

工程矩阵理论：线性空间和线性变换

东南大学·数学系·周建华

August 15, 2015

线性空间的定义

Definition

线性空间是由下述三个要素确定的代数系统：

- (1) 一个数域 F ，一个非空集合 V (V 中的元素也称为向量)；
- (2) 两个运算：加法： $V \times V \rightarrow V$ ；数乘： $F \times V \rightarrow V$ ，
- (3) 上述运算满足如下八个公理：

线性空间的定义（续）

Definition

满足下述八条公理时，称 V 是数域 F 上的线性空间：

- 加法交换律： $\forall \alpha, \beta \in V$ ，有 $\alpha + \beta = \beta + \alpha$ ；
- 加法结合律： $\forall \alpha, \beta, \gamma \in V$ ，有 $(\alpha + \beta) + \gamma = \alpha + (\beta + \gamma)$ ；
- 零元存在性：存在 $\theta \in V$ ，使得 $\forall \alpha \in V$ ，有 $\alpha + \theta = \alpha$ ；
- 负元存在性： $\forall \alpha \in V$ ，存在 $\beta \in V$ ，使得 $\alpha + \beta = \theta$ ；
- 么等律： $\forall \alpha \in V$ ， $1\alpha = \alpha$ ；
- 数乘结合律： $\forall k, l \in F$ ， $\forall \alpha \in V$ ，都有 $(kl)\alpha = k(l\alpha)$ ；
- 分配律： $\forall k, l \in F \forall \alpha \in V$ ，有 $(k + l)\alpha = k\alpha + l\alpha$ ；
- 分配律： $\forall k \in F$ ， $\forall \alpha, \beta \in V$ ，都有 $k(\alpha + \beta) = k\alpha + k\beta$ 。

线性空间的例子

Example

- ① 数域 F 上所有 n 维向量全体, 按向量的加法和数乘, 构成一个线性空间, 记为 F^n .
- ② 数域 F 上所有 $m \times n$ 矩阵全体, 按矩阵的加法和数乘, 构成一个线性空间. 记为 $F^{m \times n}$.
- ③ 数域 F 上所有一元多项式全体, 按多项式的加法和数乘, 构成一个线性空间. 记为 $F[x]$.
- ④ 数域 F 上所有次数小于 n 的一元多项式全体, 按多项式的加法和数乘, 构成一个线性空间. 记为 $F_n[x]$

Example

- ① 集合 $V = R^+ = \{m \mid m \text{ 是正实数}\}$, 数域 R .
加法: $m, n \in R^+, m \oplus n = mn$
数乘: $m \in R^+, k \in R, k \circ m = m^k$
则 R^+ 是 R 上的线性空间.
- ② 以 $C_{[a,b]}$ 记区间 $[a, b]$ 上的连续函数全体, 则 $C_{[a,b]}$ 构成 R 上的一个线性空间: 其加法就是函数的加法, 数乘就是函数与数的乘法.

线性空间的性质

设 V 是数域 F 上的线性空间, $\alpha, \beta, \gamma \in V, k \in K$, 则:

- ① V 中的零向量是唯一的.通常记为 θ ;
- ② V 中任一向量 α 的负向量是唯一的.通常记为 $-\alpha$;
- ③ 加法消去律: 若 $\alpha + \gamma = \beta + \gamma$, 则 $\alpha = \beta$;
- ④ 向量方程的解: $\alpha + x = \beta$ 有唯一解, 记为 $x = \beta - \alpha$;
- ⑤ $(-k)\alpha = -k\alpha$, 特别地, $(-1)\alpha = -\alpha$;
- ⑥ 若 $k\alpha = \theta$, 当且仅当则 $k = 0$ 或 $\alpha = \theta$.

线性相关性

在线性空间中可以定义线性组合、线性表示、线性相关、线性无关，向量组的极大线性无关组、秩等概念. 例如，

Definition

设 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s \in V$. 若存在不全为零的数 k_1, k_2, \dots, k_s 使得 $k_1\alpha_1 + k_2\alpha_2 + \dots + k_s\alpha_s = \theta$, 则称向量组 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性相关. 否则, 称 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性无关.

重要性质

- ① 若 $s \geq 2$, 则 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性相关当且仅当存在向量 α_j , 使得 α_j 可由其余向量线性表示.
- ② 若 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性无关, 但 $\beta, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性相关, 则 β 可由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性表示, 而且, 线性表示的方法是唯一的.
- ③ 若 $t > s$, $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t$ 可由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性表示, 则 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t$ 线性相关.

重要性质

Corollary

若 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t$ 可由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性表示, 且 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t$ 线性无关, 则 $t \leq s$.

Corollary

若 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t$ 与 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 等价, 且都线性无关, 则 $t = s$.

Example

判别下列线性空间中的向量组是否线性相关：

① 在 $F^{2 \times 2}$ 中, $E_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $E_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$, $E_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$.

② 在 $F_3[x]$ 中,

$$\text{令 } \alpha_1 = 2 + x + 3x^2, \alpha_2 = 1 + 3x - x^2, \alpha_3 = 3 + 4x + 2x^2.$$

③ $V = C, F = R, \alpha_1 = 1, \alpha_2 = i = \sqrt{-1}$.

④ $V = C, F = C, \alpha_1 = 1, \alpha_2 = i = \sqrt{-1}$.

基

Definition

若 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n \in V$ 满足条件:

- ① $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性无关;
- ② 任意的 $\eta \in V$ 均可由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性表示,

则称 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 是 V 的一组基.

维数

注记:

① 若 V 的某一组基中含 n 个向量, 则 V 的任一组基中都含 n 个向量. 称 n 是 V 的维数, 记为 $\dim V$.

② 若 $\dim V = n$, 则 V 中任意 $n + 1$ 个向量线性相关.

③ 线性空间的基不一定存在.

如: 只含一个零向量的空间称为零空间. 规定零子空间的维数为 0 .

再如, $V = F[x]$. 规定 $\dim F[x] = \infty$

Example

讨论下列空间的基和维数

① $V = F^n.$

② $V = F^{2 \times 2}.$

③ $V = F_n[x].$

④ $V = C, F = R.$

⑤ $V = C, F = C.$

基和维数

Theorem

若 $\dim V = n$, 则 V 中任意 n 个线性无关的向量均构成 V 的基.

Example

证明: 在 $F_3[x]$ 中, 向

量 $f_1(x) = 1 + 2x + 3x^2$, $f_2(x) = 3 + x - x^2$, $f_3(x) = 2 - x + x^2$ 构成一组基.

坐标

Definition

(坐标): 设 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 是 V 的一组基, $\beta \in V$

且 $\beta = x_1\alpha_1 + x_2\alpha_2 + \dots + x_n\alpha_n$,

则称 x_1, x_2, \dots, x_n 是 β 在基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 下的坐标, 或

是 β 在基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 下的坐标(列向量)

Example

F^n 中, $\eta = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ 在

基 $e_1 = (1, 0, \dots, 0), e_2 = (0, 1, \dots, 0), \dots, e_n = (0, 0, \dots, 1)$ 下的坐标.

Example

在 $F^{2 \times 2}$ 中, $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ 在基

$$E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22}$$

下的坐标

注记:

- ① 线性空间的基是有序的.
- ② 基相当于几何空间中的坐标系.

Theorem

假设 $\eta, \eta_i \in V$ 在基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 下的坐标分别是 X 及 $X_i, i = 1, 2, \dots, s$, 则

1. $\eta = \theta \Leftrightarrow X = \theta$;
2. $\eta = k_1\eta_1 + k_2\eta_2 + \dots + k_s\eta_s \Leftrightarrow X = k_1X_1 + k_2X_2 + \dots + k_sX_s$;
3. $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_s$ 线性相关 $\Leftrightarrow X_1, X_2, \dots, X_s$ 线性相关.

Example

- ① 判断 $F_3[x]$ 中下述向量组的线性相关性

性: $f_1(x) = 1 + x, f_2(x) = 2 + x + x^2, f_3(x) = x + x^2$

- ② 求 $F^{2 \times 2}$ 中下述向量组的极大无关组: $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} 3 & -3 \\ -2 & 4 \end{pmatrix}$

形式记号

设 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s \in V$, 定义形式行向量 $(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$.

比如, 若 $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ 是 β 在基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 下的坐标, 则 β 可形

式地记成 $\beta = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) X$

若 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t$ 可由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性表示, 于是, 我们可以找到一个 $s \times t$ 矩阵 A 使得 $(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s) A$

形式记号的性质

若

$$(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)A$$

$$(\gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_p) = (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t)B$$

则

$$(\gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_p) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)(AB)$$

Example

设 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 线性无关,

$$(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)A$$

证明: $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 线性无关 $\Leftrightarrow A$ 是可逆矩阵.

过渡矩阵

Definition

(过渡矩阵) 设 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 及 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 都是 V 的基, 且

$$(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)A$$

则称 A 是从基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 到基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 的过渡矩阵.

过渡矩阵的性质

- ① 过渡矩阵一定是可逆的.
- ② 若从基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 到基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 的过渡矩阵是 A , 则从基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 到基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 的过渡矩阵是 A^{-1} .
- ③ 若从基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 到基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 的过渡矩阵是 A , 从基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 到基 $\gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_n$ 的过渡矩阵是 B , 则从基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 到基 $\gamma_1, \gamma_2, \dots, \gamma_n$ 的过渡矩阵是 AB .

Example

在 F^3 中, 求从基 $\alpha_1 = (1, 0, 1), \alpha_2 = (0, 1, 3), \alpha_3 = (2, 1, -1)$ 到基 $\beta_1 = (1, 2, 3), \beta_2 = (0, 1, 2), \beta_3 = (2, 3, 5)$ 的过渡矩阵.

坐标变换公式

Theorem

设 $\eta \in V$ 在基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 下的坐标是 X , 在基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 下的坐标是 Y , 而从基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 到基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 的过渡矩阵是 P , 则 $X = PY$, 或 $Y = P^{-1}X$.

Example

在 $F_3[x]$ 中, 求 $f(x) = 1 + x + x^2$ 在基 $f_1(x) = 2 + x, f_2(x) = x + x^2, f_3(x) = 2x + 3x^2$ 下的坐标.

Definition

设 V 是数域 F 上的线性空间, W 是 V 的非空子集. 若 W 关于 V 的运算也构成 F 上的线性空间, 则称 W 是 V 的子空间. 记 $W \leq V$

例: $F_n[x]$ 是 $F[x]$ 的子空间.

注: W 的运算与 V 中的运算应当相同.

Theorem

设 $W \subseteq V$. 则 W 是 V 的子空间 $\Leftrightarrow W$ 关于线性运算封闭.

Example

- $\{\theta\}$ 及 V 本身均是 V 的子空间.
- R^3 中集合

$$V_1 = \{(x, y, z) | 3x + 2y - 5z = 1\}$$

$$V_2 = \{(x, y, z) | 3x + 2y - 5z = 0\}$$

两类重要的子空间

- ① 设 $A \in F^{s \times n}$, $V = \{\eta \in F^n | A\eta = \theta\}$ 称 V 是齐次线性方程组 $Ax = \theta$ 的解空间. (基础解系是一组基, 维数是 $n - r$.)
- ② 设 V 是 F 上的线性空间, $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s \in V$ 集合

$$W = \left\{ \sum_{i=1}^s k_i \alpha_i \mid \forall k_i \in F \right\}$$

称 W 是由 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 生成的子空间.

称 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 是 W 的生成元.

记 $W = L(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$

- ① 若 $W = L(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s)$, 则 $\forall \alpha_j \in W$;
- ② $L(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s) = L(\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_t) \Leftrightarrow \alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ 与 $\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_t$ 等价;
- ③ $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s$ 的极大无关组是 $L(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s)$ 的基, 故,

$$\dim L(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s) = r(\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_s).$$

Example

- ① 在 F^4 中, 已知 $\alpha_1 = (1, 2, 1, 1), \alpha_2 = (2, 3, 1, 2), \alpha_3 = (1, 1, 1, 1), \alpha_4 = (2, 0, 1, 2)$, 求 $W = L(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4)$ 的一组基及其维数.
- ② 在 $F^{2 \times 2}$ 中, $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$, 求 $W = L(A, B, C, D)$ 的一组基. 求 A, B, C, D 在所得基下的坐标.
问题: $E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22}$ 是不是 W 的基?

Example

- ① 求 $F^{2 \times 2}$ 子空间 $W = \left\{ \begin{pmatrix} x & y \\ -y & -x \end{pmatrix} \mid x, y \in F \right\}$ 的一组基.
- ② 设 $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$, 证明: $W = \{X \in F^{2 \times 2} \mid AX = XA\}$ 是 $F^{2 \times 2}$ 的子空间, 并求 W 的一组基.

Theorem

有限维线性空间 V 中任意线性无关向量组均可扩充成 V 的基.

Example

已知 $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$, $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$, 将 A, B 扩充成 $F^{2 \times 2}$ 的一组基.

交与和的定义

假设 $V_1, V_2 \leq V$.

Definition

$V_1 \cap V_2 = \{\eta \in V \mid \eta \in V_1 \text{ 且 } \eta \in V_2\}.$

$V_1 + V_2 = \{\eta \in V \mid \exists \eta_1 \in V_1, \eta_2 \in V_2 \text{ 使得 } \eta = \eta_1 + \eta_2\}$ 分别称为子空间的交与和.

Theorem

$V_1 \cap V_2, V_1 + V_2$ 都是 V 的子空间.

注：交与并的区别

Theorem

若 $V_1 = L(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$, $V_2 = L(\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t)$,
则 $V_1 + V_2 = L(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s, \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_t)$

Theorem

(维数定理)

假设 $V_1, V_2 \leq V$, 有

$$\dim(V_1 + V_2) = \dim V_1 + \dim V_2 - \dim V_1 \cap V_2$$

Example

设 $F^{2 \times 2}$ 子空间

$$V_1 = \left\{ \begin{pmatrix} x & x \\ y & y \end{pmatrix} \mid x, y \in F \right\},$$

$$V_2 = \left\{ \begin{pmatrix} x & y \\ -y & -x \end{pmatrix} \mid x, y \in F \right\},$$

分别求 $V_1, V_2, V_1 + V_2$ 及 $V_1 \cap V_2$ 的基及维数.

Example

设 $\alpha_1 = (1, 2, 1, 0)$, $\alpha_2 = (-1, 1, 1, 1)$, $\beta_1 = (2, -1, 0, 1)$,
 $\beta_2 = (1, -1, 3, 7)$, $V_1 = L(\alpha_1, \alpha_2)$, $V_2 = L(\beta_1, \beta_2)$,
求 F^4 的子空间 $V_1 + V_2$, $V_1 \cap V_2$ 的基及维数.

Example

$$\text{已知 } A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 2 & 2 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

$$V_1 = \{x \in F^4 | Ax = \theta\}, V_2 = \{x \in F^4 | Bx = \theta\}$$

求 $V_1 \cap V_2$, $V_1 + V_2$ 的基及维数.

两个子空间的直和

Definition

设 $V_1, V_2 \leq V$, 若 $\forall \eta \in V_1 + V_2$, \exists 唯一的 $\eta_1 \in V_1, \eta_2 \in V_2$, 使得 $\eta = \eta_1 + \eta_2$, 则称 $V_1 + V_2$ 是直和. 记为 $V_1 \oplus V_2$.

Theorem

设 $V_1, V_2 \leq V$, 则下述条件是等价的:

- ① $V_1 + V_2$ 直和
- ② θ 的表示方式是唯一的;
- ③ $V_1 \cap V_2 = \{\theta\}$;
- ④ $\dim(V_1 + V_2) = \dim V_1 + \dim V_2$;
- ⑤ 将 V_1, V_2 的基合在一起就是 $V_1 + V_2$ 的基.

Example

① 已知 $F^{n \times n}$ 的子空间

$$V_1 = \{A | A^T = A\}, V_2 = \{A | A^T = -A\},$$

证明: $F^{n \times n} = V_1 \oplus V_2$.

② 设 $A \in F^{n \times n}$, 且 $A^2 = A$.

$$V_1 = \{x \in F^n | Ax = \theta\}, V_2 = \{x \in F^n | Ax = x\}$$

证明: $F^n = V_1 \oplus V_2$.

多个子空间的直和

Definition

设 $V_1, V_2, \dots, V_s \leq V$. 若 $\forall \eta \in V_1 + V_2 + \dots + V_s$, \exists 唯一的 $\eta_i \in V_i, i = 1, 2, \dots, s$, 使得 $\eta = \sum_{i=1}^s \eta_i$, 则称 $V_1 + V_2 + \dots + V_s$ 是直和, 记为 $V_1 \oplus V_2 \oplus \dots \oplus V_s$.

Theorem

设 $V_1, V_2, \dots, V_s \leq V$, 则下述条件是等价的:

- ① $V_1 + V_2 + \dots + V_s$ 直和;
- ② θ 的表示方式是唯一的;
- ③ $V_j \cap \sum_{i \neq j} V_i = \{\theta\}$;
- ④ $\dim \sum_{i=1}^s V_i = \sum_{i=1}^s \dim V_i$
- ⑤ 将 V_1, V_2, \dots, V_s 的基合在一起就是 $V_1 + V_2 + \dots + V_s$ 的基.

问题:

- ① 当 $V_1 \cap V_2 \cap \cdots \cap V_s = \{\theta\}$ 时, $V_1 + V_2 + \cdots + V_s$ 是否是直和?
- ② 当 $V_i \cap V_j = \{\theta\}, \forall i \neq j$ 时, $V_1 + V_2 + \cdots + V_s$ 是否是直和

线性映射的基本概念

Definition

设 S 和 T 是两个集合, f 是一个法则, 使得对 S 中每个元素 x , 在 T 中必存在唯一的元素 y 与之对应, 则称 f 是 S 到 T 的映射, 记为

$$f : S \rightarrow T, \quad f(x) = y.$$

如果 $f(x) = y$, 则称 y 为 x 的象, x 为 y 的原象.

S 在映射 f 下的全体象记为 $f(S)$, 称为 f 的值域.

集合 S 到自身的映射 $f : S \rightarrow S$ 称为 S 上的变换.

集合 S 到自身的映射 $I : S \rightarrow S; \quad x \mapsto x$ 称为 S 上的恒等变换.

Definition

假设映射 $f: S \rightarrow T$. 若 $f(S) = T$, 则称 f 是满射;

若由 " $f(a) = f(b)$ " 必能推得 " $a = b$ ", 则称 f 是单射;

若 f 既是满射又是单射, 则称 f 是双射.

Theorem

$f: S \rightarrow T$ 是双射 $\Leftrightarrow f$ 是可逆映射 (即, 存在映射 $g: T \rightarrow S$, 使得 $gf = I_S, fg = I_T$).

Definition

设 V, U 是数域 F 上的线性空间, 若映射 $f: V \rightarrow U$ 满足条件:

1. $\forall x \in V, k \in F, f(kx) = kf(x);$
2. $\forall x, y \in V, f(x + y) = f(x) + f(y).$

则称 f 是从 V 到 U 的**线性映射**,

从 V 到 U 的线性映射全体记为 $Hom(V, U)$.

V 到 V 自身的线性映射称为 V 上的 **线性变换**.

Example

- ① 假设 $A \in F^{s \times n}$, 映射 $f : F^n \rightarrow F^s$ 定义为 $\forall x \in F^n$,
 $f(x) = Ax$.
- ② 映射 $f : F_n[x] \rightarrow F_n[x]$ 定义
为: $\forall p(x) \in F_n[x], f(p(x)) = p'(x)$
- ③ 假设 $A \in F^{n \times n}$, 映射 $f : F^{n \times n} \rightarrow F^{n \times n}$ 定义
为: $\forall X \in F^{n \times n}, f(X) = XA$.
- ④ $f : R/R \rightarrow (R^+, \oplus, \circ)/R, \quad x \mapsto 2^x$

Example

假设 V 是数域 F 上的线性空间, $\eta_0 \in V$ 是一给定向量.考虑下列变换是否为线性变换:

1. $\forall x \in V, f(x) = \eta_0.$

2. $\forall x \in V, f(x) = x + \eta_0.$

对任意线性空间 V ,下述变换肯定是线性变换:

$O: V \rightarrow V, \forall x \in V, O(x) = \theta;$

$I: V \rightarrow V, \forall x \in V, I(x) = x.$

假设 $f: V \rightarrow U$ 是线性映射. 则:

- ① $f(\theta) = \theta$;
- ② 若 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s \in V, k_1, k_2, \dots, k_s \in F$,
则 $f(\sum_{i=1}^s k_i \alpha_i) = \sum_{i=1}^s k_i f(\alpha_i)$;
- ③ 若 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s \in V$ 线性相关,
则 $f(\alpha_1), f(\alpha_2), \dots, f(\alpha_s) \in U$ 线性相关;
- ④ 若 $V = L(\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s)$, 则 f 的值域

$$R(f) = L(f(\alpha_1), f(\alpha_2), \dots, f(\alpha_s));$$

- ⑤ $K(f) = \{x \in V | f(x) = \theta\}$ 是 V 的子空间, 称为 f 的核空间.

Example

- ① 求线性映射 f 的值域及核子空间的基和维数：其中： $f : F_3[x] \rightarrow F_3[x]$ 定义为： $f(p(x)) = p'(x)$.
- ② 设 $A \in F^{s \times n}$. 求线性映射 f 的值域及核子空间的基和维数，其中： $f : F^n \rightarrow F^s$ 定义为： $f(x) = Ax, \forall x \in F^n$ (f 的值域及核子空间分别记为 $R(A), K(A)$.)

线性变换的运算

Definition

假设 $f, f' \in \text{Hom}(V, U)$, $g \in \text{Hom}(U, W)$, $k \in F$, 定义 $kf, f + f', gf$ 如下:

- ① $kf : V \rightarrow U, \quad (kf)(x) = kf(x);$
- ② $f + f' : V \rightarrow U, \quad (f + f')(x) = f(x) + f'(x);$
- ③ $gf : V \rightarrow W, \quad (gf)(x) = g(f(x)).$

容易验证, 以上运算的结果仍然都是线性映射.

线性映射的运算的性质:

$\text{Hom}(V, U)$ 在上述加法、数乘下构成数域 F 上的线性空间。

假设 $f, g, h \in \text{Hom}(V, V)$.则:

- ① $(fg)h = f(gh);$
- ② $f(g + h) = fg + fh;$
- ③ $(f + g)h = fh + gh.$

线性映射在基下的矩阵

Definition

设 $f \in \text{Hom}(V, U)$, 选定基偶:

$$V : \alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n; \quad U : \beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_s,$$

若

$$(f(\alpha_1), f(\alpha_2), \cdots, f(\alpha_n)) = (\beta_1, \beta_2, \cdots, \beta_s)A,$$

则称 A 是 f 在选定基偶下的矩阵.

特别如果 $U = V$, 且 $\alpha_i = \beta_i$,

$$(f(\alpha_1), f(\alpha_2), \cdots, f(\alpha_n)) = (\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_n)A$$

则称 A 是线性变换 f 在所选基下的矩阵.

Example

- ① 假设 $A \in C^{s \times n}$, 定义 $f: F^n \rightarrow F^s$ 为 $f(x) = Ax$. 求 f 在两组标准单位向量构成的基下的矩阵.
- ② 定义 $f: R_3[x] \rightarrow R_3[x]$ 为 $f(\varphi(x)) = \frac{d\varphi(x)}{dx}$. 求 f 在基 $1, x, x^2$ 下的矩阵.

- ③ $f \in Hom(F^{2 \times 2}, F^{2 \times 2})$ 定义为: 对 $X = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in F^{2 \times 2}$

$$f(X) = \begin{pmatrix} a - 3b & b + 2c \\ a - b - c & a + b - 3c + 4d \end{pmatrix},$$

求 f 在基 $E_{11}, E_{12}, E_{21}, E_{22}$ 下的矩阵.

Theorem

若 $f \in \text{Hom}(V, U)$ 在基偶

$$V : \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n; \quad U : \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s$$

下的矩阵是 A , $\eta \in V$ 在 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 的坐标是 X , 则 $f(\eta)$ 在基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s$ 下的坐标是 AX .

Theorem

设 $f \in \text{Hom}(V, U)$ 在选定基偶: V 的一组基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 到基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n$ 的过渡矩阵是 P ; U 的一组基 $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_s$ 到基 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_s$ 的过渡矩阵是 Q , 若 f 在基偶 $\{\alpha_i\}_1^n$ 与 $\{\xi_i\}_1^s$ 下矩阵为 A , 在基偶 $\{\beta_i\}_1^n$ 与 $\{\eta_i\}_1^s$ 下矩阵为 B , 则 $B = Q^{-1}AP$.

特别是, 若 $f \in \text{Hom}(V, V)$ 在基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 下的矩阵是 A , 则 f 在新的基 $(\alpha'_1, \alpha'_2, \dots, \alpha'_n) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)P$ 下的矩阵是 $B = P^{-1}AP$.

Example

求线性变换 $f: F_3[x] \rightarrow F_3[x]$, $f(p(x)) = p'(x), \forall p(x) \in F_3[x]$ 在基 $p_1(x) = 1 + x + 3x^2, p_2(x) = 1 + x, p_3(x) = 1 + 2x - x^2$ 下的矩阵.

Theorem

假设 $f, g \in \text{Hom}(V, V)$ 在 V 的基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 下的矩阵分别是 A, B , 设 $k \in F$, 则在基 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 下,

- ① kf 的矩阵是 kA ;
- ② $f + g$ 的矩阵是 $A + B$;
- ③ fg 的矩阵是 AB ;
- ④ f 可逆 \Leftrightarrow 矩阵 A 可逆, 并且, f^{-1} 的矩阵是 A^{-1} .

对线性映射的矩阵有类似的性质.

线性映射的值域和核

Theorem

假设 $f \in \text{Hom}(V, U)$, 则

f 是满射 $\Leftrightarrow R(f) = U$;

f 是单射 $\Leftrightarrow K(f) = \{\theta\}$.

值域的计算

若 $f \in \text{Hom}(V, U)$ 在基偶 $V : \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n; \quad U : \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s$ 下的矩阵是 A , 即

$$(f(\alpha_1), f(\alpha_2), \dots, f(\alpha_n)) = (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s)A$$

由于

$$R(f) = L(f(\alpha_1), f(\alpha_2), \dots, f(\alpha_n))$$

$f(\alpha_1), f(\alpha_2), \dots, f(\alpha_n)$ 的极大无关组是 $R(f)$ 的基.

特别地, $\dim R(f) = r(A)$.

核子空间的计算

若 $f \in \text{Hom}(V, U)$ 在基偶 $V: \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n; U: \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s$ 下的矩阵是 A , $\eta \in V$ 在 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ 的坐标是 X , 则 $f(\eta)$ 在基 $\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_s$ 下的坐标是 AX . 因此,

$$\eta \in K(f) \Leftrightarrow AX = \theta;$$

从而, 若 X_1, X_2, \dots, X_{n-r} 是 $AX = \theta$ 的基础解系, η_j 是以 X_j 为坐标的 V 中的向量, 则 $\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_{n-r}$ 是 $K(f)$ 的基.

$$\dim K(f) = n - r(A).$$

Theorem

(维数定理)

假设 $\dim V < \infty$, $f \in \text{Hom}(V, U)$, 则

$$\dim R(f) + \dim K(f) = \dim V$$

Corollary

设 $\dim V < \infty$, $f \in \text{Hom}(V, V)$, 则 f 可逆 $\Leftrightarrow f$ 是单射 $\Leftrightarrow f$ 是满射.

注: 对无限维空间, 推论不成立.

Example

设 $f \in \text{Hom}(F^{2 \times 2}, F^{2 \times 2})$ 定义为:

对 $\forall X = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, $f(X) = \begin{pmatrix} a+b & b+c \\ c+d & d+a \end{pmatrix}$, 求 $R(f)$ 及 $K(f)$ 的一组基及维数.

Definition

设 $f \in \text{Hom}(V, V)$, $W \leq V$, 若 $\forall \eta \in W$, 有 $f(\eta) \in W$, 则称 W 是 f 的不变子空间.

Example

设 $f \in \text{Hom}(V, V)$, 则 $R(f), K(f)$ 均是 f 的不变子空间.

为何要讨论不变子空间?

- ① 如果 W 是关于 f 的不变子空间, 则 $f|_W$ 可以看成是 W 上的线性变换;
- ② 如果 W 是关于 f 的不变子空间, 取 W 的一组基 $\alpha_1, \dots, \alpha_s$, 再将其扩充成 V 的基 $\alpha_1, \dots, \alpha_s, \alpha_{s+1}, \dots, \alpha_n$, 则 f 在这组基下的矩阵是分块上三角阵
$$\begin{pmatrix} A & C \\ O & B \end{pmatrix};$$
- ③ 如果 $V = V_1 \oplus V_2$, 其中, V_1, V_2 都是关于 f 的不变子空间, 则取 V_1 的基 $\alpha_1, \dots, \alpha_s$, 取 V_2 的基 $\alpha_{s+1}, \dots, \alpha_n$, 则 $\alpha_1, \dots, \alpha_s, \alpha_{s+1}, \dots, \alpha_n$ 是 V 的基, 这组基下, f 的矩阵为
$$\begin{pmatrix} A & O \\ O & B \end{pmatrix}.$$

Example

设 $f \in \text{Hom}(V, V)$, 且 $f^2 = f$, 证明: f 在 V 的任意基下的矩阵均相似于 $\begin{pmatrix} I & O \\ O & O \end{pmatrix}$

Definition

假设 U, V 都是数域 F 上的线性空间. 如果 $f \in \text{Hom}(V, U)$ 是双射, 则称 f 是线性空间 U, V 之间的同构.

如果 U, V 之间存在同构映射, 则称 U, V 是同构的. 记为 $V \cong U$.

假设 $f: V \rightarrow U$ 是线性空间 U, V 之间的同构, $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s \in V$, 则 $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_s$ 线性相关当且仅当 $f(\alpha_1), f(\alpha_2), \dots, f(\alpha_s) \in U$ 线性相关.

Theorem

假设 U, V 都是数域 F 上的线性空间, 则 $V \cong U$ 当且仅当 $\dim V = \dim U$.

Example

假设 V, U 分别是数域 F 上 n 维和 s 维线性空间,
求 $\dim \operatorname{Hom}(V, U)$.