

CONCEPTES AVANÇATS DE SISTEMES OPERATIUS (CASO)

Facultat d'Informàtica de Barcelona,
Dept. d'Arquitectura de Computadors,
curs 2018/2019 – 2Q
1r Control Parcial 15 de març de 2019

- L'examen és individual.
- Responen cada pregunta en un full separat.
- Indiqueu a cada full COGNOMS, NOM i DNI.
- L'examen és sense llibres ni apunts, no es poden consultar ordinadors portàtils o mòbils.
- Justifiqueu totes les respostes.
- Temps d'examen: **90 minuts**.

1. (2 punts) Què és un sistema operatiu?

Un sistema operatiu és un programa que fa d'intermediari entre l'usuari i la màquina. Proporciona un entorn d'execució entre convenient i eficient per executar programes. Gestiona la màquina d'una manera segura i proporciona protecció als usuaris.

2. (2 punts) Enumera i explica tres abstraccions de Mach. Indica una crida al sistema relacionada amb cadascun dels tres conceptes.

Hi ha 5 cinc conceptes fonamentals o *programming abstractions* a Mach. Aquestes primitives són: **Task**, **Thread**, **Port**, **Message** i **Memory Object**. Expliquem només les tres primeres amb un exemple de *syscall* relacionada.

1. **Task**: el procés clàssic de Unix, a Mach es divideix en dos. La part que fa de contenidor de recursos, tals com memòria virtual o ports de comunicacions, se'n diu **task**. És una entitat passiva, no s'executa a cap processador.

```
kern_return_t
task_create (mach_port_t parent_task,
            boolean_t inherit_memory,
            mach_port_t* child_task);
```

2. **Thread**: és el segon component del procés. La part activa. L'entorn d'execució d'una task. Cada task pot suportar més d'un **thread** executant-se concurrentment, tots compartint els recursos de la task. Tots els **threads** tenen el mateix espai d'adreces de memòria virtual (VM), però es diferencien en l'estat

d'execució, format per un conjunt de registres, tals com l'stack pointer (SP) i el program counter (PC).

```
kern_return_t  
thread_create (mach_port_t  parent_task,  
               mach_port_t* child_thread);
```

3. **Port**: el canal de comunicacions mitjançant el qual es comuniquen dos threads. Un **port** és un recurs, propietat d'una task. Un thread té accés a un **port** pel fet de pertànyer a una task.

```
kern_return_t  
get_privileged_ports (host_priv_t *host_priv_ptr,  
                      device_t *device_master_ptr);
```

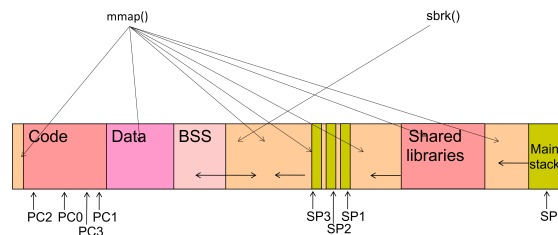
3. (2 punts) Aquestes dues crides permeten demanar memòria:

```
#include <unistd.h> // change data segment size  
void *sbrk(intptr_t increment);  
#include <sys/mman.h> // allocate memory, map files or devices into memory  
void *mmap(void *addr, size_t length, int prot, int flags, int fd, off_t offset);
```

Fes una comparació de les seves funcionalitats, basada en dibuixos de l'espai d'adreces d'un procés.

La funció `sbrk()` modifica la mida del segment de dades tot canviant el *program break*, que defineix el final del data segment del procés. Incrementar el *program break* implica al·locar memòria pel procés, mentre que decrementar-lo implica alliberar memòria. `Sbrk()` retorna l'anterior *program break*.

La funció `mmap()`, mapeja fitxers o dispositius a memòria tot creant un nou mapatge a la memòria virtual del procés. L'adreça d'inici la pot rebre com a paràmetre, però si aquest és null, el kernel escull la nova adreça. El mapatge es crearà en un límit de pàgina proper. `Mmap()` retorna l'adreça del nou *mapping*.



4. (2 punts) Explica les diferències que hi ha entre els clones de Linux i els threads de Mach. Quines diferències hi ha entre un thread de Mach i un PThread?

Els **clones** de Linux provenen de la funció `clone()` que crea un procés nou. Depenent de la parametrizació de la funció, el procés nou pot compartir parts del seu context d'execució amb el procés que ha cridat a `clone()`. Per obtenir una situació similar amb Mach, haurem de crear una **task**, amb `task_create()` i després crear un **thread** d'aquesta task, amb `thread_create()`, tots els threads d'una task comparteixen el

mateix context d'execució. Cal notar que, a Linux, la crida `fork()` s'implementa amb `clone()`, parametritzada de tal manera que el procés resultant de la crida no comparteix res amb el procés que ha fet la crida.

A Mach, un cop creat el thread cal fixar el seu estat cridant a `thread_set_state()`, que implica un coneixement profund de l'arquitectura on s'executa. Un cop fixat, cal posar el thread en execució, cridant a `thread_resume()`. Els threads de la llibreria **Pthread** es creen fent transparent aquesta seqüència d'execució al programador i embolcallant-la en una única crida a `pthread_create()`. L'objectiu és la portabilitat entre sistemes operatius. En tot cas, `pthread_create()`, sobre Mach, acabarà cridant a `thread_create` de sistema. Analogament, `pthread_create()`, sobre Linux, acabarà cridant a `clone()`.

5. (2 punts) A continuació tens un codi que no és *thread safe*.

```
while (lock==1) ; //spin
lock = 1;
// regio critica de codi
lock = 0;
```

Enumera i explica quins aspectes problemàtics li trobes i proposa un codi alternatiu.

Tres problemes:

1. El compilador pot modificar el codi, buscant optimitzar-lo. Podem aprofitar el suport del compilador amb l'atribut `volatile`, que indica que un altre flux pot estar accedint a la mateixa variable al mateix temps.
2. L'execució de l'entrada a la regió crítica no és atòmica. Podem fer servir intrínseques del compilador (gcc)

```
while (__sync_lock_test_and_set (&lock, 1)==1);
```

3. Sobrecàrrega. Evitar la sobrecàrrega d'instruccions en els multicore d'Intel: instrucció `PAUSE`. Evitar la sobrecàrrega del bus, per la transacció atòmica: `Test, test-and-set`.

I una solució:

```
volatile int lock __attribute__ ((aligned(128)));
while (__sync_lock_test_and_set (&sync_var, BUSY)==BUSY)
    while (sync_var==BUSY) asm __volatile__ (\pause");
```