

# EGE ÜNİVERSİTESİ MÜHENDİSLİK FAKÜLTESİ BİLGİSAYAR MÜHENDİSLİĞİ BÖLÜMÜ

YAPAY ZEKÂ YÖNTEMLERİ (3+0) 2021-2022 BAHAR YARIYILI

PROJE-1 RAPORU

TESLİM TARİHİ

13/05/2022

HAZIRLAYANLAR

05200000002, Mert Akçay 05200000001, Cem Ulus 05200000791, Deniz Üstüner

**GITHUB LINKI** 

https://github.com/mertakcay/AI

# İçindekiler

1)	Algoritmalar, Tanımlar, Karşılaştırma, Araştırma ve Yorum	2
	1.a Tabu Search (Yasak Arama) ve A* Algoritmalarını araştırıp bilgilerinizi pekiştiriniz. Her iki algoritmayı da mürekkepli (veya kurşun) kalemle bir kağıda yazınız. Zaman karmaşıklıklarını belirtiniz. Sadece A* Algoritmasını anlatınız	2
	1.b Aşağıdaki kavramları araştırdıktan sonra (i-iii) maddelerini anlatınız, (iv-v) maddelerini kendi cümlelerinizle kısaca karşılaştırınız, alıntı yaptığınız yerlerde ilgili kaynaklara atıf veriniz	5
	1.c Yapay Zeka (ML ve Derin Öğrenme gibi alanları da içermektedir) alanında bir staja, şirkete vey üniversiteye başvurduğunuzda sorulabilecek mülakat sorularını internet üzerinden araştırınız ve tanesini yazınız, ardından kendi cümlelerinizle kağıda yazarak cevaplandırınız veya çözümünü	•
	yapınız	8
2)	Problem Çözme ve Kodlama	9
	2.a Problemin Tanımı	9
	2.b Programın Özellikleri	9
	2.c Programın Ekran Görüntüleri	.10
	2.d Çözüm Başarısı/Çözüm Adımları	.11
3)	Genetik Algoritmalar ile Şifre Kırma	.11
	3.a İlgili maddede istenenler ve karşılaştırma (kromozom sayısının etkisi)	.11
	3.b Kod; Çaprazlama ve Mutasyon Fonksiyonlarının Anlatımı	.12
4)	Makine Öğrenmesi	.14
	4.a Verisetinin ve problemin kısa anlatımı	.14
	4.b İki Farklı Sınıflandırıcı için Sonuçlar: Hata Matrisleri, Tablo	.14
5)	Öz değerlendirme Tablosu	2

## 1) Algoritmalar, Tanımlar, Karşılaştırma, Araştırma ve Yorum

1.a) Tabu Search (Yasak Arama) ve A\* Algoritmalarını araştırıp bilgilerinizi pekiştiriniz. Her iki algoritmayı da mürekkepli (veya kurşun) kalemle bir kağıda yazınız. Zaman karmaşıklıklarını belirtiniz. Sadece A\* Algoritmasını anlatınız

TABU SEARCH	NE ALGORITHM
Pseudocode (ilkel short-term memory)	
sBest <= s0	
best Candidate < s0	
tabuList < []	. 1
tabulist.push (s0)	
While (not stopping Condition ())	
sNeighbourhood - get Neighbour (best Condidate)	
best Condidate - s Neighbour hood [0]	
tor (scandidate in sNeighburshoul)	`
It ( not +abulist, contains (sCondidate)) and ( ansold	andidate \ (indidate)
2 Condidate	( ) / ( ) / ( ) / ( ) ( ) ( ) ( ) ( ) (
end	
if (fitness (best Candiolare) > fitness (s Best))	
sBest (best Condidate	
end dest Candidate	
tabulist, push (best Candidate)	
It (tabul ist, size > max Tabus:	
tobulist, remove First ()	
end	
return sbest	
TIME COMPLEXITY	

# A\* ALGORITHM

function reconstruct-path (came From, current)

total-path:={current}

While current in come From. Keys:

current:= came From [current]

total-path.prepend (current)

return total-path

Belirli naktolor arasındak; yolu alusturan fonksiyon Hangi duğumden gelindiyse onları bularak geriye doğru yolu alusturur.

```
function A_star (start, goal, h)
   open Set:= {start} // Yeniden genişletilmesi gereke bilecek kesfedilen düğümler
Wilk basta yolnızca başlanak düğümü biliniyar
  Milk basta yalnızca baslangıç düğümü biliniyar
                                                                Genelde min-heap
  came From := empty map
                                                                ya da oncelik sırası
 In doğumo için come Fram [n] başlangıctan itibaren en kısa yalda hemen önæki doğum
 gScore: = map with default value of Infinity
 gScore[start]:=0 // baslangicton baslangica gidis maliyeti 0
fScore := map with default value of Infinity
                                                           * f=g+h
                                                           f Score degeri daha hesap-
f Score [start] := h (start)
                                                           lanmodia, isin infinity degerter
                                   // → min-heap ise → O(Log(n))
While openSet is not empty
       current := the node in openSet having the lowest fScore[] value
      if current == goal
                                                              *current i bulmak için
          return reconstruct-path (come From, current)
                                                             openSet de en dosok skorlu
                                                             f değerini buluyoruz
      OpenSet. remove (current)
      for each neighbour of current // tom komsulorda en kocok deger bulmak igin dóngo
      //distance (current, neighbour) o andoki digizmden komsuya olan kenarin ağırlığı
          tentative_gScore:=gScore [current] + d(current, neighbour)
          if tentative_gScore < gScore [reighbour] // bu yol anceki yollardan daha
             come From [neighbour]:=curren+
                                                                        verimli ise
             gScore [neighbour]:= tentative - gScore
                                                                        gonoelle
            f Score [neighbour] := tentative -gScore + h (neighbour)
            if neighbour not in open Set
```

open Set. add (neigh bour)
return failure //openSet bos ama hedefe uballamadı ise

Sezgisel arama yantemi olan A\* search algoritması optimal verimliliği nedeniyle bilgisayar biliminin birçok alunında sıklıkla kullanılan bir grafik geçiş ve yol arama algoritmasıdır. Bir önemli dezavantajı oluşturulan tom döğümleri bellekte depoladığı için  $O(b^d)$  yer kormasıklığıdır. Tamdır, çazım varsa bulunur. Zaman karmaşıklığı aptimaldir. Sezgi ne kadar iyi alursa zaman da o kadar iyi alur.

En iyi durumda > h qok iyi > O(d)En kötő durumda >  $h=0 \rightarrow O(b^d) \rightarrow BFS$  ile aynı

BFS greedy yerine f=g+h ile yapıldığında A\*a ulaşılır.

9: su ana kadar alan maliyet fonksiyonu h: uygun sezgi fonksiyonu

Eger sezgisel h grafiğin her x,y kenarı için h(x) ≤ d(x,y)+h(y) kaşulunu Sağlıyar ise h⇒monoton/tutarlıdır.

Sağlıyar ise himonotan/tutarlıdır.

Tutarlı bir sezgi ile A\* algaritmasının herhangi bir diğirmi birden fazla işlemeden en aptimal yalu bulması garanti edilir. Dijkstra algaritmasını düşük maliyetli
Caliştırmaya eşdeğerdir.

1.b) Aşağıdaki kavramları araştırdıktan sonra (i-iii) maddelerini anlatınız, (iv-v) maddelerini kendi cümlelerinizle kısaca karşılaştırınız, alıntı yaptığınız yerlerde ilgili kaynaklara atıf veriniz

Random Forest vs Decision Tree

Decision Tree supervised (denetimli) öğrenme algoritması, hem sınıflandırma hem de regresyonda çalışır. Düğümler arasında geçiş yapmak için recursion (özyineleme) kullanılır. Verileri doğru sekilde işler ve doğrusal patterni vordır.

+ Buyk verileri kolayca işler ve daha az zaman alır.

- Optimizasyon garantisi yak, karmasık hesaplamakır, prunning soreci boyok

Random Forest supervised, cok güçlü ve yaygın kullanılmaktadır. Tekil bir karara dayanmız. Birden fazla rastgele tahminde bulunur ve çoğunluğa göne nihai kararı venir. Random Forest için birden çok karar ağacının bir koleksiyonu diyebiliriz.

+ Normallestirmeye gerek yok, birkaç özelliği aynı anda işleyebilir, ağaqları paralel çolistirir - Yavaş, doğrusal yöntemler için kullanılamaz, bazen belirli özelliklere önyargılıdırlar Aralarındak: temel fark karar ağacının dalbınma ile töm olası sonuçları giösteren grafik, rostgele ormanın ise çıktıya göre çalışan bir dizi karar ağacı olmasıdır.

Alpha-Beta Pruning

Recursive minimax algoritmasına karşı tarafın en iyi hamlesini yapacağını varsayarak iki tarafın da ulaşabileceği en iyi skoru takip eden alpha (x) ve beta (B) parametreleri eklenerek aptimize edilmiş halidir.

Arama ağacının sonuçla ilgili almayan dalları budanır. Ağacın herhangi bir derinliğinde uygulanabilir ve bazen sadece yaprakları değil tüm alt ağacı budar. Bir yol simdiki durumdan daha kötüyse elenir.

\* Budama sonucu degistirmez, algoritmayı yavaşlatan tüm doğumleri kaldırarak hızlandırır.

Worst-case performans  $\rightarrow O(b^m)$ 

Best-case performans  $\rightarrow 0 (b^{m/2})$ 

\* Satrong gibi oyunlarda acemi ve uzman oyuncu arasındaki farkı belirler.

## GPT-3

Generative Pre-trained Transformer 3, insan benzeri metinler üretmek için derin öğrenmeyi kullanan otoregresif bir dil modelidir.

Open AI tarafından oluşturulan GPT-3 ün önemli kabul edilmesini sağlayan şey kendisine beslenen veri böyöklizgirinden ziyade bilgiler arasında bağlantı kurabilmesini sağlayan 175 milyan makine öğrenme parametresine sahip olmasıdır.

6PT-3 sorulara cevap verebiliyar, tasarım yapabiliyar, yazarları taklit edebiliyar hatta kendisine tarif edilen uygulamayı birkaç saniyede yazıp kadu gösterebiliyar. Sudece bilgi anlamında değil insonları davranış biçimi olarak da taklit
edebiliyar.

*Common Crowl, webi tarayan ve irşivlerini, datasetlerini halka incresiz	Dotaset  Common Crawl*  Web Tex+2  Books 1  Books 2	Tokens 410 billion 19 billion 12 billion 55 billion	Training Mix Agirhai % 60 % 22 % 8 % 8
lorak sağlayan kuruluş	Wikipedia	3 billion	%3

## AUTOML

Otomatikleştirilmiş makine öğrenimi, makine öğrenimini gerçek dünya sorunlarına uyapılamayı otomatikleştirme sürecidir. Potansiyel olarak ham bir veni setinden son uyapılamaya hazır bir makine öğrenimi madeli oluşturmaya kadar her aşamayı içerir. AutoML artan makine öğrenimi uygulama zorluğuna yapay zeka tabanlı bir gözüm olarak önerilmiştir.

# Kullanılan yaygın teknikler

Hiperparametre optimizasyonu

Meta-ögrenme

Sinir mimansi aramosi

Stondart makine öğrenimi uygulamasında ham verilerin tüm algarit maların uygulanabileceği biçime getirilmesi için bir uzmanın çesitli yöntemler uygulaması gerekebilir ve bu soreç zorlu olabilir. AutoML, bu adımları basitlestirmeyi ve daha verimli hale getirmeyi amaçlar.

## CycleGan vs StyleGan

Cycle GAN bir resmi farklı bir konsepte dönüştürmeyi amaqlar. Bu çolışma doki sistem her verinin iki durumda da nosıl görüneceğini gösteren eşli veriye gerek duymaz. İç içe geçmiş 2 tane generative adversarial network kullanarak resmi önce isrenen içeriğe sonra eski haline donüş türerek sonucun yeni içeriğe ne kadan uyum sağladığını hesaplar ve kayıpları azaltmayı hedefler.

Style GAN, NVIDIA tarafından yapılan çalışmanın amacı gerçekçi yöz resimler i Öretmek. Kullanılan yantemler sadece yöz öretme için sınırlı olmasa da en böyök zaşarıyı bu alanda sağladığı için özelliği ile ön plana çıkıyar. Sistem yözön açısı iller, saç rengi gibi bir çok niteliği unsupervised (gözetimsiz) öğrenebiliyar. er seferinde yeni bir sahte yöz öreten site —> + hispersondoesnotexist, com 1.C) Yapay Zeka (ML ve Derin Öğrenme gibi alanları da içermektedir) alanında bir staja, şirkete veya üniversiteye başvurduğunuzda sorulabilecek mülakat sorularını internet üzerinden araştırınız ve 3 tanesini yazınız, ardından kendi cümlelerinizle kağıda yazarak cevaplandırınız veya çözümünü yapınız.

1c) INTERVIEW QUESTIONS · Farklı makine ağrenimi (ML) türleri nelerdir? Cevap: Mokine öğrenmesi paradigmaları temelde üçe ayrılır. SUPERVISED-LEARNING: Bilgisayor icin olusturulan verisetinde ärnek girdiler ile birlikte aynı onda örnek çıktılar da verilir. Amaç verilen girdiler için ilgili cikty birbiri ile eşleyen genel bir kuralı (fanksiyonu) ağrenmektir. UNSUPERVISED-LEARNING: Etiket yoktur, Gikti (torget) degerleri verilmez. Sodece özniteliklere, girdilere bakarak öğrenme algoritmasının kolipları, anormallikleri Ve iliskileri tanımlaması beklenir. REINFORCEMENT-LEARNING: Destekleyici, pekistirmeli ögrenme. Belirli bir isi yapmak için dinamik ortamla etkilesim içinde bir öğrenme yantemidir. Araba sorme, ayun oynadıkça pun kazanıp kayberme gibi yapılan eylem için alınan ödüllere dayalı öğrenmedir. · Bir e-mail spam filtresini nosil tasarlarsınız? - E-posta spom filtresi binlerce e-posta verisi ile beslenir. - Bu e-posta verilerinin her birinin zoten "spam" veya "spam değil" seklinde etiketi - Denetimli makine öğrenimi algoritması "piyango, ocretsiz teklif, bedava, kaşulsuz iade" ve benzeri istenmeyen sözcüklere dayalı olarak hangi tür e-postaların istenmeyen olorak isoretlendiğini belirleyecektir. - Bir Johaki sefere bir e-posta gelen kutusuna düsmeden spam filtresi e-postanın ne kadar alası spam alduğunu belirlemek için istatistiksel analizleri ve Decision-Trees, Olasılık yoksek ise spom olarak etiketler ve gelen kutusuna ulaşmaz. Tom modelleri test ederek en yoksek doğrulukta algoritmayı kullanırız. Makine ägrenmesi modelinde Bias ve Variance nedir, aralarındaki trade-off nedir? evap: Bias (yanlılık) modelleme sonucunda tohmin edilen veriler ile gerçek veriler rasındaki uzaklığı yansıtan değer, varyans ise belirli bir veni naktası için değiskenliği erilerin nosil yoyıldığını bize gösteren değerdir. sksek Bias Dusuk Voryons -> Tutarlı ancak artalama olarak yanlış model ksek Varyans Dusuk Bias -> Doğru ancak tutarsız model

## 2) Problem Çözme ve Kodlama

A\* için Brige&Torch Problem

#### 2.a Problemin Tanımı

Köprüden karşıya minimum maliyetle geçmeye dayanmaktadır. Her bir kişi farklı hızlara sahip ve her geçişte maximum 2 kişi ile 1 torch ile geçmek zorundadır.

#### 2.b Programın Özellikleri, Yöntemi Ve Orjinallikleri

Özellikleri: Probleme özel olarak her bir karşıya geçiş için tekrar tekrar en hızlı birim için soldan sağa ve sağdan sola işlemini gerçekleştirmiyoruz.Sadece en yavaş birim geçişi sağlar.

Yöntem Ve Orjinallikler: Her bir geçişte maximum 2 kişi geçiceği ve 1 kişi (mümkün olduğunca en hızlı olan) geri döneceği için her bir hareket başına reel olarak en yavaş kişiyi karşıya geçirip, 2 kişinin toplam maliyetini tutmayı gerçekleştirdim. İlgili kod satırında açıklamalar gösterilmiştir.

#### 2.c Programın Ekran Görüntüleri

```
PS C:\Users\mert0\OneDrive\Masaüstü\Notes\Ege\AI> python '.\Bridge&Torch.py'
Middle Cost: 0 - 4 - 2
Middle Cost: 6 - 5 - 2
Middle Cost: 13 - 5 - 2
Middle Cost: 20 - 7 - 2
Middle Cost: 29 - 9 - 2
Middle Cost: 40 - 14 - 2
Middle Cost: 56 - 15 - 2
Middle Cost: 73 - 17 - 2
Middle Cost: 92 - 19 - 2
Middle Cost: 113 - 24 - 2
Middle Cost: 139 - 25 - 2
Middle Cost: 166 - 27 - 2
Middle Cost: 195 - 29 - 2
Middle Cost: 226 - 35 - 2
Middle Cost: 263 - 45
Total Cost: 308
0 : Left2Right: Mert & Begüm Cost: 4
1 : Right2Left: Mert Cost: 2
2 : Left2Right: Mert & Cem Cost: 5
3 : Right2Left: Mert Cost: 2
4 : Left2Right: Mert & Serpil Cost: 5
5 : Right2Left: Mert Cost: 2
6 : Left2Right: Mert & Deniz Cost: 7
7 : Right2Left: Mert Cost: 2
8 : Left2Right: Mert & Burak Cost: 9
9 : Right2Left: Mert Cost: 2
10 : Left2Right: Mert & Begüm Cost: 14
11 : Right2Left: Mert Cost: 2
12 : Left2Right: Mert & Cem Cost: 15
13 : Right2Left: Mert Cost: 2
14 : Left2Right: Mert & Deniz Cost: 17
15 : Right2Left: Mert Cost: 2
16 : Left2Right: Mert & Burak Cost: 19
17 : Right2Left: Mert Cost: 2
18 : Left2Right: Mert & Begüm Cost: 24
19 : Right2Left: Mert Cost: 2
20 : Left2Right: Mert & Serpil Cost: 25
21 : Right2Left: Mert Cost: 2
22 : Left2Right: Mert & Deniz Cost: 27
23 : Right2Left: Mert Cost: 2
24 : Left2Right: Mert & Burak Cost: 29
25 : Right2Left: Mert Cost: 2
26 : Left2Right: Mert & Cem Cost: 35
27 : Right2Left: Mert Cost: 2
28 : Left2Right: Mert & Serpil Cost: 45
```

## 2.d Çözüm Başarısı/Çözüm Adımları

Bir node listesinde bulunan kişiler içinden minimum olarak karşıya geçicek ikiliyi arayarak problemi çözmeye başladım daha sonra bu iki kişi karşıya geçirerek en yavaş kişiyi karşıda bırakıp en hızlı kişiyi geriye dönmesini sağladım(Torch ile). f+g olarak belirlenen fonksiyon ise f 2 kişinin karşıya geçme maliyeti iken g en hızlı kişinin geri dönme maliyeti olarak belirlenmektedir. Bu şekilde tüm köprüyü karşıya geçirmiş olurum.

Github Linki: https://github.com/mertakcay/AI/blob/master/Bridge%26Torch.py

## 3) Genetik Algoritmalar ile Şifre Kırma

3.a)İlgili Maddede İstenenler ve Karşılaştırma (kromozom sayısının etkisi)

popülasyon sayısı: 16

1. deneme: 1914 jenerasyon, 130 milisaniye, "Deep Learning 2022"

Generations: 1914 Time taken: 130 ms

2. deneme: 930 jenerasyon, 112 milisaniye, "Deep Learning 2022"

Generations: 936 Time taken: 112 ms

3. deneme: 1876 jenerasyon, 127 milisaniye, "Deep Learning 2022"

Generations: 1876 Time taken: 127 ms

ortalama: 1573 jenerasyon, 123 milisaniye

popülasyon sayısı: 160

1. deneme: 147 jenerasyon, 118 milisaniye, "Deep Learning 2022"

Generations: 147 Time taken: 118 ms

2. deneme: 296 jenerasyon, 172 milisaniye, "Deep Learning 2022"

Generations: 296

Time taken: 172 ms

3. deneme: 191 jenerasyon, 164 milisaniye, "Deep Learning 2022"

Generations: 191 Time taken: 164 ms

ortalama: 211 jenerasyon, 151 milisaniye

popülasyon sayısı: 1600

1. deneme: 22 jenerasyon, 170 milisaniye, "Deep Learning 2022"

Generations: 22 Time taken: 170 ms

2. deneme: 34 jenerasyon, 207 milisaniye, "Deep Learning 2022"

Generations: 34 Time taken: 207 ms

3. deneme: 37 jenerasyon, 236 milisaniye, "Deep Learning 2022"

Generations: 37 Time taken: 236 ms

ortalama: 31 jenerasyon, 204 milisaniye

Popülasyon sayısı arttıkça jenerasyon sayısının azaldığı ve geçen sürenin arttığı gözlendi.

#### 3.b)Çaprazlama ve Mutasyon Fonksiyonlarının Anlatımı

#### Çaprazlama:

Girdi olarak iki parent kromozomu alır, rastgele başlangıç ve bitiş noktaları belirler ve bu noktaları kullanarak parent kromozomları parçalar, sonrasında bu parçaları birleştirerek child kromozomu oluşturur.

#### Mutasyon:

Popülasyondaki her bir child kromozomun üzerinden geçer ve yüzde on ihtimalle seçtiği child kromozomlarının rastgele seçilen konumlarındaki karakteri rastgele bir karakterle değiştirir.

Seçilim:

Child yaratma fonksiyonu içerisinde, ilk önce elitism metodu ile seçilen belirli sayıda kromozom child listesine eklenir. Eklenen kromozomlar skoru en yüksek olanlardır.

#### 3.c)Çözüm Süreleri Karşılaştırması

popülasyon sayısı: 16

1. deneme: 1026 jenerasyon, 82 milisaniye, "DeepLearning"

Generations: 1026 Time taken: 82 ms

2. deneme: 1600 jenerasyon, 118 milisaniye, "DeepLearning"

Generations: 1600 Time taken: 118 ms

3. deneme: 1155 jenerasyon, 110 milisaniye, "DeepLearning"

Generations: 1155 Time taken: 110 ms

ortalama: 1399 jenerasyon, 103 milisaniye A ile fark: -174 jenerasyon, -20 milisaniye

popülasyon sayısı: 160

1. deneme: 75 jenerasyon, 67 milisaniye, "DeepLearning"

Generations: 75 Time taken: 67 ms

2. deneme: 133 jenerasyon, 102 milisaniye, "DeepLearning"

Generations: 133 Time taken: 102 ms

3. deneme: 124 jenerasyon, 114 milisaniye, "DeepLearning"

Generations: 124 Time taken: 114 ms

ortalama: 110 jenerasyon, 94 milisaniye A ile fark: -101 jenerasyon, -57 milisaniye

popülasyon sayısı: 1600

1. deneme: 11 jenerasyon, 83 milisaniye, "DeepLearning"

Generations: 11 Time taken: 83 ms

2. deneme: 14 jenerasyon, 100 milisaniye, "DeepLearning"

Generations: 14 Time taken: 100 ms

3. deneme: 13 jenerasyon, 107 milisaniye, "DeepLearning"

Generations: 13 Time taken: 107 ms

ortalama: 12 jenerasyon, 96 milisaniye A ile fark: -19 jenerasyon, -108 milisaniye

## 4) Makine Öğrenmesi

4.a) Python ile makine öğrenmesi konusunu Ders Notlarından inceleyiniz. Normalizasyon konusunu araştırınız, hangi durumlarda gerektiğini ve nasıl kullanıldığını öğreniniz.

Normalizasyon elimizdeki verinin istenilen aralığa ve istenilen ortalamaya çekilme işlemidir. O Ortalama ve 0-1 aralığına çekmemiz ise standartizasyon olarak söyleyebiliriz. Kullanım amacı ise Verimizde bazı aralıklar ve ortalama daha büyük olduğunda diğer küçük aralıklara baskın olup öğrenmeyi zorlaştırmakta hatta imkansız hale getirmektedir. Algoritma üzerinden örnek vermem gerekirse KNN de bildiğiniz gibi uzaklık üzerinden öğrenme sağlanmaktadır X^1 kümesinin range aralığı 100 birim iken X^2 nin uzaklığı 0.1 birim olduğunu düşünürsek öğrenme baskınlığı X^1 üzerinden gerçekleşirken X^2 nin baskınlığı düşük olur. Hangi algoritmalarada kullanılır noktasında ise KNN, öklid uzaklığı gibi uzaklık metrikleri üzerinden gerçekleşen öğrenme ve/veya boyut düşürme algoritmalarında kullanılmaktadır.

4.b İki Farklı Sınıflandırıcı için Sonuçlar: Hata Matrisleri, Tablo

4.b.1) Öğrenme İşlemini gerçekleştirebileceğiniz derste anlatılandan (Zambak) farklı bir veriseti bulunuz (veya kendiniz oluşturunuz) <a href="https://www.kaggle.com/datasets/yasserh/wine-quality-dataset">https://www.kaggle.com/datasets/yasserh/wine-quality-dataset</a> dataset adresi.

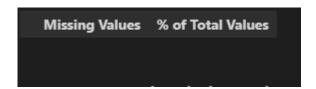
4.b.2) Verisetini inceleyip özet bilgileri rapora yazınız: Veri (örnek) sayısını, öznitelik (girdi) sayısını, özniteliklerin neler olduğunu, sınıf sayısını ve sınıfların neler olduğunu rapora yazınız.

11 Farklı feature ve 10 farklı label'a sahip olunan bir datasete sahibiz.

#### **Data Type**

#	Column	Non-Null Count	Dtype
0	fixed acidity	1143 non-null	float64
1	volatile acidity	1143 non-null	float64
2	citric acid	1143 non-null	float64
3	residual sugar	1143 non-null	float64
4	chlorides	1143 non-null	float64
5	free sulfur dioxide	1143 non-null	float64
6	total sulfur dioxide	1143 non-null	float64
7	density	1143 non-null	float64
8	рН	1143 non-null	float64
9	sulphates	1143 non-null	float64
10	alcohol	1143 non-null	float64
11	quality	1143 non-null	int64

#### Missing Value Yüzdeleri



#### Class Yüzdeleri

```
Quality: 3, Count: 6, Percent of Dataset: 0.005249343832020997
Quality: 4, Count: 33, Percent of Dataset: 0.028871391076115485
Quality: 5, Count: 483, Percent of Dataset: 0.4225721784776903
Quality: 6, Count: 462, Percent of Dataset: 0.4041994750656168
Quality: 7, Count: 143, Percent of Dataset: 0.12510936132983377
Quality: 8, Count: 16, Percent of Dataset: 0.01399825021872266
```

## Temel İstatistikler

	fixed acidity	volatile acidity	citric acid	residual sugar	chlorides	free sulfur dioxide	total sulfur dioxide	density	рН	sulphates	alcohol	quality
count	1143.000000	1143.000000	1143.000000	1143.000000	1143.000000	1143.000000	1143.000000	1143.000000	1143.000000	1143.000000	1143.000000	1143.000000
mean	8.311111	0.531339	0.268364	2.532152	0.086933	15.615486	45.914698	0.996730	3.311015	0.657708	10.442111	5.657043
std	1.747595	0.179633	0.196686	1.355917	0.047267	10.250486	32.782130	0.001925	0.156664	0.170399	1.082196	0.805824
min	4.600000	0.120000	0.000000	0.900000	0.012000	1.000000	6.000000	0.990070	2.740000	0.330000	8.400000	3.000000
25%	7.100000	0.392500	0.090000	1.900000	0.070000	7.000000	21.000000	0.995570	3.205000	0.550000	9.500000	5.000000
50%	7.900000	0.520000	0.250000	2.200000	0.079000	13.000000	37.000000	0.996680	3.310000	0.620000	10.200000	6.000000
75%	9.100000	0.640000	0.420000	2.600000	0.090000	21.000000	61.000000	0.997845	3.400000	0.730000	11.100000	6.000000
max	15.900000	1.580000	1.000000	15.500000	0.611000	68.000000	289.000000	1.003690	4.010000	2.000000	14.900000	8.000000

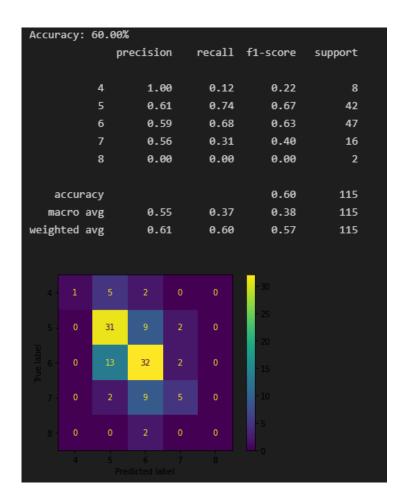
4.b.3) İki farklı sınıflandırıcı (MLP Classifier YSA, SVM, k-NN, Decision Tree, Random Forest ...) kullanarak sınıflandırma işlemini yapan Python kodunu yazınız.

Github adresinde tüm kodlar paylaşılmıştır.Ek olarak rarda kodlar bulunmaktadır.

Link: https://github.com/mertakcay/AI/blob/master/HomeworkML.ipynb

4.b.4)Hata (Confusion) matrislerini elde ederek rapora ekleyiniz. Sınıflandırıcıların başarılarını Accuracy, Precision ve Recall cinsinden ölçerek bir tabloya kaydediniz fold cross validation kullanınız. Sonuçları yorumlayınız.

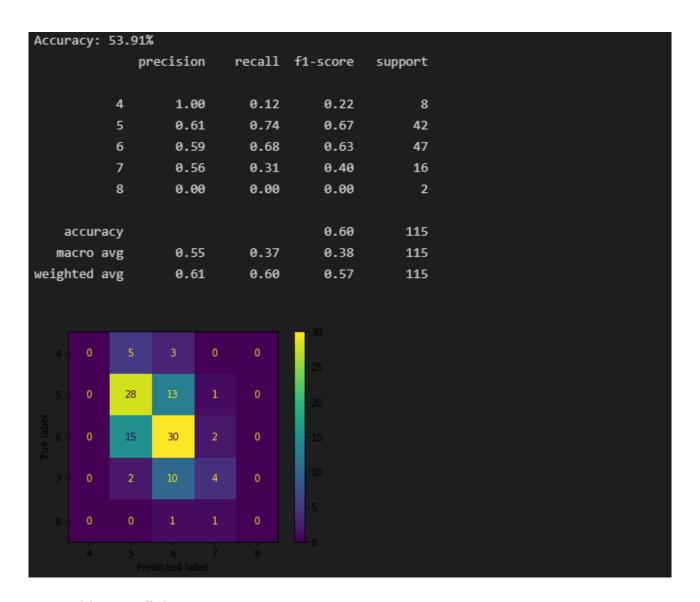
#### XGBoost Oversample Olmadan Çıktıları



## K-Fold Acc Değerleri

Scores: [0.7184466 0.66990291 0.70873786 0.59223301 0.5631068 0.59223301 0.61165049 0.61165049 0.67647059 0.70588235]

## Catboost Oversample Olmadan Çıktıları



## K-Fold Acc Değeleri

Scores: [0.62135922 0.55339806 0.59223301 0.54368932 0.50485437 0.59223301 0.62135922 0.58252427 0.62745098 0.62745098]

## XGBoost Oversample Çıktıları

			preci	ision	r	ecall	f1-score	support	
		3		0.97		1.00	0.99	39	
		4		0.94		0.96	0.95	48	
5				0.79		0.71	0.75	59	
		6		0.62		0.67	0.65	49	
		7		0.94		0.90	0.92	49	
		8		0.94		0.98	0.96	46	
ac	cur	асу					0.86	290	
mac	ro	avg		0.87		0.87	0.87	290	
weight	ted	avg	0.86			0.86	0.86	290	
3 -	39	0	0	0	0	0	- 40		
4 -	0	46	2	0	0	0			
la ge	0	2	42	14	1	0	- 30		
<u>۽</u> 6	1	1	9	33	2	3	- 20		
7 -	0	0	0	5	44	0	- 10		
8 -	0	0	0	1	0	45			
	3	4	5 Predicte	6 ed label	Ź	8			

## K-Fold Acc Değeleri

Scores: [0.87739464 0.85057471 0.86590038 0.83141762 0.85440613 0.87356322 0.85823755 0.85823755 0.86538462 0.86923077]

#### **Decision Tree Oversample Çıktıları**

		preci	ision	r	ecall	f1-score	support
	3		0.97		0.95	0.96	39
	4		0.78		0.81	0.80	48
	5		0.67		0.63	0.65	59
	6		0.61		0.47	0.53	49
	7		0.77		0.94	0.84	49
	8		0.90		0.96	0.93	46
accur	асу					0.78	290
macro	_		0.78		0.79	0.78	290
weighted	avg		0.77		0.78	0.77	290
_						_	
3 - 37	0	2	0	0	0	- 40	
4 1	39	4	4	0	0		
₩ 5 - <b>0</b>	9	37	8	3	2	- 30	
ž 6- <b>0</b>	1	12	23	10	3	- 20	
7 - 0	0	0	3	46	0	- 10	
8 - 0	1	0	0	1	44		
3	4	5 Predicte	6 ed label	7	8		

## K-fold Acc Değerleri

Scores: [0.77777778 0.77394636 0.78544061 0.80842912 0.78544061 0.74712644 0.79310345 0.79693487 0.76923077 0.78461538]

4.b.4) Kullanıcının girdiği yeni (sınıfı bilinmeyen) bir örneğe ilişkin özniteliklerin yani örüntünün (pattern) hangi sınıfa ait olduğunu buldurunuz. Test veri seti eğitimden ve validasyon verilerinden ayrı tutulduğu için tüm acc ve precision recall değerleri alınmıştır.

## 5) Öz değerlendirme Tablosu

Tabu search te çok farklı implementasyonlar ve problem üzerinden yaklaşımlar olduğu için time complexity' si boş bırakılmıştır.

#### Tüm kodlar

	İstenen Özellik	Var	Açıklama	Tahmin i Not
1a	Algoritmalar + Karmaşıklıklar (10)	Х	Tabu Search'te farklı yaklaşımlar bulunduğu için net bir time complexity yazamadık.	9
1b	Tanım ve Karşılaştırmalar (10)	Х	Tanımları hepimiz araştırdıktan sonra discord üzerinden birbirimize aktardık ve deniz kağıda geçirdi bundan dolayı atıf ve kaynak noktasında çok dağınık çalıştığımız için bu kısımda eksikliğimiz bulunuyor.	9
1c	Araştırma ve Yorum (10)	Х		10
2	Problem Çözme ve Kodlama (10)	Х		10
3	Genetik Algoritmalar ile Şifre Kırma (15)	Х		15
4	Makine Öğrenmesi (25)	Х	Kod içinde bazı feature selection methodlarını denedik fakat ödev kapsamında istenmediği için model eğitimde ekleme gereği duymadık. Ayrıca elimizdeki veri oldukça küçük ve imbalance olduğu için oversample yapmak zorunda kaldık.	25
	Rapor (20)	Х	Open Source editörden dolayı bazı bozukluklar oluşuyor.	18
			100 üzerinden Toplam Not:	96