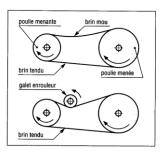
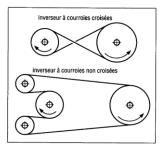
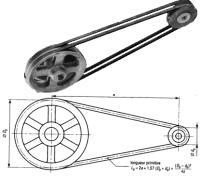
Les transmissions par courroie

1 - Une courroie est un lien flexible destiné à assurer la transmission d'un mouvement de rotation entre un arbre moteur et un arbre récepteur dont les axes Δ_1 et Δ_2 peuvent occuper diverses positions.

Le système poulies-courroie a été utilisé dés le début de l'époque industrielle pour des machines motrices qui fonctionnaient à des **vitesses angulaires relativement faibles** (quelques centaines de tours par minute) et qui devaient entraîner des machines réceptrices **généralement éloignées**







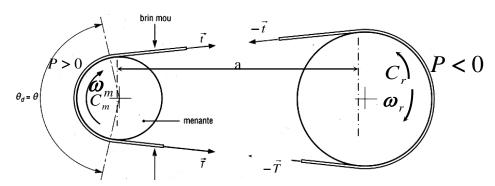


2 - Les courroies sont généralement en élastomère, renforcé d'une structure fibreuse en **kevlar**, **acier**, **polyester ou verre** supportant les efforts de traction. Certaines courroies asynchrones, plates ou trapézoïdales, sont **crantées** à l'extérieur, ou à l'intérieur pour **faciliter l'enroulement** et **favoriser la ventilation**.

DIFFERENTS TYPES DE COURROIES			
Courroies plates	Elles permettent d'obtenir des <i>rapports de réduction élevés</i> (1/20 maximum) et sont surtout utilisés pour de <i>grandes vitesses et de faibles couples</i> . Leur rendement est élevé : 95 à 98 %. La forme bombée des poulies permet d'améliorer la stabilité de la courroie.		
Courroies rondes	Les courroies rondes sont utilisées exclusivement dans des mécanismes qui mettent en jeu des <i>puissances faibles</i> .		
Courroies trapézoïdale	La section trapézoïdale de la courroie et de la gorge de la poulie favorise une forte adhérence par coincement (de l'ordre de trois fois plus que pour une courroie plate). Ces courroies permettent donc de transmettre des puissances élevées. Elles sont réalisées à partir de matériaux composites.	à flancs nus : revêtement supérieur profilé de transport à bouts libres perforée Kraftband	
Courroies crantées	guarante guarante de la constante de la consta	pas p dents Iigne primitive $L_p = p \times Z_c$ Q de pied Q extérieur Q primitif $d_p = p \times Z_d/\pi$	

3 - Paramétrage du système poulies-courroie

Une courroie est caractérisée par les paramètres suivants



Entraxe: $O_1O_2 = a$ $A_1A_2 = B_1B_2 = a.\cos \alpha$ Avec: $\sin \alpha = \frac{R-r}{a}$ $A_1B_1 = r\theta_d = r(\pi - 2\alpha)$ $A_2B_2 = R\theta_D = R(\pi + 2\alpha)$

Poulie motrice

Poulie réceptrice

t : effort dans le brin mou [N]

T: effort dans le brin tendu [N]

 $\omega_{\!\scriptscriptstyle m}$: fréquence de rotation de la poulie motrice [rd/s]

a: entraxe poulies [m]

P_m: Puissance motrice [W] *C_m*: Couple moteur [Nm]

*θ*d : Angle d'enroulement de la courroie sur la poulie d [rd]

• Angle d'enroulement θ : (θ_D = poulie réceptrice, θ_d = poulie motrice)

<u>Remarque</u>: La transmission de mouvement entre poulies et courroie s'effectuent généralement par **adhérence**. Le couple transmis par adhérence augmente avec **l'angle d'enroulement**. Pour augmenter ce dernier, on peut utiliser un **galet d'enroulement**.

• Longueur de courroie L :

La longueur théorique d'une courroie s'obtient en ajoutant aux longueurs des segments A₁A₂ et B₁B₂ les longueurs des arcs A₁B₁ et A₂B₂ :

• Tension de pose to

Elle correspond à la tension qui règne dans la courroie en l'absence de couple sur les poulies motrices et réceptrices. Le réglage de cette tension initiale conduit à prévoir :

- soit un galet de tension de position réglable,
- soit un entraxe e des 2 poulies réglables.

• Couple transmissible C :

On observe gu'une augmentation faible de l'angle d'enroulement θ conduit à une forte augmentation du couple transmis.

4 - Rapport de transmission :

Si l'on néglige le caractère « rampant » de la courroie le rapport de transmission est : $\mathbf{k}_{12} = \frac{\mathbf{\omega}_2}{\mathbf{\omega}_1} = \frac{\mathbf{d}_1}{\mathbf{d}_2}$ $\mathbf{d}_i = diamètre primitif de la poulie i$

5 - La longueur L d'une courroie assurant une transmission de puissance entre 2 arbres parallèles a pour expression :

- quand les brins ne sont pas croisés : L = $2esin\frac{\theta_2}{2} + r_1\theta_1 + r_2(2\pi \theta_1)$
- quand les brins sont croisés : L = $2esin\frac{\theta_2}{2}$ + (r_1 + r_2)(2π θ_2)

e : entr'axe ; θ_i : angle d'enroulement sur la poulie i ; r_i : rayon de la poulie i

6 - Soient T et t les tensions dans la courroie, respectivement dans les brins tendu et mou. Un calcul approché de l'installation être mené

en utilisant les relations :
$$\mathbf{T} - \mathbf{t} = \frac{\mathbf{C}_1}{\mathbf{r}_1} = \frac{\mathbf{C}_2}{\mathbf{r}_2}$$
 avec $C_1 = \frac{P}{\omega_1}$ et $C_2 = \frac{P}{\omega_2}$

$$\frac{T}{t} = e^{\lambda f \theta} \text{ pour les courroies plates} \qquad \frac{T}{t} = e^{3\lambda f \theta} \text{ pour les courroies trapézoïdales}$$

T et t efforts en N

$$T_0 = \frac{1}{2} (T + t) \qquad b = \frac{T}{\sigma_{pe}.S_b}$$

σ_{pe} = résistance pratique en extension du matériau constituant la courroie en Mpa

C_i = Couple transmis par la poulie i en N.m

ω_i = fréquence angulaire de rotation de la poulie i en rad/s

r_i= rayon de la poulie i en m

f = facteur de frottement au contact (courroie→poulie)

 λ = constante < 1

 θ = angle d'enroulement le plus petit en rad

T₀ = tension de pose de la courroie en N

b = nombre de brins

 S_b = section d'un brin

- **7** Pour le choix définitif de la courroie, les fabricants proposent des algorithmes de calcul qui prennent en compte un certain nombre de facteurs de service dépendant notamment :
 - de la nature même des organes moteur et récepteur
 - de la durée du service journalier
 - des angles d'enroulement
- 8 Chaque courroie doit disposer d'un dispositif de tension destiné à compenser le vieillissement naturel d'un lien flexible dont la tendance est de s'allonger de manière irréversible
- 9 Avantages et inconvénients du système poulies-courroie

Avantages	Inconvénients
 -Possibilité de variation d'entraxe et de position entre les arbres moteur et récepteur. -Souplesse de transmission : amortisseur de couple. -Possibilité de glissement de la courroie sur la poulie : limiteur de couple. -Pas de lubrification. -Entretien limité. -Fonctionnement silencieux. -Grande durée de vie. -Coût d'achat et d'installation réduit. -Rendement > 95 % 	 Encombrement des paliers importants. Non garantie d'une transmission homocinétique (glissement entre les éléments).