# 第六章二次型

二次型的研究,在几何上的解释可以认为是齐次(有心)二次曲面(线)的类型评判及标准型的寻找。

考察平面上二元二次方程,:  $x^2 + 6xy + y^2 = 4$ ,表示什么曲线?

如果坐标轴顺时针旋转45°,得到: $-2x_1^2+4y_1^2=4$ ,所以方程为双曲线。

定义1: 一个系数取自数域P,含有n个变量 $x_1, x_2, \dots, x_n$ 的二次齐次多项式

$$f(x_{1}, x_{2}, \dots, x_{n})$$

$$= a_{11}x_{1}^{2} + a_{12}x_{1}x_{2} + \dots + a_{1n}x_{1}x_{n}$$

$$+ a_{21}x_{2}x_{1} + a_{22}x_{2}^{2} + \dots + a_{2n}x_{2}x_{n}$$

$$+ \dots$$

$$+ a_{n1}x_{n}x_{1} + a_{n2}x_{n}x_{2} + \dots + a_{nn}x_{n}^{2}$$
称为数域P上的一个二次型

P=R,称为实二次型

P=C,称为复二次型

显然, 当规定 $a_{ij} = a_{ji}$ 时  $\Leftrightarrow A = A^T$ 

$$\stackrel{\Rightarrow a_{ij} = a_{ji}}{=} a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + \dots + 2a_{1n}x_1x_n$$

$$+ a_{22}x_2^2 + \dots + 2a_{2n}x_2x_n$$

$$+ \dots$$

$$= \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} a_{ij} x_{i} x_{j}, \quad (- \Re \overline{\mathfrak{P}}_{a_{ij}} x_{i} x_{j})^{+ a_{nn} x_{n}^{2}}$$

$$= \begin{bmatrix} x_1 & \cdots & x_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = X^T A X$$

定义2: 只含平方项的二次型 称为标准形.

例 
$$f(x_1, x_2, x_3) = 5x_1^2 - 9x_2^2 + 6x_3^2$$
 为一个标准形

定义3(线性替换) 设有两组变量:(I)  $x_1, \dots, x_n$ 

则系数
$$c_{ij} \in P$$
 中的一组关系:
$$\begin{bmatrix} x_1 = c_{11}y_1 + \dots + c_{1n}y_n \\ \dots \\ x_n = c_{n1}y_1 + \dots + c_{nn}y_n \end{bmatrix}$$
 即:
$$\begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_{11} & \dots & c_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ c_{n1} & \dots & c_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$$

称为从变量(I)到(II)的线性替换。

记
$$X = (x_1, \dots, x_n)^T, Y = (y_1, \dots, y_n)^T, C = (c_{ij})_{n \times n},$$

则上述关系可以用矩阵表示为: X = CY

如果P = R, 称为实线性替换;

如果P = C , 称为复线性替换。

若 |C| ≠ 0 称为非退化线性替换

特别若 $C^TC = E$  称为正交线性替换

性质1正交线性替换保持向量长度不变.

证明,设
$$X = CY$$
,其中 $C^TC = E$ ,  
则, $||X||^2 = X^TX = (CY)^T(CY)$   
 $= Y^T(C^TC)Y = Y^TY = ||Y||^2$ 

所以,在正交线性替换的坐标变换下, 空间的几何体保持原来的形状完全不变。 这是我们后面经常强调用正交线性替换的原因。

- 二次型的两个中心命题:
  - (1):利用非退化线性替换化二次型为标准形
  - (2):确定二次型的正定性

#### 6.1.1 方法1: 配方法

任一个二次型总是如下两种情况之一:(1) 含有 $x_i^2$ ; (2) 不含有 $x_i^2$ 

例1 
$$f(x_1 x_2 x_3) = x_1^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + x_2^2 - 2x_2x_3 - x_3^2$$

$$= (x_1^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3) + x_2^2 - 2x_2x_3 - x_3^2 = (x_1 + x_2 + x_3)^2 - 4x_2x_3 - 2x_3^2$$

=
$$(x_1 + x_2 + x_3)^2 - 2(x_2 + x_3)^2 + 2x_2^2 = y_1^2 - 2y_2^2 + 2y_3^2$$

例2 
$$f(x_1 x_2 x_3) = 2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 6x_2x_3$$
 (不含  $x_i^2$ )

$$f(x_1 x_2 x_3)$$
 \_\_\_\_\_2 $y_1^2 - y_2^2 - 4y_1y_2 + 8y_2y_3$  (化为第一种情形)

定理1任意一个二次型都可以经过非退化线性替换化成一个标准形。

## 6.1.2 利用对称矩阵的性质化二次型为标准形

定义4 设 
$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j = X^T A X$$
 (其中 $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T$ )

只有 $A = A^T$ 时,上式称为二次型的矩阵表示,其中的对称矩阵A 称为二次型矩阵。

例1 
$$f(x_1 \ x_2 \ x_3) = x_1^2 + 2x_1x_2 + 2x_1x_3 + x_2^2 - 2x_2x_3 - x_3^2$$

$$= \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x \end{bmatrix} = X^T A X$$

例2 
$$f(x_1 \ x_2 \ x_3) = 2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 6x_2x_3$$

$$= \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -3 \\ 1 & -3 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = X^T A X$$

$$= \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & -12 \\ -3 & 6 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = X^T B X$$
 (等号虽成立,但B不是二次型矩阵)

例 求二次型矩阵 (1) f(x, y, z, t) = (x - 2y + 3z - 5t)(3x + 5y - 4z + 3t) (06 – 07秋冬)

(2) 
$$f(x, y, z) = \sum_{i=1}^{3} [ix + (i+1)y + (i+2)z]^2$$
 (07 – 08 秋冬)

解(1) 
$$f(x,y,z,t) = (x-2y+3z-5t)(3x+5y-4z+3t)$$

$$= \begin{bmatrix} x & y & z & t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \\ -5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 5 & -4 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} x & y & z & t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 3 & -4 & 3 \\ -6 & -10 & 8 & -6 \\ 9 & 15 & -12 & 9 \\ -15 & 25 & 20 & -15 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} x & y & z & t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 5 & -4 & 3 \\ -6 & -10 & 8 & -6 \\ 9 & 15 & -12 & 9 \\ -15 & 25 & 20 & -15 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} x & y & z & t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & -\frac{1}{2} & \frac{5}{2} & -6 \\ -\frac{1}{2} & -10 & \frac{23}{2} & \frac{19}{2} \\ \frac{5}{2} & \frac{23}{2} & -12 & \frac{29}{2} \\ -6 & \frac{19}{2} & \frac{29}{2} & -15 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{bmatrix}$$

$$-$$
定可以找到  $|C| \neq 0$ , $\Diamond X = CY$  
$$= Y^T (C^T A C) Y = d_1 y_1^2 + d_2 y_2^2 + \cdots + d_n y_n^2$$

$$= \begin{bmatrix} y_1 & \cdots & y_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} d_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & d_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = Y^T \begin{bmatrix} d_1 & & \\ & \ddots & \\ & & d \end{bmatrix} Y$$

$$:: (C^T A C)^T = C^T A C$$
, 由性质1,得到:  $C^T A C = \begin{bmatrix} d_1 \\ \vdots \\ d_n \end{bmatrix}$ 

#### 定理2(用矩阵语言描述定理1)

$$\forall A = A^T \in P^{n \times n}$$
,一定存在可逆矩阵 $C \in P^{n \times n}$ 

使得 
$$C^TAC = \begin{vmatrix} d_1 \\ & \ddots \\ & d_n \end{vmatrix} = diag(d_1, \dots, d_n)$$
 为对角阵

例设 $A_{n\times n}$  证明

1, 
$$A = -A^T \iff \forall X \in \mathbb{R}^n$$
,  $X^T A X = 0$ 

$$2$$
, 设 $A = A^T$ ,且 $\forall X \in R^n$ , $X^T A X = 0 \Rightarrow A = 0$ 

$$3$$
, 若 $A = A^T$ , $B = B^T$ ,且 $X^T A X = X^T B X \Rightarrow A = B$ 

证明 
$$1 \Rightarrow :: (X^T A X)^T = X^T A^T X = -X^T A X :: X^T A X = 0$$

$$\Leftarrow \mathbb{R} X_i = \begin{bmatrix} 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \end{bmatrix}^T,$$

$$\therefore X_i^T A X_i = a_{ii} = 0, \Rightarrow a_{ii} = 0$$

$$\mathbb{R} Y_{ij} = X_i + X_j :: Y_{ij}^T A Y_{ij} = a_{ii} + a_{ij} + a_{ji} + a_{jj} = a_{ij} + a_{ji} = 0$$

$$\therefore A = -A^T$$

证明 2, 方法1, 利用1,  $A = A^T = -A^T$ ,  $\Rightarrow A = 0$ 

## 6.1.3合同

定义5 设 $A, B \in P^{n \times n}$ ,若有可逆矩阵 $C \in P^{n \times n}$ ,

使得 $C^TAC = B$ ,则称A,B在数域P上合同 <sup>并记做  $A \stackrel{T}{\sim} B$ </sup>

#### 性质1 合同具有:

自反性 
$$E^T A E = A$$

对称性 
$$P^TAP = B \Leftrightarrow A = (P^{-1})^TBP^{-1}$$

定义比较:

相抵 
$$PAQ = B$$
  $A \stackrel{R}{\sim} B$ .

相似 
$$P^{-1}AP = B$$
  $A \stackrel{S}{\sim} B$ .

合同 
$$P^TAP = B$$
  $A \stackrel{T}{\sim} B$ .

传递性 
$$P^TAP = B, Q^TBQ = C \Rightarrow (QP)^T A(QP) = C$$

#### 性质2 两个矩阵合同有三个保持:

- (1) 保持秩不变;  $R(B) = R(P^T A P) = R(A)$
- (2) 保持对称性不变 ;  $B^T = (P^T A P)^T = P^T A^T P$
- (3) 保持正定性不变.

所以,矩阵的合同也是一种等价关系,称为矩阵的合同关系,可以根据仿照相抵关系,可以将P<sup>n×n</sup>按照合同关系分成若干合同(等价)类,使得P<sup>n×n</sup>在的每一个矩阵在而且只在其中一个类中。

#### 定理3(定理1,定理2用合同语言描述)

*P*<sup>n×n</sup>中任意一个对称矩阵都与某一个对角矩阵合同, 这个对角矩阵称为*A*的合同标准形. (对角矩阵是否唯一?)

特别 当A为实对称矩阵时, 必存在正交矩阵U(第5章5节)

使得
$$U^{T}AU = \begin{bmatrix} \lambda_{1} & & \\ & \ddots & \\ & & \lambda_{n} \end{bmatrix} = diag(\lambda_{1}, \dots, \lambda_{n})$$
 (其中 $\lambda_{1}, \dots, \lambda_{n}$  为 $A$ 的全体特征值)

利用这个结果就有:

定理4 (二次型语言) 任意一个实二次型  $f(x_1, \dots, x_n) = X^T A X$  必可经正交变换 X = U Y 化为标准形.

即
$$f(x_1, \dots, x_n) = X^T A X \stackrel{X=UY}{\underset{U^T U=E}{==}} \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$
  
(其中 $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ 为 $A$ 的全体特征值)

知识点回顾:

定义1 二次型 
$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j = X^T A X$$
,其中  $A = A^T$ 。  
(一般项 $a_{ii} x_i x_j$ ,矩阵形式的要求)

定义2 二次型的标准形: 只含平方项的二次型。

定义3 非退化线性替换; X = CY,  $|C| \neq 0$ .

方法:<sup>{利用配方法</sup> 利用对称矩阵性质

二次型的任务之一:利用非退化线性替换,化二次型为标准形。

定义4 合同:  $C^TAC = B$ ,其中 $|C| \neq 0$ 

合同的性质1,具有自反性,对称性,传递性。 性质2,保持秩,保持对称性。

比较: 相似,从定义,性质,判别等方面。 合同 例化实二次型  $f(x,y) = x^2 + 6xy + y^2$  为标准形 解 方法1 配方法  $f(x,y) = (x+3y)^2 - 8y^2 = x_1^2 - 8y_1^2 = \begin{bmatrix} x_1 & y_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & \\ -8 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \end{bmatrix}$ 令  $\begin{cases} x_1 = x + 3y \\ y_1 = y \end{cases}$ 即  $\begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$ 为非退化线性变换 如果对  $f(x,y) = (x+3y)^2 - 8y^2 = x_2^2 - y_2^2 = \begin{bmatrix} x_2 & y_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ x_2 & y_2 \end{bmatrix}$  令  $\begin{cases} x_2 = x+3y \\ y_2 = \sqrt{8}y \end{cases}$  即  $\begin{bmatrix} x_2 \\ y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & \sqrt{8} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$  为非退化线性变换 方法2 (利用对称矩阵性质)  $f(x,y) = \begin{bmatrix} x & y \end{bmatrix} \begin{vmatrix} 1 & 3 & x \\ 3 & 1 & y \end{vmatrix} = Z^T A Z$ 先求 A 的特征值  $|\lambda E - A| = (\lambda + 2)(\lambda - 4)$   $\therefore \lambda_1 = -2$   $\lambda_2 = 4$ 再求 特征向量  $(\lambda_1 E - A)X = 0$  基础解系为  $\xi_1 = \begin{bmatrix} 1 & -1 \end{bmatrix}^T$  单位化  $\eta_1 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & -1 \end{bmatrix}^T$ 

#### 例子带给我们的思考:

- 1,不同的非退化线性替换得到不同的标准形,即标准形不唯一;
- 2, 只有利用正交变换得到的标准形, 平方项前面的 系数正好是二次型矩阵的特征值;
- 3,虽然标准形不唯一,但是我们又发现在不同的标准形中, 有共性的两个地方。

即:不等于零平方项的项数一样(二次型的秩),平方项中正的项数一样(正惯性指数).

#### 进一步思考:

我们能否利用这些共性,讨论标准形的唯一性(规范形)?

### 6.3 二次型的规范形

#### 6.3.1二次型的秩

定义5 二次型经过非退化线性变换化成标准形后,系数不为零的 平方项的项数称为二次型的秩.

定理5: 二次型 
$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j = X^T A X$$
 的秩等于二次型矩阵A 的秩。

证明:设二次型的秩为r,

定理说明,任何的非退化线性变换化二次型成标准形后,不等于零 的平方项一定相等。或者二次型的秩是非退化线性变换的不变量。

$$\iint f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X = \underbrace{ \begin{array}{c} \Leftrightarrow x = CY \ |C| \neq 0 \\ \end{array}}_{\stackrel{\text{ex}}{=}} Y^T (C^T A C) Y 
= d_1 y_1^2 + d_2 y_2^2 + \dots + d_r y_r^2 + \underbrace{0 \cdot y_{r+1}^2 + \dots + 0 \cdot y_n^2}_{\stackrel{\text{ex}}{=}} (d_1 d_2 \dots d_r \neq 0)$$

## 6.3.2 复数域上二次型的规范形

设复数域上二次型 
$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$$
 的秩为 $r$ (其中 $A = A^T \in C^{n \times n}$ ) 即  $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X \xrightarrow{X = CY |C| \neq 0}$  
$$d_1 y_1^2 + d_2 y_2^2 + \dots + d_r y_r^2 + 0 \cdot y_{r+1}^2 + \dots + 0 \cdot y_n^2 \quad (其中0 \neq d_i \in C)$$
 
$$= (\sqrt{d_1} y_1)^2 + (\sqrt{d_2} y_2)^2 + \dots + (\sqrt{d_r} y_r)^2 = z_1^2 + z_2^2 + \dots + z_r^2$$
 再作非退化线性变换

$$\begin{bmatrix}
z_1 = \sqrt{d_1} y_1 \\
z_2 = \sqrt{d_2} y_2 \\
\vdots \\
z_r = \sqrt{d_r} y_r \\
z_{r+1} = y_{r+1} \\
\vdots \\
z_n = y_n
\end{bmatrix} = \begin{bmatrix}
z_1 \\
z_2 \\
\vdots \\
z_r \\
z_{r+1} \\
\vdots \\
z_n
\end{bmatrix} = \begin{bmatrix}
\sqrt{d_1} \\
\sqrt{d_2} \\
\vdots \\
\sqrt{d_r} \\
1
\end{bmatrix} \begin{bmatrix}
y_1 \\
y_2 \\
\vdots \\
y_r \\
y_{r+1} \\
\vdots \\
y_n
\end{bmatrix}$$

上式称为二次型在复数域上的规范形,由r项系数都为1的平方项项构成。显然,此规范形由二次型的秩r唯一决定.

### 定理6(二次型语言)

任意一个复二次型一定可以经过非退化线性变换化为规范形, 规范形是唯一的, 由二次型的秩唯一决定。

#### (矩阵语言)

设
$$A = A^T \in C^{n \times n}$$
 , 且 $R(A) = r$  ,

则,
$$A$$
 必与 $\begin{bmatrix} E_r & O \\ O & O_{n-r} \end{bmatrix}_{n \times n}$ 合同,

即一定存在可逆矩阵
$$C$$
,使得 $C^TAC = \begin{bmatrix} E_r & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}_{n \times n}$ 。

推论: 对称矩阵A, B 在复数域上合同  $\Leftrightarrow R(A) = R(B)$ 

6.3.3 实数域上二次型对规范形

设实数域上二次型  $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$  的秩为r, $(A = A^T \in R^{n \times n})$   $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$   $\longleftrightarrow$   $d_1 y_1^2 + \dots + d_p y_p^2 - d_{p+1} y_{p+1}^2 - \dots - d_r y_r^2 + 0 \cdot y_{r+1}^2 + \dots + 0 \cdot y_n^2 \quad (0 < d_i \in R)$   $= (\sqrt{d_1} y_1)^2 + \dots + (\sqrt{d_p} y_p)^2 - (\sqrt{d_{p+1}} y_{p+1})^2 - \dots - (\sqrt{d_r} y_r)^2 = z_1^2 + \dots + z_p^2 - z_{p+1}^2 - \dots - z_r^2$  再作非退化线性变换

$$\begin{cases} z_1 = \sqrt{d_1} y_1 \\ z_2 = \sqrt{d_2} y_2 \\ \dots \\ z_r = \sqrt{d_r} y_r \\ z_{r+1} = y_{r+1} \\ \dots \\ z_n = y_n \end{cases} \qquad \exists \begin{bmatrix} z_1 \\ z_2 \\ \vdots \\ z_r \\ z_{r+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sqrt{d_1} \\ \sqrt{d_2} \\ \vdots \\ \sqrt{d_r} \\ \vdots \\ y_r \\ \end{bmatrix}$$

上式称为二次型在实数域上的规范形,由r项平方项系数为+1或-1的项构成。

#### 定义6 在实二次型的规范形中

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X = z_1^2 + \dots + z_p^2 - z_{p+1}^2 - \dots - z_r^2$$

正平方项的项数 p 称为正惯性指数负平方项的项数r - p 称为负惯性指数 p - (r-p) = 2p - r 称为符号差。

该二次型的正(负) 惯性指数, 也称为实对称矩阵A的正(负) 惯性指数。 定理7: 惯性定律:

(二次型语言) 任意一个实二次型一定可以经过非退化线性变换化为规范形, 规范形是唯一的,由二次型的秩和正(负)惯性指数决定

(矩阵语言) n 阶 实对称矩阵A 与对角矩阵  $diag(d_1, d_2, \dots, d_n)$  合同时,  $d_i$  中  $(i=1\dots n)$  中不等于零的个数(即R(A)), 大于零的 $d_i$ 个数(A的正惯性指数), 都是唯一的。 小于零的 $d_i$ 个数 (A的负惯性指数),

设实对称矩阵 $A_{n\times n}$ 的秩为r,正惯性指数为p,则一定存在可逆矩阵 $C \in R^{n\times n}$ ,

使得:
$$C^TAC = \begin{bmatrix} E_p & & & \\ & -E_{r-p} & & \\ & & O_{n-r} \end{bmatrix}$$

特别,对实对称矩阵 $A_{nxn}$ ,一定存在正交矩阵U,使得:

$$U^{-1}AU = U^{T}AU = diag(\lambda_{1}, \lambda_{2}, \dots, \lambda_{n})$$
  
其中 $\lambda_{1}, \lambda_{2}, \dots, \lambda_{n}$  为 $A$  的全体特征值。

: 实对称矩阵A的秩:即为A 的不等于零的特征值个数; 实对称矩阵A的正惯性指数:即为A 的大于零的特征值个数;

实对称矩阵A的负惯性指数:即为A的小于零的特征值个数

问题: 普通矩阵的秩 是否等于不为零的特征值个数?  $\frac{1}{2}$   $\frac{1}{2}$ 

推论对称矩阵A, B在实数域上合同⇔

R(A)=R(B),且有相同的正(负) 惯性指数。

例,设
$$A = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & -1 & \\ & & 2 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1 & 1 \\ & 1 & -1 \end{bmatrix}, D = \begin{bmatrix} 1 & -1 & \\ -1 & 1 & \\ & & 2 \end{bmatrix}$$

求(1) 在复数域上与A 合同的矩阵;(2) 在实数域上与A 合同的矩阵

解(1): R(A) = 3, R(B) = R(C) = 3, R(D) = 2 : 在复数域上与A合同的有B和C

(2) 在实数域上,:: R(A) = 3,正惯性指数为2,

:: R(B) = R(C) = 3 :: 要求B, C的正惯性指数。

先考虑B:方法1,求出B的特征值,则正的特征值个数即为B的正惯性指数

 $|\lambda E - B| = (\lambda - 2)(\lambda - \frac{3 + \sqrt{5}}{2})(\lambda - \frac{3 - \sqrt{5}}{2}), 显然 B 的 3 个特征值都是正的,$ 

:: B 的正惯性指数为3,:: B 与A 在实数域上不合同

方法2,求出以B作为二次型矩阵的二次型f,再利用配方法, 化f为标准形,就可以求出二次型的正惯性指数。

$$f(x_1, x_2, x_3) = X^T B X = x_1^2 - 2x_1 x_2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 = (x_1 - x_2)^2 + x_2^2 + 2x_3^2$$

 $\therefore B$ 的正惯性指数为3,B与A在实数域上不合同

例 任意一个n 阶对称且可逆的实矩阵必在实数域上与n 阶单位矩阵等价

- (1) 合同;(2) 相似;(3)等价;(4)以上都错
- 例 设A, B 都是n 阶实对称矩阵,则A, B 在实数域上合同的 充要条件是 (3)
  - (1) A, B 都是可逆矩阵; (2) A, B 有相同的特征值
  - (3) A, B 有相同的正(负) 惯性指数;(4) A, B 有相同的秩

例, 设实对称矩阵
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, D = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

- (1) B,C,D中与A等价的有C,D,
- (2) B,C,D中与A相似的有D,
- (3) B,C,D中与A合同的有 C,D,

## 6.4 正定二次型

定义7 设实数域上二次型:  $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$  若 $\forall \theta \neq X = (x_1, x_2, \dots, x_n)^T \in \mathbb{R}^n$  一定有:

(1)  $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X > 0$ ,则称f 为正定二次型,相应的矩阵A称为正定矩阵

(2)  $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X \ge 0$ ,则称f 为半正定二次型,相应的A 称为半正定矩阵

(3)  $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X < 0$ ,则称f 为负定二次型,相应的A 称为负定矩阵

 $(4) f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X \le 0$ ,则称f 为半负定二次型,相应的A 称为半负定矩阵

定义8 设 $A = (a_{ii})_{n \times n}$  则:

$$\Delta_{1} = a_{11}, \Delta_{2} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{nn} \end{vmatrix}, \Delta_{3} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}, \dots, \Delta_{n} = |A|$$

分别称为A的1阶,2阶,3阶,...,n阶顺序子式

性质1 设 $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 为(半)正定二次型  $\Leftrightarrow -f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 为(半)负定二次型

定理8 设实二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$ ,则下列命题等价

 $1 f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$  为正定二次型;

- $2 f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$  的正惯性指数等于p = R(A) = n
- $3 f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$  的规范形为  $y_1^2 + y_2^2 + \dots + y_n^2$
- 4 A 为正定矩阵
- 5 A的特征值全部大于零
- 6 存在可逆对实矩阵B, 使得 $A=B^TB$
- 7 A与E合同
- 8 A的顺序子式 $\Delta_i$ 全部大于零(i=1···n)

推论1, 实二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$  为负定  $\Leftrightarrow (-1)^k \Delta_k > 0 \quad (k = 1 \dots n)$ 

推论2 A 为正定矩阵  $\Leftrightarrow$  存在正定矩阵B, 使得 $A = B^2$  推论3 A 为正定  $\Rightarrow$   $A = A^T$ ; A 可逆; |A| > 0;  $a_{ii} > 0$  (A 为正定的必要条件)

证明:(1)  $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$  为正定二次型

$$\Rightarrow$$
 (2) f(x<sub>1</sub>, x<sub>2</sub>,···, x<sub>n</sub>)= $X^TAX$  的正惯性指数等于 n

反设
$$d_1 \le 0$$
,取 $Y_1 = (1,0,\dots,0)^T$ ,则有:  $X_1 = CY_1 \ne \theta$ , 但是 $f(X_1) = d_1 \le 0$ 矛盾

证明 (2)  $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$  的正惯性指数等于 n

⇒(5) A的特征值全部大于零

设f(
$$\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n$$
)= $X^T A X \xrightarrow{X = UY, U^T U = E} \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$ 
有已知  $\lambda_i > 0$  ( $i = 1, 2, \dots, n$ )

证明 (5) A 的特征值全部大于零  $\Rightarrow$  (6) 存在可逆对实矩阵B, 使得 $A=B^TB$ 

证明:(6) 存在可逆对实矩阵B, 使得 $A=B^TB$   $\Rightarrow$  (7) A = B = B

$$:: (B^{-1})^T A B^{-1} = (B^{-1})^T B^T B B^{-1} = E :: A 与 E 合同$$

证明:(6)存在可逆对实矩阵B,使得 $A = B^T B$ 

$$\Rightarrow$$
 (1)  $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$  为正定二次型;

$$\therefore f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X = X^T B^T B X = (BX)^T (BX)$$

又:
$$B$$
 可逆: $\forall \theta \neq X \in R^n$ ,  $BX = (b_1, b_2, \dots, b_n)^T \neq \theta$ 

$$\therefore \forall \theta \neq X \in \mathbb{R}^n, f(x_1, x_2, \dots, x_n) = (BX)^T (BX)$$
$$= b_1^2 + b_2^2 + \dots + b_n^2 > 0$$

$$\therefore f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$$
 为正定二次型

定理8 设实二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$ ,且R(A) = r < n,则下列命题等价

1 
$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$$
 为半正定二次型;

$$2 f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$$
 的正惯性指数  $p = R(A) < n$ 

$$3 f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X^T A X$$
 的规范形为  $y_1^2 + y_2^2 + \dots + y_r^2$ 

- 4 A 为半正定矩阵
- 5 A的特征值全部大于等于零
- 6 存在n 阶实矩阵C, 使得 $A=C^TC$

$$7A$$
与 $\begin{bmatrix} E_r & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ 合同

8 A的主子式(不是顺序子式)均非负。

例判断二次型是否正定  $f(x, y, z, t) = x^2 + 2xy + y^2 + z^2 + t^2$ 解方法1,配方 $f(x, y, z, t) = x^2 + 2xy + y^2 + z^2 + t^2 = (x + y)^2 + z^2 + t^2$  $= x_1^2 + z_1^2 + t_1^2$ 

:: f的正惯性指数=秩=3 :: 为半正定

方法2:: f(1,-1,0,0) = 0 :: 不是正定

作非退化线性变换
$$\begin{cases} x_1 = x + y \\ y_1 = y \\ z_1 = z \\ t_1 = t \end{cases}$$

方法3 
$$f(x, y, z, t) = x^2 + 2xy + y^2 + z^2 + t^2$$

$$= \begin{bmatrix} x & y & z & t \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & & \\ 1 & 1 & & \\ & & 1 & \\ & & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{bmatrix}$$

$$:: \Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = 0 :: 不是正定的$$

性质2A为正定矩阵 $\Rightarrow$ (1) kA 为正定矩阵(k>0)

(2)A<sup>-1</sup> 为正定矩阵

(3)A\* 为正定矩阵

 $(4)A^k$  为正定矩阵

(合同保持正定性) (5)  $C^TAC$ 为正定矩阵( $|C| \neq 0$ )

证明(2)::  $(A^{-1})^T = (A^T)^{-1} = A^{-1}$  ::  $A^{-1}$ 为对称矩阵 又::  $A^{-1}$ 的特征值全大于零 ::  $A^{-1}$ 为正定矩阵

(5) 一方面 
$$(C^T A C)^T = C^T A C$$

又 $:: A = B^T B (B 可 )$ 

$$\therefore C^T A C = C^T B^T B C = (BC)^T (BC) \quad \exists |BC| \neq 0$$

 $:: C^T A C$  为正定矩阵

性质3设A,B为n阶正定矩阵,则

$$(2) \begin{bmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{bmatrix}$$
为正定矩阵

证明(1) 一方面 $(A+B)^T = A+B$ 

另一方面 设 
$$f = X^T (A + B)X = X^T AX + X^T BX > 0 \quad \forall X \neq \theta$$

∴ A+B 为正定矩阵

证明(2) 方法1 记
$$C = \begin{bmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{bmatrix}$$
则 $C^T = C$ ,

$$\left|\lambda E_{2n} - C\right| = \left|\lambda E_n - A\right| \left|\lambda E_n - B\right|$$

$$\begin{vmatrix} \lambda E_{2n} - C | = |\lambda E_n - A| |\lambda E_n - B| \\ \therefore C$$
的全体特征值大于零 
$$\therefore C = \begin{bmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{bmatrix}$$
为正定矩阵

方法2设A的顺序子式 $\Delta_{11}$ ,  $\Delta_{12}$ ,…, $\Delta_{1n}$ ; 设B的顺序子式 $\Delta_{21}$ ,  $\Delta_{22}$ ,…, $\Delta_{2n}$ 设C的顺序子式 $\Delta_1$ , $\Delta_2$ ,…, $\Delta_n$ , $\Delta_{n+1}$ ,…, $\Delta_{2n}$ 

则 
$$\Delta_1 = \Delta_{11}$$
 , . . . ,  $\Delta_n = \Delta_{1n}$  ;  $\Delta_{n+1} = |A| \Delta_{21}$  , . . . ,  $\Delta_{2n} = |A| \Delta_{2n}$  全部大于零

$$\begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix}$$
为正定矩阵

$$P254(7)$$
  $A = (a_{ij})_{n \times n}$  为正定矩阵  $\Rightarrow a_{ii} > 0$ 

证明 
$$A = B^T B, a_{ii} = \sum_{j=1}^n b_{ij}^2 > 0 \ (:: |B| \neq 0)$$

:.问题变成  $f = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2$  在  $y_1^2 + y_2^2 + y_3^2 = 1$ 下的最值

解 
$$f = X^T A X$$
 其中:  $A = \begin{bmatrix} 3 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & -2 \\ 2 & -2 & 5 \end{bmatrix}$  令 $|\lambda E - A| = 0 \Rightarrow \lambda_1 = 1, \ \lambda_2 = 3, \ \lambda_3 = 7$ 

$$\therefore f = y_1^2 + 3y_2^2 + 7y_3^2 = 7(\frac{1}{7}y_1^2 + \frac{3}{7}y_2^2 + y_3^2) \le 7(y_1^2 + y_2^2 + y_3^2) = 7$$

取
$$(y_1, y_2, y_3)^T = (0, 0, 1)^T$$
,即在条件 $x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1$ 下  
 $f_{\text{max}} = 7 = \max(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3)$ 

同理 
$$f = y_1^2 + 3y_2^2 + 7y_3^2 \ge y_1^2 + y_2^2 + y_3^2 \ge 1$$
.  
取 $(y_1, y_2, y_3)^T = (1, 0, 0)^T$ ,即在条件 $x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1$ 下  
 $f_{\min} = 1 = \min(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3)$ 

设n维欧氏空间V有两组基 (1)  $\xi_1$  ,…, $\xi_n$  (2) $\eta_1$  ,…, $\eta_n$ 

记,
$$A = \left[ (\xi_i, \xi_j) \right]_{nn} B = \left[ (\eta_i, \eta_j) \right]_{nn}$$

问: A,B 有什么关系?

设
$$(\eta_1,\dots,\eta_n)=(\xi_1,\dots,\xi_n)M$$

设
$$\alpha \in V, \alpha = (\xi_1, \dots, \xi_n) X = (\eta_1, \dots, \eta_n) X_1$$
  $X = MX_1$ 

$$(\alpha, \alpha) = X^{T} A X = (MX_{1})^{T} A (MX_{1}) = X_{1}^{T} (M^{T} A M) X_{1}$$
$$= X_{1}^{T} B X_{1} \Rightarrow B = M^{T} A M$$

$$:: M^T AM, B$$
都是对称矩阵

$$\Rightarrow B = M^T A M$$
 (即 $A, B$ 合同 )

例(07-08秋冬)设A, C为n阶正定矩阵,AX + XA = C有唯一解,B为方程的解证明 (1)  $B = B^T$ ; (2) B为正定矩阵

证明 
$$(1)$$
:  $AB + BA = C \Rightarrow (AB + BA)^T = C^T$   
  $\Rightarrow AB^T + B^T A = C$ 

 $:: B^T$  也是方程的解,由唯一性,  $B=B^T$ 

(2) 设入为B 任意一个的特征值, $BX = \lambda X$  有  $X^T(AB)X + X^T(BA)X = X^TCX$   $\Rightarrow \lambda(X^TAX) + (X^TB^T)AX = X^TCX$   $\Rightarrow \lambda(X^TAX) + \lambda(X^TAX) = X^TCX$ 

 $\Rightarrow 2\lambda(X^TAX) = X^TCX :: \lambda > 0$ 

:. B为正定矩阵

例,A正定又正交的充要条件A = E.

证明  $\leftarrow$  设A = E,则有  $A^T A = E : A$  正交 又有:  $A = E^T E : A$  正定

⇒ 先证A的特征值全为+1

:: A 为正定矩阵::特征值全大于零::λ=1

又:: A 为对称矩阵: A 必可以对角化

∴ *A* 与*E* 相似 ∴ *A*=*E* 

例(08-09秋冬) 设
$$R(B_{n\times m})=m$$
,  $A_{n\times n}=E-B(B^TB)^{-1}B^T$ 

证明:存在正交矩阵
$$Q$$
,使得 $Q^TAQ = \begin{bmatrix} E_{n-m} \\ 0 \end{bmatrix}$ 

证明 显然 
$$A^T = (E - B(B^T B)^{-1} B^T)^T = A$$
,

又 
$$A^2 = (E - B(B^T B)^{-1} B^T)^2 = A$$
 :  $A$  的特征值为1或0

$$tr(A_{n\times n}) = tr(E - B(B^T B)^{-1}B^T) =$$

$$=n-tr(B(B^TB)^{-1}B^T)$$

$$=n-tr((B^TB)^{-1}(B^TB))=n-tr(E_m)=n-m$$

$$\therefore \lambda_1 = 1$$
 为 $A$ 的 $n-m$  重特征值

$$\lambda_2 = 0$$
 为 $A$ 的 $m$  重特征值

:: 对实对称矩阵A 必存在正交矩阵
$$Q$$
, 使得 $Q^TAQ = \begin{bmatrix} E_{n-m} \\ 0 \end{bmatrix}$ 

例 (09-10) 设
$$D = \begin{bmatrix} A & C \\ C^T & B \end{bmatrix}$$
为正定矩阵, $A_{m \times m} = A^T, B_{n \times n} = B^T$ 

(1) 求
$$P^{T}DP$$
 其中  $P = \begin{bmatrix} E_{m} & -A^{-1}C \\ 0 & E_{n} \end{bmatrix}$ , (2)  $B - C^{T}A^{-1}C$  是否为正定矩阵?

解 (1) 
$$P^T D P = \begin{bmatrix} A & 0 \\ 0 & B - C^T A^{-1} C \end{bmatrix} = M$$

- (2) M也是正定矩阵(:: 合同保持正定性)
  - :: M的顺序子式全大于零
    - $:: B C^T A^{-1}C$ 的顺序子式也大于零,

 $:: B - C^T A^{-1} C$  为正定矩阵

例(07-08春夏) 设 $A = A^T \in R^{n \times n}$ , B为正定矩阵证明: AB的特征值全是实数

证明: 设 $B = C^T C$  ( $|C| \neq 0$ ) 则 $AB = AC^T C = C^{-1}(CAC^T)C$ 

 $\therefore AB = CAC^T$  相似  $\Rightarrow C = CAC^T$  有相同的特征值  $\therefore (CAC^T)^T = CAC^T \in R^{n \times n} \therefore CAC^T$  的特征值全是实数

例(09-10秋冬) 设A 为n 阶实矩阵,如 $\forall \theta \neq X \in \mathbb{R}^n$ 

都有  $X^T A X > 0$  证明: |A| > 0

 $\therefore AB$  的特征值全是实数

证明  $:: |A| = \lambda_1 \cdots \lambda_n$ 

(1) 当 $\lambda_0$  为实数,设 $AX = \lambda_0 X :: X^T AX = \lambda_0 X^T X > 0 \Rightarrow \lambda_0 > 0$ 

(2) 当  $\lambda_0 = a + bi$  ,  $(b \neq 0)$  则必有  $\overline{\lambda_0} = a - bi$  也是A 的特征值  $\overline{n} \lambda_0 \cdot \overline{\lambda_0} = (a + bi)(a - bi) = a^2 + b^2 > 0$ 

$$p254\ 8(1)$$
 显然  $(A^TA)^T = A^TA$  设  $f = X^T(A^TA)X = (AX)^T(AX)$  设  $A_{m \times n}X = \begin{bmatrix} b_1 & \cdots & b_m \end{bmatrix}^T \Rightarrow f = b_1^2 + \cdots + b_m^2 \ge 0$  命题得证 
$$(2) R(A_{m \times n}) = n \Leftrightarrow \forall X \ne \theta, A_{m \times n}X = \begin{bmatrix} b_1 & \cdots & b_m \end{bmatrix}^T \ne \theta$$
 
$$\Leftrightarrow \forall X \ne \theta \quad f = X^T(A^TA)X = (AX)^T(AX) = b_1^2 + \cdots + b_m^2 > 0$$
 
$$\Leftrightarrow A^TA \text{ 为正定矩阵}$$
 
$$p25410 \quad B = \begin{pmatrix} b_1 & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & b_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b_1 & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & b_n \end{pmatrix} = \Lambda^TA\Lambda = \Lambda^TC^TC\Lambda$$
 
$$( \partial A = C^TC, \quad |C\Lambda| \ne 0 )$$
 
$$P254 \quad 11 \quad \therefore (AB)^T = B^TA^T = BA = AB$$
 
$$\mathcal{H} = \mathcal{H} = \mathcal{$$