



**RÉPUBLIQUE
FRANÇAISE**

*Liberté
Égalité
Fraternité*



**METEO
FRANCE**

À VOS CÔTÉS, DANS UN
CLIMAT QUI CHANGE

La librairie PyTorch

DSM/LabIA
22/11/2024

La Librairie PyTorch : la librairie du deep learning



Quand utiliser PyTorch ?

- Différences entre PyTorch et scikit-learn
 - Pytorch
 - Flexibilité dans la création des architectures de réseaux de neurones
 - Utilisation du GPU
 - Quand utiliser Pytorch à la place de scikit-learn ?
 - Dès qu'on veut faire du deep learning (réseaux de neurones profond)

La régression linéaire sur Pytorch

```
import torch
import torch.nn as nn
```

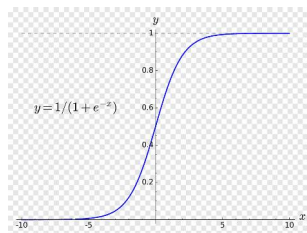
```
# Create class
class LinearRegressionModel(nn.Module):
    def __init__(self, input_dim, output_dim):
        super(LinearRegressionModel, self).__init__()
        self.linear = nn.Linear(input_dim, output_dim)

    def forward(self, x):
        out = self.linear(x)
        return out
```

La régression logistique sur Pytorch

```
# build custom module for logistic regression
class LogisticRegression(torch.nn.Module):
    # build the constructor
    def __init__(self, n_inputs, n_outputs):
        super(LogisticRegression, self).__init__()
        self.linear = torch.nn.Linear(n_inputs, n_outputs)

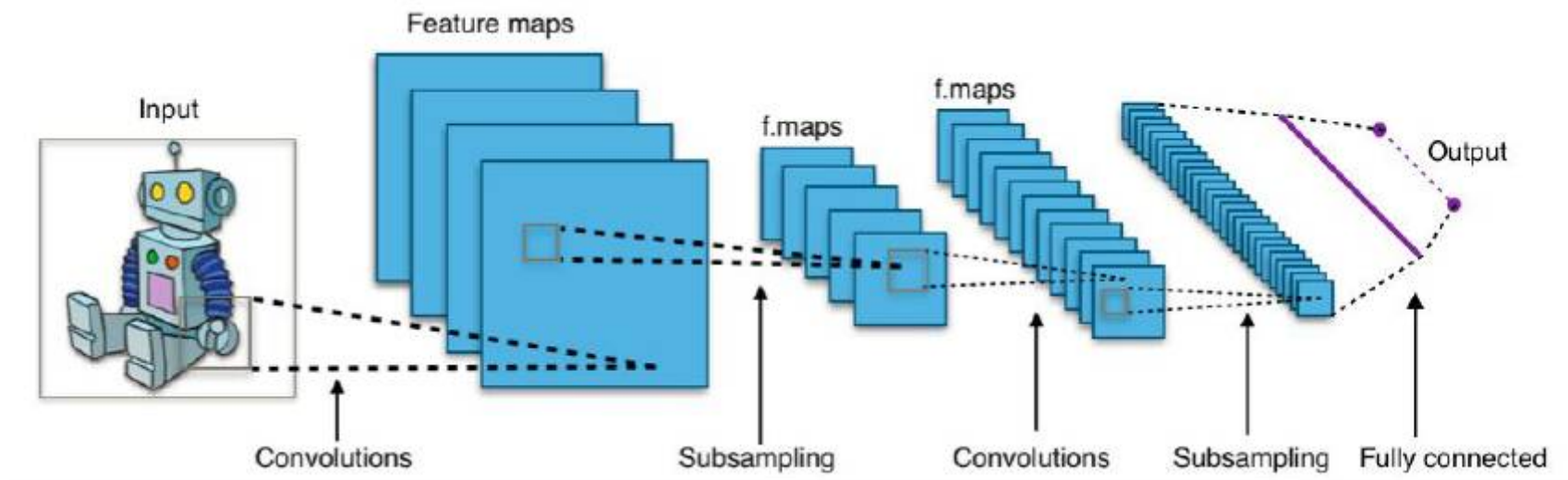
    # make predictions
    def forward(self, x):
        y_pred = torch.sigmoid(self.linear(x))
        return y_pred
```



Exemple de couches Pytorch

- Couche dense ou linéaire : Linear
- Convolution : Conv2D
- Fonction d'activation : ReLU
- Max Pooling : MaxPool2D
- Dropout : Dropout

Schéma d'un réseau convolutionnel



ImageNet : présentation

ImageNet Challenge

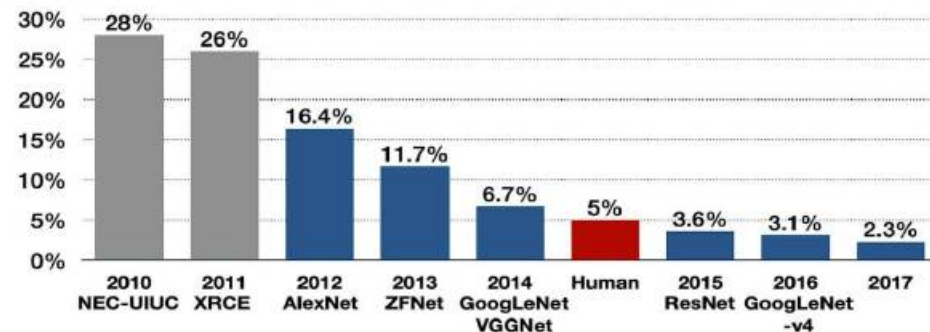
IMAGENET

- 1,000 object classes (categories).
- Images:
 - 1.2 M train
 - 100k test.



4

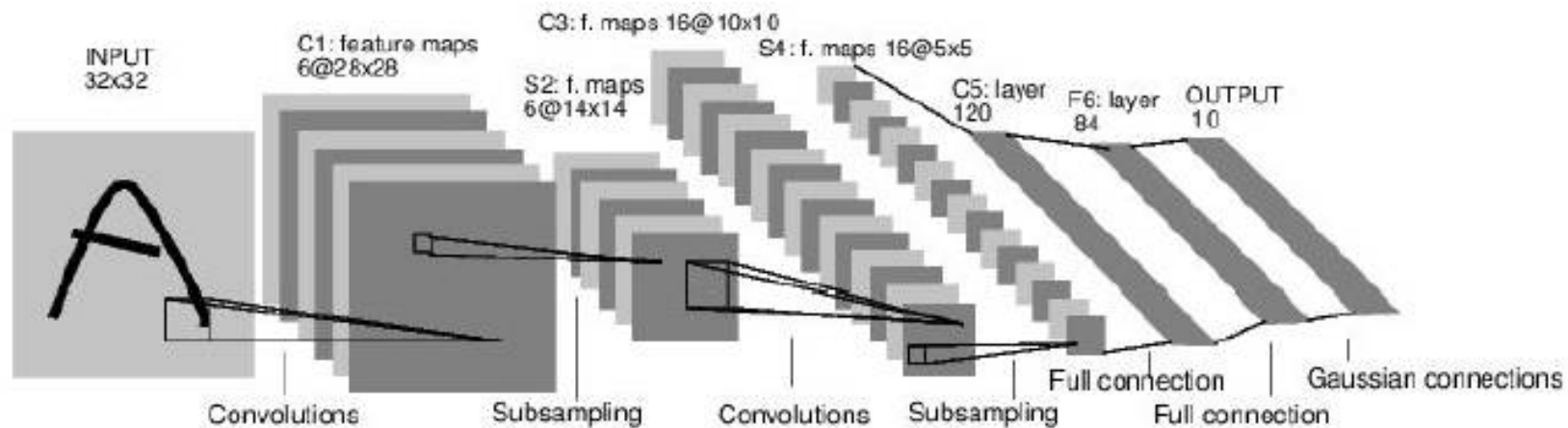
Top-5 error



en bleu: les méthodes à base
de réseaux de neurones

LeNet le pionnier

- Peu de couches
- Peu de convolutions



LeNet le pionnier

```
class LeNet(nn.Module):  
    def __init__(self):  
        super(LeNet, self).__init__()  
  
        self.conv1 = nn.Conv2d(in_channels = 1, out_channels = 6,  
                                kernel_size = 5, stride = 1, padding = 0)  
        self.conv2 = nn.Conv2d(in_channels = 6, out_channels = 16,  
                                kernel_size = 5, stride = 1, padding = 0)  
        self.conv3 = nn.Conv2d(in_channels = 16, out_channels = 120,  
                                kernel_size = 5, stride = 1, padding = 0)  
        self.linear1 = nn.Linear(120, 84)  
        self.linear2 = nn.Linear(84, 10)  
        self.tanh = nn.Tanh()  
        self.avgpool = nn.AvgPool2d(kernel_size = 2, stride = 2)  
  
    def forward(self, x):  
        x = self.conv1(x)  
        x = self.tanh(x)  
        x = self.avgpool(x)  
        x = self.conv2(x)  
        x = self.tanh(x)  
        x = self.avgpool(x)  
        x = self.conv3(x)  
        x = self.tanh(x)  
  
        x = x.reshape(x.shape[0], -1)  
        x = self.linear1(x)  
        x = self.tanh(x)  
        x = self.linear2(x)  
        return x
```

**On définit les
différentes
couches dans le
__init__**

**On définit les
étapes à
l'intérieur du
réseau dans le
forward**