مليكا احمدى رنجبر

- بسته به نوع دادهها (Spare -> Adam) و همچنین هدف اصلی (اینکه مدل سریعتر همگرا شود -> Adam یا Generalization بیشتری داشته باشد)، میتوان PGptimizerهای مختلفی را انتخاب کرد، اگرچه که تصور میشد کترین Adam بیشتری داشته باشد)، میتوان دید که الگوریتم SGD + NESTEROV هم میتواند بسیار خوب واقع شود. با توجه به سایتهای مشخص شده، باید پیچیدگی شبکه را نیز برای انتخاب Optimizer در نظر بگیریم، چراکه Adam شاید در مدلهای بسیار پیچیده کتر از SGD باشد. و به طور کلی SGD در دادههای چراکه Training Data دارد، با توجه به مودارهای قرار داده شده است. برای Adam انتخاب SGD کتر است. اگرچه امکان ترکیب این دو نیز هست، برای Adam آگر هم سرعت همگرایی محم باشد همانطور که گفته شد کترین Adam مست.
- ❖ هدف اصلی این سوال یادگیری Pytorch است. در ابتدا Dataset را با استفاده از torchvision می گیریم که به شکل زیر است:

```
# Load Dataset & Data Augmentation
transform = transforms.Compose(
    [transforms.RandomCrop(32, padding=4),
        transforms.RandomHorizontalFlip(),
        transforms.RandomAffine(degrees=40, scale=(.9, 1.1), shear=0),
        transforms.RandomPerspective(distortion_scale=0.2),
        transforms.ColorJitter(brightness=0.5, contrast=0.5, saturation=0.5),
        transforms.RandomRotation(30),
        transforms.ToTensor(),
        transforms.Normalize((0.5, 0.5, 0.5), (0.5, 0.5, 0.5))])
```

نگته محم برای transform است که دادههای ما را نرمال میکند و Data Augmentation را نیز برای آموزش محمتر (حالتهای مختلف ورودیهای) داریم و سپس Dataset را Download میکنیم. برای Test Data نیز همین روش را داریم. Classهای موجود را نیز مشخص مینماییم:

این Dataset دارای تصاویر رنگی 32*32 پیکسل است که در این 10 دسته جای دارند.

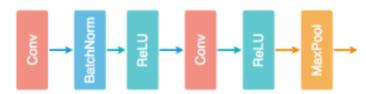
پس از این مراحل اولیه، به کمک Pytorch لایههای شبکه خود را مشخص میکنیم مه با توجه به شکل داده شده د صورت سوال است، در مرحله اول Convolution و خروجی آن به Fully Connected داده می شود. برای این کار Class درست کرده و از Moduleها و Featureهای Pytorch استفاده میکنیم. برای مثال یک قسمت را ببینیم که 3 بار تکرار شده است:

```
class Network(nn.Module):
    def __init__(self):
        super().__init__()
        self.conv_layer = nn.Sequential(

        # Conv Layer block 1
        nn.Conv2d(in_channels=3, out_channels=32, kernel_size=3),
        nn.BatchNorm2d(32),
        nn.ReLU(inplace=True),
        nn.Conv2d(in_channels=32, out_channels=64, kernel_size=3),
        nn.ReLU(inplace=True),
        nn.ReLU(inplace=True),
        nn.MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2),
```

این قسمت پیادهسازی این لایههای میباشد:

Convolutional Layers



و Pytorch به آسانی تمام این لایهها را آماده دارد، به طور کلی قسمت ReLU که Climension و Dimension) و است، Mean هم Mean و Standard Deviation را محاسبه میکند (برای هر Dimension) و سرعت آموزش را افزایش می دهد. Channelهای خروجی نیز در اکثر مراحل افزایش می یابد. قسمت بعدی نیز به شکل زیر است:

و برای هر لایه Linear یک تعدادی ورودی و خروجی داریم، همانطور که میبینیم خروجی در نمایت 10 است، که برابر 10کلاس اصلی است.

```
self.fc_layer = nn.Sequential(
    nn.Dropout(p=0.1),
    nn.Flatten(),
    nn.Linear(120 * 4 * 4, 512),
    nn.ReLU(),
    nn.Linear(512, 256),
    nn.ReLU(),
    nn.Dropout(p=0.1),
    nn.Linear(256, 10)
)
```

مراحل گفته شده در بالا صرفا مشخص کردن لایههای مورد نظر است، و در مرحله forward تمام آنها را صدا میزنیم و ورودی را میدهیم:

```
def forward(self, x):
    # conv layers
    x = self.conv_layer(x)
    # fc layer
    x = self.fc_layer(x)
    return x
```

تا به اینجا شبکه مورد نظرمان را با ساختار دلخواه درست کردیم و اکنون باید از آن استفاده کنیم و سایر موارد را مثل Optimizer, Loss Function را تعیین کنیم:

```
Loss = nn.CrossEntropyLoss()
Optimizer = optim.Adam(Model.parameters(), lr=0.001)
```

از کلاس شبکه یک Instance می سازیم و موارد دیگر را Set می کنیم. نوبت Training است در Epochs 2:

```
for Epoch in range(2):
    running_loss = 0.0
    for i, data in enumerate(trainloader, start=0):
        # Input Data [Inputs, Labels]
        inputs, labels = data

# Zero Gradient's Parameters
        Optimizer.zero_grad()

# Forward, Backward, Optimize
        outputs = Model(inputs)
        loss = Loss(outputs, labels)
        loss.backward()
        Optimizer.step()
```

بر روی Data حرکت کرده عملیات Forward سپس Backward و در نمایت Optimization را انجام می دهیم. در نمایت هم دقت هر کدا از کلاسها را حساب میکنیم:

```
# again no gradients needed
with torch.no_grad():
    for data in testloader:
        images, labels = data
        outputs = Model(images)
        _, predictions = torch.max(outputs, 1)
    # collect the correct predictions for each class
    for label, prediction in zip(labels, predictions):
        if label == prediction:
            correct_pred[classes[label]] += 1
        total_pred[classes[label]] += 1
```

در اینجاً بدون نیاز به Gradient بر روی Test Data شبکه آموزش دیده (Model) را امتحان میکنیم و تعداد کلاسهای درست تشخیص داده شده را نگه می داریم. برای افزایش سرعت Training روی Run ،GPU میکنیم.

```
Cuda = torch.cuda.is_available()
if Cuda:
    Model = Network().cuda()
    Model = torch.nn.DataParallel(Model, device_ids=range(torch.cuda.device_count()))
else:
    print('No CUDA available, Continue With CPU')
```

در نمایت هم دقت هر کلاس و دقت کل (به علت تعداد پایین Epoch دقت زیادی ندارد) حتی برای اطمینان از صحت عملکرد برنامه بیش از 60 بار با حالات مختف امتحا شد، همچنین با Epoch 4، اما میتوان کم شدن Loss را مشاهده کرد:

** متاسفانه با اینکه وقت بسیار زیادی (بیشتر از 7 ساعت) صرف سوال شد، علت مشکل پیدا نشد:)

```
CUDA available, GPU started
[1, 2000] loss: 2.240
[1, 4000] loss: 2.120
[1, 6000] loss: 2.065
[1, 8000] loss: 2.026
[1, 10000] loss: 1.997
[1, 12000] loss: 1.992
Epoch's Loss: 1004.4215157032013
Epoch's Accuracy: 10.724
[2, 2000] loss: 1.995
    4000] loss: 1.974
[2, 6000] loss: 1.973
[2, 8000] loss: 1.949
[2, 10000] loss: 1.938
[2, 12000] loss: 1.947
Epoch's Loss: 954.6221051216125
Epoch's Accuracy: 13.114
[3, 2000] loss: 1.925
    4000] loss: 1.916
[3, 6000] loss: 1.916
[3, 8000] loss: 1.917
[3, 10000] loss: 1.914
[3, 12000] loss: 1.923
Epoch's Loss: 945.6752637028694
Epoch's Accuracy: 14.058
[4, 2000] loss: 1.898
[4, 4000] loss: 1.893
[4, 6000] loss: 1.896
[4, 8000] loss: 1.886
[4, 10000] loss: 1.896
[4, 12000] loss: 1.879
Epoch's Loss: 921.4202265739441
Epoch's Accuracy: 14.328
```

```
Total Accuracy: 9.75
Accuracy for class plane is: 0.0 %
Accuracy for class car is: 23.8 %
Accuracy for class bird is: 0.0 %
Accuracy for class cat is: 0.0 %
Accuracy for class deer is: 0.0 %
Accuracy for class dog is: 23.9 %
Accuracy for class frog is: 0.0 %
Accuracy for class horse is: 0.0 %
Accuracy for class ship is: 26.1 %
Accuracy for class truck is: 23.7 %
```



- https://alexander-schiendorfer.github.io/2020/02/24/a-worked-example-of-backprop.html
- ✓ https://pytorch.org/tutorials/beginner/blitz/cifar10_tutorial.html
- ✓ https://zhenye-na.github.io/2018/09/28/pytorch-cnn-cifar10.html