

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Дальневосточный федеральный университет»

Представление на соискание учёной степени кандидата физико-математических наук по специальности 1.2.2 Математическое моделирование, численные методы и комплексы программ

Оптимизационные методы решения обратных задач сложного теплообмена

Выступающий: П.Р. Месенёв Руководитель: проф.,д. физ.-мат. н. А.Ю. Чеботарев

Владивосток, 2024

Положения, выносимые на защиту

В области математического моделирования:

- Доказательство однозначной разрешимости начально-краевой задачи, моделирующей квазистационарный сложный теплообмен в трехмерной области.
- Доказательство однозначной разрешимости квазилинейной начально-краевой задачи, моделирующей сложный теплообмен с нелинейной зависимостью коэффициента теплопроводности от температуры.
- Обоснование существования квазирешения обратной задачи с неизвестным коэффициентом отражения на части границы и условием переопределения на другой части.
- Вывод условий разрешимости экстремальных задач, аппроксимирую щих решения граничных обратных задач (задач с условиями Коши на границе области) для стационарной и квазистационарной моделей сложного теплообмена.
- Построение систем оптимальности и доказательство их невырожденности для задач оптимального управления стационарными, квазистационарными и квазилинейными уравнениями сложного теплообмена.

Положения, выносимые на защиту

В области численных методов:

- Разработка численного алгоритма решения квазилинейной начально- краевой задачи, моделирующей сложный теплообмен и доказательство его сходимости.
- Обоснование сходимости последовательности решений задач оптималь ного управления к решениям задач с условиями Коши на границе при стремлении параметра регуляризации к нулю.
- Обоснование сходимости алгоритма решения экстремальных обратных задач с ограничениями температурных полей методом штрафа.

В области комплексов программ:

 Разработка программ, реализующих численное моделирование процессов сложного теплообмена на основе метода конечных элементов. Реализация и тестирование оптимизационных алгоритмов решения граничных обратных задач для стационарных, квазистационарных и квазилинейных моделей. 1 Модели сложного теплообмена

Стационарная модель

Квазистационарная модель

Квазилинейная модель

2 Граничные обратные задачи и задачи с данными Коши

Граничная обратная задача

Обратная задача с условиями типа Коши

Квазистационарная задача с данными Коши

Стационарная задача с условиями Коши для температуры на части границы

- 3 Задачи оптимального управления для квазилинейных моделей Задачи оптимального управления с фазовыми ограничениями Задачи оптимального управления с финальным наблюдением
- 4 Численные методы и комплексы программ

Решение краевых и начально-краевых задач

Решение граничных обратных задач

Решение задачи оптимального управления для

квазистационарной модели

Стационарная модель

Область $\Omega \subset \mathbb{R}^3$, граница $\Gamma = \partial \Omega$.

$$-a\Delta\theta + b\kappa_a\theta^4 = b\kappa_a\varphi, \quad -\alpha\Delta\varphi + \kappa_a\varphi = \kappa_a\theta^4, \tag{1}$$

$$a\frac{\partial\theta}{\partial\mathbf{n}} + \beta (\theta - \theta_b)|_{\Gamma} = 0, \quad \alpha \frac{\partial\varphi}{\partial\mathbf{n}} + \gamma(\varphi - \theta_b^4)|_{\Gamma} = 0.$$
 (2)

 Ω – липшицева ограниченная область, Γ состоит из конечного числа гладких кусков, исходные данные удовлетворяют условиям:

• (i)
$$\theta_0, \beta, \gamma \in L^{\infty}(\Gamma), 0 \leqslant \theta_0 \leqslant M, \beta \geqslant \beta_0 > 0, \gamma \geqslant \gamma_0 > 0;$$

Здесь M, β_0, γ_0 , и c_0 положительные постоянные.

Definition

Пара $\{\theta,\varphi\}\in H^1(\Omega) imes H^1(\Omega)$ называется слабым решением задачи, если для любых $\eta,\psi\in H^1(\Omega)$ выполняются равенства:

$$\begin{split} a(\nabla\theta,\nabla\eta) + \left(b\kappa_a\left(|\theta|\theta^3 - \varphi\right),\eta\right) + \int_{\Gamma}\beta\left(\theta - \theta_0\right)\eta d\Gamma &= 0,\\ \alpha(\nabla\varphi,\nabla\psi) + \kappa_a\left(\varphi - |\theta|\theta^3,\psi\right) + \int_{\Gamma}\gamma\left(\varphi - \theta_0^4\right)\psi d\Gamma &= 0. \end{split}$$

Theorem (Chebotarev, 2015)

Пусть выполняются условия (i). Тогда существует единственное слабое решение задачи (1)–(2), удовлетворяющее неравенствам:

$$a\|\nabla\theta\|^2 \leqslant b\kappa_a M^5 |\Omega| + \|\gamma\|_{L^{\infty}(\Gamma)} M^2 |\Gamma|, \tag{3}$$

$$\alpha \|\nabla \varphi\|^2 \leqslant \kappa_a M^8 |\Omega| + \|\beta\|_{L^{\infty}(\Gamma)} M^8 |\Gamma|, \tag{4}$$

$$0 \leqslant \theta \leqslant M, \quad 0 \leqslant \varphi \leqslant M^4. \tag{5}$$

Квазистационарная модель

$$\frac{\partial \theta}{\partial t} - a\Delta\theta + b\kappa_a(|\theta|\theta^3 - \phi) = 0, \tag{6}$$

$$-\alpha \Delta \phi + \kappa_a(\phi - |\theta|\theta^3) = 0, \quad x \in \Omega, \quad 0 < t < T; \tag{7}$$

$$a\frac{\partial \theta}{\partial n} + \beta (\theta - \theta_b)|_{\Gamma} = 0, \quad \alpha \frac{\partial \varphi}{\partial \mathbf{n}} + \gamma (\varphi - \theta_b^4)|_{\Gamma} = 0 \text{ Ha } \Gamma; \quad (8)$$

$$\theta|_{t=0} = \theta_0. \tag{9}$$

Предполагаем, что

- (j) $a, b, \alpha, \kappa_a = \mathsf{Const} > 0$,
- (jj) $\theta_b, q_b, u = \theta_b^4 \in U, r = a(\theta_b + q_b) \in L^5(\Sigma), \ \theta_0 \in L^5(\Omega).$

Здесь $\Sigma = \Gamma \times (0,T)$, U – пространство $L^2(\Sigma)$ с нормой

$$||u||_{\Sigma} = \left(\int_{\Sigma} u^2 d\Gamma dt\right)^{1/2}.$$

Определим операторы $A:V\to V', B:U\to V'$, которые выполняются для любых $y,z\in V,w\in L^2(\Gamma)$:

$$(Ay, z) = (\nabla y, \nabla z) + \int_{\Gamma} yzd\Gamma, \quad (Bw, z) = \int_{\Gamma} wzd\Gamma.$$

Definition

Пара $\theta \in W, \varphi \in L^2(0,T;V)$ называется слабым решением задачи (6)–(9) если

$$\theta' + aA\theta + b\kappa_a ([\theta]^4 - \varphi) = Br, \quad \theta(0) = \theta_0, \quad \alpha A\varphi + \kappa_a (\varphi - [\theta]^4) = Bu.$$

Здесь и далее будем обозначать через $[\theta]^s\coloneqq |\theta|^s \mathrm{sign} \theta, \quad s\in \mathbb{R}.$

Lemma (1.20)

Пусть выполняются условия (j), (jj). Тогда существует единственное слабое решение задачи (6)–(9) и справедливо

$$\psi = [\theta]^{5/2} \in L^{\infty}(0, T; H) \cap L^{2}(0, T; V), \quad [\theta]^{4} \in L^{2}(0, T; H).$$

П. Р. Месенёв, ДВФУ

Владивосток, 2024

$$\sigma \partial \theta / \partial t - \operatorname{div}(k(\theta) \nabla \theta) + b \left(\theta^3 |\theta| - \varphi \right) = f, \tag{10}$$

$$-\operatorname{div}(\alpha \nabla \varphi) + \beta \left(\varphi - \theta^3 |\theta|\right) = g, x \in \Omega, 0 < t < T, \tag{11}$$

$$k(\theta)\partial_n \theta + p(\theta - \theta_b)|_{\Gamma} = 0, \alpha \partial_n \varphi + \gamma \left(\varphi - \theta_b^4\right)|_{\Gamma} = 0, \quad \theta|_{t=0} = \theta_{in}.$$
(12)

Предполагаем, что:

- (k1) $\alpha, \beta, \sigma \in L^{\infty}(\Omega)$, $b = r\beta, r = Const > 0; \alpha \ge \alpha_0, \beta \ge \beta_0, \sigma \ge \sigma_0, \alpha_0, \beta_0, \sigma_0 = \text{Const} > 0$.
- (k2) $0 < k_0 \le k(s) \le k_1, |k'(s)| \le k_2, s \in \mathbb{R}, \quad k_j = \text{Const.}$
- (k3) $0 \le \theta_b \in L^{\infty}(\Sigma), 0 \le \theta_{\mathsf{in}} \in L^{\infty}(\Omega);$ $\gamma_0 \le \gamma \in L^{\infty}(\Gamma), p_0 \le p \in L^{\infty}(\Gamma), \gamma_0, p_0 = \mathsf{Const} > 0.$
- (k4) $0 \le f, g \in L^{\infty}(Q)$.

Определим операторы $A_1:V\to V_0'$ и $A_2:V\to V'$ такие, что для всех $\theta,\varphi,v\in V$ выполняются следующие равенства:

$$(A_1(\theta), v) = (k(\theta)\nabla\theta, \nabla v) + \int_{\Gamma} p\theta v d\Gamma = (\nabla h(\theta), \nabla v) + \int_{\Gamma} p\theta v d\Gamma,$$
$$(A_2\varphi, v) = (\alpha\nabla\varphi, \nabla v) + \int_{\Gamma} \gamma\varphi v d\Gamma,$$

где $h(s) = \int_0^s k(r) dr$.

Definition

Пару $\theta \in W, \varphi \in L^2(0,T;V)$ будем называть слабым решением задачи (10)–(12), если

$$\sigma \theta' + A_1(\theta) + b([\theta]^4 - \varphi) = f_b + f$$
 п. в. в $(0, T), \quad \theta(0) = \theta_{\text{in}},$ (13)

$$A_2\varphi + \beta \left(\varphi - [\theta]^4\right) = g_b + g$$
 π. в. в $(0, T)$. (14)

Здесь $f_b, g_b \in L^2(0,T;V')$ и

$$(f_b, v) = \int_{\Gamma} p\theta_b v d\Gamma, \quad (g_b, v) = \int_{\Gamma} \gamma \theta_b^4 v d\Gamma \quad \forall v \in V.$$

Рекурсивно определим последовательность $\theta_m \in W, \quad \varphi_m \in L^2(0,T;V)$ такую, что

$$\theta_m = F_2(\theta_{m-1}, \varphi_{m-1}), \quad \varphi_m = F_1(\theta_m), \quad m = 1, 2, \dots$$
 (15)

Здесь операторы $F_1:L^\infty(\Omega)\to V$ и $F_2:L^\infty(Q)\times L^2(0,T;V)\to W$ определены следующим образом. Пусть $\varphi=F_1(\theta)$, если

$$A_2\varphi + \beta \left(\varphi - [\theta]^4\right) = g_b + g,\tag{16}$$

и $\theta = F_2(\zeta, \varphi)$, если

$$\sigma \theta' + A(\zeta, \theta) + b([\theta]^4 - \varphi) = f_b + f$$
 п. в. в $(0, T), \quad \theta(0) = \theta_{in}.$ (17)

Здесь
$$(A(\zeta,\theta),v)=(k(\zeta)\nabla\theta,\nabla v)+\int_{\Gamma}p\theta vd\Gamma \quad \forall v\in V$$
,

$$W=\left\{y\in L^{2}(0,T;V):\sigma y'=\sigma dy/dt\in L^{2}\left(0,T,V'\right)\right\}.$$

Существование решения квазилинейной задачи

Lemma

Если выполнены условия (k1)–(k4), то существует константа C>0, не зависящая от m, такая, что

$$\|\varphi_m\|_{L^2(0,T;V)} \le C, \quad \|\theta_m\|_{L^2(0,T;V)} \le C,$$

$$\int_0^{T-\delta} \|\theta_m(s+\delta) - \theta_m(s)\|^2 ds \le C\delta.$$

$$heta_m o \widehat{ heta}$$
 слабо в $L^2(0,T;V),\,$ сильно в $L^2(0,T;H),\,$ $arphi_m o \widehat{arphi}$ слабо в $L^2(0,T;V).\,$

Theorem

Если выполнены условия (k1)–(k4), то существует хотя бы одно решение задачи (10)–(12).

Теорема единственности и сходимость итеративного метода

Theorem

Если выполнены условия (k1)–(k4) и θ_*, φ_* является решением задачи (10)–(12) так, что $\theta_*, \nabla \theta_* \in L^\infty(Q)$, то других ограниченных решений этой задачи нет.

Theorem

Если выполнены условия (k1)–(k4) и θ_*, φ_* является решением задачи (10)–(12) так, что $\theta_*, \nabla \theta_* \in L^\infty(Q)$. Тогда для последовательностей (15) справедливы следующие сходимости:

$$\theta_m \to \theta_* \quad \text{ B } L^2(0,T;V), \quad \varphi_m \to \varphi_* \quad \text{ B } L^2(0,T;V).$$

Граничная обратная задача

Модель имеет следующий вид

$$-a\Delta\theta + b\kappa_a(\theta^3|\theta| - \varphi) = 0, \quad -\alpha\Delta\varphi + \kappa_a(\varphi - \theta^3|\theta|) = 0, \quad (18)$$

и дополняется граничными условиями на $\Gamma\coloneqq\partial\Omega=\overline{\Gamma}_0\cup\overline{\Gamma}_1\cup\overline{\Gamma}_2$, где части границы $\Gamma_0,\Gamma_1,\Gamma_2$ не имеют пересечений:

$$\Gamma: a\partial_n \theta + \beta(\theta - \theta_b) = 0,$$

$$\Gamma_0 \cup \Gamma_2: \alpha \partial_n \varphi + \gamma(\varphi - \theta_b^4) = 0,$$

$$\Gamma_1: \alpha \partial_n \varphi + u(\varphi - \theta_b^4) = 0.$$
(19)

Функции γ, θ_b, β известны. Неизвестная функция u характеризует отражающие свойства участка границы Γ_1 . Предполагается, что $0 < u_1 < u < u_2$.

Обратная задача заключается в отыскании тройки θ, φ, u по дополнительному условию $\theta|_{\Gamma_2} = \theta_0$.

Экстремальная задача заключается в минимизации функционала

$$J(\theta) = \frac{1}{2} \int_{\Gamma_2} (\theta - \theta_0)^2 d\Gamma.$$

Существование решения и условия оптимальности

Будем предполагать что исходные данные удовлетворяют условию

• (i)
$$\beta \in L^{\infty}(\Gamma)$$
; $\gamma \in L^{\infty}(\Gamma_0 \cup \Gamma_2)$; $u_1, u_2 \in L^{\infty}(\Gamma_1)$; $0 < \beta_0 \leq \beta$; $0 < \gamma_0 \leq \gamma$; $\beta_0, \gamma_0 = Const$, $0 \leq u_1 \leq u_2$.

Theorem

Пусть выполняется условие (i). Тогда существует хотя бы одно решение задачи оптимального управления.

Theorem

Пусть $\hat{y}=\{\hat{\theta},\hat{\varphi}\}\in Y, \hat{u}\in U_{ad}$ — решение экстремальной задачи. Тогда существует пара $p=(p_1,p_2),\ p\in Y$ такая, что тройка (\hat{y},\hat{u},p) , удовлетворяет следующим условиям:

$$\begin{split} A_1 p_1 + 4 |\hat{\theta}|^3 \kappa_a (b p_1 - p_2) &= f_c, \quad (f_c, v) = -\int_{\Gamma_2} (\hat{\theta} - \theta_0) v d\Gamma, \\ A_2 p_2 + \kappa_a (p_2 - b p_1) &= g_c(p_2, \hat{u}), \quad (g_c(p_2, \hat{u}), v) = -\int_{\Gamma_1} \hat{u} p_2 v d\Gamma, \\ \int_{\Gamma_1} p_2 (\hat{\varphi} - \theta_b^4) (u - w) d\Gamma &\leq 0 \quad \forall w \in U_{ad}. \end{split}$$

П. Р. Месенёв, ДВФУ

Задача без краевых условий для интенсивности излучения

$$-a\Delta\theta + b\kappa_a(\theta^3|\theta| - \varphi) = 0, \quad -\alpha\Delta\varphi + \kappa_a(\varphi - \theta^3|\theta|) = 0, \quad (20)$$

На Γ известно температурное поле и тепловой поток:

$$\theta = \theta_b, \quad \partial_n \theta = q_b.$$
 (21)

Заменяем на «искусственные» краевые условия

$$a(\partial_n \theta + \theta) = r, \ \alpha(\partial_n \varphi + \varphi) = u \text{ Ha } \Gamma.$$
 (22)

Функция $r(x), x \in \Gamma$ является заданной, а неизвестная функция $u(x), x \in \Gamma$ играет роль управления.

Экстремальная задача заключается в отыскании тройки $\{\theta_{\lambda}, \varphi_{\lambda}, u_{\lambda}\}$ такой, что

$$J_{\lambda}(\theta, u) = \frac{1}{2} \int_{\Gamma} (\theta - \theta_b)^2 d\Gamma + \frac{\lambda}{2} \int_{\Gamma} u^2 d\Gamma \to \inf$$
 (23)

на решениях краевой задачи.

Будем предполагать, что

- (j) $a,b,\alpha,\kappa_a,\lambda = \text{Const} > 0$,
- (jj) $\theta_b, q_b \in U, r = a(\theta_b + q_b).$

Определим оператор ограничений $F(\theta, \varphi, u): V \times V \times U \to V' \times V'$,

$$F(\theta, \varphi, u) = \{aA\theta + b\kappa_a([\theta]^4 - \varphi) - Br, \alpha A\varphi + \kappa_a(\varphi - [\theta]^4) - Bu\}.$$

Задача CP. Найти тройку $\{\theta, \varphi, u\} \in V \times V \times U$ такую, что

$$J_{\lambda}(\theta, u) \equiv \frac{1}{2} \|\theta - \theta_b\|_{\Gamma}^2 + \frac{\lambda}{2} \|u\|_{\Gamma}^2 \to \inf, \ F(\theta, \varphi, u) = 0.$$
 (24)

Разрешимость задачи CP и условия оптимальности

Theorem

Пусть выполняются условия (j),(jj). Тогда существует решение задачи CP.

Theorem

Пусть выполняются условия (j),(jj). Если $\{\hat{\theta},\hat{\varphi},\hat{u}\}$ – решение задачи CP, то существует единственная пара $\{p_1,p_2\}\in V\times V$ такая, что

$$aAp_1 + 4|\hat{\theta}|^3 \kappa_a(bp_1 - p_2) = B(\theta_b - \hat{\theta}), \quad \alpha Ap_2 + \kappa_a(p_2 - bp_1) = 0$$
 (25)

и при этом $\lambda \hat{u} = p_2$.

Аппроксимация задачи с условиями типа Коши

Theorem

Пусть выполняются условия (j),(jj) и существует решение задачи (20)–(21). Если $\{\theta_{\lambda}, \varphi_{\lambda}, u_{\lambda}\}$ – решение задачи CP для $\lambda>0$, то существует последовательность $\lambda\to+0$ такая, что

$$\theta_{\lambda} \to \theta_{*}, \;\; \varphi_{\lambda} \to \varphi_{*}$$
 слабо в V , сильно в H ,

где θ_*, φ_* – решение задачи (20)–(21).

Из ограниченности последовательности u_λ в пространстве U следует ее слабая относительная компактность и существование последовательности (возможно не единственной) $\lambda \to +0$ такой, что $u_\lambda \to u_*$ слабо в U.

Квазистационарная модель с данными Коши

$$\frac{\partial \theta}{\partial t} - a\Delta\theta + b\kappa_a \left(|\theta|\theta^3 - \varphi \right) = 0,
- \alpha\Delta\varphi + \kappa_a \left(\varphi - |\theta|\theta^3 \right) = 0, \quad x \in \Omega, \quad 0 < t < T;$$
(26)

$$a\left(\partial_n \theta + \theta\right) = r, \quad \alpha\left(\partial_n \varphi + \varphi\right) = u \text{ Ha } \Gamma;$$
 (27)

$$\theta|_{t=0} = \theta_0. \tag{28}$$

Экстремальная задача состоит в том, чтобы найти тройку $\{\theta_\lambda, \varphi_\lambda, u_\lambda\}$ такую, что

$$J_{\lambda}(\theta, u) = \frac{1}{2} \int_{0}^{T} \int_{\Gamma} (\theta - \theta_{b})^{2} d\Gamma dt + \frac{\lambda}{2} \int_{0}^{T} \int_{\Gamma} u^{2} d\Gamma dt \to \inf$$
 (29)

на решениях задачи (26)-(28).

Задача оптимального управления OC

Будем считать, что

- (k) $a, b, \alpha, \kappa_a, \lambda = \mathsf{Const} > 0$,
- (kk) $\theta_b, q_b \in U, r = a(\theta_b + q_b) \in L^5(\Sigma), \ \theta_0 \in L^5(\Omega).$

Задача оптимального управления OC заключается в отыскании тройки $\{\theta,\varphi,u\}\in W\times L^2(0,T;V)\times U$ такой, что

$$J_{\lambda}(\theta, u) \equiv \frac{1}{2} \|\theta - \theta_b\|_{\Sigma}^2 + \frac{\lambda}{2} \|u\|_{\Sigma}^2 \to \inf, \quad F(\theta, \varphi, u) = 0.$$

Здесь и далее $W = \left\{ y \in L^2(0,T;V) : y' \in L^2\left(0,T,V'\right) \right\}.$

Theorem

Пусть выполняются условия (k),(kk). Тогда существует решение задачи OC.

Определим операторы $A:V \to V', B:U \to V'$

$$(Ay,z)=(\nabla y,\nabla z)+\int_{\Gamma}yzd\Gamma,\quad (Bw,z)=\int_{\Gamma}wzd\Gamma,\quad y,z\in V, w\in L^{1}(\Gamma).$$

П. Р. Месенёв, ДВФУ

Владивосток, 2024

Условия оптимальности и аппроксимация обратной задачи

Theorem

Пусть выполнены условия (k),(kk). Если $\{\widehat{\theta},\widehat{\varphi},\widehat{u}\}$ — решение задачи OC, то существует единственная пара $\{p_1,p_2\}\in W\times W$ такая, что

$$-p_{1}' + aAp_{1} + 4|\widehat{\theta}|^{3}\kappa_{a} (bp_{1} - p_{2}) = B\left(\theta_{b} - \widehat{\theta}\right), \ p_{1}(T) = 0,$$

$$\alpha Ap_{2} + \kappa_{a} (p_{2} - bp_{1}) = 0, \quad \lambda \widehat{u} = p_{2}|_{\Sigma}.$$
(30)

Theorem

Пусть выполняются условия (k),(kk) и существует решение $\theta,\varphi\in L^2\left(0,T;H^2(\Omega)\right)$ задачи (26)–(28). Если $\{\theta_\lambda,\varphi_\lambda,u_\lambda\}$ — решение задачи OC при $\lambda>0$, то при $\lambda\to+0$

$$heta_\lambda o heta$$
 слабо в $L^2(0,T;V),\,$ сильно в $L^2(Q),\,$ $arphi_\lambda o arphi$ слабо в $L^2(0,T;V).$

Стационарная задача с условиями Коши для температуры на части границы

Область $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ с границей $\Gamma = \partial \Omega$.

$$-a\Delta\theta + b\kappa_a(|\theta|\theta^3 - \varphi) = 0, \quad -\alpha\Delta\varphi + \kappa_a(\varphi - |\theta|\theta^3) = 0, \ x \in \Omega.$$
 (31)

 $\Gamma\coloneqq\partial\Omega=\overline{\Gamma}_1\cup\overline{\Gamma}_2$ так, что $\Gamma_1\cap\Gamma_2=\emptyset.$ На всей границе Γ задается тепловой поток q_b ,

$$a\partial_n \theta = q_b, \quad x \in \Gamma. \tag{32}$$

Для задания краевого условия для интенсивности излучения требуется знать функцию γ . В случае, если эта функция неизвестна на части границы Γ_2 , краевое условие для интенсивности излучения на Γ_2 не ставится, а в качестве условия переопределения на Γ_1 , в дополнение к условию на φ , задается температурное поле θ_b ,

$$\alpha \partial_n \varphi + \gamma (\varphi - \theta_b^4) = 0, \, \theta = \theta_b \quad \text{ Ha } \Gamma_1.$$
 (33)

Постановка задачи управления

Введем новую неизвестную функцию $\psi = a\theta + \alpha b\varphi$.

Краевая задача:

$$-a\Delta\theta + g(\theta) = \frac{\kappa_a}{\alpha}\psi, \quad \Delta\psi = 0, \ x \in \Omega, \tag{34}$$

$$a\partial_n \theta = q_b$$
 на Γ , $\alpha \partial_n \psi + \gamma \psi = r$, $\theta = \theta_b$ на Γ_1 . (35)

Здесь $g(\theta) = b\kappa_a |\theta| \theta^3 + \frac{a\kappa_a}{2} \theta$, $r = \alpha b \gamma \theta_b^4 + \alpha q_b + a \gamma \theta_b$.

Задача оптимального управления, аппроксимирующая краевую задачу, заключается в отыскании тройки $\{\theta_{\lambda}, \psi_{\lambda}, u_{\lambda}\}$ такой, что

$$J_{\lambda}(\theta, u) = \frac{1}{2} \int_{\Gamma_1} (\theta - \theta_b)^2 d\Gamma + \frac{\lambda}{2} \int_{\Gamma_2} u^2 d\Gamma \to \inf,$$
 (36)

$$-a\Delta\theta + g(\theta) = \frac{\kappa}{\alpha}\psi, \quad \Delta\psi = 0, \ x \in \Omega, \tag{37}$$

$$a\partial_n \theta + s\theta = q_b + s\theta_b, \ \alpha \partial_n \psi + \gamma \psi = r \text{ Ha } \Gamma_1,$$
 (38)

$$a\partial_n \theta = q_b, \ \alpha \partial_n \psi = u$$
 на Γ_2 . (39)

 $\lambda, s > 0$ – регуляризирующие параметры. П. Р. Месенёв, ДВФУ

Разрешимость задачи оптимального управления

Будем предполагать, что исходные данные удовлетворяют условиям:

- (l) $a,b,\alpha,\kappa_a,\lambda,s=\mathrm{Const}>0.$
- (ll) $0 < \gamma_0 \le \gamma \in L^{\infty}(\Gamma_1), \ \theta_b, r \in L^2(\Gamma_1), \ q_b \in L^2(\Gamma).$

Задача (P_{λ}) . Найти тройку $\{\theta_{\lambda},\psi_{\lambda},u_{\lambda}\}\in V\times V\times U$ такую, что

$$J_{\lambda}(\theta, u) = \frac{1}{2} \|\theta - \theta_b\|_{L^2(\Gamma_1)}^2 + \frac{\lambda}{2} \|u\|_U^2 \to \inf, \ F(\theta, \psi, u) = 0.$$
 (40)

Здесь $F(\theta, \psi, u): V \times V \times U \rightarrow V' \times V'$,

$$(A_1y,z) = a(\nabla y, \nabla z) + s \int_{\Gamma_1} yzd\Gamma, \quad (A_2y,z) = \alpha(\nabla y, \nabla z) + \int_{\Gamma_1} \gamma yzd\Gamma,$$
$$(B_1f,v) = \int_{\Gamma_1} fvd\Gamma, \quad (B_2h,w) = \int_{\Gamma_2} hwd\Gamma.$$

$$F(\theta, \psi, u) = \left\{ A_1 \theta + g(\theta) - \frac{\kappa_a}{\alpha} \psi - f_1, A_2 \psi - f_2 - B_2 u \right\}.$$

Theorem

При выполнении условий (l),(ll) существует решение задачи $(P_{\lambda}).$

Theorem (2.10)

Пусть выполняются условия (l),(ll). Если $\{\hat{\theta},\hat{\psi},\hat{u}\}$ – решение задачи оптимального управления, то существует единственная пара $\{p_1,p_2\}\in V\times V$ такая, что

$$A_1 p_1 + g'(\hat{\theta}) p_1 = -B_1(\hat{\theta} - \theta_b), \ A_2 p_2 = \frac{\kappa_a}{\alpha} p_1, \ \lambda \hat{u} = p_2|_{\Gamma_2}.$$
 (41)

Градиент функционала $\tilde{J}_{\lambda}(u)$ равен $\tilde{J}'_{\lambda}(u)=\lambda u-p_2$, где p_2 – компонента решения сопряженной системы (41), $\hat{\theta}\coloneqq\theta(u)$.

Аппроксимация решения обратной задачи

Решение обратной задачи (31)–(33) удовлетворяет равенствам для всех $v \in V$

$$a(\nabla \theta, \nabla v) + b\kappa_a(|\theta|\theta^3 - \varphi, v) = \int_{\Gamma} q_b v d\Gamma, \tag{42}$$

$$\alpha(\nabla\varphi,\nabla v) + \int_{\Gamma_1} \gamma\varphi v d\Gamma + \kappa_a(\varphi - |\theta|\theta^3, v) = \int_{\Gamma_1} \gamma\theta_b^4 v d\Gamma + \int_{\Gamma_2} qv d\Gamma$$
 (43)

и при этом $\theta|_{\Gamma_1}=\theta_b.$

Theorem (2.11)

Пусть выполняются условия (l),(ll), и существует решение задачи (31)–(33), удовлетворяющее равенствам (42), (43). Если $\{\theta_{\lambda},\psi_{\lambda},u_{\lambda}\}$ – решение задачи (P_{λ}) для $\lambda>0$, то существует последовательность $\lambda\to+0$ такая, что

$$heta_{\lambda} o heta_*, \;\; rac{1}{\alpha h} (\psi_{\lambda} - a heta_{\lambda}) o arphi_* \;\;$$
 слабо в $V, \;\;$ сильно в $H, \;\;$

где θ_*, φ_* – решение задачи (31)–(33).

Квазилинейная модель с фазовыми ограничениями

Начально-краевая задача:

$$\sigma \partial \theta / \partial t - \operatorname{div}(k(\theta) \nabla \theta) - \beta \varphi = u_1 \chi$$

$$- \operatorname{div}(\alpha \nabla \varphi) + \beta \varphi = u_2 \chi, \quad x \in \Omega, \quad t \in (0, T),$$
(44)

$$\theta = 0|_{\Gamma}, \quad \alpha \partial_n \varphi + 2^{-1} \varphi|_{\Gamma} = 0, \quad \theta|_{t=0} = \theta_0.$$
 (45)

При этом учитываются ограничения:

$$u_{1,2} \ge 0$$
, $u_1 + u_2 \le P$, $\theta|_{G_2} \le \theta_*$

Задача оптимального управления в минимизации

$$J(\theta) = \int_0^T \int_{G_1} (\theta - \theta_d)^2 dx dt \to \inf$$

на решениях начально-краевой задачи.

Здесь G_1 и G_2 подмножества Ω , θ представляет разницу между реальной температурой и постоянной температурой на границе.

П. Р. Месенёв, ДВФУ Владивосток, 2024 Стр. 28 из 51

 Ω является липшицевой ограниченной областью, $\Gamma=\partial\Omega, Q=\Omega\times(0,T), \ \Sigma=\Gamma\times(0,T).$

Будем предполагать, что выполняются следующие условия:

- $(c1) \sigma_0 \le \sigma \le \sigma_1, \quad |\partial \sigma/\partial t| \le \sigma_2$
- $(c2) k_0 \le k(s) \le k_1, \quad |k'(s)| \le k_2, \quad s \in \mathbb{R},$
- $(c3) \theta_0 \in H$
- $(c4) \alpha_0 \le \alpha(x) \le \alpha_1, \beta_0 \le \beta(x) \le \beta_1, \quad x \in \Omega,$

где σ_i, k_i, α_i , и β_i положительные константы.

Определим нелинейный оператор $A:V\to V'$ и линейный оператор $B:H^1(\Omega)\to \left(H^1(\Omega)\right)'$ используя следующие равенства, справедливые для любого $\theta,v\in V,\varphi,w\in H^1(\Omega)$:

$$(A(\theta), v) = (k(\theta)\nabla\theta, \nabla v) = (\nabla h(\theta), \nabla v)$$
$$(B\varphi, w) = (\alpha\nabla\varphi, \nabla w) + (\beta\varphi, w) + 2^{-1} \int_{\Gamma} \varphi w d\Gamma,$$

где $h(s) = \int_0^s k(r) dr$.

Разрешимость задачи оптимального управления

3адача P.

$$J(\theta) = \int_0^T \int_{G_1} (\theta - \theta_d)^2 dx dt \to \inf,$$

$$\sigma \theta' + A(\theta) = u, \quad \theta(0) = \theta_0, \quad \theta|_{G_2} \le \theta_*, \quad u \in U_{ad},$$

где

$$U_{ad} = \left\{ u = u_1 \chi + u_2 \beta B^{-1} \chi : u_{1,2} \in L^2(0,T), \ u_{1,2} \ge 0, u_1 + u_2 \le P \right\}.$$

Theorem (3.1)

Пусть выполняются условия (c1)-(c3), и $\theta_0 \le \theta_*$ п. в. в Ω . Тогда существует решение задачи P.

Задача $P_{\varepsilon}.$ $J_{\varepsilon}(\theta) o \inf$, где

$$\begin{split} J_{\varepsilon}(\theta) &= \int_{0}^{T} \int_{G_{1}} \left(\theta - \theta_{d}\right)^{2} dx dt + \frac{1}{\varepsilon} \int_{0}^{T} \int_{G_{2}} F(\theta) dx dt, \\ \sigma \theta' + A(\theta) &= u, \quad \theta(0) = \theta_{0}, \quad u \in U_{ad}, \\ F(\theta) &= \begin{cases} 0, & \text{если } \theta \leq \theta_{*} \\ \left(\theta - \theta_{*}\right)^{2}, & \text{если } \theta > \theta_{*}. \end{cases} \end{split}$$

Theorem (3.2)

Пусть выполняются условия (c1)-(c3). Тогда существует решение задачи P_{ε} .

Theorem (3.3)

Пусть выполнены условия (c1)-(c3), и $\theta_0 \leq \theta_*$ п. в. в Ω . $\{\theta_\varepsilon, u_\varepsilon\}$ – решение задачи P_ε для $\varepsilon>0$, тогда существует п-ть $\varepsilon\to +0$

$$u_{\varepsilon} \to \widehat{u}$$
 слабо в $L^2(0,T;H), \quad \theta_{\varepsilon} \to \widehat{\theta}$ сильно в $L^2(0,T;H),$

где $\{\widehat{ heta},\widehat{u}\}$ есть решение задачи P.

П. Р. Месенёв, ДВФУ

Задача с финальным наблюдением

 G_d и G_b – подобласти Ω . Начально-краевая задача

$$\sigma \partial \theta / \partial t - \operatorname{div}(k(\theta) \nabla \theta) - \beta \varphi = u_1 \chi, \tag{46}$$

$$-\operatorname{div}(\alpha\nabla\varphi) + \beta\varphi = u_2\chi,\tag{47}$$

$$k(\theta)\partial_n\theta + \gamma(\theta - \theta_b)|_{\Gamma} = 0, \quad \alpha\partial_n\varphi + 0.5\varphi|_{\Gamma} = 0, \quad \theta|_{t=0} = \theta_0.$$
 (48)

При этом учитываются ограничения:

$$u_{1,2} \ge 0$$
, $u_1 + u_2 \le P$, $\theta|_{G_b} \le \theta_*$.

Задача оптимального управления заключается в минимизации функционала

$$J(\theta) = \int_{G_d} (\theta|_{t=T} - \theta_d)^2 dx \to \inf$$

на решениях начально-краевой задачи.

Существование решения задачи оптимального управления

Задача СРР.

$$J(\theta) = \int_{G_d} (\theta|_{t=T} - \theta_d)^2 dx \to \inf, \quad \sigma\theta' + A(\theta) = g + u, \quad \theta(0) = \theta_0,$$

$$\theta|_{G_b} \le \theta_*, \quad u \in U_{ad}.$$

Здесь
$$U_{ad}=\left\{u=u_1\chi+u_2\beta B^{-1}\chi:u_{1,2}\in L^2(0,T),u_{1,2}\geq 0,u_1+u_2\leq P\right\}.$$

Theorem (3.4)

Пусть условия (c1)–(c4) выполняются, $\theta_0 \leq \theta_*$ п. в. в $\Omega, \theta_b \leq \theta_*$ п. в. в $\Sigma.$ Тогда решение задачи CPP существует.

Задача CPP_{ε} .

$$J_{\varepsilon}(\theta) = \int_{G_d} (\theta|_{t=T} - \theta_d)^2 dx + \frac{1}{\varepsilon} \int_0^T \int_{G_b} F(\theta) dx dt \to \inf,$$

$$\sigma \theta' + A(\theta) = g + u, \quad \theta(0) = \theta_0, \quad u \in U_{ad}.$$

Здесь

$$F(\theta) = \begin{cases} 0, & \text{если } \theta \leq \theta_*, \\ (\theta - \theta_*)^2, & \text{если } \theta > \theta_*. \end{cases}$$

Theorem (3.5)

Пусть выполняются условия (c1)–(c4). Тогда существует решение задачи CPP_{ε} .

Аппроксимация решения задачи CPP

Theorem (3.6)

Пусть выполняются условия (c1)–(c4), $\theta_0 \leq \theta_*$ п. в. в Ω , $\theta_b \leq \theta_*$ п. в. в Σ . Если $\{\theta_\varepsilon, u_\varepsilon\}$ решения задачи CPP_ε для $\varepsilon>0$, тогда существует последовательность $\varepsilon\to +0$ такая, что $u_\varepsilon\to \widehat u$ слабо в $L^2(0,T;H),\, \theta_\varepsilon\to \widehat \theta$ слабо в $L^2(0,T;V)$, сильно в $L^2(0,T;H)$, где $\{\widehat \theta, \widehat u\}$ есть решение задачи CPP.

- Линеаризация задачи методом Ньютона.
- Триангуляция рассматриваемой области.
- Применение метода конечных элементов для решения системы дифференциальных уравнений.

$$-a\Delta\theta + b\kappa_a|\theta|^3\theta = b\kappa_a\varphi,\tag{49}$$

$$-\alpha\Delta\varphi + \kappa_a\varphi = \kappa_a|\theta|^3\theta,\tag{50}$$

$$a\frac{\partial\theta}{\partial n} + \beta \left(\theta - \theta_b\right)|_{\Gamma} = 0, \quad \alpha \frac{\partial\varphi}{\partial n} + \gamma \left(\varphi - \theta_b^4\right)|_{\Gamma} = 0.$$
 (51)

Линеаризация методом Ньютона:

$$-a\Delta\theta + b\kappa_a \left(\left(4\tilde{\theta}^3 \theta - 3\tilde{\theta}^4 \right) - \varphi \right) = 0,$$

$$-\alpha\Delta\varphi + \kappa_a \left(\varphi - \left(4\tilde{\theta}^3 \theta - 3\tilde{\theta}^4 \right) \right) = 0;$$
 (L1)

$$a\frac{\partial\theta}{\partial n} + \beta (\theta - \theta_b)|_{\Gamma} = 0, \quad \alpha \frac{\partial\varphi}{\partial n} + \gamma (\varphi - \theta_b^4)|_{\Gamma} = 0.$$
 (L2)

Примеры решений граничных задач

Пример 1 (двумерная область). Положим $\Omega = \{(x,y), 0 \le x,y \le 1\}$. Параметры системы:

$$a=0.6,\ \alpha=0.333,\ k_a=1,\ b=0.025,\ \beta=1,\ \gamma=0.8\cos\left(\frac{\pi}{2}y\right)+0.5,\ \theta_b=0.1+y/2.$$

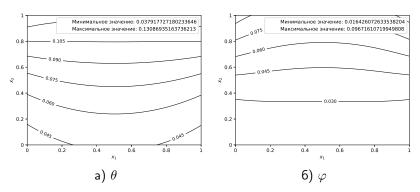


Рис.: Решение граничной задачи в двумерной области

Пример 2 (трёхмерная область). Пусть $\Omega = \{(x,y,z), 0 \le x,y,z \le 1\}$. Определим функции γ, θ_b следующим образом: $\gamma = 0.8\cos\left(\frac{\pi}{2}z\right) + 0.5, \ \theta_b = 1 - y/2 + z/2.$

Начальное приближение также выберем нулевым. Для нахождения состояния потребовалось шесть итераций, результат представлен на рисунке 2.

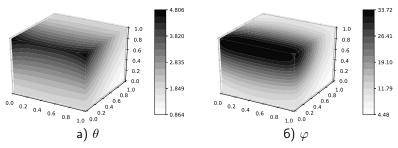


Рис.: Решение граничной задачи в трёхмерной области

Нахождение квазирешения обратной задачи

$$A_1\theta + b\kappa_a(|\theta|\theta^3 - \varphi) = f, A_2\varphi + \kappa_a(\varphi - |\theta|\theta^3) + F(\varphi, u) = g.$$
 (52)

$$J(\theta) = \frac{1}{2} \int_{\Gamma_0} (\theta - \theta_0)^2 d\Gamma, \tag{53}$$

$$A_1 p_1 + 4|\hat{\theta}|^3 \kappa_a (bp_1 - p_2) = f_c, \quad (f_c, v) = -\int_{\Gamma_c} (\hat{\theta} - \theta_0) v d\Gamma,$$
 (54)

$$A_2p_2 + \kappa_a(p_2 - bp_1) = g_c(p_2, \hat{u}), \ (g_c(p_2, \hat{u}), v) = -\int_{\Gamma_1} \hat{u}p_2v d\Gamma, \ \ (55)$$

$$\int_{\Gamma_1} p_2(\hat{\varphi} - \theta_b^4)(u - w)d\Gamma \le 0 \quad \forall w \in U_{ad}.$$
 (56)

Алгоритм градиентного спуска с проекцией

- $oldsymbol{0}$ Выбор шага λ , числа итераций N, управления $u_0 \in U_{ad}.$
- $oldsymbol{2}$ для $k \leftarrow 0,1,2,\ldots,N$ выполнить:
 - Для u_k , вычислить $y_k = \{\theta_k, \varphi_k\}$ из (52).
 - Вычислить значение $J(\theta_k)$ из уравнения (53).
 - Рассчитать $p_k = \{p_{1k}, p_{2k}\}$ из (54)–(55),
 - Пересчитать управление $u_{k+1} = P_{ad} \left[u_k \lambda (\varphi_k \theta_b^4) p_{2k} \right]$.

Численное моделирование двумерного случая

Положим $\Omega = \{(x,y), 0 \leq x,y \leq 1\}$, l=1 см. Граница $\partial \Omega$:

$$\Gamma_0 = \{x = \{0,1\}, y \in [0,1]\}$$

 $\Gamma_1 = \{x \in [0,1], y = 0\}$ — участок с неизвестными отр. свойствами,

$$\Gamma_2 = \{x \in [0,1], y = 1\}$$
 — участок наблюдения.

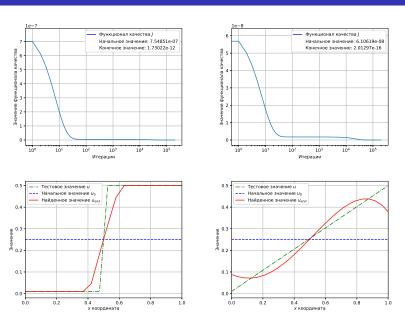
Будем также далее считать, что $a=0.006 [{\rm cm^2/c}],~b=0.025 [{\rm cm/c}],~\beta=0.00005 [{\rm cm/c}],~\kappa=1 [{\rm cm^{-1}}],~\kappa_s=0,~A=0,~\gamma=0.3.$ Температуру на границе Ω положим равной $\theta_b=(x^2+y^2)/3.$

При указанных параметрах для первого эксперимента выберем следующее тестовое значение функции u:

$$u(x) = \begin{cases} 0.01, & \text{если } x \le 0.5, \\ 0.5, & \text{если } x > 0.5, \end{cases}$$

и для второго эксперимента: u(x) = 0.49x + 0.01.

Результаты моделирования обратной граничной задачи



Моделирование квазистационарного процесса

Задача оптимального управления для квазистационарной модели:

$$J_{\lambda}(\theta,u) = \frac{1}{2} \int_{0}^{T} \int_{\Gamma} \left(\theta - \theta_{b}\right)^{2} d\Gamma dt + \frac{\lambda}{2} \int_{0}^{T} \int_{\Gamma} u^{2} d\Gamma dt \to \inf$$

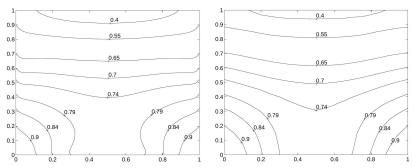
при ограничениях

$$\begin{split} \frac{\partial \theta}{\partial t} - a\Delta\theta + b\kappa_a \left(|\theta| \theta^3 - \varphi \right) &= 0, \\ -\alpha\Delta\varphi + \kappa_a \left(\varphi - |\theta| \theta^3 \right) &= 0, \quad x \in \Omega, \quad 0 < t < T; \\ a \left(\partial_n \theta + \theta \right) &= r, \quad \alpha \left(\partial_n \varphi + \varphi \right) = u \text{ Ha } \Gamma; \\ \theta|_{t=0} &= \theta_0. \end{split}$$

Задача аппроксимирует задачу с данными типа Коши для температуры.

Область $\Omega imes (-L,L)$, где $\Omega = \{x = (x_1,x_2): 0 < x_{1,2} < d\}$ и при большом L сводится к двумерной задаче.

Определим параметры следующим образом:
$$d=1(\mathsf{m})$$
, $a=0.9210^{-4}(\mathsf{m}^2/\mathsf{c})$, $b=0.19(\mathsf{m}/\mathsf{c})$, $\alpha=0.0333(\mathsf{m})$, $\kappa_a=1(\mathsf{m}^{-1})$.



а) Поле температуры, полученное в статье *

б) Поле температуры, полученное предложенным алгоритмом

Рис.: Сравнение полученных температурных полей

^{*} A. Y. Chebotarev, A. E. Kovtanyuk & N. D. Botkin. — «Problem of radiation heat exchange with boundary conditions of the Cauchy type». — Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation 75 (2019), c. 262—268

Квазилинейная модель в контексте ВВЛА

Возьмём оптические и термофизические среды из статьи **. Параметры θ_b и θ_{in} соответствуют температуре 37° С, коэффициент γ равен 1. Начальное положение кончика оптического волокна (r,z)=(0.5), скорость отката составляет 2 мм/с.

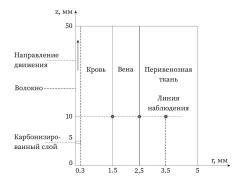
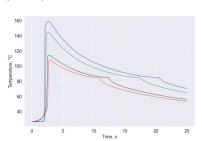


Рис.: Область вычисления

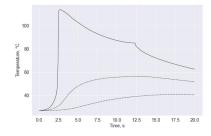
П. Р. Месенёв, ДВФУ Владивосток, 2024 Стр. 44 из 51

^{**} Peter WM van Ruijven и др. — «Optical-thermal mathematical model for endovenous laser ablation of varicose veins». — Lasers in medical science 29 (2014), с. 431—439

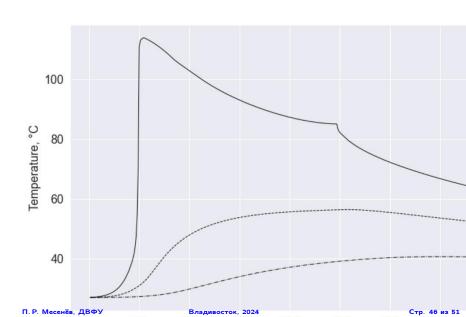
Поведение температуры в точке (1.5,10) при мощности лазера $10~{\rm Bt}$ и следующих длинах волн: $810~{\rm hm}$ (черный), $1064~{\rm hm}$ (красный), $1470~{\rm hm}$ (зеленый) и $1950~{\rm hm}$ (синий).



Поведение температуры в точке (1.5,10) для следующих длин волн и мощностей лазера: 810 нм, P=10 Вт (черный); 1064 нм, P=11 W (красный); 1470 нм, P=7,5 W (зеленый); 1950 нм, P=6 W (синий).



Решение задачи с фазовыми ограничениями



Научная новизна

- Впервые реализован ...
- Разработана программа ...
- Впервые проведён анализ ...
- Предложена схема . . .

Научная и практическая значимость

- Получены выражения для
- Определены условия
- Разработаны устройства

Свидетельства о регистрации программы







Основные публикации

- P. R. Mesenev. «Optimization method for solving the inverse problem of complex heat transfer». — Дальневост. матем. журн. 23.1 (2023).
- 2 A. Yu. Chebotarev, N. M. Park, P. R. Mesenev и A. E. Kovtanyuk. «Penalty method to solve an optimal control problem for a quasilinear parabolic equation». — Dal'nevostochnyi Matematicheskii Zhurnal 22 (2022), c. 158—163.
- 3 A. Yu. Chebotarev и P. R. Mesenev. «An algorithm for solving the boundary value problem of radiation heat transfer without boundary conditions for radiation intensity». — Dal'nevostochnyi Matematicheskii Zhurnal (2020), с. 114—122.
- 4 P. R. Mesenev ν A. Yu. Chebotarev. «A boundary inverse problem for complex heat transfer equations». — Dal'nevostochnyi Matematicheskii Zhurnal 18.1 (2018), c. 75—84.
- ⑤ П. Р. Месенев и А. Ю. Чеботарев. «Задача сложного теплообмена с условиями типа Коши на части границы». — Ж. вычисл. матем. и матем. физ. 63.5 (2023), с. 856—863.
- O P R Mesenev and A Yu Chebotarev. "Analysis of an optimization method for solving the problem of complex heat transfer with Cauchy boundary conditions". — Comput. Math. Math. Phys. 62.1 (Jan. 2022).

Участие в конференциях

- Региональная научно-практическая конференция студентов, аспирантов и молодых учёных по естественным наукам (Владивосток, 2018, 2019);
- Workshop on Computing Technologies and Applied Mathematics (Вычислительные технологии и прикладная математика, Владивосток, 2022);
- International Conference DAYS on DIFFRACTION (Санкт-Петербург, 2021, 2023);
- International Workshop on Mathematical Modeling and Scientific Computing (Мюнхен, 2020, 2022).