### Información

### **Teórica**

- ► Profesor: Damián Pinasco
- ▶ Día y horario: Jueves de 19:15 a 22:00 hs.

### Consultas

- Docente: Dalia Gutiérrez Valencia
- Día y horario: Sábados de 11 a 13 hs.

# Bibliografía

- ► Espacios vectoriales y matrices.
  - Apéndice A de Greene;
  - Apéndice A de Johnston-DiNardo;
  - ► Todos esos temas, y más, están en el libro de Dhrymes.
- ► Series temporales Ecuaciones en diferencias.
  - Primeros capítulos de Hamilton;
  - Capítulo 1 de Enders.
- ► Apunte de la materia (Campus virtual).

# Forma de aprobación

Durante el curso los alumnos tendrán que entregar una serie de ejercicios (TP) y rendir un examen final. Para aprobar la materia será necesario que

- La nota del final sea mayor o igual a 40;
- ► La Nota=0.6\*(Nota de final)+0.4\*(Promedio de los TP) sea mayor o igual que 50.

Fecha del Final: a confirmar

## Vectores

Maestría en Econometría–Matemática I

1er Trimestre 2023

### Motivación

Supongamos que cierto producto es ofertado por 4 empresas que abastecen, en un alto porcentaje, su demanda. Las cuatro empresas, comercializan el producto bajo 4 marcas diferentes, con nombres A, B, C, y D. Imaginemos que se realiza una encuesta sobre 2000 consumidores de ese producto al comienzo y al final de determinado período de tiempo, obteniéndose los siguientes datos sobre la evolución de sus preferencias por las marcas mencionadas en el período de estudio.

	Consumidores	Aumentos			Disminuciones			Consumidores		
	Iniciales	Α	В	C	D	Α	В	C	D	Finales
Α	475	0	10	5	10	0	5	20	30	445
В	550	5	0	5	5	10	0	5	25	525
С	485	20	5	0	15	5	5	0	10	505
D	490	30	25	10	0	10	5	15	0	525

¿Qué nos dice la encuesta?

### Motivación

	Consumidores				
	Iniciales	Α	В	C	D
Α	475	420	5	20	30
В	550	10	510	5	25
С	485	5	5	465	10
D	490	10	5	15	460

#### **Entonces**

$$A(1) = \frac{420}{475}A(0) + \frac{10}{550}B(0) + \frac{5}{485}C(0) + \frac{10}{490}D(0)$$

$$B(1) = \frac{5}{475}A(0) + \frac{510}{550}B(0) + \frac{5}{485}C(0) + \frac{5}{490}D(0)$$

$$C(1) = \frac{20}{475}A(0) + \frac{5}{550}B(0) + \frac{465}{485}C(0) + \frac{15}{490}D(0)$$

$$D(1) = \frac{30}{475}A(0) + \frac{25}{550}B(0) + \frac{10}{485}C(0) + \frac{460}{490}D(0).$$

### Motivación

Forma matricial

$$\underbrace{\begin{pmatrix} A(1) \\ B(1) \\ C(1) \\ D(1) \end{pmatrix}}_{V(1)} = \underbrace{\begin{pmatrix} \frac{84}{95} & \frac{1}{55} & \frac{1}{97} & \frac{1}{49} \\ \frac{1}{95} & \frac{51}{55} & \frac{1}{97} & \frac{1}{98} \\ \frac{4}{95} & \frac{1}{110} & \frac{93}{97} & \frac{3}{98} \\ \frac{6}{95} & \frac{1}{22} & \frac{2}{97} & \frac{46}{49} \end{pmatrix}}_{M} \underbrace{\begin{pmatrix} A(0) \\ B(0) \\ C(0) \\ D(0) \end{pmatrix}}_{V(0)}$$

Si asumimos que este comportamiento se sostiene en el tiempo tenemos que

$$V(t+1) = MV(t)$$

Lo que implica

$$V(t)=M^tV(0).$$

¿Qué esperamos para tiempo grandes?

# Repaso: Los números reales

- $\mathbb{N} := \{1, 2, 3, 4, \dots\}$  los números naturales;
- $\mathbb{Z} := \{\dots, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, \dots\}$  los números enteros;
- $\mathbb{Q} := \left\{ \frac{m}{n} : m \in \mathbb{Z} \text{ y } n \in \mathbb{N} \right\} \text{ los números racionales;}$
- Los números que no son racionales se denominan irracionales. Algunos ejemplos:  $-\sqrt{2}, \sqrt{2}, -e, e, -\pi, \pi$ .

El conjunto de todos los números racionales e irracionales se denomina conjunto de los números reales y se denota con el símbolo  $\mathbb{R}$ .

# Repaso: Los números reales

#### Observación.

Se tienen las siguientes inclusiones:  $\mathbb{N} \subset \mathbb{Z} \subset \mathbb{Q} \subset \mathbb{R}$ .

Recordemos que los números reales se representan gráficamente mediante una recta la cual se denomina la recta de los números reales



#### Notación.

Utilizaremos el término **escalar** para referirnos a los elementos de  $\mathbb{R}$ .

### ¿Qué es un par ordenado? Sean $a, b \in \mathbb{R}$ (un par de números).

- Como conjunto  $\{a,b\} = \{b,a\}$  no importa el orden en el que aparecen los elementos a y b;
- Cuando el orden de a y b si tiene importancia decimos que es un par ordenado y notamos (a, b) y (b, a).

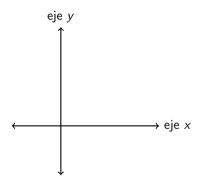
#### Observación.

Sean  $a, b \in \mathbb{R}$ . Entonces (a, b) = (b, a) si y solo si a = b.

Ejemplo 1. Para mostrar el edad y el peso de cada estudiante en una clase, se puede formar pares ordenados (e, p), en los que el primer elemento indica la edad en años y el segundo elemento indica el peso en kilos. Ejemplos (42, 84), (60, 75), (75, 60).

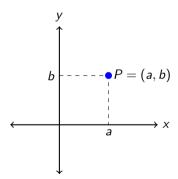
El conjunto de todos los pares ordenados (a, b) se denomina plano,

$$\mathbb{R} \times \mathbb{R} = \mathbb{R}^2 = \{(a, b) \colon a, b \in \mathbb{R}\}.$$

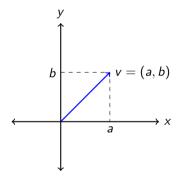


Al eje x también lo solemos denominar **el eje de las abscisas**, mientras que el eje y también se conoce como **el eje de las ordenadas**.

Si  $P = (a, b) \in \mathbb{R}^2$  decimos que a, b son las coordenadas cartesianas del punto P.



Dado un punto  $P = (a, b) \in \mathbb{R}^2$  tenemos asociado un segmento de recta dirigida de el origen (es decir el (0,0)) a P. Este segmento se denominara **vector** y se denotara por v = (a,b).



El vector 0 = (0,0) es el único vector que tiene longitud 0 y no tiene dirección.

Observemos que cada punto en el plano tiene asociado un vector y viceversa. Por ese motivo, las nociones de "plano" y conjunto de todos los vectores se suelen intercambiar. Sin embargo para muchas aplicaciones es importante pensar un vector no como un punto sino como un objeto con longitud y dirección.

Gracias a el Teorema de Pitágoras, podemos calcular la longitud o **norma** de un vector v = (a, b) de la siguiente manera

$$||v|| \coloneqq \sqrt{a^2 + b^2}.$$

Ejemplo 2. Calcular la norma de los siguientes vectores

(a) 
$$u = (2,1);$$
  
(b)  $v = (\sqrt{9},4);$ 

#### n-Vectores

Sea  $n \in \mathbb{N}$ , un n-punto (o simplemente un punto) P es una n-upla de números reales, es decir,

$$P = (a_1, \ldots, a_n) \quad a_i \in \mathbb{R}.$$

En ese caso el origen es el punto

$$0=(0,\ldots,0).$$

Dado un punto P tenemos asociado un segmento de recta dirigida de el origen a P, este segmento se denominará n-vector (o simplemente vector). Definimos  $\mathbb{R}^n$  como el conjunto de todos los n-vectores.

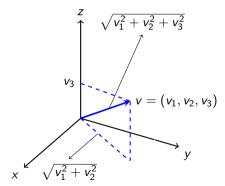
### Observación.

Todo vector tiene asociada una longitud y una dirección. El único vector sin dirección es el vector 0 = (0, ..., 0), el que habitualmente se denomina vector nulo.

#### *n*—Vectores

Sea  $v = (v_1, \dots, v_n)$ , un vector en  $\mathbb{R}^n$ . Decimos que  $v_i$  es la **coordenada** i—**esima** de v y definimos la **norma** (o longitud) de v, de la siguiente manera

$$||v|| = \sqrt{v_1^2 + \cdots + v_n^2}.$$



### *n*—Vectores

Ejemplo 3. Calcular la norma de los siguientes vectores

(a) 
$$u = (2,1,3);$$
 (c)  $w = (e, -\pi, 1, \sqrt{2}, 8, 35).$  (b)  $v = (\sqrt{9}, 4, 7, 5);$ 

#### *n*–Vectores

#### Definición.

Dos vectores u y v son iguales, si tienen la misma cantidad de coordenadas y la i—esima coordenada de u es igual a la i—esima coordenada de v. En el caso que u y v sean iguales notaremos u = v.

#### *n*—Vectores

En algunas ocasiones los n-vectores se escriben como columnas en lugar de filas:

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}$$

Tales vectores se denominan vectores columnas.

Los vectores columnas puede transformarse en vectores filas y viceversa a través de la **operación transposición**. Esta operación sera denotada con un superindice t.

$$(v_1,\ldots,v_n)^t = \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}, \qquad \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix}^t = (v_1,\ldots,v_n)^t.$$

### *n*–Vectores

#### Ejemplo 4.

$$(1,2,3)^t=egin{pmatrix}1\\2\\3\end{pmatrix},\qquad egin{pmatrix}e\\\sqrt{2}\\\pi\\4\\7\end{pmatrix}^t=(e,\sqrt{2},\pi,4,7).$$

### Observación.

Si v es un vector (fila o columna) entonces  $(v^t)^t = v$ .

### *n*—Vectores

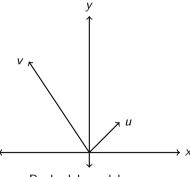
#### Ejemplo 5. Observemos que los siguientes vectores

$$v = egin{pmatrix} e \ \sqrt{2} \ \pi \ 4 \ 7 \end{pmatrix} \quad w = (e, \sqrt{2}, \pi, 4, 7)$$

no son iguales ya que v es un vector columna mientras que w es un vector fila. Notemos que  $v^t = w$  y que  $w^t = v$ .

Sean  $u=(u_1,\ldots,u_n)$  y  $v=(v_1,\ldots,v_n)$  dos vectores en  $\mathbb{R}^n$  y  $k\in\mathbb{R}$ . Definimos:

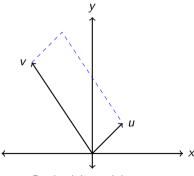
$$u+v\coloneqq (u_1+v_1,\ldots,u_n+v_n).$$



Regla del paralelogramo.

Sean  $u = (u_1, \dots, u_n)$  y  $v = (v_1, \dots, v_n)$  dos vectores en  $\mathbb{R}^n$  y  $k \in \mathbb{R}$ . Definimos:

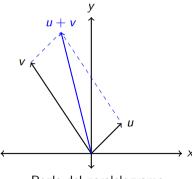
$$u+v\coloneqq (u_1+v_1,\ldots,u_n+v_n).$$



Regla del paralelogramo.

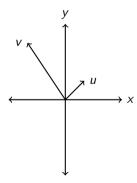
Sean  $u = (u_1, ..., u_n)$  y  $v = (v_1, ..., v_n)$  dos vectores en  $\mathbb{R}^n$  y  $k \in \mathbb{R}$ .

$$u+v\coloneqq (u_1+v_1,\ldots,u_n+v_n).$$

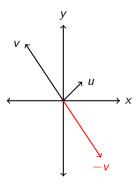


Regla del paralelogramo.

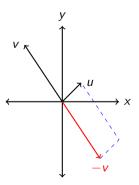
$$u-v\coloneqq (u_1-v_1,\ldots,u_n-v_n).$$



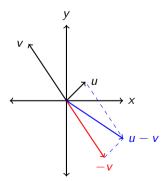
$$u-v\coloneqq (u_1-v_1,\ldots,u_n-v_n).$$



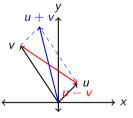
$$u-v\coloneqq (u_1-v_1,\ldots,u_n-v_n).$$



$$u-v\coloneqq (u_1-v_1,\ldots,u_n-v_n).$$

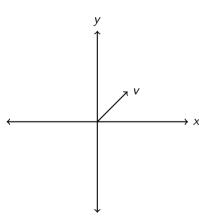


$$u-v:=(u_1-v_1,\ldots,u_n-v_n).$$

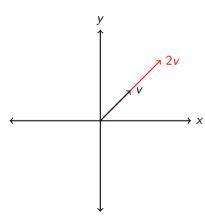


Regla del paralelogramo.

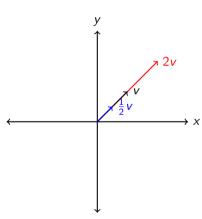
$$kv = (kv_1, \ldots, kv_n).$$



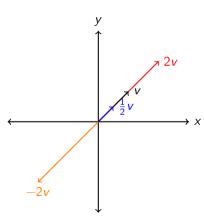
$$kv = (kv_1, \ldots, kv_n).$$



$$kv = (kv_1, \ldots, kv_n).$$



$$kv = (kv_1, \ldots, kv_n).$$



Observar que u + v, u - v, y kv también pertenecen a  $\mathbb{R}^n$ . Definimos, además

$$-v := -1v$$
.

### Propiedad.

Sean  $u, v, w \in \mathbb{R}^n$  vectores y  $\alpha, \beta$  escalares. Entonces

- (I) u+v=v+u; (II) (u+v)+w=u+(v+w); (III) El 0 es el único elemento neutro para la suma;

## Operaciones vectoriales

Ejemplo 6. Sean u = (1,1) y v = (-2,3) dos vectores. Encuentre

(a) 
$$u + v$$
; (b)  $u - v$ ; (c)  $2v$ ; (d)  $-2u$ ; (e)  $\frac{1}{2}u$ ; (f)  $3u + 2v$ .

Graficar los vectores encontrados.

# Operaciones vectoriales

### Propiedad.

Sean  $v \in \mathbb{R}^n$  y  $k \in \mathbb{R}$ . Entonces ||kv|| = |k|||v||.

Ejemplo 7. Sea 
$$v = (1, 1, -1)$$
 y  $k = -3$ . Entonces

$$||-3\nu|| = ||(-3, -3, 3)||$$

$$= \sqrt{(-3)^2 + (-3)^2 + 3^2}$$

$$= \sqrt{27}$$

$$= 3\sqrt{3}$$

$$= |-3|||\nu||.$$

# Operaciones vectoriales

Un vector v se denomina unitario si ||v|| = 1. Observemos que si  $v \neq 0$  entonces el vector

$$\hat{\mathbf{v}} = \frac{\mathbf{v}}{\|\mathbf{v}\|}$$

es un vector unitario que tiene la misma dirección de v. El proceso por el cual hallamos  $\hat{v}$  se denomina **normalización** de v.

Ejemplo 8. Consideremos el vector v = (2, -3, 8, -5). Entonces la normalización de v nos arroja el siguiente vector

$$\hat{\mathbf{v}} = \left(\frac{2}{\sqrt{102}}, -\frac{3}{\sqrt{102}}, \frac{8}{\sqrt{102}}, -\frac{5}{\sqrt{102}}\right).$$

Ejemplo 9. Supongamos que una fabrica produce cuatro artículos y que su demanda esta dada por el vector demanda d=(30,20,40,10). El precio por unidad que recibe el fabricante por los artículos está dada por el vector precio p=(\$20,\$15,\$18,\$40). Si se cumple la demanda, ¿cuánto dinero recibirá el fabricante?

#### Definición.

Sean  $u = (u_1, \dots, u_n)$  y  $v = (v_1, \dots, v_n)$  dos vectores en  $\mathbb{R}^N$ . Definimos el **producto interno o escalar** de u y v de la siguiente manera

$$u \cdot v := \sum_{i=1}^n u_i v_i.$$

Observemos que para poder realizar el producto interno entre dos vectores u y v es necesario que u y v tengan el mismo número de coordenadas.

En el caso que u y v son dos vectores columnas que poseen la misma cantidad de coordenadas definimos el **producto interno** entre u y v de la siguiente manera

$$u \cdot v := u^t \cdot v^t$$
.

Por ultimo en el caso que  $u=(u_1,\ldots,u_n)$  y  $v=\begin{pmatrix}v_1\\\vdots\\\ddots\end{pmatrix}$ , definimos el producto escalar entre u

y v de la siguiente manera

$$u \cdot v = (u_1, \ldots, u_n) \cdot \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^n u_i v_i.$$

#### Teorema.

Sean u, v, w tres vectores en  $\mathbb{R}^n$  y  $k \in \mathbb{R}$ . Entonces

- I)  $u \cdot 0 = 0$ ;
- II)  $u \cdot v = v \cdot u$ ;
- III)  $(u+v)\cdot w = u\cdot w + v\cdot w;$
- IV)  $(ku) \cdot v = k(u \cdot v)$ ;
- v)  $u \cdot u \ge 0$  y  $u \cdot u = 0$  si solo si u = 0.

#### Observación.

- Para todo vector u en  $\mathbb{R}^n$  tenemos que  $||u|| = \sqrt{u \cdot u}$ .
- $u \cdot v = 0$  no implica que u = 0 o que v = 0.

### Teorema (Desigualdad de Cauchy-Schwarz).

Sean u y v dos vectores en  $\mathbb{R}^n$  entonces

$$|u\cdot v|\leq \|u\|\|v\|.$$

### Teorema (Desigualdad triangular).

Sean u y v dos vectores en  $\mathbb{R}^n$  entonces

$$||u+v|| \le ||u|| + ||v||.$$

Luego hemos visto que la norma de un vector tiene la siguientes propiedades.

#### Propiedad.

Sean u y v dos vectores en  $\mathbb{R}^n$ , entonces

- I) ||v|| = 0 si y solo si v es el vector nulo;
- II)  $\|kv\| = |k|\|v\|$  para todo  $k \in \mathbb{R}$ ; III)  $\|u+v\| \le \|u\| + \|v\|$ .

# Ángulo entre vectores

#### Teorema.

Sean u y v dos vectores no nulos. Si  $\varphi$  es el ángulo entre ellos entonces

$$\cos(\varphi) = \frac{u \cdot v}{\|u\| \|v\|}.$$

# Ángulo entre vectores

Observar que Si  $\varphi$  es el ángulo entre dos vectores no nulos entonces  $\varphi \in [0, \pi]$ . Por lo tanto,  $\arccos(\cos(\varphi)) = \varphi$ .

Ejemplo 10. Encuentre el ángulo entre los u = (2,3) y v = (-7,1).

# Ángulo entre vectores

#### Definición.

Sean u y v dos vectores no nulos. Decimos que u y v son **ortogonales** (o perpendiculares) si  $u \cdot v = 0$  (es decir el ángulo entre ellos es  $\pi/2$ ). Si además ||u|| = ||v|| = 1, decimos que u y v son ortonormales.

Ejemplo 11. Mostrar que los siguientes vectores son ortogonales u = (1, -2, 3, -4) y w = (5, -4, 5, 7).

## Distancia entre puntos

Dados dos puntos  $A, B \in \mathbb{R}^n$ . Definimos la **distancia** entre A y B de la siguiente manera

$$d(A,B) = \|u - v\|.$$

donde u y v son los vectores asociados a A y B respectivamente.

Ejemplo 12. Calcular la distancia entre los siguientes dos vectores A = (1, 5, 2) y B = (-4, 3, 7).

# Distancia entre puntos

### Propiedad.

Sean  $A, B, C \in \mathbb{R}^n$  puntos y k un escalar. Entonces

- (I) d(A, B) = d(B, A);

- (1) d(A, B) = d(B, A), (II)  $d(A, B) \ge 0$ ; (III)  $d(A, B) = 0 \Leftrightarrow A = B$ ; (IV) d(kA, kB) = |k|d(A, B); (V)  $d(A, B) \le d(A, C) + d(C, B)$ .