برنامه افزودن مکان نما به تصویر دریافتی از دوربین مبتنی بر برد رسپبری

مقدمه:

این گزارش شامل کتابخانه های لازم و هم چنین اطالاعات استفاده شده در سورس برنامه تنظیم شده است. ابتدا شماره پین های مورد استفاده در برنامه که با استفاده از کتابخانه wiringPi در دسترسی قرار گرفته اند و سپس کتابخانه های مورد نیاز برای اجرای برنامه را که مورد استفاده قرار گرفته اند بررسی می گردد.

پین های مورد استفاده در برنامه

کتابخانه wiringPi دارای ۴ تابع برای تنظیم پین های برد رسپبری است که در برنامه از تابع زیر استفاده شده است:

int wiringPiSetup (void);

که بدین وسیله از شماره پین های تعریف شده این کتابخانه استفاده می شود (شکل ۱):

كتابخانه هاي لازم جهت اجراي برنامه

برای ساخت برنامه از متن آن از نرم افزار Cmake استفاده کنید. هم چنین کتابخانه های OpenCV و wiringPi جهت تولید فایل اجرایی نهایی مورد نیاز می باشند.

جهت نصب کتابخانه wiringPi می توانید از این لینک استفاده کنید.

جهت نصب کتابخانه OpenCV هم می توانید از این سایت کمک بگیرید.

هم چنین در صورت نیاز به نصب کتابخانه ای دیگر می توانید از دستور زیر استفاده کنید:

Sudo apt-get install {name of the library or program} هم چنین برای جست و جو در میان برنامه های موجود می توانید از دستور زیر استفاده کنید:

Sudo apt-cache search {libname}

wiringPi Pin	BCM GPIO	Name	Header	Name	BCM GPIO	wiringPi Pin
_	_	3.3v	1 2	5v	_	_
8	R1:0/R2:2	SDA	3 4	5v	_	_
9	R1:1/R2:3	SCL	5 6	0v	_	_
7	4	GPIO7	7 8		14	15
_	_	0v	9 10		15	16
0	17	GPIO0	11 12	GPIO1	18	1
2	R1:21/R2:27	GPIO2	13 14	0v	_	_
3	22	GPIO3	15 16	GPIO4	23	4
_	_	3.3v	17 18	GPIO5	24	5
12	10	MOSI	19 20	0 v	_	_
13	9	MISO	21 22	GPIO6	25	6
14	11	SCLK	23 24	CE0	8	10
_	_	0 v	25 26	CE1	7	11
wiringPi Pin	BCM GPIO	Name	Header	Name	BCM GPIO	wiringPi Pin

شکل ۱ نحوه نام گذاری پین ها در کتابخانه wiringPi و ارتباط آن ها با پین های پردازنده اصلی