

# Transient respons

Øvelse 4

Emma Spanner 201907955 Mads Emil Nielsen 201908775 Peter Gehlert Theilgaard 201907648 hejhej

Hold 2

9. december 2019

IKLT-MMLS 1. semester Ingeniørhøjskolen Aarhus Universitet

## Indhold

1	Indledning	2										
2	Analyse 2.1 Analyse af 1. ordens lavpasfilter											
3	En dejlig tilfældig overskrift 3.1 Underoverskrift	<b>7</b>										
4	Ny Section 4.1 Ny SubSection1	<b>7</b>										
	4.2 Nv SubSection2	7										

## 1 Indledning

Formålet med denne øvelse er at vise:

- Hvordan beregnes og måles steprespons signaler i et kredsløb.
- Hvordan påvirker et kredsløbs komponenter det beregnede og målte steprespons.

I øvelsen betragtes 1. og 2. ordens lavpasfiltre. Resultaterne fra øvelsen præsenteres i form af en målejournal og godkendes af underviserne ved det den afsluttede måling.

## 2 Analyse

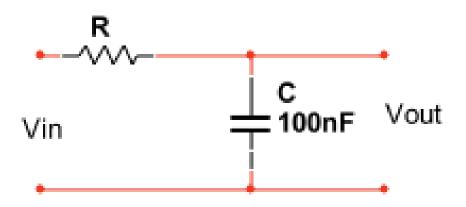
Øvelsen er opdelt i to dele, 1. og 2. ordens lavpasfilter.

## 2.1 Analyse af 1. ordens lavpasfilter

Figur 1 viser et 1. ordens lavpasfilter med en modstand og en kondensator.  $V_{in}$  er stepinput med spænding 0-5 V. Steppet sker til tiden t=0 sek.

$$V_{in}(t) = \begin{cases} 0 & \text{if } t < 0 \\ V_0 & \text{if } t > 0 \end{cases} \tag{1}$$

Ligning: 1 Indgangs spændingen er en funktion af t



Figur 1: Første ordens lavpasfilter

Strøm-spænding sammenhængen for en modstand og en kondensator er: Modstand:

$$V_R = R \cdot i \tag{2}$$

Ligning 2: Spændingen over en modstand

Kondensator:

$$i = C \cdot \frac{d(V_C)}{dt} \tag{3}$$

Ligning 3: Strømen gennem en kondensator

Output spænding:

$$V_{Out}(t) = V_C(t) \tag{4}$$

Ligning 4: Spændingen over  $V_C(t)$  er den samme som i punktet  $V_{Out}(t)$ Følgende 8 delopgaver er givet:

#### 1. Vis ved Kirchhoffs love: KVL

Vis ved Kirchhoffs love at følgende differentialligning gælder for kredsløbet i Figur 1 :

$$V_{in}(t) = R \cdot C \cdot \frac{d(V_{out}(t))}{dt} + V_{out}(t)$$
(5)

Efter en kredsløbsanalyse ses det at:

$$V_{in} = V_R + V_C \tag{6}$$

Ved brug af Ligning 1 og Ligning 4 kan ligningen omskrives til

$$V_0 = V_R + V_{Out} \tag{7}$$

Ved at kombinere Ligning 2 og Ligning 3, kan der findes et nyt udtryk fra  $V_R$  som er afhængig af tiden t

$$V_R = R \cdot C \cdot \frac{d}{dt} \cdot V_C \tag{8}$$

Dernæst kan den indsættes i Ligning 7 hvilket medføre

$$V_0 = R \cdot C \cdot \frac{d(V_{out}(t))}{dt} + V_{out}(t)$$
(9)

#### 2. Løs differentialligningen med hensyn til Vout

Løs differentialligningen med hensyn til Vout for  $0 \le t < \infty$ Ligning 5 kan omskrives så konstanten foran  $\frac{d(V_{out}(t))}{dt}$  ved at gange igennem med  $\frac{1}{R \cdot C}$ , det medføre

$$\frac{d(V_{out}(t))}{dt} + \frac{1}{R \cdot C} \cdot V_{out}(t) = \frac{1}{R \cdot C} \cdot V_0 \tag{10}$$

Ved hjælp af en løsnings protokol Ligning 10 nu løses:

$$P(t) = \frac{1}{R \cdot C} \tag{11}$$

$$Q(t) = \frac{1}{R \cdot C} \cdot V_0 \tag{12}$$

$$\mu(t) = e^{\int P(t)dt} \to e^{\left(\frac{t}{R \cdot C}\right)} \tag{13}$$

Ligning 13: Hjælpefunktion

$$F(t) = \int \mu(t) \cdot Q(t)dt \to V_0 + k \cdot e^{-\frac{t}{R \cdot C}}$$
(14)

Ligning 14: Stamfunktion

$$V_{Out}(t) = \frac{1}{\mu(t)} \cdot (F(t) + k) \xrightarrow{simplify} V_0 + k \cdot e^{-\frac{t}{R \cdot C}}$$
 (15)

Ligning 15: Fuldstændig løsning

$$k = V_{Out}(0) \xrightarrow{solve,k} -V_0 \tag{16}$$

Ligning 16: Betingelse

$$V_{Out}(t) = V_0 - V_0 \cdot e^{\frac{-t}{R \cdot C}} \tag{17}$$

Ligning 17: Specifikke Løsning

#### 3. Beregn tidskonstanten

Beregn tidkonstanten for lavpasfilteret med hhv. Her skal jeg skrive videre i morgen

### 4. Beregn kurveform

Beregn kurveform for Vout med hhv.  $R=10k\Omega$  og  $R=100k\Omega$ , og vis disse grafisk for

#### 5. Beregn Vout max

Beregn den maksimale værdi af Vout i de to tilfælde.

### 6. Bestem stigetiden tr

Bestem stigetiden tr

#### 7. Forklar

Forklar hvordan tidskonstanten og stigetiden kan findes ud fra grafen for Vout, og opstil en ligning til bestemmelse af C, når tidskonstanten og modstanden R er kendte.

#### 8. Indfør resultatur i Tabel 1

Resultaterne indføres i Tabel 1.

Tabel 1: Multirow table.

Analyse				Simulering				Måling					
R	$\tau$	$t_r$	$V_{Max}$	R	$\tau$	$t_r$	$V_{Max}$	R	$\tau$	$t_r$	$V_{Max}$		
$k\Omega$	[msek]	[msek]	[V]	$0[k\Omega]$	[msek]	[msek]	[V]	$[k\Omega]$	[msek]	[msek]	[V]		
1. ordens lavpas filter													
10	1.0 (5)	2.197	4.966	10	1	2.08	4.97	10	1.01	2.18	5.06		
100	10	21.972	4.966	100	10.04	19.72	4.96	100	9.87	21.053	4.65		
2. ordens lavpas filter													
1		x1	x2	1		x3	x4	1		x5	x6		
10		x7	x8	10		x9	x10	10		x11	x12		

## 3 En dejlig tilfældig overskrift

Med hensyn til formelombrydningen af matematik i teksten,er dette noget man først skal begynde at rette på når man er helt færdig med at skrive sin tekst. Nu med mere tekst.

### 3.1 Underoverskrift

Her kan det også stå noget tekst

## 4 Ny Section

tekst tekst tekst

## 4.1 Ny SubSection1

tekst tekst tekst

### 4.2 Ny SubSection2

tekst tekst tekst

## Ny SubSection\*1

tekst tekst tekst

Dette er en paragraph tekst tekst tekst

Dette er en SubParagraph tekst tekst tekst

subparagraph med \* tekst