GOBIERNO CONSTITUCIONAL DEL ESTADO LIBRE Y SOBERANO DE OAXACA INSTITUTO ESTATAL DE EDUCACIÓN PÚBLICA DE OAXACA COORDINACIÓN GENERAL DE PLANEACIÓN EDUCATIVA COORDINACIÓN GENERAL DE EDUCACIÓN MEDIA SUPERIOR Y SUPERIOR

PROGRAMA DE ESTUDIOS

I NOMBRE DE LA ASIGNATURA	
I MOMBILE DE EN VOIGNATIONA	
	Introducción a la Biomecatrónica
	Introducción a la Dionicoationioa

CICLO	CLAVE DE LA ASIGNATURA	TOTAL DE HORAS
Décimo Semestre	141002	85

OBJETIVO(S) GENERAL(ES) DE LA ASIGNATURA

Otorgar al estudiante el conocimiento, la habilidad y la aptitud para el análisis y aplicación de la mecatrónica en sistemas biológicos y en la medicina.

TEMAS Y SUBTEMAS

1. Introducción

- 1.1 Concepto y objetivos de la biomecatrónica
- 1.2 Antecedentes históricos
- 1.3 Enfoques y campos de aplicación de la biomecatrónica

2. Estructuras articulares

- 2.1 Introducción
- 2.2 Comportamiento mecánico de las estructura articulares
 - 2.2.1 Cartilagos
 - 2.2.2 Tendones
 - 2.2.3 Ligamentos y meniscos
 - 2.2.4 Ligaduras lisas y pseudolisas
- 2.3 Rozamiento
- 2.4 Desgaste
- 2.5 Fricción y lubricación de las articulaciones

3. Sistema músculo esqueleto del cuerpo humano

- 3.1 Introducción
- 3.2 Clasificación: Tipo de fibras
- 3.3 Modelo mecánico del tejido muscular
- 3.4 Fuerza y potencia muscular
- 3.5 Mecánica de la contracción y trabajo muscular
- 3.6 Adaptación biomecánica del músculo al esfuerzo

4. Biomateriales

- 4.1 Biomateriales: propiedades, tipos y aplicaciones
- 4.2 Interacciones tejido-material
- 4.3 Reparación del tejido con biomateriales
- 4.4 Prueba de seguridad y regulación de biomateriales
- 4.5 Estrategias de aplicación para el diseño y selección de biomateriales

5. Ingeniería de tejidos

- 5.1 Concepto de ingeniería de tejidos
- 5.2 Consideraciones Biológicas
- 5.3 Consideraciones físicas
- 5.4 Implementación de productos diseñados para tejidos

6. Procesamiento de señales biomédicas

- 6.1 Introducción
- 6.2 Orígenes fisiológicas de bioseñales
- 6.3 Características de bioseñales
- 6.4 Adquisición de la señal
- 6.5 Representación en el dominio de la frecuencia de señales biológicas
- 6.6 Sistemas lineales
- 6.7 Promedio de señal
- 6.8 Transformada de Fourier en corto tiempo
- 6.9 Técnicas de inteligencia artificial

7. Bioinstrumentación

- 7.1 Introducción
- 7.2 Sistemas de instrumentación biomédica
- 7.3 Sistemas de instrumentación computarizados
- 7.4 Clasificación de instrumentos biomédicos
- 7.5 Características estáticas y dinámicas
- 7.6 Diseño de instrumentación
- 7.7 Desarrollo de instrumentación médica
- 7.8 Regulación de dispositivos médicos

8. Procesamiento de imágenes biomédicas

- 8.1 Información contenida de una imagen
- 8.2 Modulación de la función de transferencia
- 8.3 Ancho de banda equivalente de ruido
- 8.4 Radiografía
- 8.5 Radiografía computarizada
- 8.6 Tomografía computarizada
- 8.7 Imagen mediante resonancia magnética
- 8.8 Ultrasonografía

9. Diseño biomecánico

- 9.1 Introducción
- 9.2 Diseño ergonómico y factores humano
- 9.3 Diseño biomecánico de prótesis y sistemas ortopédicos
- 9.4 Diseño de equipos de rehabilitación
- 9.5 Diseño de implantes
- 9.6 Diseño de calzado
- 9.7 Prueba y evaluación de equipos existentes
- 9.8 Investigaciones en el área de biomecánica

10. Aplicaciones robóticas en la medicina

- 10.1 Robots cirujanos
- 10.2 Robots exploradores del cuerpo
- 10.3 Robots tipo prótesis de caderas y rodillas

ACTIVIDADES DE APRENDIZAJE

Sesiones de clases dirigidas por el profesor. Las sesiones se desarrollarán utilizando medios de apoyo didáctico como son la computadora, los retroproyectores y la videograbadora. Asimismo, se desarrollarán programas computacionales sobre los temas y los problemas del curso.

CRITERIOS Y PROCEDIMIENTOS DE EVALUACIÓN Y ACREDITACIÓN

Al inicio del curso el profesor indicará el procedimiento de evaluación que deberá comprender, al menos tres evaluaciones parciales que tendrá una equivalencia del 50% y un examen final que tendrá 50%. Las evaluaciones serán escritas, orales y prácticas; éstas últimas, se asocian a la ejecución exitosa y a la documentación de la solución de programas asociados a problemas sobre temas del curso; la suma de estos dos porcentajes dará la calificación final.

Además se considerará el trabajo extra-clase, la participación durante las sesiones del curso y la asistencia a las asesorías.

BIBLIOGRAFÍA (TIPO, TÍTULO, AUTOR, EDITORIAL, AÑO Y N° DE EDICIÓN)

Libros Básicos:

BIOMECHANICS of the Musculo-Skeletal System, Nigg, Benno M. y Herzog, Walter (Editores), Ed. England: John Wiley & Sons Ltd, Second Edition, 2003.

Introduction to Biomedical Engineering, Enderle, John D., Blanchard, Susan M. y Bronzino, Joseph D. (Editors), Ed. England: Elsevier Academic Press, Second Edition, 2005.

Medical Instrumentation: Application and Design, Webster, John G., John Wiley & Sons Inc., Third Edition, 2003.

Libros de Consulta:

Introduction to Biomedical Engineering, Domach, Michael M., Ed. Prentice Hall, First Edition, 2004. Fundamentals of Biomechanics: Equilibrium, Motion, And Deformation, Ozkaya, Nihat y Nordin, Margareta, Ed. Springer Verlag, Second Edition, 1999.

Fundamentals of Biomechanics, Knudson, Duane V., Ed. Klumer Academic/Plenum Publisher, New York, 2003.

PERFIL PROFESIONAL DEL DOCENTE

Ingeniero mecatrónico o biomédico, preferentemente con Postgrado y con amplia experiencia en Biomecatrónica.