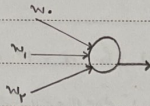


گزارش سؤالات:

۱) این سوال طراحی یک سیستم ساده است که دارای دو ورودی x_1 و x_2 و یک bias ثابت است و یک

x_1	x_2	y
-1	-1	1
-1	1	-1
1	-1	-1
1	1	-1



فرقته NOR را باید learn کند.

فرض کنید برای هر یک از ورودی ها مقدار می دهیم.

برای تعیین شرط اجرای این سیستم، مقدار را برابر = تغییرات تغییرات (تغییر حد معین) (معمولاً کوچک) می دهیم و در هر iteration

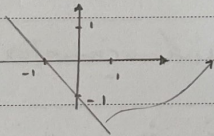
در while برای Sample که مقدار را می دهیم و در همین مرحله Learning Rate را نیز می دهیم. در اینجا

در هر شرط while، بیشترین تغییرات را حساب می کنیم. در نهایت هم وزن ها را در یک محاسبه شده باقی می ماند

شان داده خواهد شد. (تغییر حساب را می توان با شرط while انجام داد)

Stochastic C برای این سوال مقدار تغییرات در هر Sample، weights را update می کنیم.

در نهایت به دنبال حساب می دهیم و به دست می آوریم:



$$x + y + 1 = 0$$

مثلاً $-0.5, -0.5, -0.5$ یا $0.5, 0.5, 0.5$

۲) سوال ۲ تا دو بار برای یک سؤال لایه است به همان ترتیب باید که در سؤال ۱ انجام دهیم، اما تعداد Sample که

در dataset داده شده است و مانند نمونه قبل ۴ تا است اما تعداد ورودی ها ۲ تا است و در هر مرحله، مقدار را

در این سوال باید مقدار تغییرات را انجام دهیم، خود تابع Activation است جواب در نهایت باید در هر یک از آن ها

function

دسته بندی و البته علاوه بر این همان خط مرز را نیز رسم کنیم.

Activation Function را برای برآورد مقدار خطا در iteration بعدی استفاده می‌کنیم و این شرط را هم در نظر می‌گیریم:

$$\bar{w} \cdot \bar{x} < 0 \text{ for } d = -1, \quad \bar{w} \cdot \bar{x} > 0 \text{ for } d = 1$$

همواره دقت و خطا نیز رسم می‌شود و می‌توان همان دقت boundary را مشاهده کرد.

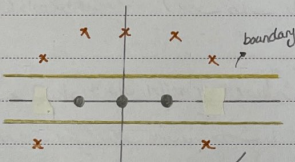
→ توضیحات تکمیلی این سوال بعد از پایان سوال ۳.

(۲) در بخش حل پرسش Madaline دو تابع چند perceptron را بهم خواهیم داشت. perceptron های صحت

Parallel و در نهایت فرم کلی این perceptron را نیز رسم می‌کنیم (مثلاً And Function)

نتیجه می‌توانیم را خواهیم داشت. برای مثال خاصه ای که می‌خواهیم نتایج رسم کنیم است، فرض کنیم این فرایند یک perceptron

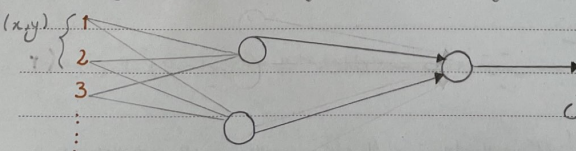
است و بعد هم and بین تمام جواب های برای هر فصل



شکل (۲) برای جواب این شکل یاد گرفت که حل Madaline می‌تواند این دست

برای داده های صحت که اطراف نقاط می‌تواند رسم شود و این خاصه را جدا می‌کنیم.

input layer hidden layer output layer



لایه میانی ۲ boundary مشخص می‌شود

برای نمایش مشخص می‌شود.

البته این حد قابل تغییر است و می‌توان

تعدادی بیشتری حد کرد.

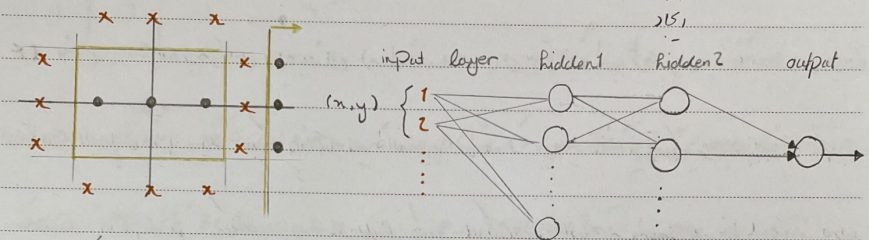
→ تعداد ورودی ۲ است فقط (۱) داده شده.

در نهایت بین از خروجی And گرفته می‌شود (توسط لایه آخر) و جواب را به در دسترس است.

شکل ۱: همانند شبکه‌های عصبی MLP می‌تواند تمام problem که را solve کند در Theory

در شکل ۱-۱ عدد ۱ لایه مخفی دارد برای تشخیص خطوط در فرض And می‌تواند در این سوال از آنها تشخیص

خطوط And می‌تواند یک Convex بودن این مسئله را تشخیص دهد برای Convex بودن این مسئله



همانند شکل ۱-۱ مخفی بوده می‌تواند تشخیص دهد این مسئله را تشخیص دهد

مخفی شده در لایه مخفی (hidden2) و این خطوط Convex را می‌تواند تشخیص دهد و در نهایت می‌تواند output را تشخیص دهد

Convex می‌تواند (And) ... می‌تواند از این مسئله ... می‌تواند از این مسئله ...

در هر یک از اینها (y, x) نقاط هستند و نقاط داده‌ای می‌تواند تشخیص دهد Sample ... neuron

hidden2 هم می‌تواند تشخیص دهد ...

۲) داده‌ها ۲: variable که می‌تواند تشخیص دهد while ...

شماره ۱: iteration ... Factor ...

برای جواب ...

۳. تمام نقاط راه حل نه شده برای این سوال نیست "ب" بارش MLP است اما با روش Madeline آن تعجب قابل

حل نیست چرا که نیاز به یک لایه hidden داریم دارد ولی Madeline تنها یک لایه میانی دارد و تنها Convolution با مشخص کردن

و And تمام Convolution با مسائل نمی شود پس آن سوال با Madeline قابل حل نیست.

۴. روش MLP به طور کامل جواب می دهد (به طور استثنای ۳ تعجب ب توضیح داده شده است در این روش

تعدادی لایه میانی داریم. لایه ورودی که داده می آید لایه hidden می دهد و این لایه تمام خطوط را برای جدا سازی لایه است

سیستم به تعداد perceptron که می کشد. لایه hidden از تعجب And برین دارای خاصیت Convolution دارد خطوط ایجاد شده دارد

و در آن لایه output And تمام Convolution با این اعداد هر مسئله قابل حل است. (Theory)

حال این سوال در سیستم بزرگ تعدادی اعداد [0-9] است و ورودی می آید و pixel های تعدادی هستند 28×28 است

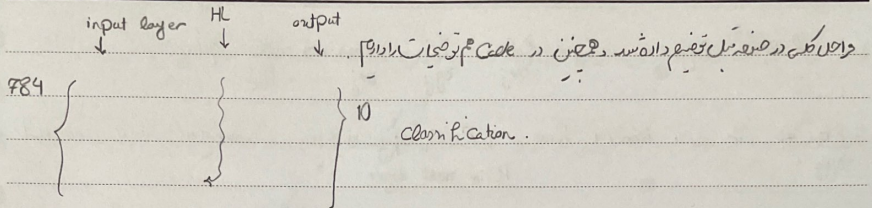
و ما آن را تبدیل به 784 کردیم برای ورودی. آنرا normalize می کنیم (جواب بهتر)، تعداد دسته های که داریم را مشخص می کنیم

در اینجا 10 دسته بزرگ مختلف داریم. حال بزرگ اضافه کردن لایه ها است. آخرین لایه 10 neuron است برای

دسته بندی کردن، لایه ورودی هم اضافه شده است 784 دارد. حال در این میان می خواهیم لایه hidden قرار

دهیم. تعداد لایه های میانی، و همچنین تعداد neuron های که در هر کدام از این لایه ها استفاده می شود بر روی وقت تاثیر دارد

همین بزرگ (بزرگت افزاینده یا کاهش) Complexity تاثیر دارد.



it could be different number of neurons it depends on our decision.

تغییر kernel ها و نحوه دیگر شده ما خود به خود به نظر می آید که در اینجا تعداد نوت و خط را هم می بینیم.

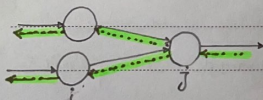
تعداد بسیار کم و فقط در کسری از شبکه ها تغییر داده می شود. neuron های آن است.

۵) توصیف مدل کار MLP در مثال قبل مطرح شد حال نوبت اجرای شبکه به مرحله این رسیده است. ابتدا به شرح کار است.

Backpropagation محاسبه می شود. در توصیف سوال پیش دیدیم که در این مرحله باید داشت و جواب ما می آید به یادداشت این است.

error لایه های پائین تر به لایه های بالاتر منتقل می شود. error از لایه های بالا به لایه های پایین تر منتقل می شود. backpropagation

ابتدا Forward pass می شود. در output layer و error لایه های hidden



$$w_{ji} = w_{ji} + \Delta w_{ji} = -\eta \frac{\partial E}{\partial w_{ji}}$$

$$v_j = \sum_i w_{ji} x_i \quad \frac{\partial E}{\partial w_{ji}} = \frac{\partial E}{\partial v_j} \frac{\partial v_j}{\partial w_{ji}} = -\delta_j x_i \quad \text{local gradient neuron } j$$

$\Delta w_{ji} = \eta \delta_j x_i \rightarrow$ Compute δ_j for hidden and output layer: (output layer)

$$\delta_j \rightarrow -\frac{\partial E}{\partial v_j} = -\frac{\partial E}{\partial e_j} \frac{\partial e_j}{\partial v_j} \frac{\partial v_j}{\partial e_j} = -e_j (-1) \phi'(v_j) \rightarrow e_j \phi'(v_j) = (d_j - y_j) \phi'(v_j)$$

PAPCO

پایه output لایه $e_j(n) = d_j(n) - y_j(n)$

activation function

فشار

→ hidden layer: $-\delta_j = -\frac{\partial F}{\partial v_j} = -\frac{\partial E}{\partial v_j} \frac{\partial v_j}{\partial y_j} \Rightarrow -\frac{\partial E}{\partial y_j} \cdot \phi'(v_j)$

$-\frac{\partial E}{\partial y_j} \Rightarrow$ we will finally have $\sum_k \delta_k w_{kj}$ δ_j in next layer

local gradient δ_j لا یبرکاً مرتباًست

→ $\delta_j = \phi'(v_j) \cdot (d_j - y_j)$ output δ_j $\delta_j = \phi'(v_j) \cdot \sum_k \delta_k w_{kj}$ $k \neq \text{next layer}$

جمله فوقه را در این بخش ۲ درجه forward و backward دارد و باید برای هر هم به همین شکل ادامه دهیم

در هر زمان که باقی میماند در هر مرحله update میکنیم

در این دوره initialize کردن ما را ملحق و ما را میانی bias و weights را در این مرحله باید در این زمان

در این مرحله training در نهایت وقت ما را میماند

* ما را میماند این قسمت vectorized بوده است و ما را میماند و توابع را در این قسمت Comment

توابع برای binary و output layer و Sigmoid برای binary و output layer

قبل از ختم شدن است و استاده می شود

← این سوال را باید در notebook یا git نه میماند است و ما را میماند توابع را در این قسمت