Architetture degli elaboratori							Ma	Matricola:												
1				11-I					nuti)			:			Nom	ne: _				_
cap con	acità d figura	lelle p zioni	ompe di por	è di 5	(A), 4 ecese 1	(B), 7 a vasc	' (C a s	C) e 8 (i riem	(D) litt	ono la ri/secoi Si deriv	ndo si	indich	i (traı	mite	tabe	lla c	li v	erit	à) per	quali
Proc	edimente)																		
											Espres	sione boo	oleana se	emplif	icata					
											Circuit	o digitale	sempli	ficato						
tem 675 pro che	sideri ipo di 50 <u>ns</u> gramr durai	una (acces per l na, x nte l'e una p	CPU d so par eggere + 9 di esecuz	lotata ori a 10 e dalla tali pa ione ndella c	di una 0 + (5 1 mem arole e 1 non è 1	cache 5 · y) - noria 5 rano g mai sta li 2° li	di ⊦ x 50 ià (ato	1° liv ns. D + (3 · conten neces	Tello contraction x (x)	la in ba on tem e l'esec v paro lla cac rimpia do il ri	po di uzion le; saj he di zzare	access e di un pendo l° livel parole	so par n prog che, llo e ; nelle	ri a gran all' y +	5 + 3 nma, inizio 11 ir	y <u>ns</u> la C o de o qu	s e CPU ell' ell	una U ha esec a di	RAM impa uzion 2° liv	A con legato de del cello e
cifr	e mei	no sig	gnifica	tive d	lella p	ropria	m	atricol	a e s	il nun i forni	sca il		ato i	n es		ima	le.	Il	nume	ro da
	±?	7			2	3	•	4	3	7	5	=		2.3 10			,			

4) Dato il seguente programma in linguaggio assembly, indicare (in esadecimale) il valore delle variabili Ris1, Ris2, Ris3, Ris4 e Ris5 al termine dell'esecuzione. Il programma è suddiviso in 5 frammenti tra loro indipendenti.

unsigned	short int Mat=;				MENO SIGNIFICATIVE DELLA e come numero decimale)
	<pre>char Vet [100]; short Ris1,Ris2,Ris3,R</pre>	is4,Ris5;	// Ve // Wo	ttore di 10 RD	0 BYTE
PUS ROI PUS POF POF	Y AX, Mat SH AX AX, 6 SH AX BX D DX Y Ris1, DX				Ris1=
MOV ANI ANI ADI	AX, Mat BX, AX AX, Off01h BX, 10ffh AX, BX AX				Ris2=
MOV	/ Ris2,AX 				
LEAMON SHI MON MON MON LOCUMON MON MON MON SUE MON	7 AX, Mat A ESI, Vet 7 [ESI+3], AX AX, 4 7 [ESI+5], AX 7 ECX, 4 7 AL, [ESI+ECX+2] 8 [ESI+ECX+12], AL 9 DP L3 9 AL, [ESI+16] 9 DX, AX 8 AL, AL 9 AH, DL 9 Ris3, AX				Ris3=
OR MOV IDI	AX,Mat EAX,0000fff1h BL,-3 V BL ; Divis. con se H AX Ris4	gno di AX pe	er r/m8: ri	is. in AL,	resto in AH Ris4=
// MOV OR AND XOF SUE MUI MOV	EAX,00000001h EAX,0000000fh BX,BX BX,251 BL ; Molt. senza s	egno di AL p	per r/m8: n	cis. in AX	Ris5=
//					VT97-

Architetture degli elaboratori Prova teorica 11-Feb-2019 (30 minuti)	Matricola: Nome:
1) Elencare i tipi di ROM e per ciascuno indicar	
2) Indicare il tempo richiesto (come ordine di g necessarie per la lettura di un settore in un disco	
2) D'a a tau la sancia la l'CC a caracida d'a	. 1. DCL DCLE
3) Discutere brevemente le differenze esistenti tr	ra bus PCI e PCI-Express.

4) Qual è l'intervallo di numeri interi rappresentabile utilizzando n bit in complemento a 2?
5) Descrivere le differenze fra parallelismo a "livello di istruzione" e a "livello di processore".
6) A cosa serve l'unità floating point in una CPU? Che differenze ci sono tra unità floating point e ALU?