

# *Introducción a los Sistemas Operativos*

Subsistema de  
Entrada / Salida



- ❑ Versión: Mayo 2020
- ❑ Palabras Claves: Metas, Aspectos de dispositivos, Subsistema de IO

Algunas diapositivas/imágenes han sido extraídas de las ofrecidas para docentes desde el libro de Stallings (Sistemas Operativos), el de Silberschatz (Operating Systems Concepts) y Tenenbaum (Sistemas Operativos Modernos 3er Edición)

También se incluyen diapositivas cedidas por Microsoft S.A.



# *Responsabilidades del SO*

- Controlar dispositivos de E/S
  - Generar comandos
  - Manejar interrupciones
  - Manejar errores
- Proporcionar una interfaz de utilización



# Problemas

- ❑ Heterogeneidad de dispositivos
- ❑ Características de los dispositivos
- ❑ Velocidad
- ❑ Nuevos tipos de dispositivos
- ❑ Diferentes formas de realizar E/S (ver anexo)



# Aspectos de los dispositivos de I/O

aspect	variation	example
data-transfer mode	character block	terminal disk
access method	sequential random	modem CD-ROM
transfer schedule	synchronous asynchronous	tape keyboard
sharing	dedicated sharable	tape keyboard
device speed	latency seek time transfer rate delay between operations	
I/O direction	read only write only read&write	CD-ROM graphics controller disk



# Aspectos de los dispositivos de I/O (cont)

## □ Unidad de Transferencia

- ✓ Dispositivos por bloques (discos):
  - ◆ Operaciones: Read, Write, Seek
- ✓ Dispositivos por Caracter (keyboards, mouse, serial ports)
  - ◆ Operaciones: get, put

## □ Formas de Acceso

- ✓ Secuencial o Aleatorio



# Aspectos de los dispositivos de I/O (cont)

## ✓ Tipo de acceso

- Acceso Compartido: Disco Rígido
- Acceso Exclusivo: Impresora

## ✓ Tipo de acceso:

- Read only: CDROM
- Write only: Pantalla
- Read/Write: Disco



# Aspectos de los dispositivos de I/O (cont)

## □ Velocidad

Dispositivo	Velocidad de transferencia de datos
Teclado	10 bytes/seg
Ratón	100 bytes/seg
Módem de 56K	7 KB/seg
Escáner	400 KB/seg
Cámara de video digital	3.5 MB/seg
802.11g inalámbrico	6.75 MB/seg
CD-ROM de 52X	7.8 MB/seg
Fast Ethernet	12.5 MB/seg
Tarjeta Compact Flash	40 MB/seg
FireWire (IEEE 1394)	50 MB/seg
USB 2.0	60 MB/seg
Red SONET OC-12	78 MB/seg
Disco SCSI Ultra 2	80 MB/seg
Gigabit Ethernet	125 MB/seg
Unidad de disco SATA	300 MB/seg
Cinta de Ultrium	320 MB/seg
Bus PCI	528 MB/seg





# Metas, Objetivos y Servicios

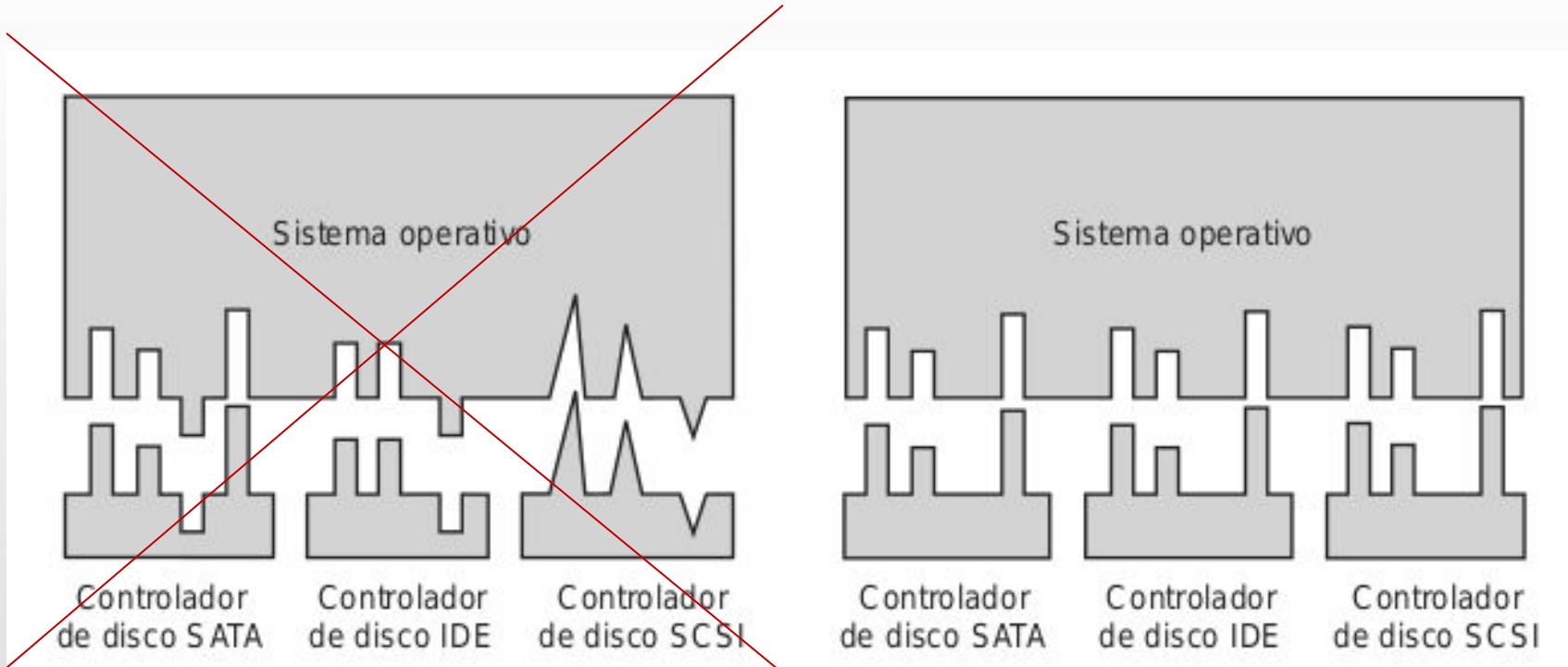
## □ Generalidad:

- ✓ Es deseable manejar todos los dispositivos de I/O de una manera uniforme, estandarizada
- ✓ Ocultar la mayoría de los detalles del dispositivo en las rutinas de niveles más “bajos” para que los procesos vean a los dispositivos, en términos de operaciones comunes como: read, write, open, close, lock, unlock



# Metas, Objetivos y Servicios

## □ Interfaz Uniforme



# Metas, Objetivos y Servicios

## □ Eficiencia

- ✓ Los dispositivos de I/O pueden resultar extremadamente lentos respecto a la memoria y la CPU
- ✓ El uso de la multi-programación permite que un procesos espere por la finalización de su I/O mientras que otro proceso se ejecuta



# Metas, Objetivos y Servicios

## □ Planificación

- ✓ Organización de los requerimientos a los dispositivos
- ✓ Ej: Planificación de requerimientos a disco para minimizar tiempos



# Metas, Objetivos y Servicios

- Buffering – Almacenamiento de los datos en memoria mientras se transfieren
  - ✓ Solucionar problemas de velocidad entre los dispositivos
  - ✓ Solucionar problemas de tamaño y/o forma de los datos entre los dispositivos



# Metas, Objetivos y Servicios

- ❑ Caching – Mantener en memoria copia de los datos de reciente acceso para mejorar performance
- ❑ Spooling – Administrar la cola de requerimientos de un dispositivo
  - ✓ Algunos dispositivos de acceso exclusivo, no pueden atender distintos requerimientos al mismo tiempo: Por ej. Impresora
  - ✓ Spooling es un mecanismo para coordinar el acceso concurrente al dispositivo



# Metas, Objetivos y Servicios

- Reserva de Dispositivos: Acceso exclusivo
- Manejo de Errores:
  - ✓ El S.O. debe administrar errores ocurridos (lectura de un disco, dispositivo no disponible, errores de escritura)
  - ✓ La mayoría retorna un número de error o código cuando la I/O falla.
  - ✓ Logs de errores



# Metas, Objetivos y Servicios

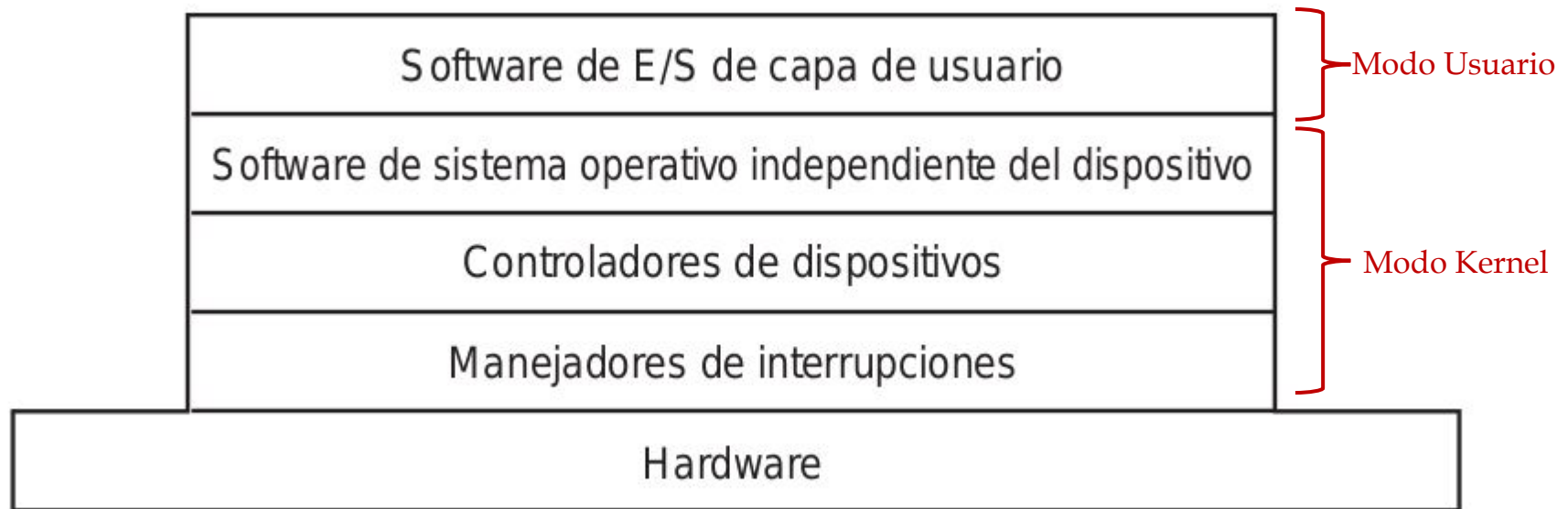
## □ Formas de realizar I/O

- ✓ **Bloqueante:** El proceso se suspende hasta que el requerimiento de I/O se completa
  - ◆ Fácil de usar y entender
  - ◆ No es suficiente bajo algunas necesidades
- ✓ **No Bloqueante:** El requerimiento de I/O retorna en cuanto es posible
  - ◆ Ejemplo: Interfaz de usuario que recibe input desde el teclado/mouse y se muestra screen.
  - ◆ Ejemplo: Aplicación de video que lee frames desde un archivo mientras va mostrandolo en pantalla.





# Diseño



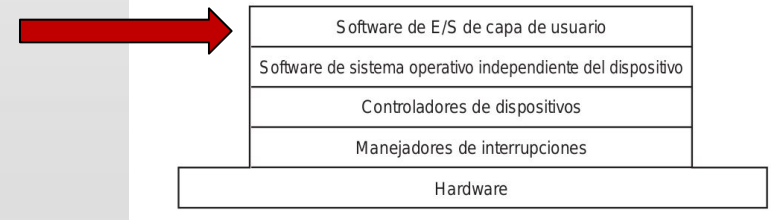
# Diseño – Software capa de usuario

## □ Librerías de funciones

- Permiten acceso a SysCalls
- Implementan servicios que no dependen del Kernel

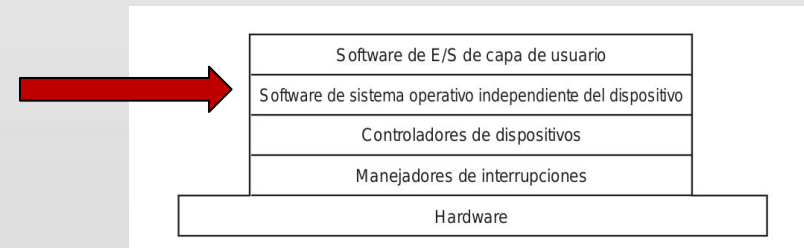
## □ Procesos de apoyo

- Demonio de Impresión (spooling)



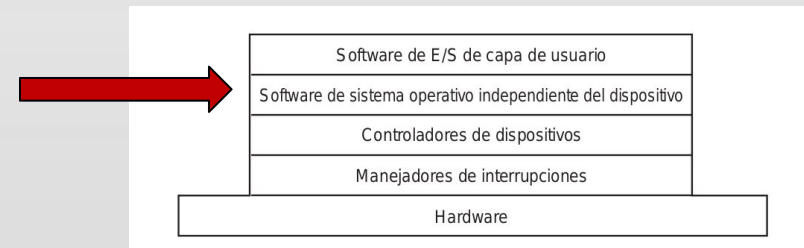
# Diseño – Software independiente SO

- Brinda los principales servicios de E/S antes vistos
  - Interfaz uniforme
  - Manejo de errores
  - Buffer
  - Asignación de Recursos
  - Planificación



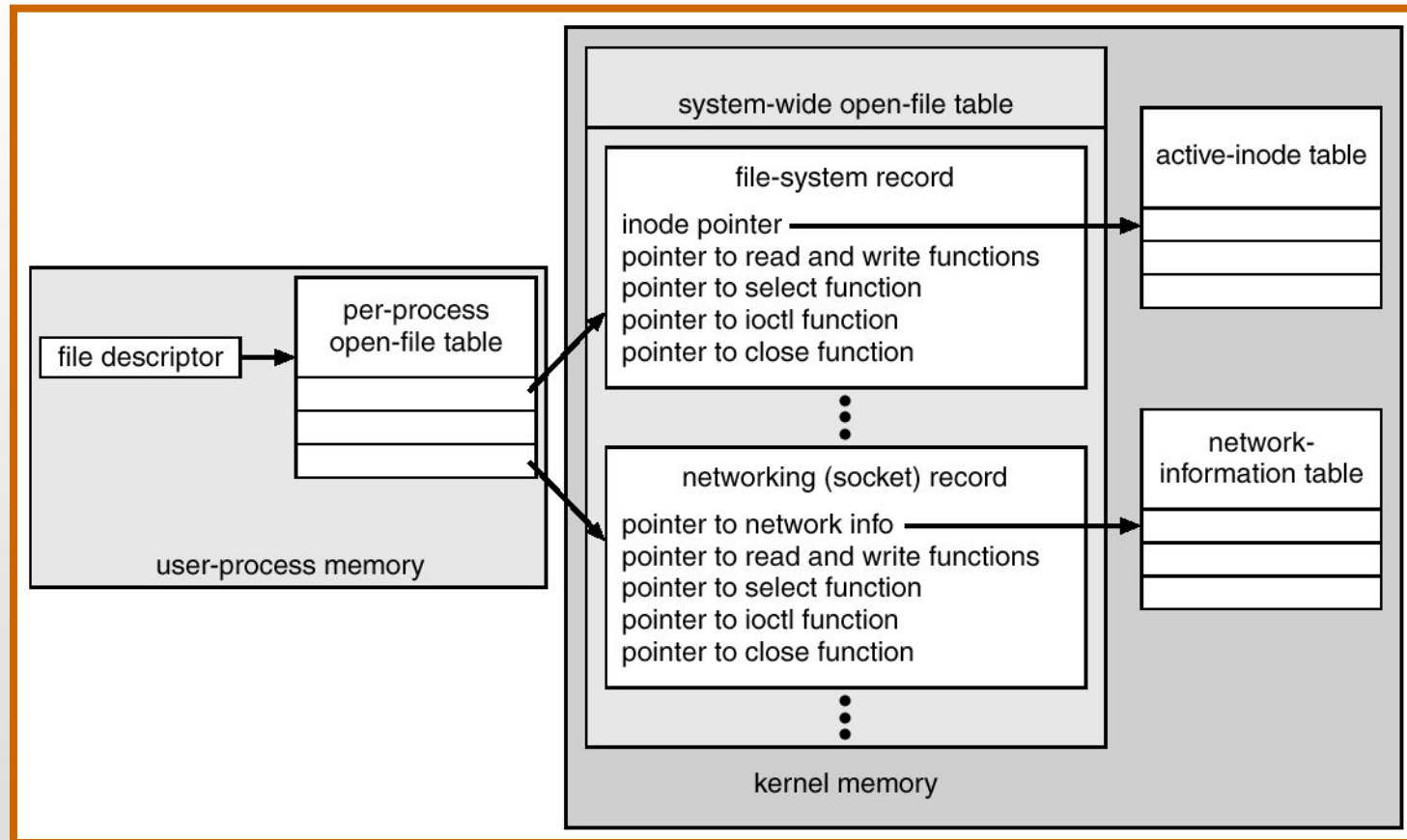
# Diseño – Software independiente SO

- El Kernel mantiene la información de estado de cada dispositivo o componente
  - ✓ Archivos abiertos
  - ✓ Conexiones de red
  - ✓ Etc.
- Hay varias estructuras complejas que representan buffers, utilización de la memoria, disco, etc.



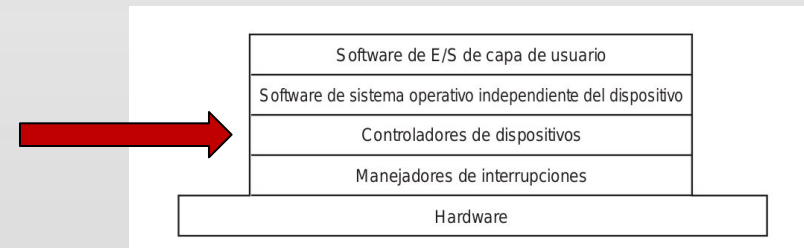
# *Diseño – Software independiente SO*

## UNIX I/O Kernel Structure



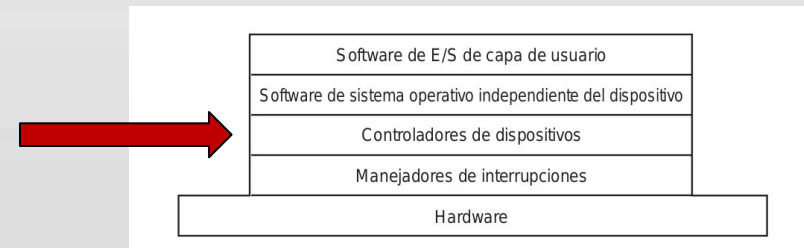
# Diseño – Controladores (Drivers)

- Contienen el código dependiente del dispositivo
- Manejan un tipo dispositivo
- Traducen los requerimientos abstractos en los comandos para el dispositivo
  - ✓ Escribe sobre los registros del controlador
  - ✓ Acceso a la memoria mapeada
  - ✓ Encola requerimientos
- Comúnmente las interrupciones generadas por los dispositivos son atendidas por funciones provistas por el driver



# Diseño – Controladores (Drivers)

- Interfaz entre el SO y el HARD
- Forman parte del espacio de memoria del Kernel
  - ✓ En general se cargan como módulos
- Los fabricantes de HW implementan el driver en función de una API especificada por el SO
  - ✓ `open()`, `close()`, `read()`, `write()`, etc
- Para agregar nuevo HW sólo basta indicar el driver correspondiente sin necesidad de cambios en el Kernel



# Driver - Ejemplo en Linux

- Linux distingue 3 tipos de dispositivos
  - ✓ Carácter: I/O programada o por interrupciones
  - ✓ Bloque: DMA
  - ✓ Red: Ports de comunicaciones
- Los Drivers se implementan como módulos
  - ✓ Se cargan dinámicamente
- Debe tener al menos estas operaciones:
  - ✓ `init_module`: Para instalarlo
  - ✓ `cleanup_module`: Para desinstalarlo.





# Driver - Ejemplo en Linux (cont.)

## □ Operaciones que debe contener para I/O

- ✓ **open**: abre el dispositivo
- ✓ **release**: cerrar el dispositivo
- ✓ **read**: leer bytes del dispositivo
- ✓ **write**: escribir bytes en el dispositivo
- ✓ **ioctl**: orden de control sobre el dispositivo



# Driver - Ejemplo en Linux (cont.)

## □ Otras operaciones menos comunes

- ✓ **llseek**: posicionar el puntero de lectura/escritura
- ✓ **flush**: volcar los búferes al dispositivo
- ✓ **poll**: preguntar si se puede leer o escribir
- ✓ **mmap**: mapear el dispositivo en memoria
- ✓ **fsync**: sincronizar el dispositivo
- ✓ **fasync**: notificación de operación asíncrona
- ✓ **lock**: reservar el dispositivo
- ✓ .....



# Driver - Ejemplo en Linux (cont.)

- Por convención, los nombres de las operaciones comienzan con el nombre del dispositivo
- Por ejemplo, para `/dev/ptr`

```
int ptr_open (struct inode *inode, struct file *filp)

void ptr_release (struct inode *inode, struct file *filp)

ssize_t ptr_read (struct file *filp, char *buff,
                  size_t count, loff_t *offp)

ssize_t ptr_write (struct file *filp, const char *buff,
                  size_t count, loff_t *offp)

int ptr_ioctl (struct inode *inode, struct file *filp,
               unsigned int cmd, unsigned long arg)
```



# Driver - Ejemplo en Linux (cont.)

## □ Acceso al hardware

- ✓ Funciones para acceso a los puertos de I/O  
[<asm/io.h>](#)

```
unsigned char inb (unsigned short int port)
void outb (unsigned char value, unsigned short int port)
```

## □ Leen o Escriben un byte en el puerto de E/S indicado

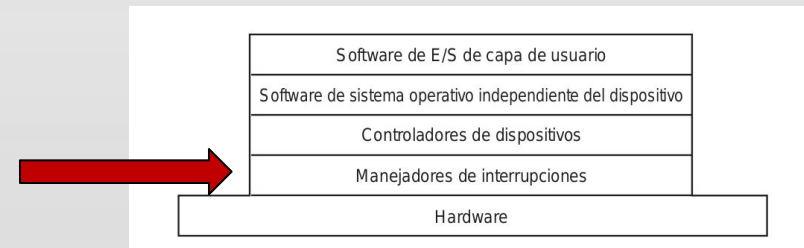
```
En MS-DOS
-----
o 70 02
i 71
<retorna los minutos>

o 70 00
i 71
<retorna los segundos>
```

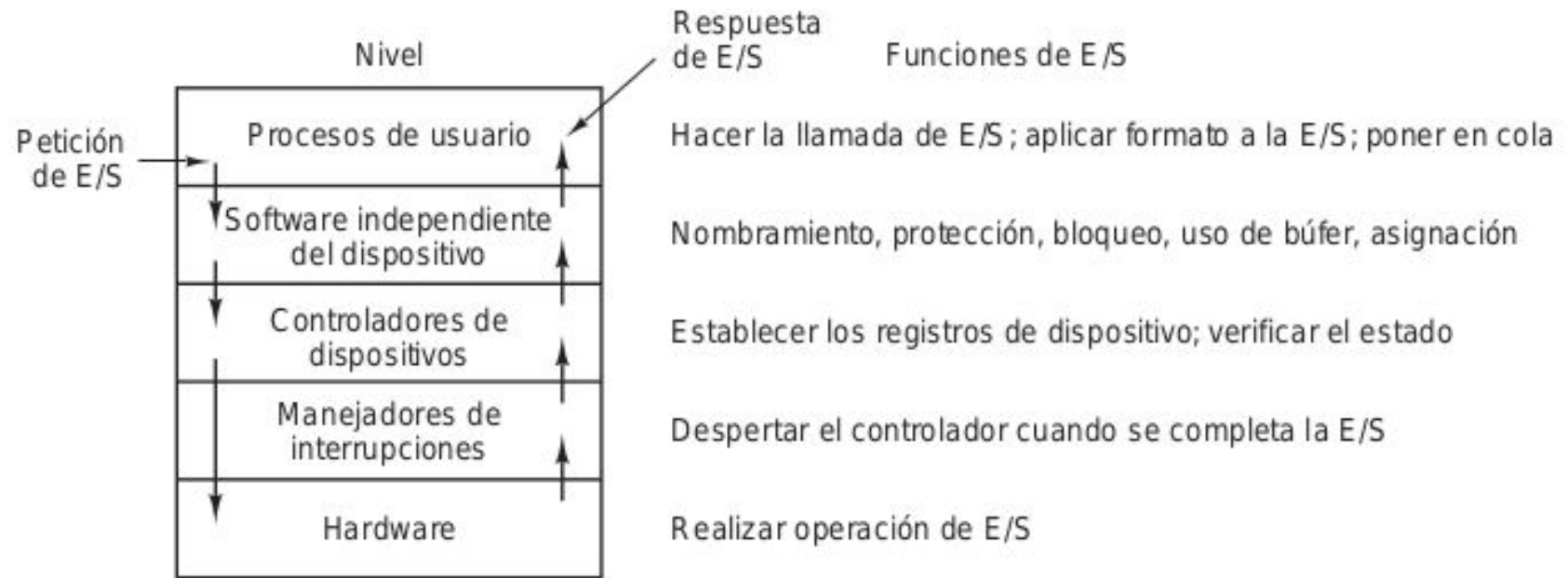


# Diseño – Gestor de interrupciones

- ❑ Atiende todas las interrupciones del HW
- ❑ Deriva al driver correspondiente según interrupción
- ❑ Resguarda información
- ❑ Independiente del Driver



# Ciclo de atención de un Requerimiento



# *Desde el Requerimiento de I/O hasta el Hardware*

- Consideremos la lectura sobre un archivo en un disco:
  - ✓ Determinar el dispositivo que almacena los datos
    - Traducir el nombre del archivo en la representación del dispositivo.
  - ✓ Traducir requerimiento abstracto en bloques de disco (Filesystem)
  - ✓ Realizar la lectura física de los datos (bloques) en la memoria
  - ✓ Marcar los datos como disponibles al proceso que realizó el requerimiento
    - Desbloquearlo
  - ✓ Retornar el control al proceso





# Desde el Requerimiento de I/O hasta el Hardware

```
nico@yoko:~$ ls -l /dev/sd*
brw-rw---- 1 root disk 8,  0 oct 28 11:32 /dev/sda
brw-rw---- 1 root disk 8,  1 oct 28 11:32 /dev/sda1
brw-rw---- 1 root disk 8,  2 oct 28 11:32 /dev/sda2
brw-rw---- 1 root disk 8,  5 oct 28 11:32 /dev/sda5
brw-rw---- 1 root disk 8, 16 oct 28 15:49 /dev/sdb
brw-rw---- 1 root disk 8, 17 oct 28 15:49 /dev/sdb1
nico@yoko:~$
```

```
nico@yoko:~$ cat /proc/devices
Character devices:
 1 mem
 4 /dev/vc/0
 4 tty
 4 ttyS
 5 /dev/tty
 5 /dev/console
 5 /dev/ptmx
 5 ttyprintk
```

Block devices:

```
 1 ramdisk
259 blkext
 7 loop
 8 sd
 9 md
11 sr
65 sd
66 sd
67 sd
```

THE I/O SUBSYSTEM

block device switch table			
entry	open	close	strategy
0	gdopen	gdclose	gdstrategy
1	gtopen	gtclose	gtstrategy

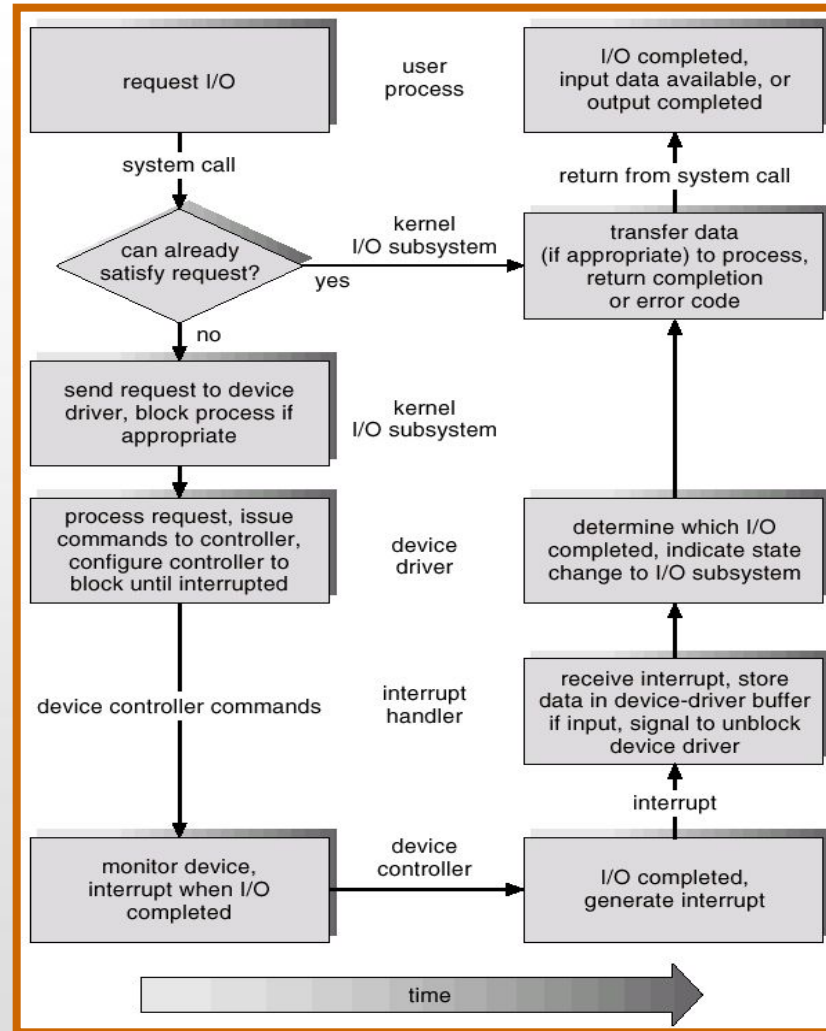
character device switch table					
entry	open	close	read	write	ioctl
0	conopen	conclose	conread	conwrite	conioctl
1	dzopen	dzclose	dzread	dzwrite	dzioctl
2	syopen	nulldev	syread	sywrite	syioctl
3	nulldev	nulldev	mmread	mmwrite	nodev
4	gdopen	gdclose	gdread	gdwrite	nodev
5	gtopen	gtclose	gtread	gtwrite	nodev

Figure 10.2. Sample Block and Character Device Switch Tables





# Ciclo de vida de un requerimiento de I/O



# Performance

- I/O es uno de los factores que mas afectan a la performance del sistema:
- ✓ Utiliza mucho la CPU para ejecutar los drivers y el codigo del subsistema de I/O
- ✓ Provoca Context switches ante las interrupciones y bloqueos de los procesos
- ✓ Utiliza el bus de mem. en copia de datos:
  - Aplicaciones (espacio usuario) – Kernel
  - Kernel (memoria fisica) - Controladora



# Mejorar la Performance

- ❑ Reducir el número de context switches
- ❑ Reducir la cantidad de copias de los datos mientras se pasan del dispositivo a la aplicación
- ❑ Reducir la frecuencia de las interrupciones, utilizando:
  - Transferencias de gran cantidad de datos
  - Controladoras mas inteligentes
  - Polling, si se minimiza la espera activa.
- ❑ Utilizar DMA

