PROJE ODEVI

ADC-LCD

BATUHAN TOPAL 17060071

CANER ADSOY 17060032

M.MERT ÇAKIR 17060101

Proje Amacı: ADC kullanarak potansiyometreden okunan değerin LCD ekrana yazdırılması

Projede Kullanılan Malzemeler

- Nucleo-F401RE Geliştirme Kartı
- Potansiyometre
- 2x16 LCD Ekran

Projede Kullanılan Uygulamalar

- STM32 CUBEMX
- Keil UVision 5 IDE
- Proteus 8.9
- STM Studio
- Fritzing

STM32F401RE ADC KULLANIMI

STM32 mikrodenetleyicilerinde ADC işlemi için üç farklı yöntem kullanılmaktadır: PollForConversin, Interrupt ve DMA.

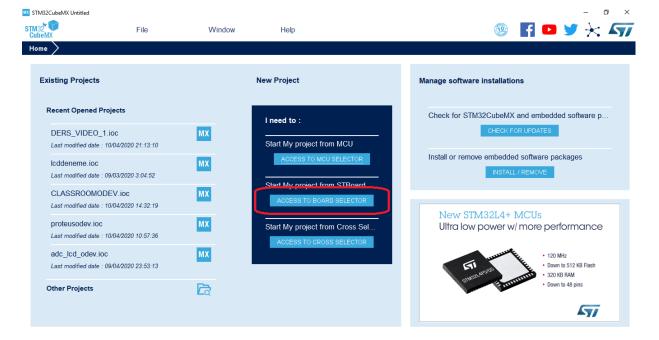
PollForConversion yönteminde ADC ünitesi çevrim işlemini bitirene kadar mikronedenetleyiciyi bloke edilmektedir (blocking).

Interrupt (kesme) yönteminde, ADC ünitesi çevrim işlemlerini tamamlayınca kesme üretmektedir. Bize düşen bu kesmeye servis verip dönüştürülmüş değerleri okumaktır. Kısa da olsa yine mikrodenetleyici meşgul edilmektedir.

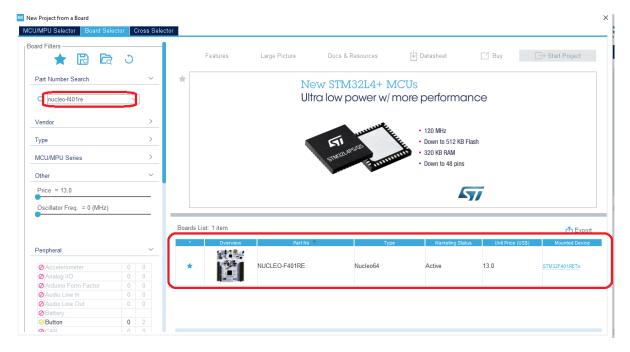
DMA (direct memory access — doğrudan bellek erişimi) yönteminde ADC işleminde dönüştürülen değerler direkt olarak DMA kontrolcüsü tarafından ilgili bellek alanlarına (değişkenlerine) aktarılmaktadır. Geriye kalan sadece ADC değerlerine ihtiyaç duyduğumuz noktada bu değerleri kullanmaktır.

CUBEMX İle ADC OKUMA ve LCD KULLANIMI

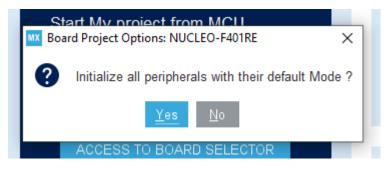
Polling Metodu



STM32CUBEMX programı başlatılır. Açılan ekranın ortasında bulunan "Access to Board Selector" butonuna basılır.



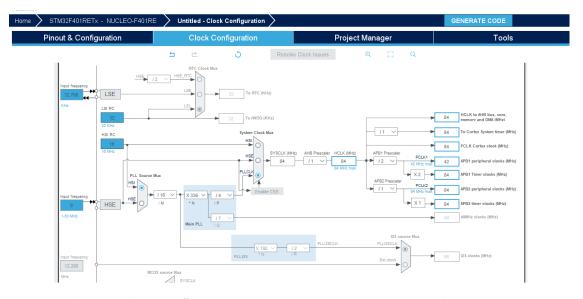
Sol üstteki arama yerine kullanılan geliştirme kartının modeli yazılır. Ekranda kullanılan kartın resmi çıkar. Üzerine 2 defa basılarak açılır.



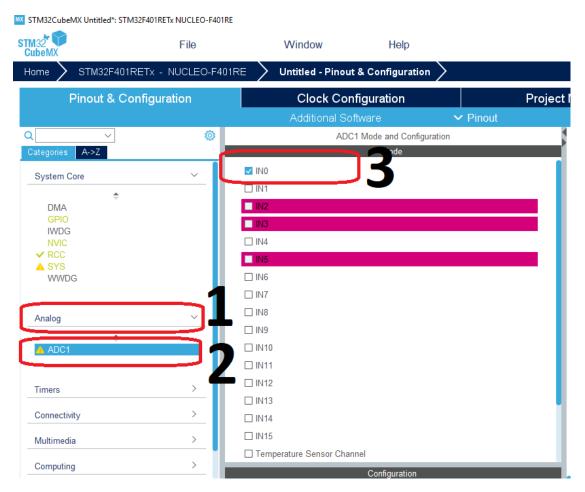
Karşına br uyarı çıkar.Bu uyarıda varsayılan ayarların yapılmasını istiyorsanız **Yes,** istemiyorsanız **No** butonuna basarak açılır.



Açılan ekranı incelendiğinde varsayılan ayarlar olarak kristallerin aktifleştirildiği görülür.Kartın üzerinde bulunan led ve buton tanımlanmıştır.Ayrıca USART haberleşme başlatılmıştır.



Clock Configuration'a gelindiğinde varsayılan ayar olarak STM32F401RE 'nin maximum hızı olan **84MHz** e ayarlı olduğu görülür.



STM32F401RE serisinde ADC2 Ve ADC3 kanalları bulunmaz.

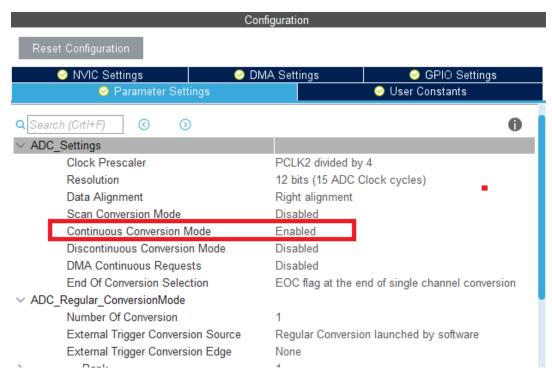
16 harici kanal ile toplamda 19 kanal bulundurur.

12,10,8 ve **6** bitlik çözünürlüğe sahiptir.

2.4-3.6V aralığında maksimum hızda;1.8V dan aşağıda yavaş hızda çalışır.

Solda bulunan katagoriler sekmesinden **Analog** altında bulunan ADC1 e basılarak **INO** seçilir.

Üzeri mor ile çizilmeyen tüm kanallar kullanılabilir durumdadır.Kullanıcı istediğini seçebilir.



Clock Prescaler: Bu ayar ADC' nin çalışmak için ihtiyaç duyduğu saat darbesini PCLK2 hattından kaç ile bölerek kullanacağını belirtir.

Resulation: ADC nin çözünürlük değeridir.12 bitlik okumada 2^12=4096. Yani 0-4095 arasında değerler ölçülür.

Data Alignment: Analog dijital çevrim sonunda elde edilen verinin en değerli biti sağda mı yoksa solda mı olacağını belirler.

Scan Conversion: Aktif edilmesi durumunda aynı ADC' de birden fazla kanal kullanılacağı zaman ölçümleri arka arkaya yapar. Böylece her kanal için ölçüm sonrası ayrı ayrı sayısal dönüştürme yapmaz, aktif edilen tüm kanallar için ölçüm bitince tek sefer dönüştürme yapar. Bu da dönüştürme işleminin daha hızlı olmasını sağlar.

Continuous Conversion: ADC dönüşümü yazılımda bir kere başlatıldığında tekrar başlatmaya gerek kalmaz. Dönüştürme tamamlanınca tekrar çevrim başlar.

DMA Continuous Request: ADC' nin DMA ile kullanımı için yapılması gereken ayar.

Number of Covnersion:ADC başlatıldığında yapılacak çevrim sayısı. Aktif edilmek istenen kanal sayısı kadar seçilmelidir.

Channel: Aktif edilen ADC kanalının seçimi

Sampling Time: ADC ile yapılacak 1 çevrim işlemi için gereken cycle sayısı. Cycle sayısı artarsa çevrim süresi uzar ama ölçüm daha doğru gerçekleşir.

Figure 1. Single-channel, single conversion mode

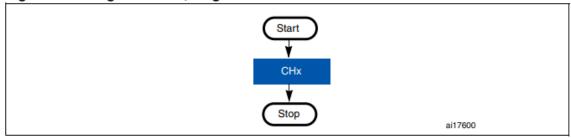
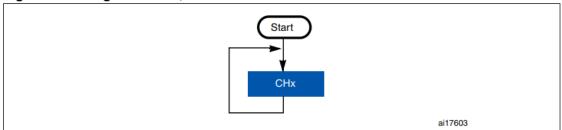
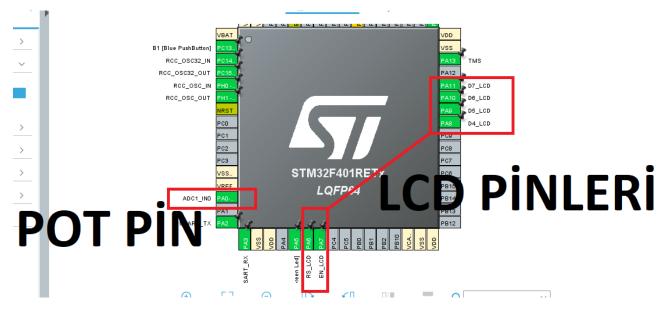


Figure 4. Single-channel, continuous conversion mode



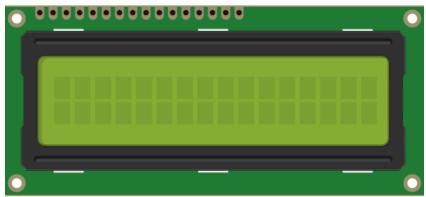
Görüldüğü gibi tek bir kanaldan sürekli olarak ölçüm yapılıp ADC çalışmaya devam etmektedir. Bu sürekli ölçümü boş yere yapmanın bir anlamı yoktur elbette. **DMA** yani doğrudan bellek erişimi ve kesmeler ile kullanıldığında oldukça hızlı ve verimli bir kullanım olur. Bu sürekli ölçüm arka planda olduğundan sürekli güncel veri depolanmaktadır. O yüzden değer / zaman olarak ölçüm yapacaksak bunu kullanmamız gereklidir.

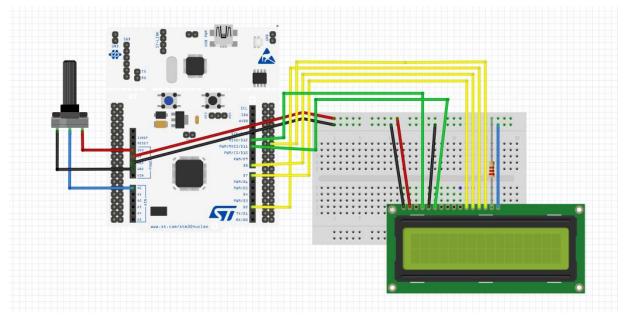


ADC1 kanalın INO girişi seçildiğinden PAO pini CUBEMX tarafından ADC okuması için atanır.

LCD nin RS,E,D4,D5,D6,D7 pinleri için **PA6,PA7,PA8,PA9,PA10,PA11** pinleri çıkış olarak ayarlanır.

GND VCC VO RS R/W E DB1 DB2 DB3 DB5 DB6 DB6 CED+





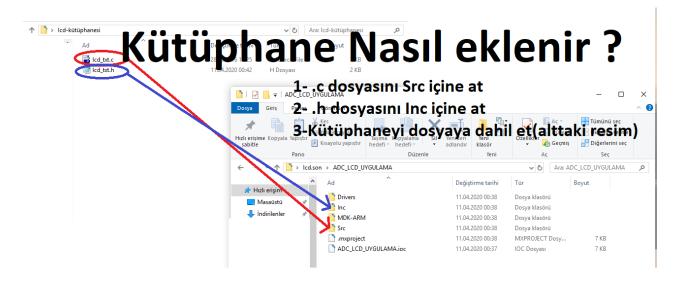
LCD ve Potansiyometre bağlantıları yukarıda verilmiştir.



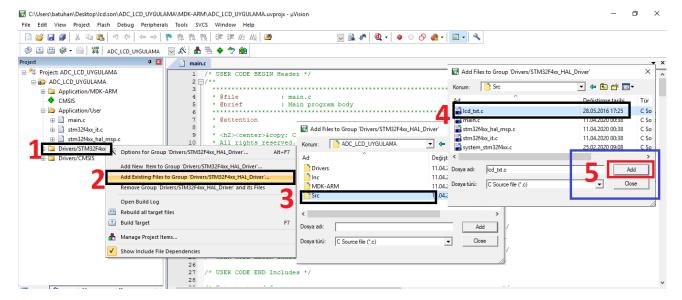
Giriş ve çıkış pinleri ayarlandıktan sonra **Project Manage**r sekmesinden projeye isim verilir.İDE seçilir ve **Generate Code** botununa basılır.

KEIL UVISION 5 'DE KODLARIN YAZILMASI

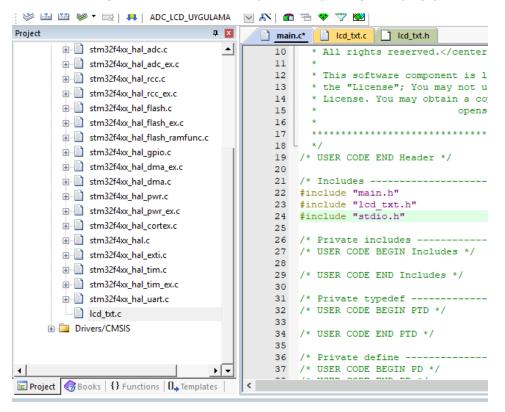
LCD Kütüphanesinin Eklenmesi



LCD kütüphanesinin .c uzantılı dosyası, CUBEMX tarafından oluşturulan projenin içindeki Src klasörünün içine atılır. H. Uzantılı dosyası da Inc klasörünün içine atılır.



Src klasörünün içine atılan .c uzantılı kütüphane dosyası seçilerek projeye eklenir.

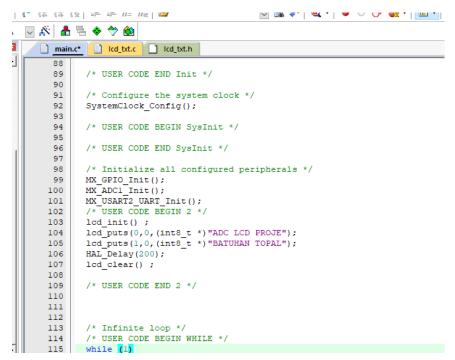


Lcd kütüphanesi main.c nin içine eklenir.

Stdio.h kütüphanesinin eklenmesinin nedeni içinde **sprintf** komutunu barındırmasıdır. sprintf() fonksiyonu, string (dizgi) içerisine yazdırmak için kullanılır.

```
/ | (주 (주 (주 (호) 1주 4주 #= #g | 📟
                                             🖂 🎊 | 🚠 🖶 💠 🐡 💩
     main.c* | lcd_txt.c | lcd_txt.h
        37 /* USER CODE BEGIN PD */
            /* USER CODE END PD */
        40
           /* Private macro ----
        41
           /* USER CODE BEGIN PM */
        42
        43 /* USER CODE END PM */
        44
        45
           /* Private variables --
        46 ADC_HandleTypeDef hadcl;
        48 UART HandleTypeDef huart2;
        49
        50 /* USER CODE BEGIN PV */
        51
           int deger = 0;
        52 float volt = 0;
        53 char yazi[16] ,yazil[16] ;
           /* USER CODE END PV */
        56
        57 /* Private function prototypes -
        58
           void SystemClock Config(void);
        59 static void MX_GPIO_Init(void);
        60 static void MX_ADCl_Init(void);
        61 static void MX USART2 UART Init(void);
        62 /* USER CODE BEGIN PFP */
        63
        64 /* USER CODE END PFP */
```

Int tipinde deger adında bir degisken tanımlandı. Adc ile okunan değeri volta çevirmek için float tipinde bir volt değişkeni tanımlandı. Bu değerleri LCD ye doğrudan yazdıramadığımız için sprintf() komutu için 2 adet yazi[16], yazi1[16] dizi oluşturuldu.



Lcd_init() fonksiyonu ile LCD hazır hale getirildi.

Program boyunca sadece başlangıçta 1 defaya mahsus "ADC LCD PROJE" ve alt satırına "YUKLENIYOR..." yazdırıldı ve 200 ms geçtikten sonra ekran temizlendi.

```
main.c* | | | | | | | | | | | |
                   lcd_txt.h
 110
 111
 112
        /* Infinite loop */
 113
        /* USER CODE BEGIN WHILE */
 114
 115
      while (1)
 116 🛱 {
 117
          /* USER CODE END WHILE */
 118
 119
          /* USER CODE BEGIN 3 */
 120
         HAL ADC Start(&hadcl) ;
         HAL ADC PollForConversion(&hadcl, 1000);
 121
 122
          deger=HAL_ADC_GetValue(&hadcl);
          volt= 3.3 * (deger /4095 ) ;
 123
 124
          sprintf(yazi, "ADC:%d ", deger);
 125
         lcd_puts(0,0,(int8_t *)yazi) ;
 126
 127
          sprintf(yazi, "VOLT:%f ", volt);
 128
          lcd_puts(1,0,(int8_t *)yazil) ;
 129
 130
 131
       /* USER CODE END 3 */
 132
 133 }
 134
 135 ⊟/**
      * @brief System Clock Configuration
 136
 137 * @retval None
```

While(1) sonsuz döngüsünün içine girildiğinde ADC kullanımı başlatılır.

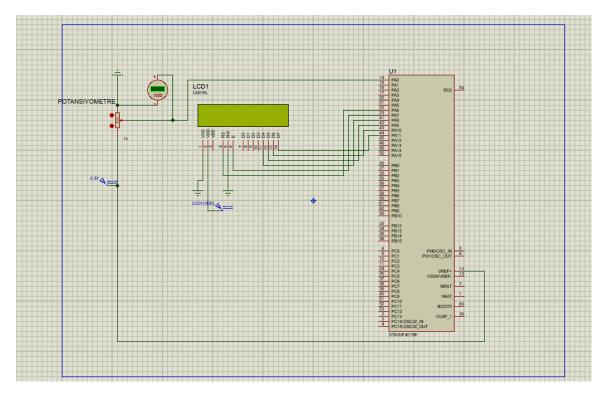
Polling modile sürekli adc okuma yapılır.

GetValue komutu ile Adc okunur ve deger degiskeninin içine atanır.

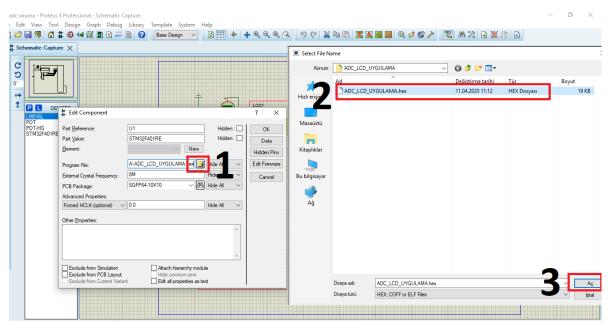
0-4095 arasında değer alan adc'yi volta çevrilir. Ornegin 3000 olan değerin volt karşılıgı 2.417 Volttur.

Her iki değerde LCD ekrana yazdırılır.

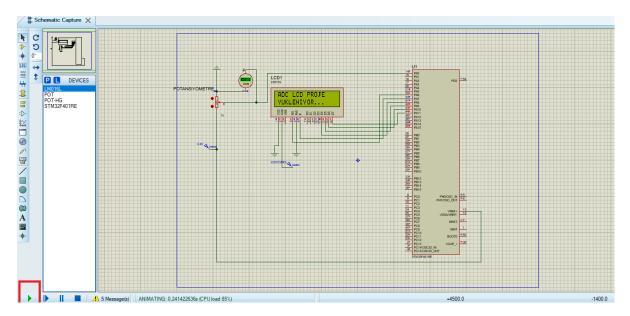
PROJENİN PROTEUS DA ÇALIŞTIRILMASI



LCD bağlantıları CUBEMX de kulanıcı tarafından seçilen pinlerdir .Potansiyometre üzerindeki voltu ölçmek için paralel bir **DC Voltmetre** bağlanır.

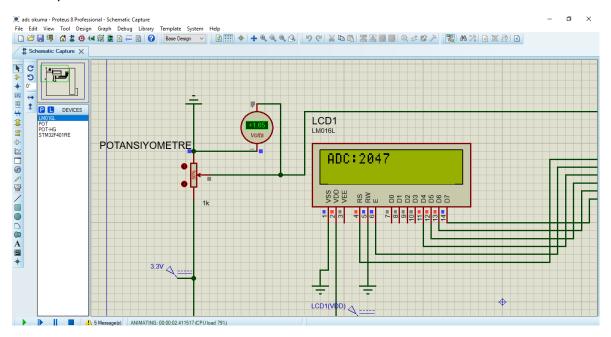


Proteus'da işlemciye kod yüklemek için işlemcinin üzerine tıklanır.Açılan pencerede yukarıdaki **1** numaralı yere basılarak **hex** dosyası seçilir ve **Aç'** a basılarak kod yüklenir.



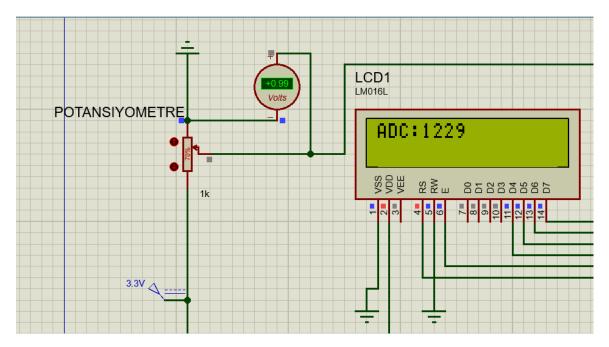
Sol altta bulunan Başlat simgesine basılır ve proje çalışmaya başlar.

Main() in altında (while(1) in değil) yazıları "ADC LCD PROJE" ve "YUKLENIYOR..." yazıları 1 defa ekrana yazdırılır ve sonrasında silinir.



Referans voltajı olarak 3.3 V ayarlanır..Nedeni STM32F4 serilerinde ADC okumasının maxımum hızda çalışmasını sağlamaktır.

Potansiyometre üzerindeki volt, voltmetre ile ölçülür.

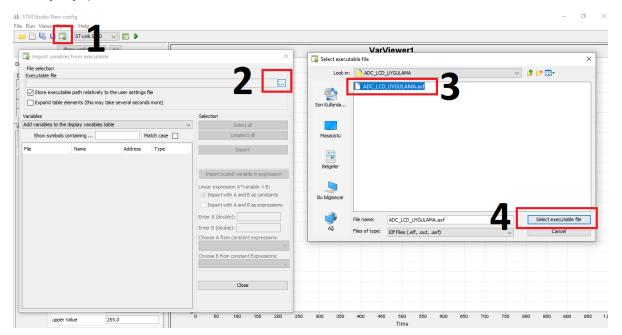


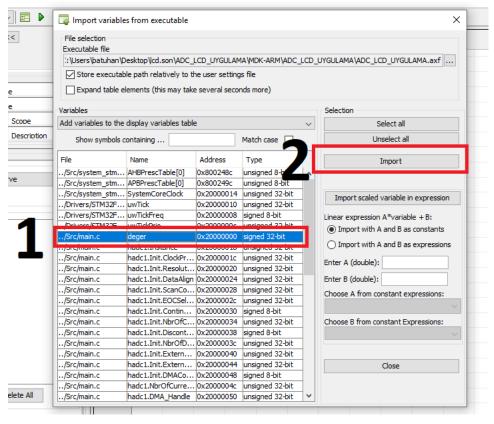
Potansiyometrenin değeri manuel olarak değiştirildiğinde ADC okuması **Countinous Conversion Mode** Aktif olduğundan adc değeri de değişir.

STM STUDIO KULLANIMI

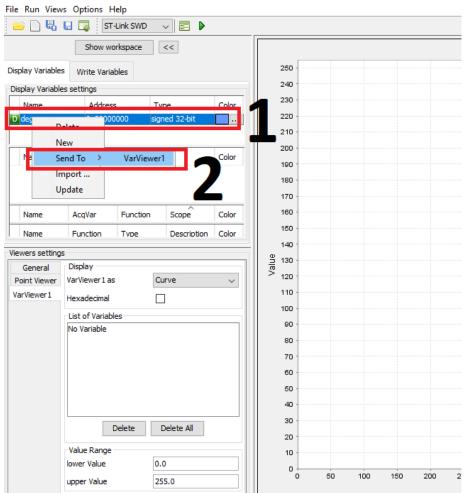
STM Studio mikro denetleyicinin çalışma esnasında değişkenlerin görsel olarak izlenebilmesini sağlayan bir araçtır.

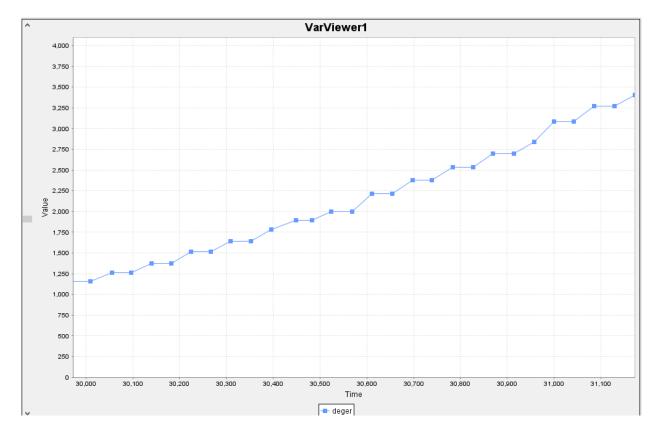
Potansiyometrenin değerini anlık olarak grafik şeklinde incelenmesi için aşağıdaki adımlar sırasıyla yapılır.



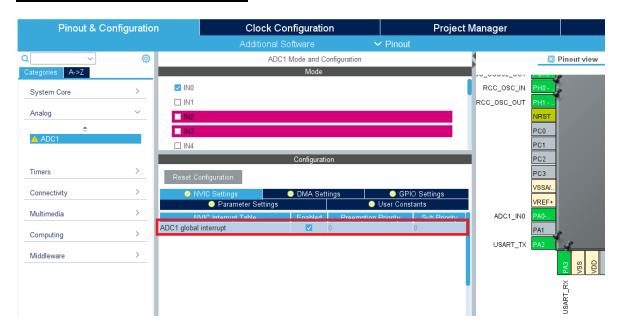


III STM Studio New config*





INTERRUPT KULLANIMI



Interrupt kullanılması için NVIC ayarlarından ADC1 Global interrupt aktif edilir.

```
61
62 /* USER CODE END PFP */
63
   /* Private user code -----
64
65
   /* USER CODE BEGIN 0 */
66 int deger = 0 ;
67 float volt = 0;
68 char yazi[16] ,yazil[16] ;
70 - void HAL_ADC_ConvCpltCallback(ADC_HandleTypeDef* hadc) {
71 if (hadc == &hadcl) {
     deger = HAL_ADC_GetValue(&hadcl) ;
73
74 }
75
76 /* USER CODE END 0 */
```

Interrupt ile kullanırken ADC çevrim işlemini arka planda yapar ve bittiği zaman bir interrupt oluşturur. Böylece dönüştürme işlemi bittiğini anlayıp değeri ADC' den istenilebilir.

Polling modundan farkı ADC çevriminin arka planda yapılmasıdır.

HAL_ADC_ConvCpltCallback() fonksiyonu ile kullanılır.

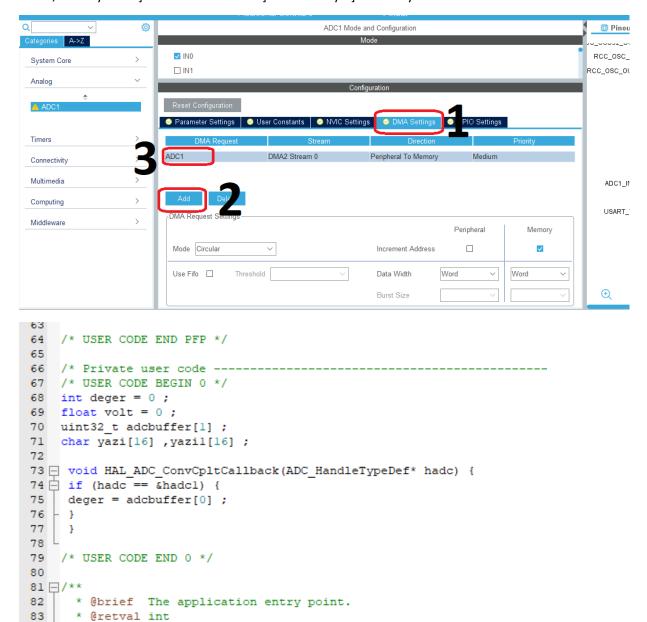
Interrupt callback fonksiyonunu yukarıdaki gibi tanımlanır. Burada önemli olan nokta bu fonksiyonu herhangi yerden **yazılımsal olarak çağırılmadığıdır**. ADC çevrimi tamamlandığında bu fonksiyon çalışmaya başlayacaktır.

```
MX ADC1 Init();
     MX USART2 UART Init();
В
     /* USER CODE BEGIN 2 */
9
0
1
     lcd init() ;
     lcd puts(0,0,(int8 t *)"ADC LCD PROJE");
3
     lcd_puts(1,0,(int8_t *)"INTERRUPT YONTEMI");
4
     HAL Delay(200);
     lcd_clear() ;
5
6
7
     /* USER CODE END 2 */
В
9
     /* Infinite loop */
0
     /* USER CODE BEGIN WHILE */
1
     while (1)
2 🗀
3
       /* USER CODE END WHILE */
4
5
       /* USER CODE BEGIN 3 */
6
       HAL_ADC_Start_IT(&hadcl);
7
В
       sprintf(yazi, "ADC:%d ", deger);
9
       lcd puts(0,0,(int8 t *)yazi) ;
0
1
       sprintf(yazil, "VOLT:%f ", volt);
2
       lcd puts(1,0,(int8 t *)yazil) ;
3
  - }
     /* USER CODE END 3 */
5
6
   }
```

DMA KULLANIMI

DMA yani doğrudan bellek erişimi ve kesmeler ile kullanıldığında oldukça hızlı ve verimli bir kullanım olur. Bu sürekli ölçüm arka planda olduğundan sürekli güncel veri depolanmaktadır. O yüzden değer/zaman olarak ölçüm yapacaksak bunu kullanmamız gereklidir.

DMA, adc sayısının çok olması durumda çevrimi kolaylaştıran bir yöntemdir.



DMA kullanarak adc okuması yapıldığında ADC_Get_Value() Komutuna ihtiyaç duyulmaz.

```
/* USER CODE BEGIN SysInit */
105
106
      /* USER CODE END SysInit */
107
108
      /* Initialize all configured peripherals */
109
     MX GPIO Init();
     MX DMA Init();
110
111
     MX_ADC1_Init();
112
    MX_USART2_UART_Init();
113
      /* USER CODE BEGIN 2 */
114
115
      lcd init() ;
116
      lcd_puts(0,0,(int8_t *)"ADC LCD PROJE");
      lcd_puts(1,0,(int8_t *)"DMA YONTEMI");
117
118
     HAL Delay(200);
119
      lcd clear() ;
120
121
      HAL_ADC_Start_DMA(&hadcl,adcbuffer,1) ;
122
123
      /* USER CODE END 2 */
124
```

Main() in altında DMA başlatılır.ADC çevrimi arka planda yapılır. Adcbuffer[1] ın içine kaybedilir.

While(1) in içinde değer lazım olduğunda bellekten çekilir ve kullanılır