

# Тема 1. Электромагнитные волны

## Лекция 3. Плоские электромагнитные волны.

1. Основные понятия, характеризующие волну
2. Решение задачи распространения плоской волны в однородной изотропной среде
3. Свойства плоской волны в однородной среде

### 1. Основные понятия, характеризующие волну

Электромагнитное поле, как форма материи, существует в движении, которое проявляется в виде электромагнитных волн (ЭМВ).

Электромагнитной волной называется процесс распространения в пространстве изменений электромагнитного поля. В практике радиолокации и связи чаще всего используются поля, изменяющиеся во времени по гармоническому закону, поэтому применительно к ним электромагнитной волной можно назвать процесс распространения в пространстве переменного электромагнитного поля.

Сформулируем основные понятия, характеризующие процесс распространения ЭМВ.

**Поверхностью равных фаз** называется воображаемая поверхность в пространстве, во всех точках которой начальные фазы напряженностей поля одинаковы.

**Электромагнитная волна** (волновой процесс) характеризуется тем свойством, что поверхности равных фаз перемещаются в пространстве с фазовой скоростью, близкой к скорости света.

В зависимости от формы поверхности равных фаз волны бывают: плоские, сферические и цилиндрические.

**Плоской** называется такая электромагнитная волна, у которой поверхности равных фаз образуют семейство параллельных плоскостей (рис. 1).

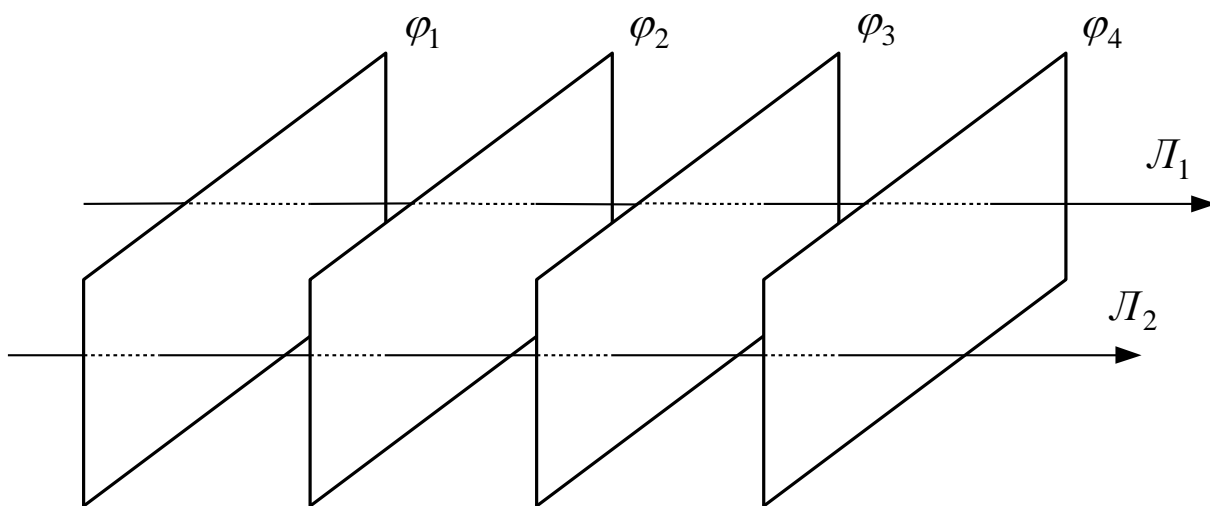


Рис. 1

**Сферической** называют волну, у которой поверхности равных фаз образуют семейство концентрических сфер (рис. 2).

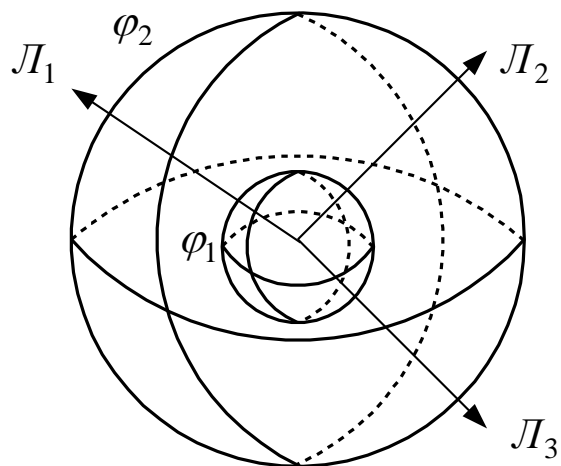


Рис. 2

**Цилиндрическая** ЭМВ имеет поверхности равных фаз в виде семейства коаксиальных цилиндров (рис. 3).

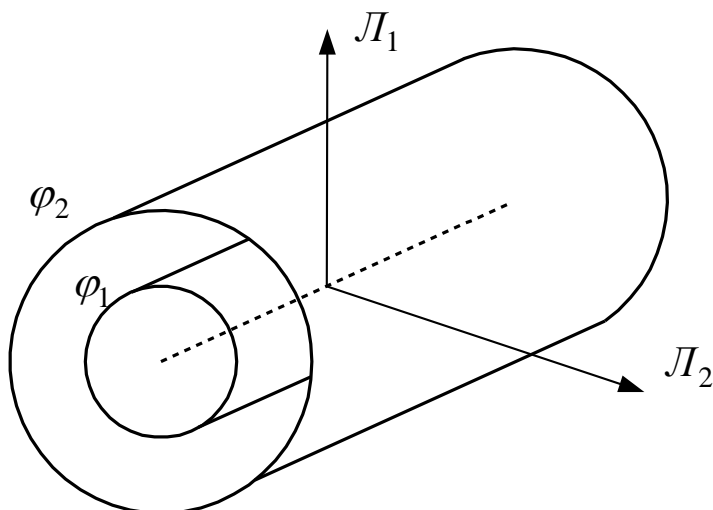


Рис. 3

Для наглядной иллюстрации распространения ЭМВ вводится понятие лучей, которые представляют собой линии, нормальные к семейству поверхностей равных фаз. Направление лучей совпадает с направлением распространения волны (рис. 1 - 3).

Электромагнитная волна характеризуется векторами напряженностей электрического и магнитного полей, каждый из которых может быть представлен с помощью трех проекций на оси выбранной системы координат. В зависимости от наличия (отсутствия) каких-либо составляющих векторов поля ЭМВ делятся на следующие типы: волны типа Е, волны типа Н и волны типа ТЕМ.

**Волной типа Е** (поперечно-магнитной волной) называется такая волна, у которой в любой точке наблюдения составляющая вектора магнитного поля, параллельная направлению распространения (лучу), равна нулю, а такая же составляющая электрического поля не равна нулю (рис. 4).

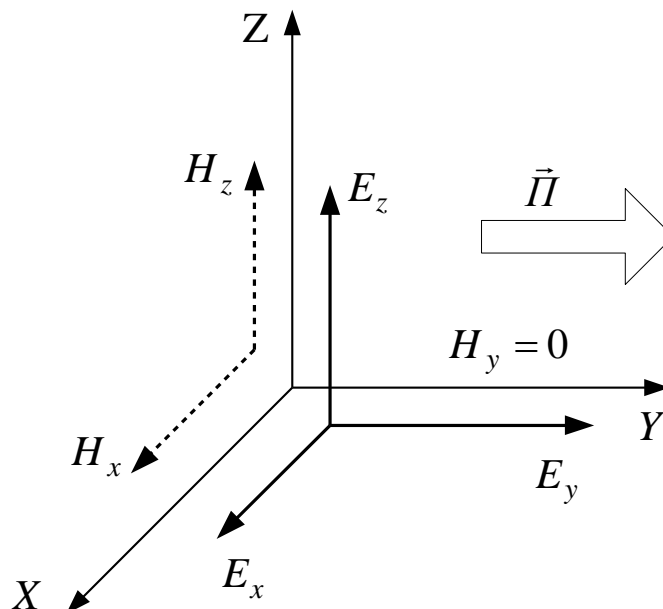


Рис. 4

**Волной типа Н** (поперечно-электрической волной) называется волна, у которой в любой точке наблюдения составляющая вектора электрического поля, параллельная лучу, равна нулю, а такая же составляющая магнитного поля не равна нулю (рис. 5).

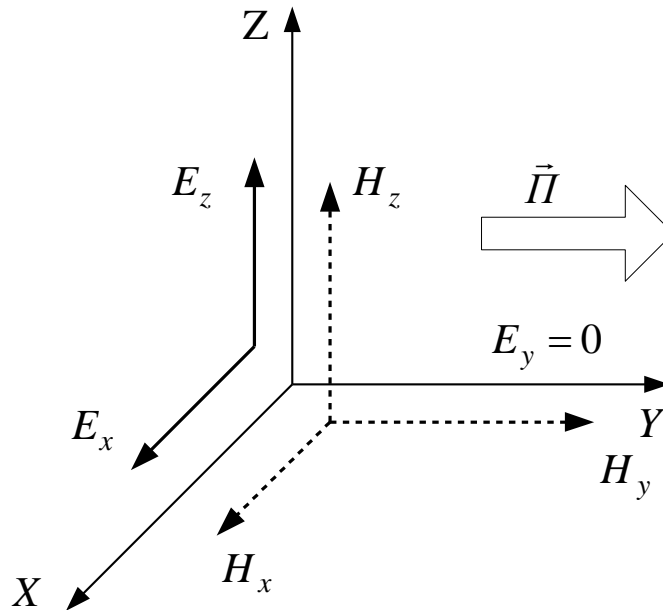


Рис. 5

**Волна типа ТЕМ** (поперечная волна) имеет только составляющие векторов  $\vec{E}$  и  $\vec{H}$ , перпендикулярные направлению распространения.

Задача нахождения напряженностей поля ЭМВ при ее распространении в пространстве формулируется следующим образом.

В неограниченной электрически однородной среде с заданными параметрами  $\epsilon_a$ ,  $\mu_a$  и  $\sigma$  возбуждено гармоническое электромагнитное поле с частотой и известным признаком (заранее заданным свойством). Найти векторные функции  $\vec{E}(M)$  и  $\vec{H}(M)$ .

Как правило, такие задачи решаются по универсальному алгоритму, включающему следующие операции.

1. Выбор подходящей системы координат.
2. Описание известного признака поля ЭМВ в виде математических соотношений в выбранной системе координат.
3. Выбор уравнения для нахождения одной из неизвестных функций  $\vec{E}(M)$ , и  $\vec{H}(M)$  т. д. и упрощение этого уравнения с помощью соотношений, упомянутых во втором пункте.
4. Решение уравнения для выбранной неизвестной функции.
5. Нахождение остальных неизвестных функций по найденной. Этот алгоритм будет в дальнейшем использоваться при решении задач распространения радиоволн различных типов.

#### Выводы:

- 1). По виду поверхности равных фаз различают плоские, сферические и цилиндрические волны;
- 2). Все волны имеют поперечные составляющие поля. Наличие или отсутствие продольных составляющих поля определяет тип волны (Е, Н и ТЕМ).

## 2. Решение задачи распространения плоской волны в однородной изотропной среде

Рассмотрим гармоническое электромагнитное поле, которое обладает следующим наперед заданным свойством: в нем можно провести бесчисленное множество параллельных плоскостей  $S_1, S_2, \dots$ , в каждой из которых напряженности  $\vec{E}$  и  $\vec{H}$  постоянны для фиксированного момента времени, а плотности свободных зарядов  $\rho(M)$  и сторонних токов  $\vec{j}^{cm}(M)$  равны нулю (рис. 6).

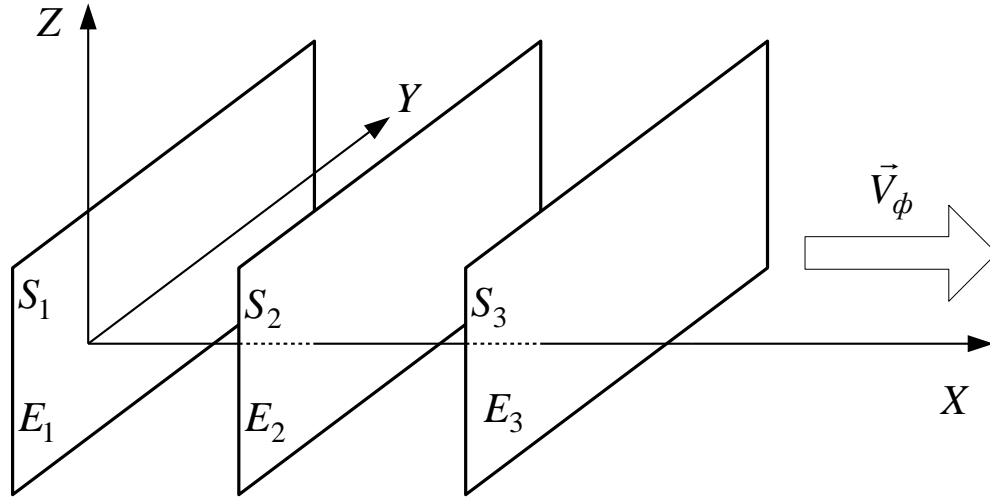


Рис. 6

Требуется найти функции распределения напряженностей электрического и магнитного полей в пространстве.

Решение задачи

1. Выберем прямоугольную декартову систему координат (рис. 6).
2. Опишем математически заданные свойства поля в выбранной системе координат.

В нашем случае в пределах поверхностей параллельных плоскости  $YOZ$  величины  $\vec{E}$  и  $\vec{H}$  постоянны, следовательно,

$$\frac{\partial \vec{E}}{\partial y} = \frac{\partial \vec{E}}{\partial z} = \frac{\partial \vec{H}}{\partial y} = \frac{\partial \vec{H}}{\partial z} = 0. \quad (1)$$

Кроме того,  $\rho = 0$ ,  $\vec{j}^{cm} = 0$

3. В данном случае для решения задачи целесообразно воспользоваться волновым уравнением и выражением, учитывая, что  $\rho = 0$  и  $\vec{j}^{cm} = 0$ .

$$\left. \begin{aligned} \nabla^2 \vec{E} + k^2 \vec{E} &= 0; \\ \text{div} \vec{E} &= 0. \end{aligned} \right\} \quad (2)$$

В декартовой системе координат уравнения (2) принимают вид

$$\frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \vec{E}}{\partial z^2} + k^2 \vec{E} = 0, \quad (3)$$

$$\frac{\partial \dot{\vec{E}}_x}{\partial x} + \frac{\partial \dot{\vec{E}}_y}{\partial y} + \frac{\partial \dot{\vec{E}}_z}{\partial z} = 0. \quad (4)$$

С учетом заранее заданных свойств выражения (3) и (4) можно записать в виде

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial^2 \dot{\vec{E}}}{\partial x^2} + k^2 \dot{\vec{E}} &= 0; \\ \frac{\partial \dot{\vec{E}}_x}{\partial x} &= 0. \end{aligned} \right\} \quad (5)$$

4. Решение уравнений (5) начинается с перехода от векторного уравнения для  $\dot{\vec{E}}$  к уравнениям для составляющих этого вектора  $\dot{\vec{E}}_x$ ,  $\dot{\vec{E}}_y$ ,  $\dot{\vec{E}}_z$ . Представим вектор  $\dot{\vec{E}}$  в проекциях на оси декартовой системы координат

$$\dot{\vec{E}} = \dot{E}_x \vec{x}_o + \dot{E}_y \vec{y}_o + \dot{E}_z \vec{z}_o,$$

где  $\vec{x}_o$ ,  $\vec{y}_o$ ,  $\vec{z}_o$  - единичные орты.

Подставляя это выражение для вектора  $\dot{\vec{E}}$  в (5), приведем первое уравнение системы к виду

$$\left( \frac{\partial^2 \dot{\vec{E}}_x}{\partial x^2} + k^2 \dot{\vec{E}}_x \right) \vec{x}_o + \left( \frac{\partial^2 \dot{\vec{E}}_y}{\partial x^2} + k^2 \dot{\vec{E}}_y \right) \vec{y}_o + \left( \frac{\partial^2 \dot{\vec{E}}_z}{\partial x^2} + k^2 \dot{\vec{E}}_z \right) \vec{z}_o = 0$$

Приравнивая нулю, множители при ортах  $\vec{x}_o$ ,  $\vec{y}_o$ ,  $\vec{z}_o$  получаем три скалярных уравнения для составляющих искомого вектора

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial^2 \dot{\vec{E}}_x}{\partial x^2} + k^2 \dot{\vec{E}}_x &= 0; \\ \frac{\partial^2 \dot{\vec{E}}_y}{\partial x^2} + k^2 \dot{\vec{E}}_y &= 0; \\ \frac{\partial^2 \dot{\vec{E}}_z}{\partial x^2} + k^2 \dot{\vec{E}}_z &= 0; \\ \frac{\partial \dot{\vec{E}}_x}{\partial x} &= 0. \end{aligned} \right\} \quad (6)$$

Подставим последнее уравнение системы (6) в первое и сразу получим его решение

$$k^2 \dot{\vec{E}}_x = 0, \quad \dot{\vec{E}}_x = 0. \quad (7)$$

Интегралы второго и третьего уравнений (6) известны, они имеют вид

$$\left. \begin{aligned} \dot{E}_y &= A_1 e^{ikx} + B_1 e^{-ikx}; \\ \dot{E}_z &= A_2 e^{ikx} + B_2 e^{-ikx}. \end{aligned} \right\}$$

где  $A_1$ ,  $A_2$ ,  $B_1$  и  $B_2$  - произвольные постоянные интегрирования.

С целью упрощения решения ограничимся частным случаем, когда  $A_1 = B_1 = A_2 = 0$ , т. е. предположим, что в пространстве распространяется только прямая волна (отраженная отсутствует), а вектор параллелен оси  $Z$ . Учитывая, что  $\dot{E}_x = 0$ , получим

$$\left. \begin{aligned} \dot{E}_x &= \dot{E}_y = 0, \\ \dot{E}_z &= B_2 e^{-ikx}. \end{aligned} \right\} \quad (8)$$

Для нахождения постоянной интегрирования в последнем равенстве (8) будем считать  $x = 0$ .

$$\dot{E}_z /_{x=0} = B_2.$$

Отсюда следует, что постоянная  $B_2$  равна значению составляющей  $\dot{E}_z$  поля в точках координатной плоскости  $YOZ$ . Обозначив его через  $E_{0z}$  из выражений (3,8), получим частное решение уравнения (2)

$$\left. \begin{aligned} \dot{E}_x &= \dot{E}_y = 0, \\ \dot{E}_z &= E_{0z} e^{-ikx}. \end{aligned} \right\} \quad (9)$$

Для упрощения будем полагать, что величина  $E_{0z}$  - вещественная (начальная фаза  $E_z$  в точках плоскости  $YOZ$  равна нулю).

5. Найдем составляющие магнитного поля по уже известным составляющим электрического поля, используя второе уравнение Максвелла

$$\text{rot} \vec{E} = -i\omega\mu_a \vec{H}.$$

Решая это уравнение относительно вектора  $\vec{H}$  и представляя его в проекциях на оси координат, получим

$$\dot{H}_x = -\frac{1}{i\omega\mu_a} \left( \frac{\partial \dot{E}_z}{\partial y} - \frac{\partial \dot{E}_y}{\partial z} \right) = 0, \quad (10)$$

так как в соответствии с условием (1)

$$\begin{aligned} \frac{\partial \dot{E}_z}{\partial y} &= \frac{\partial \dot{E}_y}{\partial z} = 0; \\ \dot{H}_z &= -\frac{1}{i\omega\mu_a} \left( \frac{\partial \dot{E}_y}{\partial x} - \frac{\partial \dot{E}_x}{\partial y} \right) = 0. \end{aligned} \quad (11)$$

поскольку  $\dot{E}_x = \dot{E}_y = 0$

$$\dot{H}_y = -\frac{1}{i\omega\mu_a} \left( \frac{\partial \dot{E}_x}{\partial z} - \frac{\partial \dot{E}_z}{\partial x} \right) = \frac{1}{i\omega\mu_a} \frac{\partial \dot{E}_z}{\partial x}.$$

Подставляя значение из выражения (9), получим

$$\dot{H}_y = \frac{1}{i\omega\mu_a} \frac{\partial}{\partial x} (E_{0z} e^{-ikx}) = \frac{-k}{\omega\mu_a} E_{0z} e^{-ikx}. \quad (12)$$

Таким образом, уравнения (9)-(12) представляют собой решение поставленной задачи.

Для перехода от комплексных к мгновенным значениям составляющих поля необходимо определить волновое число для среды, состоящей из реального диэлектрика. С этой целью введем новое обозначение

$$\dot{\epsilon}_k = \epsilon_a \left( 1 + \frac{\sigma}{i\omega\epsilon_a} \right). \quad (3.13)$$

Величину  $\dot{\epsilon}_k$  принято называть комплексной диэлектрической проницаемостью.

С учетом формулы (13) выражение для волнового числа примет вид

$$\dot{k} = \omega \sqrt{\dot{\epsilon}_k \mu_a}. \quad (14)$$

Из этого уравнения следует, что для среды с потерями (реальной среды) величина является комплексной и ее можно представить в виде

$$\dot{k} = \beta - i\alpha, \quad (15)$$

где  $\beta$  - действительная часть  $\dot{k}$ ;

$\alpha$  - мнимая часть  $\dot{k}$ .

Подставляя формулу (15) в выражение (9) получим:

$$\dot{E}_z = E_{0z} e^{-\alpha x} e^{-i\beta x} \quad (16)$$

Множитель  $E_{0z} e^{-\alpha x}$  описывает амплитуду волны, а произведение  $\beta x$  - изменение фазы при увеличении расстояния вдоль оси  $x$ .

После перехода от комплексных величин к мгновенным значениям напряженности электрического поля уравнение (3.16) примет вид

$$E_z(t) = E_{0z} e^{-\alpha x} \cos(\omega t - \beta x). \quad (17)$$

Теперь необходимо проанализировать полученное решение и сформулировать свойства плоской электромагнитной волны.

#### Выводы:

- 1). В уравнения поля множитель  $e^{-\alpha x}$  говорит о затухании электромагнитной волны при ее распространении вдоль координаты  $X$ ;
- 2). Множитель  $e^{-i\beta x}$  говорит о распространении электромагнитной вдоль координаты  $X$ ;
- 3). Множитель  $\cos(\omega t - \beta x)$  говорит о колебании поля во времени и о распространении электромагнитной вдоль координаты  $X$ .



### 3. Свойства плоской волны в однородной среде

Проанализируем уравнение (17), описывающее электрическое поле плоской волны, и сформулируем ее свойства.

Первый и второй сомножители уравнения описывают амплитуду волны. Из них следует, что в реальной среде амплитуда убывает по экспоненциальному закону при распространении волны вдоль оси  $x$ . Причиной затухания является отличие проводимости среды от нуля, т. е. тепловые потери электромагнитной энергии, связанные с волной. Таким образом, величина  $\alpha$  может быть истолкована как коэффициент затухания. В идеальной среде, где отсутствуют потери,  $\alpha = 0$ , амплитуда поля не убывает.

Рассмотрим фазу колебания в некоторой точке пространства. С этой целью введем обозначение

$$\psi = \omega t - \beta x, \quad (18)$$

где  $\psi$  - фаза волны.

Из уравнения (18) выразим  $x$ .

$$x = \frac{\omega t}{\beta} - \frac{\psi}{\beta}. \quad (19)$$

Считая  $\psi = \psi_o = 0$ ,  $t = t_o$ , и учитывая, что  $\omega$  и  $\beta$  также величины постоянные, получим выражение

$$x = \frac{\omega t_o}{\beta} - \frac{\psi_o}{\beta} = const,$$

которое является уравнением семейства плоскостей (поверхностей равных фаз), параллельных плоскости  $YOZ$ . Следовательно, изучаемая нами волна плоская.

Если в уравнении (19) увеличивать время  $t$ , (при  $\psi = \psi_o = const$ , то будет расти величина  $x$ , которая соответствует положению поверхности равных фаз с начальной фазой  $\psi_o$ . Это означает, что поверхности равных фаз перемещаются и интересующее нас поле представляет собой волну.

Определим скорость распространения этой волны. Путь, пройденный точкой с заданной фазой  $\psi_o$ , равен  $x$ , следовательно, фазовая скорость  $V_\phi$  равна производной  $dx/dt$ . Дифференцируя выражение (19) по  $t$ , получим

$$V_\phi = \frac{dx}{dt} = \frac{d}{dt} \left( \frac{\omega}{\beta} t - \frac{\psi}{\beta} \right) = \frac{\omega}{\beta}. \quad (20)$$

Величина  $\beta$ , входящая в последнюю формулу, выполняет функцию волнового числа  $k$  (при  $\sigma = 0$ ,  $\alpha = 0$ ). Она зависит от  $\varepsilon_a$ ,  $\mu_a$ ,  $\sigma$  и  $\omega$ .

Следовательно, фазовая скорость плоской волны зависит от свойств среды и частоты колебаний.

В частном случае идеальной электрической среды ( $\sigma = 0$ ),  $\alpha = 0$ , а  $\beta = \omega\sqrt{\varepsilon_a\mu_a}$ . Тогда из уравнения (20) получим

$$V_\phi = \frac{\omega}{\beta} = \frac{\omega}{\omega\sqrt{\varepsilon_a\mu_a}} = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_o\mu_o}} \frac{1}{\sqrt{\varepsilon\mu}},$$

$$V_\phi = \frac{C}{\sqrt{\varepsilon\mu}}. \quad (21)$$

где  $C = \frac{1}{\sqrt{\varepsilon_o\mu_o}}$  - скорость света.

Для свободного пространства  $\varepsilon = \mu = 1$  и  $V_\phi = C$ , т. е. фазовая скорость волны равна скорости света. В диэлектрике, для которого относительная диэлектрическая проницаемость  $\varepsilon > 1$ , фазовая скорость всегда меньше скорости света.

Если зафиксировать некоторый момент времени, на основании выражений (11) и (17) можно построить распределение векторов напряженности поля в пространстве (рис. 7). Для плоской волны векторы  $\vec{E}$  и  $\vec{H}$  взаимно перпендикулярны и лежат в плоскости, перпендикулярной направлению распространения.

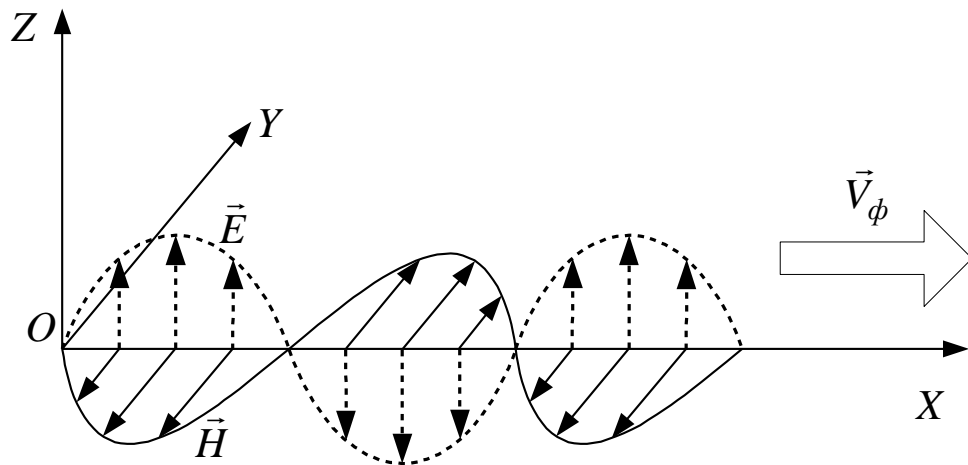


Рис. 7

В том случае, когда  $\alpha \neq 0$ , вдоль оси  $x$  величина каждого вектора будет убывать

**Выводы:**

- 1). Фазовая скорость электромагнитной волны зависит от параметров среды  $\varepsilon_a, \mu_a$ ;
- 2). Если коэффициент затухания равен нулю  $\alpha = 0$ , то амплитуда плоской волны не изменяется. Если коэффициент затухания не равен нулю  $\alpha \neq 0$ , то амплитуда плоской волны убывает по экспоненциальному закону  $e^{-\alpha x}$ .

