



华南理工大学
South China University of Technology

研究生学位（毕业）论文文献综述

研 究 生 : _____

指导教师 : _____

学 号 : _____

院（系）: _____

专 业 : _____

☐ 博士研究生

☐ 硕士研究生

华南理工大学研究生院

二〇二三年四月

研究生签名:

指导教师签名:

提交日期: 年 月 日

说 明

1、文献综述要有题目、作者姓名、摘要、关键词、正文及参考文献。题目由研究生结合学位（毕业）论文选题而定；摘要 500 字以下，关键词 3~5 个，参考文献不少于 30 篇，并应有一定的外文文献。

2、文献综述要求研究生本人撰写，请勿从网上直接下载，或者抄袭剽窃他人文章。

3、文献综述用 A4 纸双面打印。字体全部用宋体简体，题目要求用小二号字加粗，标题行要求用小四号字加粗，正文内容要求用小四号字；页边距左为 3cm、右为 2.5cm、上为 2.5cm、下为 2.5cm；其它格式请参照学位论文要求。

4、文献综述需指导教师签名。

基于 xxxx 控制

作者姓名

[illegible]



图 1 无人机

一、前言

[illegible]

参数符号	数值	参数符号	数值
I_x	054593	I_y	0.017045
l_1	0.0808 m	l_2	0.175 m
l_4	0.2415 m	l_5	0.1085 m

3

符号约定符号约定符号约定符号约定符号约定符号约定



图 2 无人机

二、正文

建模
建模建模建模

(一) 历史发展

发展状况，体现各阶段的研究水平，目前达到的水平。



图 3 无人机

五、 结论

结论结论结论结论结论 符号约定符号约定符号约定符号约定符号约定符号约定



图 4 无人机

$$a = b + c$$

$$d = e + f + g$$

$$h + i = j + k$$

$$l + m = n$$

(5)

符号约定符号约定符号约定符号约定符号约定符号约定

$$a = b + c$$

$$d = e + f + g$$

$$h + i = j + k$$

$$l + m = n$$

(6)

参考文献

- [1] Ohanian O J, Gelhausen P A, Inman D J. Nondimensional Modeling of Ducted-Fan Aerodynamics[J]. Journal of Aircraft, 2012, 49(1): 126-140. DOI: [10.2514/1.C031389](#).
- [2] Sheng S Z, Sun C W. A Near-Hover Adaptive Attitude Control Strategy of a Ducted Fan Micro Aerial Vehicle with Actuator Dynamics[J]. Applied Sciences-Basel, 2015, 5(4): 666-681. DOI: [10.3390/app5040666](#).
- [3] 李苏龙. 非线性多智能体系统角度刚性编队控制[D]. 扬州大学, 2022 [2023-09-03].
- [4] Roberts A, Tayebi A. Adaptive Position Tracking of VTOL UAVs[J]. IEEE Transactions on Robotics, 2011, 27(1): 129-142. DOI: [10.1109/TRO.2010.2092870](#).