# MIS 7 : Sujet d'étude n°2

## Merwan Achibet Université du Havre

# 1 Problème 1

### 1.1 Dates au plus tôt

= 8

```
\frac{b_1}{1} \text{ n'a pas de prédécesseur donc } b_1 = 0. \frac{b_2}{2} \text{ a un seul prédécesseur (1), donc } b_2 = b_1 + p_1 = 0 + 3 = 3 \frac{b_3}{3} \text{ a un seul prédécesseur (1), donc } b_3 = b_1 + p_1 = 0 + 3 = 3 \frac{b_4}{4} \text{ a un seul prédécesseur (1), donc } b_4 = b_1 + p_1 = 0 + 3 = 3 \frac{b_5}{5} \text{ a trois prédécesseurs (2, 3 et 4), on choisit parmi eux } s \text{ tel que } b_s + p_s + c_{s5} \text{ soit maximum.} pour 2: b_2 + p_2 + c_{25} = 3 + 3 + 2 = 8 pour 3: b_3 + p_3 + c_{35} = 3 + 5 + 3 = 11 pour 4: b_4 + p_4 + c_{45} = 3 + 3 + 1 = 7 on prend donc s = 3. b_5 = \max(b_S + p_s, \max_{i \in PRED(5) - \{s\}} (b_i + p_i + c_{i5}))
```

 $= \max(3+5, \max(3+3+2, 3+3+1))$ 

$$b_6$$

 $\overline{6}$  a deux prédécesseurs (3 et 4), on choisit parmi eux s tel que  $b_s + p_s + c_{s6}$  soit maximum.

pour 
$$3: b_3 + p_3 + c_{36} = 3 + 5 + 2 = 10$$
  
pour  $4: b_4 + p_4 + c_{46} = 3 + 3 + 1 = 7$   
on prend donc  $s = 3$ .

$$b_6 = \max(b_S + p_s, \max_{i \in PRED(6) - \{s\}} (b_i + p_i + c_{i6}))$$
  
=  $\max(3 + 5, 3 + 3 + 1)$   
= 8

 $b_7$ 

 $\overline{7}$  a deux prédécesseurs (5 et 6), on choisit parmi eux s tel que  $b_s + p_s + c_{s7}$  soit maximum.

pour 
$$5: b_5 + p_5 + c_{57} = 8 + 4 + 1 = 13$$
  
pour  $6: b_6 + p_6 + c_{67} = 8 + 3 + 1 = 12$   
on prend donc  $s = 5$ .

$$b_7 = \max(b_S + p_s, \max_{i \in PRED(7) - \{s\}} (b_i + p_i + c_{i7}))$$
  
=  $\max(8 + 4, 8 + 3 + 1)$   
= 12

Au final, on obtient les bornes au plus tôt suivantes :

X	1	2	3	4	5	6	7
PRED(X)	0	3	3	3	8	8	12

### 1.2 Diagramme de Gantt

On construit un graphe critique contenant les arcs (i, j) tels que  $b_i + p_i + c_{ij} > b_j$ .

$$\frac{\text{arc }(1,2)}{b_1 + p_1 + c_{12}} = 0 + 3 + 1 = 4 > b_2 = 3$$
 Donc on le conserve

$$\frac{\text{arc }(1,3)}{b_1+p_1+c_{13}} = 0+3+2=5 > b_3=3 \text{ Donc on le conserve}$$

$$\frac{\text{arc } (1,4)}{b_1+p_1+c_{14}} = 0 + 3 + 1 > b_4 = 3 \text{ Donc on le conserve}$$

$$\frac{\text{arc } (2,5)}{b_2+p_2+c_{25}} = 3 + 3 + 2 = b_5 = 8 \text{ Donc on le conserve}$$

$$\frac{\text{arc } (3,5)}{b_3+p_3+c_{35}} = 3 + 5 + 3 > b_5 = 8 \text{ Donc on le conserve}$$

$$\frac{\text{arc } (3,6)}{b_3+p_3+c_{36}} = 3 + 5 + 2 > b_5 = 8 \text{ Donc on le conserve}$$

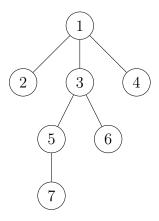
$$\frac{\text{arc } (4,5)}{b_4+p_4+c_{45}} = 3 + 3 + 1 < b_5 = 8 \text{ Donc on ne le conserve pas}$$

$$\frac{\text{arc } (4,6)}{b_4+p_4+c_{46}} = 3 + 3 + 1 < b_6 = 8 \text{ Donc on ne le conserve pas}$$

$$\frac{\text{arc } (5,7)}{b_5+p_5+c_{57}} = 8 + 4 + 1 > b_7 = 12 \text{ Donc on le conserve}$$

$$\frac{\text{arc } (6,7)}{b_6+p_6+c_{67}} = 8 + 3 + 1 = b_7 = 12 \text{ Donc on ne le conserve}$$

Le graphe critique est donc :



Á partir du graphe critique, on obtient le diagramme de Gantt suivant :

	Ordonnancement optimal													
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
P1		1												
ГІ		1			2									
P2		1				3				5	5		7	<u>'</u>
Р3		1				3				6				
P4		1			4									
1 1														

### 2 Problème 2

```
entrée :
       matrice A (de taille n*n)
       vecteur b (de taille n)
       entier n
sortie :
       vecteur solution x
DEBUT
      // Initialisation du vecteur solution.
      x = [0,0,0,0,0,0,0,0]
      // Le processeur maître distribue les données.
      SI moi = O ALORS
         POUR i = 1 å P
              // On envoie uniquement les lignes utiles de A.
              // Chaque processeur en traîte deux.
              envoyer(moi, i, A[2*(i-1)], n)
              envoyer(moi, i, A[2*(i-1)+1], n)
              // On envoie b en entier à tout le monde.
              envoyer(moi, i, b, n)
        FIN POUR
        // Attend les 2 solutions de chaque esclave
        // (une fois qu'ils ont convergé).
        POUR i = 1 \text{ à P}
              recevoir(moi, i, x[2*(i-1)], 1);
              recevoir(moi, i, x[2*(i-1)+1], 1);
        // Affiche la solution.
        affiche(x)
```

```
// Les processeurs esclaves éxécutent les calculs.
SINON
 convergence = faux
 a1 : première ligne de A à traîter
 a2 : seconde ligne de A à traîter
 b : vecteur b
 recevoir(moi, 0, a1, n)
 recevoir(moi, 0, a2, n)
 recevoir(moi, 0, b, n)
 TANT QUE convergence = faux
       // Calcule l'indice de la ligne en fonction
       // du numéro du processeur.
       i = 2*(moi-1)
       // Calcule les nouvelles valeurs de X
       x[i] = calculer(i, x, b)
       x[i+1] = calculer(i+1, x, b)
       // Diffuser les résultats et recevoir
       // ceux des autres processeurs.
       POUR i = 1 à P différent de moi
           envoyer(moi, i, x, n);
           recevoir(moi, i, x2, n);
           x[2*(i-1)] = x2[2*(i-1)]
           x[2*(i-1)+1] = x2[2*(i-1)+1]
       // Vérifie la convergence du calcul.
       convergence = t(x,y)
       // Enregistre x pour comparer à la prochaine itération.
       y = x;
```

### FIN TANT QUE

### FIN SINON

FIN

### retourner xi

### FIN PROCEDURE

Dans cet algorithme, le processeur maître ne réalise pas de calcul mais répartit les données sur les quatres processeurs esclaves. Puisqu'il y a 4 processeurs et que la matrice est de dimension 8, on envoie deux lignes de A à chaque processeur. Par exemple, le processeur 1 va traîter les ligne 1 et 2 tandis que le processeur 2 va traîter les lignes 3 et 4.

Après chaque série de calcul, les processeurs esclaves envoient leurs deux valeurs de x aux autres. De cette façon, les solutions locales de chaque P sont continuellement mises à jour.

Le test de convergence est effectué de façon décentralisée dans chaque processeur esclave. Une fois qu'un processeur a convergé, il envoie son résultat au processeur maître qui affiche le résultat final lorsque tous ses esclave ont convergé.

Le graphe suivant illustre les premières itérations de l'algorithme.

