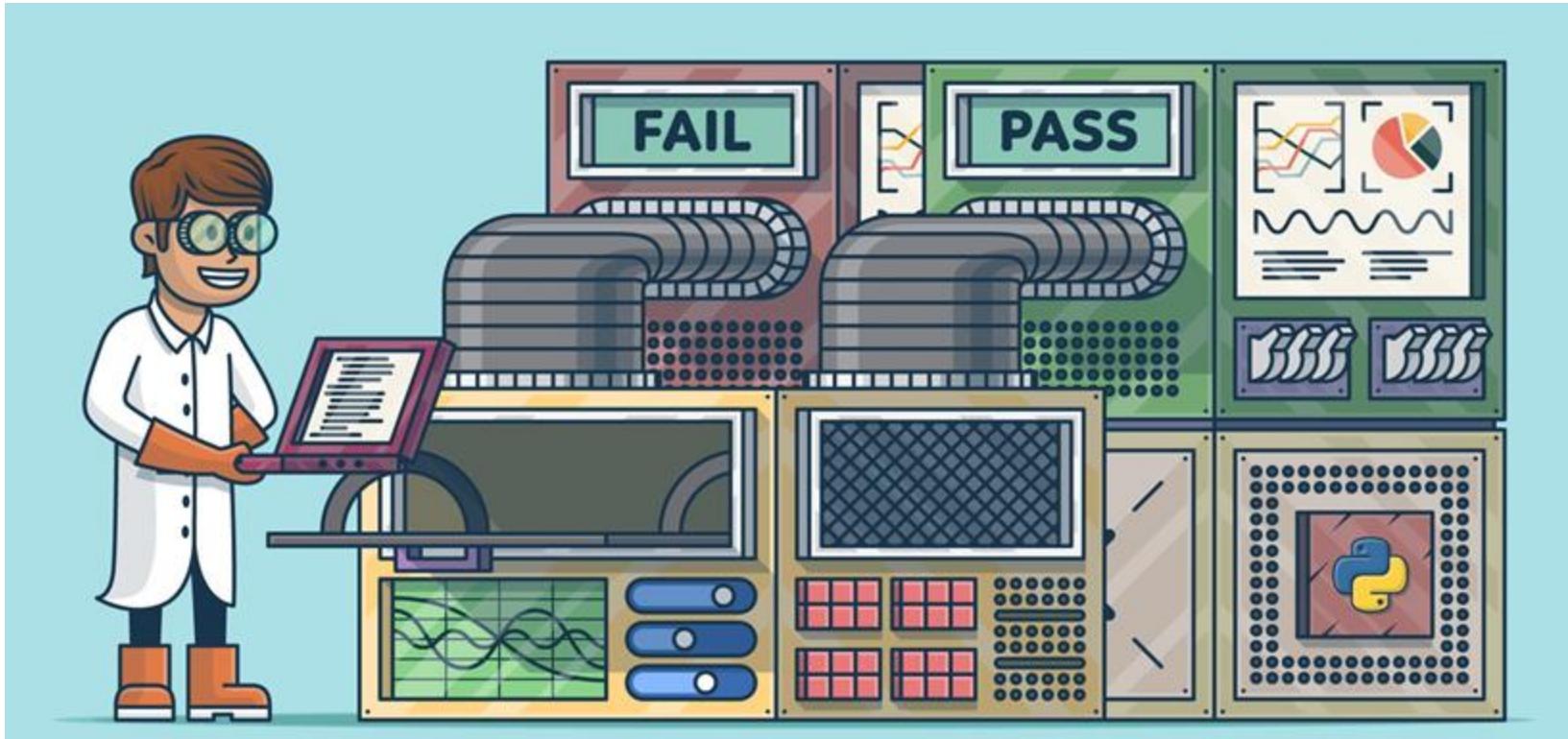


Testing

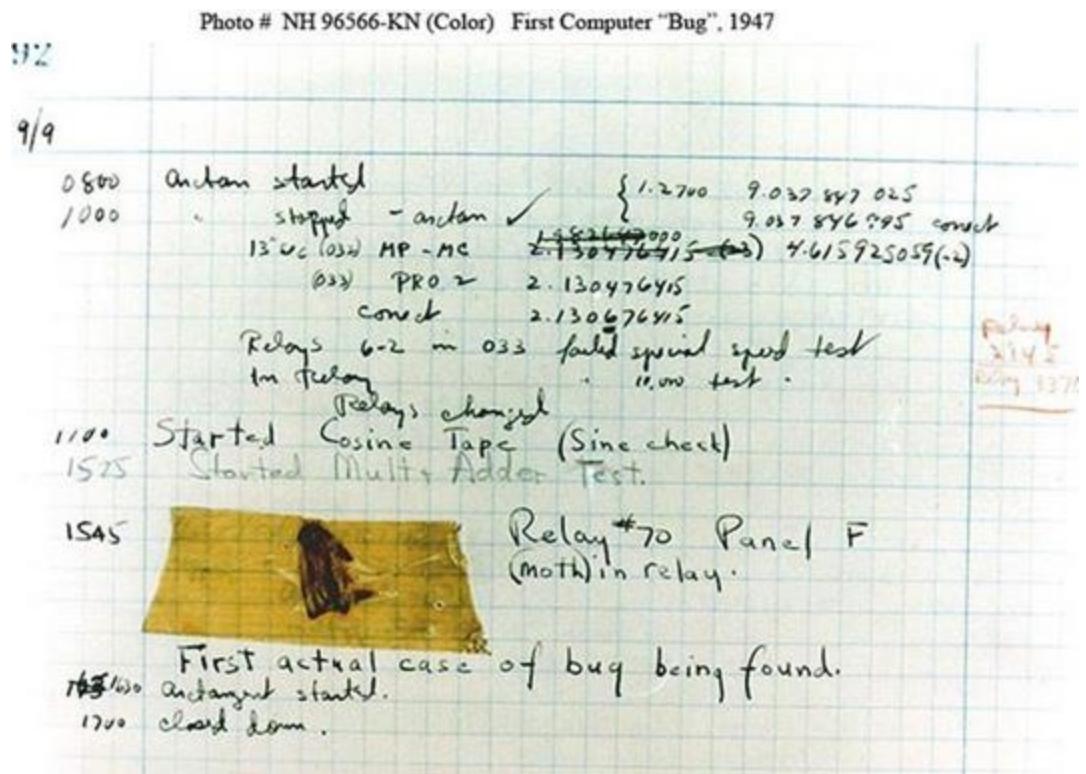


Agenda de la clase

- Que es hacer tests y que tipos de tests hay
- Tests de unidad
- Automatización de tests de unidad con Junit
- Elección y diseño de mis casos de test – dos estrategias
 - Particiones de equivalencia
 - Valores de borde
- Tests automatizados y cobertura

¿Qué es un bug/error?

- El programa no hace algo que debería hacer
- El programa hace algo mal
- El programa falla (revienta)



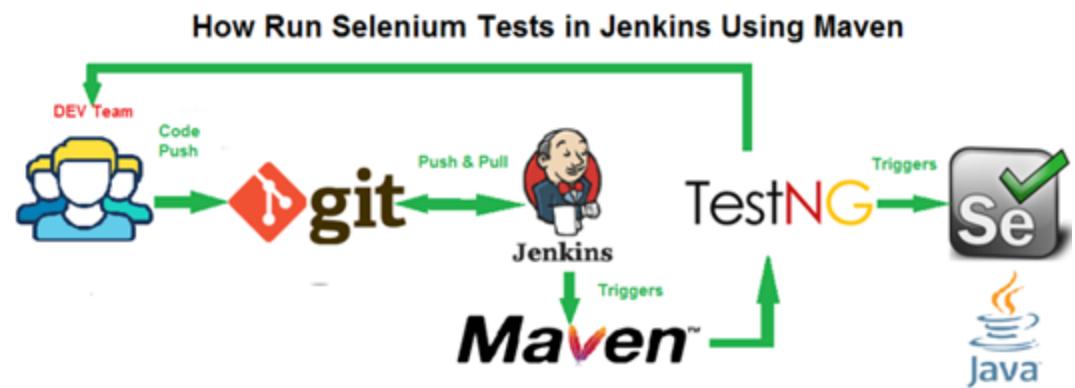
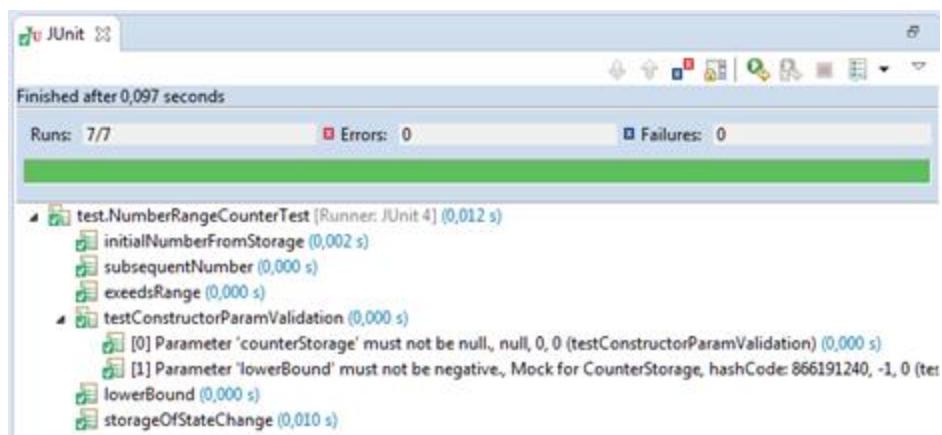
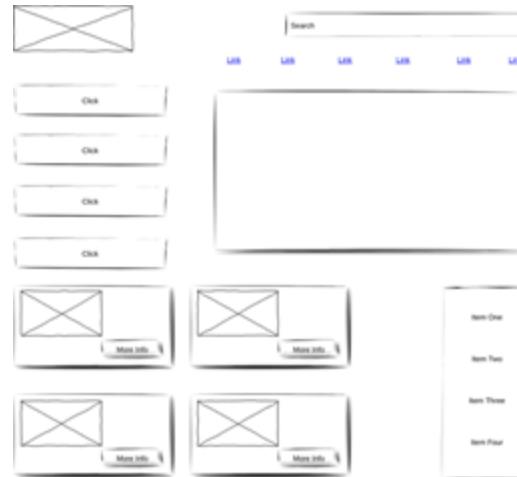
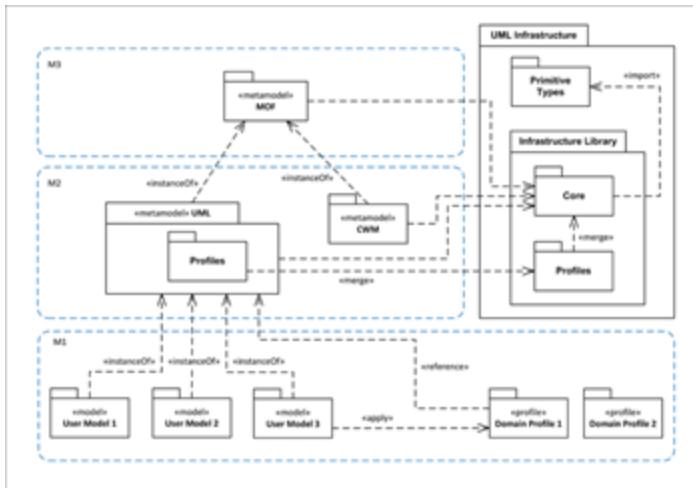
¿Qué es testear?

Asegurarse de que el programa:

- hace lo que se espera
- lo hace como se espera y
- no falla



¿Para qué, con quien, cuándo, y como testear?



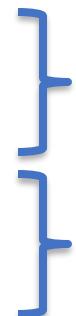
Tipos de test

- Tests funcionales
- Test no funcionales
- Tests de unidad
- Tests de integración
- Tests de regresión
- Test punta a punta
- Tests automatizados
- Test de carga
- Test de performance
- Test de aceptación
- Test de UI
- Test de accesibilidad
- Alpha y beta tests
- Test A/B
- ...

¿Por qué no testeamos (o lo hacemos mal)?

- Lo dejamos para el final (¿para no trabajar de gusto?)
- Hay muchas combinaciones que considerar
- Requiere planificación, preparación y recursos adicionales
- Es una tarea repetitiva, y nos parece poco interesante
- Creemos que es tarea de otro, nosotros programamos (¿?)
- Creemos que alcanza con “programar bien”
- El objetivo de testear es encontrar bugs (¿será que eso nos molesta?)

Test de unidad

- Test que asegura que la unidad mínima de nuestro programa funciona correctamente, y aislada de otras unidades
 - En nuestro caso, la unidad de test es el método
 - Testear un método es confirmar que el mismo acepta el rango esperado de entradas, y que retorna le valor esperado en cada caso
 - tengo en cuenta parámetros,
 - estado del objeto antes de ejecutar el método,
 - objeto que retorna el método, y
 - estado del objeto al concluir la ejecución del método
- 
- “pre-condiciones”
- “post-condiciones”

Tests automatizados

- Se utiliza software para guiar la ejecución de los tests y controlar los resultados
- Requiere que diseñemos, programemos y mantengamos programas “tests”
 - En nuestro caso, esos programas serán objetos
- Suele basarse en herramientas que resuelven gran parte del trabajo
- Una vez escritos, los puedo reproducir a costo mínimo, cuando quiera
- Los tests son “parte del software” (y un indicador de su calidad)

Automatizando tests de unidad



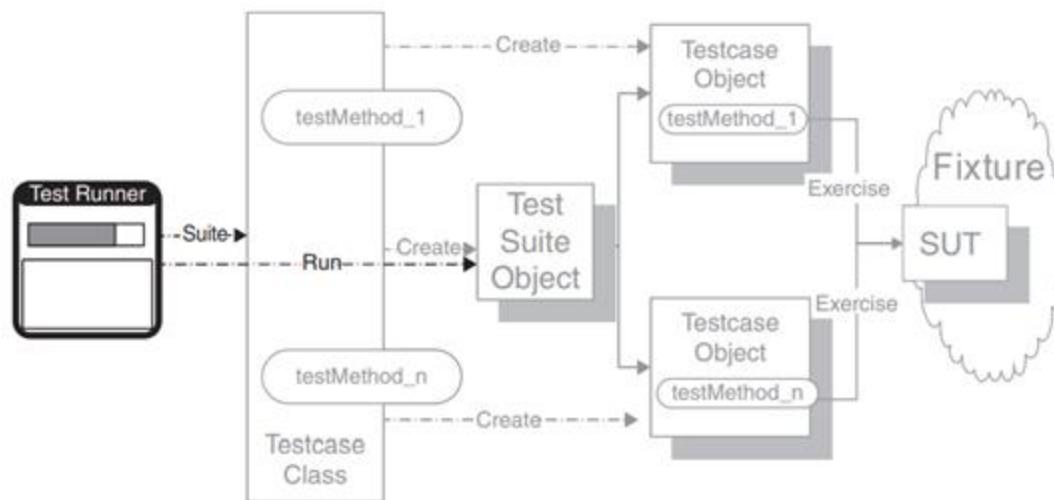
jUnit

- jUnit es una herramienta para simplificar la creación de tests de unidad y automatizar su ejecución y reporte
- Ayuda a escribir/programar tests útiles
- Cada test se ejecuta independientemente de otros (aislados)
- jUnit detecta, recolecta, y reporta errores y problemas
- xUnit es su nombre genérico; lo que aprendamos podemos llevarlo a otros lenguajes

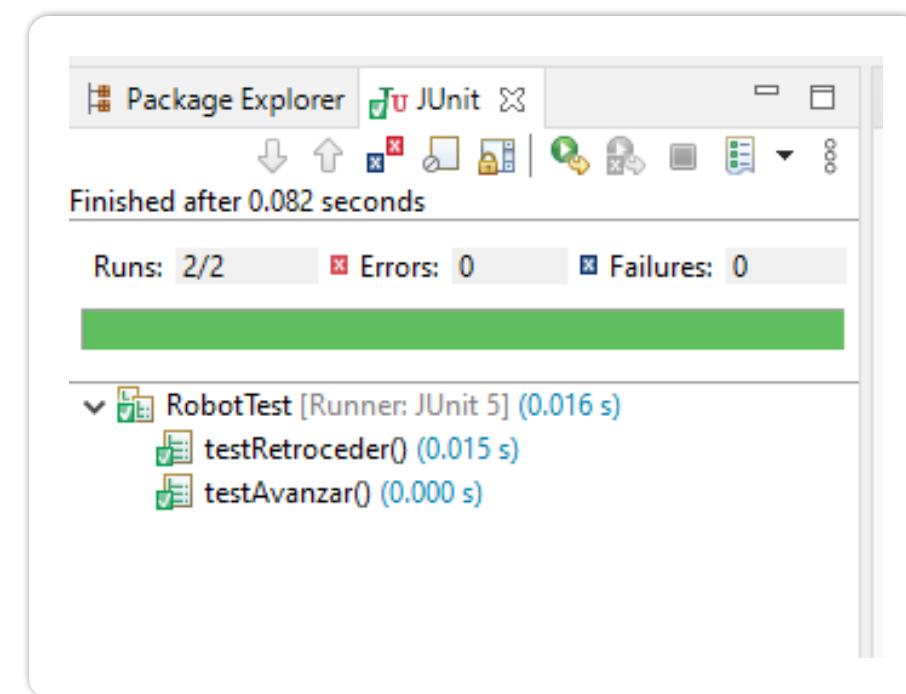
Anatomía de un test suite jUnit

- Una clase de test por cada clase a testear
 - Un método que prepara lo que necesitan los tests (el fixture)
 - Y queda en variables de instancia
 - Uno o varios métodos de test por cada método a testear
 - Un método que limpia lo que se preparó (si es necesario)

El test runner



```
[INFO] --- maven-surefire-plugin:2.22.2:test (default-test) @ ejemploTeoriaTesting ---
[INFO]
[INFO] T E S T S
[INFO]
[INFO] Running ar.edu.unlp.info.o01.ejemploTeoriaTesting.RobotTest
[INFO] Tests run: 2, Failures: 0, Errors: 0, Skipped: 0, Time elapsed: 0.026 s - in ar.edu.TeoriaTesting.RobotTest
[INFO]
[INFO] Results:
[INFO]
[INFO] Tests run: 2, Failures: 0, Errors: 0, Skipped: 0
[INFO]
[INFO] BUILD SUCCESS
[INFO]
[INFO] Total time: 2.103 s
[INFO] Finished at: 2021-09-07T11:00:54-03:00
[INFO]
```



Independencia entre tests

- No puedo asumir que otro test se ejecutó antes o se ejecutará después del que estoy escribiendo
- Por cada método de test (marcado con @Test):
 - Se crea una nueva instancia de nuestra clase de test
 - Se prepara (con el método marcado como @BeforeEach)
 - Se ejecuta el test y se registran errores y fallas

El Robot (ejemplo)



| Robot |
|---------------------|
| -position: int |
| -energy: int |
| +getPosition(): int |
| +getEnergy(): int |
| +goForward() |
| +goBackwards() |
| -consumeEnergy() |

- Nuestro robot avanza y retrocede de a un lugar
- En cada movimiento consume una unidad de energía
- ¿Qué tests deberíamos escribir?

Importamos las partes de JUnit que necesitamos

```
package robots;

import org.junit.jupiter.api.BeforeEach;
import org.junit.jupiter.api.Test;
import static org.junit.jupiter.api.Assertions.*;
```

Definición y preparación del “fixture”

```
class RobotTest {

    private Robot robot;

    @BeforeEach
    void setUp() {
        robot = new Robot(position:0,energy:100);
    }

}
```

Ejercitar los objetos
Verificar resultados

```
@Test
void testGoForward() {
    robot.goForward();
    assertEquals(1, robot.getPosition());
    assertEquals(99, robot.getEnergy());
}
```

Ejercitar los objetos
Verificar resultados

```
@Test
void testGoBackwards() {
    robot.goBackwards();
    assertEquals(-1, robot.getPosition());
    assertEquals(99, robot.getEnergy());
}
```

Tests

Variantes del assert (algunas)

```
@Test  
void assertExamples() {  
    assertEquals(5, "Hello".length());  
    assertNotEquals("Hello", "Bye");  
    assertNotNull(myList);  
    assertSame(myList, someList);  
    assertTrue(myList.isEmpty());  
    assertFalse(someList.isEmpty());  
    assertThrows(IndexOutOfBoundsException.class, () -> {  
        myList.remove("Hello");  
    });  
}
```

testing main robots in testing

Project

- .idea
- src
 - main
 - java
 - robots 100% classes, 78% lines covered
 - Battery
 - InfiniteBattery 100% methods, 100% lines covered
 - SustainableRobot 66% methods, 66% lines covered
 - resources
 - test
 - java
 - robots
 - InfiniteBatteryTest
 - SustainableRobotTest
- target

Cover robots in testing

- robots
 - InfiniteBatteryTest
 - testProvide() 108 ms
 - testAvailableEnergy() 1 ms
 - testCanProvide() 4 ms

Coverage robots in testing

| Element | Class, % | Method, % | Line, % | Branch... |
|------------------|------------|------------|-------------|------------|
| robots | 100% (2/2) | 80% (8/10) | 78% (11/14) | 50% (2/4) |
| Battery | 100% (0/0) | 100% (0/0) | 100% (0/0) | 100% (0/0) |
| InfiniteBattery | 100% (1/1) | 100% (4/4) | 100% (5/5) | 100% (0/0) |
| SustainableRobot | 100% (1/1) | 66% (4/6) | 66% (6/9) | 50% (2/4) |

9:22 LF UTF-8 4 spaces

ny.java SustainableRobot.java SustainableRobotTest.java

```
* It moves forwards and backwards by one.
* It only moves if its has a battery installed (may not have one).
* It does not consume energy to move.

public class SustainableRobot { new *
    private int position;
    private Battery battery;

    public SustainableRobot(int position) { new *
        this.position = position;
    }

    public void removeBattery() { new *
        battery = null;
    }
}
```

Cobertura

- Cuando testeamos nos interesa saber cuan completos/integrales son nuestros tests – podemos medirlo de distintas formas
 - Clases cubiertas, métodos cubiertos, líneas cubiertas
 - Condicionales (ver que se ejecutaron con true y false)
 - Caminos/branches (ver si pasó por todos lados)
- Las herramientas modernas observan y reportan esos y otros valores
- Como escribir y mantener tests requiere esfuerzo no siempre maximizamos su cobertura
- Diseñar bien nuestros tests nos ayuda a enfocar el esfuerzo, optimizar el resultado y obtener un balance adecuado esfuerzo/cobertura

Pensando los tests



¿Por qué, cuándo, y como testear? (revisado)

- Testeamos para encontrar bugs
- Testeamos con un propósito (buscamos algo)
- Pensamos por qué testear algo y con qué nivel queremos hacerlo
- Testeamos temprano y frecuentemente
- Testeo tanto como sea el riesgo del artefacto
- No es necesario testear código de base que otros ya testearon (por ejemplo, partes del SDK, etc.)

Estrategia general

- Pensar que podría variar (que valores puede tomar) y que pueda causar un error o falla
- Elegir valores (de estados y parámetros) de prueba para maximizar las chances de encontrar errores haciendo la menor cantidad de pruebas posibles
 - Una combinación de valores es “un caso de prueba”
- Nos vamos a enfocar en dos estrategias:
 - Particiones equivalentes
 - Valores de borde

Tests de particiones equivalentes

- Partición de equivalencia: conjunto de casos que prueban lo mismo o revelan el mismo bug
 - Asumo que si un ejemplo de una partición pasa el test, los otros también lo harán. Elijo uno.
- Si se trata de casos en un conjunto, tomo un caso que pertenezca al conjunto y uno que no
 - Ej., debe tener entrada -> Casos: una persona con entrada, una sin
- Si se trata de valores en un rango, tomo un caso dentro y uno por fuera en cada lado del rango
 - Ej., la temperatura debe estar entre 0 y 100 -> casos: -50, 50 , 150.
Veremos que estos casos pueden mejorarse

El Robot minimalista



MinimalRobot

-position: int

+getPosition(): int
+goForward()
+goBackwards()

- Nuestro robot avanza y retrocede de a un lugar sin importarle nada
- ¿Qué tests deberíamos escribir? (Qué clases y qué métodos)
- ¿Qué particiones identificamos?
- ¿Cuáles serían buenos casos de test para cada una?
- ¿Podemos pensar otros casos que prueben algo diferente?

MinimalRobot

```
-position: int  
  
+getPosition(): int  
+goForward()  
+goBackwards()
```

- Identificamos dos métodos a testear
- Identificamos una sola partición
- Cualquier robot da lo mismo
- ¿Qué métodos cubrimos?

```
class MinimalRobotTest {  
  
    private MinimalRobot robot;  
  
    @BeforeEach  
    void setUp() {  
        robot = new MinimalRobot();  
    }  
  
    @Test  
    void goForward() {  
        robot.goForward();  
        assertEquals(1, robot.getPosition());  
    }  
  
    @Test  
    void goBackwards() {  
        robot.goBackwards();  
        assertEquals(-1, robot.getPosition());  
    }  
}
```

El Robot apagable



ToggleableRobot

| |
|---------------------|
| -position: int |
| -isOn: boolean |
| +getPosition(): int |
| +toggle() |
| +goForward() |
| +goBackwards() |

- Se puede encender y apagar (con un mismo mensaje)
- Si esta apagado, no hace nada al pedirle que se mueva
- ¿Qué tests deberíamos escribir?
- ¿Qué particiones identificamos?
- ¿Cuáles serían buenos casos de test para cada una?
- ¿Podemos pensar otros casos que prueben algo diferente?

ToggleableRobot

| |
|---------------------|
| -position: int |
| -isOn: boolean |
| +getPosition(): int |
| +toggle() |
| +goForward() |
| +goBackwards() |

- Identificamos dos métodos a testear
 - ¿Necesitamos testear toggle()?
- Identificamos dos particiones
 - Encendido, en cualquier lugar
 - Apagado, en cualquier lugar
- Cuatro casos en total
 - Podemos tener varios casos en un método de test
 - Podemos separar casos en métodos

```
class ToggleableRobotTest {  
    private ToggleableRobot onRobot, offRobot;  
  
    @BeforeEach  
    void setUp() {  
        onRobot = new ToggleableRobot();  
        onRobot.toggle();  
        offRobot = new ToggleableRobot();  
    }  
  
    @Test  
    void testGoForward() {  
        //Partition of robots that are turned on  
        onRobot.goForward();  
        assertEquals(1, onRobot.getPosition());  
        //Partition of robots that are turned off  
        offRobot.goForward();  
        assertEquals(0, offRobot.getPosition());  
    }  
  
    @Test  
    void testGoBackwards_onRobots() {  
        onRobot.goBackwards();  
        assertEquals(-1, onRobot.getPosition());  
    }  
}
```

Tests con valores de borde

- Los errores ocurren con frecuencia en los límites y ahí es donde los vamos a buscar
- Intentamos identificar bordes en nuestras particiones de equivalencia y elegimos esos valores
- Buscar los bordes en combinaciones de estados/parámetros: velocidad, cantidad, posición, tamaño , duración, edad, etc.
 - También podemos buscar en relaciones entre ellas (diferencia entre saldo y monto a extraer)
 - Y buscar valores como: primero/último, máximo/mínimo, arriba/abajo, principio/fin, vacío/lleno, antes/después, junto a, alejado de , etc.

El Robot positivista



PositivistRobot

-position: int

+getPosition(): int

+goForward()

+goBackwards()

- Nuestro robot avanza y retrocede de a un lugar, pero solo en positivos (desde 0 a Integer.MAX_VALUE)
- ¿Qué particiones identificamos?
- ¿Cuáles son los bordes?
- ¿Podemos pensar otros casos que prueben algo diferente?

| PositivistRobot |
|---------------------|
| -position: int |
| +getPosition(): int |
| +goForward() |
| +goBackwards() |

- Identificamos dos métodos a testear
- ¿Qué particiones/bordes encontramos para cada método?
 - Considero estado, parámetros y semántica del método
- Las particiones/bordes pueden ser diferentes para distintos métodos

```

class PositivistRobotTest {
    PositivistRobot robotAtZero, robotAtMax, robotInBetween;
    @BeforeEach
    void setUp() {
        robotAtZero = new PositivistRobot();
        robotAtMax = new PositivistRobot(Integer.MAX_VALUE);
        robotInBetween = new PositivistRobot(100);
    }

    @Test
    void testGoBackwards_inBetween() {
        robotInBetween.goBackwards();
        assertEquals(99, robotInBetween.getPosition());
    }

    @Test
    void testGoBackwards_atZero() {
        robotAtZero.goBackwards();
        assertEquals(0, robotAtZero.getPosition());
    }

    @Test
    void testGoForward_inBetween() {...}
    @Test
    void testGoForward_atMax() {...}
}

```

El saltarín y hambriento



JumpingHungryRobot

| |
|-----------------------------|
| -position: int |
| -hunger: int |
| -energy: int |
| +getPosition(): int |
| +jumpForward(places: int) |
| +jumpBackwards(places: int) |
| +charge(amount: int): int |
| +setHunger(hunger: int) |

- Tiene energía (que puede ser 0), y tiene hambre (mínimo 1)
- Cada lugar que se mueve usa tanta energía como su hambre indica
- Si no tiene energía suficiente se queda en el lugar (aunque le pida que avance o retroceda)
- En lugar de avanzar y retroceder de a uno, salta

| JumpingHungryRobot |
|-----------------------------|
| -position: int |
| -hunger: int |
| -energy: int |
| +getPosition(): int |
| +jumpForward(places: int) |
| +jumpBackwards(places: int) |
| +charge(amount: int): int |
| +setHunger(hunger: int) |

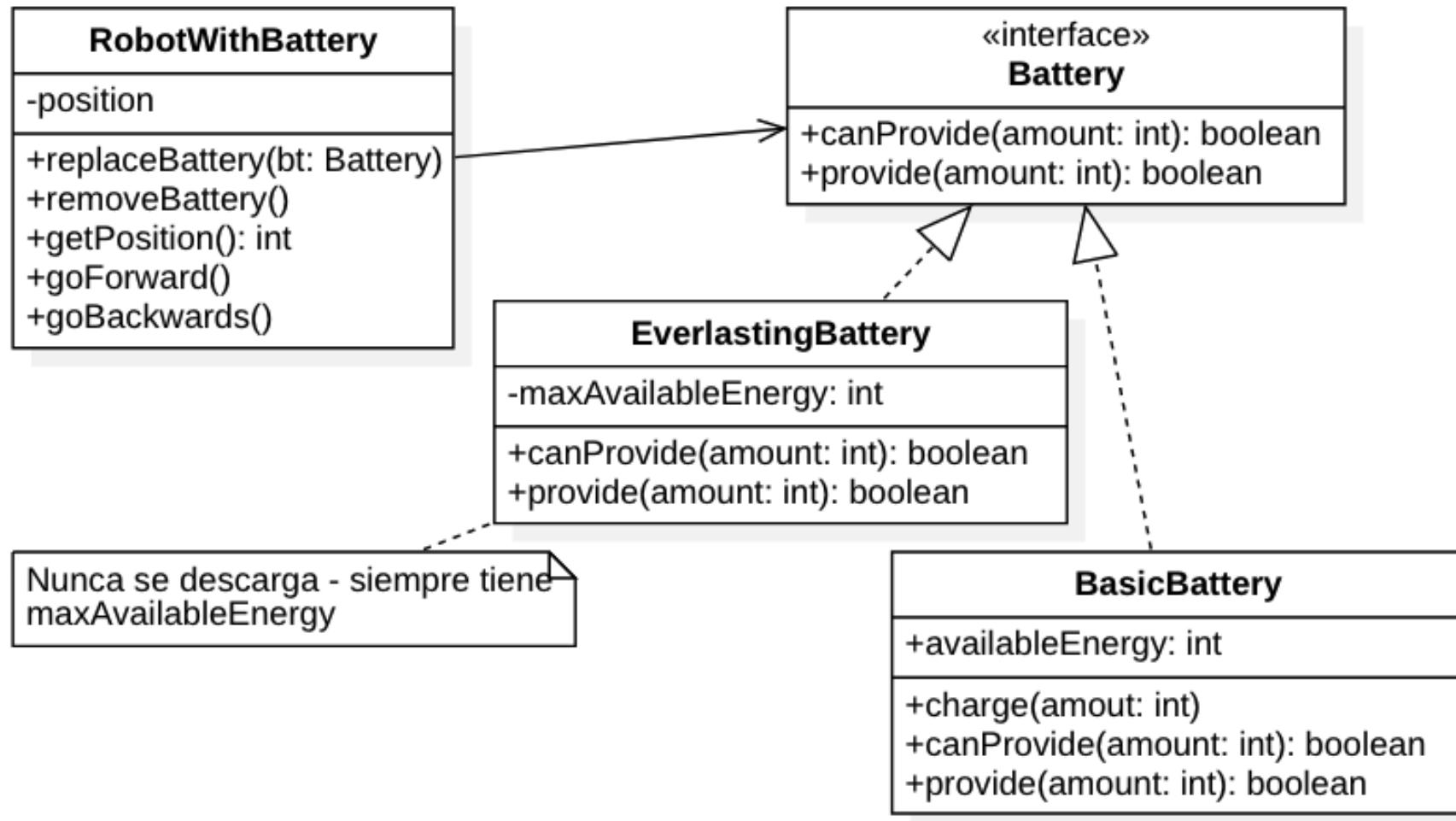
- Identificamos tres métodos a testear: charge y los dos jump
- ¿Qué particiones/bordes encontramos para cada método?
 - Pienso en combinaciones de carga, hambre y cantidad de lugares

- **testCharge()**
 - position y hunger son irrelevantes
 - Cualquier combinación energía/amount sirve (¿no?)
 - Elijo: energy = 0; amount = 1;
- **testJump...()**
 - Considero la relación energy, hunger, y places
 - Partición sin suficiente energía
 - Elijo uno de los casos mínimos
 - energy = 0; hunger = 1; places = 1
 - Partición con suficiente energía
 - Elijo uno de los casos mínimos
 - energy = 1; hunger = 1; places = 1
 - ¿algo más?

Cuando se les pida
“identifique, especifique y
justifique los casos de test”,
se espera que respondan
algo como esto ...

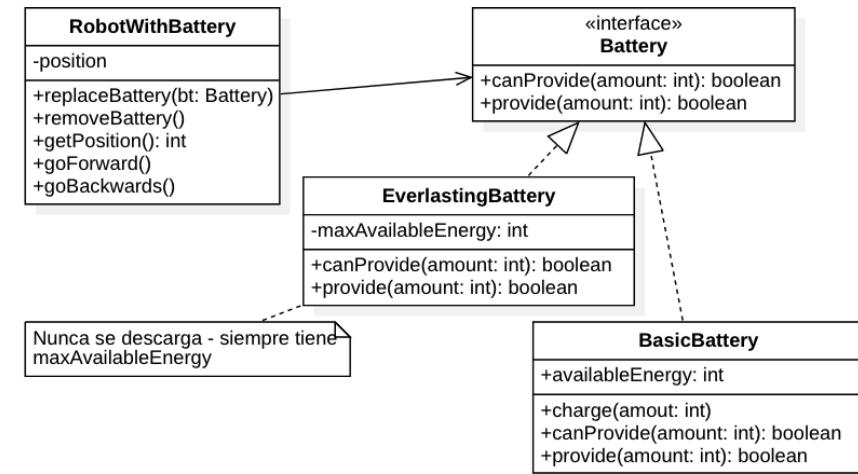
- Identificamos tres métodos a testear: charge y los dos jump
- ¿Qué particiones/bordes encontramos para cada método?
 - Pienso en combinaciones de carga, hambre y cantidad de lugares
- `testCharge()`
 - position y hunger son irrelevantes
 - Cualquier combinación energía/amount sirve (¿no?)
 - Elijo: energy = 0; amount = 1;
- `testJump...()`
 - Considero la relación energy, hunger, y places
 - Partición sin suficiente energía
 - Elijo uno de los casos mínimos
 - energy = 0; hunger = 1; places = 1
 - Partición con suficiente energía
 - Elijo uno de los casos mínimos
 - energy = 1; hunger = 1; places = 1
 - ¿algo más?

¿Qué testeamos en este caso y cómo?

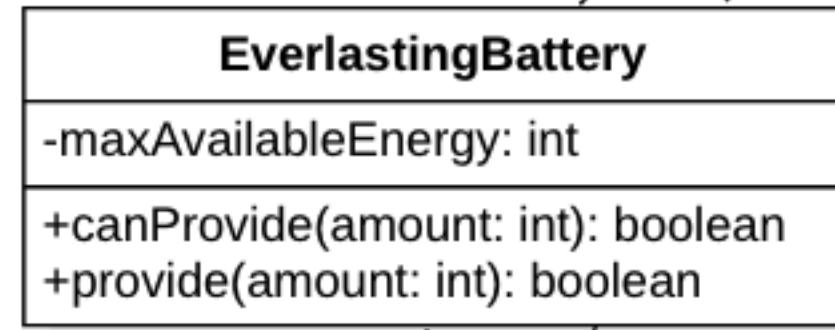


¿Qué testeamos en este caso y cómo?

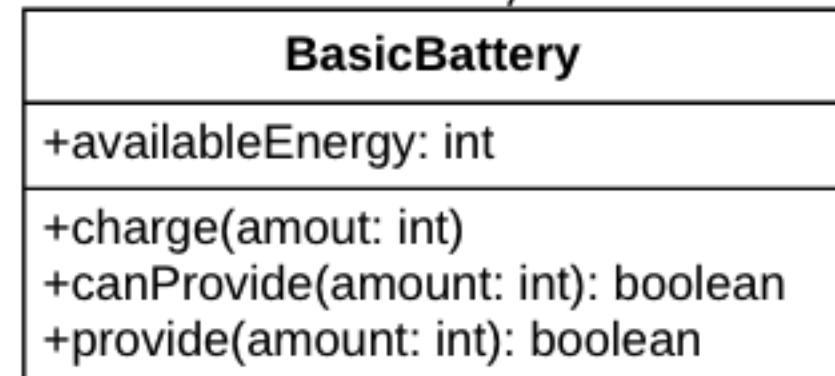
- Testeamos cada clase por separado
- Prestamos atención a los casos que son relevantes en cada clase
- Atención: ¡ al testear RobotWithBattery, evitamos redundar en tests de las baterias ! Eso ya esta testeado.



- EverlastingBattery
 - canProvide() y provide() con:
 - amount = 1 & amount = 2
maxAvailableEnergy = 1 ;
- BasicBattery
 - canProvide() y provide() con:
 - amount = 1;
availableEnergy = 0 & 1 ;



Nunca se descarga - siempre tiene maxAvailableEnergy



- RobotWithBattery
 - goForward() y goBackwards()
- Pensando en la relación energía-consumo
 - En cualquier lugar - elijo position = 0
 - Sin suficiente energía (cualquier batería)
 - Elijo una BasicBatory con energy = 0
 - Con suficiente energía (cualquier batería)
 - Elijo una BasicBatory con energy = 1 (un límite)
- En los límites & suficiente energía
 - Elijo una BasicBatory con energy = 1 (un límite)
 - goForward() en Integer.MAX_VALUE
 - goBaclwards() en Integer.MAX_VALUE

| RobotWithBattery |
|------------------------------|
| -position |
| +replaceBattery(bt: Battery) |
| +removeBattery() |
| +getPosition(): int |
| +goForward() |
| +goBackwards() |

Testing en OO1

- En el marco de OO1, testear es asegurarnos de que nuestros objetos hacen lo que se espera, como se espera
- Escribir tests de unidad (con JUnit) es parte de “programar”
- Escribir tests nos ayuda a entender que se espera de nuestros objetos
- Con lo que sabemos hasta ahora encontraremos situaciones complejas de resolver
 - Ya veremos en OO2 estrategias para atacarlas
 - Por ahora el foco es testear con propósito, y diseñar bien los tests/casos

Bibliografía

