

# MCTA028-15: Programação Estruturada



## Aula 13: Pilhas (Segunda Parte)

*Wagner Tanaka Botelho*

*wagner.tanaka@ufabc.edu.br / wagtanaka@gmail.com*

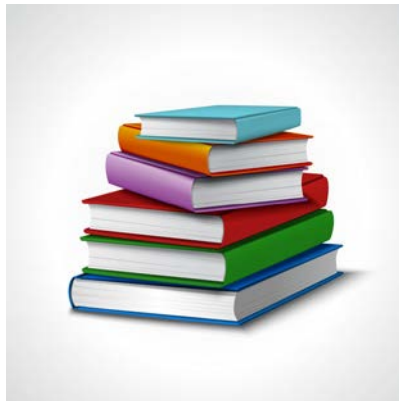
*Universidade Federal do ABC (UFABC)*

*Centro de Matemática, Computação e Cognição (CMCC)*

# Introdução

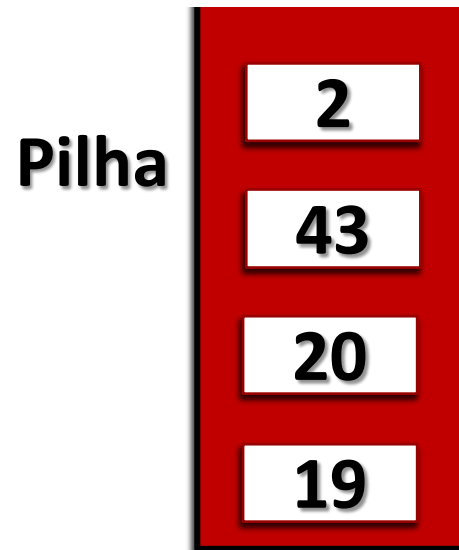
# Introdução

- Diferente das listas, os itens de uma **pilha** se encontram dispostos **uns sobre os outros**:
  - Assim, pode-se **inserir** um novo item na pilha se o colocarmos **ACIMA dos demais** e apenas **removeremos** o item que estiver no **TOPO** da pilha.
- Se quiser acessar determinado elemento da pilha, deve-se **REMOVER** todos os que estiverem sobre ele:
  - Portanto, as pilhas são conhecidas como estruturas do tipo **ÚLTIMO a ENTRAR, PRIMEIRO a SAIR** ou ***Last In First Out* (LIFO)**.



# Introdução

- Na **Ciência da Computação**:
  - Uma **pilha** é uma **estrutura de dados** linear utilizada para **armazenar** e **organizar** dados em um computador;
  - Uma estrutura do tipo pilha é uma **sequência** de **elementos** do **MESMO TIPO**.



# Tipos de Pilhas

# Tipos de Pilhas

## ➤ Alocação estática com acesso sequencial:

- Espaço de **memória** é **alocado** no momento da **compilação** do programa, ou seja, é necessário definir o **número máximo** de elementos da pilha.

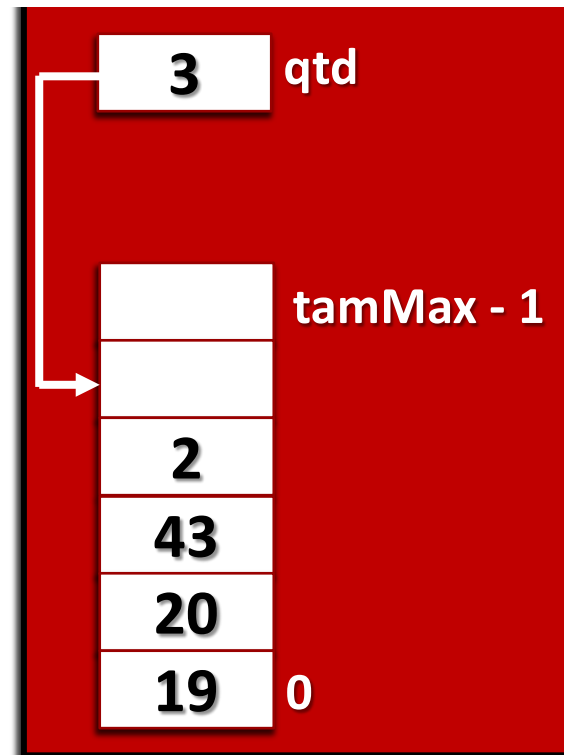
## ➤ Alocação dinâmica com acesso encadeado:

- Espaço de **memória** é **alocado** em **TEMPO DE EXECUÇÃO**:
  - A **PILHA CRESCE** à medida que **NOVOS** elementos são **ARMAZENADOS**;
  - A **PILHA DIMINUI** à medida que elementos são **REMOVIDOS**.
- Cada elemento pode estar em uma área distinta da memória:
  - Cada **elemento** da pilha deve **armazenar**, além da sua **informação**, o **ENDEREÇO DE MEMÓRIA** onde se encontra o **próximo elemento**;
  - Para **acessar um elemento**, é preciso **PERCORRER** todos os seus antecessores na pilha.

# Pilha Sequencial Estática

# Pilha Sequencial Estática

- Tipo mais **simples** de pilha, definida utilizando um **array** e um **CAMPO ADICIONAL (qtd)** que serve para indicar o quanto do **array** está **ocupado** pelos **elementos** inseridos na pilha.





# Definindo o Tipo

```
1  #include<stdio.h>
2  #include<stdlib.h>
3
4  #define tamMax 20
5
6  struct pilha{
7      int qtd;
8      int num[tamMax];
9  };
10
11  typedef struct pilha Pilha;
```

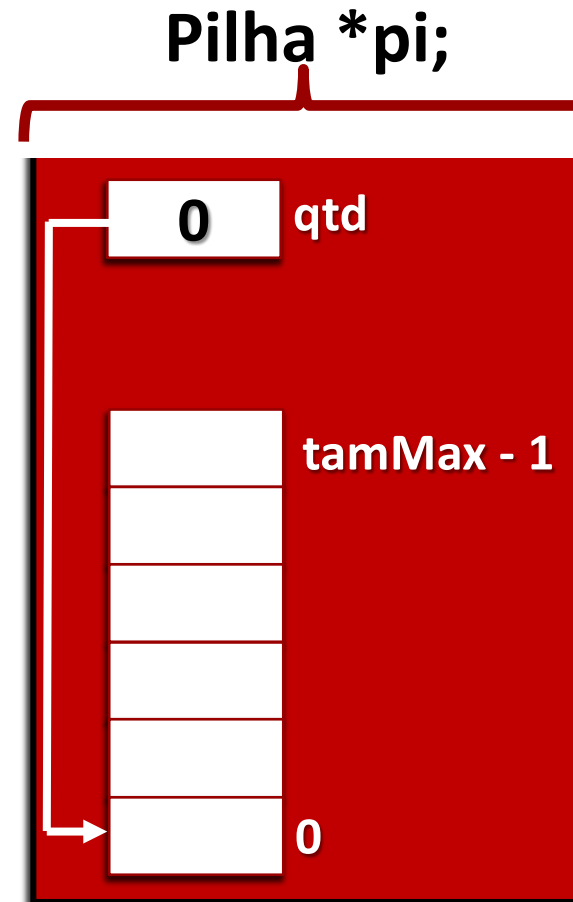
Definindo uma constante (tamanho do *array*).

Definindo o tipo pilha com dois campos:  
+ **qtd (int)**: indica quantidade de elementos inseridos na pilha;  
+ **array num do tipo int**: tipo de dado a ser armazenado na pilha.

Redefinindo a *struct* para encurtar o comando.

# Criando a Pilha

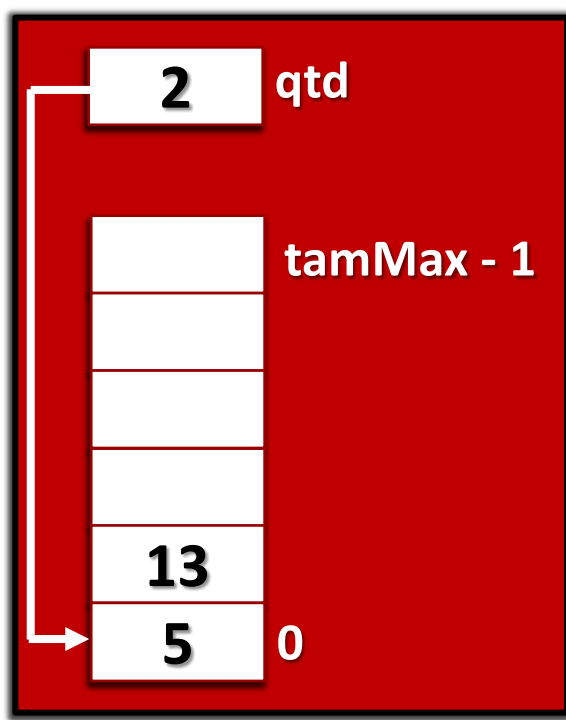
```
13 Pilha* cria_Pilha() {  
14     Pilha *pi; ➡ Ponteiro para estrutura pilha.  
15  
16     pi = (Pilha *) malloc(sizeof(Pilha)); ➡ Alocando a área de memória para a pilha.  
17  
18     if(pi != NULL) {  
19         pi->qtd = 0; ➡ Armazena a quantidade de elementos inseridos na lista.  
20     }  
21  
22     return pi  
23 }
```



## “Destruindo” a Pilha

```
25 void libera_Pilha(Pilha *pi) {  
26     free(pi); ➡ Liberando a memória alocada para a estrutura que representa a pilha.  
27 }
```

# Tamanho da Pilha



`tam = pi->qtd;` → Indica o quanto do **array** já está ocupado pelos elementos inseridos na pilha.

Para saber o tamanho da pilha, basta retornar o valor de **qtd**.

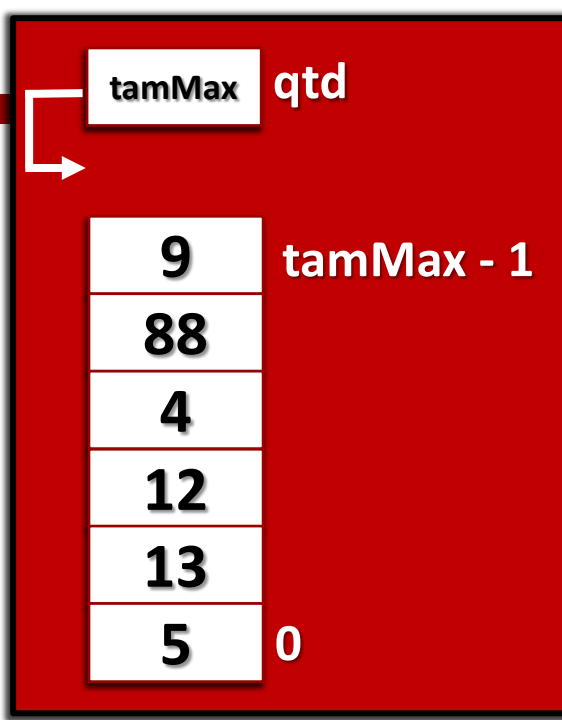
```

29 int tamanho_Pilha(Pilha *pi){
30     int tam = 0;
31
32     if(pi == NULL){ → Se for verdade, algum problema aconteceu na criação da pilha.
33         return -1;
34     }
35     else{
36         tam = pi->qtd; → tam recebe o valor de qtd, ou seja, o tamanho da pilha.
37
38         return tam;
39     }
40 }

```



# Pilha Cheia



**Pilha Cheia:**

$pi \rightarrow qtd == tamMax$

```

42 int pilha_Cheia(Pilha *pi){
43     if(pi == NULL){
44         return -1;
45     }
46     else{
47         if(pi->qtd == tamMax){
48             return 1;
49         }
50         else{
51             return 0;
52         }
53     }
54 }

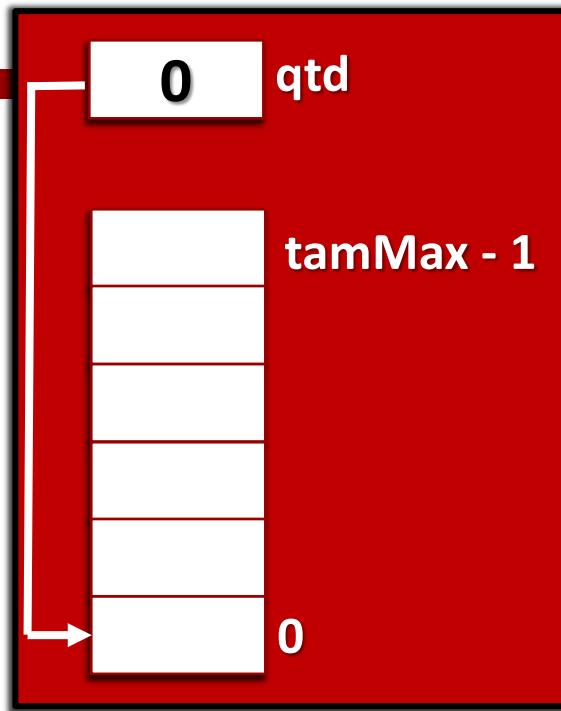
```

➔ Se ocorreu algum problema na criação da pilha, o valor retornado será -1.

➔ A variável **qtd** também é utilizada para saber se a pilha está cheia. Basta verificar se **qtd** = ao tamanho do **array** (**tamMax**).

➔ Se a pilha não estiver cheia, o valor retornado será 0.

# Pilha Vazia



Pilha Vazia:  
`pi->qtd == 0`

```

56 int pilha_Vazia(Pilha *pi){
57     if(pi == NULL){
58         return -1;
59     }
60     else{
61         if(pi->qtd == 0){
62             return 1;
63         }
64         else{
65             return 0;
66         }
67     }
68 }

```

Se ocorreu algum problema na criação da pilha, o valor retornado será -1.

A variável **qtd** também é utilizada para saber se a pilha está vazia. Basta verificar se **qtd** = 0.

Se a pilha não estiver vazia, o valor retornado será 0.

**Inserindo na Pilha**

```

70 int insere_Pilha(Pilha *pi, int num){
71     if(pi == NULL){
72         return 0;
73     }
74     else{
75         if(pi->qtd == tamMax){
76             return 0;
77         }
78         else{
79             pi->num[pi->qtd] = num;
80             pi->qtd++;
81             return 1;
82         }
83     }
84 }

```

Se ocorreu algum problema na criação da pilha, o valor retornado será 0.

Se a pilha estiver cheia, o valor retornado será 0.

Inserindo o elemento (num) no topo da pilha.

Incrementando a quantidade de elementos da pilha.

→ `insere_Pilha(pPilha, 12);`

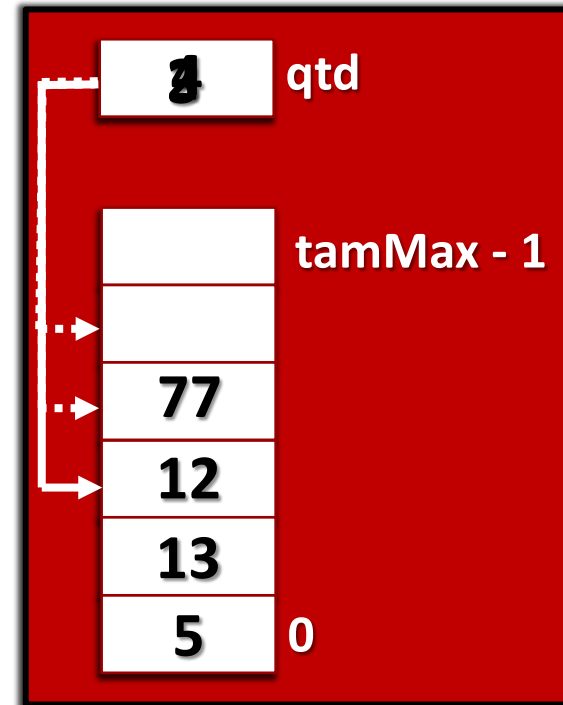
`pi->num[2] = 12`

`pi->qtd = 3`

→ `insere_lista(pPilha, 77);`

`pi->num[3] = 77`

`pi->qtd = 4`



## Removendo um Elemento da Pilha

```

86 int remove_Pilha(Pilha *pi){
87     if(pi == NULL || pi->qtd == 0){
88         return 0;
89     }
90     else{
91         pi->qtd--;
92         return 1;
93     }
94 }

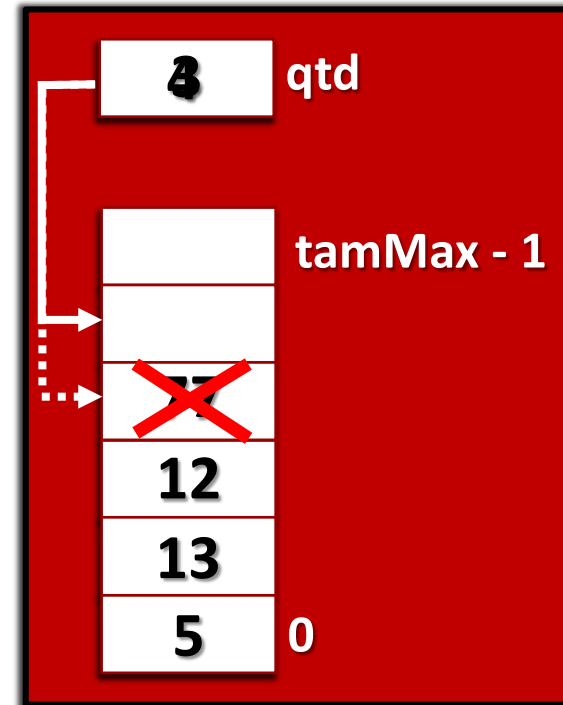
```

Se ocorreu algum problema na criação da pilha ou se estiver vazia, o valor retornado será 0.

Diminuindo em uma unidade a quantidade de elementos armazenados na pilha.

→ remove\_Pilha(pPilha);  
pi->qtd = 3

O topo da pilha fica **duplicado**. Entretanto, a posição é considerada **NÃO** ocupada por elementos na pilha.





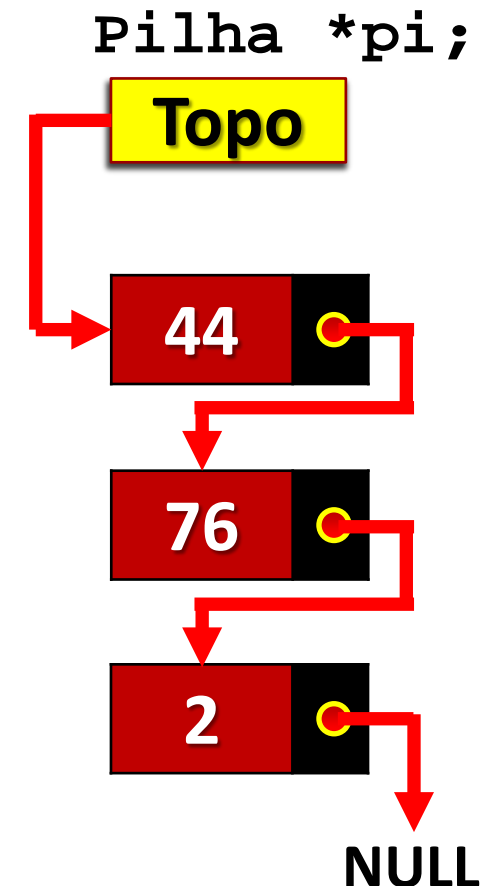
# Pilha Dinâmica Encadeada

# Pilha Dinâmica Encadeada

- Pilha definida utilizando **ALOCAÇÃO DINÂMICA** e **ACESSO ENCADEADO** dos elementos;
- Cada **elemento** da pilha é **ALOCADO DINÂMICAMENTE**:
  - À medida que os **elementos** são **inseridos** no **TOPO** da pilha;
  - **Memória liberada**, à medida que são **removidos**;
  - É um **ponteiro** para uma estrutura que contém **DOIS campos** de informação:
    - **DADO**: utilizado para armazenar a informação inserida na pilha;
    - **Prox**: ponteiro que indica o **próximo** elemento na pilha.

# Pilha Dinâmica Encadeada

- Além da estrutura que define seus elementos, a **pilha** utiliza **ponteiro para ponteiro** para guardar o **primeiro** elemento ou “**TOPO**” da pilha:
- Mesma ideia utilizada na implementação da **lista dinâmica encadeada**;
- A diferença é que uma **pilha** apenas permite um **ÚNICO** tipo de **inserção** e **remoção**:
  - No **TOPO** da pilha.



# Definindo o Tipo

```
1  #include<stdio.h>
2  #include<stdlib.h>
3
4  struct elemento{
5      int numero;
6      struct elemento *prox;
7  };
8
9  typedef struct elemento Elem;
10
11 typedef struct elemento *Pilha;
```

numero

prox



Definindo o tipo que descreve cada elemento da pilha.  
+ \*prox: ponteiro para o próximo elemento da pilha;  
+ numero: tipo de dado (int) a ser armazenado na pilha.

Redefinindo a *struct* para encurtar o comando.

Pilha \*pi;

É um ponteiro para Pilha que já é um ponteiro para a **struct** elemento. Portanto, pi é um ponteiro para ponteiro. Por ser ponteiro para ponteiro, pi armazena o endereço de um ponteiro.

Topo (\*pi)



numero

prox



## Criando a Pilha

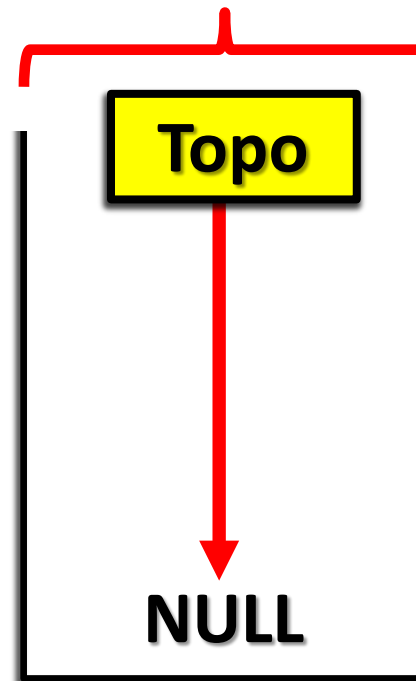
```
13 Pilha* cria_Pilha(){
14     Pilha *pi = NULL;
15
16     pi = (Pilha*) malloc(sizeof(Pilha));
17
18     if(pi != NULL){
19         pi = NULL;
20     }
21
22     return pi;
23 }
```

Alocando uma área de memória para armazenar o endereço do TOPO da pilha.

\*pi é um ponteiro para ponteiro

Se o conteúdo de pi é diferente de NULL, a alocação da memória foi realizada.

Pilha \*pi;



**“Destruindo” a Pilha**

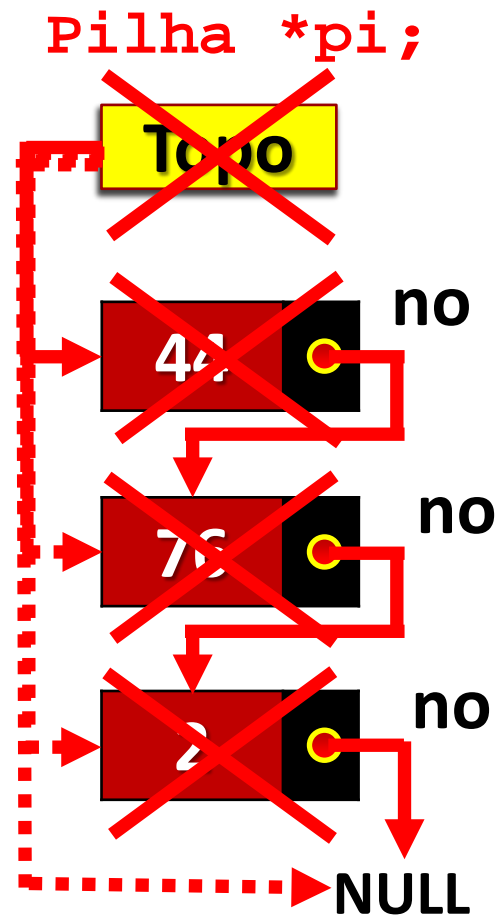


```

25 void libera_Pilha(Pilha *pi){
26     if(pi != NULL){ ➡ Se a pilha foi criada com sucesso.
27         Elem *no = NULL;
28         while ((*pi) != NULL){
29             no = *pi;
30             *pi = (*pi) ->prox;
31             free(no);
32         }
33         free(pi);
34     }
35 }

```

**➡ Cada elemento da pilha é percorrido, enquanto conteúdo do TOPO da pilha for diferente de NULL.**



# Tamanho da Pilha

# Tamanho da Pilha

- Diferente da **pilha sequencial estática**, para saber o tamanho da pilha dinâmica, é preciso **PERCORRER** toda a pilha, **CONTANDO** os elementos inseridos nela, até encontrar o seu **final (NULL)**.

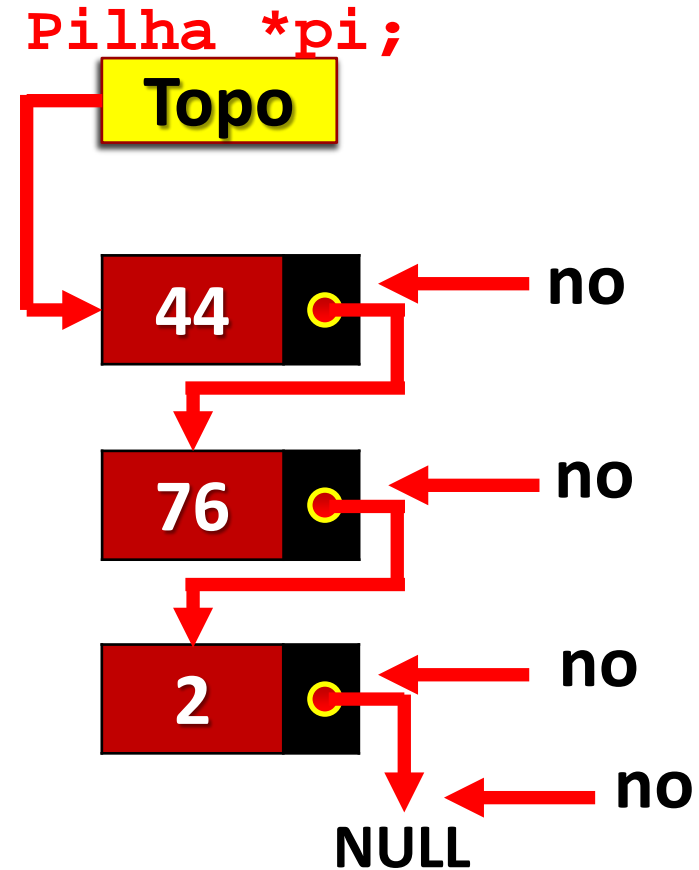
```
37 int tamanho_Pilha(Pilha *pi) {  
38     int cont = 0;  
39     if(pi == NULL) {  
40         return 0;  
41     }  
42     else {  
43         Elem *no = NULL;  
44         no = *pi;  
45         while(no != NULL) {  
46             cont++;  
47             no = no->prox;  
48         }  
49         return cont;  
50     }  
51 }  
52 }
```

Verifica se a pilha foi criada com sucesso.

Nó aponta para o topo da pilha (primeiro elemento).

Percorre a pilha até o valor do nó for diferente de NULL (fim da pilha).

cont = 3



# Pilha Cheia

# Pilha Cheia

- Na **pilha dinâmica encadeada** somente será considerada **CHEIA** quando **NÃO** tiver mais **memória** disponível para alocar novos elementos:
  - Apenas ocorrerá quando a chamada da função **malloc( )** retornar **NULL**.

**Pilha Vazia**

# Pilha Vazia

- Uma **pilha dinâmica encadeada** é considerada **VAZIA** sempre que o conteúdo do “**TOPO**” apontar para a constante **NULL**.



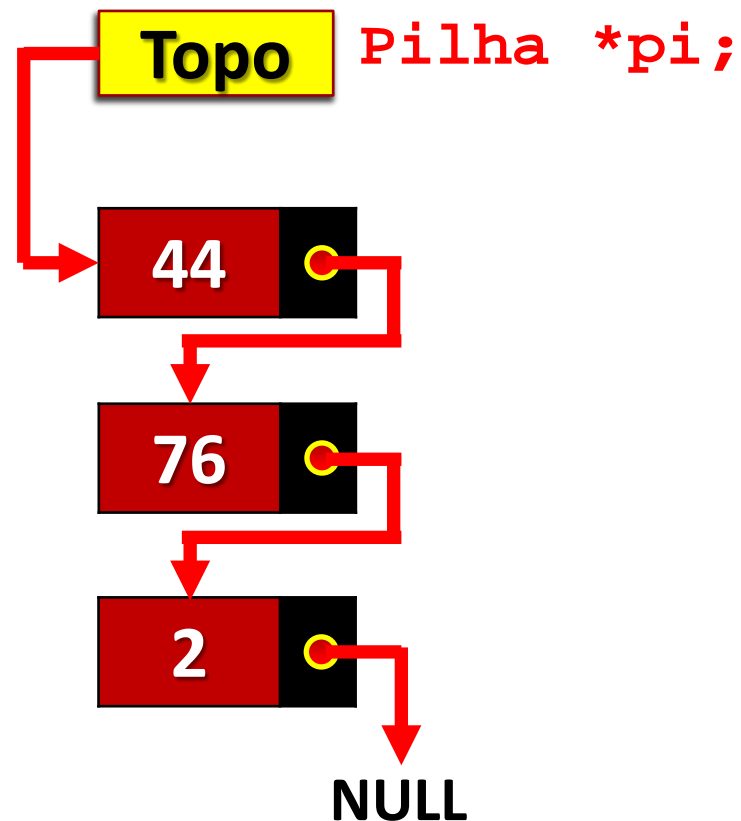
```
54 int pilha_Vazia(Pilha *pi) {  
55     if(pi == NULL) {  
56         return -1;  
57     }  
58     else{  
59         if(*pi == NULL) {  
60             return 1;  
61         }  
62         else{  
63             return 0;  
64         }  
65     }  
66 }
```

Verifica se a pilha foi criada com sucesso.

Acessa o conteúdo do topo (\*pi) para comparar com NULL.

Se a pilha estiver vazia.

Pilha não vazia.



## Inserindo um Elemento na Pilha

```

68 int insere_Pilha(Pilha *pi, int num){
69     if(pi == NULL){
70         return 0;
71     }
72     else{
73         Elem *no = NULL;
74         no = (Elem*) malloc (sizeof(Elem));
75
76         if(no == NULL){
77             return 0;
78         }
79         else{
80             no->numero = num;
81             no->prox = (*pi);
82             *pi = no;
83             return 1;
84         }
85     }
86 }

```

Verifica se a pilha foi criada com sucesso.

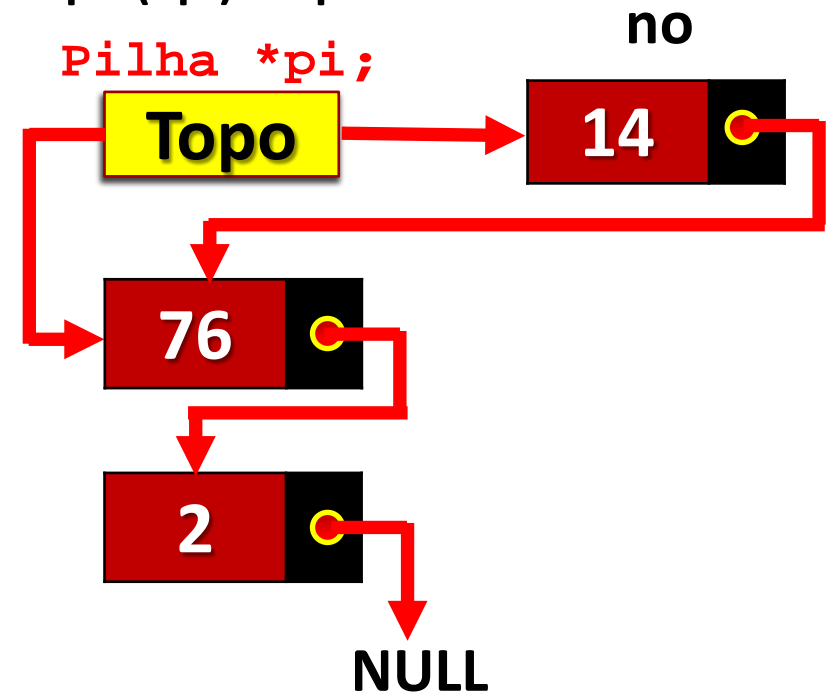
Alocando espaço na memória.

Se não foi possível alocar memória.

Copiando (para o nó) o número recebido como parâmetro.

Nó está apontando para o topo (\*pi) da pilha.

O topo (\*pi) da pilha aponta para o nó.



## Removendo um Elemento da Pilha

```

88 int remove_Pilha(Pilha *pi) {
89     if(pi == NULL) {
90         return 0;
91     }
92     else{
93         if ((*pi) == NULL) {
94             return 0;
95         }
96         else{
97             Elem *no = NULL;
98             no = *pi;
99             *pi = no->prox;
100             free(no);
101             return 1;
102         }
103     }
104 }
105
106

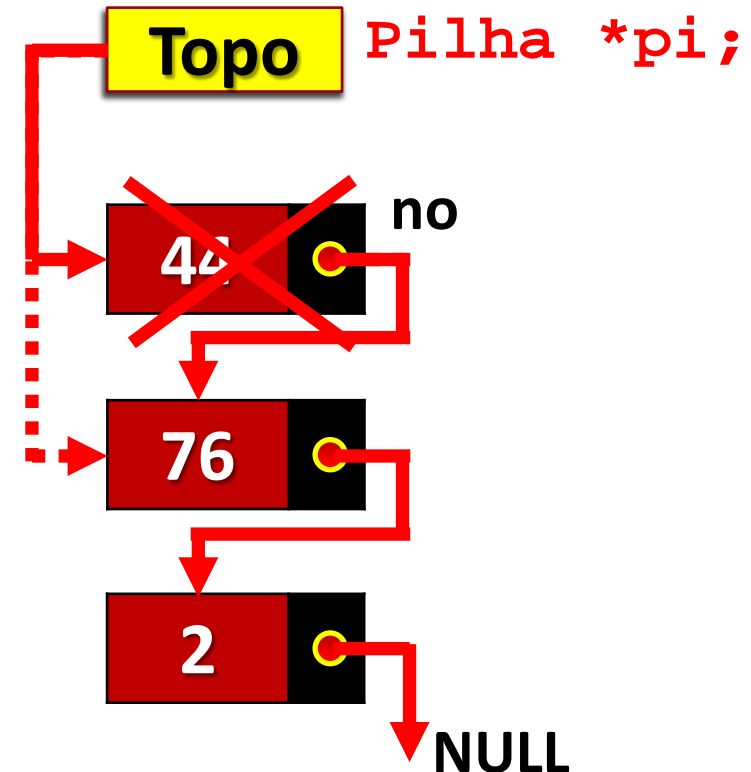
```

Verificar se a remoção é possível.

`no = *pi;` → Ponteiro no aponta para o topo da pilha (pi).

`*pi = no->prox;` → pi está apontando para o próximo elemento da lista.

`free(no);` → Liberando o nó.



# Referências

- Slides do Prof. Luiz Rozante;
- SALES, André Barros de; AMVAME-NZE, Georges. Linguagem C: roteiro de experimentos para aulas práticas. 2016;
- BACKES, André. Linguagem C Completa e Descomplicada. Editora Campus. 2013;
- SCHILDT, Herbert. C Completo e Total. Makron Books. 1996;
- DAMAS, Luís. Linguagem C. LTC Editora. 1999;
- DEITEL, Paul e DEITEL, Harvey. C Como Programar. Pearson. 2011;
- BACKES, André. Estrutura de Dados Descomplicada em Linguagem C. GEN LTC. 2016.