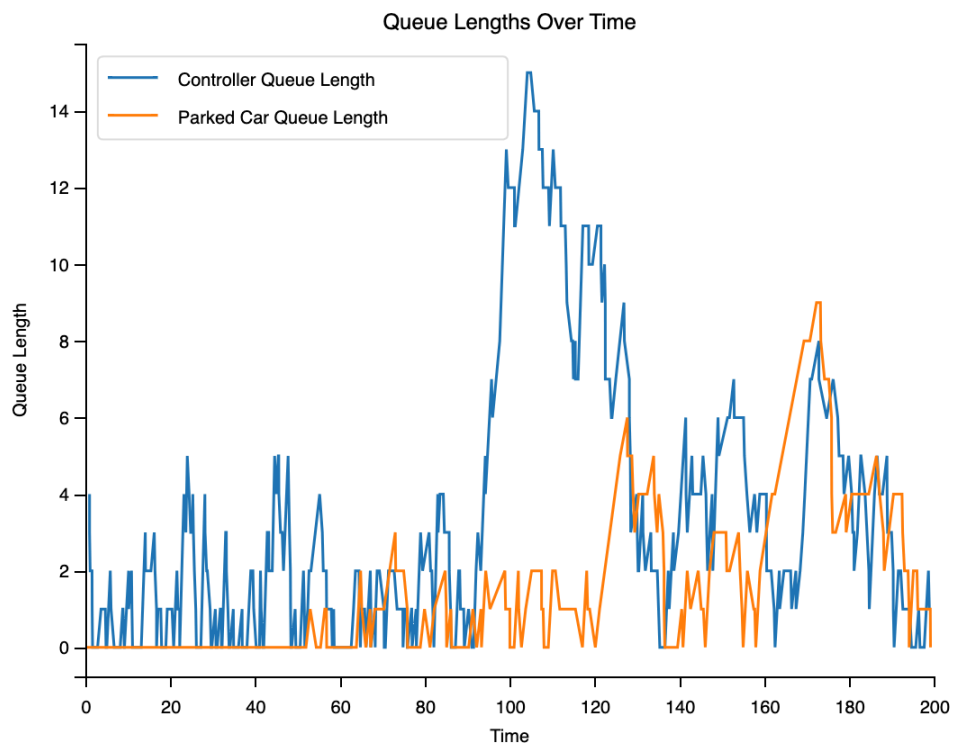
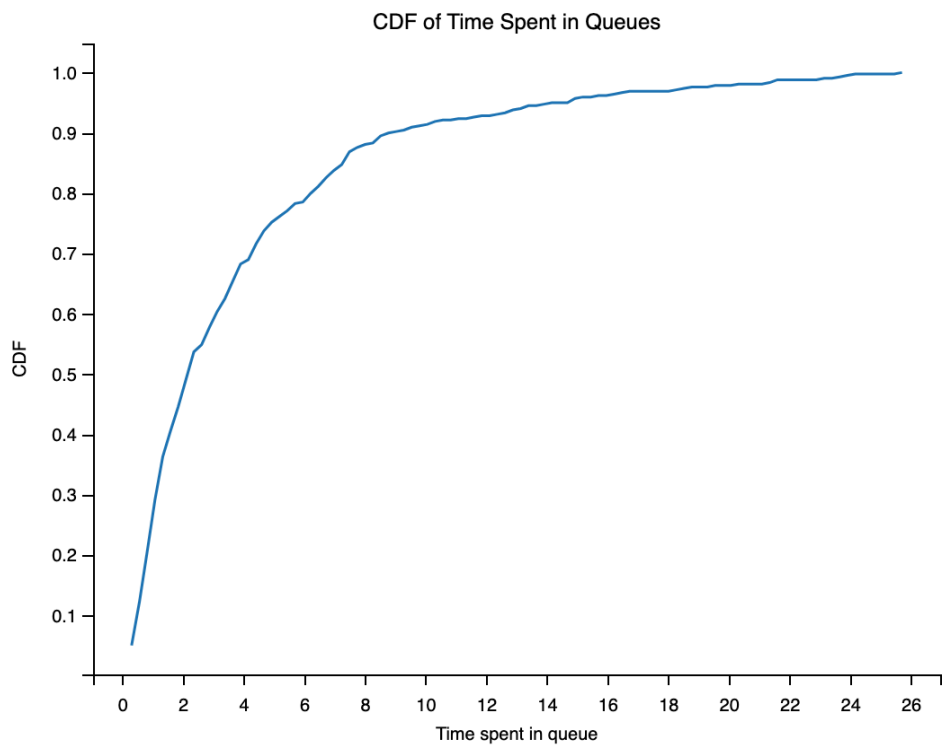


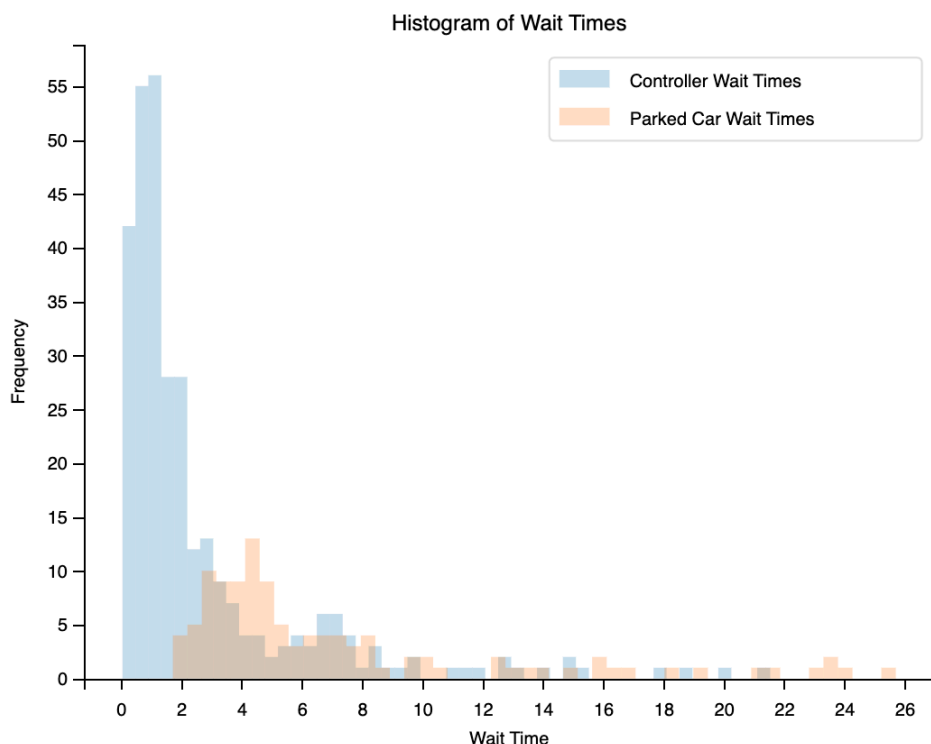


```
Lambda1 = 1.5
Lambda2 = 1.0
X = 0.5
C = 1.0
t = 50
T = 200
N = 2
P = 0.5

queuing_mode = 'NPPS'
```

Average queue length (Controller): 3.092269326683292
Average queue length (Parked Car): 1.4320388349514563
Average wait time (Controller): 2.707434831790144
Average wait time (Parked Car): 7.200562064615632
Efficiency (Controller Processor 0): 0.5017177029187105
Throughput (Controller Processor 0): 0.76
Efficiency (Controller Processor 1): 0.4705190951881194
Throughput (Controller Processor 1): 0.785
Efficiency (Parked Car): 0.7011531840533631
Throughput (Parked Car): 0.74





راهکارهایی برای افزایش بهره‌وری سیستم:

تنظیم سیاست های زمان‌بندی تسک‌ها:

تنظیم اولویت پویا: اولویت تسک‌ها را به صورت پویا و بر اساس طول صف‌ها و لود سیستم تنظیم کنیم تا از bottleneckها جلوگیری شود.

سیاست‌های صف ترکیبی: چندین سیاست صف را با هم ترکیب کنیم (مثلاً در ابتدا از NPPS استفاده کنیم و در زمان لود بالا به FIFO سوییچ کنیم) تا لود و بهره‌وری پردازش متعادل شود.

افزایش تعداد پردازنده‌ها در کنترلر:

تعداد پردازنده‌ها در کنترلر (N) را افزایش دهیم تا تسک‌های بیشتری را به صورت همزمان انجام دهیم. این کار می‌تواند میانگین زمان صرف شده در صف‌ها و میانگین طول صف‌ها را کاهش دهد.

بهینه سازی ورود:

ورود مربوط به انتقال تسک‌ها به ماشین پارک شده (C) را کاهش دهیم. این کار را می‌توانیم از طریق به کار بردن مکانیسم های انتقال تسک کارآمدتر انجام دهیم.

پردازش دسته ای تسک‌ها:

در صورت امکان، وظایف را به صورت دسته ای پردازش کنیم، این کار می‌تواند ورود context switching را کاهش دهد و توان عملیاتی (throughput) را بهبود بخشد.

تعادل لود:

استر انژی های متعادل کننده لود را پیاده سازی کنیم تا تسک‌ها به طور مساوی در بین پردازنده های در دسترس توزیع شوند، به عبارتی اطمینان حاصل کنیم که هیچ پردازنده ای لود بیش از اندازه نداشته باشد، در حالی که سایر پردازنده‌ها بیکار و در حالت idle هستند.

بهبود کنترل تولید تسک‌ها:

نرخ تولید تسک‌ها (X) را کنترل کنیم تا مطمئن شویم که سیستم با تسک‌های بیش از اندازه در یک زمان overwhelme نمی‌شود.

افزایش تخصیص منابع:

منابع محاسباتی مانند حافظه و قدرت پردازشی را که برای کنترلر و ماشین پارک شده در دسترس است افزایش دهیم تا تسک‌ها بهتر و سریع‌تر انجام شوند.

بهینه سازی احتمال P:

احتمال P را برای ارسال تسک‌ها به ماشین پارک شده بهینه کنیم. در واقع حالت تعادلی را بیابیم که در آن تسک‌های کافی برای خودروی پارک شده ارسال می‌شود، بدون اینکه آن را تحت فشار قرار دهیم یا از آن کم استفاده کنیم.

پیاده سازی الگوریتم های پیش بینی کننده:

از الگوریتم های پیش بینی برای پیش بینی لود تسک‌ها و تنظیم ظرفیت پردازش به صورت پویا استفاده کنیم. برای مثال، مدل‌های یادگیری ماشینی می‌توانند بازه‌های زمانی شلوغ را پیش‌بینی کنند و منابع بیشتری را در آن زمان‌ها تخصیص دهند.

سیاست های مختلف برای صف‌ها را مقایسه کنید و بیان کنید کدام سیاست بهتر است و چرا؟

سیاست FIFO یا First In First Out:

تسک‌ها به ترتیبی که می‌رسند پردازش می‌شوند. این سیاست برای پیاده سازی و درک ساده است و برای تسک‌ها منصفانه است، زیرا آن‌ها به ترتیب ورود پردازش می‌شوند. در عین حال، در صورتی که تسک‌های با اولویت بالا در پشت تسک‌های با اولویت پایین گیر کنند، می‌تواند منجر به ناکارآمدی شود. بهترین زمان استفاده و حالت بهینه برای استفاده از این سیاست، در سناریوهایی است که همه تسک‌ها دارای اولویت و زمان پردازش مشابه هستند.

سیاست WRR یا Weighted Round Robin:

بر اساس اولویت هر تسک، یک وزن به آن نسبت داده می‌شود و تسک‌ها با اولویت بالاتر بیشتر پردازش می‌شوند. این سیاست تضمین می‌کند که تسک‌ها با اولویت بالا بیشتر پردازش می‌شوند و همچنین با دادن سهم عادلانه از زمان پردازش به همه تسک‌ها، لود سیستم را متعادل می‌کند. در عین حال، پیاده سازی آن در مقایسه با FIFO پیچیده تر است و اگر توزیع وزن‌ها بهینه نباشد، باز هم می‌تواند منجر به تأخیر در پردازش تسک‌ها با اولویت بالا شود. استفاده از این سیاست در سناریوهایی خوب است که تسک‌ها دارای اولویت‌های متفاوتی هستند و می‌خواهیم از پردازش منصفانه و در عین حال اولویت دادن به تسک‌ها با اولویت بالا اطمینان حاصل کنیم.

سیاست NPPS یا Non Preemptive Priority Scheduling:

تسک‌ها دقیقاً و به طور سخت‌گیرانه ای، بر اساس اولویتشان پردازش می‌شوند و تسک‌ها با اولویت بالاتر همیشه در ابتدا پردازش می‌شوند. این سیاست تضمین می‌کند که تسک‌ها با اولویت بالا در اسرع وقت پردازش می‌شوند و می‌

تواند زمان انتظار برای تسک‌های مهم را به میزان قابل توجهی کاهش دهد. در عین حال، تسک‌هایی که اولویت کمتری دارند ممکن است دچار starvation شوند و در واقع هرگز پردازش نشوند، همچنین اگر تسک‌ها با اولویت بالا نرخ کمی داشته باشند، می‌تواند منجر به ناکارآمدی شود. استفاده از این سیاست برای سناریوهایی ایده آل است که تسک‌های خاصی باید فوراً پردازش شوند و نمی‌توانند پشت تسک‌های با اولویت پایین‌تر منتظر بمانند.

بنابراین در مجموع می‌توان گفت FIFO ساده‌ترین برای پیاده‌سازی است، اما اگر اولویت‌های تسک‌ها به طور قابل توجهی متفاوت باشد، ممکن است کارآمدترین نباشد. پیاده‌سازی WRR به دلیل محاسبات وزن‌های نسبت داده شده پیچیده تر است و با اطمینان حاصل کردن از پردازش منصفانه تسک‌ها و در عین حال اولویت دادن به تسک‌های مهم تر، تعادلی را ارائه می‌دهد. NPPS به مرتب‌سازی تسک‌ها بر اساس اولویت نیاز دارد و پیاده‌سازی آن کمی پیچیدگی را اضافه می‌کند، برای تسک‌های با اولویت بالا بسیار کارآمد است اما می‌تواند منجر به عدم پردازش تسک‌ها با اولویت پایین تر شود. بنابراین به طور کلی، WRR بهترین سیاست است، اما بر اساس نتایج شبیه‌سازی‌های انجام شده که در بالا آوردیم و به ازای مقادیر fix شده گفته شده برای پارامترهای سیستم، FIFO عملکرد بهتری داشته است، زیرا مشاهده می‌کنیم که میانگین طول صف‌ها و میانگین زمان صرف شده در صف‌ها برای آن در این شبیه‌سازی از بقیه سیاست‌ها کمتر است.

تجزیه و تحلیل تاثیر پارامترها:

پارامتر توزیع نمایی (λ): با در نظر گرفتن یک سیاست مشخص برای صف و fix کردن سایر پارامترهای سیستم و تغییر λ (انجام شبیه‌سازی با λ های مختلف)، می‌بینیم که با افزایش این پارامتر، میانگین زمان انجام تسک‌ها کاهش می‌یابد و به عبارتی میانگین سرعت انجام تسک‌ها افزایش می‌یابد، بنابراین به طور میانگین، تسک‌های بیشتری در یک بازه زمانی مشخص انجام می‌شوند، با پردازش سریع‌تر تسک‌ها، تسک‌ها با سرعت بیشتری از صف خارج می‌شوند، بنابراین میانگین طول صف‌ها کمتر می‌شود، در عین حال توان عملیاتی یا throughput سیستم بهبود پیدا می‌کند و همچنین میانگین زمانی که یک تسک در سیستم سپری می‌کند (شامل زمان منتظر ماندن در صف و زمان پردازش) کاهش می‌یابد.

```
Lambda1 = 1.0  
Lambda2 = 1.0  
X = 0.5  
C = 1.0  
t = 50  
T = 200  
N = 2  
P = 0.5  
  
queuing_mode = 'FIFO'
```

Average queue length (Controller): 20.163987138263664
Average queue length (Parked Car): 0.5345622119815668
Average wait time (Controller): 14.068298111654629
Average wait time (Parked Car): 23.279727889334886
Efficiency (Controller Processor 0): 0.651710846858641
Throughput (Controller Processor 0): 0.585
Efficiency (Controller Processor 1): 0.6796126123922146
Throughput (Controller Processor 1): 0.745
Efficiency (Parked Car): 0.4942404936756992
Throughput (Parked Car): 0.5666666666666667

```
Lambda1 = 1.5  
Lambda2 = 1.0  
X = 0.5  
C = 1.0  
t = 50  
T = 200  
N = 2  
P = 0.5  
  
queuing_mode = 'FIFO'
```

Average queue length (Controller): 3.25
Average queue length (Parked Car): 1.5432692307692308
Average wait time (Controller): 2.8041462787554616
Average wait time (Parked Car): 7.796285748955593
Efficiency (Controller Processor 0): 0.4890982389934361
Throughput (Controller Processor 0): 0.705
Efficiency (Controller Processor 1): 0.4298219350239127
Throughput (Controller Processor 1): 0.76
Efficiency (Parked Car): 0.7063520843885325
Throughput (Parked Car): 0.7533333333333333

```
Lambda1 = 2.0
Lambda2 = 1.0
X = 0.5
C = 1.0
t = 50
T = 200
N = 2
P = 0.5

queuing_mode = 'FIFO'
```

Average queue length (Controller): 1.9932885906040267

Average queue length (Parked Car): 1.2819148936170213

Average wait time (Controller): 1.6722482509895216

Average wait time (Parked Car): 6.119590722134097

Efficiency (Controller Processor 0): 0.41992379874389585

Throughput (Controller Processor 0): 0.78

Efficiency (Controller Processor 1): 0.36844425578590545

Throughput (Controller Processor 1): 0.795

Efficiency (Parked Car): 0.8147298874109109

Throughput (Parked Car): 0.7066666666666667

پارامتر اورهد (C): با در نظر گرفتن یک سیاست مشخص برای صف و fix کردن سایر پارامترهای سیستم و تغییر C (انجام شبیه سازی با C های مختلف)، می بینیم که با افزایش این پارامتر، زمان انتقال تسک ها به ماشین پارک شده افزایش می یابد و زمان بیشتری طول می کشد تا تسک هایی که به ماشین پارک شده منتقل شده اند، انجام شوند. اگر این اورهد زیاد باشد، تسک های کمتری به ماشین پارک شده فرستاده می شوند که این موضوع منجر به افزایش طول صف کنترل می شود، همچنین کارایی سیستم ممکن است به دلیل افزایش زمان منتقل کردن تسک ها به جای پردازش آنها، کاهش پیدا کند و میانگین زمانی که یک تسک در سیستم سپری می کند (مخصوصاً برای تسک هایی که به ماشین پارک شده فرستاده می شوند) افزایش می یابد.

```
Lambda1 = 1.5
Lambda2 = 1.0
X = 0.5
C = 0.5
t = 50
T = 200
N = 2
P = 0.5

queuing_mode = 'FIFO'
```

Average queue length (Controller): 2.2150776053215075
Average queue length (Parked Car): 2.014705882352941
Average wait time (Controller): 1.8422192338415593
Average wait time (Parked Car): 6.83045110381457
Efficiency (Controller Processor 0): 0.5399719513486907
Throughput (Controller Processor 0): 0.89
Efficiency (Controller Processor 1): 0.5027214053233771
Throughput (Controller Processor 1): 0.715
Efficiency (Parked Car): 0.7709517465604585
Throughput (Parked Car): 0.7866666666666666

```
Lambda1 = 1.5
Lambda2 = 1.0
X = 0.5
C = 1.0
t = 50
T = 200
N = 2
P = 0.5

queuing_mode = 'FIFO'
```

Average queue length (Controller): 3.255874673629243
Average queue length (Parked Car): 0.8676470588235294
Average wait time (Controller): 2.7540083603486645
Average wait time (Parked Car): 6.130781417242527
Efficiency (Controller Processor 0): 0.5458163086485619
Throughput (Controller Processor 0): 0.805
Efficiency (Controller Processor 1): 0.545523135219252
Throughput (Controller Processor 1): 0.725
Efficiency (Parked Car): 0.652246693012622
Throughput (Parked Car): 0.66

```
Lambda1 = 1.5
Lambda2 = 1.0
X = 0.5
C = 1.5
t = 50
T = 200
N = 2
P = 0.5

queuing_mode = 'FIFO'
```

Average queue length (Controller): 5.92814371257485

Average queue length (Parked Car): 3.4702380952380953

Average wait time (Controller): 4.944405687266083

Average wait time (Parked Car): 16.271697656563916

Efficiency (Controller Processor 0): 0.48127148043844487

Throughput (Controller Processor 0): 0.745

Efficiency (Controller Processor 1): 0.49608994402944845

Throughput (Controller Processor 1): 0.7

Efficiency (Parked Car): 0.9099267108171102

Throughput (Parked Car): 0.6933333333333334