



# Forma de Jordan

Maestría en Econometría–Matemática

1er Trimestre 2023

# Forma de Jordan

## Definición.

Decimos que una matriz  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  es **nilpotente** si existe  $k \in \mathbb{N}$  tal que  $A^k = 0$ .

# Forma de Jordan

## Definición.

Decimos que una matriz  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  es **nilpotente** si existe  $k \in \mathbb{N}$  tal que  $A^k = 0$ .

## Definición.

Sea  $A$  una matriz nilpotente. Decimos  $k \in \mathbb{N}$  es el orden de nilpotencia de  $A$  si  $A^{k-1} \neq 0$  y  $A^k = 0$ .

## Forma de Jordan

Notemos que si  $k$  es el orden de nilpotencia de  $A$ , entonces tenemos las inclusiones estrictas:

$$\{0\} \subset \ker(A) \subset \ker(A^2) \subset \dots \subset \ker(A^k) = \mathbb{R}^n,$$

## Forma de Jordan

Notemos que si  $k$  es el orden de nilpotencia de  $A$ , entonces tenemos las inclusiones estrictas:

$$\{0\} \subset \ker(A) \subset \ker(A^2) \subset \dots \subset \ker(A^k) = \mathbb{R}^n,$$

### Ejemplo

La matriz  $J$  es nilpotente de orden  $n$ .

$$J = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

# Forma de Jordan

# Forma de Jordan

## Definición.

La matriz

$$J = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

se denomina bloque de Jordan nilpotente (de orden  $n$ ).



# Forma de Jordan

## Definición.

La matriz

$$J = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

se denomina bloque de Jordan nilpotente (de orden  $n$ ).

►  $\text{rg}(J) = n - 1;$

# Forma de Jordan

## Definición.

La matriz

$$J = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

se denomina bloque de Jordan nilpotente (de orden  $n$ ).

- ▶  $\text{rg}(J) = n - 1$ ;
- ▶ El orden de nilpotencia de  $J$  es  $n$ .

# Forma de Jordan

## Proposición.

Sea  $N \in \mathbb{R}^{n \times n}$  una matriz nilpotente entonces

►  $\det(N) = 0;$

# Forma de Jordan

## Proposición.

Sea  $N \in \mathbb{R}^{n \times n}$  una matriz nilpotente entonces

- ▶  $\det(N) = 0$ ;
- ▶ El único autovalor de  $N$  es 0.

# Forma de Jordan

## Teorema.

Sea  $N \in \mathbb{R}^{n \times n}$  una matriz nilpotente de orden  $k$ . Entonces existe una matriz inversible  $P$  tal que

$$P^{-1}NP = \begin{pmatrix} J_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & J_2 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & J_{r-1} & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & J_r \end{pmatrix}$$

donde para cada  $1 \leq i \leq r$ ,  $J_i \in \mathbb{R}^{n_i \times n_i}$  es un bloque de jordan nilpotente y

$$k = n_1 \geq n_2 \geq \cdots \geq n_r.$$

# Forma de Jordan

La matriz

$$\begin{pmatrix} J_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & J_2 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & J_{r-1} & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & J_r \end{pmatrix}$$

se denomina la **forma de Jordan** de la matriz  $N$ .

# Forma de Jordan

Ejemplo 1. Hallar la forma de Jordan de la siguiente matriz

$$N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

# Forma de Jordan



# Forma de Jordan

# Matrices por bloques

$$M = \begin{pmatrix} m_{11} & \cdots & m_{1n} & m_{1n+1} & \cdots & m_{1p} \\ \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ m_{r1} & \cdots & m_{rn} & m_{rn+1} & \cdots & m_{rp} \\ m_{r+11} & \cdots & m_{r+1n} & m_{r+1n+1} & \cdots & m_{r+1p} \\ \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ m_{k1} & \cdots & m_{kn} & m_{kn+1} & \cdots & m_{kp} \end{pmatrix}$$

# Matrices por bloques

$$M = \begin{pmatrix} m_{11} & \cdots & m_{1n} & m_{1n+1} & \cdots & m_{1p} \\ \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ m_{r1} & \cdots & m_{rn} & m_{rn+1} & \cdots & m_{rp} \\ m_{r+11} & \cdots & m_{r+1n} & m_{r+1n+1} & \cdots & m_{r+1p} \\ \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ m_{k1} & \cdots & m_{kn} & m_{kn+1} & \cdots & m_{kp} \end{pmatrix}$$

Podemos dividir a  $M$  en 4 bloques,

# Matrices por bloques

$$M = \begin{pmatrix} m_{11} & \cdots & m_{1n} & m_{1n+1} & \cdots & m_{1p} \\ \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ m_{r1} & \cdots & m_{rn} & m_{rn+1} & \cdots & m_{rp} \\ m_{r+11} & \cdots & m_{r+1n} & m_{r+1n+1} & \cdots & m_{r+1p} \\ \vdots & \cdots & \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ m_{k1} & \cdots & m_{kn} & m_{kn+1} & \cdots & m_{kp} \end{pmatrix}$$

Podemos dividir a  $M$  en 4 bloques, es decir

$$M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$$

donde  $A \in \mathbb{R}^{r \times n}$ ,  $B \in \mathbb{R}^{r \times (p-n)}$ ,  $C \in \mathbb{R}^{(k-r) \times n}$  y  $D \in \mathbb{R}^{(k-r) \times (p-n)}$ .

# Matrices por bloques

Sean  $A, A' \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $B, B' \in \mathbb{R}^{n \times m}$ ,  $C, C' \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $D, D' \in \mathbb{R}^{m \times m}$

$$M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \text{ y } M' = \begin{pmatrix} A' & B' \\ C' & D' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{(n+m) \times (n+m)}.$$

# Matrices por bloques

Sean  $A, A' \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $B, B' \in \mathbb{R}^{n \times m}$ ,  $C, C' \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $D, D' \in \mathbb{R}^{m \times m}$

$$M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \text{ y } M' = \begin{pmatrix} A' & B' \\ C' & D' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{(n+m) \times (n+m)}.$$

Entonces

$$\blacktriangleright M + M' = \begin{pmatrix} A + A' & B + B' \\ C + C' & D + D' \end{pmatrix};$$

# Matrices por bloques

Sean  $A, A' \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $B, B' \in \mathbb{R}^{n \times m}$ ,  $C, C' \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $D, D' \in \mathbb{R}^{m \times m}$

$$M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \text{ y } M' = \begin{pmatrix} A' & B' \\ C' & D' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{(n+m) \times (n+m)}.$$

Entonces

- ▶  $M + M' = \begin{pmatrix} A + A' & B + B' \\ C + C' & D + D' \end{pmatrix};$
- ▶  $MM' = \begin{pmatrix} AA' + BC' & AB' + BD' \\ CA' + DC' & CB' + DD' \end{pmatrix};$

# Matrices por bloques

Sean  $A, A' \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ,  $B, B' \in \mathbb{R}^{n \times m}$ ,  $C, C' \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $D, D' \in \mathbb{R}^{m \times m}$

$$M = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \text{ y } M' = \begin{pmatrix} A' & B' \\ C' & D' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{(n+m) \times (n+m)}.$$

Entonces

- ▶  $M + M' = \begin{pmatrix} A + A' & B + B' \\ C + C' & D + D' \end{pmatrix};$
- ▶  $MM' = \begin{pmatrix} AA' + BC' & AB' + BD' \\ CA' + DC' & CB' + DD' \end{pmatrix};$
- ▶ Si  $C = 0$  entonces

$$\det(M) = \det \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & D \end{pmatrix} = \det(A) \det(D).$$



# Forma de Jordan

Ejemplo 2. Decidir si la siguiente matriz es diagonalizable

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

# Forma de Jordan

¿Qué pasa con  $A^n$ ?

# Forma de Jordan

¿Qué pasa con  $A^n$ ?

Observación:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} = D + N.$$

## Forma de Jordan

Supongamos que  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  tiene un único autovalor, que no es diagonal y que

$$p_A(t) = (t - \lambda)^n.$$

## Forma de Jordan

Supongamos que  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  tiene un único autovalor, que no es diagonal y que

$$p_A(t) = (t - \lambda)^n.$$

En este caso se puede mostrar que  $A - \lambda I_n$  es nilpotente de orden  $k \leq n$ .

# Forma de Jordan

Supongamos que  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  tiene un único autovalor, que no es diagonal y que

$$p_A(t) = (t - \lambda)^n.$$

En este caso se puede mostrar que  $A - \lambda I_n$  es nilpotente de orden  $k \leq n$ . Entonces existe una matriz  $P$  inversible tal que

$$A - \lambda I_n = P \begin{pmatrix} J_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & J_2 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & J_{r-1} & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & J_r \end{pmatrix} P^{-1}$$

donde para cada  $1 \leq i \leq r$ ,  $J_i \in \mathbb{R}^{n_i \times n_i}$  es un bloque de jordan nilpotente y  $k = n_1 \geq n_2 \geq \cdots \geq n_r$ .

# Forma de Jordan

Entonces

$$A = P \begin{pmatrix} J_1 + \lambda I_{n_1} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & J_2 + \lambda I_{n_2} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & J_{r-1} + \lambda I_{n_{r-1}} & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & J_r + \lambda I_{n_r} \end{pmatrix} P^{-1}.$$

# Forma de Jordan - Caso general

## Definición.

Sea  $\lambda \in \mathbb{R}$ . La matriz

$$J(\lambda, n) = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & \lambda & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \lambda & \cdots & 0 \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & \lambda \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

se denomina bloque de Jordan asociado al autovalor  $\lambda$  de tamaño  $n$ .



# Forma de Jordan

Decimos que  $J \in \mathbb{R}^{n \times n}$  es una forma de Jordan si

$$J = \begin{pmatrix} J_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & J_2 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & J_{r-1} & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & J_r \end{pmatrix}$$

# Forma de Jordan

Decimos que  $J \in \mathbb{R}^{n \times n}$  es una forma de Jordan si

$$J = \begin{pmatrix} J_1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & J_2 & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & J_{r-1} & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & J_r \end{pmatrix}$$

donde para cada  $1 \leq i \leq r$

$$J_i = \begin{pmatrix} J(\lambda_i, n_1^i) & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & J(\lambda_i, n_2^i) & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & J(\lambda_i, n_{r_i-1}^i) & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & J(\lambda_i, n_{r_i}^i) \end{pmatrix}$$

donde  $n_1^i \geq \cdots \geq n_{r_i}^i$  y  $\lambda_i \neq \lambda_j$  para  $i \neq j$ .

# Forma de Jordan

## Teorema.

Sea  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ . Si  $A$  tiene todos sus autovalores reales entonces  $A$  es semejante a una única forma de Jordan.

# Forma de Jordan

Ejemplo 3. Hallar la forma de Jordan de

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 2 & -1 & 0 & 2 \\ 2 & 0 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

# Forma de Jordan

# Forma de Jordan