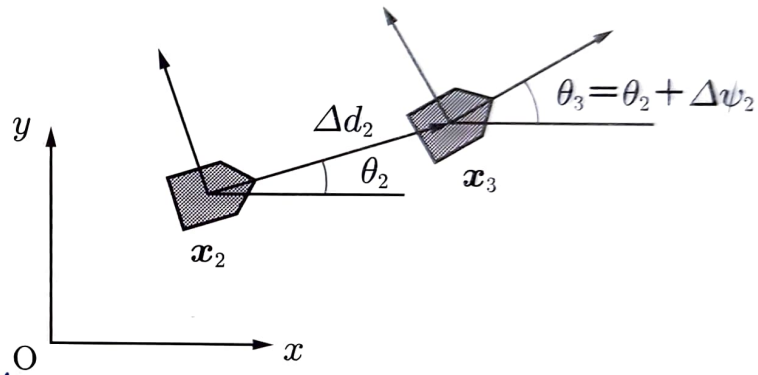


(a) ランドマークの計測値 z_2 と位置 q_2



(b) オドメトリによるロボット位置