

GEOMETRICKÁ OPTIKA

MIROSLAV BURÝŠEK*

1 ROVNICE EIKONÁLU

Geometrická optika popisuje šíření světla pomocí *paprsků světla*. Paprsek lze intuitivně chápat, jak ho však zavést přesněji? Lze ho chápat jako jistou limitu vlnové optiky v případě, že vlnová délka světla λ bude velmi malá, tj. $\lambda \rightarrow 0$.

Vycházíme z Maxwellových rovnic doplněných o materiálové vztahy v izotropním dielektriku

$$\nabla \times \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}, \quad \nabla \times \mathbf{H} = \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}, \quad (1)$$

$$\mathbf{D}(t, \mathbf{x}) = \varepsilon(\mathbf{x})\mathbf{E}(t, \mathbf{x}), \quad \mathbf{B}(t, \mathbf{x}) = \mu(\mathbf{x})\mathbf{H}(t, \mathbf{x}). \quad (2)$$

eq:Maxwell1

Představme si šíření harmonické rovinné vlny zapsané v komplexní symbolice

$$\mathbf{E}(t, \mathbf{x}) = \mathbf{E}_0 \exp[i(\mathbf{k} \cdot \mathbf{x} - \omega t)]. \quad (3)$$

Pro prostorovou fázi platí

$$\mathbf{k} \cdot \mathbf{x} = k_0(n\sigma \cdot \mathbf{x}) = k_0d, \quad (4)$$

kde n je index lomu homogenního, izotropního prostředí, k_0 by bylo vlnové číslo vlny ve vakuu, σ je jednotkový vektor ve směru šíření vlny a d je tzv. **optická dráha světla**.

Nyní si představme o něco obecnější vlnu

$$\mathbf{E}(t, \mathbf{x}) = \mathbf{E}_0(\mathbf{x}) \exp[ik_0S(\mathbf{x})] \exp[-i\omega t], \quad (5)$$

$$\mathbf{H}(t, \mathbf{x}) = \mathbf{H}_0(\mathbf{x}) \exp[ik_0S(\mathbf{x})] \exp[-i\omega t], \quad (6)$$

eq:E

eq:H

(7)

kde \mathbf{E}_0 a \mathbf{H}_0 představují amplitudy, které se mění pomalu na vzdálenosti odpovídající vlnové délce, a $S(\mathbf{x})$ je nová skalární funkce, kterou nazveme **eikonálem** (z řečtiny: eikos = obraz).

Nyní odvodíme rovnici pro vlnu, kde bude vystupovat pouze eikonál. Jako první trik využijeme vektorové identity pro rotaci součinu

$$\nabla \times (f\mathbf{A}) = f(\nabla \times \mathbf{A}) + \nabla f \times \mathbf{A}. \quad (8)$$

Aplikací rotace na rovnici pro magnetickou intenzitu (7) a použitím Maxwelllky (2) dostaneme

$$(\nabla \times \mathbf{H}_0)e^{ik_0S} + ik_0(\nabla S \times \mathbf{H}_0)e^{ik_0S} = -i\omega\varepsilon(\mathbf{x})\mathbf{E}_0(\mathbf{x})e^{ik_0S}. \quad (9)$$

Ve členu napravo objevíme

$$\omega = ck = \frac{c_0}{n}nk_0 = c_0k_0 \quad (10)$$

a navíc můžeme vyhodit exponenciální faktor. Rovnice se zjednoduší na

$$\frac{1}{k_0}(\nabla \times \mathbf{H}_0) + i(\nabla S \times \mathbf{H}_0) = -ic_0\varepsilon(\mathbf{x})\mathbf{E}_0(\mathbf{x}). \quad (11)$$

* Kontakt: miroslav@burysek.eu

Nyní provedeme geometrickou limitu: pokud $\lambda \rightarrow 0+$, tak to znamená, že $k_0 = \frac{2\pi}{\lambda_0} \rightarrow +\infty$, takže první člen můžeme zanedbat. Potom dostaneme rovnici ve tvaru

$$\boxed{\nabla S \times \mathbf{H}_0 = -c_0 \varepsilon(\mathbf{x}) \mathbf{E}_0(\mathbf{x})}. \quad \text{eq:rotH0} \quad (12)$$

Analogicky bychom pro rotaci elektrické intenzity dostali vztah

$$\boxed{\nabla S \times \mathbf{E}_0 = +c_0 \mu(\mathbf{x}) \mathbf{H}_0(\mathbf{x})}. \quad \text{eq:rotE0} \quad (13)$$

Z rovnice (13) lze vyjádřit \mathbf{H}_0 , dosazením do (12) a zkrácením časového faktoru dostaneme

$$\nabla S \times \left(\frac{1}{c_0 \mu(\mathbf{x})} \nabla S \times \mathbf{E}_0 \right) = -c_0 \varepsilon \mathbf{E}_0. \quad (14)$$

Jako druhý trik nyní použijeme b(ác)-c(áb) pravidlo pro dvojný vektorový součin a máme

$$\nabla S (\nabla S \cdot \mathbf{E}_0) - \mathbf{E}_0 (\nabla S \cdot \nabla S) + c_0^2 \varepsilon(\mathbf{x}) \mu(\mathbf{x}) \mathbf{E}_0 = 0. \quad (15)$$

Ovšem protože \mathbf{E}_0 je dle rovnice (12) vektorový součin σ s \mathbf{H}_0 , musí být \mathbf{E}_0 kolmé na ∇S a proto je první člen opět nulový. Dostaneme tak

$$\mathbf{E}_0(\mathbf{x}) \left[\nabla S \cdot \nabla S - c_0^2 \varepsilon(\mathbf{x}) \mu(\mathbf{x}) \right] = 0. \quad (16)$$

Má-li tato podmínka být splněna pro nenulová \mathbf{E}_0 , musí být nutně

$$|\nabla S|^2 = c_0^2 \varepsilon(\mathbf{x}) \mu(\mathbf{x}). \quad (17)$$

Nyní ještě snadno nahlédneme, že

$$c_0^2 \varepsilon(\mathbf{x}) \mu(\mathbf{x}) = \varepsilon_r(\mathbf{x}) = n^2(\mathbf{x}), \quad (18)$$

a konečně dostáváme rovnici eikonálu

$$\boxed{|\nabla S(\mathbf{x})|^2 = n^2(\mathbf{x})}. \quad (19)$$

Je třeba zdůraznit, že výraz

$$|\nabla S|^2 \neq \quad (20)$$

1.1 Význam eikonálové rovnice

Rovnici chápeme tak, že **místo bodů s konstantní hodnotou eikonálu určuje vlnoplochy**. Jednotkový vektor σ ve směru šíření paprsku se nazývá **paprskový vektor** a je určen rovnicí

$$\boxed{\sigma(\mathbf{x}) = \frac{1}{n(\mathbf{x})} \nabla S(\mathbf{x})}, \quad (21)$$

protože

$$|\sigma|^2 = \frac{|\nabla S|^2}{|n^2|} = 1. \quad (22)$$

Zadá-li nám někdo prostorové rozložení indexu lomu $n(\mathbf{x})$ v kartézských souřadnicích, pak vlastně řešíme Poissonovu rovnici

$$\frac{\partial^2 S}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 S}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 S}{\partial z^2} = n^2(x, y, z). \quad (23)$$

Konečně, z rovnic pro rotaci (6) a (7) je vidět, že \mathbf{E}_0 i \mathbf{H}_0 musejí být kolmé na σ , což odpovídá lokální aproximaci rovinnými vlnoplochami. **Paprsek se šíří podél směru gradientu eikonálu**, protože směr středovaného Poyntingova vektoru

$$\langle S \rangle = \frac{1}{2} \langle \mathbf{E} \rangle \times \langle \mathbf{H} \rangle = \frac{1}{2} \mathbf{E}_0 \times \mathbf{H}_0 = \frac{1}{2\mu c_0} |\mathbf{E}_0|^2 \nabla S = c \langle w \rangle \mathbf{s}, \quad (24)$$

kde w je elektromagnetická hustota energie.

1.2 Zákon lomu pro paprsky

Pro vektor $n\sigma = \nabla S$ platí zřejmě $\nabla \times \nabla S = 0$, což odpovídá podle Stokesovy věty formulí

$$\int_{\gamma} n\sigma \cdot d\mathbf{l} = 0 \quad \text{podél uzavřené křivky } \gamma. \quad (25)$$

Tato rovnice se nazývá Lagrangeův invariant.

Aplikací této rovnice na malý obdélník podél rozhraní dvou prostředí o různých indexech lomu dostaneme Snellův zákon:

$$\int_{\gamma} n\sigma \cdot d\mathbf{l} = n_1 D \sin \theta_1 - n_2 D \sin \theta_2 = 0 \implies n_1 \sin \theta_1 = n_2 \sin \theta_2. \quad (26)$$

1.3 Fermatův princip

Z rovnice pro Lagrangeův invariant lze také nahlédnout jiný princip. Uvažujme dvě blízké vlnoplochy S_i a S_f a uzavřenou křivku začínající na S_i v bodě A_i , pokračující do bodu A_f na S_f podél skutečné dráhy paprsku a jiný bod B na S_f . Pak platí

$$\int_{A_i}^{A_f} n\sigma \cdot d\mathbf{l} + \int_{A_f}^B n\sigma \cdot d\mathbf{l} + \int_B^{A_i} n\sigma \cdot d\mathbf{l} = 0, \quad (27)$$

prostřední integrál je nulový, protože vede po vlnoploše. Proto

$$\int_{A_i}^{A_f} n\sigma \cdot d\mathbf{l} = \int_{A_i}^B n\sigma \cdot d\mathbf{l}. \quad (28)$$

Uvažujeme-li plochy opravdu blízko sebe, lze první integrál aproximovat prostě ndl , kde $d\mathbf{l}$ je vzdálenost vlnoploch. Druhý integrál pak bude $ndl \frac{1}{\cos \alpha}$, kde α je úhel odklonu od směru paprsku. Proto

$$(ndl)_{\text{po paprsku}} = (ndl \frac{1}{\cos \alpha})_{\text{po libovolné křivce}} \leq (ndl)_{\text{po libovolné křivce}}, \quad (29)$$

což lze po zavedení optické dráhy $d = n|\sigma \cdot \mathbf{l}|$ číst jako vztah

$$d_{\text{po paprsku}} \leq d_{\text{po libovolné křivce}}. \quad (30)$$

To je formulace **Fermatova principu**: světlo se šíří tak, aby se minimalizovala délka optické dráhy. Nicméně obecněji lze tento formulovat tak, že optická dráha má být extrémální, nemusí jít nutně o minimum. Ovšem zde se připojuje do hry zase nějaká stabilita a tak, ale v optice to nikdo moc neřeší, takže kdo ví...

2 PAPRSKOVÁ ROVNICE

Kromě eikonálové rovnice je užitečné zformulovat rovnici, která přímo popisuje paprsek. Dráhu paprsku popíšeme křivkou $\mathbf{r}(p)$ (nevolíme parametr s , protože toto písmenko už znamená tři různé věci). Jednotkový tečný vektor ke křivce bude

$$\sigma(p) = \frac{d\mathbf{r}}{dp}. \quad (31)$$

Nyní odvodíme paprskovou rovnici

$$\frac{d}{dp} \left(n \frac{d\mathbf{r}}{dp} \right) = \nabla n. \quad \text{eq:paprsek} \quad (32)$$

Platí totiž

$$\frac{d}{dp} \left(n \frac{d\mathbf{r}}{dp} \right) = \frac{d}{dp} (n\sigma) = \frac{d}{dp} \nabla S = (\sigma \cdot \nabla) \nabla S = \left(\frac{1}{n} \nabla S \cdot \nabla \right) \nabla S = \quad (33)$$

$$= \frac{1}{2} \left[\frac{1}{n} \nabla (\nabla S)^2 \right] = \frac{1}{2n} \nabla (n\sigma)^2 = \frac{1}{2n} (2n \nabla n) = \nabla n. \quad (34)$$

Paprskovou rovnici (32) používáme tak, že při zadaném rozložení indexu lomu $n(x, y, z)$ hledáme křivku $\mathbf{r}(p) = (x(p), y(p), z(p))$, jejíž jednotlivé složky splňují rovnice

$$\frac{d}{dp} \left(n(x, y, z) \frac{dx}{dp} \right) = \frac{dn}{dx}, \quad (35)$$

$$\frac{d}{dp} \left(n(x, y, z) \frac{dy}{dp} \right) = \frac{dn}{dy}, \quad (36)$$

$$\frac{d}{dp} \left(n(x, y, z) \frac{dz}{dp} \right) = \frac{dn}{dz}. \quad (37)$$

Příklad 1. V prostředí s konstantním indexem lomu n řešíme soustavu

$$n \frac{d^2x}{dp^2} = n \frac{d^2y}{dp^2} = n \frac{d^2z}{dp^2} = 0, \quad (38)$$

jejím řešením je

$$\mathbf{x}(p) = \mathbf{a}p + \mathbf{x}_0, \quad (39)$$

což je rovnice přímky.

Pro lineární změnu indexu lomu $n(x, y) = \alpha x + n_0$ máme rovnice

$$\frac{d}{dp} \left((\alpha x + n_0) \frac{dx}{dp} \right) = \alpha, \quad \frac{d}{dp} \left((\alpha x + n_0) \frac{dy}{dp} \right) = 0, \quad (40)$$

odkud dostaneme

$$\alpha x^2 + 2n_0x - (\alpha p^2 + C_x) = 0 \quad (41)$$

a pak můžeme rovnici vyřešit.

[TODO: Abbeův invariant]