

最优化第一章作业题

(1) 用黄金分割法求函数  $x^2 - x + 1$  在区间  $[-4, 1]$  上的极小点，经过迭代后可以使得区间的长度小于 1。

(2) 用黄金分割法求函数在  $[0, 1]$  上的极小点，第一步所取的两个点为\_\_\_\_\_。

(3) 用黄金分割法求函数  $x^2 - 3x + 2$  在  $[0, 4]$  上的极小点，迭代一步之后得到的区间为\_\_\_\_\_。

(4) 用黄金分割法求函数  $2x^2 - 5x + 1$  在  $[1, 6]$  上的极小点，要使得最后区间的长度小于 1，必须至少迭代\_\_\_\_\_步。

(5) 向量  $(1, r)^T$  是问题 
$$\begin{array}{ll} \min & x_1 - 4x_2 \\ \text{s.t.} & 3x_1 - 2x_2 \geq 6 \\ & 2x_1 + 6x_2 \leq 12 \\ & x_2 \geq 0 \end{array}$$
 在点  $(2, 0)^T$  的可行下降方向，求  $r$

的范围。

(6) 课件第 69 页作业，证明  $\phi'(\alpha) = \nabla f(x_k + \alpha p_k)^T p_k$

## 最优化第二章作业题

### 填空

(1) 在三维空间  $R^3$  中, 集合  $\{(x, y, z) | x^2 + y^2 \leq 1, x \geq 0, y \geq 0, z \geq 0\}$  的极点构成的集合为\_\_\_\_\_。

$$\min 2x_1 - x_2$$

(2) 线性规划 
$$\begin{aligned} \text{s.t. } & x_1 + x_2 + x_3 = 4 \\ & -x_1 - x_2 + x_4 = 2 \\ & x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0 \end{aligned}$$
 的可行域共有\_\_\_\_\_个不同的极点。

(3) 集合  $\{(x, y) | x^2 + 2y^2 \leq 4, x \geq 1, y \geq 1\}$  的极点构成的集合为\_\_\_\_\_。

(4) 在二维空间  $R^2$  中, 集合  $\{(x, y) | x^2 + y^2 \leq 1, y \geq x\}$  的极点构成的集合为\_\_\_\_\_。

(5) 函数  $f(x_1, x_2) = ax_1^2 + x_1x_2 + 2x_2^2 - x_1 + 2x_2 + 1$  为严格凸函数, 则常数  $a$  的取值范围是\_\_\_\_\_。

$$\min 2x_1 - 3x_2$$

(6) 线性规划 
$$\begin{aligned} \text{s.t. } & x_1 + x_2 \geq -1 \\ & -3x_1 + 5x_2 \leq 2 \\ & x_2 \leq 0 \end{aligned}$$
 的对偶规划为\_\_\_\_\_。

### 证明

(1)  $f(x)$  为凸集  $D \subset R^n$  上的函数, 上图  $\text{epi}(f) = \{(x, y) | x \in D, y \in R, y \geq f(x)\}$ , 证明  $f(x)$  为凸函数的充要条件是  $\text{epi}(f)$  为凸集。

(2) 考虑规划问题: 
$$\begin{aligned} \min & f(x) \\ \text{s.t. } & c_i(x) \leq 0 \end{aligned}$$
 其中,  $f(x), c_i(x) (i=1, 2, \dots, m): R^n \rightarrow R$  是凸函数, 证明: (1) 该问题的可行域是凸集; (2) 该问题的最优解的集合  $A$  是凸集。

(3) 设  $z^*, s^*$  分别为下列两个问题 
$$\begin{aligned} \min & c^T x \\ \text{s.t. } & Ax = b \\ & x \geq 0 \end{aligned} \quad \begin{aligned} \min & c^T x \\ \text{s.t. } & Ax = b + d \\ & x \geq 0 \end{aligned}$$
 的最优值。  $y^*$  是(I)的对偶问题的最优解, 证明  $z^* + y^{*T}d \leq s^*$ 。

(4) 设  $\bar{x}, \bar{y}$  分别为下列两个问题

$$\begin{aligned} \min & c^T x & \max & y^T b \\ \text{(I) s.t. } & Ax \geq b & \text{(II) s.t. } & y^T A \leq c^T \\ & x \geq 0 & & y \geq 0 \end{aligned}$$

的可行解。证明  $c^T \bar{x} \geq \bar{y}^T b$ 。

计算

一、(1) 用单纯形方法求解下面的线性规划

$$\min -3x_1 - 4x_2$$

$$s.t. \quad 2x_1 + x_2 \leq 4$$

$$x_1 + 3x_2 \leq 3$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$

(2) 写出该线性规划的影子价格向量;

(3) 若在上面的线性规划中要求变量为整数, 在相应的整数规划中, 请对变量  $x_1$  写出对应的割平面方程。

二、(18%) (1) 以  $(5/2, 1/2, 0, 0)^T$  为初始基可行解, 用单纯形方法求

$$\min x_1 + 2x_2 + 3x_3 + 4x_4$$

解 下 面 的 线 性 规 划  $s.t. \quad x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 3$

$$2x_1 + 2x_3 - 6x_4 = 5,$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0.$$

(2) 写出该线性规划的影子价格向量;

(3) 若在上面的线性规划中要求变量为整数, 用分枝定界法求解相应的整数规划, 针对变量  $x_1$  写出分枝后的线性规划。

三、(教材 90 页第 (4) 小题)) 求解线性规划

$$\min 3x_1 + 2x_2 + x_3 - x_4$$

$$s.t. \quad x_1 - 2x_2 + x_3 - x_4 \leq 15$$

$$2x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 \geq 10,$$

$$x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, |x_4| \leq 2.$$

四、(教材 92 页第 (5) 小题) 写对偶规划

$$\min S = \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n c_{ij} x_{ij}$$

$$s.t. \quad \sum_{j=1}^n x_{ij} = a_i, i = 1, 2, \dots, m$$

$$\sum_{i=1}^m x_{ij} = b_j, j = 1, 2, \dots, n$$

$$x_{ij} \geq 0, i = 1, 2, \dots, m, j = 1, 2, \dots, n.$$

### 第三章

- (1) 已知两个向量  $p_1 = (-1, 5)^T, p_2 = (1, 1)^T$  关于矩阵  $\begin{bmatrix} a & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$  共轭, 则  $a = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
- (2) 在最速下降法, Newton 法, FR 方法, DFP 方法, BFGS 方法中不具备二次终止性的算法为                                 。
- (3) 在  $R^3$  中 2 维平面  $\{(1, 1, 1) + k_1(1, 0, 2)^T + k_2(-1, 2, 0)^T \mid k_1, k_2 \in R\}$  上, 函数  $f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2$  的极小点为                                 。
- (4) 用牛顿法求解问题  $\min(x_1 + 2x_2)^2 + (x_2 - x_3 + 1)^2 + (x_1 + x_3 - 2)^2$ , 以  $x^{(0)} = (1, 10, -9)^T$  为初始点迭代一步后得到的点  $x^{(1)} = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
- (5) 函数  $f(x_1, x_2) = x_1^2 + x_2^2$  在 2 维超平面  $\{(1, 1) + k_1(1, 2)^T \mid k_1 \in R\}$  上的极小点为  $(1, 1) + \beta(1, 2)^T$ , 则  $\beta = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
- (6) 用最速下降法求解问题  $\min x_1^2 + 2x_2^2$ , 以  $x^{(0)} = (1, 1)^T$  为初始点迭代一步后得到的点  $x^{(1)} = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
- (7) 已知常数  $a, b$  满足  $-a + b = \frac{16}{5}$ , 两个向量  $p_1 = (1, 2)^T, p_2 = (a, -1)^T$  关于矩阵  $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & b \end{bmatrix}$  共轭, 则常数  $b = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
- (8) 用 DFP 算法求解无约束最优化问题,  $H_k = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}, g_k = \begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix}$ , 则方向  $p_k = \underline{\hspace{2cm}}$ 。
- (9) 请写出求解无约束最优化问题的具备二次终止性的四个算法                                 。
- (10)  $a, b$  是两个实数, 两个向量  $p_1 = (-3, a)^T, p_2 = (-1, 1)^T$  关于矩阵  $\begin{bmatrix} b & 2 \\ 2 & 5 \end{bmatrix}$  共轭, 则  $a^2 + b^2$  的最小值为                                 。

### 第四章

$$\begin{aligned} \min & f(x_1, x_2) \\ \text{s.t.} & 4 - (x_1^2 + x_2^2) \geq 0 \end{aligned}$$

- (1) 对于优化问题  $\begin{aligned} x_1 &\geq 0 \\ 1 - x_1 &\geq 0 \\ x_2 &\geq 0 \end{aligned}$ , 该问题在点  $(1, \sqrt{3})^T$  处的有效集为                                 。
- (2) 用外罚函数方法求解  $\begin{aligned} \min & x_1^4 + x_2^4 \\ \text{s.t.} & x_1 - x_2^2 = 1 \end{aligned}$ , 其增广目标函数为                                 。
- (3) 用(对数)内罚函数方法求解  $\begin{aligned} \min & x_1^4 + x_2^4 \\ \text{s.t.} & x_1 + x_2^2 \geq 1 \end{aligned}$ , 其增广目标函数为                                 。
- (4) 用乘子法求解  $\begin{aligned} \min & x_1^2 + 2x_2^2 \\ \text{s.t.} & x_1 + x_2^3 = 1 \end{aligned}$ , 其增广 Lagrange 函数为                                 。

### 第三章计算题

一、用 Newton 方法求解问题  $\min \quad x_1^4 + x_2^2 - 2x_1 - x_2$ , 初始点  $x^{(0)} = (1, 1)^T$ . 求  $x^{(1)}$ .

二、用 FR 方法求解问题  $\min \quad x_1^2 + \frac{5}{2}x_2^2 - 3x_1x_2 + 2x_1 - x_2$ , 初始点  $x^{(0)} = (1, 1)^T$ .

三、用 PRP 方法求解问题  $\min \quad x_1^2 + 2x_2^2 - 2x_1x_2 - 2x_1$ , 初始点  $x^{(0)} = (1, 1)^T$ .

四、用 DFP 方法求解问题  $\min \quad x_1^2 + 2x_2^2$ , 初始点  $x^{(0)} = (1/2, 1/4)^T$ .  $H_0 = I$ . DFP 矩阵

修正公式为  $H_{k+1} = H_k - \frac{H_k y_k y_k^T H_k}{y_k^T H_k y_k} + \frac{s_k s_k^T}{y_k^T s_k}$ .

### 第三章证明题

一、设  $G$  为  $n$  阶正定对称矩阵,  $u_1, u_2, \dots, u_n \in R^n$  线性无关.  $p_k$  按如下方式生成:

$p_1 = u_1$ ,  $p_{k+1} = u_{k+1} - \sum_{i=1}^k \frac{u_{k+1}^T G p_i}{p_i^T G p_i} p_i$  ( $k = 1, 2, \dots, n-1$ ), 证明  $p_1, p_2, \dots, p_n$  关于  $G$  共轭。

二、设  $A$  为  $n$  阶对称正定矩阵, 非零向量  $p_1, p_2, \dots, p_n$  关于矩阵  $A$  共轭, 证明

$$A^{-1} = \sum_{k=1}^n \frac{p_k p_k^T}{p_k^T A p_k}.$$

三、用 PRP 共轭梯度法求解无约束优化问题  $\min f(x)$ , 若一维搜索是精确的, 且在求解过程中, 每一步的梯度都是非零向量, 证明 PRP 方法产生的搜索方向都是下降方向。

四、设  $A$  为  $n$  阶对称正定矩阵, 非零向量  $p_1, p_2, \dots, p_n$  关于矩阵  $A$  共轭,  $x \in R^n$ . 证明

$$x = \sum_{k=1}^n \frac{p_k^T A x}{p_k^T A p_k} p_k.$$

### 第四章计算题

一、用外罚函数法求解  $\min x_1^2 + 3x_2^2$   
 $s.t. \quad x_1 + 2x_2 - 1 = 0$ 。

二、用内罚函数法 (对数罚函数) 求解  $\min x_1^2 + 5x_2^2$   
 $s.t. \quad x_1 + x_2 - 3 \geq 0$ 。

三、用乘子法求解问题  $\min x_1^2 + 2x_2^2$   
 $s.t. \quad 2x_1 + x_2 - 4 = 0$ 。

四、求解二次规划（不使用代入法）

$$\begin{aligned} \min \quad & 3x_1^2 + 2x_1x_2 + x_1x_3 + 2.5x_2^2 + 2x_2x_3 + 2x_3^2 - 8x_1 - 3x_2 - 3x_3 \\ \text{s.t.} \quad & x_1 + x_3 = 3 \\ & x_2 + x_3 = 0 \end{aligned} \quad .$$

五、已知  $x^* = (1, 3)^T$  是求下面问题的 KT 点，确定常数  $p$  的取值范围。

$$\begin{aligned} \min \quad & px_1^2 + x_2^2 \\ \text{s.t.} \quad & c_1(x) = x_1 + x_2 - 4 = 0 \\ & c_2(x) = -3x_1 + x_2 \geq 0 \end{aligned}$$

$$\min (x_1 - 1)^2 + (x_2 - 2)^2$$

六、求下面问题的可行域内的 KT 点。  $\text{s.t. } c_1(x) = x_1 - 2 \geq 0$  。

$$c_2(x) = x_1 + x_2 = 0$$

## 第四章证明题

一、 $f: R^n \rightarrow R$  为可微凸函数，证明  $x^*$  为优化问题  $\min_{\text{s.t. } x \geq 0} f(x)$  的最优解的充要条件是  $x^* \geq 0, \nabla f(x^*) \geq 0, (\nabla f(x^*))^T x^* = 0$ 。