

```

1 #include "Edge.hpp"
2 // Insieme di tutti gli oggetti Point2D usati da tutti gli oggetti Edge
3 std::set<Point2D> Edge::Points;
4
5 // Costruttore
6 Edge::Edge(const Point2D& P1, const Point2D& P2)
7 {
8     if(P1 == P2) throw std::invalid_argument("Error! Trying to create an edge with
coincident vertices");
9     A = Points.insert(P1).first;
10    B = Points.insert(P2).first;
11    std::cout << "Costruisco Edge " << *this << "\n";
12 }
13
14 // Distruttore
15 Edge::~Edge()
16 {
17     std::cout << "Distruggo Edge " << *this << "\n";
18 }
19
20 // Costuttore di copia
21 Edge::Edge(const Edge& other)
22 {
23     std::cout << "Copio un Edge " << other << "\n";
24     A = other.A;
25     B = other.B;
26 }
27
28 Edge& Edge::operator=(const Edge& other)
29 {
30     std::cout << "Copio un Edge tramite assignment operator " << other << "\n";
31     A = other.A;
32     B = other.B;
33     return *this;
34 }
35
36 // Metodi per l'accesso alle coordinate degli estremi
37 Point2D Edge::getA() const
38 {
39     return *A;
40 }
41 Point2D Edge::getB() const
42 {
43     return *B;
44 }
45
46 // Metodi per il calcolo della lunghezza del lato
47 double Edge::length() const
48 {
49     return (*A-*B).norm();
50 }
51

```

```

52 // Metodi di confronto
53 bool Edge::Connected(const Edge& E1, const Edge& E2)
54 {
55     if (E1.A == E2.A) return true;
56     if (E1.A == E2.B) return true;
57     if (E1.B == E2.A) return true;
58     if (E1.B == E2.B) return true;
59     return false;
60 }
61 }
62 bool operator==(const Edge& E1, const Edge& E2)
63 {
64     if ((E1.A == E2.A) and (E1.B == E2.B)) return true;
65     if ((E1.A == E2.B) and (E1.B == E2.A)) return true;
66     return false;
67 }
68 bool operator<(const Edge& E1, const Edge& E2)
69 {
70     if (*E1.A < *E2.A) return true;
71     if (*E1.B < *E2.B) return true;
72     return false;
73 }

```