## 辞解している。アンドラング、新教師

Advanced Programming in UNIX Environment W. Richard Stevens

W・リチャード・スティーヴンス=著 大木 敦雄=訳



真の UNIX 書は troff を用いて書かれるが、本書\*もその伝統にのっとっている。 James Clark が作成した groff を用いて、筆者自身がカメラレディー原版を作成した。この素晴らしいシステム を提供し、かつ、迅速にバグを直してくれた James Clark に感謝する。いつの日にか、troff の footer trap を理解できると思う。 (In Charles Transport of the State of the Sta

読者からのコメント、助言、バグ修正の電子メールを歓迎する。メールは rstevens@noao.edu まで。

W. Richard Stevens

Tucson, Arizona ET

はじめに

はじめに ログイン ファイルとディレクトリ 入力と出力 プログラムとプロセス	
ファイルとディレクトリ 入力と出力 プログラムとプロセス	
入力と出力	6
プログラムとプロセス	
プログラムとプロセス	8
	1000 State S
ANSI C の特徴	11
エラー処理	12
ユーザ識別	14
シグナル	
UNIX の時計	
システムコールとライブラリ関数	
! まとめ	21
and the same of th	21
JNIX の標準化と実装	23
1 2 3	エラー処理 ユーザ識別シグナル シグナル UNIX の時計 システムコールとライブラリ関数 2 まとめ

2.1	はじめに23	
2.2	UNIX の標準化	
	2.2.1 ANSI C 23	
	2.2.2 IEEE POSIX 25	
	2.2.3 X/Open XPG3 25	
	2.2.4 FIPS 26	
2.3	UNIX の実装	
	2.3.1 システム V リリース 4 26	
	2.3.2 4.3 + BSD 27	
2.4	規格と実装の関係28	
2.5	制限事項	
	2.5.1 ANSI C の制限事項 29	
	2.5.2 POSIX の制限事項 30	

2.5.3 XPG3の制限事項 31 31 2.5.4 関数 sysconf、pathconf、fpathconf 32

<sup>\*</sup> 日本語版は T<sub>E</sub>X を使用。

		2.5.5 FIPS 151-1 の要請 35	
		2.5.6 制限事項のまとめ 36	
		2.5.7 判定不能な実行時制限 36	
	2.6	機能の有無をテストするマクロ	40
	2.7	基本的なシステムデータ型	41
	2.8	規格間の競合	41
	2.9	まとめ	42
	2.10	演習問題	43
		У Нетиать	100
第3章	フ	ァイル入出力	45
	3.1	はじめに	45
	3.2	ファイル記述子	45
	3.3	open 関数	
	3.4	creat 関数	48
	3.5	close 関数	
	3.6	lseek 関数	
	3.7	read 関数	
	3.8	write 関数	
	3.9	入出力の効率・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
	3.10	ファイルの共有	
	3.11	アトミック操作	
	3.12	dup と dup2 関数	
	3.13	fcntl 関数	
	3.14	ioctl 関数	65
	3.15	/dev/fd	
	3.16	まとめ 共幸マ 小熊栗木 YHAT 日本 ウ	
49	3.17	演習問題	67
第4章	フ	ァイルとディレクトリ	69
	4.1	はじめに 2.2.	
	4.2	stat、fstat、lstat 関数	
	4.3	ファイルの種類	
	4.4	セットユーザ ID とセットグループ ID.	
	4.5	ファイルアクセスパーミッション	
	4.6	新規作成したファイルやディレクトリの所有権	
	4.7	access 関数	
	4.8	umask 関数 · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
	4.9	chmod と fchmod 関数	
	4.10	スティッキーピット. 原件場所の XISO9 . 3.8.2	
	4.11	chown、fchown、lchown 関数	

	4.12	ファイルサイズ	85
	4.13	ファイルの切り詰め	
	4.14	ファイルシステム	
	4.15	link、unlink、remove、rename 関数	91
	4.16	シンボリックリンク	94
	4.17	symlink と readlink 関数	97
	4.18	ファイルの時刻	97
	4.19	utime 関数	99
	4.20	mkdir と rmdir 関数	101
	4.21	ディレクトリの読み取り	102
	4.22	chdir、fchdir、getcwd 関数	107
	4.23	特殊装置ファイル	109
	4.24	sync と fsync 関数	
	4.25	ファイルアクセスパーミッションビットのまとめ	112
	4.26	まとめ	
	4.27	演習問題	113
i	vin Sala		
第5章	標	準入出力ライブラリ	117
	5.1	はじめに・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	117
	5.2	ストリームと FILE オブジェクト	
	5.3	標準入力、標準出力、標準エラー出力	
	5.4	バッファリング	
	5.5	ストリームのオープン	
	5.6	ストリームに対する読み書き	
	5.7	行単位の入出力	126
	5.8	標準入出力の効率・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
	5.9	※ 学へ山力の効率	
	5.10	ストリームの位置決め	
	5.11	書式付き入出力	
	5.12	実装の詳細・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
	5.13		
		標準入出力の代替	
		まとめ	
		演習問題	
	3.10	(現自内感: so.essaystastical (別文とのでき(日本-o.t. 日) (日本)	
第6章	2	ノステムデータファイルと情報	141
10	110000000	はじめに	1357
		パスワードファイル	
	6.3	シャドウパスワード	144
		グループファイル	
	0.4	/// ///////////////////////////////////	

	6.8	システムの識別 時刻と日付のルーティン	147 148 149 150
		演習問題	
00	230	AR MELEN CIL	
第7章	UN	IIX プロセスの環境	. 157
	7.1	はじめに	157
	7.2	main 関数	157
	7.3	プロセスの終了	158
	7.4	コマンド行引数	161
	7.5	環境リスト	162
	7.6	Cプログラムのメモリ配置	163
	7.7	共有ライブラリ	165
	7.8	メモリ割り付け	165
	7.9	環境変数	167
	7.10	setjmp と longjmp 関数	170
	7.11	getrlimit と setrlimit 関数	
	7.12	まとめ、7月月、一年大州門、川川川門、川川門門、「八八門門」、「八元」	
	7.13	演習問題	180
101	133	icatl観覧 ストリームのオーフン 進襲Litati	301
第8章	プ	ロセス制御・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	181
	8.1	はじめに、・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	181
129	8.2	プロセス識別子	
	0.2	2	
	8.3	fork 関数	182
	8.3	fork 関数	
	8.4	vfork 関数	187
	8.4 8.5	vfork 関数exit 関数	187
	8.4 8.5 8.6	vfork 関数 exit 関数 wait と waitpid 関数	187 188 190
	8.4 8.5 8.6 8.7	vfork 関数 exit 関数 wait と waitpid 関数 wait3 と wait4 関数	187 188 190 195
	8.4 8.5 8.6 8.7 8.8	vfork 関数 exit 関数 wait と waitpid 関数 wait3 と wait4 関数 レースコンディション	187 188 190 195 196
	8.4 8.5 8.6 8.7 8.8 8.9	vfork 関数 exit 関数 wait と waitpid 関数 wait3 と wait4 関数 レースコンディション exec 関数	187 188 190 195 196 200
	8.4 8.5 8.6 8.7 8.8 8.9 8.10	vfork 関数 exit 関数 wait と waitpid 関数 wait3 と wait4 関数 レースコンディション exec 関数 ユーザ ID とグループ ID の変更.	187190195196200205
	8.4 8.5 8.6 8.7 8.8 8.9 8.10	vfork 関数 exit 関数 wait と waitpid 関数 wait3 と wait4 関数 レースコンディション exec 関数 ユーザ ID とグループ ID の変更 解釈実行ファイル	187198190195196200205
	8.4 8.5 8.6 8.7 8.8 8.9 8.10 8.11	vfork 関数 exit 関数 wait と waitpid 関数 wait3 と wait4 関数 レースコンディション exec 関数 ユーザ ID とグループ ID の変更. 解釈実行ファイル system 関数	187188190195200205210214
	8.4 8.5 8.6 8.7 8.8 8.9 8.10 8.11 8.12	vfork 関数         exit 関数         wait と waitpid 関数         レースコンディション         exec 関数         ユーザ ID とグループ ID の変更         解釈実行ファイル         system 関数         プロセスの実行記録	187188190195196200205210214218
	8.4 8.5 8.6 8.7 8.8 8.9 8.10 8.11 8.12 8.13	vfork 関数 exit 関数 wait と waitpid 関数 wait3 と wait4 関数 レースコンディション exec 関数 ユーザ ID とグループ ID の変更. 解釈実行ファイル system 関数	187198190195200205210214218

	8.17 演習問題	
第9章	プロセスの関係	229
are	9.1 はじめに	229
	9.2 端末からのログイン	
	9.3 ネットワークからのログイン	
	9.4 プロセスグループ	
	9.5 セッション	236
	9.6 制御端末	
	9.7 tcgetpgrp と tcsetpgrp 関数	
	9.8 ジョブ制御	240
	9.9 シェルによるプログラムの実行	
	9.10 親のいないプロセスグループ	
	9.11 4.3+BSD の実装	
	9.12 まとめ	
	9.13 演習問題	
349		
第10章	シグナル	255
	10.1 はじめに	255
	- 10.2 シグナルの概念	
		262
	10.4 信頼性のないシグナル	
	10.5 割り込まれたシステムコール	
	10.6 再入可能 (リエントラント) 関数	269
	10.7 SIGCLD の意味	271
	10.8 信頼性のあるシグナルに関する用語と意味	
	10.9 kill と raise 関数	274
	10.10 alarm と pause 関数	276
	10.11 シグナルの集合	282
	10.12 sigprocmask 関数	
	10.13 sigpending 関数	
		200
		204
		200
		აა00
	10.18 system 関数	207
	10.19 sleep 関数	200
	10.20 ジョブ制御関連シグナル	211
	10.21 その他の機能	212
	10.22 まとめ	

	10.23	演習問題
第Ⅱ章	端	末入出力315
	11.1	はじめに
	11.2	概要315
	11.3	特別な入力文字318
	11.4	端末属性の取得と設定325
	11.5	端末オプションフラグ
	11.6	stty コマンド
	11.7	ボーレート関数
	11.8	行制御関数
	11.9	端末の識別
	11.10	カノニカルモード ::
	11.11	非カノニカルモード340
	11.12	端末ウィンドウサイズ346
	11.13	termcap, terminfo, curses
	11.14	まとめ
	11.15	演習問題349
第12章	高	度な入出力351
	12.1	はじめに
	12.2	ブロックしない入出力
	12.3	レコードロック
	12.4	ストリーム
	12.5	入出力の多重化
273		12.5.1 select 関数 383
		12.5.2 poll 関数 387 以即 select 1 113 电阻
	12.6	非同期入出力
		12.6.1 システム V リリース 4 4 389 + 1 4 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
		12.6.2 4.3+BSD 390 38 W Resmoorquia 11.01
	12.7	readv と writev 関数390
	12.8	readn と writen 関数393
	12.9	メモリマップ入出力 amaganfate stantanate 111
	12.10	まとめ
	12.11	
第13章	デ	ーモンプロセス 401
	13.1	はじめに
	13.2	デーモンの性質401
	13.3	コーディング規則

	13.4 エラーの記録	
	13.4.1 SVR4 のストリーム log ドライバ 405	
	13.4.2 4.3+BSD の syslog 機能 407	
	13.5 クライアントサーバモデル	
	13.6 まとめ	410
	13.7 演習問題	410
507	TAS With the miletime	
第14章	プロセス間通信	413
班的原見。天學	14.1 はじめに	413
	14.2 パイプ	
	14.3 popen と pclose 関数	
	14.4 コプロセス	
	14.5 FIFO	
	14.6 システム V の IPC	
	14.6.1 識別子とキー 434	
	14.6.2 パーミッション構造体 436	
	14.6.3 構成上の制約 436	
	14.6.4 利点と欠点 437	
	14.7 メッセージキュー	438
	14.8 セマフォ	
	14.9 共有メモリ	
	14.10 クライアントサーバの特性	
	14.11 <b>ま</b> とめ	
	14.12 演習問題	
	14.12 (英目   内区	
第 15 章	高度なプロセス間通信	459
107	15.1 はじめに	459
	15.2 ストリームパイプ	
	15.3 ファイル記述子の受け渡し	463
	15.3.1 システム V リリース 4 465	
	15.3.2 4.3BSD 468	
	15.3.3 4.3+BSD 471	
	15.4 オープンサーバ、バージョン 1	474
	15.5 クライアントサーバ接続関数	
	15.5.1 システム V リリース 4 482	
	15.5.2 4.3+BSD 485	
	15.6 オープンサーバ、バージョン 2	489
	15.7 まとめ	
	15.8 演習問題	

第16章	デ・	ータベースライブラリ	501
	16.1	はじめに	
	16.2	歷史	
	16.3	ライブラリ	502
	16.4	実装の概略	504
	16.5	集中化と非集中化	507
	16.6	並列性	
	16.7	ソースコード	510
	16.8	性能	532
	16.9	まとめ	536
	16.10	演習問題	536
Mary and		48.9.10.11. 4.00. 6.00. 1.00. 1.00. 1.00.	
第17章	Po	stScript プリンタとの通信	539
	17.1	はじめに	539
	17.2	PostScript の通信特性	539
	17.3	プリンタスプール	
	17.4	ソースコード	
	17.5	まとめ	
	17.6	演習問題	
签10 辛	-	デムの発信	
第 I8 章	T		
		はじめに	
	18.2	歷史	
69 V	18.3	プログラムの設計	
	18.4	データファイル	572
	18.5	サーバの設計	574
	18.6	サーバのソースコード	
	18.7	クライアントの設計	
	18.8	クライアントのソースコード	607
	18.9	まとめ	
	18.10	演習問題	620
第19章	擬	似端末	621
	19.1	はじめに	
	19.2	概要	
	19.3	擬似端末装置のオープン	
		19.3.1 システム V リリース 4 627	
		19.3.2   4.3 + BSD   630	

19.4	pty_fork 関数631
	ptyプログラム
	pty プログラムの利用638
19.7	高度な機能
19.8	まとめ646
19.9	演習問題

付録A 関数プロトタイプ 649 付録B その他のソースコード 669 付録 C 演習の解答例 677 参考文献 702 INDEX 705