Metody Numeryczne, część 7 studia stacjonarne

Rozkład Cholesky'ego

Zastosowanie do wyznaczania aproksymacji w sensie najmniejszych kwadratów

Krystyna Ziętak

listopad 2018

Spis treści

Aproksymacja wielomianami w sensie najmniejszych kwadratów

Dane są różne liczby

$$X_1, \ldots, X_m$$

oraz liczby

$$y_1,\ldots,y_m$$
.

Dana jest liczba naturalna $n \leq m-1$. Szukamy wielomianu

$$w_n(x) = a_0 x^n + a_1 x^{n-1} + \cdots + a_{n-1} x + a_n$$

dla którego wyrażenie

$$\sum_{j=1}^{m} (w_n(x_j) - y_j)^2 = \sum_{j=1}^{m} \left(\sum_{k=0}^{n} a_k x_j^{n-k} - y_j \right)^2$$

przyjmuje minimalną wartość.

- Wielomian ten aproksymuje w sensie najmniejszych kwadratów funkcję przyjmującą wartości y_j dla argumentów x_j dla $j=1,\ldots m$.
- Mówimy, że ta funkcja jest aproksymowana w sensie najmniejszych kwadratów na zbiorze $\{x_1, \ldots, x_m\}$.
- To jest dyskretna aproksymacja w sensie najmniejszych kwadratów, bo wykorzystujemy wartości funkcji tylko dla pewnych ustalonych argumentów.

Dyskretną aproksymację w sensie najmniejszych kwadratów (czyli średniokwadratową) za pomocą wielomianów nazywa się w polskiej literaturze często metodą najmniejszych kwadratów.

Charakteryzacja wielomianu optymalnego

Twierdzenie. Niech dane będą różne liczby x_1, \ldots, x_m oraz liczby y_1, \ldots, y_m , $m \ge n + 1$. Wówczas istnieje dokładnie jeden (optymalny) wielomian $w_n(x)$ stopnia $\le n$

$$w_n(x) = a_0x^n + a_1x^{n-1} + \cdots + a_{n-1}x + a_n = \sum_{k=0}^n a_kx^{n-k},$$

aproksymujący funkcję o wartościach y_1,\ldots,y_m dla m różnych argumentów x_1,\ldots,x_m w sensie najmniejszych kwadratów. Współczynniki tego optymalnego wielomianu są rozwiązaniem następującego układu równań liniowych

$$\sum_{i=1}^{m} x_{j}^{n-i} \left(\sum_{k=0}^{n} a_{k} x_{j}^{n-k} - y_{j} \right) = 0 \quad \text{dla } i = 0, \dots, n$$

Układ równań liniowych z twierdzenia o charakteryzacji wielomianu optymalnego nazywamy **układem równań normalnych**.

Jest to n+1 równań liniowych z niewiadomymi a_0, a_1, \ldots, a_n .

$$\sum_{j=1}^{m} x_{j}^{n-i} \left(\sum_{k=0}^{n} a_{k} x_{j}^{n-k} - y_{j} \right) = 0 \quad \text{dla } i = 0, \dots, n$$

Pomocnicze oznaczenia

$$X$$
 - macierz $m \times (n+1)$

$$X = \begin{bmatrix} x_1^n & x_1^{n-1} & \cdots & x_1^2 & x_1 & 1 \\ x_2^n & x_2^{n-1} & \cdots & x_2^2 & x_2 & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ x_m^n & x_m^{n-1} & \cdots & x_m^2 & x_m & 1 \end{bmatrix}$$

$$a = \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}, \qquad y = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{bmatrix}$$

Układ równań normalnych, zobacz Twierdzenie

$$\sum_{j=1}^{m} x_{j}^{n-i} \left(\sum_{k=0}^{n} a_{k} x_{j}^{n-k} - y_{j} \right) = 0 \quad \text{dla } i = 0, \dots, n$$

Inny zapis układu równań normalnych

$$X^T X a = X^T y$$

Jest to układ równań liniowych o macierzy układu $B = X^T X$ stopnia n+1. Niewiadomymi są współczynniki a_0, \ldots, a_n wielomianu optymalnego.

Macierz $B = X^T X$ jest symetryczna i dodatnio określona. Dzięki temu można ją przedstawić w następującej postaci

$$B = CC^T$$
,

gdzie macierz *C* jest macierzą trójkątną dolną z rozkładu Cholesky'ego macierzy *B* (zobacz następny rozdział).

Macierz dodatnio określona

Symetryczna macierz A jest dodatnio określona wtedy i tylko wtedy, gdy wszystkie jej wartości własne są dodatnie.



Niech macierz $A = [a_{ij}]$ stopnia n będzie symetryczna, dodatnio określona. Wówczas ma ona rozkład Cholesky'ego $A = LL^T$, gdzie L jest nieosobliwą macierzą trójkątną dolną stopnia n.

Elementy dolnego trójkąta macierzy $L=[\ell_{ij}]$ wyznacza się z wzorów dla $j=1,2,\ldots,n$:

$$\ell_{jj} = \sqrt{a_{jj} - \sum_{k=1}^{j-1} \ell_{jk}^2},$$

$$\ell_{ij} = \frac{a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} \ell_{ik} \ell_{jk}}{\ell_{ii}}, \qquad i = j+1, j+2, \dots, n.$$

Uwaga. Jeśli j=1, to suma $\sum_{k=1}^{j-1} \beta_k$ jest równa zero. Dlatego powyższe wzory trzeba oddzielnie implementować dla j=1.

Podsumowanie

 Współczynniki wielomianu aproksymującego w sensie najmniejszych kwadratów są rozwiązaniem układu równań normalnych

$$X^TXa = X^Ty$$

(zobacz inny zapis tezy z twierdzenia, strona 8).

• Macierz $B = X^T X$ jest symetryczna i dodatnio określona, ponieważ macierz prostokątna $X \in \mathbb{R}^{m \times (n+1)}$ ma rząd n+1. Dlatego istnieje rozkład Cholesky'ego macierzy B:

$$B = CC^T$$

(C jest macierzą trójkątną dolną). Ten rozkład zastosujemy do rozwiązania układu równań normalnych $X^TXa=X^Ty$.

Wyznacz rozkład Cholesky'ego macierzy $B = X^T X$:

$$B = CC^T$$
.

Macierz C jest trójkątna dolna. Zastosuj rozkład Cholesky'ego macierzy B do rozwiązania układu równań normalnych $X^TXa=X^Ty$. Układ ten możemy zapisać tak:

$$CC^Ta = X^Ty$$
.

Algorytm rozwiązania układu równań normalnych $C(C^T a) = X^T y$

Oznaczenie $w = C^T a$. Macierz C jest macierzą trójkątną dolną z rozkładu Cholesky'ego macierzy $B = X^T X$.

- Wyznacz rozwiązanie w układu $Cw = X^T y$. Jest to układ o nieosobliwej macierzy trójkątnej dolnej C.
- Wyznacz rozwiązanie a układu $C^T a = w$. Elementami wektora a są współczynniki szukanego wielomianu optymalnego.

Uwaga. Trzeba rozwiązać dwa układy równań o macierzach trójkątnych. Rozwiązywanie takich układów jest proste.

Przykład dla
$$m = 5, n = 1,$$
 $y_j = \sin(x_j)$
$$\frac{x_1 = -\pi/2 | x_2 = -\pi/4 | x_3 = 0 | x_4 = \pi/4 | x_5 = \pi/2}{y_1 = -1 | y_2 = -1/\sqrt{2} | y_3 = 0 | y_4 = 1/\sqrt{2} | y_5 = 1}$$

$$X = \begin{bmatrix} x_1 & 1 \\ x_2 & 1 \\ x_3 & 1 \\ x_4 & 1 \\ x_5 & 1 \end{bmatrix}, \quad y = [y_1, y_2, y_y, y_4, y_5]^T, \quad a = [a_0, a_1]^T$$

$$B = X^T X = \dots,$$

$$b = X^T y = \dots$$

Rozwiąż układ Ba = b za pomocą rozkładu Cholesky'ego macierzy B.