ПРИЕМО-ПЕРЕДАЮЩИЕ ЭЛЕКТРОННЫЕ УСТРОЙСТВА

Лекция 4

Элементы радиопередающих устройств систем радиосвязи

Рассматриваемые вопросы

1 Синтезаторы частот

2 Модуляторы

3Антенны систем радиосвязи

Синтезатор частот — устройство для генерации электрических гармонических колебаний с помощью линейных повторений (умножением, суммированием, разностью) на основе одного или нескольких опорных генераторов.

Общие принципы построения синтезаторов:

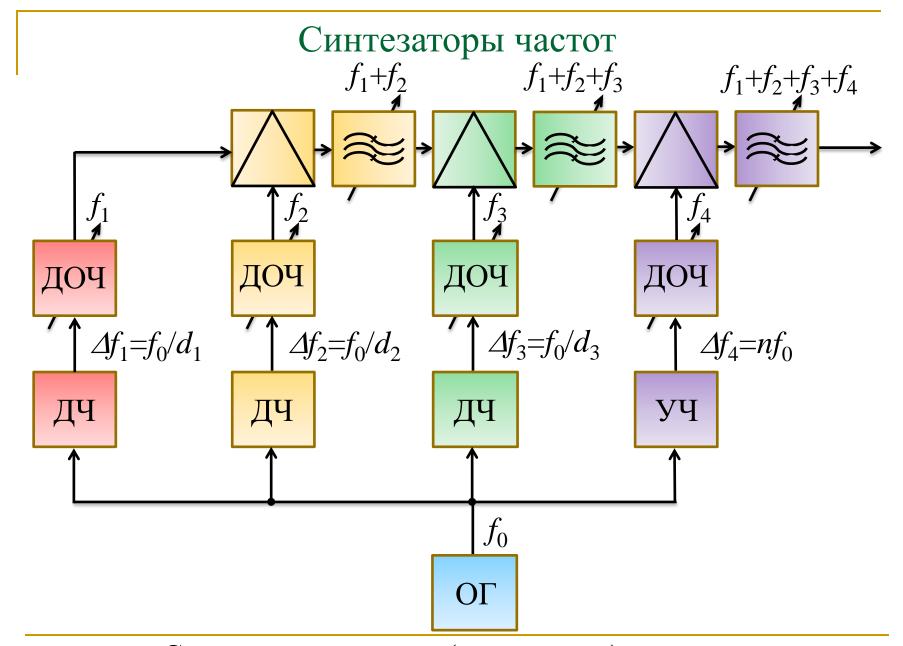
- все синтезаторы основаны на использовании одного высокостабильного опорного колебания с некоторой частотой f_0 , источником которого обычно является опорный кварцевый генератор;
- синтез множества частот осуществляется широким использованием делителей, умножителей и преобразователей частоты, обеспечивающих использование одного опорного колебания для формирования сетки частот.

По методу формирования выходных колебаний синтезаторы подразделяются на две группы: выполненные по методу прямого (пассивного) синтеза и выполненные по методу косвенного (активного) синтеза.

В синтезаторах прямого (пассивного) синтеза выходные колебания формируются путём деления и умножения частоты опорного генератора с последующим сложением и вычитанием частот, полученных в результате деления и умножения.

Недостатком такого типа синтезаторов является наличие на его выходе большого числа комбинационных частот, что объясняется большим количеством смесителей.

Частота на выходе возбудителя при декадной установке определяется положениями переключателей каждой декады.



При декадной установке частоты каждый датчик опорной частоты (ДОЧ) формирует десять опорных частот с фиксированным интервалом между соседними частотами. Общее количество датчиков определяется количеством разрядов в записи максимальной частоты синтезатора.

Например если $f_{max} = 5 M\Gamma y$, то:

ДОЧ младшего разряда формирует десять частот с интервалом $\Delta f_I = 1 \ \kappa \Gamma \psi$;

ДОЧ следующего разряда формирует десять частот с интервалом $\Delta f_2 = 10 \Delta f_1 = 10 \ \kappa \Gamma u$;

ДОЧ следующего разряда формирует десять частот с интервалом $\Delta f_3 = 10 \Delta f_2 = 100 \ \kappa \Gamma u$;

ДОЧ старшего разряда формирует 5 частот с интервалом $\Delta f_4 = 10\Delta f_3 = 1000 \ \kappa \Gamma \mu = 1 \ M \Gamma \mu$.

В синтезаторах косвенного (активного) синтеза выходные колебания формируются в диапазонном автогенераторе гармонических колебаний с параметрической стабилизацией частоты, нестабильность которого устраняется системой автоматической подстройки частоты (АПЧ) по эталонным частотам.

Суть автоматической подстройки частоты АПЧ состоит в том, что колебания автогенератора с помощью высокостабильных частот преобразуются к некоторой постоянной частоте $f_{A\Pi Y}$, которая сравнивается с эталонным значением частоты.

В случае несовпадения сравниваемых частот формируется управляющее напряжение, которое подается на управляемый реактивный элемент колебательного контура и изменяет величину его реактивности (L или C).

Частота АГ изменяется до тех пор, пока $f_{A\Pi Y}$ не приблизится к эталонной частоте с достаточно малой остаточной расстройкой.

В зависимости от устройства сравнения все системы АПЧ можно разделить на три вида:

- системы с частотной автоподстройкой частоты (ЧАП), в которой в качестве сравнивающего устройства используются частотные детекторы (ЧД);
- системы с фазовой автоподстройкой частоты (ФАП), использующие в качестве сравнивающего устройства фазовые детекторы (ФД);
- системы с импульсно-фазовой автоподстройкой частоты (ИФАП), в которых сравнивающим устройством являются импульсно-фазовые детекторы (ИФД).

Системы с ЧАП характеризуются величиной начальной расстройки Δf_{HAY} , которая может быть уменьшена системой и определяет полосу схватывания системы:

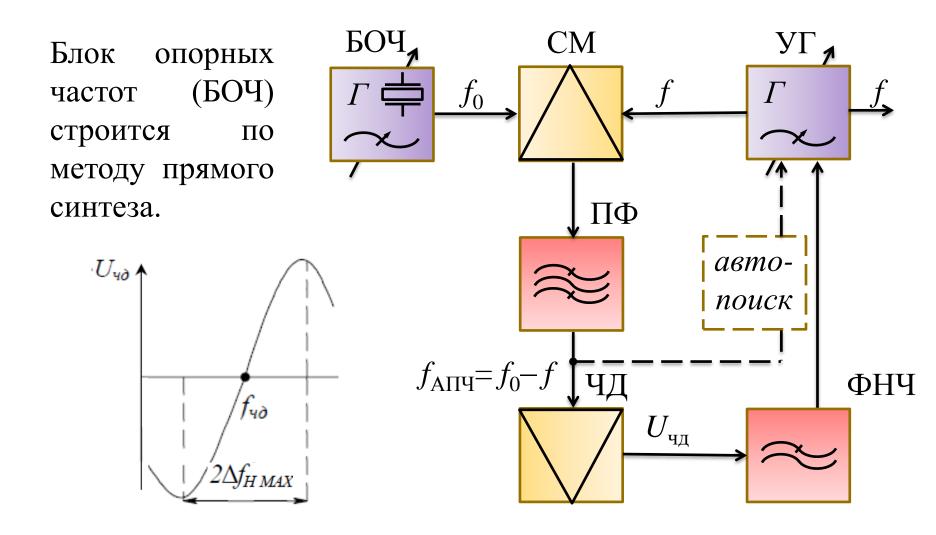
$$\Delta f_{CX} = 2\Delta f_{HMAX}$$

Эффективность работы системы автоподстройки частоты оценивается коэффициентом АПЧ $K_{A\Pi Y}$:

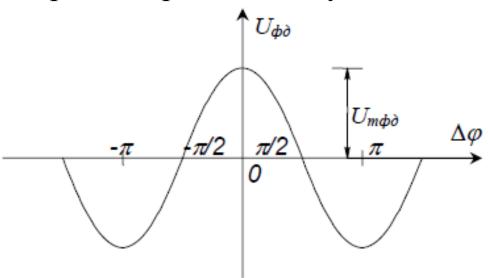
$$K_{A\Pi Y} = \frac{\Delta f_{HAY}}{\Delta f_0} = \frac{\Delta f_{CX}}{2\Delta f_0}$$

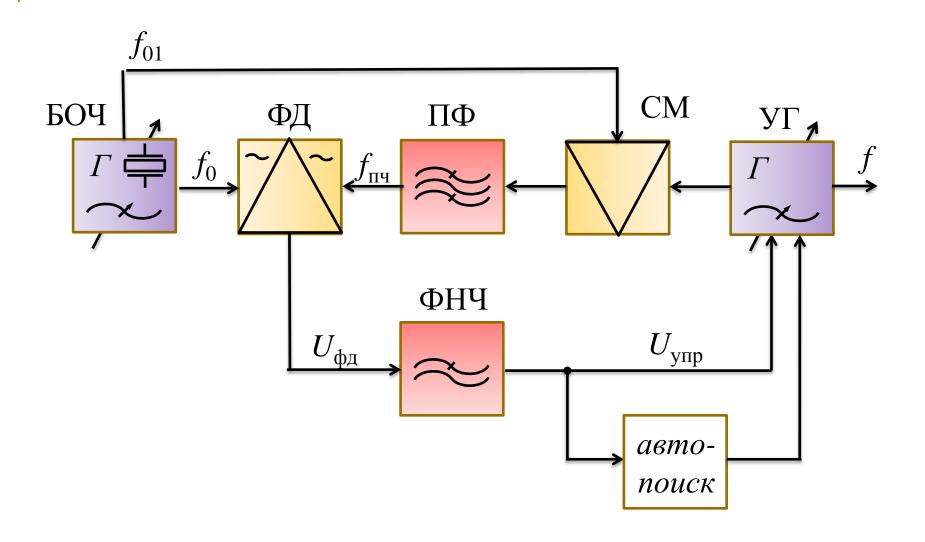
она не компенсирует полностью начальную расстройку, а лишь уменьшает её до некоторой допустимой величины.

Для расширение полосы схватывания в схему вводится дополнительная система — система автопоиска, состоящие из генератора поиска и системы его управления.



Системы с ФАП (в отличии от систем с ЧАП) характеризуются отсутствием остаточной расстройки частоты. В системе ФАП сравнивающим устройством является фазовый детектор, управляющее напряжение на выходе которого пропорционально разности фаз двух поданных на него колебаний, частоты которых в установившемся режиме равны между собой.

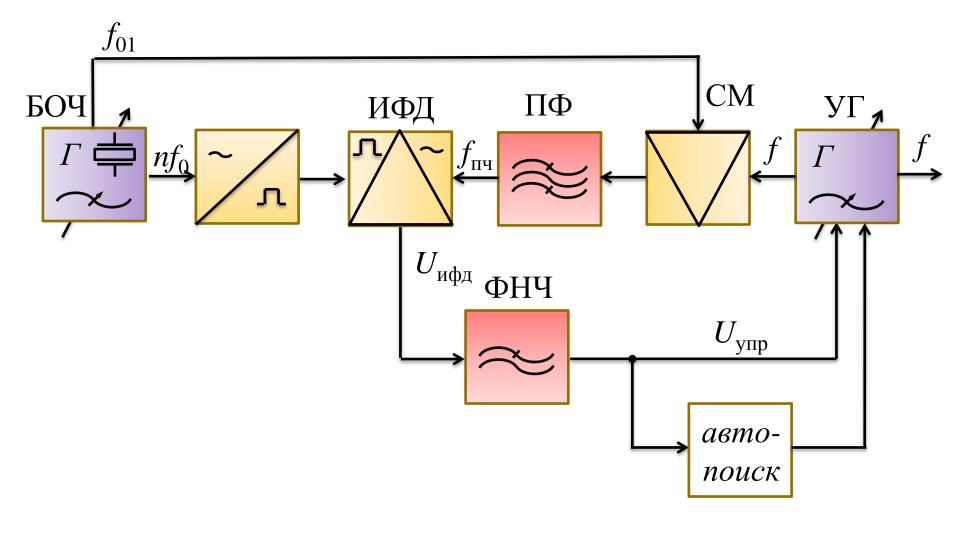




Синтезаторы с импульсно-фазовой автоподстройкой мало отличаются от системы ФАП. Здесь в качестве сравнивающего устройства используется импульсно-фазовый детектор, на который колебания эталонной частоты f_0 подаются в виде коротких прямоугольных импульсов, которые формируются в формирующем устройстве.

Достоинством ИФД является возможность сравнения колебаний кратных частот $f_{\Pi Y} = n f_0$, где n — целые числа.

Система автопоиска представляет собой автогенератор пилообразного напряжения, запускающийся при отсутствии управляющего напряжения на выходе ФНЧ. Как только частоты УГ попадают в полосу схватывания системы (ЧАП, ФАП, ИФАП) генератор поиска выключается, система входит в режим автоподстройки с динамическим равновесием $f_{\Pi P} = f_0$.

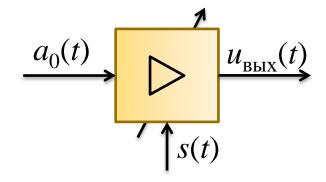


- 1 Непрерывные колебания радиочастоты $a_0(t)$ (ВЧ-колебания) с постоянными параметрами не несут полезную информацию, они свидетельствуют только о факте своего существования.
- 2 Спектр сигнала, подлежащего передаче, расположен, как правило, в области низких частот $s(t) << a_0(t)$.
- 3 Для реализации радиосвязи необходимо перенести спектр сигнала в область радиочастоты $a_0(t)$, что достигается изменением одного или нескольких параметров ВЧ-колебаний в соответствии с полезной информацией. В зависимости от того, какой параметр ВЧ-колебаний изменяется при модуляции, различают: амплитудную модуляцию (АМ), угловую модуляцию (ЧАСТОТНУЮ модуляцию (ЧМ) и фазовую модуляцию (ФМ)).

Формирование радиосигналов с амплитудной модуляцией осуществляется в передающем устройстве с помощью устройства называемым амплитудным модулятором.

Амплитудный модулятор принципиально нелинейное устройство, поскольку в результате модуляции на выходе модулятора спектр сигнала обогащается новыми составляющими (две боковые полосы частот).

Процесс амплитудной модуляции можно представить как процесс прохождения несущего колебания $a_0(t)$ через усилитель, коэффициент усиления которого изменяется по закону модулирующего колебания s(t).



При законе изменения модулирующего колебании:

$$s(t) = U_{\rm M} \cos \Omega t,$$

и законе изменения несущего колебания:

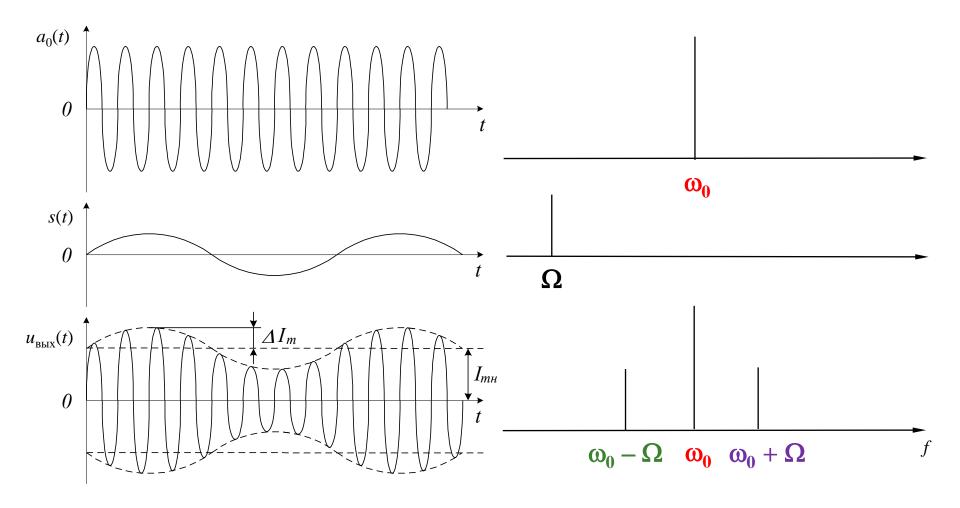
$$a_0(t) = U_0 \cos \omega_0 t$$

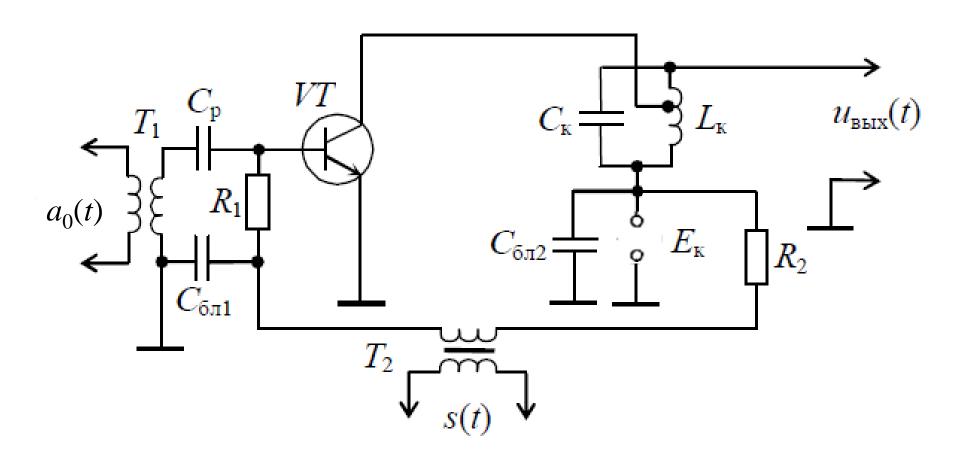
сигнал с выхода модулятора описывается выражением:

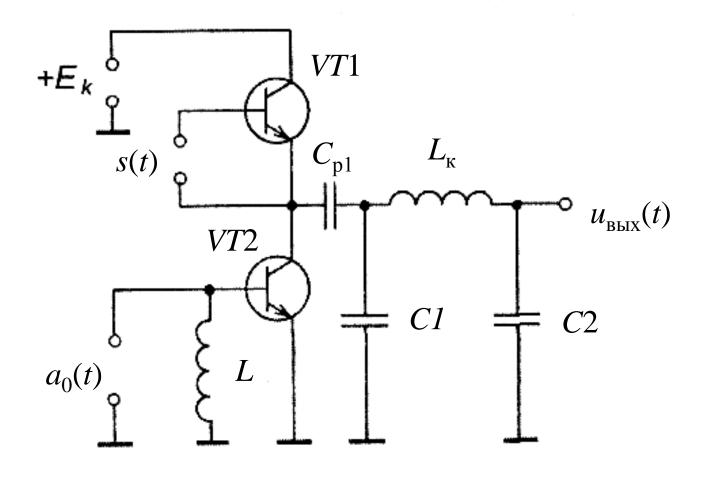
$$u_{\text{вых}}(t) = U_0(1 + U_{\text{M}}/U_0 \cos\Omega t) \cos\omega_0 t,$$

где $U_{\rm \scriptscriptstyle M}/U_0 = m \le 1$ — коэффициент амплитудной модуляции. Окончательно,

$$u_{
m BЫX}(t)=$$
 спектр колебания состоит из:
$$=U_0 {\rm cos} \omega_0 t + {\rm coctabляющих} \ {\rm ha} \ {\rm hecyule} \ \omega_0; \\ 0,5 m U_0 {\rm cos} (\omega_0 - \Omega) t + {\rm ha} \ {\rm huwhe} \ {\rm fokobo} \ \omega_0 - \Omega; \\ + 0,5 m U_0 {\rm cos} (\omega_0 + \Omega) t. \ {\rm ha} \ {\rm bepxhe} \ {\rm fokobo} \ \omega_0 + \Omega.$$







В основе угловой модуляции положена связь между частотой и фазой колебаний, описываемая выражениями:

$$\omega(t) = \frac{d\varphi}{dt}, \qquad \varphi(t) = \int_0^t \omega(t)dt,$$

где $d\phi/dt$ – скорость изменения фазы.

Взаимная зависимость фазы и угловой частоты такова, что всякое изменение фазы приводит к отклонению частоты и наоборот.

По этой причине при фазовой модуляции всегда изменяется частота, а при частотной модуляции — фаза.

При частотной модуляции частота изменяется в соответствии с передаваемым сообщением.

Если передаваемое сообщение представляет собой гармонический сигнал $u_{\scriptscriptstyle M}(t) = U_{\scriptscriptstyle \Omega} \cos \Omega t$, то мгновенная частота модулированного колебания изменяется по закону:

$$\omega(t) = \omega_0 + \Delta\omega\cos\Omega t$$

Величина $\Delta \omega$ называется девиацией частоты модулированного колебания.

Выражение ЧМ-сигнала записывается в виде

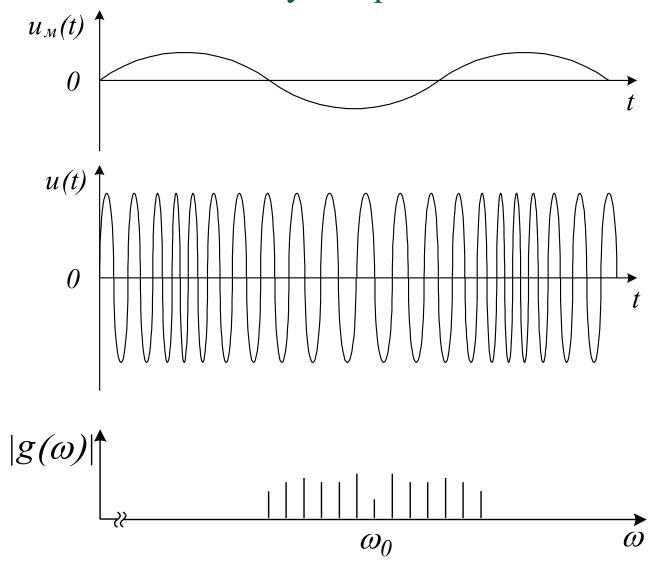
$$u(t) = U_{mH} \left[\omega_o t + \int_0^t \omega(t) dt \right]$$

или

$$u(t) = U_{mH} \cos(\omega_0 t + m_\omega \sin \Omega t)$$

Отношение девиации частоты к частоте модулирующего напряжения называется индексом модуляции и обозначается

$$m_{\omega} = \Delta \omega / \Omega$$



Спектр частотно-модулированного колебания представляет сумму бесконечного числа гармонических колебаний с разностью частот между ними, равной Ω :

$$u(t) = U_{mH} \left[J_0(m_{\omega}) \cos \omega_0 t + \sum_{n=1}^{\infty} J_n(m_{\omega}) \cos(\omega_0 + n\Omega) t + \sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n J_n(m_{\omega}) \cos(\omega_0 - n\Omega) t \right],$$

где $J_n(m_{\omega})$ — функция Бесселя первого рода n-го порядка.

При m_{ω} << 1 (быстрая ЧМ) существенными оказываются лишь несущая компонента и две боковые:

$$u(t)/U_{mH} = \cos \omega_0 t + 0.5 m_{\omega} \cos(\omega_0 + \Omega) t - 0.5 m_{\omega} \cos(\omega_0 - \Omega) t$$

Ширина спектра в этом случае равна удвоенной частоте модуляции, как при AM.

Наибольшее применение находят ЧМ-сигналы с большим индексом модуляции $m_{\odot}>>1$ (медленная ЧМ). Ширина спектра в этом случае не зависит от частоты модуляции, а определяется удвоенной девиацией частоты и она намного шире, чем у АМ-колебаний — главный недостаток частотной модуляции. Несмотря на этот недостаток, частотная модуляция имеет преимущества перед амплитудной:

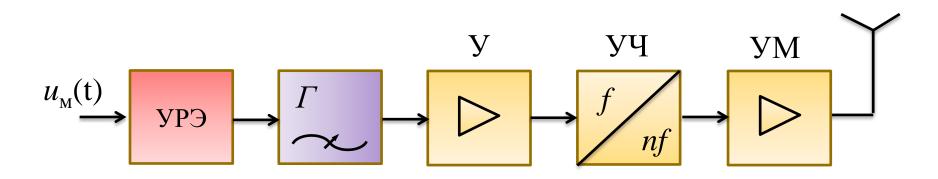
при частотной модуляции лучше используются генераторные приборы по мощности, поскольку амплитуда колебания в процессе модуляции остается постоянной;

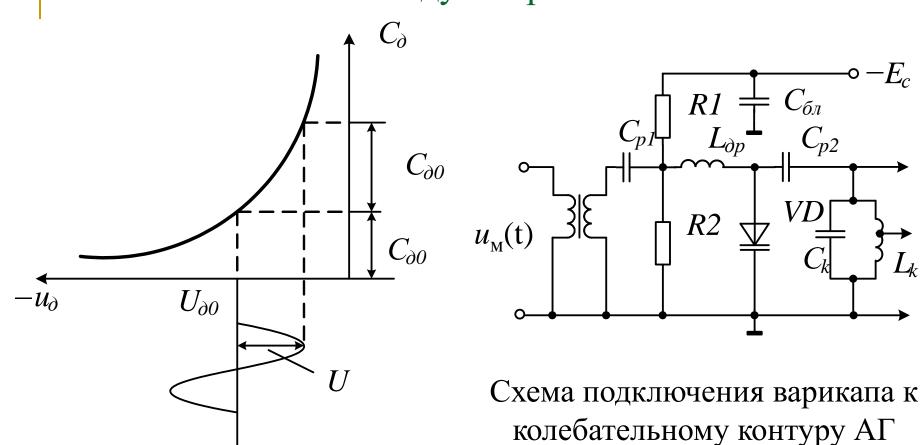
линии радиосвязи при частотной модуляции обладают более высокой помехозащищенностью, так как атмосферные и промышленные помехи, изменяя амплитуду сигнала, не изменяют закон модуляции и поэтому могут быть устранены в приемнике путем ограничения сигнала.

Частотную модуляцию реализуют изменением частоты автогенератора, выполняющего роль задающего генератора, воздействуя на его колебательную систему модулирующим напряжением.

Различают два способа получения ЧМ: прямой и косвенный.

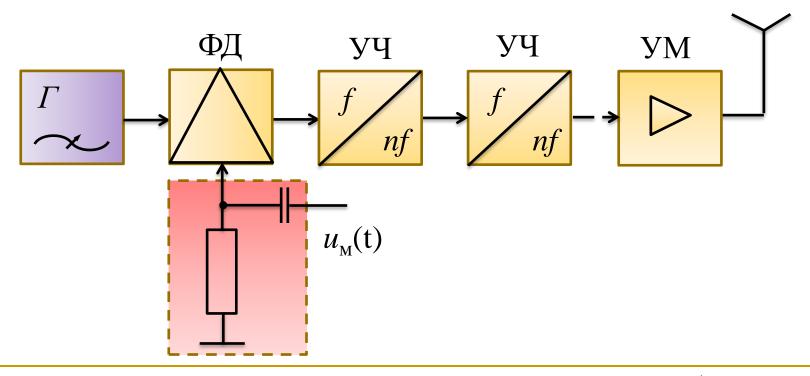
Прямой способ ЧМ осуществляется с помощью частотного модулятора: модулирующее напряжение в этом случае воздействует непосредственно на автогенератор.





При косвенном способе ЧМ сначала осуществляется фазовая модуляция, а затем – ее преобразование в частотную.

В таком передатчике АГ не подвергается модуляции и поэтому может быть достигнута высокая стабильность частоты.



При фазовой модуляции в соответствии с передаваемым сообщением изменяется начальная фаза колебания.

Если передаваемое сообщение представляет собой гармонический сигнал, то начальная фаза изменяется следующим образом: $\varphi(t) = \Delta \varphi \cos \Omega t$ где $\Delta \varphi$ — максимальное отклонение фазы. Фазомодулированный высокочастотный сигнал при этом

Фазомодулированный высокочастотный сигнал при этом описывается выражением $u(t) = U_{mh} \cos \left[\omega_0 t + m_\phi \cos \Omega t \right]$

Из этих выражений следует, что изменение фазы при частотной модуляции пропорционально интегралу от изменения фазы при фазовой модуляции:

$$\frac{\Delta \omega}{\Omega} \sin \Omega \ t = \int_{0}^{t} \Delta \ \varphi \cos \Omega \ t dt$$

При фазовой модуляции в соответствии с передаваемым сообщением изменяется начальная фаза колебания.

Максимальное отклонение фазы $\Delta \phi$ при фазовой модуляции называется индексом фазовой модуляции (девиацией фазы) m_{ϕ} .

Спектр фазомодулированного колебания аналогичен спектру при частотной модуляции.

Различают два способа получения ФМ (по аналогии с ЧМ): **прямой** и **косвенный**, которые реализуются с помощью схем построения передатчиков, аналогичных рассмотренным для ЧМ.

В качестве фазового модулятора может быть использован балансно-кольцевой фазовый детектор (он же преобразователь частоты).

В качестве выводов:

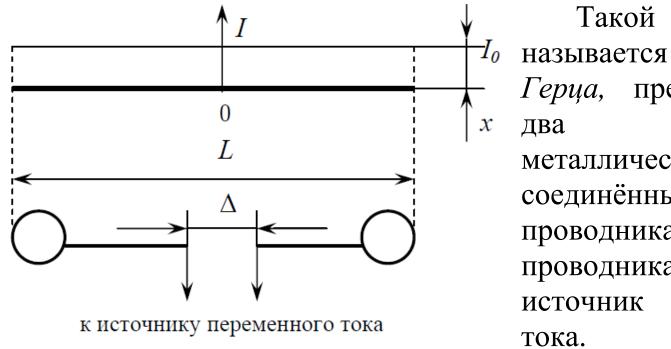
каждый из видов модуляции обладает, как своими достоинствами так и недостатками и их выбор определяется назначением радиосистемы и условиями, в которых она функционирует;

АМ-колебания целесообразно использовать, когда число РЭС, работающих в ограниченном диапазоне частот, велико;

ЧМ- и ФМ-колебания целесообразно использовать при высоких требованиях к помехозащищенности сигнала и при малом числе РЭС, работающих в ограниченном диапазоне частот;

одним из наиболее перспективных видов модуляции при непрерывной работе генератора является однополосная модуляция.

Простейшим излучателем электромагнитного поля (ЭМП) может служить короткий отрезок электрического проводника, физическая длина которого L много меньше длины излучаемой волны λ . В этом случае модуль линейной плотности электрического тока I будет распределён по длине излучателя равномерно.



Такой излучатель называется диполем Герца, представляющим два небольших металлических шара, соединённых отрезком проводника. В разрез проводника включается источник переменного

Наличие шаров на концах проводника существенно уменьшает необходимую длину диполя Герца.

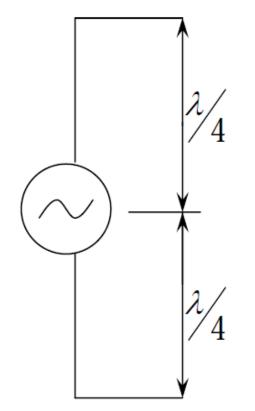
Следует иметь в виду, энергия ЭМП, возникающая в проводнике, существенно зависит от его конфигурации и

соотношения размеров проводника и длины

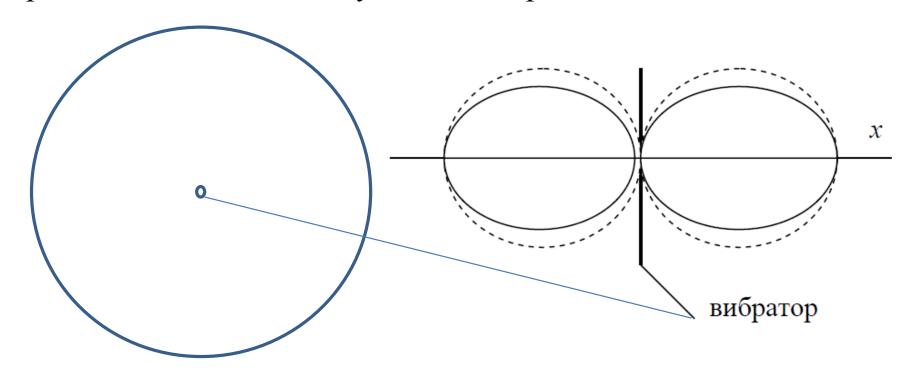
волны электромагнитного поля.

Устройства, предназначенные для излучения и приёма электромагнитных колебаний, называются антеннами. Простейшую излучающую антенну можно сделать из отрезка электрического проводника размером в половину длины излучаемой (принимаемой) волны, в середину которого включён генератор переменного тока.

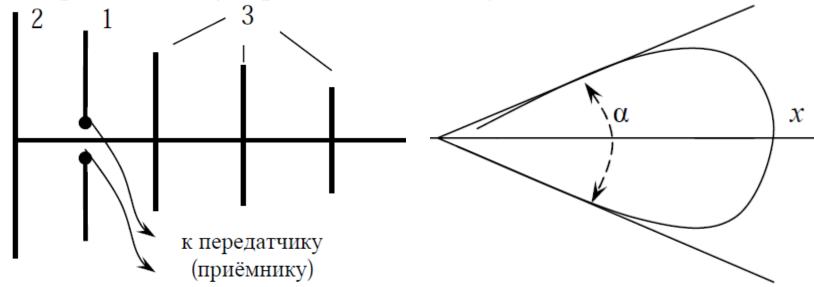
Такую антенну называют *полуволновым вибратором*.



Наглядное представление о характере излучения антенны даёт диаграмма направленности (ДН), отражающая зависимость плотности потока мощности от направления в пространстве. В горизонтальной плоскости ДН имеет вид окружности, в вертикальной вид – вытянутых восьмёрок.



Диаграмму направленности полуволнового вибратора (1) можно улучшить, если в направлении, обратном излучению, установить рефлектор (2) на удалении от активного вибратора менее $\lambda/4$ и в направлении излучения установить директоры (3), подбирая их длину и расстояние между ними.



Антенну такого типа называют «волновой канал». Она широко используется в системах связи метрового диапазона волн, как передающая, так и приёмная.

Основные характеристики антенн

Угол раскрыва — диаграмма направленности антенны по уровню половинной мощности.

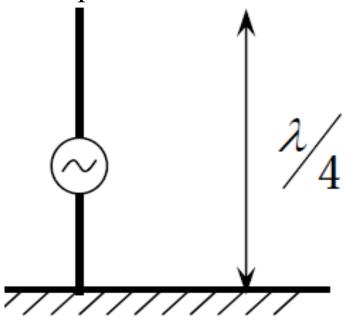
Коэффициент направленного действия (КНД) показывает, во сколько раз средняя мощность, излучаемая (принимаемая) направленной антенной, в заданном угле её диаграммы направленности больше средней мощности в том же угле ненаправленной антенны, работающей от того же источника.

Коэффициент усиления антенны — G_a характеризует усилительные свойства антенны с учётом потерь при излучении. Он определяется как произведение KHД на коэффициент полезного действия антенны.

$$G_a = KHД \cdot \eta_A$$
,

Коэффициент усиления антенны выражается в логарифмических величинах децибелах (∂E).

В диапазоне километровых волн габариты даже одновибраторных антенн оказываются столь большими, что возникают существенные трудности их реализации. Задача несколько упрощается, если в качестве второго проводника вибратора использовать проводящую землю и получать четвертьволновый заземлённый вибратор.



Такого типа антенны называют штыревыми. Мощность, излучаемая таким вибратором, в два раза меньше, чем у полуволнового.

В практических реализациях длина штыревой антенны может быть меньше $\lambda/4$. При этом мощность излучения естественно уменьшается.

Для создания остронаправленного излучения в диапазонах дециметровых и сантиметровых волн широко используют антенны с параболическим отражателем.

Излучатель такой антенны располагается в фокусе параболического зеркала.

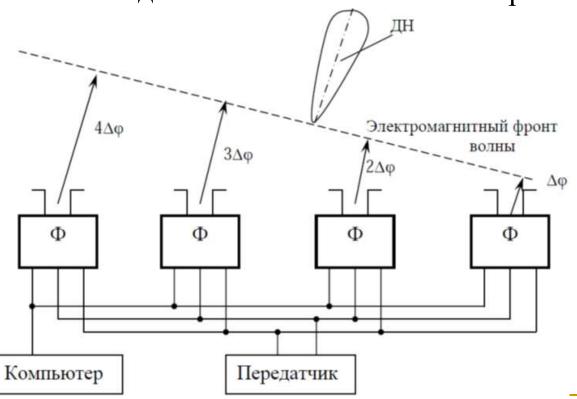
В этом случае отражатель концентрирует отражённые лучи в узкий пучок.

Чем меньше длина волны и больше диаметр зеркала, тем уже диаграмма направленности антенны и больше коэффициент усиления.

В последние годы, и в первую очередь в радиолокационных системах, широко применяются фазированные антенные решётки — ФАР.

Такие антенны представляют собой систему определённым образом расположенных в одной плоскости элементарных

излучателей, питаемых через индивидуальные фазовращатели одним источником ВЧ колебаний или системой когерентных (сфазированных) источников.



Литература

- 1. Першин, В. Т. Основы радиоэлектроники [Электронный ресурс]: учеб. пособие / В. Т. Першин. Мн. : Выш. Шк. 2006. 436 с. Режим доступа: URL http://biblioclub.ru/index.php?page=book_view_red&book_id=234977
- 2. Красковский Л. Е., Мельникова Л. Я., Меремсон Ю. Л. Приемо-передающие устройства железнодорожной радиосвязи [Электронный ресурс]: Учебное пособие / А. Е. Красковский и др.; под ред. А. Е. Красковского. М.: ГОУ «Учебно-методический центр по образованию на железнодорожном транспорте», 2010. 360 с. Режим доступа: URL http://biblioclub.ru/index.php?page=book_red&id=227703&sr=1
- 3. Акулиничев Ю. П. Теория и техника передачи информации [Электронный ресурс]: учебное пособие / Ю. П. Акулиничев, Л. С. Бернгардт. Томск: Эль Контент, 2012. 210 с. Режим доступа: URL http://biblioclub.ru/index.php?page=book_red&id=208952&sr=1
- 4. Мелихов С. В. Аналоговое и цифровое радиовещание [Электронный ресурс]: Учебное пособие./ С. В. Мелихов. Электрон. текстовые дан. 2-е изд., испр. Томск: Томск, гос. ун-т систем управления и радиоэлектроники, 2012.—233 с. Режим доступа: URL http://biblioclub.ru/index.php?page=book_view&book_id=208686.
- 5. Томаси У. Электронные системы связи [Электронный ресурс] / У. Томаси. Электрон. текстовые дан. М.: Техносфера, 2007. 1360 с. Режим доступа: URL http://biblioclub.ru/index.php?page=book_view&book_id=135422.
- 6. Головин, О. В.: Устройства генерирования, формирования, приема и обработки сигналов : учеб. пособие по спец. "Средства связи с подвижными объектами" и "Радиосвязь, радиовещание и телевидение" / О.В. Головин .— М.: Горячая линия Телеком, 2014 .— 782 с.: ил. (5 экземпляров в библиотеке).